


非线性振动 II;复习课

振动力学

 Note

非线性振动的内容源自季文美《机械振动》

非线性振动

对于非线性振动系统，将方程成线性部分和非线性部分

$$\ddot{x} + \omega^2 x = \varepsilon f(x, \dot{x})$$

因为非线性部分源自刚度和阻尼；非线性振动中有两个比较典型的物理模型，分别对应不同的非线性项。

- 非线性刚度：Duffing 振子

$$\ddot{x} + 2c\dot{x} + k_1 x + k_3 x^3 = f(t)$$

- 非线性阻尼：VanderPol 振子

$$\ddot{x} + (c_0 + c_1 x^2 + c_2 \dot{x}^2)\dot{x} + kx = f(t)$$

对于一般的非线性振动系统，我们很难给出准确的解析解，如果满足 $0 < \varepsilon \ll 1$ 也就是弱非线性情况，我们能给出近似解；对于强非线性情况，我们只有数值解。

平均摄动法

对于微分方程

$$\ddot{x} + \omega^2 x = \varepsilon f(x, \dot{x})$$

由于 ε 是小参数，我们可以将解按 ε 直接展开的幂级数形式，即

$$x(t, \varepsilon) = x_0(t) + \varepsilon x_1(t) + \varepsilon^2 x_2(t) + \dots$$

这里取非线性项为三次刚度 $f(x) = x^3$ 我们将这个解带入我们的方程，一一比较系数显然可得

$$\begin{aligned}\varepsilon^0 : \ddot{x}_0 + \omega^2 x_0 &= 0 \\ \varepsilon^1 : \ddot{x}_1 + \omega^2 x_1 &= f(x_0, \dot{x}_0) \\ \dots\end{aligned}$$

此时初始条件为

$$x(0) = A \quad \dot{x}(0) = 0$$

所以第一个方程给出解

$$x_0 = A \cos \omega t$$

显然这是一个无外加激励时，保守系统的解。我们将这个解带入第二个方程

$$\ddot{x}_1 + \omega^2 x = -\alpha A^3 \cos^3 \omega t$$

杜哈梅积分给出解的形式

$$x_1(t) = C_1 \cos \omega t + C_2 \sin \omega t + \beta t \cos \omega t + \Gamma \cos \omega t$$

C_1, C_2, β, Γ 为系数。注意第三项为一个含有 t 的长期项。尽管在一定时间内，方程的解具有的渐进性，但是随着时间的增加显然会出现发散解的现象。

L-P 法

引入新的时间变量

$$\tau = \omega t$$

其中 ω 是关于 ε 的未知函数，于是方程变为

$$\omega^2 x'' + \omega_0^2 x = \varepsilon f\left(x(\tau), \omega \frac{dx}{d\tau}\right)$$

我们依旧考虑三次刚度项，所以基本摄动法给出

$$\begin{aligned} \varepsilon^0 : \omega_0^2 x_0'' + \omega_0^2 x_0 &= 0 \\ \varepsilon^1 : \omega_0^2 x_1'' + 2\omega_0 \omega x_0'' + \omega_0^2 x_1 &= -x_0^3 \\ \dots \end{aligned}$$

初始条件仍相同，所以给出第一个方程的解

$$x_0 = A \cos \tau$$

将上述解带入第二个方程可得

$$\omega_0^2 x_1'' + \omega_0^2 x_1 = \frac{1}{4} \omega_0 A_0 \left(8\omega_1 - \frac{3}{\omega_0} A_0^2 \right) \cos \tau - \frac{1}{4} A_0^3 \omega_0^2 \cos 3\tau$$

右端第一项将引起共振从而出现长期项，为了使得长期项不出现，需令其系数为零，因此有

$$\omega_1 = \frac{3A^2}{8\omega_0}$$

同样的可以求得剩下的 ω_i 所以时间变量满足

$$\tau = \omega t = \left(\omega_0 + \frac{3A^2}{8\omega_0} \varepsilon + \dots \right) t$$

如果我们取的级数项够多，有效的区域也就会又大

平均法(K-B 法)

$$\ddot{x} + \omega_0^2 x = \varepsilon f(x, \dot{x})$$

对于上述方程，我们做如下假定

$$\begin{aligned} \varepsilon = 0 : & \begin{cases} x(t) = A \cos(\omega_0 t + \varphi_0) \\ \dot{x}(t) = -\omega_0 A \sin(\omega_0 t + \varphi_0) \end{cases} \\ \varepsilon \neq 0 : & \begin{cases} x(t) = a(t) \cos(\omega_0 t + \varphi(t)) \\ \dot{x}(t) = -\omega_0 a(t) \sin(\omega_0 t + \varphi(t)) \end{cases} \end{aligned}$$

此时补充条件

$$\dot{a} \cos(\omega_0 t + \varphi(t)) - a \dot{\varphi}(t) \sin(\omega_0 t + \varphi(t)) = 0$$

将上述 $\varepsilon \neq 0$ 的假设带入方程中 (考虑 $\varepsilon = 0, \varepsilon \neq 0$) 可得

$$\begin{aligned} \dot{a} &= -\frac{\varepsilon}{\omega_0} f[\quad] \sin(\omega_0 t + \varphi) \\ \dot{\varphi} &= -\frac{\varepsilon}{\omega_0 a} f[\quad] \cos(\omega_0 t + \varphi) \end{aligned}$$

(PS:老师上课没写中间的东西那我不写也是合理的)

对于上述两项，等式的右边含有小量 ε 说明这两项也是一个少量，因此 a 和 φ 的变换过程是很缓慢的，也就是随 t 慢变的量，因此我们可以将其视作是一个平稳变化项和微小扰动的叠加。为了方便起见，我们记 $\omega_0 t + \varphi(t) \triangleq \psi$ 。那么右边就是一个关于变量 ψ 周期为 2π 的周期函数，那么我们总可以用三角函数展开，展开后我们只取一个近似项，便可以将上述转换为如下形式（具体细节参照季文美《机械振动》P516）

$$\begin{aligned} \dot{a} &= -\frac{\varepsilon}{2\pi\omega_0} \int_0^{2\pi} \sin \psi f(a \cos \psi, -\omega_0 a \sin \psi) d\psi \\ \dot{\varphi} &= -\frac{\varepsilon}{2\pi\omega_0 a} \int_0^{2\pi} \cos \psi f(a \cos \psi, -\omega_0 a \sin \psi) d\psi \end{aligned}$$

因为这是一个慢变过程，所以在在一个周期 $t = \frac{2\pi}{\omega_0}$ 内可以将 a 和 φ 视作常数

~~课上有两道例题，一个算duffing 振子一个算 VanerPol 振子但是这章应该不考计算所以没写过程，详情请看季文美机械振动 P518。这边讲一个黄老师上课的要点。~~

~~历年卷上有我就打一下吧 但是是季文美老师的版本（~~

参数不重要，重要的是大概的解题过程（

求杜芬方程的周期解：

$$\ddot{x} + \omega_0^2(x + \varepsilon x^3) = 0$$

当 $\varepsilon = 0$ 时，方程有解

$$\begin{aligned} x &= a \cos \psi, & \psi &= \omega_0 t + \theta \\ \dot{x} &= -\omega_0 a \sin \psi \end{aligned}$$

当 $\varepsilon \neq 0$ 时，我们仍然保留解的形式，但此时 a 和 θ 都是时间 t 的函数。将解带入杜芬方程中可得

$$\omega_0 \dot{a} \sin \psi + \omega_0 a \dot{\theta} \cos \psi = \varepsilon \omega^2 a^3 \cos^3 \psi$$

补充方程

$$\dot{a} \cos \psi = a \dot{\theta} \sin \psi$$

将上述两个方程联立求解可得标准方程

$$\begin{aligned} \dot{a} &= \frac{1}{8} \varepsilon \omega_0 a^3 (2 \sin 2\psi + \sin 4\psi) \\ \dot{\theta} &= \frac{1}{8} \varepsilon \omega_0 a^2 (3 + 4 \cos 2\psi + \cos 4\psi) \end{aligned}$$

在 $\frac{2\pi}{\omega_0}$ 时间内对时间项取平均

$$\begin{aligned} \dot{a} &= 0 \\ \dot{\theta} &= \frac{3}{8} \varepsilon \omega_0 a^2 \end{aligned}$$

得到一次近似解

$$\begin{aligned} \bar{a}_1 &= a_0 = \text{const} \\ \bar{\theta}_1 &= \frac{3}{8} \varepsilon \omega_0 a^2 t + \theta_0 & \psi_1 &= \omega_0 \left(1 + \frac{3}{8} \varepsilon a_0^2 \right) t + \theta_0 \end{aligned}$$

范德波方程

$$\ddot{x} + \varepsilon(x^2 - 1)\dot{x} + x = 0$$

同样取变换

$$\begin{aligned} x &= a \cos \psi, & \psi &= t + \theta \\ \dot{x} &= -a \sin \psi \end{aligned}$$

所以可得标准方程

$$\dot{a} = \frac{1}{8}\varepsilon a[4 - a^2 - 4\cos 2\psi + a^2 \cos 4\psi]$$
$$\dot{\theta} = \frac{1}{8}\varepsilon[(4 - 2a^2)\sin 2\psi - a^2 \sin 4\psi]$$

做平均化可得平均方程：

$$\dot{a} = \frac{1}{8}\varepsilon a(4 - a^2)$$
$$\dot{\theta} = 0$$

积分得

$$\bar{a}_1^2 = \frac{4}{1 + \left(\frac{4}{a_0^2} - 1\right)e^{-\varepsilon t}} \quad \bar{\theta}_1 = \theta_0$$

极限环

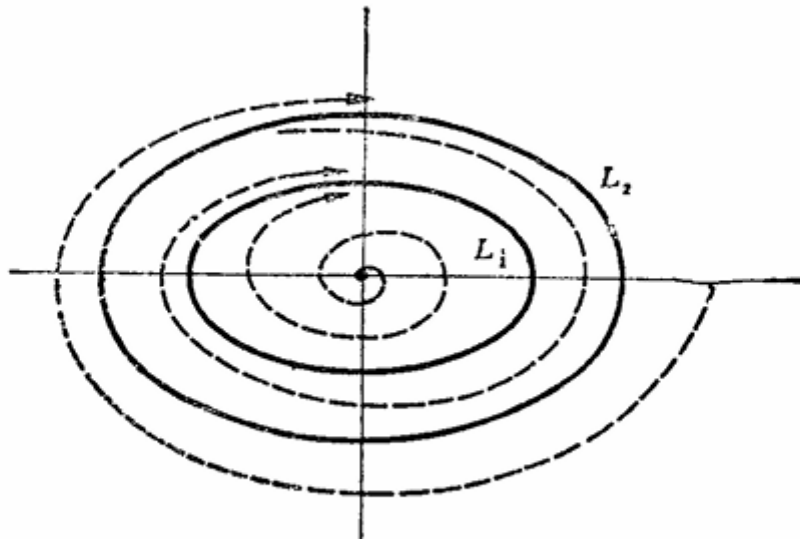


图 11.5-1

对于一个 VanderPol 振子我们所考虑的非线性阻尼是一个正的阻尼，而线性阻尼是一个负的阻尼。此时相平面上会出现一个闭轨线（图中L1）当初始时刻在闭轨线内部时，阻尼整体表现出负阻尼特性，由于负阻尼使得振荡系统发散，所以振幅逐渐变大，但是负阻尼特性会随振幅变大而减小，逐渐趋近闭轨线；同理，当初始时刻在闭轨线外部是，阻尼整体表现出正阻尼特性；正阻尼特性使得振荡系统衰减，但是正阻尼特性也随之减弱，所以也表现出逐渐趋近闭轨线，这样的闭轨线成为极限环。

如果极限环的两侧相轨线都逐渐趋于它，则极限环是稳定的。如果哪怕有一侧的相轨迹是离开它的，极限环是不稳定的。稳定的极限环对应于系统的稳态周期运动，这样的稳态运动称为自激振动或者简称自振。自振发生于系统受到某些不可避免的干扰而自发地开始振动，振幅一直增长至系统的非线性因素起作用而限制振幅为止。这种运动之所以能够维持，是由于存在一个

系统有关的外部恒定能源，又由于系统固有的非线性机制，在运动着的系统与恒定能源之间引起交变力的出现，使系统周期性地从恒定能源获取能量，平衡由于阻尼而造成地能量损耗。

复习课

成绩占比：

- 平时成绩 25%
- 大作业 25%
- 期末考 50%

简答题 8 道 占比40

计算题 3 道 占比60

核心内容

- 单自由度振动
- 多自由度振动
- 连续系统振动

分类问题；

保守系统的自由振动（1.2、1.4.、1.5 不考）；

谐和激励

- 一般形式
- 基座振动
- 周期振动

瞬态解；

多自由度

- 邓克利法物理意义
- Rayleigh Ritz 法 要求会算有过程
- 几种近似计算方法

连续系统

- 主要考杆和梁
- 可能会有几种特殊的杆梁问题（课本）
- 能量法
- 正交性（重点）

非线性振动要考，但是简答题；不考静态分岔