```
app启动到一半的时候,所有需要发生变更的类已经被加载过了,

                      在Android系统中是无法对一个已经加载的类进行卸载的。腾讯的Tinker的方案是让ClassLoader去加载新的类,如果不重启app,原有的类还在
                       虚拟机中,就无法加载新的类。因此需要冷启动后,抢先加载修复补丁中的新类,从而达到热修复的目的。
          即时生效原理
                       AndFix采用的方法是直接在已加载的类中的native层替换掉原方法,是在原有类的基础上进行修改的。
                      每一个Java方法在Art虚拟机中都对应一个ArtMethod,ArtMethod记录了该方法的所有信息,包括所属类、访问权限、代码执行地址等。
           底层替换原理
                       通过env->FromReflectedMethod,可以由Method对象得到这个方法对应的ArtMethod的真正起始地址,然后强转为ArtMethod指针,
                       通过指针的操作对其成员属性进行修改替换。
                                     就需要先了解虚拟机调用方法的原理
          为什么这样替换后就可以实现热修复呢?
                            Android 5.1.1版本中的ArtMethod结构体路径: 

                                                                  最重要的字段就是entry_point_from_interpreter_和entry_point_from_quick_compiled_code_,从名字可以看出它们就是方法的执行入口。
                            art/runtime/mirror/art_method.h#560
                                                                     解释模式就是取出Dex Code,逐条解释执行。如果方法的调用者是以解释模式运行的,调用该方法时,就会获取它的entry_point_from_interpr
          虚拟机调用方法的原理
                                                                    eter_,然后跳转执行。
                           Java代码在Android中会被编译成Dex code

                            Art虚拟机中可以采用解释模式或AOT机器码模式执行Dex Code
                                                                    如果是AOT的方式,就会预编译Dex code对应的机器码,然后再运行期间直接执行机器码,不需要逐条解释执行dex code。如果方法的调用者是
                                                                     以AOT机器码方式执行的,在调用该方法时就是跳转到entry_point_from_quick_compiled_code_中执行的。
          那是不是替换方法的执行入口就可以了呢? —— 当然不是,无论是解释模式还是AOT机器码模式,在运行期间还会需要调用ArtMethod中的其他成员字段。
                                                                                                                                                            1. 调用JNI接口FindClass加载com.android.internal.os.ZygoteInit类。 1028
                                                                     参数className的值等于 "com.android.internal.os.ZygoteInit" , 本地变量env是从调用另外一个成员函数startVm创建的ART虚拟机获得的J
                                                                     NI接口。函数的目标就是要找到一个名称为com.android.internal.os.ZygoteInit的类,以及它的静态成员函数main,然后就以这个函数为入口
                                                                                                                                                            2. 调用JNI接口GetStaticMethodID找到com.android.internal.os.ZygoteInit类的静态成员函数main。
                             /frameworks/base/core/jni/AndroidRuntime.cpp#951 @
                                                                                                                                                                                                                            http://androidxref.com/5.1.1_r6/xref/frameworks/base/core/java/com/android/internal/os/ZygoteInit.java#648 👓
                                                                      , 开始运行ART虚拟机
                                                                                                                                                            3. 调用JNI接口CallStaticVoidMethod开始执行com.android.internal.os.ZygoteInit类的静态成员函数main。
                                                                     需要注意的是这里执行main方法的是本地机器指令,而不是dex字节码
                             env->FindClass
                                                               在ART虚拟机进程中,存在着一个Runtime单例,用来描述ART运行时。通过调用Runtime类的静态成员函数Current可以获得上述Runtime单
                                                                                                                                                   ClassLinker对象是在创建ART虚拟机的过程中创建的,用来加载类以及链接类方法
                                                                例。获得了这个单例之后,就可以调用它的成员函数GetClassLinker来获得一个ClassLinker对象。
                                                               JNI类的静态成员函数FindClass首先是判断ART运行时是否已经启动起来。如果已经启动,那么就通过调用函数GetClassLoader来获得当前线程
                             /art/runtime/jni_internal.cc#FindClass()#599 👓
                                                               所关联的ClassLoader , 并且以此为参数 , 调用前面获得的ClassLinker对象的成员函数FindClass来加载由参数name指定的类。
                                                                如果ART运行时还没有启动,那么这时候只可以加载系统类。这个通过前面获得的ClassLinker对象的成员函数FindSystemClass来实现的。
                                                                参数descriptor指向的是要加载的类的签名,而参数class_loader指向的是一个类加载器
                                                                首先是调用另外一个成员函数LookupClass来检查参数descriptor指定的类是否已经被加载过。如果是的话,那么ClassLinker类的成员函数Look
                                                                upClass就会返回一个对应的Class对象,这个Class对象接着就会返回给调用者,表示加载已经完成。
                                                                                                                                                       这里调用FindInClassPath,实际要完成的工作就是从ClassLinker类的成员变量boot_class_path_描述的一系列的DEX文件中检查哪一个DEX文
                             /art/runtime/class_linker.cc#FindClass()#2117
                                                                如果参数descriptor指定的类还没有被加载过,这时候主要就是要看参数class_loader的值了。如果参数class_loader的值等于NULL,那么就需
                                                                                                                                                       件包含有参数descriptor指定的类。
                                                                要调用FindInClassPath来在系统启动类路径寻找对应的类。一旦寻找到,那么就会获得包含目标类的DEX文件,因此接下来就调用ClassLinker
                                                                                                                                                       所谓的系统启动类路径,其实就是一系列指定的由系统提供的DEX文件,这些DEX文件保存在ClassLinker类的成员变量boot_class_path_描述的
                                                                类的另外一个成员函数DefineClass从获得的DEX文件中加载参数descriptor指定的类了
                                                                知道了参数descriptor指定的类定义在哪一个DEX文件之后,就可以通过ClassLinker类的另外一个成员函数DefineClass来从中加载它了。
                                                                 ClassLinker类有一个类型为bool的成员变量init_done_ , 用来表示ClassLinker是否已经初始化完成。
                                                                 如果ClassLinker正处于初始化过程,即其成员变量init_done_的值等于false,并且参数descriptor描述的是特定的内部类,那么就将本地变量kl
                                                                 ass指向它们,其余情况则会通过成员函数AllocClass为其分配存储空间,以便后面通过成员函数LoadClass进行初始化。
                             /art/runtime/class_linker.cc#DefineClass()#2218 (
                                                                 ClassLinker类的成员函数LoadClass用来从指定的DEX文件中加载指定的类。指定的类从DEX文件中加载完成后,需要通过另外一个成员函数Ins
                                                                 ertClass添加到ClassLinker的已加载类列表中去。如果指定的类之前已经加载过,即调用成员函数InsertClass得到的返回值不等于空,那么就说
                                                                 明有另外的一个线程也正在加载指定的类。这时候就需要调用成员函数EnsureResolved来保证(等待)该类已经加载并且解析完成。另一方面,
                                                                 如果没有其它线程加载指定的类,那么当前线程从指定的DEX文件加载完成指定的类后,还需要调用成员函数LinkClass来对加载后的类进行解析
                                                                  。最后,一个类型为Class的对象就可以返回给调用者了,用来表示一个已经加载和解析完成的类。
                                                                dex_file: 类型为DexFile,描述要加载的类所在的DEX文件。

                                                                dex_class_def: 类型为ClassDef, 描述要加载的类在DEX文件里面的信息。

                                                                klass: 类型为Class,描述加载完成的类。

                                                                class_loader: 类型为ClassLoader, 描述所使用的类加载器。
                                                                总的来说,ClassLinker类的成员函数LoadClass的任务就是要用dex_file、dex_class_def、class_loader三个参数包含的相关信息设置到参数kla
                                                                ss描述的Class对象去,以便可以得到一个完整的已加载类信息。
                             /art/runtime/class_linker.cc#LoadClass()#2727
                                                                          setClassLoader:将class_loader描述的ClassLoader设置到klass描述的Class对象中,即给每一个已加载的类关联一个类加载器。
                                                                主要工作
                                                                          SetDexClassDefIndex:通过DexFile的成员函数GetIndexForClassDef获得正在加载的类在Dex文件中的索引号,并设置到klass中
                                                                FindOatClass:从相应的OAT文件中找到与正在加载的类对应的一个OatClass结构体oat_class。这需要利用到上面提到的DEX类索引号,这是因
                                                                为DEX类和OAT类根据索引号存在——对应关系。
                                                                      从参数dex_file描述的DEX文件中获得正在加载的类的静态成员变量和实例成员变量个数,并且为每一个静态成员变量和实例成员变量都分配一个
                                                                      ArtField对象,接着通过ClassLinker类的成员函数LoadField对这些ArtField对象进行初始化。初始化得到的ArtField对象全部保存在klass描述
                                                                      的Class对象中。
                                                                      从参数dex_file描述的DEX文件中获得正在加载的类的直接成员函数和虚拟成员函数个数,并且为每一个直接成员函数和虚拟成员函数都分配一个
原理分析
                                                                      ArtMethod对象,接着通过ClassLinker类的成员函数LoadMethod对这些ArtMethod对象进行初始化。初始好得到的ArtMethod对象全部保
                             /art/runtime/class_linker.cc#LoadClassMembers()#2767
                                                                      存在klass描述的Class对象中。
          源码证明(类加载过程)
                                                                      总结来说,参数klass描述的Class对象包含了一系列的ArtField对象和ArtMethod对象,其中,ArtField对象用来描述成员变量信息,而ArtMet
                                                                      hod用来描述成员函数信息。
                                                                      接下来,我们继续分析全局函数LinkCode的实现,以便可以了解如何在一个OAT文件中找到一个DEX类方法的本地机器指令。
                                                                   参数method表示要设置本地机器指令的类方法。

                                                                   参数oat_class表示类方法method在OAT文件中对应的OatClass结构体。

                                                                   参数dex_file表示在dex文件中对应的DexFile

                                                                   参数dex_method_index表示DexFile中方法method的索引号。

                                                                   参数method_index表示类方法method的索引号。
                                                                   通过参数method_index描述的索引号可以在oat_class表示的OatClass结构体中找到一个OatMethod结构体oat_method。这个OatMethod结
                                                                   构描述了类方法method的本地机器指令相关信息,通过调用它的成员函数LinkMethod可以将这些信息设置到参数method描述的ArtMethod对
                                                                                            其中,最重要的就是通过OatMethod类的成员函数GetPortableCode和GetQuickCode获得OatMethod结构体中的code_offset_字段,并且通
                                                                                            过调用ArtMethod类的成员函数SetEntryPointFromCompiledCode设置到参数method描述的ArtMethod对象中去。OatMethod结构体中的
                                                                                            code_offset_字段指向的是一个本地机器指令函数,这个本地机器指令函数正是通过翻译参数method描述的类方法的DEX字节码得到的。
                                                                   #2643_LinkMethod()

                                                                   /art/runtime/oat_file.cc#595
                                                                                            /art/runtime/oat_file.h#GetPortableCode()#100 🚥
                                                                                            /art/runtime/oat_file.h#GetQuickCode()#109 ©
                                                                                               检查参数method描述的类方法是否需要通过解释器执行
                                                                                               在以下两种情况下,一个类方法需要通过解释器来执行:

                                                                                                                                                      因为JNI方法是没有对应的DEX字节码的,因此即使ART虚拟机运行在解释模式中,JNI方法也不能通过解释器来执行。至于代理方法,由于是动态
                                                                                              1. 没有对应的本地机器指令,即参数quick_code和portable_code的值等于NULL。

                                                                   #2647_NeedsInterpreter()

                                                                                                                                                      生成的(没有对应的DEX字节码),因此即使ART虚拟机运行在解释模式中,它们也不通过解释器来执行
                                                                                              2. ART虚拟机运行在解释模式中,并且类方法不是JNI方法,并且也不是代理方法。
                                                                   /art/runtime/class_linker.cc#2525
                                                                                               调用Runtime类的静态成员函数Current获得的是描述ART运行时的一个Runtime对象。调用这个Runtime对象的成员函数GetInstrumentatio
                                                                                               n获得的是一个Instrumentation对象。这个Instrumentation对象是用来调试ART运行时的,通过调用它的成员函数InterpretOnly可以知道AR
                                                                                               T虚拟机是否运行在解释模式中。
                             /art/runtime/class_linker.cc#2627_LinkCode()#2627 👓
                                                                           如果调用函数NeedsInterpreter得到的返回值enter_interpreter等于true,那么就意味着参数method描述的类方法需要通过解释器来执行,而
                                                                           一 且不是Native方法,这时候就将函数artInterpreterToInterpreterBridge设置为解释器执行该类方法的入口点。否则的话,就将另外一个函数ar
                                                                            tInterpreterToCompiledCodeBridge设置为解释器执行该类方法的入口点。
                                                                            判断参数method描述的类方法是否是一个抽象方法。抽象方法声明类中是没有实现的,必须要由子类实现。因此抽象方法在声明类中是没有对应
                                                                           的本地机器指令的,它们必须要通过解释器来执行。不过,为了能够进行统一处理,我们仍然假装抽象方法有对应的本地机器指令函数。
                                                                           当参数method描述的类方法是一个非类静态初始化函数(class initializer)的静态方法时,我们不能直接执行翻译其DEX字节码得到的本地机器指
                                                                   就需要先将对应的类初始化好,再执行相应的静态方法。
                                                                           判断参数method描述的类方法是否是一个JNI方法。如果是的话,那么就调用ArtMethod类的成员函数UnregisterNative来初始化它的JNI方法
                                                                            调用接口
                                                                                                   实际上就是将一个JNI方法的初始化入口设置为通过调用函数GetJniDlsymLookupStub获得的一个Stub。这个Stub的作用是,当一个JNI方法被
                                                                   #2705_UnregisterNative()

                                                                                                   调用时,如果还没有显示地注册有Native函数,那么它就会自动从已加载的SO文件查找是否存在一个对应的Native函数。如果存在的话,就将它
                                                                   /art/runtime/mirror/art_method.cc#364
                                                                                                   注册为JNI方法的Native函数,并且执行它。这就是隐式的JNI方法注册。
                                                                                                  最后调用Instrumentation类的成员函数UpdateMethodsCode检查是否要进一步修改参数method描述的类方法的本地机器指令入口。
                                                                   #2717_UpdateMethodsCode()

                                                                                                  Instrumentation类是用来调用ART运行时的。例如,当我们需要监控类方法的调用时,就可以往Instrumentation注册一些Listener。这样当类
                                                                   /art/runtime/instrumentation.cc#679
                                                                                                  方法调用时,这些注册的Listener就会得到回调。当Instrumentation注册有相应的Listener时,它的成员变量instrumentation_stubs_install
                                                                                                  ed_的值就会等于true。
                                                                   #2717_UpdateEntrypoints()

                                                                   /art/runtime/instrumentation.cc#85
                                    通过上述源码跟踪分析,一个类的加载过程完成了。加载完成后得到的是一个Class对象。这个Class对象关联有一系列的ArtField对象和ArtMeth
                                    od对象。其中,ArtField对象描述的是成员变量,而ArtMethod对象描述的是成员函数。对于每一个ArtMethod对象,它都有一个解释器入口点
                            总结 —— 和一个本地机器指令入口点。这样,无论一个类方法是通过解释器执行,还是直接以本地机器指令执行,我们都可以以统一的方式来进行调用。同
                                    时,理解了上述的类加载过程后,我们就可以知道,我们在Native层通过JNI接口FindClass查找或者加载类时,得到的一个不透明的jclass值,实
                                    际上指向的是一个Class对象。
                        JNI#GetStaticMethodID

                                                   参数name和sig描述的分别是要查找的类方法的名称和签名,而参数java_class的是对应的类。参数java_class的类型是jclass,从前面类加载过程
                        /art/runtime/jni_internal.cc#943
                                                   的分析可以知道,它实际上指向的是一个Class对象。
                                                                          1. 将参数jni_class的值转换为一个Class指针c,因此就可以得到一个Class对象,并且通过ClassLinker类的成员函数EnsureInitialized确保该Clas
                                                                          s对象描述的类已经初始化。
                        JNI#FindMethodID

                                                                         2. Class对象c描述的类在加载的过程中,经过解析已经关联上一系列的成员函数。这些成员函数可以分为两类:Direct和Virtual。Direct类的成员
                                                  函数FindMethodID的执行过程:
                                                                                                                                                                FindInterFaceMethod其实也是Virtual ◎
           类方法查找过程
                        /art/runtime/jni_internal.cc#140
                                                                         函数包括所有的静态成员函数、私有成员函数和构造函数,而Virtual则包括所有的虚成员函数。
                                                                         3. 经过前面的查找过程,如果都不能在Class对象c描述的类中找到与参数name和sig对应的成员函数,那么就抛出一个NoSuchMethodError异
                                                                          常。否则的话,就将查找得到的ArtMethod对象封装成一个jmethodID值返回给调用者。
                        我们通过调用JNI接口GetStaticMethodID获得的不透明jmethodID值指向的实际上是一个ArtMethod对象。

                                                                                            http://androidxref.com/5.1.1_r6/xref/art/runtime/scoped_thread_state_change.h#171 👓
                        当我们获得了一个ArtMethod对象之后,就可以轻松地得到它的本地机器指令入口,进而对它进行执行。
                    当我们把旧方法(ArtMethod)的所有成员字段都替换为新方法(ArtMethod)的成员字段后,执行时所有的数据就可以保持和新方法的数据一致。
                   这样在所有执行到旧方法的地方,会获取新方法的执行入口、所属类型、方法索引号、以及所属dex信息,然后像调用旧方法一样,执行新方法的
                 前面分析的实现原理就导致AndFix必定存在严重的兼容性问题
                 虽然AndFix把底层结构强转为ArtMethod,但这里的ArtMethod并非App运行时所在设备虚拟机中的ArtMethod,而是自己构造的ArtMetho
                 d。虽然其中成员字段和AOSP开源代码中是完全一样,但是由于Android源码是开源的,各手机厂商都可以对代码进行修改,如果手机厂商对Art
                 Method结构体进行了修改,那么AndFix的替换机制就会出问题了。
                                   比如AndFix替换declaring_class_的地方 ____ smeth->declaring_class_ = dmeth->declaring_class_;
兼容性问题的根源
                                   由于declaring_class_是AndFix自己构造的ArtMethod中的第一个成员字段,因此它等价于: 💳 *(uint32_t*) (smeth + 0) = *(uint_32_t*) (dmeth + 0);
                 从代码角度角度举例分析
                                   如果手机厂商在ArtMethod结构体中的declaring_class_字段前添加了其他字段,比如additional_ , 那么additional_就成为了ArtMethod实际
                                                                                                                         smeth->additional_ = dmeth->additional_;
                                    上第一个成员字段,所以smeth+0这个位置在这台设备上实际就变成了additional_,而不是declaring_class_。这行代码的真正意义就变成了:
                                   这样就和原有替换declaring_class_的逻辑不一致,从而无法正常执行热修复逻辑。
代码手写实现
                   我们知道AndFix目前的替换思路是替换ArtMethod结构体的所有成员逐一替换。那么我们可以考虑整个结构体进行替换
                   逐个替换的代码可以简化为: memcpy(smeth, dmeth, sizeof(ArtMethod));
                   这样通过整个结构体的替换,就能够把所有旧方法成员自动对应的替换成新方法的成员
                   但是这里的关键在于sizeof(ArtMethohd)的计算结果,我们需要在运行时动态获取当前设备虚拟机的ArtMethod结构体的大小。
                   从底层数据结构以及排列特点入手,在Art中初始化一个类的时候会给这个类的所有方法分配内存空间,看源码: ── art/runtime/class_linker.cc#LoadClassMembers()#2767 ♡
                                          direct方法包含static方法和所有不可继承的对象方法。
                  类的方法有direct和virtual之分。
                                          virtual方法包含所有可以继承的对象方法
                   继续跟进源码:AllocArtMethodArray方法,分配内存,可以知道ArtMethod数组是紧密排列的,所以可以通过相邻ArtMethod结构体的起始
突破兼容性解决方案
                   地址差值的大小来确定
                                                    public class NativeStructsModel{

                                                    final public static void f1(){}

                                 我们可以自己构造一个类
                                                    final public static void f2(){}

                                 这里的f1()和f2()都是static方法,所以都属于direct方法,属于direct ArtMethod Array。由于我们自己构造的NativeStructsModel类中只存在
                  代码实现角度分析
                                 两个方法,因此它们肯定是相邻的。
```

size\_t firstMethodId = (size\_t) env->GetStaticMethodID(nativeStructsModelClazz, "f1", "()V");

size\_t methodSize = secondMethodId - firstMethodId;

然后就可以用methodSize来取代前面memcpy中的sizeof(ArtMethod)了 \_\_\_\_ memecpy(smeth, dmeth, methodSize);

那么我们就可以通过JNI层取得它们的地址差值

size\_t secondMethodId = (size\_t) env->GetStaticMethodID(nativeStructsModelClazz, "f2", "()V");