

 $AC_Aerolight$

2013.4.28~2013.4.29 @ Fuzhou

PREFACE

- 今天首先讨论的是一种特殊的分治方法,在OI界初见于陈丹琦2008年的集训队作业中,因此也被称为CDQ分治。
- 随后将讨论一些利用了分治思想的其他算法。
- 这节课的目的是科普,因此题目会较简单,讲解也会比较详细。如果对该算法或对特定问题已有深入了解可以跳过不听,但不要打扰其他同学。
- Let's begin.

PREFACE

- 先看几个常见的递归复杂度分析。
 - T(n)=2T(n/2)+O(kn)的解是T(n)=O(kn log n)
 - Master Theorem
 - T(n)=2T(n/2)+O(kn log n)的解是 $T(n)=O(kn log^2 n)$
 - T(n)=2T(n/2)+O(k)的解是T(n)=O(kn)
 - 。一棵N个节点的线段树上有几个节点?
 - K是一个和N无关的多项式

Intro: 归并排序

- 。给定排列P, 求排列的逆序对数量。
- P的长度<=100000。</p>
- o 要求O(nlogn)
- 定义归并排序过程Merge(l,r)
- Merge(l,r)
 - Merge(l,mid)
 - Merge(mid+1,r)
 - Count(l,mid,mid+1,r)
- 只需要考虑左右两段之间造成的逆序对,段内的逆序对由递归解决

- 有两种金券,金券按比例交易:买入时,将投入的资金,购买比例为Rate[i]的两种金券;卖出时,卖出持有的一定比例的金券。已知未来n天两种的金券价格A[i]、B[i],初始资金为s,求最大获利。
- 为使获利最大,交易时显然应该全部买进或卖出。
- o 1<=n<=100000

- 简要做法:
- 令F[i]表示第i天获得的最大B卷数量。
- o 枚举上一次交易日j
- o F[i]=max{ans,Rate[j]*F[j]*A[i]+F[j]*B[i]}/(rate[i]* a[i]+b[i])
- \circ O(n²)
- 观察括号内的表达式,可以发现决策J优于决策K的条件: (rate[j]*f[j]-rate[k]*f[k])/(f[j]-f[k])>-b[i]/a[i]
- ○上面这个式子的左边,一般记成slope(j,k)

- \circ Slope(j,k) > -b[i]/a[i]
- 令G[i] = rate[i]*f[i], 在二维平面上定义点Xi=(Fi,Gi)
- Slope(j,k)就是通过Xj和Xk的斜率
- 维护一个点集X, 支持以下两个操作:
 - 1)在第一象限的任意位置插入一个点
 - 2)给定负数斜率K,求所有斜率为K且过点集中任意点的 直线在Y轴上的最大截距
- 操作2最终用到的点都会在点集的上凸壳上
 - 维护点集X的凸包,支持动态插入和斜率查询
 - 平衡树结构 O(nlogn)

- 算法存在的问题
 - 边界情况众多
 - 难写难调

• 观察

- 操作2中,提供的斜率值是-bi/ai,可以预处理得到而和F 的取值无关
- 这意味着在插入节点Xi时,已经可以确认它对询问j(j>i) 带来的影响
- 引入分治思想

- o 定义过程Solve(L,R)
- 假设运行Solve(l,r)可以得到F[l]到F[r]的值。
 - [L,mid]区间里的询问,可以直接递归Solve(l,mid)解决。
 - [mid+1,r]区间里的询问K,会受到[mid+1,k]这些点的影响,以及[l,mid]的影响。前半部分可以递归解决。

Solve(l,r)

- 递归调用Solve(l,mid)
- 整体考虑[l,mid]间的点对[mid+1,r]间询问的影响。
- 递归调用Solve(mid+1,r)

- 整体考虑[l,mid]对[mid+1,r]的影响
- o 给定点集X和一系列询问
 - 每个询问是一个负数斜率
 - 回答所有斜率符合且通过点集X中任意点的直线中,Y轴的最大截距是多少
- 只要考虑点集X的上凸包。
 - 对于每个询问,在凸包上二分即可。
- o 这一步的复杂度是O(nlogn),这里n=r-l。

- 时间复杂度?
- Solve(l,r)的复杂度是O(nlogn)
- \circ T(n)=2T(n/2)+O(nlogn)
- \circ T(n)=O(nlog^2n)
- 。 离最优化还有距离。
- o 需要log n的地方
 - 1) 求点集凸包
 - 2) 二分答案

- 1) 点集凸壳
 - 合并两个凸壳的时间复杂度是O(n+m)
 - Solve(l,r)结束后返回[Xl..Xr]的凸壳
 - 单步O(n), 总体O(n log n)
- 2) 二分答案
 - 放弃二分,离线处理
 - 把点集凸壳和所有询问排序,用两个指针扫描
- 2') 对询问排序
 - 提前对询问进行一次归并排序,存储所有中间结果
 - 为什么不能在Solve()时进行归并?
 - 预处理复杂度O(nlogn),主递归中单步O(n)
- \circ T(n)=2T(n/2)+O(n),T(n)=O(nlogn)

- Solve(l,r)是递归函数
- 如何消除递归?
 - 手工栈模拟递归
 - 存储中间过程?
- o T(n)的解不变,但常数减小。
- ○总结
 - 1) 分治思想->只考虑跨立作用
 - 2) 段内影响忽略不计->问题离线化

- 你的公司获得了一个厂房N天的使用权和一笔启动资金,你打算在这N天里租借机器进行生产来获得收益。
- 可以租借的机器有M台。每台机器有四个参数 D,P,R,G。你可以在第D天花费P的费用(当然,前 提是你有至少P元)租借这台机器,从第D+1天起,操作机器将为你产生每天G的收益。在你不再需要机 器时,可以将机器卖掉,一次性获得R的收益。
- 厂房里只能停留一台机器。
- 不能在购买和卖出机器的那天操作机器,但是可以 在同一天卖掉一台机器再买入一台。
- 在第N+1天,你必须卖掉手上的机器。
- 求第N+1天后能获得的最大资金。

- ○数据范围
- 租借天数D<=10^9
- 初始资金C<=10^9
- 机器数N<=10^5
- 对于每个机器:
 - 租借日Di<=D
 - 买入价Pi和卖出价Ri满足1<=Ri<Pi<=10^9
 - 每日收益Gi满足1<=Gi<=10^9

- 观察
 - 场地能放机器就一定要放么?
- · 先将机器按照出售时间Di排序。
- 将所有时间离散化。
- o用Fi表示在时刻Di卖掉手上机器后最多剩下多少钱。
- Fi = Max (F[i-1], F[j]-P[j]+R[j]+G[j]*(D[i]-D[j]-1))
- ◆ 条件是F[j]>P[j]。
- \circ O(n²)

- Fi = Max (F[i-1], F[j]-P[j]+R[j]+G[j]*(D[i]-D[j]-1))
 - F[j]>P[j]
- \circ \Leftrightarrow A[j]=F[j]-P[j]+R[j]-G[j]*D[j]-G[j]
- 那么F[i] = Max(F[i-1],A[j]+G[j]*D[i])
- 和上一题一样了。
- 注意到斜率D[i]是不变的,因此可以对整个[F1,Fn] 进行分治。
- 复杂度O(nlogn),和平衡树维护凸壳同阶

- F[i] = Max(F[i-1],A[j]+G[j]*D[i])
- 在平面上有若干直线y=G[j]*x+A[j]
- 维护一个直线集, 支持以下两类操作
 - 插入一次函数y=kx+b
 - 给定询问D, 求所有函数在x=d上的最大值
- 维护一系列半平面交
- 对偶问题?

- 有一个2000000*2000000的棋盘,每个格子上有一个数字A[x,y],现在要执行两类操作:
- Add x y a: A[x,y] += a
- Query x0 y0 x1 y1: 询问矩阵(x0,y0)-(x1,y1)内所有格子的数字和。
- Add操作数<=160000 Query操作数<=10000

- 棋盘大小和询问数相差巨大, 所以肯定要离散化。
- 二维线段树维护?
 - MLE+TLE
- 二维树状数组+Hash?
 - Hash常数过大
 - 空间怎么开??

- o和之前的想法类似,定义操作Solve(L,R)
- Solve(L,R)应当能够处理[L,R]之间的所有操作
- Solve(L,R)
 - Solve(l,mid)
 - 处理[l,mid]中操作对[mid+1,r]中操作的影响
 - Solve(mid+1,r)
- 如何处理?

- o 前半部分的Add对后半部分的Query造成的影响
- 给定带权点集P=(Xi,Yi), Q个询问(x0,y0,x1,y1), 对 于每个询问,输出在对应矩形内的点权之和。
 - 在列上对询问进行差分,将一个询问拆成2个
 - 所有点和询问按Y排序,线段树维护
 - 在两维上对询问进行差分,将一个询问拆成4个
 - 所有点和询问按Y排序, 树状数组维护
- \circ T(n)=2T(n/2)+O(nlogn)
- \circ T(n)=O(nlog 2 2n)

[VIOLET 3]天使玩偶

- 维护二维点集P, 支持以下两个操作
- (1)插入点(x,y)
- ○(2)给定询问(x,y), 求点集中离询问点最近的点
- 距离定义为曼哈顿距离
- \circ Dis(P1,P2)=|x1-x2|+|y1-y2|
- \circ N,m<=300000
- X,y<=1000000
- o k-d树能不能做

[VIOLET 3]天使玩偶

- 去除Dis(P1,P2)的绝对值符号
 - 分4种情况讨论: 左上, 左下, 右上, 右下
 - 只需要考虑一种情况(答案在询问的左下)
- 维护点集P, 支持以下操作
- (1)将(x,y)插入点集
- (2)给定询问(x,y),求满足dis(p1,p2)=(x-x')+(y-y')=x+y-(x'+y')最小的点
 - 问题转为求x'+y'最大的点
- 没有操作1的情况
 - 对x排序,对y维护树状数组

[VIOLET 3]天使玩偶

- o 定义操作Solve(l,r),处理[l,r]之间的询问
- Solve(l,r)
 - Solve(l,mid)
 - 考虑[l,mid]中的点对[mid+1,r]中询问的影响
 - Solve(mid+1,r)
- 给定带权点集P(x,y),权值为x+y,给出Q个询问(x,y),查找x'<=x,y'<=y的最小x'+y'。
 - 退化为没有操作1的情况
 - 按X排序,对Y维护树状数组
- \circ T(n)=2T(n/2)+O(nlogn),T(n)=O(nlog^2n)

- o有N个人,每个人有两种能力值Pi,Qi。
- o 如果Pi>Pj && Qi>Qj, 称I比J有能力
- 现在要求出最长的一个序列A=(A1,A2,...,At),满足 Ai比Ai+1有能力
- o N<=100000 ∘
- o为了简单起见,P和Q都是1到N的排列。
- 把人按照Pi排序,问题变为求序列Qi的LIS
- $F[i] = Max({F[j] | j < i \&\& Q[j] < Q[i]) + 1}$
- o用数据结构维护,做到O(nlogn).

- o有N个人,每个人有三种能力值Pi,Qi,Ri。
- o 如果Pi>Pj && Qi>Qj && Ri>Rj, 称I比J有能力
- 现在要求出最长的一个序列A=(A1,A2,...,At),满足 Ai比Ai+1有能力
- \circ N<=40000.
- o为了简单起见,P,Q,R都是1到n的排列

- o首先可以按照Pi把人排个序。
- 现在要求的是满足i<j,Qi<Qj,Ri<Rj的最长序列。
- o用F[i]表示以第i个人结尾的最长序列
- $F[i] = Max{F[j] | j < i, Qj < Qi, Rj < Ri} + 1$
- 怎么搞?
- 线段树套平衡树/可持久化线段树
- \circ O(nlog²n)

- 尝试在这个问题上进行分治。
- 定义过程Solve(l,r),能够得到F[l]..F[r]的值
- Solve(l,r)
 - Solve(l,mid)
 - 处理[l,mid]中元素对[mid+1,r]中F[x]取值的影响
 - Solve(mid+1,r)
- $F[x] = Max{F[j] | j < x, Qj < Qx, Rj < Rx} + 1$
 - 1) x在[l,mid]中: 集体处理
 - 2) x在[mid+1,r]中: 由递归解决

- 处理[l,mid]中元素对[mid+1,r]中F[x]取值的影响
- o 维护带权点集X=(Qi,Ri) (l<=i<=mid),权值F[i]
- o 支持询问: 给定点(Qj,Rj) (mid+1<=j<=r)
- 在点集X中寻找一个点(Qi,Ri)使得Qi<Qj且Ri<Rj, 满足以上条件的点中取权值最大的。

○ 离线处理

- 将所有点和询问按Qi排序,按Qi顺序处理
- 维护能够在一个位置填入数字和查询区间最大值的数据结构
- 线段树或者平衡树

- 解法总结
 - 第一维: 排序
 - 第二维: 分治
 - 第三维: 离线, 数据结构
- 时间复杂度分析
 - $T(n)=2T(n/2)+O(n\log n)$
 - $T(n)=O(n\log^2 2n)$
- 再加一维?
- 先考虑一个简单情况。

SIMPLIFIED 4D PARTIAL ORDER

- o有N个人,每个人有四种能力值Pi,Qi,Ri,Si。
- o 如果Pi>Pj && Qi>Qj && Ri>Rj && Si>Sj, 称I比J 有能力
- 对每一个人,输出任意一个比他有能力的人编号, 或声明没有人比他有能力。
- N<=40000
- 简单起见, P,Q,R,S都是1-n的排列。
- 树套树套树?
 - 怎么写......
- 树套树?

SIMPLIFIED 4D PARTIAL ORDER

- o首先把元素按Pi排序。
- o对每个i,要判断是否有一个j满足j<i,Qj<Qi,Rj<Ri,Sj<Si.
- ○条件太多了,不好做。
- 。问题等价于Min(Sj | j<i,Qj<Qi,Rj<Ri) < Si
- o 求Min(Sj | j<i,Qj<Qi,Rj<Ri)
- 回忆上一题
 - $F[i] = Max{F[j] \mid j \le i,Qj \le Qi,Rj \le Ri}$
- 用相同方法处理即可。

- o有N个人,每个人有三种能力值Pi,Qi,Ri,Si。
- o 如果Pi>Pj && Qi>Qj && Ri>Rj && Si>Sj, 称I比J 有能力
- 现在要求出最长的一个序列A=(A1,A2,...,At),满足 Ai比Ai+1有能力
- o N<=20000
- 树套树套树?
- 树套树?

- o 将元素按照Pi排序。
- ○用F[i]表示以第i个人结尾的最长序列
- 没有办法转化了。
- 直接做:
 - 树套树套树->TLE+MLE
 - Hash动态节点,三维树状数组.....->?
- 我们尝试一下分治。

- 定义Solve(l,r),解决F[l]到F[r]的问题。
 - Solve(l,mid)
 - 考虑[l,mid]中的点对[mid+1,r]中F[]取值的影响
 - Solve(mid+1,r)
- 整体考虑
 - 给定带权点集X=(Qi,Ri,Si) [l<=i<=mid],权值F[i]
 - 给定(r-mid)个询问(Qj,Rj,Sj) [mid+1<=j<=r]
 - 对于每个询问,回答点集中满足Qi<Qj,Ri<Rj,Si<Sj的最大权值。
- 离线操作
 - 按Qi排序。询问满足Ri<Rj,Si<Sj的点的最大权值

- o 询问满足Ri<Rj,Si<Sj的最大权值
 - 线段树套平衡树?
 - 树状数组套平衡树?
- 再分治一次
- o 定义分治过程Solve2(l,r),用于处理Solve(l,r)中[l,mid]中的点对[mid+1,r]中F[]值的影响。
- Solve2(l,r)
 - Solve2(l,mid)
 - 处理(l,mid)中点对(mid+1,r)中询问的影响
 - Solve2(mid+1,r)
- o和Solve(l,r)有什么区别?

- Solve(l,r)
 - Solve(l,mid)
 - 创建一个[l,r]的副本并按照Q[i]排序
 - Solve2(l,r)
 - Solve(mid+1,r)
- o Solve2()的工作
 - 维护带权点集X=(Ri,Si), 支持两个操作
 - 1) 将一个点(Ri,Si)插入X, 权值F[i] (l<=i<=mid)
 - 2) 给出询问(Rj,Sj), 求一个权值最大且满足Ri<Rj,Si<Sj 的点
- o 在Solve2()上定义分治过程。

- o Solve2(l,r)
 - Solve2(l,mid)
 - 处理[l,mid]的点对[mid+1,r]的询问的影响
 - Solve2(mid+1,r)
- 维护带权点集X=(Ri,Si) (l<=i<=mid),权值F[i]
 - 支持询问: 给定点(Rj,Sj) (mid+1<=j<=r)
 - 在点集X中寻找一个点(Ri,Si)使得Ri<Rj且Si<Sj,满足以 上条件的点中取权值最大的。
- 很眼熟?
- 离线处理。
 - 同三维情况,排序后树状数组或线段树维护。

- 时间复杂度分析
- 定义T2(n)为Solve2(l,r)的时间复杂度。
- \circ T2(n)=2T2(n/2)+O(nlogn)
- \circ T2(n)=O(nlog 2 n)
- 定义T(n)为Solve(l,r)的时间复杂度。
- \circ T(n)=2T(n/2)+T2(n)
- $\circ = 2T(n/2) + O(n\log^2 2n)$
- \circ T(n)=O(nlog 3 n)

- 有N个人,每个人有100种能力值Pi1,Pi2,..,Pi100。
- o 如果对于1<=k<=100有Pik>Pjk,称I比J有能力
- 现在要求出最长的一个序列A=(A1,A2,...,At),满足 Ai比Ai+1有能力
- o N<=500∘
- 简单起见, Px1, Px2.. Px100都是1到n的排列。
- 99个log?
- 还想分治么?

- o 枚举每对(i,j),判断i是不是比j有能力
- 在构造出的图上求最长链
- \circ O(100*n^2)

- o 有N个国家开发小行星的轨道,设立了M个观察站。
- 观察站从1到M编号,每个观察站恰好属于一个国家。
- 第I和第I+1个观察站相邻, 第M个和第1个相邻。
- o 科学家预测在接下来的时间里会依次发生K场流星雨。
- 每场流星雨有一个区间[Li,Ri],表示流星雨波及的区间是从第Li个观察站顺时针数到第Ri个。也就是说如果Li>Ri,指的是Li,Li+1,...,m,1,2,...,Ri-1,Ri。
- 每场流星雨有一个数量Ai,表示这场流星雨将会为 波及的每个观察站提供Ai单位的陨石。
- 每个国家都拥有陨石收集数的目标Wi。对于每个国家,输出它在第几场流星雨后可以达到目标。
- o N,M,K<=3*10^5,Ai,Wi<=10^9

• 样例输入

```
35 // 国家个数N,空间站个数M
```

13213 // 每个空间站的归属Oi

1057 // 每个国家的目标Wi

3 // 流星雨数量K

424 // Li,Ri表示影响区间,Ai表示提供数量

131

3 5 2

• 样例输出

3

NIE // NIE表示达不到任务

- 维护观察站信息
 - 线段树+Lazy-Tag
 - 差分化+树状数组
- 只有1个国家的情况
 - 每次流星雨后判断可行性
 - O(t*k*log m)
 - T是国家拥有的空间站数目
- ○二分答案
 - 需要模拟O(N)次流星雨后判断可行性
 - O(t*k*log k*log m)
 - 为什么?

- 引入分治思想
- Solve(l,r)用于解决所有答案落在[L,R]中的询问
 - 两个参数够不够?
- Solve(l,r,S)
 - S是一个询问集合,表示需要处理的询问集合
- \circ Solve(l,r,S)
 - 分割S, S1的答案在[l,mid], S2的答案在[mid+1,r]
 - Solve(l,mid,S1)
 - Solve(mid+1,r,S2)

- o 分割集合S
- ○1) 用线段树模拟时刻Mid的情况
 - Mid是O(k)级别的
 - O(klogm)
- 2) 对于S中每个国家,查询已收集到的陨石数目
 - $O(\Sigma t*logm)$
 - 由于 Σ t(全集)=n,一层递归的总复杂度O(nlogm)
 - 这一步的总复杂度是O(nlogklogm)
- ○(1)的时间复杂度?
 - $T(x)=2T(x/2)+O(k\log m)$
 - $T(x)=O(klogxlogm) \rightarrow AC$?
 - T(x)=O(x*klogm)!

- oTLE的原因在于(1)的单步复杂度和递归长度x无关。
- 维护全局线段树
- O(logm)模拟和**撤销**一次流星雨
 - 在运行Solve(l,r)之前,线段树存储了第1次到第l-1次流星雨的情况
 - 在运行Solve(l,r)之后,线段树存储了第1次到第r次流星 雨的情况
- ○用+[l,r]表示模拟[l,r]这段流星雨,-[l,r]表示撤销
- o 如何写Solve(l,r,S)?

- \circ Solve(l,r,S)
 - + [l,mid]
 - 分割点集S
 - - [l,mid]
 - Solve(l,mid,S1)
 - Solve(mid+1,r,S2)
- 模拟流星雨的时间复杂度
 - $T(x)=2T(x/2)+O(x\log m)$
 - $T(x)=O(x\log x\log m)$
- ○整个算法的复杂度是O(klogklogm+nlogklogm)。
- o AC.

- 并行分治
- o对于每个国家的询问,一开始的答案区间都是[1,n]。
- 同时对所有国家进行二分查询
- o 主算法Solve执行一次整体二分,调用logk次
 - 每个国家答案区间的中点是midX
 - 询问第X个国家在midX时是否收集到Wx的陨石
- o 对midX排序, 离线处理
 - 顺序模拟所有流星雨,到第midX个时统计答案
 - 如果答案<Wx那么区间变成[mid+1,r]否则[l,mid]
- Logk次算法后,每个答案区间长度为1,直接输出
- \circ T(n)=logk*(k*logm+n*logn)

矩阵乘法(梁盾)

- 给定n*n的矩阵A
- 给定Q个询问(x1,y1,x2,y2,k),询问子矩形 [x1,y1]~[x2,y2]中的K小数。
- N<=500
- Q<=60000
- 允许离线。

矩阵乘法(梁盾)

- 数据结构
 - 线段树套线段树套树状数组......
- 单一询问的情况
 - 二分答案,判定可行性
 - 给定矩阵D[i,j]=(A[i,j]>=mid),判定矩形内权值是否>k
- 准备分治
 - Solve(l,r,S)处理所有答案落在[l,r]之间的询问
 - 分割S到Solve(l,mid,S1)和Solve(mid+1,r,S2)中
- o 构造D[i,j](mid)
 - 维护全局二维树状数组
 - 需要加的点只有(i,j) | L<=A[i,j]<=mid

矩阵乘法(梁盾)

- 时间复杂度统计
 - 单次操作可以视为log^2n
 - $F(n)=2F(n/2)+O(\log^2 2n)$
 - $F(n)=O(n\log^3 3n)$
- 优化?
- 规避二维数据结构
 - 将询问和插入点集按x进行归并排序,维护y的树状数组
 - $F(n)=2F(n/2)+O(n\log n)$
 - $F(n)=O(n\log^2 2n)$

○ 有n 个位置和m 个操作。操作有两种,每次操作如果是1 a b c 的形式,表示往第a 个位置到第b 个位置每个位置加入一个数c。如果操作形如2 a b c 的形式,表示询问从第a 个位置到第b 个位置,第c 大的数是多少。

- o n,m<=50000
- o 操作1中,c<=n
- 操作2中, c<=maxlongint

- o 25
- 1 1 2 1
- 1 1 2 2
- 2 1 1 2
- 2 1 1 1
- 2 1 2 3
- 【样例输出】
- 1
- **o** 2
- 1
- 第一个操作后位置1的数只有1,位置2的数也只有1。第二个操作后位置1的数有1、2,位置2的数也有1、2。第三次询问位置1到位置1第2大的数是1。第四次询问位置1到位置1第1大的数是2。第五次询问位置1到位置2第3大的数是1。

- 常规的数据结构
 - 线段树套平衡树
 - 二分答案?
 - 外层线段树表示插入的数大小,内层表示坐标
 - 动态分配
- 单一询问的情况
 - 二分答案+维护线段树等等
- 准备分治
 - Solve(l,r,S)用于处理答案落在[l,r]之间的所有询问
 - 分割S集合

- 分割集合
 - 已知所有询问在L处的回答,求在MID处的回答
 - 所有的操作1中,只有l<=c<=mid的有作用
 - 按时间排序后维护树状数组
- 时间复杂度
 - 单步的复杂度均摊后不超过O(nlogn)级别
 - $T(n)=2T(n/2)+O(n\log n)$
 - $T(n)=O(n\log^2 2n)$

○总结一下上面三题的共性

PACKAGE

- o有N个物品,每个物品的重量是Wi,价值是Gi
- 每个物品只能取一个
- 给定Q个询问,每个询问由两个数(X,I)组成
- 给定最大容量为X的背包,使用除了第i件物品以外的所有物品,能够得到的最大价值之和
- N<=100
- 询问中的X<=10000
- Q<=1000000
- 怎么做?

PACKAGE

- 。 离线操作
- 只有1个询问/所有询问的I相同的情况
 - 0/1背包
 - O(nm)
- 维护0/1背包
 - O(m)将一个物品放入背包。
 - 同样,定义+[l,r]表示把l到r的物品放入背包
 - +[l,r]的复杂度是O(nm)
- 准备分治
 - 对重量分治
 - 对物品ID分治

PACKAGE

- 定义Solve(l,r),用于处理所有l<=i<=r的询问
- 定义Solve(l,r,S),用于处理所有l<=i<=r的询问
 - S是一个0/1背包,放进了除了[l,r]之外的其他物品
 - Solve(L,L,S)时,回答所有I=L的询问
- \circ Solve(l,r,S)
 - Solve(l,mid,S+[mid+1,r])
 - Solve(mid+1,r,S+[l,mid])
- 时间复杂度分析
 - T(n)=2T(n/2)+O(nm)
 - T(n)=O(nmlogn)

- 有一个N个点M条边的无向图,每条边有边权Wi
- 给定Q个操作(Ei,Zi),表示将第Ei条边的费用改为Zi
- 每次操作之后,输出当前无向图的最小生成树权值
- N<=20000,M<=50000,Q<=50000,Wi,Zi<=10^8
- NO SPOILERS PLZ.
- 特殊情况: 修改后边权不加。

- 修改后边权不加的情况
- 修改(x,y)的权值时,最小生成树的边构成
 - 1) 不变
 - 2)(x,y)加入最小生成树,另外一条边退出
- 2)发生的条件
 - 原MST上x到y路径上的最大值大于(x,y)的权值
- o 维护MST
 - 支持加入一条边,删除一条边,查询路径最大值
 - Link-Cut Tree维护无根树

• 修改后边权不减的情况

o?

• 预处理之后倒着做就行了。

○ 不管怎么样,这个问题是离线的

- 能不能对操作序列进行分治?
- 定义Solve(l,r),用于处理L到R的操作并得到答案
- Solve(l,r)
 - Solve(l,mid)
 - 处理[l,mid]的加边对[mid+1,r]的询问的影响
 - Solve(mid+1,r)
- · 一条边对一个询问的影响难以表示。

- Solve(l,r)
 - Prepare(l,r)
 - Solve(l,mid)
 - Solve(mid+1,r)
- o对[l,r]分治的优势:可能改变的边权数是O(r-l),可能远小于O(m)
 - 区间里的MST查询结果有相似性。

- 假设G是一个带权无向图的边集,S是G的一个子集。
- 将S中边权设为+inf后,T是图G的最小生成树。
 - 也可以说T是G-S的MST
- 。定理1:不管S中的边权怎么变化,G的最小生成树T'将属于T∪S。
 - 对于任意一条不属于TUS的边,我们可以在T中找到链接它两端的一条路径。
 - 由于这些边取值都和S无关,无论S权值怎么更改,这个 环上这条边最大,不会进入MST

- 假设G是一个带权无向图的边集,S是G的一个子集。
- 将S中边权设为+inf后,T是图G的最小生成树。
 - 也可以说T是G-S的MST
- 定理2: 在定理1的前提下,我们可以在不影响T'的情况下,将G的**边数**缩减到n+|s|-1以下。
 - 直接运用定理1, G-S的最小生成树最多有N-1条边。
 - 其他的边不可能在T'中,我们可以安全地删除掉。
- o 这一步被称为Reduction,效果是减少了G的边数。
- 复杂度同MST是O(mlogm), m=|G|。

- 假设G是一个带权无向图的边集, S是G的一个子集。
- 将S中边权设为-inf后,T是图G的最小生成树。
- 。定理3:不管S中的边权怎么变化。G的最小生成树T'将**包含**T-S。
 - 考虑将S的权值一条边一条边提升的情况。
 - 每提升一条边权值,MST要么不变,要么就是S中的一条 边离开,一条新边加入。
 - 无论如何,T-S这些边都不会离开MST。

- 假设G是一个带权无向图的边集,S是G的一个子集。
- 将S中边权设为-inf后,T是图G的最小生成树。
- 定理4: 在定理3的前提下,我们可以在不影响T'的情况下,将G的点数缩减到|s|+1以下。
 - 假设已经对图进行了Reduction。
 - 根据定理3,由于T-S的边不离开MST,我们可以将这些 边连接的点合并为联通分量,将联通分量视为节点。
 - 之后根据节点归属更新边表即可。
- o 这一步被称为Contraction,效果是减少了G的点数。
- 复杂度同MST, O(mlogm)

- 根据上面的推论,我们可以得到结论:
- 给定一个图G和操作序列S,可以在O(mlogm)时间内通过reduction-contraction将图的边数缩小到n+|s|-1,点数缩小到|s|+1而保持求解过程的正确性。
- 定义分治过程Solve(l,r)用于解决L到R区间的问题。
 - 为了方便起见,我们将图G作为参数传递。
- 定义分治过程Solve(l,r,G)解决L到R区间的问题。

- Solve(l,r,G)
 - Reduction(G)
 - Contraction(G)
 - \bullet Solve(l,mid,G)
 - Solve(mid+1,r,G)
 - Recover(G) //用于撤销Reduction-Contraction的影响
- o 边界情况: Solve(l,l,G)
 - 2个点和1条边!
 - 直接判断即可

- 时间复杂度分析
- 在执行Solve(l,r,G)时,G的点数和边数都是O(r-l)的
 - 在第一次分治之前,对原图做一次R-C
 - 分治之后由归纳假设和R-C过程易得原证明成立
- R-C(n)的时间复杂度是O(nlogn)
- o Recover的复杂度不会高于R-C(n)的复杂度
- \circ T(n)=2T(n/2)+O(nlogn)

CONCLUSION

- 基于时间(或阶段、顺序)分治
- 牺牲时间复杂度,将在线问题离线化
- 分治的递归过程用于解决段内问题,两段间问题由 分治主过程解决
- 在特殊场合有很好的效果
- 优势: 代码简短易读,效率不错
- 劣势: 递归过程导致常数变大,有时候需要去递归
- (能够代替树套树这种数据结构的还有可持久化数据结构,有兴趣的同学可以去研究下。)

[FJOI2012] POINT

- 原题目较长,剔除边界情况后抽象成下列问题:
- o 有长度为N的数组,开始时是空的。
- 执行N个操作Pi Qi,表示在第Pi位填上Qi。
- o Pi,Qi是1到n的排列。
- ○每个操作之后,输出序列的逆序对个数。n<=50000
- 用树套树、块状链表或者今天讲的分治方法,很容易做到O(nlog^2n)或相近的复杂度。考场上前两者都只拿到了50分。
- 有没有低于O(nlog^2n)的方法? 比如O(nlogn)?