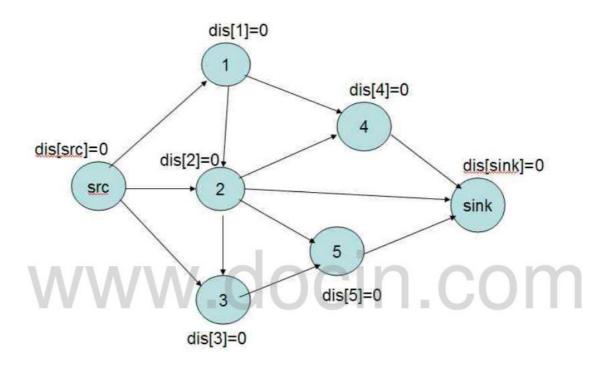
## 概述:

最短增广路算法(Shortest Augmenting Path Algorithm),即每次寻找包含弧的个数最少的增广路进行增广,可以证明,此算法最多只需要进行 mn/2 次增广。并且引入距离标号的概念,可以在 0(n) 的时间里找到一条最短增广路。最终的时间复杂度为  $0(n^2m)$ ,但在实践中,时间复杂度远远小于理论值(特别是加了优化之后),因此还是很实用的。

## 1) 距离标号:

对于每个顶点 i 赋予一个非负整数值 dis(i)来描述 i 到 t 的"距离"远近。 初始化的时候,所有的顶点的 dis[i]的值均为 0;

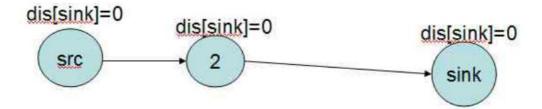


## 2) 允许弧和允许路:

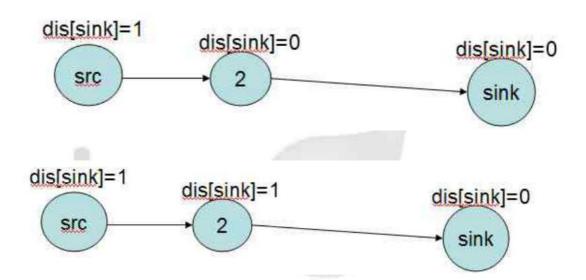
如果残留网络 G 中的一条弧 (i,j)满足  $\underline{dis}(i)=\underline{dis}(j)+1$ ,我们称 (i,j)是允许弧,由允许弧组成的一条 s-t 路径是允许路。显然,允许路是残留网络 G 中的一条最短增广路。当找不到允许路的时候,我们需要修改某些点的 dis (i)。

eg: 增光路径: src->2->sink(以下的说明只用这三个顶点说明如果找到增广路)

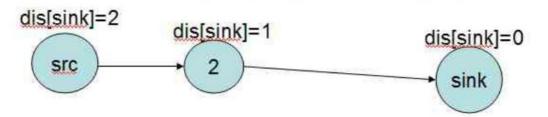
1:dis[src]=0; 没有增广路径 修改 dis[src]=1;



2:dis[src]=1; dis[src]=dis[2]+1; dis[2]=0, 没有增广路径, 修改: dis[2]=1;



3: dis[src]=1;接着在修改的值 dis[src]=dis[2]+1=2;



4: 这样就找到例子的增广路径了: src->2->sink;

dis: 2 1 0 (严格按照允许弧的定义)

特别说明: 你只需要知道这条路径是怎样找出来的时候就可以了, 具体如何实现我在后面将用结合代码图片讲解。

3) Gap 优化: (这个数组的作用判断残留网络来还有没有增广路径,相当于搜索的剪枝)

Gap[x]=y: 说明残留网络中 dis[i]=x 的个数为 y,一样好好理解这句话,不然后面的好难看懂

我们可以注意到由于残留网络的修改只会使 dis(i)越来越大(因为修改前 dis(i)<dis(j)+1,而修改后会存在 dis(i)=dis(j)+1,因此变大了),所以说 dis(i)是单调递增的,这就提示我们,如果 dis 函数出现了"断层",即没有 dis(i)=k,而有 dis(i)=k±1,这时候必定无法再找到增广路径。我们可以这么想,现在的 i 满足 dis(i)=k+1,发现没有一个 dis(j)为 k,因此就会尝试去调整 dis(i),但是 dis(i)是单调递增的,只会越来越大,所以 k 这个空缺便永远不会被补上,也就是说无法再找到增广路径。(这个地方一定要想明白,本算法经典所在)。

本人用的是递归实现 sap 算法的,从理解和代码量来说都比非递归简单, 缺陷就是时间长了那么一点点: 但是我想说的是,咱们有的是时间, 不差时间! 其实 sap 递归算法优化的好的话, 其实也蛮快的。

## 就拿这个光着身子的例题开刀:

}

http://acm. hdu. edu. cn/showproblem. php?pid=3549

```
/*
struct E

{
    int to, val, next;
        to:下个节点是什么(可以从深度上理解,可以理解 to 的都是子节点)
        val: 当前节点的流量
        next:下一个节点(可以从广度上理解,可以理解 next 的都是兄弟节点)
        比如:
};*/
```

```
int dfs(int src, int aug) //函数返回这条增广路径的流量
{
   if(src==sink) return aug;
   int flow=0, min_d=Vs-1; //flow 这条路径的所有增流量(注意是所有的)
                        //min_d 就和这条边相连接的所有顶点的最小
                        //dis 的值
   for(int j=list[src]; j!=-1; j=edg[j].next)
      if(edg[j].val)
                                        //允许弧
         if(dis[src]==dis[edg[j].to]+1)
  Dfs(Src,
            aug)
                          dfs(edg[i].to.MIN(aug-flow.edg[i].val))
                  Vab0
       src
                  Val>0
                          dfs(edg[j].to.MIN(aug-flow.edg[j].val))
         next
      src
```

int t=dfs(edg[j].to,MIN(aug-flow,edg[j].val))

```
// MIN(aug-flow, edg[j]. val): 网络流特性决定的
          edg[j].val=t;
                         //更新网络流
          edg[j^1].val+=t;
                           //把所有的增量加起来
          flow+=t;
                          return t1
                             1
return t1+t2+t3
                         return t2
     src
                         return t3
                            3
          if(dis[source]>=Vs) return flow;
          //如果出现这种情况,说明已经没有增光路径了,返回此时的
          //流量就可以了
          if (aug==flow) break;
          //这是一个减枝的作用,如果 src 这个管子的 aug 都用完了,
          //后面就算有增广路径,增加的只是一个0,索性跳出循环
         //节省了时间
      }
      min_d=MIN(min_d, dis[edg[j].to]);
```

//t 保存了这条路径的增量,

```
//找到和 src 链接的所有点中 dis 最小的值; 如果从 src 出发有增
   //量的话,则不需要更新 dis 函数值,这怎么办呢?看后面
}
if(!flow)
       //看到这个判断了没有, flow 其实有两个作用:
        //1:保存路径的所有流量;
        //2: 判断从 src 出发能不能找到路径
{
   //这说明 flow=0, 这有说明了什么了? 不解释
   if(!(--gap[dis[src]]))
   //分开写: --gap[dis[src]; 因为我要修改 dis[src]的值,
                  显然要 gap[dis[src]]要减去 1
   // if(!gap[dis[src]])出现断层的现象了,不需要再找了,
       dis[source]=Vs; //这个赋值就是算法结束的标志
    ++gap[dis[src]=min_d+1]; //不明白, 自己展开
return flow;
```

到此: shortest augmenting path 算法介绍完毕(以我的理解就是这样的)。目前我做的题目用这个算法经本通过了,或许还有考虑不周到的地方,如果发现,或者对我的讲解有什么不清楚的地方,可与鄙人联系: 381018143.

最后希望在校 HYNUACMer 对算法的学习,我们一起努力,来年争取为校增光! 最后附上完整的代码:

http://acm. hdu. edu. cn/showproblem. php?pid=3549

#include <stdio.h>

```
#include <string.h>
#define MAXV
               16
#define MAXN
               500
#define inf
               0x3fffffff
#define MIN(a, b) a>b?b:a
#define clr(p) memset(p, 0, sizeof(p))
struct E
{
    int to, val, next;
};
E edg[MAXN];
int G[MAXV] [MAXV], dis[MAXV], gap[MAXV], list[MAXV], nodes;
void addedg(int from, int to, int val)
{
    edg[nodes].to=to; edg[nodes].val=val; edg[nodes].next=list[from];
list[from]=nodes++;
    edg[nodes].to=from; edg[nodes].val=0; edg[nodes].next=list[to];
list[to]=nodes++;
}
```

```
int dfs(int src, int aug)
{
    if(src==sink) return aug;
    int flow=0, min_d=Vs-1;
    for(int j=list[src]; j!=-1; j=edg[j].next)
       if(edg[j].val)
       {
           if(dis[src]==dis[edg[j].to]+1)
           {
               int t=dfs(edg[j].to,MIN(aug-flow,edg[j].val));
               edg[j].val-=t;
               edg[j^1].val += t;
               if(dis[source]>=Vs) return flow;
               if (aug==flow) break;
           }
           min_d=MIN(min_d, dis[edg[j].to]);
       }
       if(!flow)
       {
           if(!(--gap[dis[src]])) dis[source]=Vs;
```

```
++gap[dis[src]=min_d+1];
       }
       return flow;
}
int maxflow_sap(int src, int ed)
{
    int ans(0);
    clr(dis); clr(gap);
    gap[0]=Vs=ed;
    source=src; sink=ed;
    while(dis[source] <Vs)
        ans+=dfs(source, inf);
int main()
{
    int CS, c; scanf("%d", &CS);
    for (c=1; c \le CS; ++c)
    {
        clr(G);
        {\tt memset(list,-l,sizeof(list));\ nodes=0;}
        int n, m; scanf ("%d %d", &n, &m);
```

```
int i, j;
        for (i=1; i <=m; i++)
            int x, y, c; scanf ("%d %d %d", &x, &y, &c);
            G[x][y] +=c;
        }
        for(i=1;i<=n;i++)
            for (j=1; j \le n; j++)
               if(G[i][j])
                 addedg(i, j, G[i][j]);
           printf("Case %d: %d\n", c, maxflow_sap(1, n));
    return 0;
}
在这道题目上没有体现出优势,可是在别的题目算法还是比较快的。
参考: http://hi.baidu.com/oimaster/blog/item/08145cd6b484972606088bc1.html
```