## Университет ИТМО

Факультет программной инженерии и компьютерной техники

# Лабораторная работа №4

по «Алгоритмам и структурам данных»

Выполнил:

Студент группы Р3212

Куприянов А.А

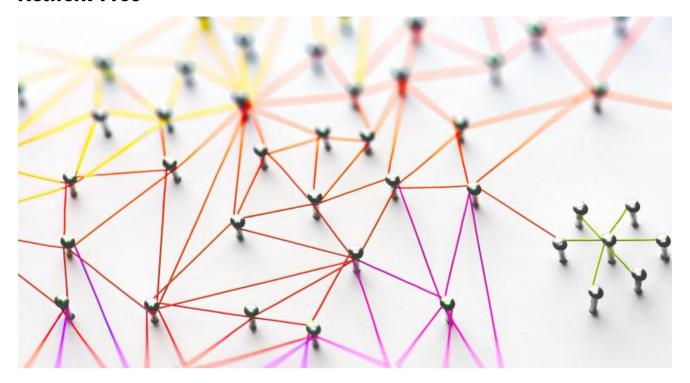
Преподаватели:

Косяков М.С.

Тараканов Д.С.

Санкт-Петербург

#### Network 1160



```
#include <iostream>
#include <vector>
#include <algorithm>
struct e {
  int a, b, I;
};
int rank[1010], parent[1010];
int max = 0;
bool cmp(e a, e b) {
  return a.l < b.l;
}
int find(int x) {
  if (x != parent[x]) parent[x] = find(parent[x]);
  return parent[x];
}
int main() {
  int n, m;
  std::cin >> n >> m;
  std::vector<e> v;
```

```
for (int i = 0; i < m; ++i) {
     int a, b, l;
     std::cin >> a >> b >> l;
     v.push_back({a - 1, b - 1, l});
  }
  std::sort(v.begin(), v.end(), cmp);
  for (int i = 1; i \le n; i++) {
     rank[i] = 0;
     parent[i] = i; // map to self
  }
  for (int i = 0; i < m; ++i) {
     int n1 = v[i].a;
     int n2 = v[i].b;
     if (find(n1) != find(n2)) {
       if (v[i].l > max) {
          max = v[i].l;
       }
       v[i].I *= -1; // put mark for cout in the end
       int x = find(n1);
       int y = find(n2);
       if (rank[x] > rank[y]) parent[y] = x;
        else {
          parent[x] = y;
          if (rank[x] == rank[y]) rank[y]++;
       }
    }
  }
  std::cout << max << "\n" << n - 1 << "\n";
  for (int j = 0; j < m; ++j) {
     if (v[j].I < 0) { // print marked edges
       std::cout << v[j].a + 1 << " " << v[j].b + 1 << "\n";
     }
  }
  return 0;
}
```

Эту задачу я решил применив метод Краскала. Потому что граф здесь разреженный (количество вершин < 10\_000 и количество ребер <15\_000), а также сама задача подразумевает найти максимальную длину одного кабеля, когда как в алгоритме Краскала - это последний добавленный кабель.

Алгоритм Крускала изначально помещает каждую вершину в своё дерево, а затем постепенно объединяет эти деревья, объединяя на каждой итерации два некоторых дерева некоторым ребром.

Перед началом выполнения алгоритма, все рёбра сортируются по весу (в порядке неубывания).

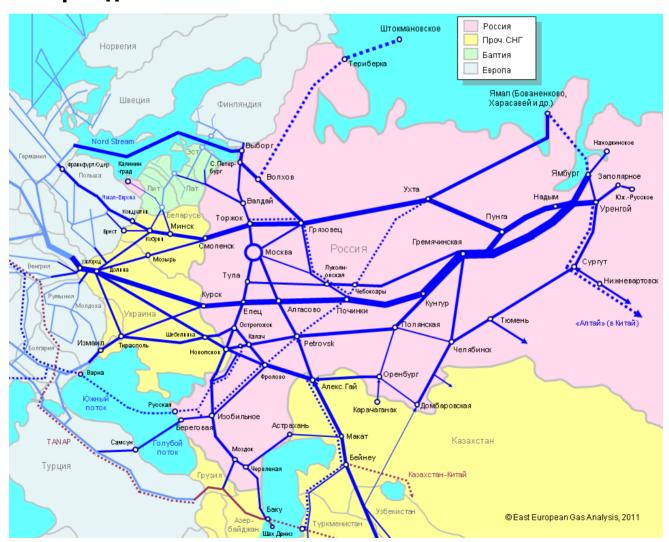
Затем начинается процесс объединения: перебираются все рёбра от первого до последнего (в порядке сортировки), и если у текущего ребра его концы принадлежат разным поддеревьям, то эти поддеревья объединяются, а ребро добавляется к ответу.

По окончании перебора всех рёбер все вершины окажутся принадлежащими одному поддереву, и ответ найден.

Чтобы найти сложность алгоритма можно выделить две основные операции: сортировка и нахождение конца дерева. Для сортировки мы получаем сложность log(E \* logE), далее для второй части используется обратная функция аккермана, которая меньше 5, что можно взять за константу.

Следовательно, получим сложность :  $O(E(logE+\alpha(V)))=O(E*logE)$ 

#### Газопроводы России 1450



#include <iostream>
#include <vector>

```
using namespace std;
struct edge {
  int a, b, w;
};
vector<edge> v;
int main() {
  ios_base::sync_with_stdio(0);
  cin.tie(0);
  cout.tie(0);
  int n, m;
  cin >> n >> m;
  for (int i = 0; i < m; ++i) {
    int a, b, w;
    cin >> a >> b >> w;
     v.push_back({a - 1, b - 1, w});
  }
  int s, f;
  cin >> s >> f;
  s--;
  f--;
  vector<int> dArray(510, -1);
  dArray[s] = 0;
  for (int i = 0; i < n - 1; i++) {
    for (int j = 0; j < m; j++) {
       if (dArray[v[j].a] != -1 && dArray[v[j].b] < dArray[v[j].a] + v[j].w) {
          dArray[v[j].b] = dArray[v[j].a] + v[j].w;
       }
    }
  }
  if (dArray[f] != -1) {
     cout << dArray[f];</pre>
  } else {
     cout << "No solution";
  }
  return 0;
}
```

Здесь я применил алгоритм Беллмана-Форда, только вместо нахождения минимального пути использовал проверку для нахождения максимального пути.

Записываем в вершины весы и если новое значение больше, чем предыдущее, то перезаписываем. Очень похоже на алгоритм Дейкстры.

В алгоритме используется два цикла (один вложенный). Сначала идет цикл по вершинам, а затем для каждой вершины цикл по ребрам, следовательно сложность: O(V \* E)

### Раскраска 1080



```
#include <iostream>
#include <bits/stdc++.h>

using namespace std;

vector<int> color(100, -1);
vector<int> edge[100];
int n;

void bfsCheck(int st) {
   queue<int> q;
   q.push(st);
   color[st] = 0;

while (!q.empty()) {
   int v = q.front();
   q.pop();
   for (int i = 0; i < edge[v].size(); i++) {</pre>
```

```
int to = edge[v][i];
       if (color[v] == color[to]) {
          cout << "-1";
          exit(0);
       }
       if (color[to] == -1) {
          color[to] = !color[v];
          q.push(to);
       }
     }
  }
}
int main() {
  cin >> n;
  for (int i = 0; i < n; i++) {
     int e = -1;
     while (e != 0) {
       cin >> e;
       if (e!= 0) {
          edge[i].push_back(e - 1);
          edge[e - 1].push_back(i);
       }
     }
  }
  for (int i = 0; i < n; i++) {
     if (color[i] == -1) {
       // call bfs if graph not fully linked
        bfsCheck(i);
     }
  }
  for (int i = 0; i < n; i++) {
     cout << color[i];
  }
  return 0;
}
```

Обоходим граф в ширину, но я не осмелился назвать свой алгоритм просто bfs, так как внутри с этого метода программа может завершить свою работу, если нельзя произвести раскраску: если вершина уже покрашена в цвет, и он не соответствует нашему, то граф не двудольный и такой граф нельзя раскрасить в два цвета

Здесь подводным камнем может стать то, что граф может быть несвязным. Такое происходит, если есть не посещенные вершины. Для них по отдельности вызовем обход, поэтому есть проверка с массивом color, которая по умолчанию имеет значение -1.

Сложность алгоритма O(V + E), если граф связный