

Компьютерные системы (мой конспект)

Список использованных источников:

1. *Computer Systems* / Stanley J. Warford
2. *Dive into systems* / Suzanne J. Matthews, Tia Newhall, and Kevin C. Webb
3. *Great ideas in computer architecture* / видеокурс от университета Беркли

Вводная

Что такое компьютерные системы? “Компьютерная система включает в себя аппаратное (**hardware**) и программное обеспечение (**software**), которые обеспечивают работу компьютера с пользователями и программами. В частности, компьютерная система состоит из следующих компонентов:

Порты ввода-вывода (I/O) позволяют компьютеру получать информацию из окружающей среды и отображать ее пользователю.

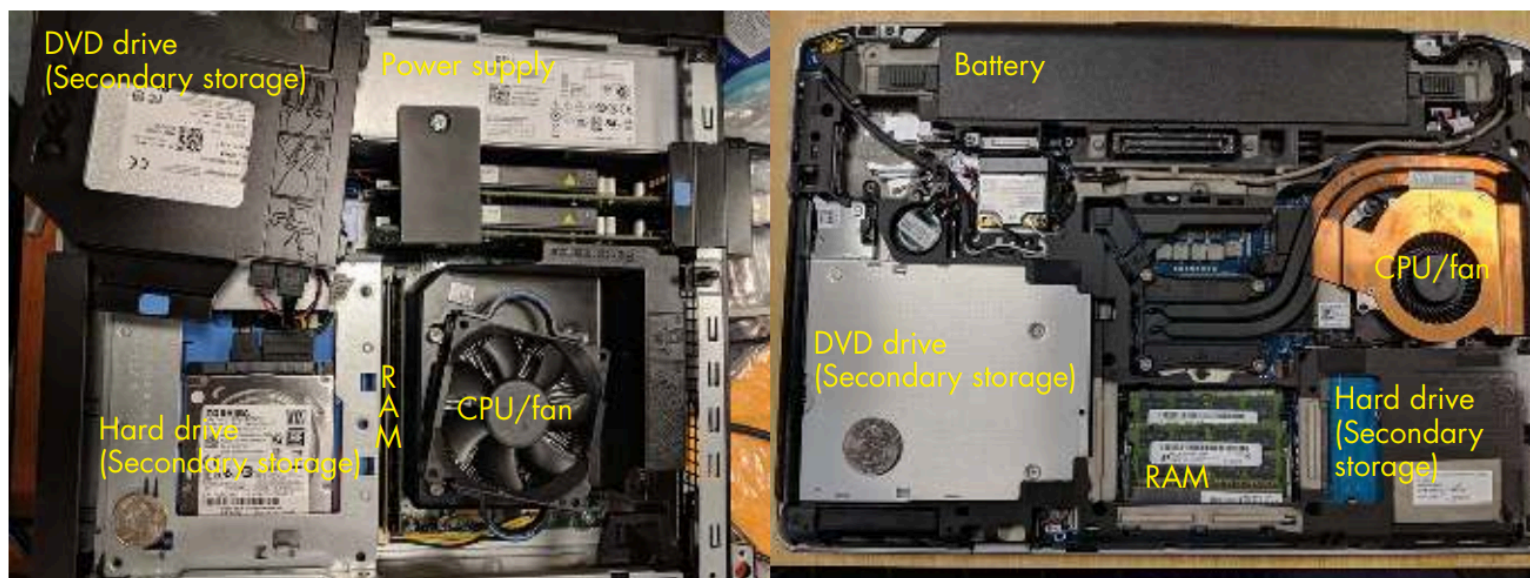
Центральный процессор (ЦП) выполняет инструкции и вычисляет данные и адреса памяти.

В памяти с произвольным доступом (RAM) хранятся данные и инструкции выполняемых программ. Данные и инструкции в оперативной памяти обычно теряются при отключении питания компьютерной системы.

Вторичные устройства хранения данных, например жесткие диски, хранят программы и данные даже при отсутствии питания компьютера.

Операционная система – это программный слой (software layer), находящийся между hardware и software, который пользователь запускает на компьютере. ОС реализует программные абстракции и интерфейсы, которые позволяют пользователям легко запускать и взаимодействовать с программами в системе. Она также управляет базовыми аппаратными ресурсами и контролирует, как и когда выполняются программы. В ОС реализованы абстракции, и механизмы, обеспечивающие эффективный, защищенный и бесперебойный одновременный запуск нескольких программ в системе”. (см. Dive into systems, pp. 8)

Эти компоненты можно увидеть ниже (слева – компьютер, справа – ноутбук):



Великие идеи в компьютерной архитектуре (см. лекции Беркли по компьютерной архитектуре):

1. Абстракция;
2. Закон Мура;
3. Иерархия памяти;
4. Параллелизм;
5. Оценки и повышение производительности;
6. Надежность через резервирование.

Всё есть 100101110100101!

Всякая информация хранится в двоичной системе счисления.

Бит – наименьшая единица информации, которую компьютер может обрабатывать и хранить. Бит всегда находится в одном из двух физических состояний – 1 или 0 / true или false и т.д.

Байт – организованный блок из 8 битов.

Как конвертировать двоичное число в десятичное:

$$1 \times 2^4 + 0 \times 2^3 + 1 \times 2^2 + 1 \times 2^1 + 0 \times 2^0$$

(a) The binary number 10110.

$$5 \times 10^4 + 8 \times 10^3 + 0 \times 10^2 + 3 \times 10^1 + 6 \times 10^0$$

(b) The decimal number 58,036.

Как конвертировать десятичное число в двоичное (порядок по итогу будет обратный – 10110).

22	
11	0
5	1
2	1
1	0
0	1

Remainders

Dividends

Старший бит (самый первый) – является признаком отрицательного или положительного числа (1 = отрицательное, 0 = положительное).

00001101 (decimal 13)

Next, “flip the bits” (change all zeros to ones, and vice versa):

11110010

Finally, adding one yields 0b11110011. Sure enough, applying the formula for interpreting a two’s complement bit sequence shows that the value is -13:

Арифметические операции с битами

Все операции – сложения, вычитания, умножения и деления работают с битами. Есть специальные регистры внутри ЦП, отвечающие за эти операции. Также внутри ЦП есть специальные биты (status bits), отвечающие за переполнение, переноса, и прочее. Ниже:

N – от слово *Negative* (отрицательное). Если число отрицательное, то устанавливается $N = 1$, в ином случае 0.

Z – от слово *Zero*. Если все биты (00000) являются нулями, то устанавливается $Z = 1$, в ином случае 0.

V – от слово *Overflow*. Отвечает за переполнение. Используется только для sign bit (1). Если сложите два положительных числа и получите отрицательное, то $V = 1$, аналогично если сложите два отрицательных числа и получите положительное, то $V = 1$. Иное не возможно

C – от слово *Carry*. Отвечает за перенос числа.

...Еще шестнадцатеричная система счисления

Шестнадцатеричный счет по сути является аббревиатурой для двоичного счета

0	7	E	15	1C	23
1	8	F	16	1D	24
2	9	10	17	1E	25
3	A	11	18	1F	26
4	B	12	19	20	.
5	C	13	1A	21	.
6	D	14	1B	22	.

Введение в Си

C – это компилируемый, статически типизируемый язык программирования.

В языке программирования C есть три различных вида переменных – *глобальные, локальные и динамически аллоцируемые*. Значение переменной хранится в оперативной памяти компьютера, но где именно оно хранится, зависит от вида переменной. Существует три специальных раздела памяти, соответствующих трем видам переменных

Модель памяти C



1. *Глобальные переменные хранятся в фиксированном месте в памяти;*
2. *Локальные переменные и параметры хранятся в runtime stack;*
3. *Динамически аллоцируемая переменная хранится в куче;*

Немного про runtime stack:

Стек – это контейнер значений, который хранит значения с помощью операции push и извлекает их с помощью операции pop. Каждый выполняемый оператор языка Си является частью функции. Функция Си имеет тип возврата, имя и список параметров. Программа состоит из специальной функции main, которая является функцией, вызываемой операционной системой. Программа выполняется путем выполнения утверждений в функции main. Оператор main может вызывать другую функцию.

Все они – runtime stack, куча, фиксированная память находятся в памяти компьютера.

Что происходит в runtime stack при вызове функции?

- *push* хранилище для возвращаемых значений;
- *push* актуальные параметры;
- *push* возвращаемый адрес.



Что возвращает функция?

- *pop* локальные переменные
- *pop* возвращаемый адрес и используй его для определения следующей инструкции для выполнения.
- *pop* параметры
- *pop* возвращаемое значение

Хранилище для возвращаемых значений – означает, что вызывающая функция резервирует пространство в стеке для хранения возвращаемого значения перед вызовом функции. Этот процесс важен для правильного управления стеком вызовов и обеспечения корректного возврата результатов выполнения функции.

Есть два вида параметров. Формальные (*formal*) и актуальные (*actual*) параметры. **Формальные параметры** — это параметры, которые объявляются в определении функции, метода или процедуры. Они служат в качестве местозаполнителей для значений, которые будут переданы функции при ее вызове. Формальные параметры определяются в заголовке функции и не имеют конкретных значений до тех пор, пока функция не будет вызвана. В нашем примере `void printBar(int n)` – `n` является формальным параметром. **Актуальные параметры** — это конкретные значения, которые передаются функции при ее вызове. Эти значения соответствуют формальным параметрам по порядку или по имени. Актуальные параметры предоставляют данные, с которыми функция будет работать.

Возвращаемый адрес – это адрес в памяти, куда программа должна вернуться после завершения вызова функции. Это ключевая концепция в управлении вызовами функций и возвратом в исходную точку программы. Пример:



```
void functionB() {  
    // Код функции B  
}  
  
void functionA() {  
    functionB(); // Вызов функции B  
    // Адрес возврата будет здесь  
}  
  
int main() {  
    functionA(); // Вызов функции A  
    // Адрес возврата будет здесь  
    return 0;  
}
```

- Когда `functionA()` вызывается из `main`, адрес возврата указывает на строку после вызова `functionA()`.
- Когда `functionB()` вызывается из `functionA()`, адрес возврата указывает на строку после вызова `functionB()`.
- Когда `functionB()` завершает выполнение, она возвращается к адресу возврата в `functionA()`.
- Когда `functionA()` завершает выполнение, она возвращается к адресу возврата в `main`.

Для практической иллюстрации вышесказанного:



```
#include <stdio.h>

//Глобальные переменные объявляются вне функций
int numPts;
int value;
int j;

void printBar(int n) {

    int k;

    for (k = 1; k ≤ n; k++) {

        printf("*");

    }

    printf("\n");
}

int main() {

    scanf("%d", &numPts);

    for (j = 1; j ≤ numPts; j++) {

        scanf("%d", &value);

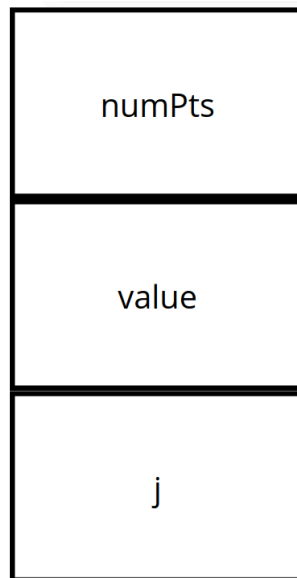
        printBar(value); //printBar - возвращает адрес возврата

    }

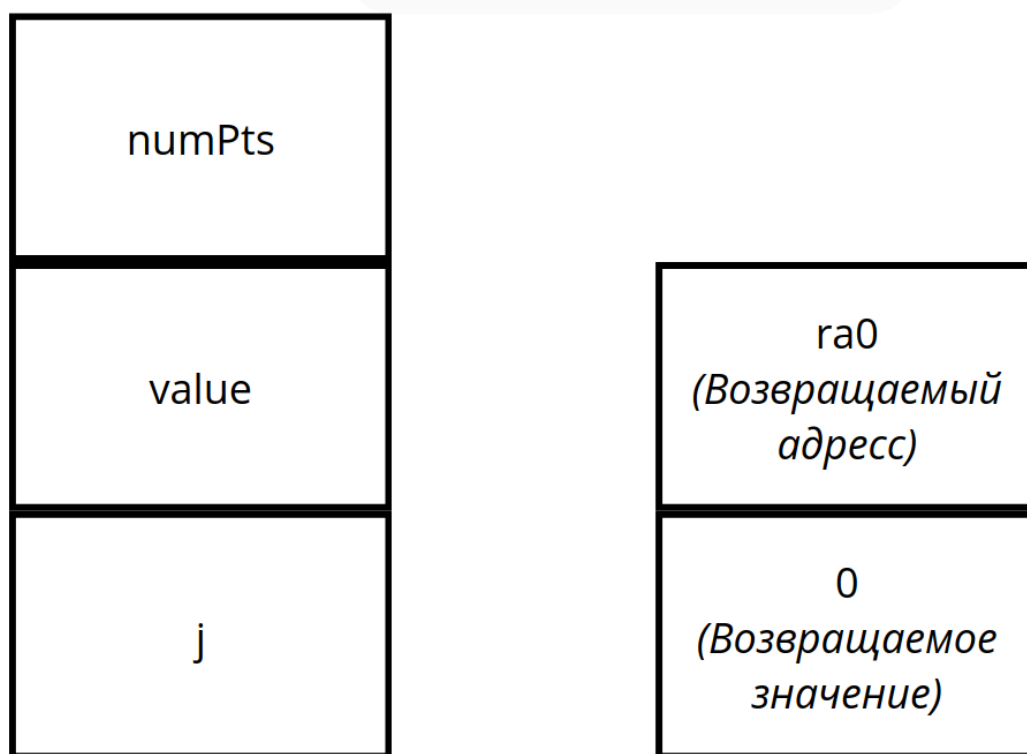
    return 0; //Возвращаемое значение

}
```

Три переменные `numPts`, `value` и `j` являются глобальными, ибо объявлены вне функций, следовательно будут храниться в фиксированном месте в памяти.



Функция `main()` является главной функцией, которую запускает операционная система при старте программы. После выполнения `main()` операционная система получает *возвращаемое значение* (0), что означает успешное завершение программы, и завершает выполнение программы.



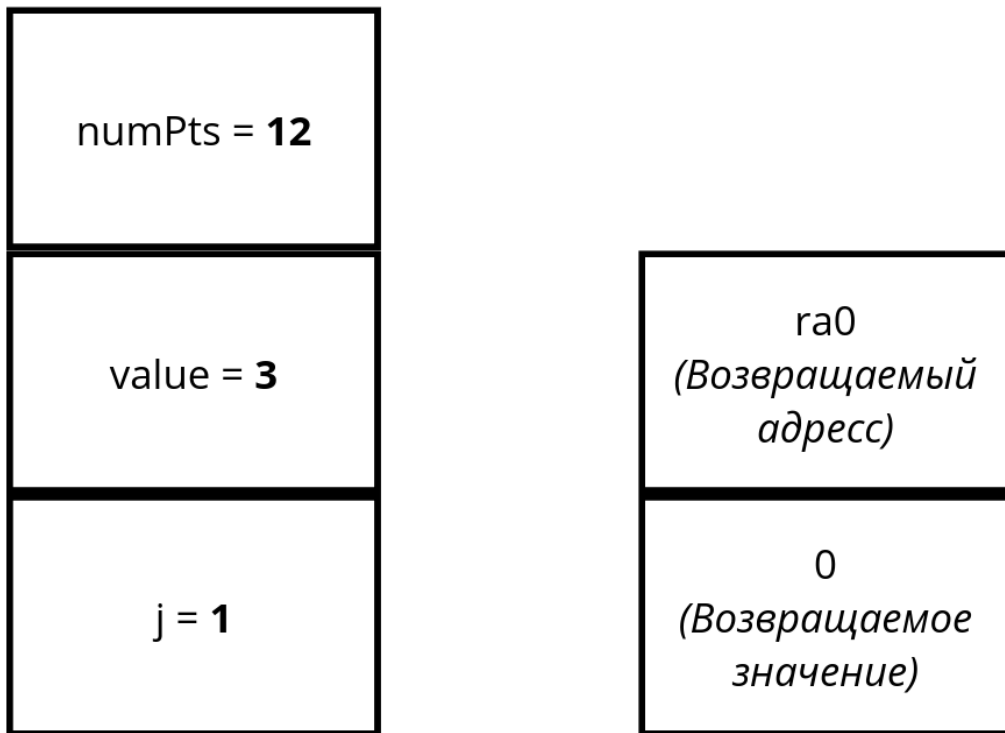
Stack

На рисунке в качестве адреса возврата указано значение `ra0`, которое является адресом инструкции в операционной системе, которая будет выполнена при завершении программы.

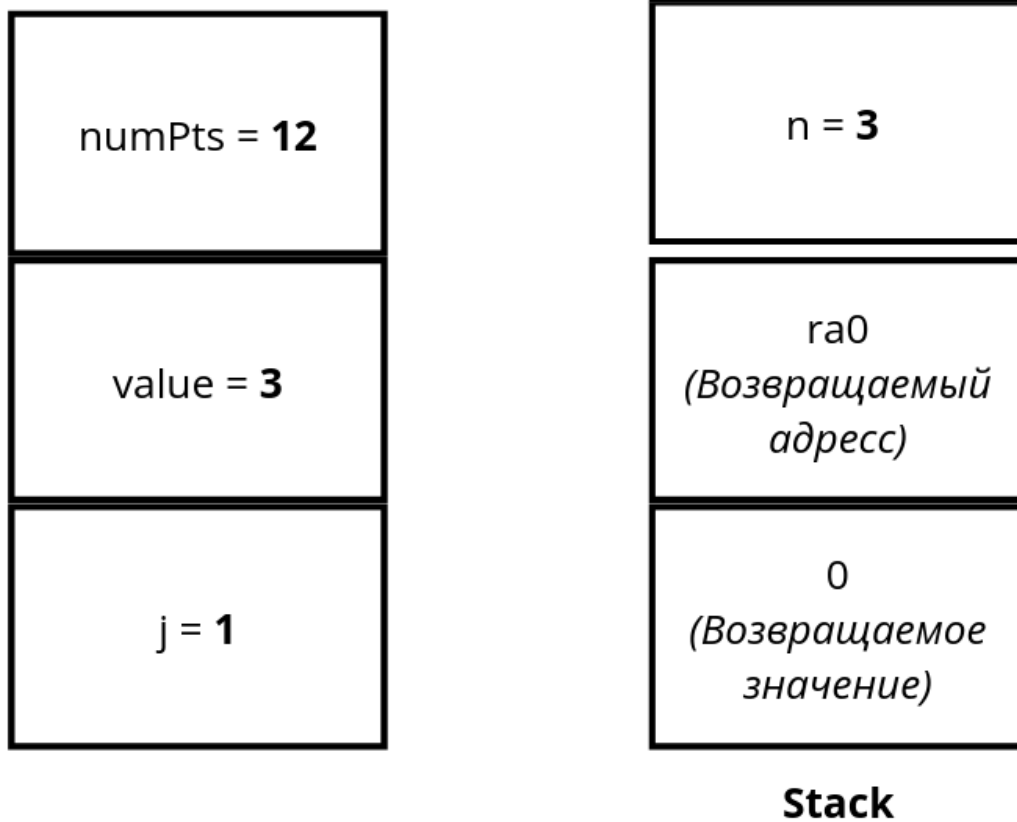
`scanf("%d", &numPts)` – из I/O пользователь вводит число 12

`for (j = 1; j ≤ numPts; j++)` – переменная получает значение 1

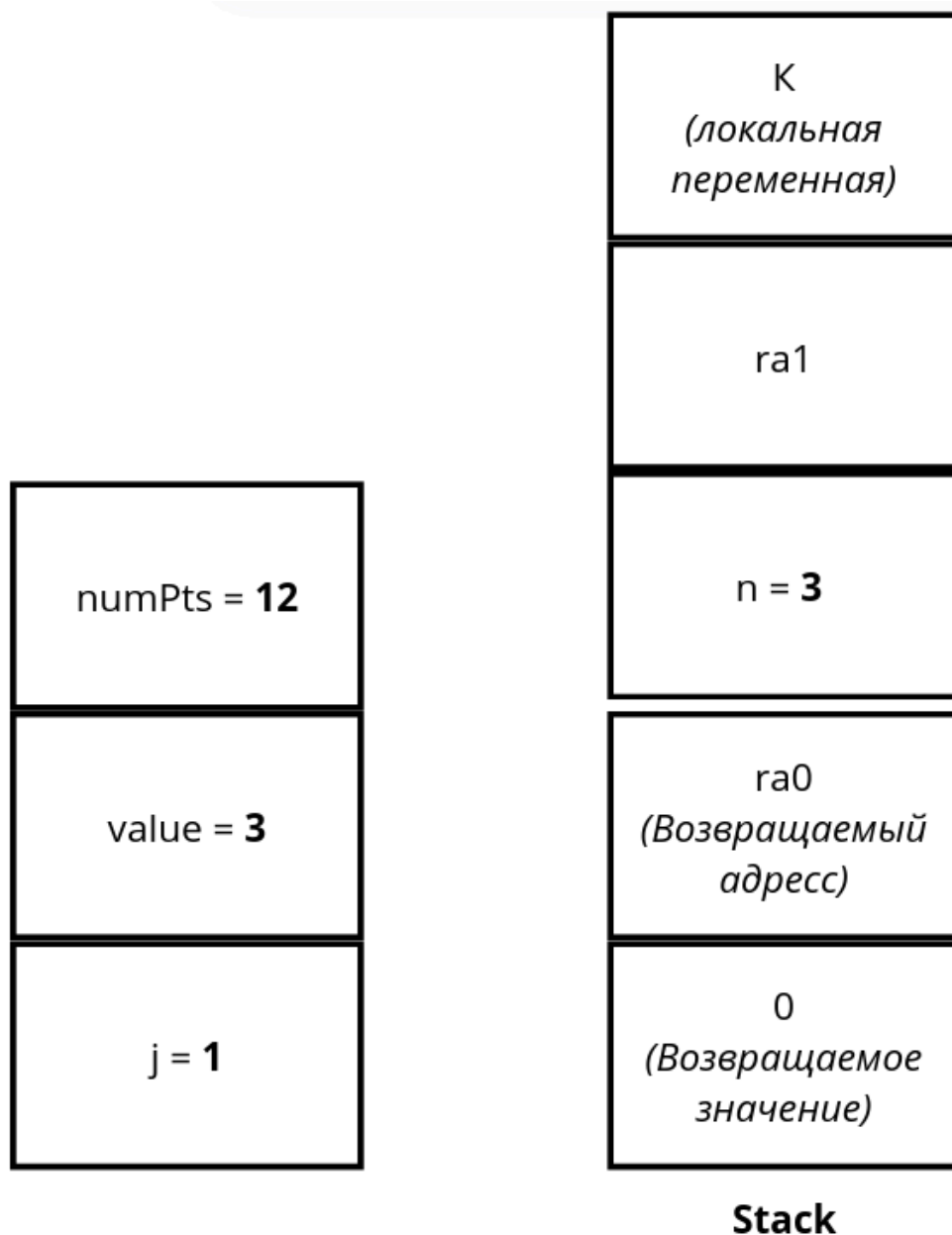
`scanf("%d", &value);` – из I/O Пользователь вводит число 3



`printBar(value)` – функция получает значение значение из `value` и возвращает адрес (`ra1`)



`int k;` – является локальной переменной в функции `void printBar(int n)`, для которой выделяется хранилище в памяти.



Динамическое распределение памяти:

В языке программирования C (и многих других), куча (heap) — это область динамической памяти, которая используется для хранения объектов, созданных во время выполнения программы. Управление этой памятью осуществляется с помощью функций, таких как `malloc`, `calloc`, `realloc` и `free`.

Что попадает в кучу?

- **Массивы:** Массивы переменной длины, размер которых определяется во время выполнения.
- **Структуры:** Сложные структуры данных, которые могут содержать другие структуры или массивы.
- **Строки:** Строки переменной длины, которые создаются и изменяются во время выполнения программы.

