代码规范要求与说明

注:本代码规范仅针对 Python 编码,若使用其他编程语言请适当参考本代码规范。本代码规范中的示例均来自 SNN RL 项目,欢迎各位参考该项目。

遵循代码规范的重要性

遵循良好的代码规范能够:

- 1. 提高代码可读性, 降低沟通成本。
- 2. 提高代码质量,降低代码维护成本。
- 3. 提高团队开发的合作效率,有助于 code review。
- 4. 培养良好的编码习惯,为未来参加工作打下良好的基础。
- 5.

代码规范细则

本代码规范以 Google 开源项目风格指南—— Python 风格指南为基础,请大家先自行查阅该风格指南,**仔细阅读。**

该风格指南中存在一些不适用的规范,应当以下面的规范为准:

注释

注释的 # 符号后面应当有一个空格。

注释中提到的任何数据类型或变量名应当用 ``符号包起来。例如:

1 x = 1 # Define a variable called x.

行尾注释

单行代码如有必要也应当在行尾进行注释说明,行尾注释应当与单行代码的末尾相距至少一个空格。

块注释

一个具有一定功能性和目的性的代码块应当进行注释说明,具有块注释的代码块后面应当有一个空行。 行尾注释与块注释的示例如下:

```
# Create the Atari environments for learning and evaluation.
2
   train_env = make_atari(args.env_id)
3
   train_env = wrap_deepmind(train_env, frame_stack=True)
4
   train_env.seed(args.seed)
5
    eval_env = make_atari(args.env_id, args.max_episode_step)
   eval_env = wrap_deepmind(eval_env, episode_life=False, clip_rewards=False,
    frame_stack=True)
7
    eval_env.seed(args.seed)
8
    replay_memory = ReplayMemory(args.replay_memory_size) # Create the
    experience replay memory for learning.
10
    action_num = train_env.action_space.n # As the output layer size of the
    neural networks.
11 device = torch.device(args.device)
```

函数注释

一个函数除非非常简短易懂, 否则应当注释说明其功能。

函数注释的示例如下:

```
def _frame_stack_to_state(self, frame_stack, is_batch=False):
        """ Convert `frame_stack` of `numpy.ndarray` type to `state` of
2
    `torch.tensor` type. (简介函数功能)
 3
        (详细介绍函数的功能与逻辑)
 4
 5
 6
       Args:
 7
            frame_stack: `numpy.ndarray` (介绍传入参数类型与意义)
            is_batch: `bool` (介绍传入参数类型与意义)
8
9
10
        Returns:
            state: `torch.tensor` (介绍返回值类型与意义)
11
12
        .....
13
        # To save memory, the frames stored in the experience replay memory are
14
    integer, therefore need to be normalized.
        state = numpy.array(frame_stack, dtype=numpy.float32) / 255.0
15
16
17
        # From numpy shape = (batch, height, width, channel) to pytorch shape
    (batch, channel, height, width).
18
        if is_batch:
19
            state = numpy.transpose(state, axes=(0, 3, 1, 2))
20
            state = torch.tensor(state, dtype=torch.float32,
    device=self._device)
21
       else:
22
            state = numpy.transpose(state, axes=(2, 0, 1))
            state = torch.tensor(state, dtype=torch.float32,
23
    device=self._device).unsqueeze(dim=0)
24
25
        return state
```

行长度

每行不超过 128 个字符。

如果单行代码加上行尾注释超过了行长度要求,则应当将行尾注释提前为块注释。例如:

```
      1
      # (行尾注释超过行长度)

      2
      eval_env = Monitor(eval_env, monitor_dir, video_callable=lambda episode_id: True, force=True) # Set up the monitor for video recording.

      3
      # (应当将行尾注释提前为块注释)

      5
      # Set up the monitor for video recording.

      6
      eval_env = Monitor(eval_env, monitor_dir, video_callable=lambda episode_id: True, force=True)
```

类

如果一个类不继承自其他类,则不需要括号,如下:

```
1 class SampleClass:
2 # TODO: ...
```

补充代码规范

本代码规范补充了一些 Google 开源项目风格指南没有涵盖的规范,如下:

命名

变量

变量的命名应当使用英文单词中的名词,使用单下划线作为单词之间的分隔,不能使用拼音。同时,除非是常用的缩写,否则需要尽量避免使用缩写。

变量名长不是问题,看不懂才是问题。

函数

函数的命名应当使用英文单词中的动词开头,使用单下划线作为单词之间的分隔。

应当尽可能将函数的功能通过函数名表达出来。

类的成员变量与方法

类的成员变量与方法的命名应当遵循"非必要不暴露"的原则,意思是除非有必要暴露给外界调用,否则都应该使用单下划线开头来命名。约定单下划线开头表示类的成员变量与方法是 protected 的,而非下划线开头命名的类的成员变量与方法可以被外界调用。

函数封装

一个具有明确功能或目标,且具有较高独立性的代码块应当封装为函数。例如:

```
def set_logger():
    with open(LOG_CONFIG_FILE, mode="r") as file:
        log_config = yaml.load(file, yaml.SafeLoader)

# Set the file name of the log file.
```

```
log_name = f"{args.model}_{args.env_id}_{args.method}_{time_str}"
        log_config["handlers"]["file_handler"]["filename"] =
    os.path.join(LOG_DIR, f"{log_name}.log")
 8
        dictConfig(log_config)
 9
10
        writer = SummaryWriter(log_dir=os.path.join(LOG_DIR, log_name))
11
        return writer
12
13
14
    def set_random_seed(seed, is_using_cuda):
15
        random.seed(seed)
16
        numpy.random.seed(seed)
17
        torch.manual_seed(seed)
18
19
        if is_using_cuda:
20
            torch.cuda.manual_seed_all(seed)
21
            torch.backends.cudnn.deterministic = True
22
            torch.backends.cudnn.benchmark = False
23
24
    def main():
25
        writer = set_logger()
26
        is_using_cuda = True if args.device == "cuda" else False
27
        set_random_seed(args.seed, is_using_cuda)
28
29
        if args.method == "learn":
30
            learn(writer)
31
        elif args.method == "play":
32
            play(writer)
33
        writer.close()
```

README.md

一个完成的项目应当拥有一个 README.md 文档对该项目进行介绍, 至少应当包含:

- 1. 项目名称。
- 2. 项目功能与目的。
- 3. 环境依赖。
- 4. 项目结构。
- 5. 运行方式。

推荐使用 Typora 编辑器编辑 Markdown (.md) 文档。

项目结构

- 一个好的项目应当具有清晰明了的项目结构。项目结构需要满足以下要求:
 - 1. 具有易辨识的程序入口文件,例如: main.py , run.py , train.py 等。
 - 2. 程序入口文件应当唯一,避免同时存在多个程序入口文件。
 - 3. 除程序入口文件以外的其他代码文件均使用包(Package)的形式封装,请注意模块(Module)与包的区别。

项目结构示例如下:

```
✓ ■ SNN RL D:\Programs\SNN RL
  agent
       👢 _ init_ .py
       💤 agent.py
  environment
       _init_.py
       🛵 atari_wrappers.py
       wrappers.py
  neural network
       _init_.py
       💤 neural network.py
       langle non spiking neuron.py
  replay memory
       🐁 init .py
       a replay memory.py
     agitignore.
     LICENSE
     🚚 log_config.yaml
     README.md
     arun.py
```

程序入口文件

main 函数

程序入口文件应当使用以下方式定义入口函数 (main 函数):

```
1 def main():
2  # TODO: ...
3
4 if __name__ == "__main__":
5 main()
```

命令行参数

一个科研项目,常常需要进行很多不同条件的实验。为了便于实验,程序应当通过命令行参数的形式来 运行。因此程序入口文件应当具有解析命令行参数的功能,实验所需的各种条件应当使用命令行参数进 行指定。

程序入口文件中的命令行参数解析功能示例如下:

```
1
    parser = argparse.ArgumentParser()
2
3 # Settings.
4 parser.add_argument("--model", type=str, default="Dqn", choices=["Dqn",
    "Dsqn", "DsqnRstdp"])
5 parser.add_argument("--env_id", type=str, default="BreakoutNoFrameskip-v4",
    choices=["BreakoutNoFrameskip-v4"])
    parser.add_argument("--method", type=str, default="learn", choices=["learn",
    "play"])
    parser.add_argument("--model_path", type=str)
7
8 parser.add_argument("--seed", type=int, default=0)
    parser.add_argument("--device", type=str, default="cuda", choices=["cuda",
   "cpu"])
10 parser.add_argument("--gpu", type=str, default="0", choices=["0", "1", "2",
    "3"])
```

通过命令行参数运行程序的示例如下:

```
1 | python run.py --model=Dqn --env_id=BreakoutNoFrameskip-v4 --method=learn -- device=gpu --gpu=0
```

后台运行

一次实验往往需要运行较长时间,数小时、数天,甚至更长都有可能。使用前台方式运行程序可能因为意想不到的情况而中断,使用后台方式运行程序可以避免这个问题。

Linux 系统的后台程序的命令为在命令行运行程序的指令结尾加上 & 符号,为了避免退出登录而导致程序运行中断,还需要在命令行运行程序的指令开头加上 nohup 命令。 nohup 命令会将程序的控制台输出重定向并存储到 nohup.out (默认)中,如果需要同时后台运行多个程序,应当指定程序的控制台输出重定向文件。

Linux 系统后台运行程序的示例如下:

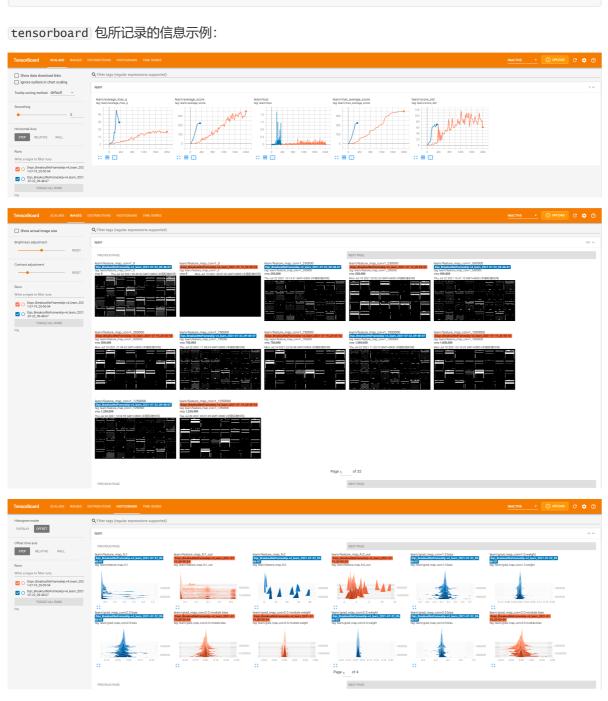
```
1 | nohup python run.py > nohup_output/experiment_name.out &
```

日志

实验过程中往往需要监控准确率、训练进度、网络中间层输出等许多变量,简单的 print 语句并不能 满足这些需求,应当使用 Python 的 logging 包将必要的信息记录在日志文件中,推荐使用 tensorboard 包记录进行实验分析所需的变量。

tensorboard 包提供了方便且丰富的功能,可以记录准确率、loss 等变量并以曲线的形式表示,网络中间层输出也可以可视化表示。

日志文件所记录的信息示例:



代码管理

代码管理是开发项目的过程中不可或缺的重要一环,应当使用 Git 进行代码版本管理,使用 Github 进行代码托管,以便于代码回溯、合作开发等等。

项目内容

托管到 Github 的项目内容应当仅包含代码文件与必要的配置文件,而不应当出现日志、模型、数据集等文件。应当使用 .gitignore 文件指定需要忽略的文件与文件夹。

.gitignore 文件内容示例如下:

```
1 # PyCharm
2 .idea/
3
4 # VSCode
5 .vscode/
6
7 # Log
8 log/
9 *.log
10
11 # Model
12 model/
13
14 # Data
15 data/
16
17 # Nohup
18 nohup_output/
19
   *.out
20
21 # Tensorboard
22 runs/
```

结语

本代码规范还不够完善,欢迎各位提出自己的建议与意见,对进行本代码规范进行补充。