PS5 - SOUTENANCE PROJET TAKENOKO

ANJOU Raphaël | APPADOO Apoorva | BILLY Maxime | HALMI Sayf Polytech Nice Sophia - 2023

SOMMAIRE

DÉMONSTRATION

Trois types d'exécutions différents

QUALITÉ ET DETTE TECHNIQUE
Statistiques du projet et bilan SonarQube

ARCHITECTURE INTERNE

Présentation d'éléments particulièrement intéressant

ORGANISATION D'ÉQUIPE
Explication de notre fonctionnement

DÉMONSTRATIONS

DÉMONSTRATIONS

2000 PARTIES

1000 parties : meilleur bot contre le second meilleur 1000 parties : meilleur bot contre trois clones de lui même



STATISTIQUES

X parties avec export en CSV

2000 PARTIES

```
- All 1000 games have been run :
SCOREBOARD - ======== Scoreboard =========
           < ColletBot : Wins-364 Total Score-23592 > 1
           < GeneralTactic : Wins-636 Total Score-31102 > 1
GAMESTATS - Summarized game statistics for 1000 games between [ColletBot | Type: ColletBot, GeneralTactic | Type: GeneralTacticBot]
           ======= BotAverage =========
           < ColletBot : Score avg per game- 23 > |
           < GeneralTactic : Score avg per game- 31 > |
     - All 1000 games have been run :
SCOREBOARD - ========= Scoreboard =========
           < GeneralTacticBot2 : Wins-473 Total Score-27868 > |
           < GeneralTacticBot1 : Wins-528 Total Score-28424 > 1
GAMESTATS - Summarized game statistics for 1000 games between [GeneralTacticBot1 | Type: GeneralTacticBot, GeneralTacticBot2 | Type: GeneralTacticBot1
           ======= BotAverage =========
           < GeneralTacticBot1 : Score avg per game- 28 > |
           < GeneralTacticBot2 : Score avg per game- 27 > |
```

02

QUALITÉ & DETTE TECHNIQUE

STATISTIQUES GÉNÉRALES



Dont 7100 de code et environ 11% de commentaires



Organisées dans 26 packages



Ce qui fait ~160 commits par semaine

UNIT / INTEGRATION TESTING



544 tests

Théoriquement pas encore assez en considérant que la complexité cyclomatique du projet est : ~1400.



Coverage: 81%

Valeur à prendre avec des pincettes.



Mutation testing

Mutation Coverage: 70% Test Strength: 80%

SONARQUBE



Dette technique

Actuelle: 1h13m

Tests unitaires @Disabled

3 méthodes avec une complexité trop élevée : 23, 19, 18 (au lieu de 15)



PIT Test

Résultat des tests de mutation.



Bugs

Aucun bug dans le code principal.

En revanche, chaque mutant qui n'est pas vérifié est considéré comme un bug

ARCHITECTURE INTERNE

ARCHITECTURE DU BOARD

Board est une façade et cela permet d'éviter l'anti-pattern : Train Wreck

Board Class

Board

- + tileLayer: TileLayer
- + bambooLayer: BambooLayer
- + irrigationLayer: IrrigationLayer
- + panda: Panda
- + gardener: Gardener
- + gameAssets: GameAssets
- + weather: Weather

Methods are described below.

Tiles Related

- + getAvailableTiles(): List<Tile>
- + getTiles(): Map<PositionVector, Tile>
- + getAvailableTilePositions(): List<PositionVector>
- + getTilesWithoutPond(): Map<PositionVector, Tile>
- + isTile(PositionVector): boolean
- + getTileAt(PositionVector): Tile
- + placeTile(Tile, PositionVector): LayerBambooStack
- + applyImprovement(ImprovementType, PositionVector): void

Bamboo Related

- getBambooAt(PositionVector positionVector): LayerBambooStack
- growBamboo(PositionVector); void
- + eatBamboo(PositionVector): void
- + isBambooEatableAt(PositionVector): boolean
- + isBambooGrowableAt(PositionVector): boolean
- + getGrowablePositions(); List<PositionVector>

Panda Related

- + getPandaPosition(): PositionVector
- + getPandaPossibleMoves(): List<PositionVector>
- + getPandaPossibleMoves(): List<PositionVector>
- + movePanda(PositionVector): Map<PositionVector, LayerBambooStack

GameAssets Related

- + drawImprovement(ImprovementType): ImprovementType
- + peekImprovement(): ImprovementType
- + hasImprovementInDeck(ImprovementType): boolean
- + getAvailableImprovementPositions(): List<PositionVector>
- + drawTiles(): void
- + peekTileDeck(): List<Tile>
- + chooseTileInDeck(Tile); void
- + isTileDeckEmpty(): boolean
- + drawObjective(): void
- + peekObjectiveDeck(): Objective
- + isObjectiveDeckEmpty(): boolean
- + drawlrrigation(): void
- + hasIrrigation(): boolean
- + getStartedDeck(): List<Objective>

Gardener Related

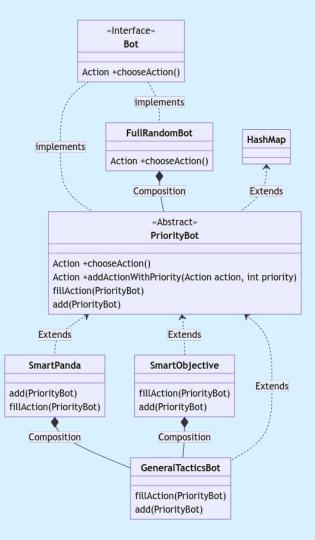
- getGardenerPosition(): PositionVector
- getGardenerPossiblesMoves(): List<PositionVector>
- moveGardener(PositionVector); Map<PositionVector, LaverBambooStack>

Irrigation Related

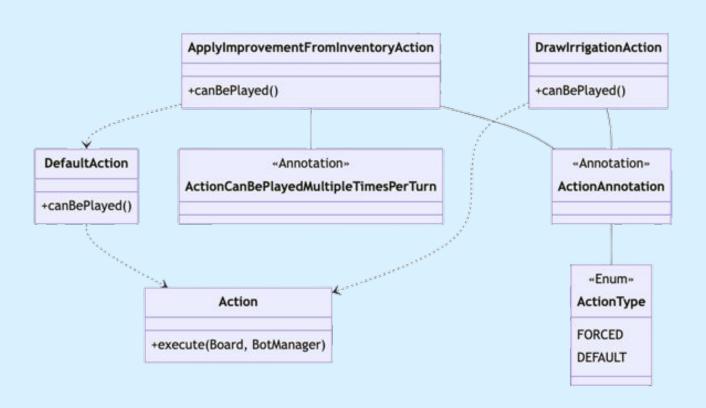
- + updateAvailableIrrigationChannelPositions(PositionVector): void
- + placeIrrigation(EdgePosition): void
- + isIrrigatedAt(PositionVector): boolean
- + getPlacedIrrigations(): List<EdgePosition>

Л.

ARCHITECTURE DES BOTS



ARCHITECTURE DES ACTIONS



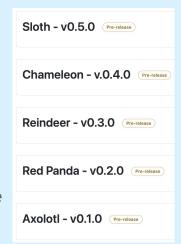
OZO ORGANISATION D'ÉQUIPE

PRINCIPES AGILE

v0.X.0

RELEASE

Régulière et stable



#123

USER-STORY

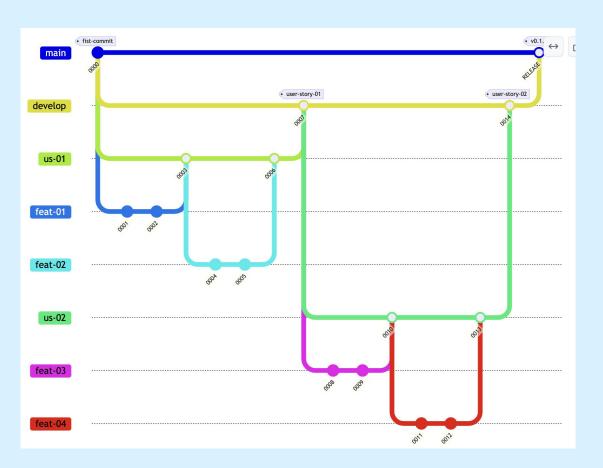
Définir un besoin

#456

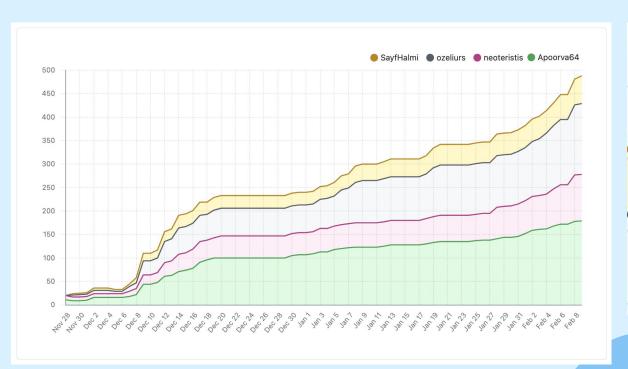
FEATURE

Définir un ajout, modification, ou retrait spécifique

BRANCHING STRATEGY



RÉPARTITION DU TRAVAIL



Thu 9. Feb 2023 SayfHalmi 59 ozeliurs 151 neoteristis 99 Apoorva64 179

CONTRIBUTOR STATS

Nombres de:

- PRs: ~200
- issues : ~250



CONTINUOUS INTEGRATION

GitHub Hooks

Verify that the commit conventions are respected

Format check

Verify that the code is correctly formatted

SonarQube

Code quality and PIT test reports

Maven Compiler

Verify that the project can be built

Package

Publish a package for each release

MERCI POUR VOTRE ATTENTION!