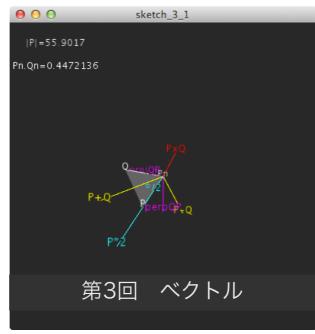
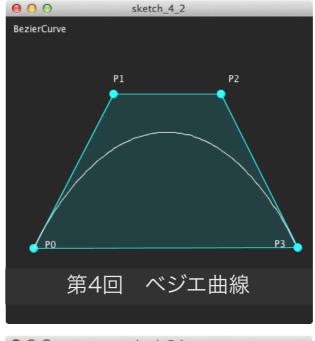
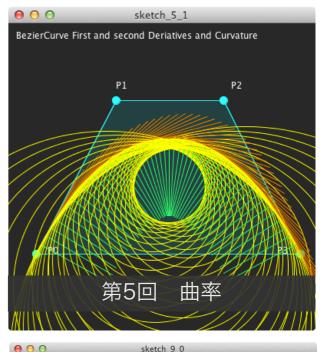
CGとCADの数理 GEOMETRIC MODELING AND COMPUTER GRAPHICS

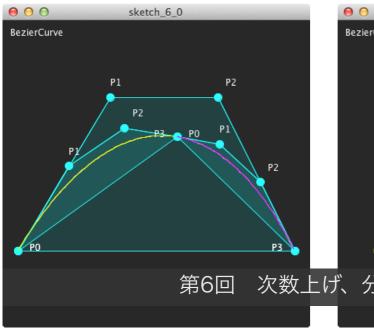
第02回 プリミティブ図形

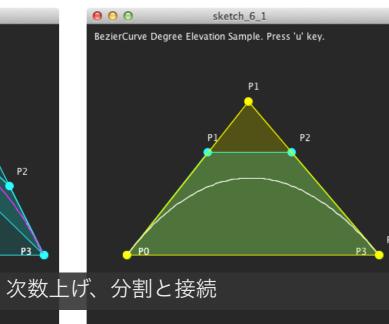




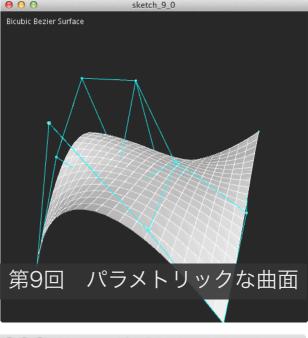












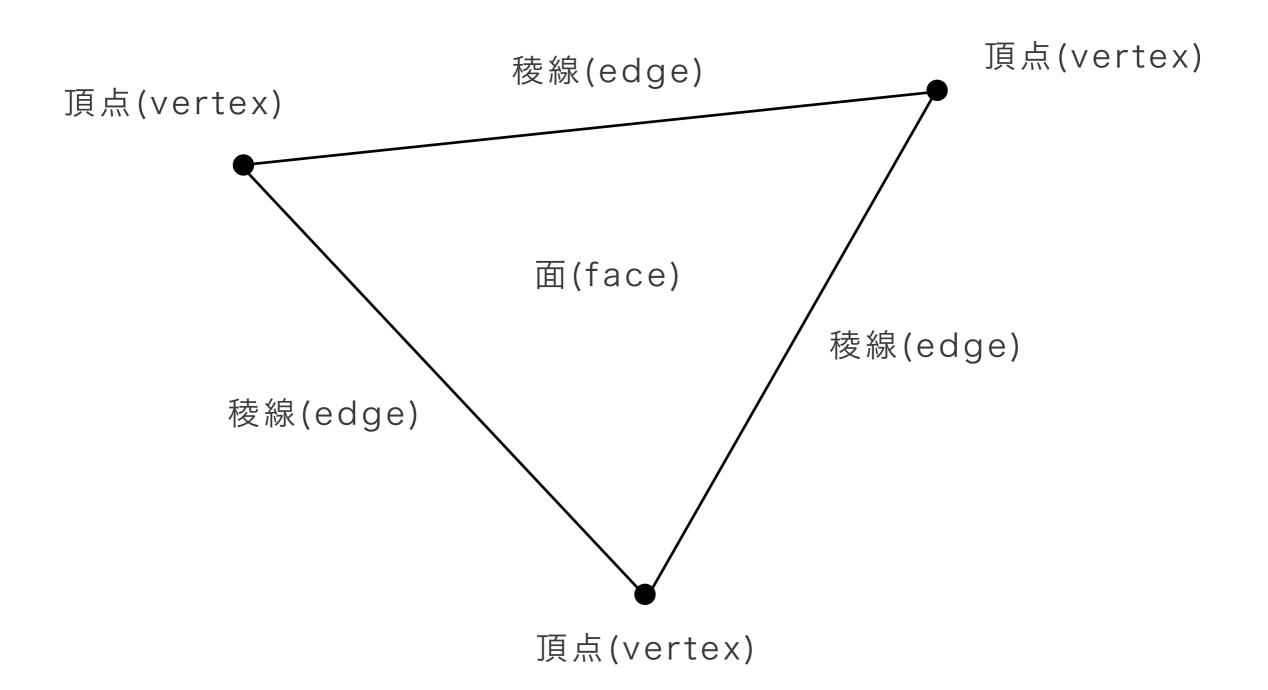








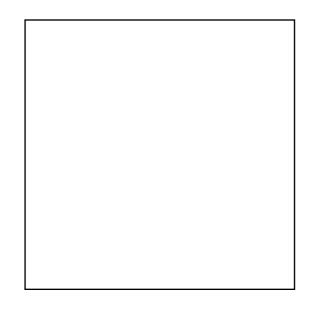
ポリゴン Polygon



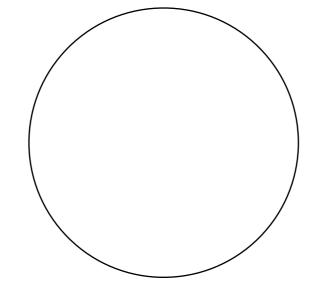
CG/CADの世界の最小要素は、頂点(vertex)、稜線(edge)、面(face)で構成されるポリゴン(polygon)と呼ばれています。業界によっては、三角形をポリゴンと言ったり、四角形をポリゴンと言ったりしますが、最小要素であるというニュアンスは共通しています。

基本図形

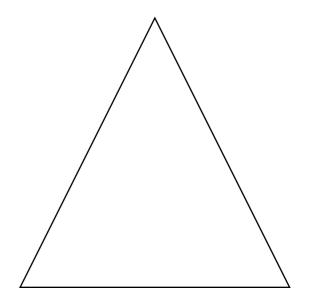
Primitive



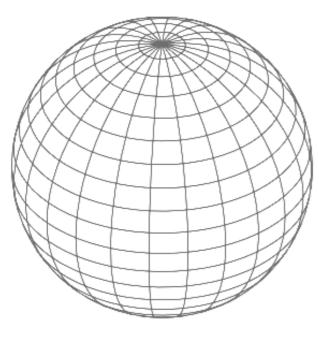
平面(plane)



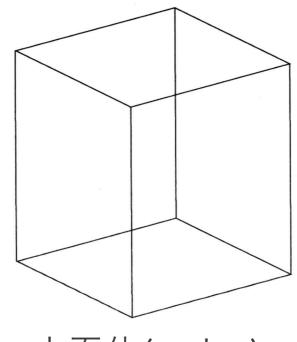
円(circle)



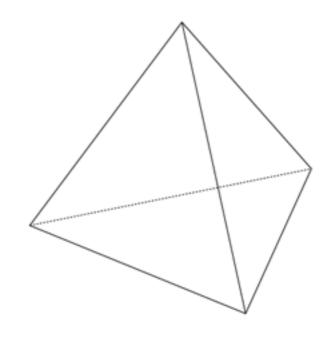
三角形(triangle)



球(sphere)

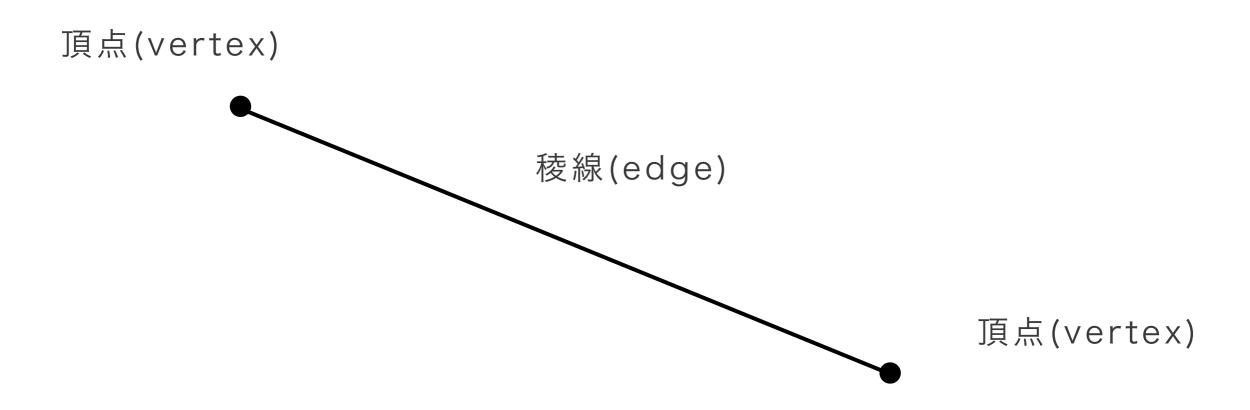


六面体(cube)



四面体(pyramid)

稜線 Edge



CG/CADにおいて頂点と頂点とを結ぶ線分を稜線と呼びます。昨今のクリエイティブコーディング環境(ProcessingやopenFrameworks、Cinderなど)はもちろん、グラフィックスライブラリでは、この線分描画は関数(例えば、line関数)などで標準実装されていますね。

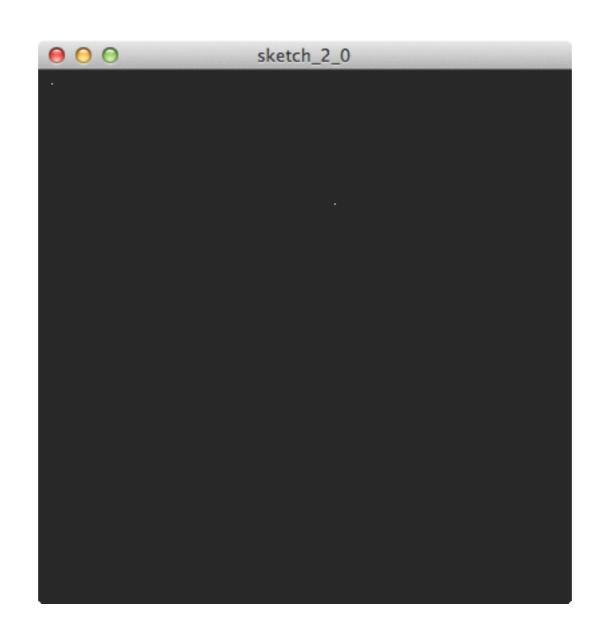
では、line関数のアルゴリズムはご存知でしょうか。

頂点の描画 vertex example

SOLから今日の雛形プログラム sketch_2_0.zip を ダウンロードして下さい

```
/ Vertex Class
class CVertex {
                                  く頂点クラス>
 int x;
 int y;
                                  オブジェクト指向プログラミングにつ
 CVertex() { x=0; y=0; }
                                  いては、講義では詳しくは扱いません
 void draw() {
                                  ので、もしこのクラスの意味が全く分
   set(x, y, color(255));
                                  からない場合は、遠慮なく講義後にご
                                  質問に来て下さい。
CVertex v0;
                                    頂点V_0 と 頂点V_1
CVertex v1;
                                    を準備します。
void setup() {
 size(400, 400);
                                    頂点 V_0
 v0=new CVertex(); v0.x=10; v0.y=10;
 v1=new CVertex(); v1.x=222; v1.y=100;
                                    頂点 V_1
void draw() {
background (40);
                                    頂点V_0 と 頂点V_1
v0.draw();
                                    を描画します。
v1.draw();
```

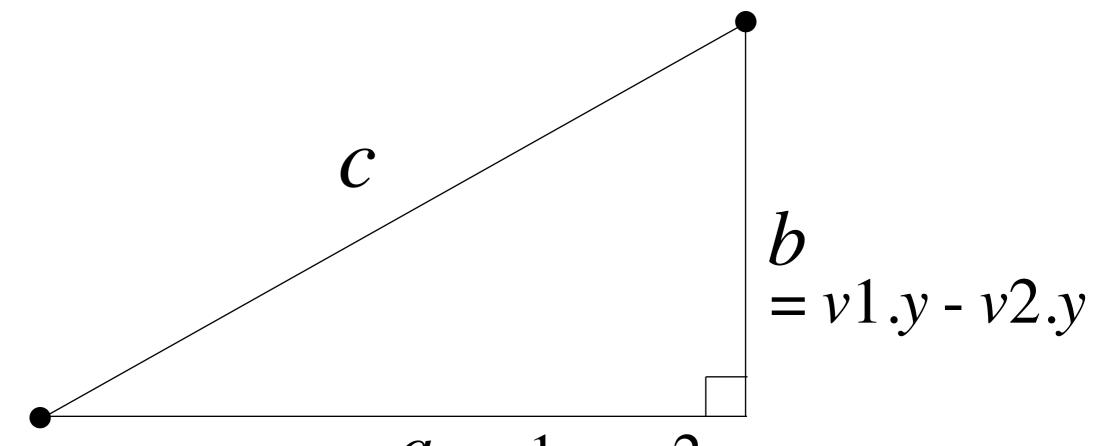
頂点の描画 vertex example



ピタゴラスの定理(三平方の定理)

2頂点間の距離を求めよう

v2(v2.x, v2.y, v2.z)



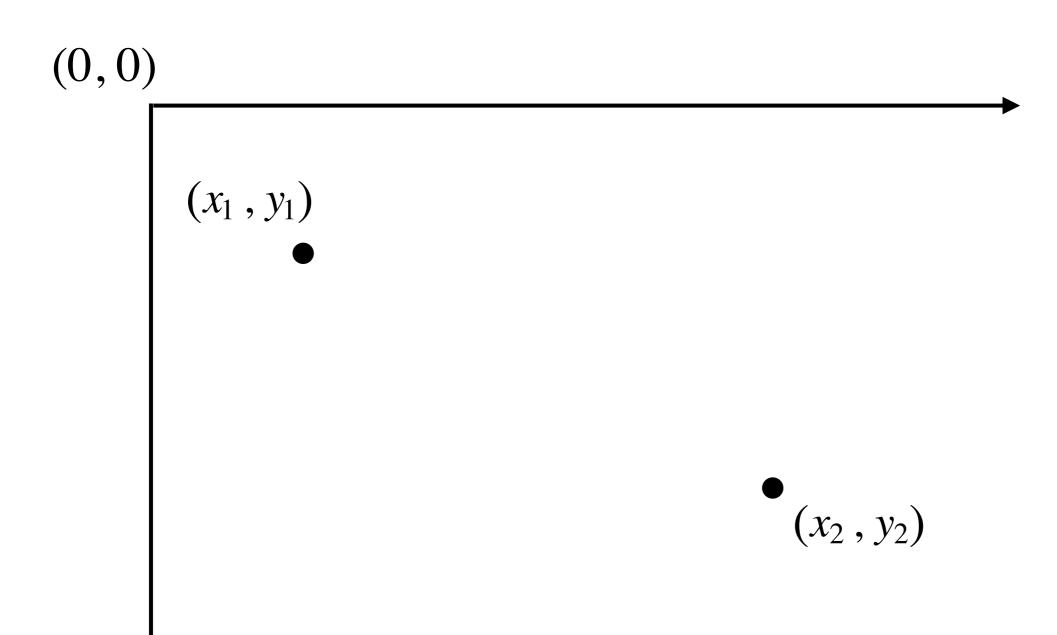
$$a = v1.x - v2.x$$

$$a^{2} + b^{2} = c^{2}$$

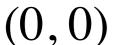
 $(v1.x - v2.x)^{2} + (v1.y - v2.y)^{2} = c^{2}$

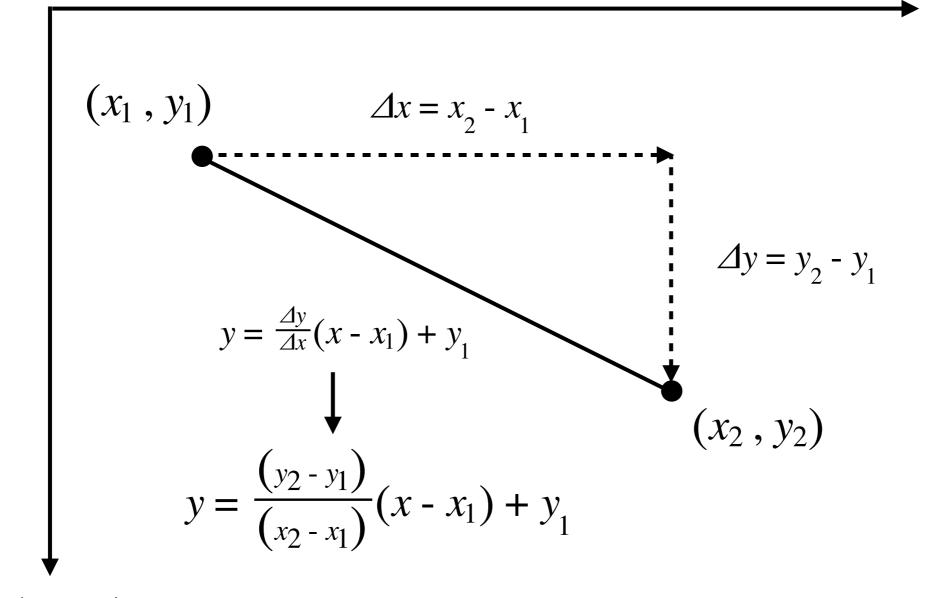
$$c = \sqrt{(v1.x - v2.x)^2 + (v1.y - v2.y)^2}$$

```
c = \sqrt{(v1.x - v2.x)^2 + (v1.y - v2.y)^2}
           = \sqrt{(v_1 x - v_2 x) \cdot (v_1 x - v_2 x) + (v_1 y - v_2 y) \cdot (v_1 y - v_2 y)}
          = sqrt((v1.x - v2.x) \cdot (v1.x - v2.x) + (v1.y - v2.y) \cdot (v1.y - v2.y))
void draw() {
  background (40);
  v1.x = mouseX;
  v1.y = mouseY;
  // 2. Distance
  float D = sqrt((v1.x - v0.x)*(v1.x - v0.x)
                     + (v1.y - v0.y)*(v1.y - v0.y));
  text("Distance="+D, 10, 20);
  v0.draw();
  v1.draw();
```



いま、画面の左上に原点(0,0)があります。今後はProcessingの座標系でお話しします。この座標系の中に、 (x_1,y_1) と (x_2,y_2) があったとしましょう。僕らの目標は、この二つの頂点を結び、稜線を作る事です。この二つの頂点のX座標とY座標が整数な点に注意して下さい。





頂点 $\left(x_1,y_1
ight)$ を通る直線の式は、以下のようになります。

$$y = \frac{\Delta y}{\Delta x}(x - x_1) + y_1$$

この式に、先ほど計算した $\Delta x = x_2 - x_1$ と $\Delta y = y_2 - y_1$ を代入すると、以下のようになります。

$$y = \frac{(y_2 - y_1)}{(x_2 - x_1)} (x - x_1) + y_1 \qquad \left| \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} \right| \le 1 \qquad x_1 \ne x_2$$

```
printlnの出力結果
float dx=v1.x-v0.x;
                                               10.0
                                                    10.0
float dy=v1.y-v0.y;
                                               11.0
                                                    10.424528
                                               12.0
                                                     10.849056
                                                    11.273584
                                               13.0
int x=v0.x;
for (; x \le v1.x; x++) {
                                                     98.30189
                                               218.0
  y = (dy/dx) * (x-v0.x) + v0.y;
                                               219.0
                                                     98.72642
                                               220.0
                                                     99.15094
  println(x,y);
                                               221.0
                                                     99.57547
```

 $oldsymbol{\mathcal{X}}$ 座標は整数型を単純に+1していくだけなので整数ですが、 $oldsymbol{\mathcal{Y}}$ 座標は実数になってしまうことがあります。

(intに型変換すれば?と思われた方は鋭いですが、ここで議論しているのはそもそもfloatという型を使っているということ自体です。そのため、今回は型変換はしないことにします)

Algorithm for computer control of digital plotter (1965)



Jack Elton Bresenham

昔の計算機では、浮動小数点(今で言えば、floatとかdouble)の負荷が高く<u>できるだけ整数</u>を使い、除算処理をしないアルゴリズム</u>が求められていました。これを**DDA(Digital Differential Analyzer)**と言います。Bresenham's Line Algorithm はDDAを踏襲し、数直線を離散化したアルゴリズムです。

Algorithm for computer control of digital plotter (1965)

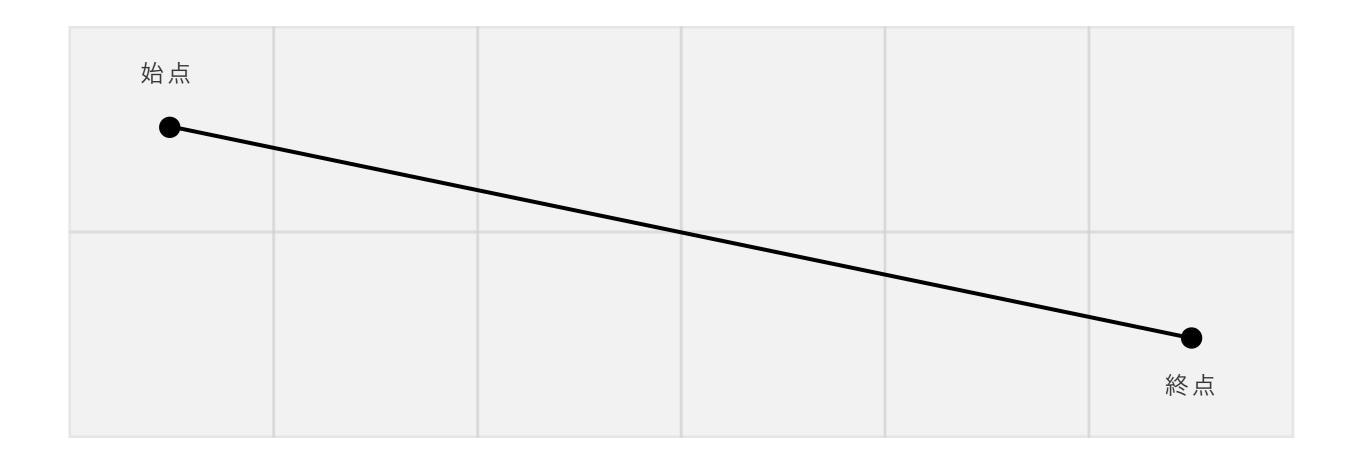
 y_{e} $y_$

$$y = y_n + e_n$$

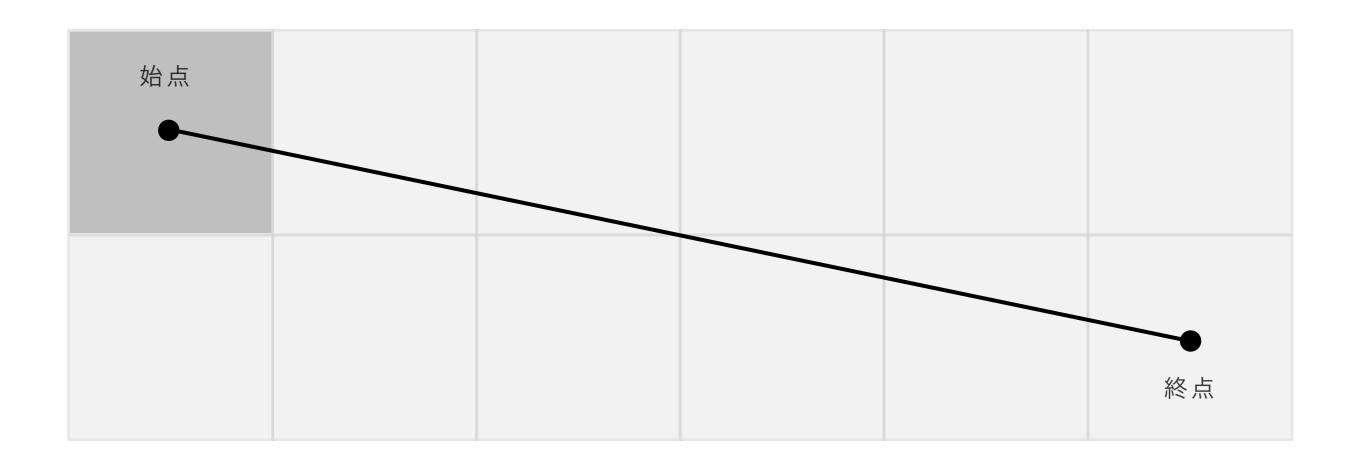
そうすると、

$$e_n = e_{n-1} + \frac{\Delta y}{\Delta x}$$
 として (つまり、 $\frac{\Delta y}{\Delta x}$ を蓄積していって)
$$e_n \ge 0.5$$
 のとき、 $y_n = y_{n-1} + 1$ して、 e_n から 1 を引いて調整します。 $e_n < 0.5$ のとき、 $y_n = y_{n-1}$

Algorithm for computer control of digital plotter (1965)



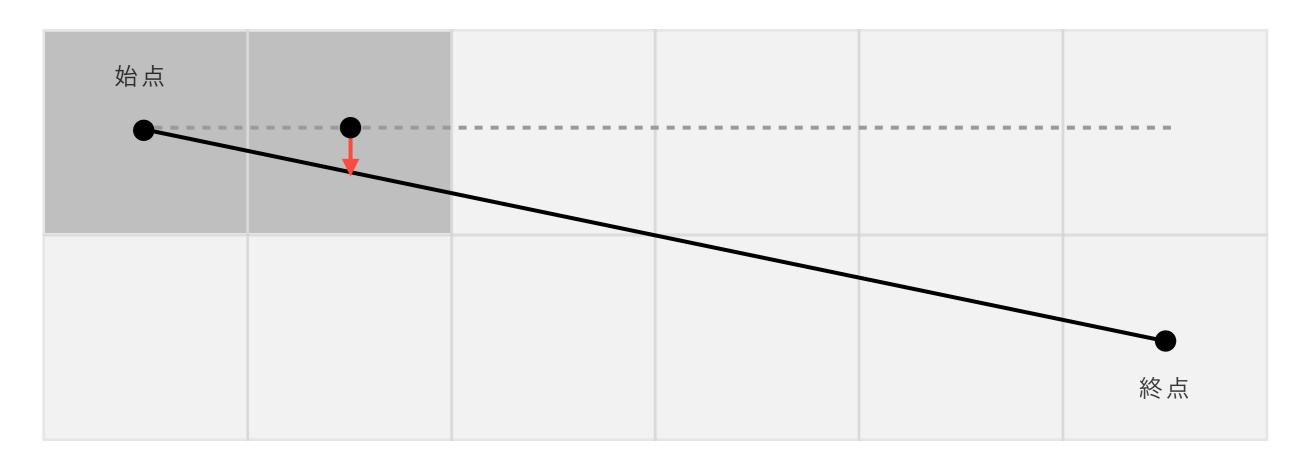
Algorithm for computer control of digital plotter (1965)



まず、始点を塗りつぶします。

灰色の矩形がピクセルで、黒い直線は本来の直線です。ぼくらの目標は、なるべくこの黒い直線に近い位置のピクセルを塗りつぶすことです。

Algorithm for computer control of digital plotter (1965)

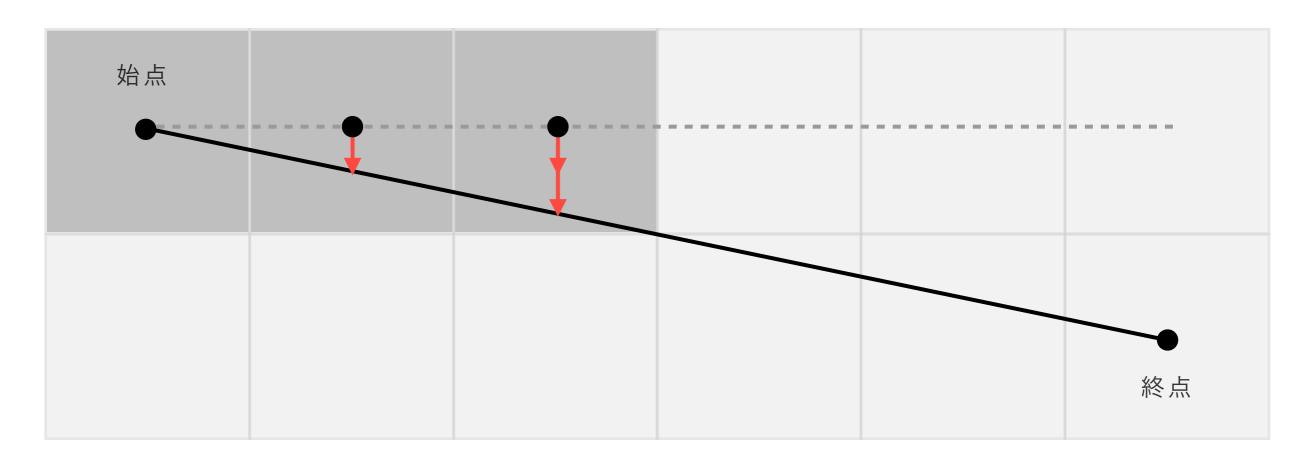


次の χ 座標は、+1 すれば求められます。

 $\frac{dy}{dx}$ を計算して、変数 e に蓄積します。

このとき、 e < 0.5 の場合は、y 座標は、そのままです。

Algorithm for computer control of digital plotter (1965)

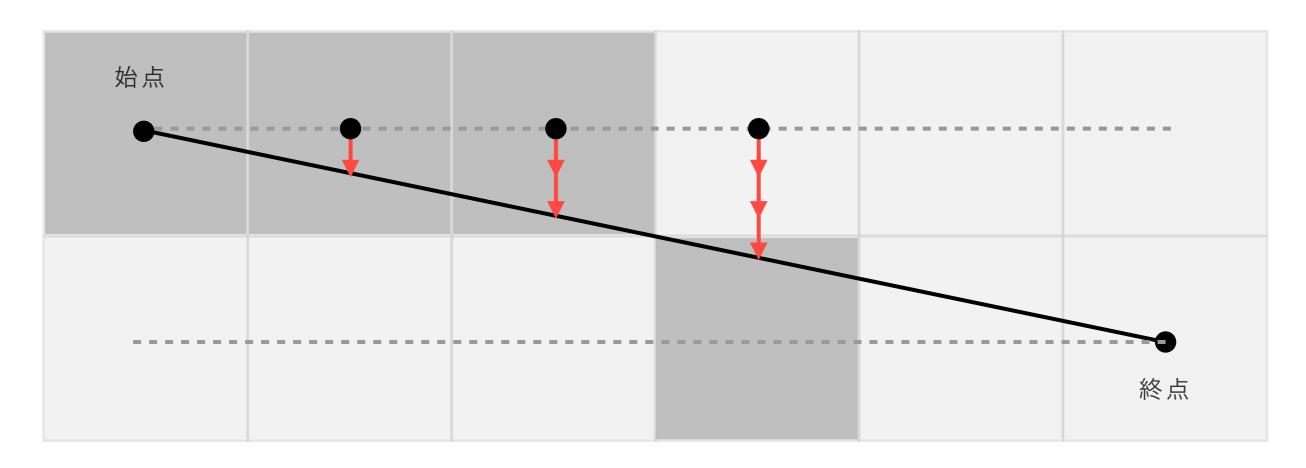


同様に、次の χ 座標は、+1 すれば求められます。

 $\frac{dy}{dx}$ を計算して、また変数 e に蓄積します。

このとき、 e < 0.5 の場合は、y 座標は、そのままです。

Algorithm for computer control of digital plotter (1965)

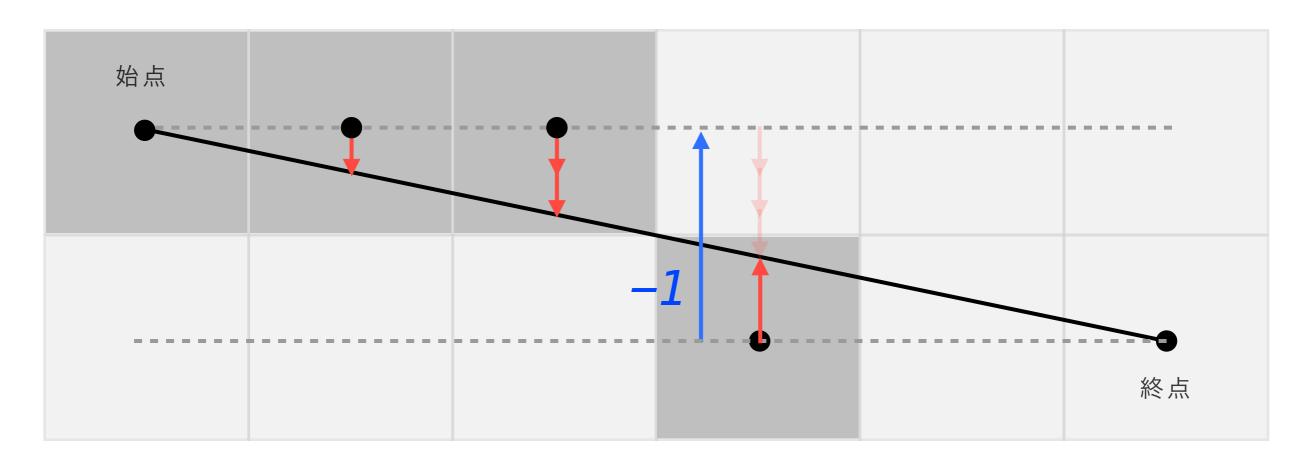


同様に、次の χ 座標は、+1 すれば求められます。

 $\frac{dy}{dx}$ を計算して、また変数 e に蓄積します。

 $e \ge 0.5$ の場合は、y 座標をプラス 1 します。 y = y + 1

Algorithm for computer control of digital plotter (1965)



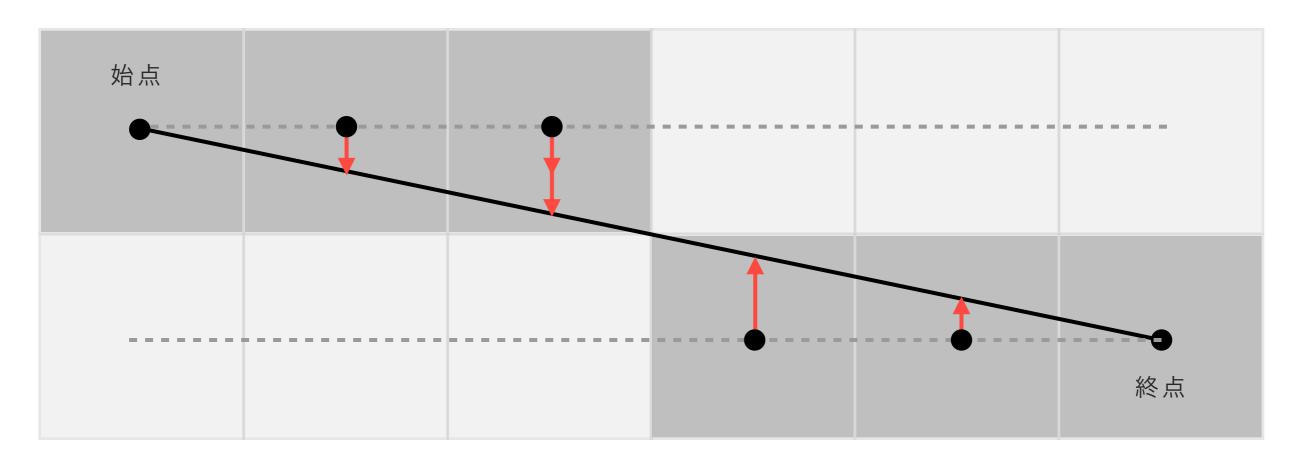
同様に、次の χ 座標は、+1 すれば求められます。

 $\frac{dy}{dx}$ を計算して、また変数 e に蓄積します。

 $e \ge 0.5$ の場合は、y 座標をプラス 1 します。 y = y + 1

e=e-1 として、黒い直線との差を更新(調整)します。

Algorithm for computer control of digital plotter (1965)



次の χ 座標は、+1 すれば求められます。

 $\frac{dy}{dx}$ を計算して、変数 e に蓄積します。

このとき、 e < 0.5 の場合は、y 座標は、そのままです。

以下、同様にしてピクセルを埋めていきます。

Algorithm for computer control of digital plotter (1965)

SOLから今日の雛形プログラム $sketch_2_1.zip$ を ダウンロードして下さい

```
if (e >= 0.5) { // e_n \ge 0.5 のとき
void draw() {
 background(40);
                                        y = y + 1; // y_n = y_{n-1} + 1
  int dx = v1.x - v0.x; // \Delta x の計算
 int dy = v1.y \sqrt{2}v_0.y; // \Delta y_0 o計算
                                        e=e-1; \ell_n から 1 を引きます
 float e = 0.0; //
  int x, y; // 塗りつぶすピクセル(x,y)。両方とも整数。
 x = v0.x; // 始点のx座標は^{V}0.x
 y = v0.y; // 始点のy座標は^{0.y}
  for (; x <= v1.x; x=x+1) { // 始点から終点までxを単純増加させます。
                               // (x,y) の地点を塗りつぶします。
    set(x, y, color(255));
                              e_n = e_{n-1} + \frac{\Delta y}{\Delta x} の部分。
   e = e + (float) dy/dx;
```

まだ $oldsymbol{arrho}$ に実数や除算が残っていますので、これを取り除くための工夫を考えてみます。

$$e_n \ge 0.5$$

右辺を移項すると、以下になります。

$$e_n$$
 - $0.5 \ge 0$

さらに、 $2\Delta x$ を両辺に乗じます。

$$2\Delta x(e_n - 0.5) \ge 0$$

この左辺を \mathbf{E}_n とします。つまり、

$$E_n = 2\Delta x(e_n - 0.5)$$

です。先ほどの判定式は、

$$E_n \ge 0$$

と同じですね。

プログラムの変更

if
$$(e >= 0.5)$$

if
$$(E >= 0)$$



$$e_1 = 0$$

ですので、

$$E_n = 2\Delta x(e_n - 0.5)$$

に代入すると(n=1とすると)、

$$E_1 = 2\Delta x(e_1 - 0.5)$$

$$=2\Delta x(0-0.5)$$

$$=-\Delta x$$

になります。

プログラムの変更

float e = 0.0;

int E = -dx; int型になった!

3

$$e_n = e_{n-1} + \frac{\Delta y}{\Delta x}$$

も、変形して $oldsymbol{E}$ の形にします。

まず、両辺に $2\Delta x$ を乗じます。

$$2\Delta x e_n = 2\Delta x \left(e_{n-1} + \frac{\Delta y}{\Delta x}\right)$$

$$2\Delta x e_n = 2\Delta x e_{n-1} + 2\Delta y$$

次に、両辺から $0.5\cdot 2\Delta x$ を引きます。

$$2\Delta x e_n - 0.5 \cdot 2\Delta x = 2\Delta x e_{n-1} - 0.5 \cdot 2\Delta x + 2\Delta y$$

これを整理すると、以下になります。

$$2\Delta x(e_n - 0.5) = 2\Delta x(e_{n-1} - 0.5) + 2\Delta y$$

$$E_n = E_{n-1} + 2\Delta y$$

プログラムの変更

$$e = e + (float) dy/dx;$$

$$E = E + 2*dy;$$

(float)が消えて整数だけになった!

$$E_n = 2\Delta x(e_n - 0.5)$$

$$e_n = e_n - 1$$

も、変形して $oldsymbol{E}$ の形にします。

まず、両辺に $2\Delta x$ を乗じます。

$$2\Delta x e_n = 2\Delta x (e_n - 1)$$
$$2\Delta x e_n = 2\Delta x e_n - 2\Delta x$$

次に、両辺から $0.5\cdot 2\Delta x$ を引きます。

$$2\Delta x e_n - 0.5 \cdot 2\Delta x = 2\Delta x e_n - 0.5 \cdot 2\Delta x - 2\Delta x$$

これを整理すると、以下になります。

$$2\Delta x (e_n - 0.5) = 2\Delta x (e_n - 0.5) - 2\Delta x$$

$$E_n = E_n - 2\Delta x$$

プログラムの変更

$$e = e - 1;$$



```
void draw() {
  background (40);
  int dx = v1.x - v0.x;
  int dy = v1.y - v0.y;
  int E = -dx;
  v0.draw();
  v1.draw();
  int x = v0.x;
  int y = v0.y;
  for (; x \le v1.x; x=x+1) {
    set(x, y, color(255, 0, 0));
    E = E + 2 * dy;
    if (E >= 0)
      y = y + 1;
      E = E - 2 * dx;
```

Bresenham's Line Algorithm のサンプルプログラムになります。背景色や直線の色はお好きに指定して下さって構いません。座標値はこのままでお願いします。実行して、下図のような画面が表示されたら成功です。

成功した方は座標値を変えてみて下さい。



```
void draw() {
 background (40);
  stroke (255,0,0);
  line(v0.x, v0.y, v1.x, v1.y); びましたので、これからはこのような数理に尊
```

Processing で同様の実行結果を示すプログ ラムは3行でおしまいです。先ほど座標値を変 えて下さった方は気づいたかもしれませんが、 講義でご紹介したアルゴリズムはまだ完成では ありません。ただ我々は直線の一部の数理を学 敬と感謝の意を表しながら line 関数を使わせ て頂きましょう。

