

Tema

6

Cuádricos y cónicos

6.1 Introducción

Una cónica es una curva en el plano descrita por polinomios de segundo grado en dos variables.

Una cuádrica es el análogo a una cónica para \mathbb{R}^3 , (tres variables y segundo grado) (con posible término independiente).

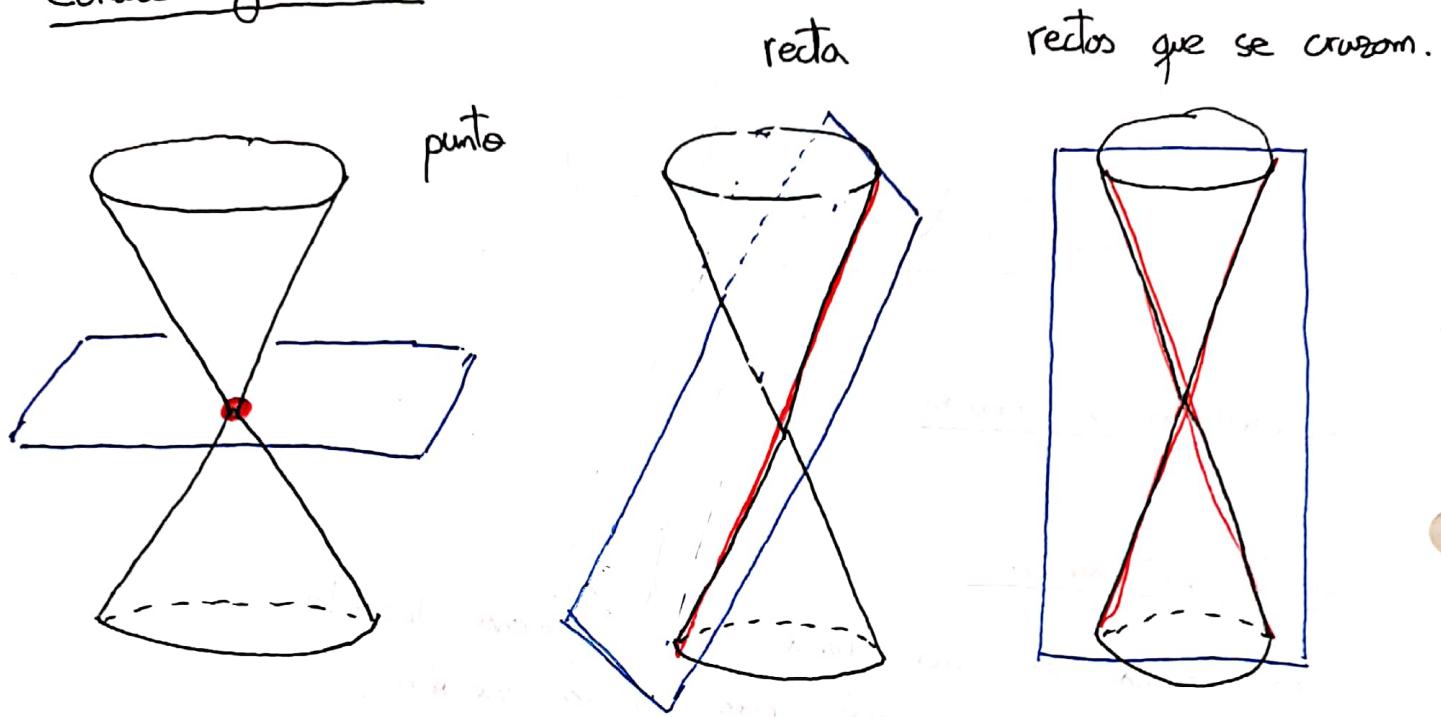
Si tomamos \mathbb{R}^n , se llaman hipercuádricos, con n variables y grado 2 (el polinomio).

¿Por qué se llaman cónicos? Porque se obtienen a partir de la intersección entre un cono y un plano.

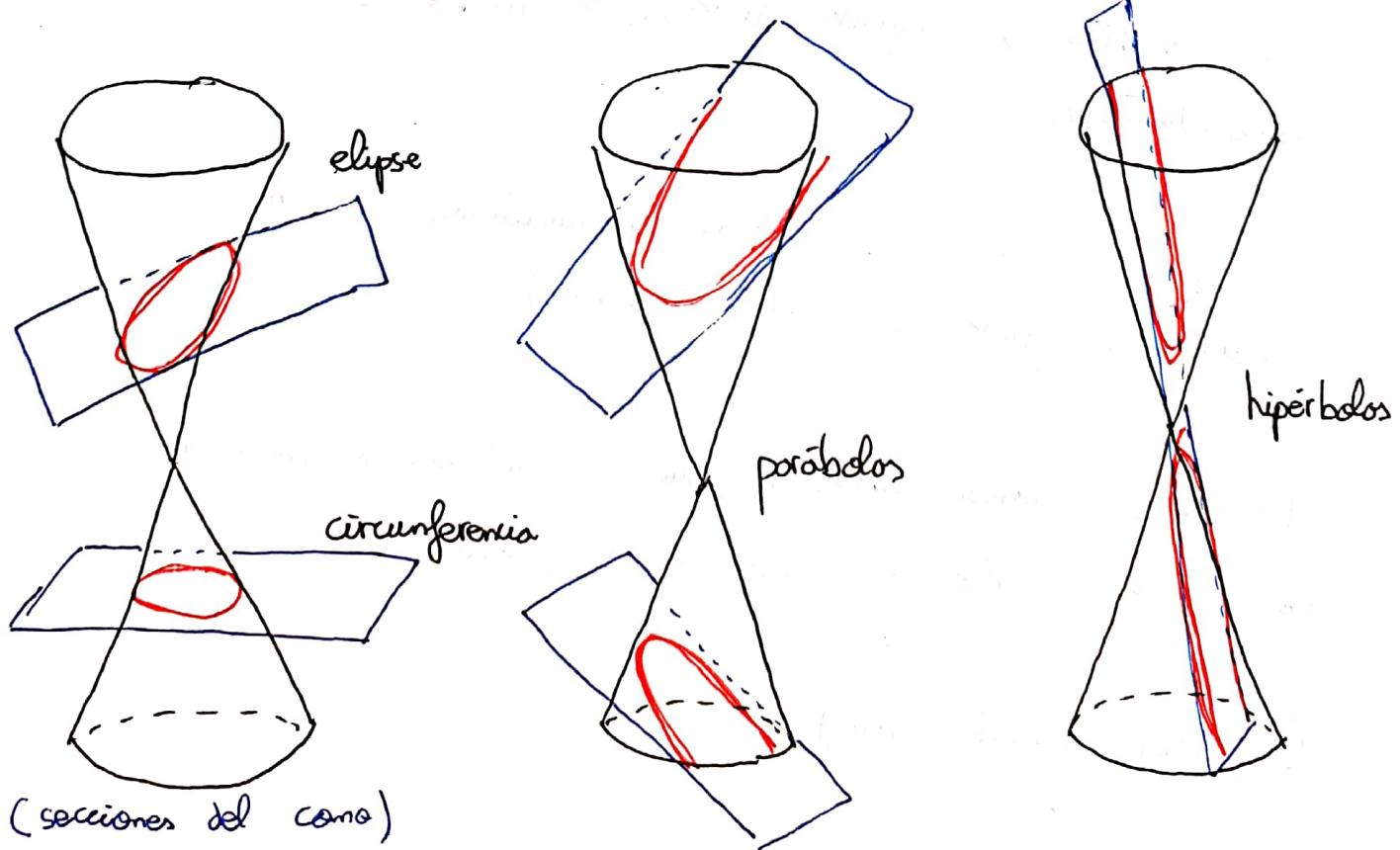
(Ejemplos siguiente cara).

Ejemplos:

Cónicos degenerados:



Cónicos no degenerados:



(Imaginarse la sección del cono que queda impresa en el plano que lo corta, e imaginarse el cono hueco. Los figuras son huecas si no se especifica lo contrario).

Ejemplo:

$\mathbb{R}^2, \mathbb{R}_c : ((0,0), \{\bar{e_1}, \bar{e_2}\})$ ¿Qué cónica es?

$$C : \{(x, y) | x^2 + y^2 + 2x - 1 = 0\}$$

$$x^2 + y^2 + 2x - 1 = 0 \Rightarrow (x+1)^2 + y^2 = 2 \Rightarrow$$

) Es una circunferencia centrada en $(-1, 0)$ con radio $r = \sqrt{2}$.

Combinación de transformaciones. (Traslación del centro del círculo)

$$\begin{cases} x' = x + 1 \\ y' = y \end{cases} \rightarrow C : \{(x', y') | (x')^2 + (y')^2 = 2\}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = x' - 1 \\ y = y' \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

(Nota: han de ser isometrías porque estos respetan el prod. escalar y por tanto la estructura de e. geométrico euclídeo (norma, distancia, etc.).)

el origen visto desde el centro del círculo, no hemos dilatado!

traslación

homotecia. (isometría)

Sistema de referencia desde el centro del círculo (buscamos descripción más simple de este).

$$R' = ((-1, 0), \{(1, 0), (0, 1)\})$$

Ejemplo de un cambio NO válido: (no es isométrica).

$$\begin{cases} x' = x + y + 1 \\ y' = x - y + 1 \end{cases} \rightarrow C = \{(x, y) | x^2 + y^2 + 2x - 1 = 0\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow C = \{(x, y') | (x')^2 + (y')^2 = 4\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = \frac{x' + y' - 2}{2} \\ y = \frac{x' - y'}{2} \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

Nuevo sistema de referencia:

$$R'' = ((-1, 0), \{\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\}, \{\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\})$$

Sin embargo, $\begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$ no es orthonormal, es ofín, pero no ofín euclídeo como nos interesa a nosotros.

(Queremos subespacio ofín euclídeo del e.a.e. \mathbb{R}^2).

¿Qué cambios son "deseables" para el espacio ofín euclídeo? (isométricos)

$$R_1 = (\Theta_1, \underbrace{\{\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n\}}_{\text{ortonormal}}) \quad y \quad R_2 = (\Theta_2, \underbrace{\{\vec{w}_1, \dots, \vec{w}_n\}}_{\text{ortonormal}})$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}_{R_2} = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} + P_{\beta_2} \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix}_{R_2} \rightarrow \begin{matrix} \beta_1 \text{ y } \beta_2 \text{ ortonormales} \\ \Rightarrow P_{\beta_2} \text{ ortonormal} \end{matrix}$$

$$\Rightarrow (P^{-1} = {}^t P) \left(\text{Nota: } P \text{ ortogonal} \Leftrightarrow \text{sus columnas forman base} \right. \\ \left. \text{ortogonal para el prod. escalar estándar.} \right)$$

4) (isometría \Leftrightarrow P ortogonal \Leftrightarrow Respeto esp. of. eue. (norma, dot)).

6.2 Ecación reducida

Definición:

En el espacio afín de \mathbb{R}^n , llamaremos cuádrica al conjunto de puntos definido por una ecación de segundo grado (que en \mathbb{R}^2 son cónicos y son curvas, en \mathbb{R}^3 superficies). La ecación genérica de una cuádrica es:

$$\boxed{a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + \dots + a_{nn}x_n^2 +}$$

\rightarrow parte no lineal (cuádrica)

$$+ 2a_{1n}x_1x_n + \dots + 2a_{n1}x_{n-1}x_n +$$

$(Q(x_1, \dots, x_n))$

$$+ b_1x_1 + \dots + b_nx_n +$$

\rightarrow parte lineal

$$+ C$$

\rightarrow término independiente

$$= 0$$

Ejemplos: \mathbb{R}^2 y \mathbb{R}^3

$$\mathbb{R}^2 \rightarrow a_{11}x^2 + a_{22}y^2 + \underbrace{2a_{12}xy}_{(va a ser matriz simétrica)} + a_{21}xy + a_{13}xz + b_1x + b_2y + C = 0$$

$$\mathbb{R}^3 \rightarrow a_{11}x^2 + a_{22}y^2 + a_{33}z^2 + 2a_{12}xy + 2a_{13}xz + 2a_{23}yz + b_1x + b_2y + b_3z + C = 0$$

Ejemplo:

$$x^2 + y^2 + xy + xz = 0 \rightarrow Q(x, y, z) = 0$$

$$a_{11} = 1 \quad a_{12} = \frac{1}{2} \quad b_1 = 0 \quad c = 0$$

$$a_{22} = 1 \quad a_{23} = \frac{1}{2} \quad b_2 = 0$$

$$a_{33} = 0 \quad a_{23} = 0 \quad b_3 = 0$$

Método para obtener la ecuación reducida:

Primero vamos a modificar la ec. cuadrática para obtener una del tipo: (a modificar la parte no lineal).

$$(Q(x_1, \dots, x_n)) = a_1 (x_1)^2 + \dots + a_n (x_n)^2 = 0$$

Después vamos a simplificar la parte lineal hasta que desaparezca o quede una única variable.

Para estos cambios, si queremos respetar el contexto de afín euclídeo, necesitamos sistemas de referencia ortonormados. (P. ortogonal para los isométricos). (P. ortogonal en la ec. de cambios de sistema de referencia).

Proceso:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

de manera que:

$$Q(x_1, \dots, x_n) = (x_1, \dots, x_n) \cdot A \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Nota: A es simétrica y $\forall i, j \quad a_{ij} = a_{ji}$

Definimos la forma bilineal f con forma cuadrática asociada $q(x_1, \dots, x_n)$ a través de A . (f simétrica).

$$A \text{ simétrica} \Rightarrow \exists D \mid D = P^t A P, \quad P \in GL$$

Supongamos que $D = \begin{pmatrix} a_{11}' & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & a_{nn}' \end{pmatrix}$, entonces:

$$Q(x_1', \dots, x_n') = (x_1', \dots, x_n') D \begin{pmatrix} x_1' \\ \vdots \\ x_n' \end{pmatrix} = a_{11}'(x_1')^2 + \dots + a_{nn}'(x_n')^2$$

Tal y como queríamos.

(Diagonalizando A conseguimos que en la forma cuadrática no haya productos de variables distintas).

Ejemplo:

$$\mathbb{R}^3 \text{ y } Q(x, y, z) = 2x^2 + 5y^2 + 5z^2 + 4xy - 4xz - 8yz$$

$$\text{Definimos } A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 2 & 5 & -4 \\ -2 & -4 & 5 \end{pmatrix} = M_{\mathbb{R}^3}(f) \quad \text{con } f \text{ la}$$

forma bilineal simétrica: $\rightarrow f: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \Rightarrow$

$$f((x_1, y_1, z_1), (x_2, y_2, z_2)) = (x_1, y_1, z_1) A \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} \rightarrow$$

En nuestro caso:

$$q((x_1, y_1, z_1)) = f((x_1, y_1, z_1), (x_1, y_1, z_1)) = (x_1, y_1, z_1) A \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix}$$

Diagonalizamos $A \rightarrow$ (método de trans. elementales)

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 2 & -2 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & -4 & 0 & 1 & 0 \\ -2 & -4 & 5 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \quad \begin{array}{l} C_2 = C_2 - C_1 \\ F_2 = F_2 - F_1 \end{array} \quad \begin{array}{l} (\text{en } A \text{ e } I) \\ (\text{en } A) \end{array}$$

$$\underbrace{\left(\begin{array}{ccc|ccc} 2 & 0 & 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 5 & 0 & 0 & 3 \end{array} \right)}_{D} \quad \underbrace{\left(\begin{array}{ccc} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 3 \end{array} \right)}_{P} \quad \Rightarrow \quad \begin{array}{l} (\text{también nos} \\ \text{garantiza ronda} \\ \text{sobre la} \\ \text{base}) \end{array}$$

P no es ortogonal ni ronda, con este método general conseguimos
 $D = P^T A P$ y ronda más

$$\Rightarrow D = M_{\beta^1}(8) \Rightarrow \beta^1 = \{(1, 0, 0), (-1, 1, 0), (1, 1, 3)\}$$

$$\Rightarrow Q(x^1, y^1, z^1) = 2(x^1)^2 + 3(y^1)^2 + 5(z^1)^2$$

(resalta que es espacio fin., pero no euclídeo)

Seguimos con el proceso de reducir la ecuación de los cuádricas.

Recordad: $A \in M_n(\mathbb{R})$ matriz simétrica \Rightarrow podemos encontrar una matriz diagonal semejante ($D = P^{-1}AP$), y además de manera que la matriz de paso sea P ortogonal. Esto es:

$$\exists P \text{ ortogonal} \mid D = P^{-1}AP = P^T AP$$

(P es semejante y congruente).

Como D es congruente con A , D también está asociada a la forma bilineal f . Luego:

$$D = \begin{pmatrix} 2 & & & \\ & \ddots & & 0 \\ & & \ddots & \\ 0 & & & 2_n \end{pmatrix}$$

Con $(\lambda_i)_{i \in \mathbb{N}}$ la familia de los vectores propios. Eje D

tendrá asociada una forma cuadrática:

$$Q(x_1, \dots, x_n) = \lambda_1 x_1^2 + \dots + \lambda_n x_n^2$$

(λ_i : el i -ésimo vector propio).

⊗ Son condiciones importantes ambas.

Ejemplo: $(\mathbb{R}^3, \cdot_{st})$

Sea $A = M_{\beta_C}(f) = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 2 & 5 & -4 \\ -2 & -4 & 5 \end{pmatrix}$, $f: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

Consideramos el endomorfismo autoadjunto $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ con $M_{\beta_C}(f) = A$. A simétrica y β_C ortogonal para \cdot_{st} \Rightarrow f es autoadjunto. \oplus

Podemos encontrar P ortogonal | $D = {}^t P A P$ y con $D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2_3 \end{pmatrix}$, con $\lambda_{i=1,2,3}$ los valores propios.

$$\chi_A = \det(xI - A) = \begin{vmatrix} x-2 & -2 & 2 \\ -2 & x-5 & 4 \\ 2 & 4 & x-5 \end{vmatrix} = \dots =$$

$$= (x-1)^2 (x-10)$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = 1, \lambda_2 = 1, \lambda_3 = 10 \Rightarrow D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 10 \end{pmatrix}$$

$$V(1) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid Ax = 1 \cdot x\} = \dots =$$

$$= \langle \underbrace{(-2, 1, 0)}_{w_1}, \underbrace{(2, 0, 1)}_{w_2} \rangle$$

$$V(10) = \langle \underbrace{(1, 2, -2)}_{w_3} \rangle$$

Nota: nuestras matrices A serán simétricas, pues tratamos con cuadráticas.

Así:

$$\beta = \{w_1, w_2, w_3\} \quad y :$$

Usamos este método para asegurar:
• D tiene z_i (que no es trivial) no tiene porque
• P ortogonal
• Base ortonormal

$$P_{\beta_c}^{\rightarrow \beta} \rightarrow P = (w_1, w_2, w_3) = \begin{pmatrix} -2 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix} \quad \text{¿es ortonormal?}$$

($Px = y$)

→ ¡Aún no es ortonormal! Hay que hacer Gram-Schmidt

Recordad: Subespacios propios distintos son ortogonales entre sí:

$V(z_i) \perp V(z_j)$ $\forall i \neq j$. Los vectores de $V(z_i)$ pueden no ser ortogonales entre sí, hay que coger los vectores con cuidado.

Gram-Schmidt: (ortogonalizar $V(z)$)

$$v_1' = v_1 = (-2, 1, 0)$$

$$v_2' = v_2 - \left(\frac{v_2 \cdot v_1'}{\|v_1'\|} \right) \cdot v_1' = \left(\frac{2}{\sqrt{5}}, \frac{4}{\sqrt{5}}, 1 \right)$$

$$v_3' = v_3 = (1, 2, -2)$$

Ahora normalizados:

$$w_1 = \frac{v_1'}{\|v_1'\|}, \quad w_2 = \frac{v_2'}{\|v_2'\|}, \quad w_3 = \frac{v_3'}{\|v_3'\|}$$

$$\tilde{\beta} = \left\{ \left(-\frac{2}{\sqrt{5}}, \frac{1}{\sqrt{5}}, 0 \right), \left(\frac{2}{\sqrt{5}}, \frac{4}{\sqrt{5}}, \frac{5}{\sqrt{5}} \right), \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{2}{\sqrt{3}}, -\frac{2}{\sqrt{3}} \right) \right\}$$

Así:

$$\tilde{D} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} ; \quad P_{\beta_c}^{\rightarrow \tilde{\beta}} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{4}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{3}} \\ 0 & \frac{5}{\sqrt{5}} & -\frac{2}{\sqrt{3}} \end{pmatrix} \quad (\text{P ortogonal})$$

$$\tilde{D} = {}^t P_{\beta_c}^{\rightarrow \tilde{\beta}} \cdot A \cdot P = P^{-1} A P$$

Así:

Q(x¹, y¹, z¹) = (x¹)² + (y¹)² + 10(z¹)² con cambio:

$$\begin{cases} x = -\frac{2}{\sqrt{5}}x^1 + \frac{2}{3\sqrt{5}}y^1 + \frac{1}{3}z^1 \\ y = \frac{1}{\sqrt{5}}x^1 + \frac{4}{3\sqrt{5}}y^1 + \frac{2}{3}z^1 \\ z = \frac{1}{3}x^1 + \frac{2}{3}y^1 + -\frac{2}{3}z^1 \end{cases} \quad \left. \begin{array}{l} \text{(Así se repite} \\ \text{que es afin} \\ \text{euclídea.)} \end{array} \right.$$

(Sigue la explicación)

Así hemos llegado a:

$$Q(x_1, \dots, x_n) + \underbrace{b_1'x_1 + \dots + b_n'x_n}_\text{lineal} + c = 0$$

$\underbrace{\lambda_1x_1^2 + \dots + \lambda_nx_n^2}_\text{cte}$

Para simplificar la parte lineal; queremos que la parte lineal desaparezca, & nos quedemos con un indeterminado como mucho.

Complejar cuadrados. Una ecuación de la forma $ax^2 + bx + c$ puede expresarse como un cuadrado perfecto más 1 de:

$$ax^2 + bx + c \Leftrightarrow a\left(x^2 + \frac{b}{a}x + \frac{c}{a}\right) \Leftrightarrow a\left[\left(x + \frac{b}{2a}\right)^2 + \frac{c}{a} - \frac{b^2}{4a^2}\right]$$

Aplicando a nuestra cuadrática, si $\lambda_i \neq 0 \Rightarrow$

$$\lambda_i x_i^2 + b_i x_i = \lambda_i \underbrace{\left[\left(x_i + \frac{b_i}{2\lambda_i}\right)^2 - \frac{b_i^2}{4\lambda_i^2}\right]}_{x_i'}$$

(Nota: no olvidarse de sustituir los x_i viejos por los nuevos x_i' que solo al diagonalizar la matriz para completar el cuadrado con los nuevos pesos $b_i'x_i'$).

Resumen:

Normalizar ecuaciones de cuadráticos (parte cuadrática)

(1)

En espacios afines



Da igual el método que utilicemos para diagonalizar. Recomendado:

$$(A|I_n) \longrightarrow (D|P)$$

(P matriz cambio de base da las ecuaciones de cambio de sistema de referencia afín).

(2)

En espacios afines euclídeos



Necesitamos que sea una isometría (el cambio de sistema de referencia), para respetar la estructura de espacio afín euclídeo (prod. escalar, distancia y norma). Por tanto; ¿método para conseguir mat. diagonal y P ortogonal de cambio de base? Interpretar A como homomorfismo autoadjunto (a parte de forma bi. simétrica). Hallar base formada por vectores propios y en mat. diagonal los valores propios:

$$A \rightarrow \rho_h(x) \rightarrow \underbrace{\lambda_i}_{(\text{mat. diag.})} \rightarrow V(\lambda_i) \rightarrow$$

$\rightarrow \{w_1, \dots, w_n\}$ de manera que:

$$\begin{cases} w_i \cdot w_i = 1 \\ w_i \cdot w_j = 0 \end{cases} \quad y \quad h(w_k) = \lambda \times$$

(Los normalizamos para que no tengan productos cruzados).

hoy que tomar $v_i \in V(x_i)$ y $v_{i+1} \in V(x_i) \cap \langle v_i \rangle^\perp$ etc.

- Hay matrices diagonales que no tienen x_i en la diagonal. Nosotros tenemos garantía de que existe una base ... formada por vectores propios, pero no podemos afirmar nada sobre otras bases que diagonalicen la matriz.

- Repositor 2º cuatrí año pasado; recordatorio rápido:

- Ortogonal:

$$P^{-1} = P^t \Rightarrow P^{-1} \cdot P = P^t \cdot P = I_n \Rightarrow$$

Sus columnas forman base ortonormal para el prod. es. estándar.

- Endomorfismo autoadjunto:

$$h(v) \cdot w = v \cdot h(w)$$

- Matriz asociada a una forma bilineal simétrica y cambio de base:

$$\rightarrow \phi(u, v) = {}^t M_\beta(u) \cdot M_\beta(\phi) \cdot M_\beta(v) \text{ con la asociada:}$$

$$M_\beta(\phi) = (\phi(e_i, e_j))_{i,j}$$

$$\rightarrow M_{\tilde{\beta}}(\phi) = {}^t P_{\tilde{\beta}} \cdot M_\beta(\phi) \cdot P_{\tilde{\beta}} \quad (P \cdot X = Y \Rightarrow Y^t = X^t \cdot P^t)$$

- Congruentes:

$$A = P^t B P$$

- Semejantes:

$$A = P^{-1} B P$$

Caso de homomorfismos:

$$\cdot M_\beta(h) = (h(e_1), \dots, h(e_n)) \text{ (en columna los imágenes de los v. básicos)}$$

$$X = M_\beta(h) \cdot Y$$

$$\cdot M_{\tilde{\beta}}(X) = P_{\tilde{\beta}}^{-1} \cdot M_\beta(X) \cdot P_{\tilde{\beta}}$$

• Isometrías

Por def. respetan el prod. escalar, como consecuencia, respetan la norma y la distancia (y por tanto son hom. que respetan la estructura de espacio afín euclídeo).

$$h(v) \cdot h(w) = v \cdot w$$

• Diferenciar

- Espacio vectorial $\rightarrow E$ (prod. escalar, norma y dist)
- Espacio euclídeo $\rightarrow (E, \cdot)$ (prod. escalar, norma y dist)
- Espacio afín euclídeo $\rightarrow (\underline{A}, \underline{(E, \cdot)}, \varphi)$ (prod. escalar, etc.)
 - puntos
 - Espacio euclídeo
 - relación puntos y vectores
- Espacio afín (A, E, φ) (sin prod. escalar, etc.)
- Cambio de coordenadas: (para espacios afines).

$$\underline{M}_{\tilde{R}}(x) = \underbrace{\underline{M}_R(0_R)}_{\text{Nuevos coords}} + \underbrace{\underline{M}_{\tilde{\beta}}^{\beta} \cdot \underline{M}_R(x)}_{\begin{array}{l} \text{Traslación,} \\ \text{origen de } R \\ \text{visto en el} \\ \text{sistema } \tilde{\beta}. \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{Viejos coords} \\ \text{Matriz de} \\ \text{paso, pasa} \\ \text{de } \beta \rightarrow \tilde{\beta}. \end{array}}$$

• Más de isometrías:

Son del tipo: $y = A \cdot x + B$ con A matriz ortogonal.

• Diagonalizar matrices:

Apuntes de primera carrera / ver ejemplo para caso genérico pag. 8
 (nos da matriz diagonal "fea" y base "fea" (no ortogonales, etc.);
 caso de conseguir base ortonormal formada por vectores propios
 pag. 9, si la matriz es simétrica (\Leftrightarrow define h autoadjunto,)).

(Apuntes de clase)

$$\lambda_1 x_1^2 + \dots + \lambda_n x_n^2 + b_1 x_1 + \dots + b_n x_n + c = 0$$

Si $\lambda_i \neq 0$

$$\lambda_i x_i^2 + b_i x_i = \lambda_i \left[\left(x_i + \frac{b_i}{2\lambda_i} \right)^2 - \frac{b_i^2}{4\lambda_i^2} \right] = \lambda_i (x_i')^2 + c_i$$

Con:

$$x_i' = x_i + \frac{b_i}{2\lambda_i} \quad y \quad c_i = -\frac{b_i^2}{4\lambda_i^2}$$

Basicamente, completar el cuadrado. Es una isometría, por tanto este cambio nos vale para los dos casos (el afín y el afín euclídeo). Estamos cambiando el origen del sistema de referencia. Resumen:

$$\rightarrow \text{Si } \lambda_i = 0$$

$$x_i' = x_i$$

$$\rightarrow \text{Si } \lambda_i \neq 0$$

$$x_i' = x_i + \frac{b_i}{2\lambda_i} \Leftrightarrow x_i = x_i' - \frac{b_i}{2\lambda_i}$$

Luego:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -\frac{b_1}{2\lambda_1} \\ \vdots & \vdots \\ 0 & -\frac{b_n}{2\lambda_n} \end{pmatrix} + I_n \cdot \begin{pmatrix} x_1' \\ \vdots \\ x_n' \end{pmatrix}$$

Hemos conseguido que:

$$\lambda_1 (x_1')^2 + \dots + \lambda_r (x_r')^2 + b_{r+1} x_{r+1}' + \dots + b_n x_n' + c' = 0$$

Ahora queremos simplificar la parte lineal restante.

Si $b_i = 0$, no hace falta hacer nada (caso trivial).

Si $b_i \neq 0$, haremos un cambio de base (que no va a ser el mismo si estamos en un e.a. o un espacio afín euclídeo).

Si estamos en un espacio afín (no euclídeo).

$$x_i'' = \begin{cases} x_i' & \text{si } i \leq r \\ b_{r+1} \cdot x_{r+1}' + \dots + b_n \cdot x_n' & \text{si } i = r+1 \\ x_i' & \text{si } i > r+1 \end{cases}$$

Es decir, solo combinamos una única variable. Así obtenemos:

$$2_1 x_1' + \dots + 2_r x_r' + x_{r+1}'' + c' = 0$$

Ejemplo: Simplifica la siguiente cuádratica de \mathbb{R}^4 .

$$2x^2 + y^2 + 3x + 4y + z + 2 = 0$$

No hay términos cruzados xy ó xz ó yz , ..., por tanto la parte cuadrática ya está normalizada. Completamos cuadros:

$$2x^2 + 3x = 2 \left(x^2 + \frac{3}{2}x \right) = 2 \left((x + \frac{3}{4})^2 - \frac{9}{16} \right) = 2(x + \frac{3}{4})^2 - \frac{9}{8}$$

$$y^2 + 4y = (y + 2)^2 - 4$$

$$\begin{cases} x' = x + \frac{3}{4} \\ y' = y + 2 \\ z' = z \\ t' = t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = x' - \frac{3}{4} \\ y = y' - 2 \\ z = z' \\ t = t' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{3}{4} \\ -2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + I_4 \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \\ t' \end{pmatrix}$$

Tenemos:

$$2(x')^2 + (y')^2 + z' + 2t' - \frac{41}{8} = 0$$

Simplificamos la nueva parte lineal:

$$\begin{cases} x'' = x' \\ y'' = y' \\ z'' = z' + 2t' \\ t'' = t' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x' = x'' \\ y' = y'' \\ z' = z'' - 2t' = z'' - 2t'' \\ t' = t'' \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \\ t' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \\ t'' \end{pmatrix}$$

Nuestra nueva ecuación:

$$2(x'')^2 + (y'')^2 + z'' - \frac{41}{8}$$

(Explicación)

Si estamos en un espacio afín euclídeo, el planteamiento es el mismo, solo que esta vez queremos una P de paso ortogonal. Para ello:

$$x_1'' = x_1'$$

:

$$x_r'' = x_r'$$

$$x_{r+1}'' = \alpha \cdot (b_{r+1} \cdot x_{r+1}' + \dots + b_n \cdot x_n')$$

:

$x_i'' = ? \rightarrow$ Los iremos definiendo para conseguir P ortogonal.

Ejemplo (afín euclídeo):

$$2(x')^2 + (y')^2 + z' + 2t' - \frac{4z}{8} = 0$$

$$\begin{cases} x'' = x' \\ y'' = y' \\ z'' = \alpha(z' + 2t') \\ t'' = t_1x' + t_2y' + t_3z' + t_4t' \end{cases} \Rightarrow$$

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha & 2\alpha \\ a & b & c & d \end{pmatrix} = P^t \quad (\text{exigimos esa condición para que } P \text{ sea ortogonal}).$$

$$\Rightarrow P = (P^t)^+ = (P^{-1})^t = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & a \\ 0 & 1 & 0 & b \\ 0 & 0 & \alpha & c \\ 0 & 0 & 2\alpha & d \end{pmatrix}$$

Ahora bien, si P es ortogonal, sus columnas forman base ortonormal para el producto escalar estándar.

$$\begin{cases} w_1 = (1, 0, 0, 0) \\ w_2 = (0, 1, 0, 0) \\ w_3 = (0, 0, \alpha, 2\alpha) \\ w_4 = (a, b, c, d) \end{cases}$$

$$\begin{cases} w_1 \cdot w_1 = 1 \\ w_1 \cdot w_2 = 0 \\ w_1 \cdot w_3 = 0 \\ w_1 \cdot w_4 = 0 \Rightarrow a = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} w_2 \cdot w_2 = 1 \\ w_2 \cdot w_3 = 0 \\ w_2 \cdot w_4 = 0 \Rightarrow b = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} w_3 \cdot w_3 = \alpha^2 + 4\alpha^2 = 1 \Rightarrow 5\alpha^2 = 1 \Rightarrow \alpha^2 = \frac{1}{5} \\ w_3 \cdot w_4 = 0 \Rightarrow \alpha c + 2\alpha d = 0 \Rightarrow \cancel{\alpha} \cancel{(c+2d)} = 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow c = -2d \end{cases}$$

$$\begin{cases} w_4 \cdot w_4 = 0 \Rightarrow c^2 + d^2 = 1 \Rightarrow 4d^2 + d^2 = 1 \Rightarrow \\ \Rightarrow d^2 = \frac{1}{5} \end{cases}$$

Tenemos cuatro soluciones distintas: $\alpha = \pm \sqrt{1/5}$ y $d = \pm \sqrt{1/5}$.

Ejemplo de una solución: $(\alpha = \sqrt{1/5}, d = \sqrt{1/5})$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{1/5} & -2\sqrt{1/5} \\ 0 & 0 & 2\sqrt{1/5} & \sqrt{1/5} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x'' = x' \\ y'' = y' \\ z'' = \sqrt{1/5}(z' + 2t') \\ t'' = -2\sqrt{1/5}z' + \sqrt{1/5}t' \end{cases} \quad \boxed{\begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \\ t'' \end{pmatrix} = P \cdot \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \\ t' \end{pmatrix}}$$
(1)

Resumen:

Normalizar ecuaciones cuadráticas (parte lineal)

Una vez normalizada la parte cuadrática, independientemente del tipo de espacio en el que estemos, hay que: **COMPLETAR EL CUADRADO**. Reordenemos:

$$2_1(x_1')^2 + \dots + 2_r(x_r')^2 + \underbrace{b_{r+1}x_{r+1}' + \dots + b_nx_n'}_{{\text{no se puede completar el cuadrado porque } 2_i=0}} + C = 0$$

$(\text{Si } \exists 2_i = 0 \Rightarrow)$

↓

Espacios finos:

↓
Tomamos el cambio de variable:

$$\begin{cases} x_{r+1}'' = b_{r+1}x_{r+1}' + \dots + b_nx_n' \\ x_i'' = x_i' \text{ si } i \neq r+1 \end{cases}$$

Espacios finos euclídeos:

↓
Como queremos P ortogonal:

$$\begin{cases} x_i'' = x_i' \text{ si } i < r+1 \\ x_{r+1}'' = (b_{r+1}x_{r+1}' + \dots + b_nx_n') \cdot \alpha \\ x_i'' = a_{i1}x_1' + a_{i2}x_2' + \dots + a_{ii}x_i' \end{cases} \quad \boxed{19}$$

Hay que plantear un sistema

④

Hay que plantear un sistema y resolverlo para que se cumpla que:

$$\begin{pmatrix} x_1'' \\ x_2'' \\ \vdots \\ x_n'' \end{pmatrix} = P \cdot \begin{pmatrix} x_1' \\ x_2' \\ \vdots \\ x_n' \end{pmatrix} \rightarrow {}^t P^{-1} \cdot \begin{pmatrix} x_1'' \\ x_2'' \\ \vdots \\ x_n'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1' \\ x_2' \\ \vdots \\ x_n' \end{pmatrix}$$

Con P matriz de paso ortogonal (${}^t P = P^{-1}$) y sus columnas forman base ortonormal para el prod. escalar estándar, este último es clave para encontrar la matriz P . Se plantea a partir de los cambios de variable sabiendo que:

- $P^{-1} = {}^t P \Rightarrow P^t \cdot P = P^{-1} \cdot P = I_n$ (útil pero no tanto)
- Si w_i es la i -ésima columna de $P \Rightarrow$
 $\forall i, w_i \cdot w_i = 1$ y $\forall i \neq j, w_i \cdot w_j = 0$

(Seguimos con el ejemplo)

$$(1) \text{ caso } (\alpha = \frac{2}{\sqrt{5}}, \beta = -\frac{2}{\sqrt{5}}) \rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ t' \end{pmatrix} = P^{-1} \cdot \begin{pmatrix} x'' \\ t'' \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x' = x'' \\ y' = y'' \\ z' = \frac{2}{\sqrt{5}}(z'' + 2t'') \\ t' = \frac{2}{\sqrt{5}}z'' - \frac{2}{\sqrt{5}}t'' \end{cases} \rightarrow P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \\ 0 & 0 & \frac{2}{\sqrt{5}} & -\frac{2}{\sqrt{5}} \end{pmatrix}$$

¿Cuál es el nuevo sistema de referencia?

Necesitamos tener en cuenta todos los cambios que hemos hecho.

Obtenemos (siguiente caja).

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{3}{4} \\ -2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \text{In} \cdot \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \\ t' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{3}{4} \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \\ 0 & 0 & 2/\sqrt{5} & -\frac{1}{\sqrt{5}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \\ t'' \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = x'' - \frac{3}{4} \\ y = y'' - 2 \\ z = \frac{2}{\sqrt{5}}z'' + \frac{2}{\sqrt{5}}t'' \\ t = \frac{2}{\sqrt{5}}z'' - \frac{1}{\sqrt{5}}t'' \end{cases} \Rightarrow \tilde{R} = \left(\left(-\frac{3}{4}, -2, 0, 0 \right), \{e_1, e_2, (0, 0, \frac{2}{\sqrt{5}}, \frac{2}{\sqrt{5}}), (0, 0, \frac{2}{\sqrt{5}}, -\frac{1}{\sqrt{5}}) \right)$$

Teoría: Resumiendo nuestra ecuación original ahora tiene la forma:

$$(1) \lambda_1 x_1^2 + \dots + \lambda_r x_r^2 + c = 0$$

$$(2) \lambda_1 x_1^2 + \dots + \lambda_r x_r^2 + b \cdot x_{r+1} + c = 0$$

Podemos manipular la constante de manera que:

• Caso 1:

$$\begin{cases} c=0 \rightarrow \text{no hacemos nada: } \lambda_1 x_1^2 + \dots + \lambda_r x_r^2 = 0 \\ c \neq 0 \rightarrow \text{dividimos entre } -c: \lambda'_1 x_1^2 + \dots + \lambda'_r x_r^2 = 1 \end{cases}$$

• Caso 2:

Tomamos el combio $b_{r+1} \cdot x_{r+1} + c = -x_{r+1}'$ y el resto los dejamos igual: (*)

$$\lambda_1 (x_1)^2 + \dots + \lambda_r (x_r)^2 = x_{r+1}'$$

Nota: Para saber qué sistema de referencia se corresponde con la ecuación final, debemos realizar todos los cambios uno dentro de otro (ver la parte de arriba de esta cara).

(*) (Para que funcione en el espacio euclídeo, dividir entre toda la ecuación por b_{r+1}).

Teorema: Clasificación de los cuádricos en el espacio afín euclídeo.

Sea \mathbb{R}^n un espacio afín euclídeo. Dada una cuádrica, siempre puede encontrarse un sistema de referencia ortonormal para el cual la ecuación reducida será de la forma:

$$2_1 x_1^2 + \dots + 2_r x_r^2 = \begin{cases} 0 \\ 1 \\ x_{r+1} \end{cases}$$

(con $1 \leq r+1 \leq n$)

Teorema: Clasificación de los cuádricos en el espacio afín.

Sea \mathbb{R}^n un espacio afín. Dada la ecuación de una cuádrica, siempre podemos obtener un sist. ref. para el cual su ecuación reducida es de la forma:

$$2_1 x_1^2 + \dots + 2_r x_r^2 = \begin{cases} 0 \\ 1 \\ x_{r+1} \end{cases}$$

Además, $\forall i \in \{1, \dots, r\}, 2_i = \pm 1$

¿Por qué vale? Ejemplo para entender:

$$(\sqrt{2} \cdot x)^2 - (\sqrt{3} \cdot y)^2 = 2$$

$$\underbrace{x}_x^2 - \underbrace{y}_y^2 = 2$$

(No es una isometría, pero para el caso afín no euclídeo nos vale, en el afín euclídeo no).

Podemos tomar ese cambio porque estamos en el afín. En el afín euclídeo no siempre, pues ha de ser una isometría (P ortogonal), pero como en el euclídeo no hace falta, podemos tomar ese cambio arbitrario.

Corolario: Clasificación de los cónicos en el espacio afín euclídeo \mathbb{R}^2

(1)

$$\lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 = \begin{cases} 0 \\ 0 \\ 1 \end{cases}$$

1.1 (El origen).

$$\lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 = 0, \text{ con } \lambda_1, \lambda_2 > 0 \Rightarrow$$

\Rightarrow Es $(0, 0)_\mathbb{R}$ (es el origen).

1.2 (Dos rectas)

$$\lambda_1 x^2 - \lambda_2 y^2 = 0, \quad \lambda_1, \lambda_2 > 0 \Rightarrow$$

\Rightarrow Son dos rectas

1.3 (Elipse, circunferencia si $\lambda_1, \lambda_2 > 0$ son $\lambda_1 = \lambda_2$)

$$\lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 = 1, \quad \lambda_1, \lambda_2 > 0 \Rightarrow$$

\Rightarrow Elipse o circunferencia ($\lambda_1 = \lambda_2$)

1.4 (Hipérbola)

$$\lambda_1 x^2 - \lambda_2 y^2 = 1, \quad \lambda_1, \lambda_2 > 0 \Rightarrow$$

\Rightarrow Hipérbola

$$(2) \quad 2x^2 = \begin{cases} 0 \\ 1 \\ y \end{cases}$$

2.1 (Recta doble)

$$2_1 x^2 = 0 \Rightarrow x^2 = 0 \Rightarrow \text{recta doble.}$$

2.2 (Dos rectas paralelas)

$$2_1 x^2 = 1 \Rightarrow |x| = a \Rightarrow \text{dos rectas paralelas.}$$

2.3 (Parábola)

$$2_1 x^2 = y \Rightarrow \text{parábola}$$

Corolario: (clasificación de los cuádricos en \mathbb{R}^3)

Dado una cuádrica de \mathbb{R}^3 , necesariamente será:

- i) un punto, una recta o un plano.
- ii) una de la de los hojas.

Nota:

En el espacio afín no euclídeo no hay distinción entre elipse y circunferencia (siempre se puede pasar de la elipse a la circunferencia con cambios de variable).

Nota:

$$ax^2 + \dots \rightarrow \frac{x^2}{(\frac{1}{a})} \quad (\text{importante para ejes, focos, etc.}).$$

Nota:

Suponemos \mathbb{R}^5 con; (este vale para generalizar el proceso anterior).

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & a & f \\ 0 & 1 & 0 & b & g \\ 0 & 0 & x & c & h \\ 0 & 0 & 2x & d & i \\ 0 & 0 & 2x & e & j \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = x' \\ y = y' \\ z = \alpha(z' + 2t' + 2w') \\ t = ax' + by' + cz' + dw' + et' \\ w = fx' + gy' + hz' + iw' + jt' \end{cases}$$

Ejercicios:

Enunciado general: dada la ecuación de una hiper-cuádrica en \mathbb{R}^n , obtener la ecuación reducida, el nuevo sistema de referencia, y decir qué tipo de hiper-cuádrica es, en los contextos afines y o afines euclídeos.

Ejemplos: \mathbb{R}^2

- i) $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x - 12y + 8 = 0$ (dos rectas paralelas).
- ii) $7x^2 - 12xy - 2y^2 - 16x + 28y - 8 = 0$ (hipérbola)
- iii) $11x^2 - 6xy + 19y^2 + 6x - 38y + 15 = 0$ (elipse)

Ejemplos: \mathbb{R}^3

- i) $8x^2 + 5y^2 + 5z^2 + 4xy + 4xz - 8yz - 2x - 20y + 10z + 13 = 0$
- ii) $4x^2 + 9y^2 + 4yz + 6z^2 + 8x + 40y + 20z + 34 = 0$
- iii) $4xy + z^2 - 1 = 0$
- iv) $4xy - z^2 + 1 = 0$

$$V) 2x^2 + 4xy - 4xz + y^2 - 6yz + z^2 - 2y - 2z = 0$$

$$Vi) x^2 + x + 4y + 3z - 1 = 0$$

$$Vii) 3x^2 + 2xy + 3y^2 - 2z^2 + 2\sqrt{2}x - 2\sqrt{2}y + 8z - 8 = 0$$

$$Viii) x^2 + 2y^2 + 2z^2 + 2xy + 2xz + 2x + y + z = 0$$

(Espacio afín o afín euclídeo).

Ejer en \mathbb{R}^3 (i): (Afín)

$$\underbrace{8x^2 + 5y^2 + 5z^2 + 4xy + 4xz - 8yz - 2x - 20y + 10z + 13 = 0}_{\text{Parte cuadrática (Q)}} \quad \underbrace{- 2x - 20y + 10z + 13}_{\text{Parte lineal de (L)}}$$

Parte cuadrática (Q)

Parte lineal de (L)

1) Simplificar la parte cuadrática.

Consideremos f forma bilineal simétrica $f: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ con

$$M_{\beta_C}(f) = A = \begin{pmatrix} 8 & 2 & 2 \\ 2 & 5 & -4 \\ 2 & -4 & 5 \end{pmatrix}$$

Buscamos D asociado a f . (Filas solo en A , columnas en ambos).

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 8 & 2 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & -4 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & -4 & 5 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{F_2' = F_2 - F_3 \\ (En A)}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 8 & 2 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 9 & -9 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & -4 & 5 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{C_2' = C_2 - C_3 \\ En A e I}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 8 & 2 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 9 & -9 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & -4 & 5 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 8 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & -9 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 5 & 0 & -1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{F_3' = 2F_3 + F_2 \\ (En A)}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 8 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & -9 & 0 & 1 & 0 \\ 4 & 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \end{array} \right)$$

(Fila, columna, Fila, columna, ...)(Hoy que hacer los mismos cambios en fila y columna, y solo los de columna aplicar en ambos).
 26] (Ir intercalando cambio fila y cambio columna).

$$\xrightarrow{C_3' = 2C_3 + C_2} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 8 & 0 & 4 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 4 & 0 & 2 & 0 & -1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{A \text{ los } 2} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 8 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 18 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 4 & 0 & 0 & 0 & -1 & 2 \end{array} \right) \rightarrow$$

$$\xrightarrow{F_3' = 2F_3 - F_1} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 8 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 18 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 2 \end{array} \right) \xrightarrow{\quad} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 8 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 18 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 2 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{\left(\begin{array}{c} x \\ y \\ z \end{array} \right) = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & 2 \end{array} \right) \left(\begin{array}{c} x' \\ y' \\ z' \end{array} \right)} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x = x' - z' \\ y = y' + 2z' \\ z = -y' + 2z' \end{array} \right.$$

En estos nuevos coordenados, la parte cuadrática se convierte en:

$$Q(x', y', z') = (x', y', z') D \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = 8(x')^2 + 18(y')^2$$

Y la lineal:

$$\begin{aligned} L(x', y', z') &= -2(x' - z') - 20(y' + 2z') + 10(-y' + 2z') = \\ &= -2x' - 30y' - 22z' \end{aligned}$$

Por tanto, la cuádrica es:

$$\text{Cuad.}(x', y', z') := Q(x', y', z') + L(x', y', z') + C = 0 \Rightarrow$$

$$8(x')^2 + 18(y')^2 - 2x' - 30y' - 22z' + 13 = 0$$

Completo el cuadrado:

$$8(x^1)^2 - 2(x^1) = 8(x^1 - \frac{1}{8})^2 - \frac{1}{8}$$

$$18(y^1)^2 - 30(y^1) = 18(y^1 - \frac{5}{6})^2 - \frac{25}{2}$$

Tomemos:

$$\begin{cases} x^1 = x'' + \frac{1}{8} \\ y^1 = y'' + \frac{5}{6} \\ z^1 = z'' \end{cases} \rightarrow \begin{pmatrix} x^1 \\ y^1 \\ z^1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{8} \\ \frac{5}{6} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix}$$

La nueva ecuación resulta:

$$8(x'')^2 - \frac{1}{8} + 18(y'')^2 - \frac{25}{2} - 22(z'') + 13 = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow 8(x'')^2 + 18(y'')^2 - 22(z'') + \frac{3}{8} = 0 \Rightarrow \begin{pmatrix} \text{Dividimos } \frac{1}{22} \\ \text{para que sea} \\ \text{cambio ortogonal,} \\ \text{ver nota} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \frac{4}{11}(x'')^2 + \frac{9}{11}(y'')^2 - \frac{1}{2}z'' + \frac{3}{176} = 0$$

Tomemos:

$$\begin{cases} x'' = x''' \\ y'' = y''' \\ z'' = -\frac{1}{2} + z''' \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{2} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix}$$

La nueva ecuación es:

$$\frac{4}{11}(x''')^2 + \frac{9}{11}(y''')^2 = z''' \quad (\text{paraboloide elíptico}).$$

Último cambio: (para conseguir $|2_i| = 1$).

$$\begin{cases} x''' = \frac{\sqrt{11}}{2} x'' \\ y''' = \frac{\sqrt{11}}{3} y'' \\ z''' = z'' \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{(Nota: este cambio no voldrá)} \\ \text{para espacio afín euclídeo.)} \end{array}$$

Obtenemos este cambio de coordenadas:

$$(x'')^2 + (y'')^2 = (z'') \rightarrow \text{paraboloide elíptico}$$

El sistema de referencia lo obtenemos así:

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} \frac{1}{8} \\ \frac{5}{6} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \right] = \\ &= \begin{pmatrix} \frac{1}{8} \\ \frac{5}{6} \\ -\frac{5}{6} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{8} \\ \frac{5}{6} \\ -\frac{5}{6} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} \frac{\sqrt{11}}{2} & x'' \\ \frac{\sqrt{11}}{3} & y'' \\ z'' \end{pmatrix} \right] = \\ &= \begin{pmatrix} \frac{1}{8} \\ \frac{5}{6} \\ -\frac{5}{6} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{3}{176} \\ -\frac{6}{176} \\ -\frac{6}{176} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} \frac{\sqrt{11}}{2} & x'' \\ \frac{\sqrt{11}}{3} & y'' \\ z'' \end{pmatrix} \right] = \\ &= \begin{pmatrix} \frac{25}{176} \\ \frac{2}{264} \\ -\frac{229}{264} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} \frac{\sqrt{11}}{2} & x'' \\ \frac{\sqrt{11}}{3} & y'' \\ z'' \end{pmatrix} \right] \end{aligned}$$

(Nota:

$$\begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{11}}{2} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{11}}{3} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = \frac{25}{176} + \frac{\sqrt{11}}{2} x'' - z'' \\ y = \frac{2}{264} + \frac{\sqrt{11}}{3} y'' + 2z'' \\ z = -\frac{229}{264} - \frac{\sqrt{11}}{3} y'' + 2z'' \end{cases} \quad \begin{array}{l} \downarrow \\ (\therefore) = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{11}}{2} & 0 & 1 \\ 0 & \frac{\sqrt{11}}{3} & -2 \\ 0 & 0 & -\frac{\sqrt{11}}{3} - 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \end{array}$$

$$(R_C = (0_{\text{nuevo}})_C + P_{\text{nuevo}}^{\text{cón}} (R_{\text{nuevo}}))$$

y el sistema de referencia es:

$$\tilde{R} = \left(\left(\frac{25}{176}, \frac{215}{264}, -\frac{229}{264} \right), \left\{ \left(\sqrt{\frac{1}{2}}, 0, 0 \right), \left(0, \sqrt{\frac{1}{3}}, -\frac{\sqrt{11}}{3} \right), \left(1, -2, -2 \right) \right\} \right)$$

(Cuidado al sacar el nuevo origen y los vectores nuevos, que son los columnas de P pues:

$$V_1 = \left(\sqrt{\frac{1}{2}}, 0, 0 \right) \text{Rectangular} = R_C$$

$$\begin{pmatrix} \sqrt{\frac{1}{2}} & 0 & 1 \\ 0 & \sqrt{\frac{1}{3}} & -2 \\ 0 & -\sqrt{\frac{1}{3}} & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{11}}{2} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \text{Vemos que pasa de coordenadas de } \tilde{R} \text{ a } R, \text{ por eso}$$

cogemos esos vectores para la base de \tilde{R} y por eso es matriz de Paso $P_{\tilde{B}} \rightarrow B_C$.

Recordatorio: Cómo diagonalizar una f. bi. s.

$$\text{Sea } A = M_{B_C}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -2 \\ 2 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{f(e_1, e_1)} f(e_3, e_2)$$

Viendo esa matriz, podemos tomar los siguientes vectores ortogonales:

$$\begin{cases} V_1 = e_3 & (V_1 \cdot V_1 = -1) \\ V_2 = e_2 & (V_2 \cdot V_2 = 1) \\ V_1 \cdot V_2 = e_3 \cdot e_2 = 0 \end{cases}$$

$$\text{Buscamos } V_3 \in \langle V_1, V_2 \rangle^\perp \Rightarrow$$

$$\rightarrow V_3 = (x, y, z) \rightarrow V_3 \cdot V_1 = 0 \rightarrow (x, y, z) \cdot (0, 2, -2) = 0 \rightarrow 2y - 2z = 0 \rightarrow y = z$$

No es st, es d. definido por f

$$\left\{ \begin{array}{l} (x, y, z) \cdot (0, 0, 1) = 0 \rightarrow z = 0 \\ (x, y, z) \cdot (0, 0, 1) = 0 \rightarrow z = 0 \end{array} \right. \Rightarrow z = 0$$

$$(x_1, x_2, x_3) A \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow x_3 = -2x_1$$

) $(x_1, x_2, x_3) A \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow x_2 = -2x_1$

$$\rightarrow (x_1, -2x_1, -2x_1) A \begin{pmatrix} x_1 \\ -2x_1 \\ -2x_1 \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow$$

$$(-4x_1, 4x_1, 2x_1) \begin{pmatrix} x_1 \\ -2x_1 \\ -2x_1 \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow \text{son isotípicos}$$

$(x_1 = 0, 3 \vee 0)$.

Así:

$$\beta = \{(0, 1, 0), (0, 0, 1), (1, -2, -2)\} \text{ ortogonal}$$

$$M_{\beta_c}(g) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow P_{\beta}^T \beta_c = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \text{pensor } P \\ \text{como en pág. 30} \end{pmatrix}$$

Este solo vale para ejemplos oficios porque es base ortogonal y no orthonormal. Observar que P no es ortogonal.

(Siguiente caja resumen del proceso).

También podemos diagonalizar la matriz con el método $(A | I_n) \rightarrow (D | P)$. Ejemplo pág. 26. Funciona porque al ser simétrica, los cambios de columnas que vienen por los de filas hacen más ceros en las posiciones simétricas y no las deshacen.

Resumen de teoría:

Normalizar la ecuación de una cuádratica.

$$C(x) = Q(x) + L(x) + C = x_1^2 + \dots + x_n^2 + b_1 x_1 + \dots + b_n x_n + C = 0$$

1) Espacio fin (no euclídeo)

1.1

Normalizar $Q(x)$.

$$Q(x) = \sum_{i=1}^n \lambda_i \cdot x_i^2 + \sum_{i \leq j} 2\lambda_{ij} \cdot x_i \cdot x_j$$

Definimos forma bi-simétrica g , tal que: $M_{\beta_c}(g) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & \lambda_{12} & \dots \\ \lambda_{21} & \dots & \lambda_n \end{pmatrix} = A$

$$\text{tal que: } Q(x_1, \dots, x_n) = g(x_1, \dots, x_n) = (x_1, \dots, x_n) A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

La diagonalizamos con el método de Gauss (hacer una transformación de filas en A y seguido hacer la misma para columnas en B y A). También vale el método de buscar una base ortogonal. (*)

$$(A|I_n) \rightarrow (A|B) \rightarrow (D|P) : D = {}^t P A P$$

$$\text{Con: } P \tilde{\sim} \beta_c \rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix} \quad (\text{comprobar esto}). \quad (\text{Ejemplo pág. 26})$$

Después del cambio P :

$$Q'(x) = \sum_{i=1}^n \lambda'_i \cdot (x'_i)^2$$

$$C(x) = Q'(x) + L'(x) + C = \sum_{i=1}^n \lambda'_i \cdot (x'_i)^2 + b'_1 x'_1 + \dots + b'_n x'_n + C = 0$$

(*) Mirando la matriz e ir tomando vectores de supespacios ortogonales. Pág. 30

1.2

Normalizar $L(x) + C$.

Primero completar el cuadrado para obtener:

$$Q''(x) = \sum_{i=1}^r 2\lambda_i' \cdot \left(x_i' + \frac{b_i'}{2\lambda_i'}\right)^2$$

$$L''(x) = b_1' \cdot x_{r+1}'' + \dots + b_n' \cdot x_n'' + c'$$

Tomemos:

$$\begin{pmatrix} x_1' \\ \vdots \\ x_n' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{b_1'}{2\lambda_1'} \\ \vdots \\ -\frac{b_r'}{2\lambda_r'} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_1'' \\ \vdots \\ x_n'' \end{pmatrix}$$

Así:

$$C(x) = \sum_{i=1}^r 2\lambda_i' \cdot x_i'' + \sum_{i=r+1}^n b_i' \cdot x_i'' + c'$$

Ahora: (1) (El paso de la constante se puede hacer separado después).

$$\begin{pmatrix} x_1'' \\ \vdots \\ x_n'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ -c' \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & -b_{r+1} & -b_{r+2} & \dots & -b_n \\ \vdots & & & \ddots & & \vdots \\ 0 & & & & 0 & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1''' \\ \vdots \\ x_{r+1}''' \\ \vdots \\ x_n''' \end{pmatrix}$$

Y así obtenemos finalmente:

$$C(x) = \lambda_1' \cdot x_1''' + \dots + \lambda_n' \cdot x_n''' = -x_{r+1}''' \quad \begin{cases} \bar{\phi} = 0 \\ \bar{\phi} = 1 \end{cases}$$

Nota: en (1) hay que tomar el siguiente cambio de variable y luego despejar las variables $'''$.

$$x_i''' = \begin{cases} x_i'' & \text{si } i \neq r+1 \\ -(b_{r+1} \cdot x_{r+1}''' + \dots + b_n \cdot x_n''') & \text{si } i = r+1 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x_1''' = \dots''' \\ \vdots \\ x_n''' = \dots''' \end{cases}$$

2) Espacio fin (euclídeo).

2.1

Mismo objetivo que en 1.1, pero queremos respetar que sea espacio fin euclídeo (y que mantenga las distancias). Por eso necesitamos que los cambios sean isométricos. Es decir, P ortogonales (columnas forman base ortonormal para prod. esc. estándar).

Para diagonalizar, buscamos una base ortonormal formada por vectores propios, para el endomorfismo autoadjunto que define A:

$$P(X) \rightarrow \{x_i\} \rightarrow V_i \rightarrow v_1, v_2 \mid v_1, v_2 \in V(x_i), v_2 \in V_1^\perp \subset V(x_i)$$
$$v_3 \in V(x_{i+1}), \dots \rightarrow \{v_i\} \rightarrow w_i = \frac{v_i}{\sqrt{g(v_i, v_i)}} \rightarrow \{w_i\} = \tilde{\beta}$$
$$\Rightarrow D = \begin{pmatrix} \alpha_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \alpha_n \end{pmatrix}; D = {}^t PAP = P^{-1}AP, P \tilde{\beta} P^{-1}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_{n-1} \end{pmatrix}$$

2.2

La parte de completar el cuadrado sigue igual. Pero para el cambio:

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1''' = x_1'' \\ \vdots \\ x_r''' = x_r'' \\ x_{r+1}''' = (b_1' \cdot x_{r+1}'' + b_2' \cdot x_{r+2}'' + \dots + b_n x_n'') \cdot \alpha \\ x_{r+2}''' = \alpha_{r+2,1} \cdot x_{r+1}'' + \dots + \alpha_{r+2,n} \cdot x_n'' \\ \vdots \\ x_n''' = \alpha_{n,1} \cdot x_{r+1}'' + \dots + \alpha_{n,r+2} \cdot x_n'' \end{array} \right.$$

Si $P \rightarrow \begin{pmatrix} x_1''' \\ \vdots \\ x_n''' \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} x_1'' \\ \vdots \\ x_n'' \end{pmatrix}$. Entonces queremos que sea ortogonal y resolvemos el sistema para que la cumpla.

$$P^t = \begin{pmatrix} 1 & 0 & & & & \\ 0 & 1 & & & & \\ & & \ddots & & & \\ & & & 0 & & \\ & & & & \alpha b_1' & \alpha b_2' \dots \alpha b_n' \\ & & & & \alpha_{r+1}' & \alpha_{r+2}, 2 \dots \alpha_{r+2, n} \\ & & & & & \vdots \\ & & & & & 0 - a_{n, 1} & a_{n, 2} \dots a_{n, n} \end{pmatrix}$$

Forzamos a que sea ortogonal, para ello:

$$\cdot P^{-1} = tP \quad y \quad tP P = P^{-1} P = I_n$$

• Si w_i es la i -ésima columna de P :

$$\begin{cases} w_i \cdot s_t w_i = 1 & \forall i \\ w_i \cdot s_t w_j = 0 & \forall i \neq j \end{cases}$$

(Nota: para sacar P , tener en cuenta que pasa de $\beta'' \rightarrow \beta'''$, si es tP o si es P . Columnas de P forman base ortonormal para el prod escalar \Rightarrow lo hacen filas de tP . Ver ejemplo pág. 18 para oclarar).

Hasta ahora tenemos:

$$C(x) = \lambda_1 (x_1''')^2 + \dots + \lambda_r (x_r''')^2 + b x_{r+1}''' + C = 0$$

Dividimos todo punto de b , para que el siguiente cambio (y el último sea ortonormal), y nos quedaron x_1/b .

$$\begin{pmatrix} x_1''' \\ \vdots \\ x_n''' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + I_n \begin{pmatrix} x_1'' \\ \vdots \\ x_n'' \end{pmatrix}$$

Por esa I_n dividimos entre b , para que sea ortonormal, sino quedaría $(x_1/b, x_2)$ que no nos vale.

(Nota: para hallar el último sistema de referencia y deshacer todos los cambios) (hasta llegar al último)

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = B_1 + P_1 \cdot \begin{pmatrix} x_1' \\ \vdots \\ x_n' \end{pmatrix} = B_1 + P_1 \left[B_2 + P_2 \cdot \begin{pmatrix} x_1'' \\ \vdots \\ x_n'' \end{pmatrix} \right] = \dots$$

$$= [B_1 + P_2 \cdot B_2] + P_1 P_2 \begin{pmatrix} x_1'' \\ \vdots \\ x_n'' \end{pmatrix} = B + P \begin{pmatrix} x_1'' \\ \vdots \\ x_n'' \end{pmatrix}$$

Eso o sustituir en las ecuaciones uno a uno. Mejor matricialmente.

El sistema de referencia nuevo es:

Si v_i es la i -ésima columna de P :

$$\left\{ \begin{array}{l} \beta_{canónico} = ((0, \dots, 0), \{e_1, \dots, e_n\}) \rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \\ \tilde{B} = ((B), \{v_1, \dots, v_n\}) \rightarrow \begin{pmatrix} x_1'' \\ \vdots \\ x_n'' \end{pmatrix} \end{array} \right.$$

Ejercicio: $(x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x - 12y + 8 = 0)$ (Afín euclídeo)

$$M_{\beta\beta}(g) = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

$$x_A = x(x-s) \quad \begin{matrix} \nearrow x_1 = 0 \\ \searrow x_2 = s \end{matrix} \rightarrow D = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & s \end{pmatrix}$$

$$V(0) = \langle (-2, 1) \rangle \rightarrow (\text{normalizaciones}) \quad \langle \left(-\frac{2}{\sqrt{5}}, \frac{1}{\sqrt{5}}\right) \rangle \rightarrow P_{\beta\beta}^{B_C} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{3}{\sqrt{5}} \end{pmatrix}$$

$$V(s) = \langle (1, 2) \rangle \rightarrow " \quad \langle \left(\frac{1}{\sqrt{5}}, \frac{2}{\sqrt{5}}\right) \rangle$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{2}{\sqrt{5}}x^1 + \frac{1}{\sqrt{5}}y^1 \\ y = \frac{1}{\sqrt{5}}x^1 + \frac{3}{\sqrt{5}}y^1 \end{cases} \xrightarrow{\text{Ecuación}} L(x^1, y^1) = \dots = -\frac{80}{\sqrt{5}}y^1$$

$$\text{La ecuación: } 5(y^1)^2 - \frac{3}{\sqrt{5}}y^1 + 8 = 0 \rightarrow$$

$$\rightarrow 5(y^1 - \frac{3}{\sqrt{5}})^2 - 1 = 0 \quad \text{Por tanto el sistema:}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x'' = x^1 \\ y'' = -\frac{3}{\sqrt{5}} + y^1 \end{cases}$$

Ecuación:

$$5(y'')^2 - 1 = 0 \Leftrightarrow (y'')^2 - \frac{1}{5} = 0 \Leftrightarrow (y'')^2 = \frac{1}{5} \quad \text{o}$$

$$(y'' + \frac{1}{\sqrt{5}})(y'' - \frac{1}{\sqrt{5}}) = 0 \rightarrow \boxed{\text{Dos rectas paralelas}}$$

Ejercicio: $(x^2 + x + 4y + 3z - 1 = 0)$ (Afín euclídea) 1 componente cuadrática
1 lineal
Parece cilindro parabólico

Nos dan la parte cuadrática hecha.

$$x^2 + x = (x + \frac{1}{2})^2 - \frac{1}{4} \rightarrow \begin{cases} x' = x + \frac{1}{2} \\ y' = y \\ z' = z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = x' - \frac{1}{2} \\ y = y' \\ z = z' \end{cases}$$

$$\Rightarrow (x')^2 + 4y' + 3z' - \frac{5}{4} = 0 \rightarrow \begin{cases} x'' = x' \\ y'' = \alpha(4y' + 3z') \\ z'' = \alpha x' + b y' + c z' \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} \rightarrow P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4\alpha & 3\alpha \\ a & b & c \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad \text{Portogonal} \Rightarrow$$

$$\text{exigimos } P^{-1} = tP \Rightarrow P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4\alpha & b \\ 0 & 3\alpha & c \end{pmatrix}, \Rightarrow w_i \cdot w_i = 1 \quad \text{y} \quad w_i \cdot w_j = 0$$

$$(1, 0, 0) \cdot (1, 0, 0) = 1$$

$$(1, 0, 0) \cdot (0, 4\alpha, 3\alpha) = 0$$

$$(1, 0, 0) \cdot (a, b, c) = a \Rightarrow a = 0$$

$$(0, 4\alpha, 3\alpha) \cdot (0, 4\alpha, 3\alpha) = 25\alpha^2 = 1 \Rightarrow \alpha = \pm \frac{1}{5}$$

$$(0, 4\alpha, 3\alpha) \cdot (a, b, c) = \alpha(4b + 3c) = 0 \Rightarrow 4b = -3c$$

$$(a, b, c) \cdot (a, b, c) = b^2 + c^2 = 1 \Rightarrow \frac{9}{16}c^2 + c^2 = 1 \Rightarrow c = \pm \frac{4}{5}$$

$$\Rightarrow b = \mp \frac{3}{5}$$

$$\Rightarrow P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4/5 & 3/5 \\ 0 & 3/5 & -4/5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} x' = x'' \\ y' = 4/5 y'' + 3/5 z'' \\ z' = 3/5 y'' - 4/5 z'' \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x''' = x'' \\ y''' = -(y'' - 1/4) \\ z''' = z'' \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x'' = x''' \\ y'' = -y''' + 1/4 \\ z'' = z''' \end{cases} \rightarrow 1/5 (x''')^2 = y'''$$

Cilindro parabólico con $R = ((3/5, 6/5), \tilde{\beta})$.

Ejer para el seminario: (para el lunes)

$$x^2 - 2xy + y^2 - 2xz + 2yz + z^2 + \sqrt{6}x = 0$$

(Simplificar y buscar sistema de referencia).

$$(Añadir) 3x^2 + 2xy + 3y^2 - 2z^2 + 2\sqrt{2}x - 2\sqrt{2}y + 8z - 8 = 0$$

Definimos la forma bilineal simétrica f tal que: $M_{PQ}(f) = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$

Simétrica \Rightarrow diagonalizable (en \mathbb{R}). Lo haremos.

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_2' = F_2 - \frac{1}{3}F_1} \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 8/3 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{C_2' = C_2 - \frac{1}{3}C_1} \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 & 1 & -1/3 & 0 \\ 0 & 8/3 & 0 & 0 & 2/3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}^2$$

$$\Rightarrow D = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 8/3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}; P = \begin{pmatrix} 1 & -1/3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Podríamos hacer los siguientes cambios elementales para "simplificar"

$$\text{los matrices: } F_2' = 3F_2 + 0 \quad y \quad C_2' = 3C_2 + 0 \rightarrow D = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 8 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \quad y \quad P = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

De la misma manera, podríamos haber llegado a:

$$D = \begin{pmatrix} 8/3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \quad y \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1/3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x = x' \\ y = -\sqrt{3}x' + y' \\ z = z' \end{cases} \Rightarrow Q(x', y', z') = \frac{8}{3}(x')^2 + 3(y')^2 - 2(z')^2$$

$$L(x', y', z') = \frac{8\sqrt{2}}{3}(x')^2 - 2\sqrt{2}(y') + 8(z')$$

La nueva ecuación es:

$$\frac{8}{3}(x')^2 + 3(y')^2 - 2(z')^2 + \frac{8\sqrt{2}}{3}(x') - 2\sqrt{2}(y') + 8(z') = 0$$

Completabamos cuadrados:

$$\frac{8}{3}(x' + \frac{\sqrt{2}}{2})^2 - \frac{4}{3}; \quad 3(y' + \frac{\sqrt{2}}{2})^2 - \frac{2}{3}; \quad -2(z' - 2)^2 + 8$$

$$\begin{cases} x' = x'' - \frac{\sqrt{2}}{2} \\ y' = y'' - \frac{\sqrt{2}}{2} \\ z' = z'' + 2 \end{cases} \Rightarrow \text{La ec.: } \frac{4}{3}(x'')^2 + \frac{3}{2}(y'')^2 - (z'')^2 = 1.$$

$$\begin{cases} x'' = \frac{3}{4}x''' \\ y'' = \frac{2}{3}y''' \\ z'' = -z''' \end{cases} \Rightarrow \boxed{(x''')^2 + (y''')^2 - (z''')^2 = 1}$$

Hiperboloid de una hoja.

Los cambios:

$$\begin{cases} x = x' = x'' - \frac{\sqrt{2}}{2} = \frac{\sqrt{3}}{2}x''' - \frac{\sqrt{2}}{2} \\ y = -\sqrt{3}x' + y' = -\sqrt{3}(x'' - \frac{\sqrt{3}}{2}) + (y'' + \frac{\sqrt{2}}{3}y''') = -\frac{\sqrt{3}}{6}x''' + \sqrt{\frac{2}{3}}y''' + \frac{\sqrt{2}}{2} \\ z = z' = z'' + 2 = z''' + 2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \boxed{\tilde{R} = \left(\left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 2 \right), \left\{ \left(\frac{\sqrt{3}}{2}, -\frac{\sqrt{3}}{6}, 0 \right), \left(0, \sqrt{\frac{2}{3}}, 0 \right), \left(0, 0, 1 \right) \right\} \right)}$$

(Dependiendo lo que hayamos hecho, obtendremos un sistema de referencia u otro).

the following diagram shows the
construction of a circle through
points A and B such that the angle
AOC is twice the angle BOC.

Construction:

1. Draw a line segment AB.
2. Construct the perpendicular bisector of AB which intersects AB at its midpoint O.
3. Take a point C on the line segment OB.
4. Draw a circle with center O and radius OC.
5. Draw a line segment AC.
6. Join OB.

Proof:

Let $\angle AOC = 2x$ and $\angle BOC = x$.
Then $\angle AOB = \angle AOC + \angle BOC = 2x + x = 3x$.

Since OA = OC = OB (radii of the same circle),
therefore $\angle OAC = \angle OCA$ and $\angle OBC = \angle OCB$.

But $\angle OAC + \angle OCA + \angle AOC = 180^\circ$ and $\angle OBC + \angle OCB + \angle BOC = 180^\circ$.

Therefore $2\angle OAC + 2\angle OCB + 2x = 180^\circ$

or $2(\angle OAC + \angle OCB) + 2x = 180^\circ$

or $2(\angle OAC + \angle OCB) = 180^\circ - 2x$

or $\angle OAC + \angle OCB = 90^\circ - x$

But $\angle OAC + \angle OCB = \angle AOB$,
therefore $\angle AOB = 90^\circ - x$.

But $\angle AOB = 3x$,
therefore $3x = 90^\circ - x$

or $4x = 90^\circ$

or $x = 22.5^\circ$

Therefore $\angle AOC = 2x = 45^\circ$ and $\angle BOC = x = 22.5^\circ$.

Thus the angle AOC is twice the angle BOC.

Problemas T6

1

Identificar los siguientes cuadráticos en \mathbb{R}^2 :

i) $x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x - 12y + 8 = 0$

Suponemos un espacio fin no euclídeo: (\rightarrow Mol operado en este contexto)

$$Q(x, y) = x^2 + 4xy + 4y^2 = (x, y) \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Diagonalizamos la matriz:

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 4 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[\text{(En A)}]{F_2' = F_2 - 2F_1} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[\text{(A ambos)}]{C_2' = C_2 - 2C_1} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\left(\begin{array}{cc|cc} F_1' & F_2' & 1 & -2 \\ F_1' & F_1' - F_2' & 1 & -2 \\ \hline 1 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & -3 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[\text{(En ambos)}]{C_1' = C_1 - C_2} \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & -2 \\ 3 & -3 & 1 & -2 \end{array} \right) \xrightarrow[\text{(En ambos)}]{\text{P}} D$$

Así:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \Rightarrow Q(x', y') = (x')^2 + 9(y')^2$$

$$L(x', y') = -6x - 12y = -6(x' - 2y') - 12(y') = -6x'$$

$$\Rightarrow \text{La cuádrica es: } (x')^2 + 9(y')^2 - 6(x') + 8 = 0$$

Completemos cuadraditos:

$$(x')^2 + 9 \cancel{(y')^2} - 6(x') + 8 = 0$$

$$\bullet (x')^2 - 6(x') = (x')^2 - 2 \cdot 3(x') = ((x') - 3)^2 - 9$$

$$\Rightarrow (x' - 3)^2 + 9 \cancel{(y')^2} - 1 = 0$$

Ahora:

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix} \Rightarrow (x'')^2 + 9 \cancel{(y'')^2} = 1$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{(x'')^2}{1} + \frac{(\cancel{y'')^2}}{9} = 1 \rightarrow \text{Es una elipse de ejes paralelos}}$$

Con combinación de variables:

$$\boxed{\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix} \right] = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix}}$$

$$\Rightarrow \boxed{\begin{cases} x = x'' - 2y'' + 3 \\ y = +y'' \end{cases}}$$

Suponemos ahora un espacio afín euclídeo:

$$g(x, y) = Q(x, y) + L(x, y) + c = \\ = x^2 + 4xy + 4y^2 - 6x - 12y + 8 = 0$$

Primero normalizamos la parte cuadrática $Q(x, y)$.

Definimos la forma bilineal g_b asociada a $Q(x, y)$ mediante la matriz A . Definimos el endomorfismo autoadjunto h en base a A :

$$M_{\beta_C}(h) = A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

Como β_C es ortonormal para el producto escalar estándar y A es simétrica $\Rightarrow \exists$ una base formada por vectores propios que diagonaliza A .

La buscamos:

$$\bullet P_h(x) = |xI_n - A| = \begin{vmatrix} x-1 & -2 \\ -2 & x-4 \end{vmatrix} = \\ = x^2 - 5x + 4 - 4 = x(x-5) \rightarrow \lambda_1 = 0; \lambda_2 = 5$$
$$\bullet V(\lambda_1) = \{v \in \mathbb{R}^2 : A \cdot v = \bar{0}\} \Rightarrow$$
$$\left(\begin{array}{cc} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{array} \right) \left(\begin{array}{c} x \\ y \end{array} \right) = \left(\begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array} \right) \Rightarrow \begin{cases} x + 2y = 0 \\ 2x + 4y = 0 \end{cases} \xrightarrow{\text{(proporciones, } \cdot 2)} x = -2y$$

$$\text{Tomamos } V_1 = (-2, 1)$$

$$\bullet V(\lambda_2) = \{v \in \mathbb{R}^2 : A \cdot v = 5 \cdot v\} \Rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5x \\ 5y \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x + 2y = 5x \\ 2x + 4y = 5y \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} -4x + 2y = 0 \\ 2x - y = 0 \end{cases} \Rightarrow y = 2x$$

(proporciones, $\cdot(-2)$)

Tomemos $v_2 = (1, 2)$

Así, la base $\{v_1, v_2\} = \{(-2, 1), (1, 2)\}$ diagonaliza la matriz, vamos a asegurar que es ortonormal para el producto escalar estándar:

$$v_1 \cdot v_1 = (-2, 1) \cdot (-2, 1) = 4 + 1 = 5$$

$$v_1 \cdot v_2 = (-2, 1) \cdot (1, 2) = -2 + 2 = 0$$

$$v_2 \cdot v_2 = (1, 2) \cdot (1, 2) = 1 + 4 = 5$$

Tomemos:

$$w_1 = \frac{v_1}{\sqrt{5}} \quad (w_1 \cdot w_1 = 1)$$

$$w_2 = \frac{v_2}{\sqrt{5}} \quad (w_2 \cdot w_2 = 1)$$

Así, la base $\{w_2, w_1\}$ es ortonormal para el prod. escalar y diagonaliza la matriz:

$$M_{\tilde{\beta}}(h) = \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ con } \tilde{\beta} = \{w_2, w_1\} \text{ y la matriz}$$

de paso es:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{-2}{\sqrt{5}} \\ \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

44

Nota: (pensando si $P_{\alpha} \circ P_{\tilde{\beta}}$ o $P_{\tilde{\beta}} \circ P_{\alpha}$)

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

Observamos que pasa de base

$\tilde{\beta} \rightarrow \alpha$; por eso (1); es $\underline{P_{\tilde{\beta}} \circ P_{\alpha}}$

Por tanto:

$$Q(x^1, y^1) = 5(x^1)^2$$

y la parte lineal se convierte en:

$$L(x^1, y^1) = -6x - 12y = -6\left(\frac{x^1}{\sqrt{5}} - \frac{2y^1}{\sqrt{5}}\right) - 12\left(\frac{2x^1}{\sqrt{5}} + \frac{y^1}{\sqrt{5}}\right) = -6\sqrt{5}(x^1)$$

$$\Rightarrow C(x^1, y^1) = 5(x^1)^2 - 6\sqrt{5}(x^1) + 8 = 0$$

Completemos el cuadrado:

$$5\left[(x^1)^2 - \frac{6(x^1)}{\sqrt{5}}\right] = 5\left[\left(x^1 - \frac{3}{\sqrt{5}}\right)^2 - \frac{9}{5}\right] = 5\left(x^1 - \frac{3}{\sqrt{5}}\right)^2 - 9$$

$$\Rightarrow C(x^1, y^1) = 5\left(x^1 - \frac{3}{\sqrt{5}}\right)^2 - 1 = 0$$

Tomemos:

$$x^1 = x'' + \frac{3}{\sqrt{5}} \rightarrow \begin{pmatrix} x^1 \\ y^1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{\sqrt{5}} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix}$$

$\Rightarrow C(x^1, y^1) = 5(x'')^2 = 1$, que representa
dos rectas paralelas.

El cambio correspondiente es:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & -\frac{2}{\sqrt{5}} \\ \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^1 \\ y^1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & -\frac{2}{\sqrt{5}} \\ \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} \frac{3}{\sqrt{5}} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix} \right] =$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3/5 \\ 6/5 \end{pmatrix} + \underbrace{\begin{pmatrix} 2/\sqrt{5} & -2/\sqrt{5} \\ 3/\sqrt{5} & 2/\sqrt{5} \end{pmatrix}}_{P \text{ ortogonal}} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \end{pmatrix} \rightarrow$$

(Es traslación y P ortogonal \Rightarrow isometría ✓)

$$\Rightarrow \boxed{\begin{cases} x = \frac{x''}{\sqrt{5}} - \frac{2y''}{\sqrt{5}} + \frac{3}{5} \\ y = \frac{2x''}{\sqrt{5}} + \frac{y''}{\sqrt{5}} + \frac{6}{5} \end{cases}}$$

V(ii) $3x^2 + 2xy + 3y^2 - 2z^2 + 2\sqrt{2}x - 2\sqrt{2}y + 8z - 8 = 0$
 $(+x^2 + y^2 - z^2 + x + y + z = \text{de?} \rightarrow \text{parece hiperboloid de 1 hoja, no?}$
 $\text{si } c > 0, \text{ si } c < 0 \text{ hiperboloid de 2 hojas y si } c = 0, \text{ un punto}).$

(Espacio gfin no euclideo).

$$C(x) = Q(x) + L(x) + C = 0$$

Definimos una f.b.i. sim. t.g. $f((x,y,z), (x,y,z)) = Q(x)$. La

diagonalizamos:

$$M_{\beta c}(g) = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \quad ((x,y,z) \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}) = (x,y,z) \begin{pmatrix} 3x+y \\ x+3y \\ -2z \end{pmatrix} =$$

$$= (3x^2 + xy + xy + 3y^2 - 2z^2 \checkmark)$$

Método de Gauss:

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 3 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{F_2' = F_2 - \frac{1}{3}F_1} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 3 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 8/3 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{C_2' = C_2 - \frac{1}{3}C_1}$$

$$\rightarrow \underbrace{\left(\begin{array}{ccc|ccc} 3 & 0 & 0 & 1 & -1/3 & 0 \\ 0 & 8/3 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)}_{D} \quad \underbrace{\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)}_{P} \quad D = {}^t P \cdot M_{\beta c}(g) \cdot P$$

($\Rightarrow P_{\tilde{\beta}} \cap \beta^c$ pues $D = M_{\tilde{\beta}}(g)$)

Comprobamos para asegurar y en efecto:

$$M_{PQ}(f) \cdot P = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1/3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 8/3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

$$tp \cdot (M_{PQ}(f) \cdot P) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1/3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 8/3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 8/3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} = D$$

Tomamos:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = P_i \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} \text{ de manera que: } Q(x', y', z') = 3(x')^2 + \frac{8}{3}(y')^2 - 2(z')^2$$

Vemos como queda la parte lineal:

$$\begin{cases} x = x' - \frac{y'}{3} \\ y = y' \\ z = z' \end{cases} \Rightarrow L((x', y', z')) = 2\sqrt{2}x - 2\sqrt{2}y + 8z =$$

$$= 2\sqrt{2}x' - \frac{1}{3} \cdot 2\sqrt{2}y' - 2\sqrt{2}y' + 8z' = 2\sqrt{2}x' - \frac{4}{3}\sqrt{2}y' + 8z'$$

Completemos el cuadrado:

$$3 \left[\left(x' + \frac{\sqrt{2}}{3} \right)^2 \right] - \frac{2}{3} \rightarrow x'' = x' + \frac{\sqrt{2}}{3}, \quad x' = x'' - \frac{\sqrt{2}}{3}$$

$$\frac{8}{3} \left[(y')^2 - \frac{1}{2}\sqrt{2}y' \right] = \frac{8}{3} \left[\left(y' - \frac{1}{4}\sqrt{2} \right)^2 \right] - \frac{2}{3} \rightarrow y' = y'' + \frac{1}{4}$$

$$-2 \left[(z')^2 - 4z' \right] = -2 (z' - 2)^2 + 8 \rightarrow z' = z'' + 2$$

Con estos nuevas combinaciones:

$$C(x'', y'', z'') = 3(x'')^2 + \frac{8}{3}(y'')^2 - 2(z'')^2 - \frac{2}{3} - \cancel{\frac{2}{3}} + \cancel{8} - 8 = 0$$

$$\left(\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{3} \\ y'' \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \right) \Rightarrow \frac{9}{4} (x'')^2 + 2(y'')^2 - \frac{3}{2} (z'')^2 = 1$$

Y con el cambio:

$$\begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{2} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{\frac{3}{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} \Rightarrow C(x'', y'', z'') \Rightarrow$$

$$C(x'', y'', z'') = (x'')^2 + (y'')^2 - (z'')^2 = 1$$

\Rightarrow Es un hiperbolóide de una hoja.

Veamos qué es el nuevo sistema de referencia:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{4}} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \right] =$$

$$= \begin{pmatrix} -\frac{1+4\sqrt{2}}{12} \\ \frac{1}{4} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} \frac{3}{2} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{\frac{3}{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} \right] =$$

$$= \begin{pmatrix} -\frac{1+4\sqrt{2}}{12} \\ \frac{1}{4} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{3}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{\frac{3}{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix}$$

$$(M_{\beta c}(\tilde{x}) = M_{\beta c}(O\tilde{R}) + P_{\tilde{R}} \gamma^{\beta c} \cdot M_{\tilde{R}}(\tilde{x})) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \tilde{R} = \left(\left(-\frac{1+4\sqrt{2}}{12}, \frac{1}{4}, \frac{1}{2} \right) + \{ (3/2, 0, 0), (-\sqrt{3}/3, \sqrt{2}, 0), (0, 0, \sqrt{3}/2) \} \right)$$

$$\left(\begin{pmatrix} \frac{3}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{\frac{3}{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} \frac{3}{2} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow V_1 = (3/2, 0, 0)_{\beta c} = (1, 0, 0) \tilde{\beta}$$

Repetimos ahora en el espacio fin euclídeo.

(Espacio fin euclídeo)

... Buscamos una base ortonormal formada por vectores propios que diagonalice $M_{\mathbb{R}^3}(8)$.

$$P_x(h) = \det |xI_n - A| = \begin{vmatrix} x-3 & -1 & 0 \\ -1 & x-3 & 0 \\ 0 & 0 & x+2 \end{vmatrix} = (x+2) \left[(x-3)^2 - 1 \right]$$

Bastaba factorizar esto de aquí.

$$= (x+2)(x^2 - 6x + 8) = x^3 - 6x^2 + 8x + 2x^2 - 12x + 16 = x^3 - 4x^2 - 4x + 16 = (x+2)(x-4)(x-2)$$

$$V(-2) = \{v \in \mathbb{R}^3 : Av = -2v\} \Rightarrow \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = -2 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 3x + y = -2x \\ x + 3y = -2y \\ 0 = -2z \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 5x + y = 0 \\ x + 5y = 0 \\ 0 = 0 \end{cases} \Rightarrow 6(x+y) = 0 \Rightarrow x = -y$$

$$\Rightarrow x = y = 0 \Rightarrow V(-2) = \{(0, 0, 1)\}$$

$$(e_3 \cdot e_3 = -2 \rightarrow w_1 = (0, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}))$$

$$V(2) = \{v \in \mathbb{R}^3 : Av = 2v\} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 3x + y = 2x \\ x + 3y = -2y \\ -2z = 2z \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x + y = 0 \\ x + 5y = 0 \\ 0 = 0 \end{cases} \Rightarrow V(2) = \{\lambda(1, -1, 0) \mid \lambda \in \mathbb{R}\}$$

$$V_2 = (1, -1, 0)$$

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = (1, -1, 0) \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} = 6$$

$$\Rightarrow W_2 = (\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$$

$$V(4) = \{v \in \mathbb{R}^3 : Av = 4v\} \Rightarrow \dots \begin{cases} -x + y = 0 \\ x - y = 0 \\ -6z = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow z = 0, x = y \rightarrow V_3 = (1, 1, 0) \Rightarrow W_3 = (\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$$

Nota:

Dada f forma bi-sim. con $M_{\beta_2}(f) = A$, definimos un homomorfismo autoadjunto h con $M_{\beta_2}(h) = A$. Diagonalizamos A para h respecto al prod. escalar estándar y de manera que P sea ortogonal (base formada por vectores propios ortogonales) para que $D = P^{-1}AP = {}^tPAP$ y así nos diagonalice también f .

$$\beta_1 = \left\{ \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right), \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right), (0, 0, 1) \right\}$$

De manera que:

$$\begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (\text{casualidad } P = P^{-1} = {}^tP)$$

$$D = (P^{-1} {}^t P) \cdot A \cdot P \quad (\text{Particular y simétrica}).$$

(Observar: $\beta'_1 = \{(1, 1, 0), (1, -1, 0), (0, 0, 1)\}$ diagonaliza la matriz, pero no nos da P ortogonal!).

Apuntes año pasado

Nota:

$\exists \beta$ formada por vs propios ortogonales, si $M_{\beta_2}(h)$ es simétrica respecto de una base ortogonal para el espacio (también tP porque lo va a cumplir)

En nuestro caso:

$$Q(x^1, y^1, z^1) = 4(x^1)^2 + 2(y^1)^2 - 2(z^1)^2$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^1 \\ y^1 \\ z^1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} x = \frac{x^1}{\sqrt{2}} + \frac{y^1}{\sqrt{2}} \\ y = \frac{x^1}{\sqrt{2}} - \frac{y^1}{\sqrt{2}} \\ z = z^1 \end{pmatrix}$$

Trabajemos la parte lineal:

$$L(x^1, y^1, z^1) = 2\sqrt{2}x^1 - 2\sqrt{2}y^1 + 8z^1 = \cancel{2x^1 + 2y^1} - \cancel{2x^1 + 2y^1} + 8z^1 \\ = 4y^1 + 8z^1$$

Completemos el modo de:

$$2(y^1 + 2y^1) = 2(y^1 + 1)^2 - 2$$

$$-2(z^1 - 4z^1) = -2(z^1 - 2)^2 + 8$$

Tomamos:

$$\begin{cases} x^1 = x'' \\ y^1 = y'' - 1 \\ z^1 = z'' + 2 \end{cases} \rightarrow \begin{pmatrix} x^1 \\ y^1 \\ z^1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow C(x'', y'', z'') = (x'')^2 + 2(y'')^2 - 2(z'')^2 - 2 + 8 = 0$$

$$\Rightarrow C(x'', y'', z'') = \frac{1}{2}(x'')^2 + (y'')^2 - (z'')^2 = 1 \Rightarrow$$

Hiperboloide de una hoja.

El nuevo sistema de referencia viene dado por:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \right] =$$

$$= \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 2 \end{pmatrix}}_{\text{ortogonal}} + \underbrace{\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix}}_{\text{isométrica}} \quad \text{es isométrica} \vee$$

$$\Rightarrow \tilde{R} = \{(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 2), \{(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0), (\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0), (0, 0, 1)\}\}$$

Vii) (Modificado)

$$\frac{1}{2}x^2 + xy + \frac{1}{2}y^2 + x + 4y + 3z - 1 = 0$$

(Espacio afín no euclídeo) [Dos cuadrados 1 libre, parece parabolóide elíptico] \rightarrow No es lo que parece!

Normalizamos la parte cuadrática diagonalizando la forma bilineal

Simétrica asociada:

$$M_{\beta_C}(g) = \begin{pmatrix} Y_2 & Y_2 & 0 \\ Y_2 & Y_2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} Y_2 & Y_2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ Y_2 & Y_2 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{F}_2' = F_2 - F_1} \left(\begin{array}{ccc|ccc} Y_2 & Y_2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{c_2' = c_2 - c_1}$$

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} Y_2 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \Rightarrow D = {}^t P A P, \text{ comprobar:}$$

↓ u ↓ v
trabaja trabaja
nuevos viejos v

$$\left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \left[\left(\begin{array}{ccc} Y_2 & Y_2 & 0 \\ Y_2 & Y_2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \left(\begin{array}{ccc} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \right] = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \left(\begin{array}{ccc} Y_2 & 0 & 0 \\ Y_2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right) = \left(\begin{array}{ccc} Y_2 & 0 & 0 \\ Y_2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\left(\begin{array}{c} x \\ y \\ z \end{array} \right) = \left(\begin{array}{ccc} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \left(\begin{array}{c} x' \\ y' \\ z' \end{array} \right) \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x = x' - y' \\ y = y' \\ z = z' \end{array} \right.$$

La ecuación resulta:

$$\begin{aligned} p(x', y, z') &= \frac{1}{2}(x')^2 + x' - y' + 4y' + 3z' - 1 = 0 \Rightarrow \\ &= \underbrace{\frac{1}{2}(x'+1)^2}_{\text{a lápiz}} - \frac{1}{2} + 3y' + 3z' - 1 = 0 \end{aligned}$$

Tomamos:

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow P(x'', y'', z'') = \frac{1}{2}(x'')^2 + 3(y'') + 3(z'') - \frac{3}{2} = 0$$

Para sacarla
pensar en fila
por columna.

¿Qué fila de multiplicar
da el cambio que
queremos?

$$y'' = ax'' + by'' + cz'' \cdot c$$
$$\rightarrow (a, b, c) \text{ 2da fila}$$

Tomamos:

$$\begin{cases} x''' = x'' \\ y''' = 3y'' + 3z'' \\ z''' = z'' \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x'' = x''' \\ y'' = \frac{1}{3}y''' - z''' \\ z'' = z''' \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix}$$

Así:

$$P(x'', y'', z'') = \frac{1}{2}(x'')^2 + (y'') - \frac{3}{2} = 0$$

Tomamos:

$$\begin{cases} x'''' = x''' \\ y'''' = +\frac{3}{2} - y''' = -(y''' - \frac{3}{2}) \\ z'''' = z''' \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x''' = x'''' \\ y''' = \frac{3}{2} - y'''' \\ z''' = z'''' \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{3}{2} \\ 0 \end{pmatrix} + \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{\text{por el motivo de}} \begin{pmatrix} x'''' \\ y'''' \\ z'''' \end{pmatrix}$$

antes

Así:

$$P(x'', y'', z'') = \frac{1}{2}(x'')^2 - (y'') = 0 \Rightarrow \frac{1}{2}(x'')^2 = (y'')$$

Tomamos:

$$\begin{pmatrix} x'''' \\ y'''' \\ z'''' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \Rightarrow \boxed{P(x'', y'', z'') = (x'')^2 = (y'')}$$

Es un cilindro parabólico.

El sistema de referencia viene dado por:

$$\begin{aligned}
 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \right] = \\
 &= \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & y_3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} \right] = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & -1/3 & 1 \\ 0 & y_3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^v \\ y^v \\ z^v \end{pmatrix} \right] = \\
 &= \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1/2 \\ y_2 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 1/3 & 1 \\ 0 & -1/3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^v \\ y^v \\ z^v \end{pmatrix} \right] = \\
 &= \begin{pmatrix} -3/2 \\ 1/2 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 1/3 & 1 \\ 0 & -1/3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^v \\ y^v \\ z^v \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

$$(M_{\beta_c}(x) = M_{\beta_c}(0)\tilde{R} + P_{\tilde{R}}^{M_c} \cdot M_{\tilde{R}}(x))$$

$$\begin{cases} x = -\frac{3}{2} + 2x^v + \frac{1}{3}y^v + 0 \\ y = \frac{1}{2} + 0 - \frac{1}{3}y^v - 2^v \\ z = 0 + 0 + 0 + 2^v \end{cases}$$

Y el nuevo sistema es:

$$\tilde{R} = ((-\frac{3}{2}, \frac{1}{2}, 0), \{(2, 0, 0), (\frac{1}{3}, -\frac{1}{3}, 0), (1, -1, 1)\})$$

- Punto por la fórmula.
- Los vectores porque sabiendo que $P_{\tilde{R}}^{M_c}$, $V_1 = (1, 0, 0)_{\tilde{R}}$ es $P \cdot V_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow V_1 = (2, 0, 0)_{\tilde{R}}$ y análogo para los V_i ($i = 2, 3$) del resto de la base.

(Espacio afín euclídeo)

Tenemos la forma bi. sim. $M_{\beta_C}(g) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Definimos un endomorfismo autoadjunto h tal que $M_{\beta_C}(h) = M_{\beta_C}(g)$.

Observamos que $M_{\beta_C}(h)$ es simétrica respecto a una base ortonormal para el producto escalar estándar en \mathbb{R}^3 . Por tanto, sabemos que existe una base ortonormal para dicho producto en \mathbb{R}^3 que diagonaliza la matriz. La buscamos:

$$P_x(h) = \begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 \\ -1 & x-1 & 0 \\ 0 & 0 & x \end{vmatrix} = (-2)^{\frac{3+3}{2}} \cdot x \cdot (x^2 - x + 1) = x^2 \cdot (x-1)$$

Buscamos los vectores propios.

$$V(1) = \{v \in \mathbb{R}^3 : Av = v\} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} \frac{x}{2} + \frac{y}{2} = x \\ \frac{x}{2} + \frac{y}{2} = y \\ 0 = 0 \end{cases} \Rightarrow (x-y) = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow V(1) = \{(x, x, z) \in \mathbb{R}^3\} = \langle (1, 1, 0), (0, 0, 1) \rangle$$

Tomamos $v_1 = (1, 1, 0)$. Buscamos $v_2 \in V(1) \cap \langle v_1 \rangle^\perp \Rightarrow$

$$\Rightarrow (1, 1, 0) \cdot (x, y, z) = (0, 0, 0) \Rightarrow x+y=0 \Rightarrow x=-y$$

$$\Rightarrow \underline{(0, 0, 1)} = v_2 \quad (x=-y \quad y=x \Rightarrow x=y=0, z=1)$$

$$V(0) = \{v \in \mathbb{R}^3 : Av = 0\} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} \frac{x}{2} + \frac{y}{2} = 0 \\ \frac{x}{2} + \frac{y}{2} = 0 \\ 0 = 0 \end{cases} \Rightarrow x+y=0 \Rightarrow x=-y \Rightarrow$$

$$\underline{(1, -1, 0)} = v_3$$

Normalizamos los vectores para que tengan norma 1 sobre el producto escalar:

$$W_1 = V_1 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \quad (\text{Por construcción: } W_1 \cdot W_1 = 1) \\ W_2 = V_2 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \quad W_1 \cdot W_2 = 0 \\ W_3 = V_3 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \quad W_1 \cdot W_3 = 0 \\ W_2 \cdot W_2 = 1 \\ W_2 \cdot W_3 = 0 \\ W_3 \cdot W_3 = 1$$

Así, $\tilde{\beta} = \{w_1, w_2, w_3\} = \left\{ \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right), (0, 0, 1), \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right) \right\}$

Es una base ortonormal para el prod. escalar estándar. De manera

que si:

$$P_{\tilde{\beta}}^D = P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} \text{(Mismo valor} \\ \text{propio.)} \end{matrix}$$

Entonces:

$$D = P^T A P = {}^T P A P \quad \text{with} \quad D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (2_1 = 1, 2_2 = 2_3 = 0)$$

Así tenemos el cambio:

$$\begin{cases} x = \frac{1}{\sqrt{2}}x' + \frac{1}{\sqrt{2}}z' \\ y = \frac{1}{\sqrt{2}}x' - \frac{1}{\sqrt{2}}z' \\ z = y' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$$

Y la ecuación es:

$$(x')^2 + \underbrace{\frac{1}{\sqrt{2}}x' + \frac{1}{\sqrt{2}}z'}_{Q(x')} + \frac{4}{\sqrt{2}}x' - \frac{4}{\sqrt{2}}z' + 3y'^2 - 1 = 0$$

$Q(x')$ diagonalizado Nueva parte lineal de
 $L(x', y', z')$

Completemos los posibles cuadrados y tomamos el cambio de variable correspondiente:

$$(x')^2 + \frac{5}{\sqrt{2}}x' = \left(x' + \frac{5}{2\sqrt{2}}\right)^2 - \frac{25}{8} \Rightarrow$$

$$\text{Ec. } \Rightarrow \left(x' + \frac{5}{2\sqrt{2}}\right)^2 + 3y' - \frac{3}{\sqrt{2}}z' - \frac{33}{8} = 0$$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{5}{2\sqrt{2}} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x' = -\frac{5}{2\sqrt{2}}x'' \\ y' = y'' \\ z' = z'' \end{cases}$$

$$\text{Ec. } \Rightarrow (x'')^2 + 3y'' - \frac{3}{\sqrt{2}}z'' - \frac{33}{8} = 0$$

Ahora vamos a simplificar la parte lineal pero con una matriz P ortogonal, para ello vamos a tener que hacer ciertos cálculos sabiendo que P ortogonal ($P^{-1} = {}^t P$) \Rightarrow sus columnas (los de P , no los de P^{-1} o ${}^t P$) forman una base ortonormal para el producto escalar estándar.

$$\begin{cases} x'' = x'' \\ y'' = \alpha(3y'' - \frac{3}{\sqrt{2}}z'') \\ z'' = \alpha x'' + by'' + cz'' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix}$$

Nosotros queremos variables viejas en función de las nuevas, a eso le hemos llamado P .

$$\begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} \quad \text{operamos (siguiente cara).}$$

$$P^{-1} = t_p = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3\alpha & -\frac{3\alpha}{\sqrt{2}} \\ 0 & b & c \end{pmatrix} \Rightarrow P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & a \\ 0 & 3\alpha & b \\ 0 & -\frac{3\alpha}{\sqrt{2}} & c \end{pmatrix}$$

w_i es la i -ésima columna de P . Como w_i forman una base para el prod. esedor estándar: (esa es hipótesis).

$$w_1 \cdot w_1 = 1 + 0 + 0 = 1 \quad \text{tiene que ser por hipótesis}$$

$$w_1 \cdot w_2 = 0 + 0 + 0 = 0$$

$$w_1 \cdot w_3 = a + 0 + 0 = a = 0 \Rightarrow a = 0$$

$$w_2 \cdot w_2 = 9\alpha^2 + \frac{9\alpha^2}{2} \stackrel{\text{hip}}{=} 1 \Rightarrow \frac{27\alpha^2}{2} = 1 \Rightarrow \alpha = \pm \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{27}}$$

$$\text{Tomenos } \alpha = +\sqrt{\frac{2}{27}}$$

$$w_2 \cdot w_3 = 0 \Rightarrow 3\alpha b - \frac{3\alpha}{\sqrt{2}}c = 0 \Rightarrow 3\alpha(b - \frac{c}{\sqrt{2}}) = 0$$

$$\Rightarrow b = \frac{c}{\sqrt{2}} \Rightarrow \sqrt{2} \cdot b = c \quad (\Rightarrow 2b^2 = c^2)$$

$$w_3 \cdot w_3 = 1 \Rightarrow \alpha^2 + b^2 + \frac{2b^2}{3} = 1 \Rightarrow 3b^2 = 1 \Rightarrow b = \pm \frac{1}{\sqrt{3}}$$

$$\text{Tomenos } b = +\frac{1}{\sqrt{3}} \Rightarrow c = \sqrt{\frac{2}{3}}$$

Así obtenemos P ortogonal tal que:

$$\begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} x'''' \\ y'''' \\ z'''' \end{pmatrix} \quad \text{con} \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3\sqrt{2}}{\sqrt{27}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & -\frac{3}{\sqrt{27}} & \sqrt{\frac{2}{3}} \end{pmatrix}$$

La ecuación que resulta es:

$$(x''')^2 + (y''') \cdot \frac{1}{\alpha} - \frac{33}{8} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (x''')^2 + (y''') - \frac{33\alpha}{8} = 0$$

Dividimos para que el siguiente combio tenga orthonormal P .

Tomemos este último cambio:

$$\begin{cases} X''' = X'' \\ Y''' = -Y'' + \frac{33}{8}X \\ Z''' = Z'' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} X''' \\ Y''' \\ Z''' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{33}{8} \cdot \sqrt{\frac{2}{27}} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X'' \\ Y'' \\ Z'' \end{pmatrix}$$

Así, la ecuación final:

$$(X'')^2 \cdot \alpha - (Y'')^2 = 0 \Rightarrow (X'')^2 \cdot \sqrt{\frac{2}{27}} = (Y'')$$

(Cilindro parabólico)

Calculemos el nuevo sistema de referencia:

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} -\frac{5}{2\sqrt{2}} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \right] = \\ &= \begin{pmatrix} -\frac{5}{4} \\ -\frac{5}{4} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3\sqrt{2}}{\sqrt{27}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & -\frac{3\sqrt{2}}{\sqrt{27}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} \right] = \\ &= \begin{pmatrix} -\frac{5}{4} \\ -\frac{5}{4} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{3}{\sqrt{48}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{3}{\sqrt{48}} & -\frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & \frac{3\sqrt{2}}{\sqrt{27}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} 0 \\ \frac{33}{8} \sqrt{\frac{2}{27}} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \right] = \\ &= \begin{pmatrix} -\frac{5}{4} \\ -\frac{5}{4} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{11\sqrt{2}}{32} \\ \frac{11\sqrt{2}}{32} \\ \frac{11}{12} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{3}{\sqrt{48}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{3}{\sqrt{48}} & -\frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & -\frac{3\sqrt{2}}{\sqrt{27}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -\frac{40+11\sqrt{2}}{32} \\ -\frac{40+11\sqrt{2}}{32} \\ \frac{11}{12} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{3}{\sqrt{48}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{3}{\sqrt{48}} & -\frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & -\frac{3\sqrt{2}}{\sqrt{27}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \end{aligned}$$

ortogonal

$$(M_{\beta c}(x, y, z) = M_{\beta c}(0, 0) + P_{\beta} \cdot \rho_{\beta c} \cdot M_{\beta}(x, y, z))$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x = -\frac{40+11\sqrt{2}}{32} + \frac{x^{1v}}{\sqrt{2}} + \frac{3y^{1v}}{\sqrt{48}} + \frac{z^{1v}}{\sqrt{3}} \\ y = \frac{-40+11\sqrt{2}}{32} + \frac{x^{1v}}{\sqrt{2}} - \frac{3y^{1v}}{\sqrt{48}} - \frac{z^{1v}}{\sqrt{3}} \\ z = \frac{11}{12} + 0 - \frac{3\sqrt{2}y^{1v}}{\sqrt{27}} + \frac{z^{1v}}{\sqrt{3}} \end{array} \right.$$

\rightarrow Sistema de cambios de coordenadas

Con el nuevo sistema:

$$\tilde{R} = \left(\left(-\frac{40+11\sqrt{2}}{32}, \frac{-40+11\sqrt{2}}{32}, \frac{11}{12} \right), \left(\frac{x^{1v}}{\sqrt{2}}, \frac{y^{1v}}{\sqrt{48}}, 0 \right), \left(\frac{3y^{1v}}{\sqrt{48}}, -\frac{3}{\sqrt{48}}, \frac{-3\sqrt{2}y^{1v}}{\sqrt{27}} \right), \left(\frac{z^{1v}}{\sqrt{3}}, -\frac{z^{1v}}{\sqrt{3}}, \frac{z^{1v}}{\sqrt{3}} \right) \right)$$

Seminario T6

José
Pérez
Zarzaonandia

Simplificar la siguiente cuádrica:

$$x^2 - 2xy + y^2 - 2xz + 2yz + z^2 + \sqrt{6}x = 0$$

1) Espacio afín no euclídeo:

Nuestra cuádrica es:

$$g((x, y, z)) = Q((x, y, z)) + L((x, y, z)) = 0$$

Vamos a simplificar la parte cuadrática. Definimos una forma bilineal g tal que:

$$g((x, y, z), (x, y, z)) = Q((x, y, z)) \Rightarrow M_{BC}(g) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Como es simétrica con coeficientes en \mathbb{R} , es diagonalizable.

La diagonalizamos por el método de Gauss:

$$\left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & -1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{F_2' = F_2 + F_1 \\ F_3' = F_3 + F_1}} \left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & -1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{C_2' = C_2 + C_1} \left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & -1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{F_3' = F_3 + F_1} \left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{C_3' = C_3 + C_1} \left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

(siguiente cara)

$$C_3' = C_3 + C_1 \quad \left(\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}}_D ; \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_P \right) \text{ de manera que:}$$

$$D = {}^t P A P \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

De esta manera, hemos simplificado la ecuación, que ahora es:

$$Q((x', y', z')) = (x')^2 \quad \text{con:}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = x' + y' + z' \\ y = y' \\ z = z' \end{cases}$$

Así:

$$g((x', y', z')) = (x')^2 + \sqrt{6}(x) = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (x')^2 + \sqrt{6}(x') + \sqrt{6}(y') + \sqrt{6}(z') = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left(x' + \frac{\sqrt{6}}{2}\right)^2 + \sqrt{6}(y') + \sqrt{6}(z') - \frac{\sqrt{6}}{2}^3 = 0$$

Tomamos:

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{6}}{2} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x' = -\frac{\sqrt{6}}{2} + x'' \\ y' = y'' \\ z' = z'' \end{cases}$$

De manera que:

$$g((x'', y'', z'')) = (x'')^2 + \underbrace{\sqrt{6}(y'') + \sqrt{6}(z'')}_{L((x'', y'', z''))} - \frac{3}{2} = 0$$

Simplificamos la parte lineal con este cambio:

$$\begin{cases} x''' = x'' \\ y''' = \sqrt{6}(y'') + \sqrt{6}(z'') \\ z''' = z'' \end{cases}$$

$$\begin{cases} x'' = x''' \\ y'' = \frac{y'''}{\sqrt{6}} - z''' \\ z'' = z''' \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{6}} & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix}$$

Así:

$$f((x'', y'', z'')) = (x'')^2 + y'' - \frac{3}{2} = 0$$

Tomamos el último cambio:

$$\begin{cases} x''' = x'' \\ y''' = \frac{3}{2} - y'' \\ z''' = z'' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{3}{2} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix}$$

Finalmente:

$$f((x'', y'', z'')) = (x'')^2 - (y'') = 0 \Rightarrow \boxed{(x'')^2 = (y'')}$$

Es un cilindro parabólico.

Vemos cuál es el nuevo sistema de referencia, sabiendo que para el cambio de coordenadas es:

$$M_{\beta c}(x) = M_{\beta c}(O\tilde{R}) + P_{\tilde{\beta}} x^{\beta c} \cdot M_{\tilde{\beta}}(x)$$

$$\begin{aligned}
 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{6}}{2} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \right] = \\
 &= \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{6}}{2} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{6}} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} \right] = \\
 &= \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{6}}{2} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{\sqrt{6}} & 0 \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{6}} & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} 0 \\ \frac{3}{2} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^{IV} \\ y^{IV} \\ z^{IV} \end{pmatrix} \right] = \\
 &= \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{6}}{2} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{3}{2\sqrt{6}} \\ \frac{3}{2\sqrt{6}} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{\sqrt{6}} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{\sqrt{6}} & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^{IV} \\ y^{IV} \\ z^{IV} \end{pmatrix} = \\
 &= \begin{pmatrix} \frac{-3}{2\sqrt{6}} \\ \frac{3}{2\sqrt{6}} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{\sqrt{6}} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{\sqrt{6}} & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^{IV} \\ y^{IV} \\ z^{IV} \end{pmatrix} \Rightarrow \\
 \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x = \frac{-3}{2\sqrt{6}} + x^{IV} - \frac{y^{IV}}{\sqrt{6}} + 0 \\ y = \frac{3}{2\sqrt{6}} + 0 - \frac{y^{IV}}{\sqrt{6}} - z^{IV} \\ z = 0 + 0 + 0 + z^{IV} \end{array} \right.
 \end{aligned}$$

Y el nuevo sistema es:

$$\tilde{R} = \left(\left(\frac{-3}{2\sqrt{6}}, \frac{3}{2\sqrt{6}}, 0 \right), \{(1, 0, 0), (-\frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}, 0), (0, -1, 1)\} \right)$$

Procedemos ahora a hacerlo en el espacio afín euclídeo.

2) Espacios afín euclídeo:

Nuestra cuádrica es:

$$f((x, y, z)) = Q((x, y, z)) + L((x, y, z)) = 0$$

Procedemos a simplificar la parte cuadrática. Para ello definimos una forma bilineal g tal que:

$$g((x, y, z), (x, y, z)) = Q((x, y, z)) \Rightarrow M_{\beta c}(g) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Definimos un endomorfismo h tal que $M_{\beta c}(h) = M_{\beta c}(g)$.

Como $M_{\beta c}(h)$ es simétrica, h es autoadjunto. Como

como $M_{\beta c}(h)$ es simétrica, h es autoadjunto. Como

$M_{\beta c}(h)$ es simétrica respecto a una base ortogonal

para el producto escalar estándar, entonces sabemos que

existe una base formada por vectores propios ortogonales

para el producto escalar estándar que diagonaliza la

matriz (la diagonal son los valores propios). La

buscamos.

Primero calcularemos los valores propios:

$$\rho_h(x) = \begin{vmatrix} x-1 & 1 & 1 \\ 1 & x-1 & -1 \\ 1 & -1 & x-1 \end{vmatrix} = (x-1)((x-1)^2 - 1) - 1 \cdot (x-1)^2 +$$

$$+ 1 \cdot (-1 - x + 1) \Rightarrow (x-1)(x^2 - 2x + 1) - x^2 + x =$$

$$= x(x^2 - 2x) - x^2 + 2x - 2x = x(x^2 - 2x - x) =$$

$$= x^2(x-3) = 0 \Rightarrow \lambda_1 = 0 \text{ y } \lambda_2 = 3$$

Calculamos los subespacios fundamentales y tomamos vectores ortogonales de ellos:

$$V(3) = \{v \in \mathbb{R}^3 : Av = 3v\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x \\ 3y \\ 3z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x - y - z = 3x \\ -x + y + z = 3y \\ -x + y + z = 3z \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} -2x - y - z = 0 \\ -x - 2y + z = 0 \\ -x + y - 2z = 0 \end{cases} \xrightarrow{E_3' = E_3 + E_2} \begin{cases} -2x - y - z = 0 \\ -x - 2y + z = 0 \\ -2x - y - z = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 2x + y + z = 0 \\ z = x + 2y \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 3x + 3y = 0 \\ z = x + 2y \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = -y \\ z = y \end{cases}$$

$$\Rightarrow V(3) = \{(-2, 2, 2) | 2 \in \mathbb{R}\} = \langle (1, -1, -1) \rangle$$

Tomemos $v_1 = (1, -1, -1)$ ($\dim(V(3)) = 1$)

$$V(0) = \{v \in \mathbb{R}^3 : Av = 0\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x - y - z = 0 \\ -x + y + z = 0 \\ -x + y + z = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x = y + z \\ x - y - z = 0 \end{cases} \Rightarrow V(0) = \{(2+\mu, 2, \mu) | 2, \mu \in \mathbb{R}\} =$$

$$= \langle (1, 1, 0), (1, 0, 1) \rangle$$

Tomemos $v_2 = (2, 1, 0)$ ($v_2 \in V(0)$ y $v_1 \in V(3) \Rightarrow v_2 \perp v_1$)

Tomemos $v_3 \in V(0) \cap \langle v_2 \rangle^\perp$ con $\langle v_2 \rangle^\perp = \{v \in \mathbb{R}^3 : v_2 \cdot v = 0\}$

$$\Rightarrow (1, 1, 0) \cdot (x, y, z) = 0 \Rightarrow x + y = 0 \Rightarrow x = -y$$

$$\begin{cases} 1) & x = -y \\ 2) & x = y + z \end{cases} \Rightarrow 2y + z = 0 \Rightarrow z = -2y$$

$$\Rightarrow v_3 \in \{(-2, 2, -2z) | z \in \mathbb{R}\} = \langle (1, -1, 2) \rangle$$

Tomemos $v_3 = (1, -1, 2)$

$$) \quad \text{Por construcción: } v_1 \cdot v_2 = v_1 \cdot v_3 = v_2 \cdot v_3 = 0.$$

$$\text{Normalizamos para que } v_1 \cdot v_1 = v_2 \cdot v_2 = v_3 \cdot v_3 = 1$$

$$w_1 = v_1 \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} ; \quad w_2 = v_2 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} ; \quad w_3 = v_3 \cdot \frac{1}{\sqrt{6}}$$

Así, la base $\{w_1, w_2, w_3\}$ es orthonormal, de

manera que:

$$D = t P A P = P^{-1} A P \quad \text{con} \quad P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}$$

Así, tomando:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{\sqrt{3}}x' + \frac{1}{\sqrt{2}}y' + \frac{1}{\sqrt{6}}z' \\ y = -\frac{1}{\sqrt{3}}x' + \frac{1}{\sqrt{2}}y' - \frac{1}{\sqrt{6}}z' \\ z = -\frac{1}{\sqrt{3}}x' + 0 + \frac{2}{\sqrt{6}}z' \end{cases}$$

La parte cuadrática es:

$$Q((x^1, y^1, z^1)) = 3(x^1)^2$$

y

$$\begin{aligned} f((x^1, y^1, z^1)) &= 3(x^1)^2 + \sqrt{6}(x) = \\ &= 3(x^1)^2 + \sqrt{2}(x^1) + \sqrt{3}(y^1) + (z^1) = 0 \\ \Rightarrow 3\left((x^1)^2 + \frac{\sqrt{2}}{3}(x^1)\right) + \sqrt{3}(y^1) + (z^1) &= 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow 3\left((x^1) + \frac{1}{3\sqrt{2}}\right)^2 + \sqrt{3}(y^1) + (z^1) - \frac{1}{6} &= 0 \end{aligned}$$

Tomamos:

$$\begin{pmatrix} x^1 \\ y^1 \\ z^1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{3\sqrt{2}} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow f((x^1, y^1, z^1)) = 3(x'')^2 + \underbrace{\sqrt{3}(y'') + (z'')}_{L((x'', y'', z''))} - \frac{1}{6} = 0$$

Ahora queremos simplificar la parte lineal con una matriz ortogonal P tal que $\begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix}$. Usaremos que P ortogonal es $P^{-1} = tP$ y si w_i es la i -ésima columna de P , entonces $\{w_i\}_{i \in \{1, 2, 3\}}$ forma una base ortonormal para el producto escalar estándar: (siguiente caja).

$$\begin{cases} x''' = x'' \\ y''' = \alpha(\sqrt{3}y'' + z'') \\ z''' = ax'' + by'' + cz'' \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} = \underbrace{\bar{P}}_{tP} \cdot \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix}$$

con $tP = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \alpha\sqrt{3} & \alpha \\ a & b & c \end{pmatrix} \Rightarrow P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & a \\ 0 & \alpha\sqrt{3} & b \\ 0 & \alpha & c \end{pmatrix}$

$$w_1 \cdot w_1 = 1, \text{ se cumple}$$

$$w_1 \cdot w_2 = 0, \text{ se cumple}$$

$$w_1 \cdot w_3 = 0 \Rightarrow a = 0$$

$$w_2 \cdot w_2 = 1 \Rightarrow 3\alpha^2 + \alpha^2 = 1 \Rightarrow \alpha = \pm \frac{1}{2} \rightarrow \alpha = \frac{1}{2}$$

$$w_2 \cdot w_3 = 0 \Rightarrow \alpha(\sqrt{3}b + c) = 0 \Rightarrow c = -\sqrt{3}b$$

$$w_3 \cdot w_3 = 1 \Rightarrow b^2 + c^2 = 1 \Rightarrow b^2 + 3b^2 = 1 \Rightarrow b = \pm \frac{1}{2}$$

$$\text{tomamos } b = \frac{1}{2} \Rightarrow c = -\frac{\sqrt{3}}{2}$$

Así obtenemos:

$$\begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} \text{ con } P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$$

La ecuación que nos resulta es:

$$f((x'', y'', z'')) = 3(x'')^2 + (y'')^2 - \frac{1}{6} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{3}{2}(x'')^2 + (y'')^2 - \frac{1}{12} = 0$$

El último combio a tomar (siguiente cora)

$$\begin{cases} x''' = x^{iv} \\ y''' = \frac{1}{12} - y^{iv} \\ z''' = z^{iv} \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{12} \\ 0 \end{pmatrix} + \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{\text{ortogonal}} \begin{pmatrix} x^{iv} \\ y^{iv} \\ z^{iv} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow f((x^{iv}, y^{iv}, z^{iv})) = \frac{3}{2}(x^{iv})^2 - (y^{iv})^2 = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{3}{2}(x^{iv})^2 = 2(y^{iv})^2} \quad \boxed{\text{Es un cilindro parabólico.}}$$

Calculamos el nuevo sistema de referencia:

$$(M_{\beta\gamma}(x) = M_{\beta\gamma}(OR) + P_{\beta\gamma}^{\alpha\gamma} M_{\beta\gamma}(x))$$

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{3}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{3}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} -\frac{1}{3\sqrt{2}} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \right] = \\ &= \begin{pmatrix} -\frac{1}{3\sqrt{6}} \\ \frac{1}{3\sqrt{6}} \\ \frac{1}{3\sqrt{6}} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} -\frac{1}{3\sqrt{6}} \\ \frac{1}{3\sqrt{6}} \\ \frac{1}{3\sqrt{6}} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{\sqrt{6}}{3} & \frac{1-\sqrt{3}}{2\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{\sqrt{6}}{6} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^{iv} \\ y^{iv} \\ z^{iv} \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} -\frac{1}{3\sqrt{6}} \\ \frac{1}{3\sqrt{6}} \\ \frac{1}{3\sqrt{6}} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{6}}{36} & \frac{-\sqrt{6}}{3} & \frac{1-\sqrt{3}}{2\sqrt{6}} \\ \frac{5\sqrt{6}}{72} & \frac{-\sqrt{6}}{6} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{3+4\sqrt{6}}{72} & \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^{iv} \\ y^{iv} \\ z^{iv} \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{6}}{36} \\ \frac{5\sqrt{6}}{72} \\ \frac{3+4\sqrt{6}}{72} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-\sqrt{6}}{3} & \frac{1-\sqrt{3}}{2\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-\sqrt{6}}{6} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x^{iv} \\ y^{iv} \\ z^{iv} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \boxed{\tilde{R} = \left(\left(\frac{-\sqrt{6}}{36}, \frac{5\sqrt{6}}{72}, \frac{3+4\sqrt{6}}{72} \right), \left\{ \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}} \right), \left(\frac{-\sqrt{6}}{3}, \frac{-\sqrt{6}}{6}, \frac{-1}{2} \right), \left(\frac{1-\sqrt{3}}{2\sqrt{6}}, \frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{3}}{2} \right) \right\} \right)}$$

Seminario T6 (corrección)

$$x^2 + y^2 + z^2 - 2xy - 2xz + 2yz + \sqrt{6}x = 0$$

(Alfón Euclides)

Parte cuadrática: f. bilineal y h. autoadjunto \rightarrow

$$M_{\text{loc}}(f) = M_{\text{loc}}(h) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Diagonalizamos con vectores propios:

$$P_A(x) = \begin{vmatrix} x-1 & 1 & 1 \\ 1 & x-1 & -1 \\ 1 & -1 & x-1 \end{vmatrix} = x^2(x-3)$$

$$V(0) = \{V \in \mathbb{R}^3 : A \cdot V = \vec{0}\} \Rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow \begin{cases} x-y-z=0 \\ -x+y+z=0+0-1 \rightarrow \\ -x+y+z=0 \end{cases} \begin{cases} x-y-z=0 \\ -x+y+z=0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow V(0) = \{(2+\mu, \mu, 2) | \mu \in \mathbb{R}\} = \langle (1, 0, 1), (1, 1, 0) \rangle$$

Gram-Schmidt:

$$V_1' = (1, 1, 0)$$

$$V_2' = V_2' - \frac{V_2' \cdot V_1'}{\|V_1'\|} \cdot V_1' = (\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 1)$$

Normalizaciones:

$$W_1 = \frac{V_1'}{\|V_1'\|} = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0\right) \quad y \quad W_2 = \frac{V_2'}{\|V_2'\|} = \left(\sqrt{\frac{2}{3}} \cdot \frac{1}{2}, \sqrt{\frac{2}{3}} \cdot \frac{-1}{2}, \sqrt{\frac{2}{3}}\right)$$

$$V(3) = \{v \in \mathbb{R}^3 : Av = 3v\} \rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \rightarrow \dots \rightarrow v_3 = (1, -1, -1)$$

$$(V(3) = \langle (1, -1, -1) \rangle)$$

Como $v_{i \neq j}, v_{(2i)} \perp v_{(2j)}$, nos basta normalizar v_3 .

$$w_3 = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}} \right)$$

Así: $\{w_1, w_2, w_3\}$ es orthonormal para el prod. escalar, entonces

$$D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \rightarrow \{w_3, w_1, w_2\} \text{ da } D = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

($D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ con reordenaciones de la base combinan z_1, z_2 y z_3).

$$\text{Así: } D = P^{-1}AP = tPAP^{-1} \quad (P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{\sqrt{6}}{2} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{\sqrt{6}}{2} \\ 0 & 0 & \frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix} \text{ ortogonal})$$

(P ortogonal porque sus columnas forman una base orthonormal para el prod. escalar estándar).

Obteniendo:

$$Q((x', y', z')) = 3(x')^2 \quad y$$

$$\begin{aligned} L((x', y', z')) &= \sqrt{6}x' = \\ &= \sqrt{6} \left(\frac{1}{\sqrt{3}}x' + \frac{1}{\sqrt{2}}y' + \frac{1}{\sqrt{6}}z' \right) = \\ &= \sqrt{2}x' + \sqrt{3}y' + z' \end{aligned}$$

Así:

$$) 3(x')^2 + \sqrt{2}x' + \sqrt{3}y' + z' = \\ = 3\left(x' + \frac{\sqrt{2}}{6}\right)^2 + \sqrt{3}y' + z' - \frac{1}{6} = 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow 3(x'')^2 + \sqrt{3}y'' + z'' - \frac{1}{6} = 0$$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{6} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} x' = -\frac{\sqrt{2}}{6} + x'' \\ y' = 0 + y'' \\ z' = 0 + z'' \end{cases}$$

) Tomemos ahora: (con objetivo de obtener P ortogonal)

$$\begin{cases} x''' = x'' \\ y''' = \alpha(\sqrt{3}y'' + z'') \\ z''' = ax'' + by'' + cz'' \end{cases} \rightarrow P^t = P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{3}\alpha & \alpha \\ a & b & c \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & a \\ 0 & \sqrt{3}\alpha & b \\ 0 & \alpha & c \end{pmatrix} \text{ y queremos que sea ortogonal} \Rightarrow \\ (\text{v}_i \text{ es la } i\text{-ésima columna})$$

$$) V_1 \cdot V_1 = 1 \quad \checkmark$$

$$V_1 \cdot V_2 = 0 \quad \checkmark$$

$$V_1 \cdot V_3 = 0 \Rightarrow a = 0$$

$$V_2 \cdot V_2 = 0 \Rightarrow \alpha^2(4) = 1 \Rightarrow \alpha = \pm \frac{1}{2} \rightarrow \alpha = \frac{1}{2}$$

$$V_2 \cdot V_3 = 0 \Rightarrow \alpha(\sqrt{3}b + c) = 0 \Rightarrow c = -\sqrt{3}b$$

$$V_3 \cdot V_3 = 1 \Rightarrow b^2 + c^2 = 1 \Rightarrow 4b^2 = 1 \Rightarrow b = \pm \frac{1}{2} \rightarrow b =$$

$$\Rightarrow c =$$

$$\text{y así obtenemos: } \underbrace{\begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}}_{\text{ortogonal}} \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix}$$

La ecuación tras este cambio:

$$3(x''')^2 + \left(\frac{y'''}{2}\right)^2 - \frac{1}{6} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow 3(x''')^2 + 2(y'') - \frac{1}{6} = 0 \Rightarrow \frac{3(x''')^2}{2} + (y'') - \frac{1}{12} = 0$$

Un último cambio para simplificar totalmente:

$$\begin{cases} x^{iv} = x''' \\ y^{iv} = -y'' + \frac{1}{12} \\ z^{iv} = z''' \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} x^{iv} \\ y^{iv} \\ z^{iv} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{12} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x''' \\ y'' \\ z''' \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{3}{2}(x^{iv})^2 - (y^{iv}) = 0 \Rightarrow \boxed{3(x^{iv})^2 = 2(y^{iv})}$$

Cilindro parabólico.

El nuevo sistema de referencia es:

$$R = \left(\left(\frac{-1}{6\sqrt{6}}, \frac{5}{12\sqrt{6}}, \frac{5}{12\sqrt{6}} \right), \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}} \right), \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}} \right), \left(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}} \right) \right)$$

Producto de matrices, composición de isometrías o sustituir en las ecuaciones.

(Añadir)

○ Forma bilineal simétrica:

$$M_{\beta c}(g) \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & | & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_2' = F_2 - F_3} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow$$

$$\xrightarrow{C_2' = C_2 - C_3} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & | & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_3' = F_3 + F_1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow$$

$$\xrightarrow{C_3' = C_3 + C_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$$

D P

Así:

$$g'((x', y', z')) = (x')^2 + \sqrt{6}x' + \sqrt{6}z' = 0 \Rightarrow$$

$$g'((x', y', z')) = (x')^2 + \frac{\sqrt{6}}{2}x' + \frac{\sqrt{6}}{2}z' = 0$$

$$\left(x' \right) = \begin{pmatrix} -\sqrt{6}/2 \\ 0 \\ 3\sqrt{6}/12 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1/\sqrt{6} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow g((x'', y'', z'')) = (x'')^2 - (z'')^2 = 0 \Rightarrow \boxed{(x'')^2 = (z'')^2}$$

Cilindro parabólico.

Obtenemos el sistema de referencia nuevo:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} -\sqrt{6}/2 \\ 0 \\ 3\sqrt{6}/12 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1/\sqrt{6} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} \right] =$$

$$= \begin{pmatrix} -\sqrt{6}/4 \\ 0 \\ 3\sqrt{6}/12 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1/\sqrt{6} \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1/\sqrt{6} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix}$$

Aplicando la fórmula para el cambio de sistemas de referencia:

$$\tilde{R} = \left(\left(-\frac{\sqrt{6}}{4}, 0, \frac{\sqrt{6}}{4} \right), \{(1, 0, 0), (0, 1, -1), (-\frac{3}{4}\sqrt{6}, 0, -\frac{1}{4}\sqrt{6})\} \right)$$

$$\begin{aligned} & \text{Matriz de transformación: } R = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & \sqrt{6}/4 \end{pmatrix} \\ & \text{Matriz de rotación: } \tilde{R} = \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{6}}{4} & 0 & \frac{\sqrt{6}}{4} \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{6}/4 \end{pmatrix} \\ & \text{Matriz de escala: } S = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{6}/4 \end{pmatrix} \\ & \text{Matriz de traslación: } T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$