

1. On rappelle que, étant donnés les  $n$  réels ordonnés  $t_1 < t_2 < \dots < t_n$  et les  $n$  réels  $z_1, z_2, \dots, z_n$ , l'équation de la ligne brisée qui passe par les points  $((t_j, z_j), j = 1, \dots, n)$  est donnée par :

$$\text{si } t \in [t_j, t_{j+1}], f_z(t) = z_{j+1} \frac{t - t_j}{t_{j+1} - t_j} + z_j \frac{t - t_{j+1}}{t_j - t_{j+1}}.$$

On suppose que  $m$  et  $n$  sont deux entiers tels que  $m \geq n$ .

On se donne :

- $n$  réels ordonnés  $t_1 < t_2 < \dots < t_n$ ,
- $m$  réels  $\tau_1, \dots, \tau_m$  appartenant à  $[t_1, t_n]$ ,
- $m$  réels  $y_1, y_2, \dots, y_m$ .

On cherche à déterminer parmi les lignes brisées précédentes celle qui passe au plus près des points  $((\tau_i, y_i), i = 1, \dots, m)$ , c'est-à-dire qu'on cherche  $(z_1, z_2, \dots, z_n)$  qui minimise  $\sum_{i=1}^m (f_z(\tau_i) - y_i)^2$ .

Montrer que ce problème se ramène à trouver le minimum pour  $z \in \mathbb{R}^n$  de  $\|Az - y\|_2^2$  où  $A$  est une matrice de taille  $m \times n$ .

- (a) Comment calcule-t-on  $f_z(\tau_i)$  ? En déduire que tous les éléments la  $i$ ème ligne de  $A$  sont nuls sauf au plus deux d'entre eux, lesquels ? Quelle est leur valeur ?
- (b) Écrire une fonction Scilab :

$$[A] = \text{construct}(t, \tau)$$

qui, étant donnés le vecteur  $t$  de taille  $n$ , le vecteur  $\tau$  de taille  $m$ , construit la matrice  $A$ .

- (c) Application 1 : On choisit

$$t = (0, 1, 3, 4, 5.5, 6), \tau = t,$$

que vaut la matrice  $A$  (notée  $A_1$ ) ? Expliquer le résultat.

- (d) Application 2 : On choisit

$$t = (0, 1, 3, 4, 5.5, 6), \tau = (0.5, 2, 2.5, 3.5, 4.5, 5.75).$$

Que vaut  $A$  ? On notera  $A_2$  cette matrice. Est-ce que l'allure de  $A_2$  vous semble correcte ?

- (e) Application 3 : On choisit

$$t = (0, 1, 3, 4, 5.5, 6), \tau_i = 0.3(i - 1), 1 \leq i \leq 21.$$

Que vaut  $A_3$  dans ce cas ?

2. On résout le problème de minimisation en utilisant les équations normales.

- (a) Écrire une fonction Scilab :

$$z = \text{mcnorm}(A, y)$$

qui, étant donnés la matrice  $A$  de taille  $m \times n$  et le vecteur  $y$  de taille  $m$ , calcule le vecteur  $z$  de taille  $n$  qui minimise  $\|Az - y\|_2^2$  en résolvant les équations normales. Pour résoudre ces équations, on utilisera la fonction `resolchol` (voir un TP précédent).

- (b) Application 2 : On choisit

$$t = (0, 1, 3, 4, 5.5, 6), \tau = (0.5, 2, 2.5, 3.5, 4.5, 5.75), y = (1, 1.5, 1.25, 0, 0, 1.5).$$

- i. Déterminer la solution des équations normales. En déduire  $(f_z(\tau_i), i = 1, \dots, 6)$ . Le résultat vous semble-t-il correct ? Pourquoi ?
- ii. Tracer sur la même figure la ligne brisée obtenue ainsi que les points de coordonnées  $((\tau_i, y_i), 1 \leq i \leq m)$ .

(c) Application 3 : On choisit

$$t = (0, 1, 3, 4, 5.5, 6), \tau_i = 0.3(i-1), 1 \leq i \leq 21,$$

$$y = (0, 0.6, 1.4, 1.7, 2.1, 1.9, 1.6, 1.4, 1.4, 1, 0.5, 0.4, -0.2, -0.8, -0.5, 0, 0.4, 1, 1.6, 1.7, 1.2).$$

- i. Tracer sur une même figure la ligne brisée obtenue ainsi que les points de coordonnées  $((\tau_i, y_i), 1 \leq i \leq m)$ .
- ii. Utiliser la fonction Scilab `cond` pour calculer le conditionnement de la matrice  $M$  du système à résoudre.
- iii. *Question facultative* : la matrice  $M$  est tri-diagonale, comprenez-vous pourquoi ?

3. (Question optionnelle, en particulier pour les premières séances de TP.)

On veut maintenant résoudre le problème de minimisation à l'aide de la méthode  $QR$ . On écrit  $A = QR$  où  $Q$  est une matrice orthogonale de taille  $m \times m$  et  $R$  est une matrice de taille  $m \times n$  qui peut se décomposer en blocs :  $R = \begin{pmatrix} \tilde{R} \\ 0 \end{pmatrix}$  où  $\tilde{R}$  est une matrice de taille  $n \times n$  triangulaire supérieure.

- (a) Quel système doit-on résoudre pour obtenir  $z$  ?
- (b) Écrire une fonction Scilab

$$z = \text{mcQR}(A, y)$$

qui, étant donné la matrice  $A$  de taille  $m \times n$  et le vecteur  $y$  de taille  $m$ , calcule le vecteur  $z$  de taille  $n$  qui minimise  $\|Az - y\|_2^2$  en utilisant la méthode  $QR$ . Pour obtenir la factorisation  $A = QR$ , on utilisera la fonction Scilab `qr`. Pour résoudre le système triangulaire supérieur on utilisera la fonction `solup` écrite dans le TP2.

- (c) On reprend les données de l'application 3. Comparer avec la solution obtenue dans la question 3.
- (d) Calculer le conditionnement de  $\tilde{R}$  et comparer avec le conditionnement de la matrice  $M$ , le résultat vous semble-t-il correct ? Pourquoi ?

4. On reprend les TP3 et TP5.

- (a) Tracez sur la même figure les courbes d'équation  $z = P(\theta)$  (polynôme interpolant les points  $(\tau_i, y_i)$ , voir TP5) et  $z = f_z(\theta)$  (approximations par moindres carrés), ainsi que les points de coordonnées  $(\tau_i, y_i)$  dans les cas suivants :
  - Application 2 :  $\tau = (0.5, 2, 2.5, 3.5, 4.5, 5.75)$ ,  $y = (1, 1.5, 1.25, 0, 0, 1.5)$ .
  - Application 3 (voir ci-dessus).
- (b) On note  $g$  l'expression de la spline cubique qui interpole les points  $(\tau_i, y_i)$ . Calculez les coefficients de la spline, voir TP3). Ajoutez sur la figure précédente la courbe  $z = g(\theta)$ , pour les deux cas.

---

Rappel du TP3 :

On définit la fonction  $g$  par :

$$\begin{cases} g(\theta) = cc_{i1} + cc_{i2}(\theta - \tau_i) + cc_{i3}(\theta - \tau_i)^2 + cc_{i4}(\theta - \tau_i)^2(\theta - \tau_{i+1}), & \text{pour } \tau_i \leq \theta < \tau_{i+1} \\ g(\theta) = cc_{n-1,1} + cc_{n-1,2}(\theta - \tau_{n-1}) + cc_{n-1,3}(\theta - \tau_{n-1})^2 + cc_{n-1,4}(\theta - \tau_{n-1})^2(\theta - \tau_n), & \text{pour } \theta = \tau_n \end{cases} \quad (1)$$

On veut tracer la courbe d'équation  $z = g(\theta)$ ,  $\tau_1 \leq \theta \leq \tau_n$ .

Écrire une fonction Scilab

$$[z] = \text{calcg}(\theta, \tau, cc)$$

qui, étant donné le nombre  $\theta$ , le vecteur  $t$  et la matrice de coefficients  $cc$ , calcule  $z = g(\theta)$  définie par la relation (1). On appellera la fonction `hornv` dans `calcg`.