

多自由度振动的近似计算方法 II

振动力学

Rayleigh 法

第一 Rayleigh 商：

$$R_I(x) = \frac{X^T K X}{X^T M X}$$

第二 Rayleigh 商：

$$R_{II}(x) = \frac{X^T M X}{X^T M K^{-1} M X}$$

我们给出 Rayleigh 商满足的关系式

$$R_I(x) \geq R_{II}(x) \geq \omega_1^2$$

Rayleigh 法给出了最小固有频率的上限，因此结合邓利克法可以给出最小固有频率的范围。

现在来证明上述不等式，由于一个振型矢量都可以表示为各个特征矢量的线性组合，即：

$$X = \sum c_i \varphi_i$$

假定这些特征矢量均已标准化，也就是

$$\begin{aligned}\varphi_i^T M \varphi_i &= 1 \\ \varphi_i^T K \varphi_i &= \omega_i^2\end{aligned}$$

所以将第一 Rayleigh 商展开得

$$R_I = \frac{(\sum c_i \varphi_i)^T K (\sum c_i \varphi_i)}{(\sum c_i \varphi_i)^T M (\sum c_i \varphi_i)} = \frac{\sum \sum c_i c_j \varphi_i^T K \varphi_j}{\sum \sum c_i c_j \varphi_i^T M \varphi_j} = \frac{\sum c_i^2 \omega_i^2}{\sum c_i^2}$$

我们提取 ω_1 (最小固有频率)

$$\frac{\sum c_i^2 \omega_i^2}{\sum c_i^2} = \frac{\sum_{i=2} c_i (\frac{\omega_i}{\omega_1})^2 + c_1}{\sum c_i^2} \omega_1^2 \geq \omega_1^2$$

对于第二 Rayleigh 商，我们先导出特征根关于 $MK^{-1}M$ 的正交性

$$\begin{aligned}\varphi_j^T M K^{-1} M \varphi_i &= \varphi_j^T M \varphi_i \varphi_i^{-1} K^{-1} (\varphi_j^T)^{-1} \varphi_j^T M \varphi_i \\ &= \begin{cases} 0 & i \neq j \\ \frac{1}{\omega_i^2} & i = j \end{cases}\end{aligned}$$

简化过程直接给出第二Rayleigh商

$$\frac{\sum c_i^2}{\sum c_i^2 (\frac{1}{\omega_i})^2} = \frac{\sum c_i^2}{\sum_{i=2} c_i^2 (\frac{\omega_1}{\omega_i})^2 + c_1^2} \omega_1^2 \geq \omega_1^2$$

下面证明

$$\frac{\sum c_i^2 \omega_i^2}{\sum c_i^2} \geq \frac{\sum c_i^2}{\sum c_i (\frac{1}{\omega_i})^2}$$

做变换

$$\sum c_i^2 \omega_i^2 \sum c_i (\frac{1}{\omega_i})^2 \geq \sum c_i^2 \sum c_i^2$$

由于下标不影响结果，所以展开得

$$\frac{1}{2} \sum \sum c_i^2 c_j^2 [(\frac{\omega_i}{\omega_j})^2 + (\frac{\omega_j}{\omega_i})^2] \geq \sum \sum c_i^2 c_j^2$$

利用均值不等式即可证明。

上面介绍了两种 Rayleigh 商，前者适用于刚度矩阵已知的情形，后者适用于柔度矩阵已知的情形，一般来说，前者较为简便，后者较为准确。

我们计算出来的 Rayleigh 商虽然不是系统的任一阶固有频率的平方，但必介于系统的最低和最高固有频率的平方 ω_1^2 和 ω_n^2 之间，即

$$\omega_1^2 \leq R(X) \leq \omega_n^2$$

可以证明，Rayleigh 商在各阶真实振型 φ_i 处取驻点。我们在计算中使用的假设振型越接近系统的真实振型，算出来的固有频率越准确，从物理上理解就是，假设振型相当于对实际系统增加了约束，使系统的刚度提高，因此基频也提高。

Ritz 法

我们将振型表示成有限个独立假设模态的线性和，即

$$X = \sum_{i=1}^m C_i \psi_i \equiv \Psi \{C\}$$

其中 ψ_i 为线性独立的假设模态， Ψ 为 $n \times m$ 的矩阵，其中 n 表示系统内自由度个数， m 表示假设模态的数量， C_i 为系数

帶到Rayleigh商中

$$R_I = \frac{\{C\}^T \Psi^T K \Psi \{C\}}{\{C\}^T \Psi^T M \Psi \{C\}} = \frac{\{C\}^T \bar{K} \{C\}}{\{C\}^T \bar{M} \{C\}} = \lambda$$

我们要使我们的 Rayleigh 商最小，即取驻点 $\frac{\partial R_I}{\partial C_i} = 0$ ，我们可以得出关系式

$$[\bar{K} - \lambda \bar{M}] \{C\} = 0$$

可求出对应的特征值 $\lambda_1 \dots \lambda_m$ 和特征向量 $C_1 \dots C_m$

我们同样可以用 Rayleigh 第二商求解。

事实上我们所得出的解坐落在一个线性空间 $\text{span}\{\varphi_1, \varphi_2 \dots \varphi_m\}$ 中，而这个空间是原本 n 维空间的子空间，Ritz 法实际上起着坐标缩并的作用。用 Ritz 法计算处的固有频率前半频率精度较高，因此要计算前 s 个固有频率，通常取 $r = 2s$ 个假设振型。

矩阵迭代法

将系统的主振型方程可表示为柔度形式，即

$$DX_i = \nu_i X_i$$

所以我们可以采用如下迭代算法更新

1.任取振型 x_0

2.第 k 次迭代：

$$\beta_k x_k = D x_{k-1}$$

β_k 表示向量 $D x_{k-1}$ 迭代后所产生向量中的最大分量，其中 x_k 满足最大分量为1

所以我们可以得到近似关系

$$\beta \rightarrow \nu_1 = \frac{1}{\omega_1^2}$$

$$x_n \rightarrow \varphi_1$$

也就是计算方法中的改进幂法。

如果我们用刚度矩阵方式进行迭代即方程

$$M^{-1} K X_i = \lambda_i X_i$$

所求得固有频率为最大固有频率。

如果我们想求解 ν_2, φ_2 则需要清除假设振型中 φ_1 的影响。对于任意振型

$$X = a_1 \varphi_1 + \sum_{i=2} a_i \varphi_i$$

利用正交性，左乘 $\varphi_1^T M$ 得

$$\varphi_1^T M X = \varphi_1^T M (a_1 \varphi_1 + \sum_{i=2} a_i \varphi_i) = a_1 \varphi_1^T M \varphi_1$$

考虑消除 φ_1 得振型

$$X' = X - a_1 \varphi_1$$

由于 a_1 是一个数，所以 φ_1 的位置并不会影响，我们将正交性结果代入得

$$X' = X - \varphi_1 \frac{\varphi_1^T M X}{\varphi_1^T M \varphi_1} = (I - \frac{\varphi_1 \varphi_1^T M}{\varphi_1^T M \varphi_1}) X$$

所以我们可以得到清形矩阵

$$H = I - \frac{\varphi_1 \varphi_1^T M}{\varphi_1^T M \varphi_1}$$

推广到 r 个自由度为

$$H_r = I - \sum_{i=1}^r \frac{\varphi_i \varphi_i^T M}{\varphi_i^T M \varphi_i}$$