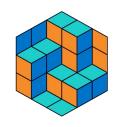


Предсказание временных рядов

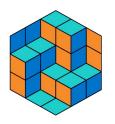
Лекция 2



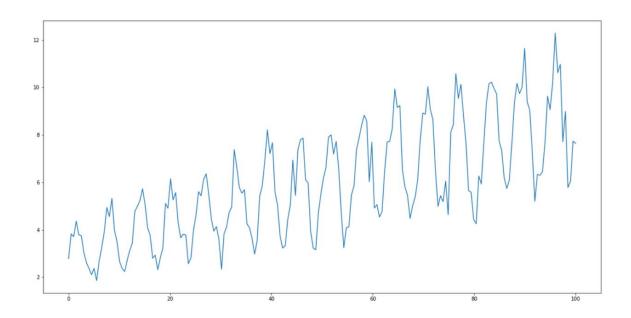
Глава 1

Moving Average & ARMA

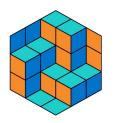
Начнем с примера



Что мы можем сказать про этот временной ряд?

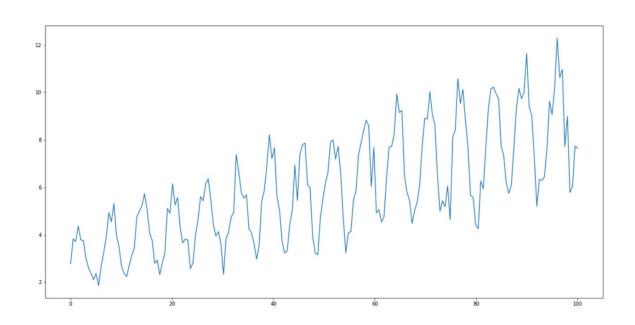


Начнем с примера

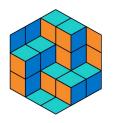


Что мы можем сказать про этот временной ряд?

- Сезонность
- Тренд

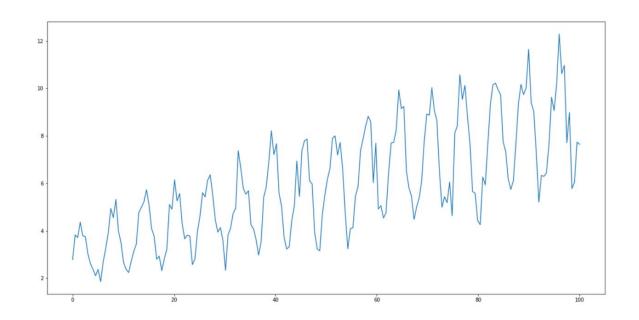


Начнем с примера

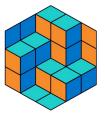


Что мы можем сказать про этот временной ряд?

- Сезонность
- Тренд
- Не стационарный

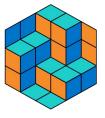


Напоминание



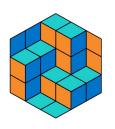
Стационарность - свойство, характеризующее отсутствие тренда (постоянное матожидание), и постоянную дисперсию (ковариация зависит только от лага *I*)

Определение



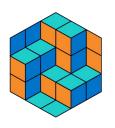
Гомоскедастичность - свойство, определяющее наличие постоянной дисперсии в каждом из сезонов.

Три вопроса



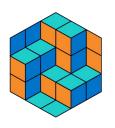
1. Можно ли ряд привести к стационарному виду?

Три вопроса



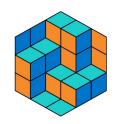
- 1. Можно ли ряд привести к стационарному виду?
- 2. А как?

Три вопроса

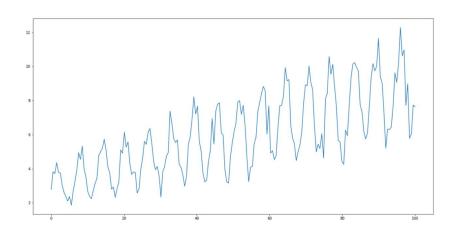


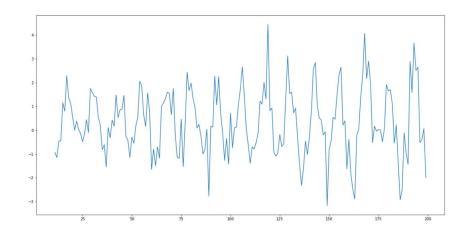
- 1. Можно ли ряд привести к стационарному виду?
- 2. А как?
- 3. А обратно?

Пример. Продолжение

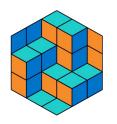


Приведем ряд к стационарному виду:

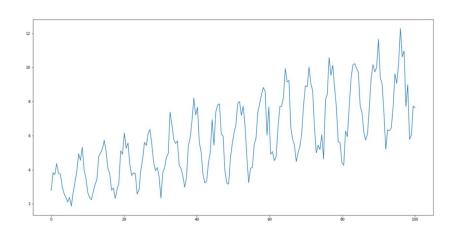


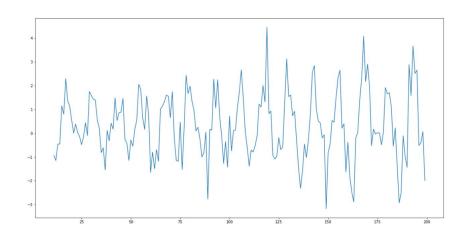


Пример. Продолжение



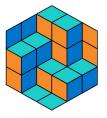
Приведем ряд к стационарному виду:





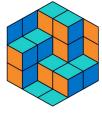
Ничего не напоминает?

Вопрос



Для того, чтобы привести ряд к стационарному виду, всегда ли хватит один раз сделать такую процедуру?

Теорема Волда



Каждый **слабо стационарный** временной ряд можно представить в виде **скользящего среднего** бесконечного порядка $MA(\infty)$

Такое представление будет называться **представлением скользящим средним** для временных рядов.

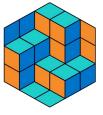
$$Y_t = \sum_{i=1}^\infty b_i \epsilon_{t-i} +
u_t$$

- ullet Y_t рассматриваемый временной ряд
- ullet ϵ_{t-i} белый шум
- b_i коэффициенты скользящего среднего
- ullet детерминированная компонента (характеризует тренд)

А коэффициенты b_i такие, что:

- нулевой коэффициент равен 1
- ряд сходится абсолютно
- отсутствуют члены с j < 0
- не зависят от t

Пример

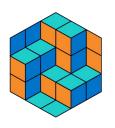


На самом деле все несложно - посмотрим на примере лагового оператора L(i) - он возвращает значение, которое было i позиций назад.

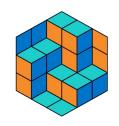
В таком случается, утверждается, что теорема Волда может быть записана так:

$$\gamma(L) = \sum_{k=0}^\infty \gamma_k L_k$$

р.ѕ. не пугайтесь, тут просто эпсилон на гамму заменили :)

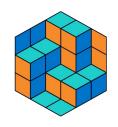


Понятное дело, что построить $MA(\infty)$ мы не можем - поэтому построим MA(d)



Понятное дело, что построить $MA(\infty)$ мы не можем - поэтому построим MA(d)

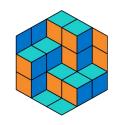
Более того, мы даже тренд найти можем (как например?)



Понятное дело, что построить $MA(\infty)$ мы не можем - поэтому построим MA(d)

Более того, мы даже тренд найти можем (как например?)

Но как найти ϵ_{t-i} ?...



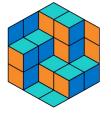
Понятное дело, что построить $MA(\infty)$ мы не можем - поэтому построим MA(d)

Более того, мы даже тренд найти можем (как например?)

Но как найти ϵ_{t-i} ?..

Надо что-то обучить! Но что?

AR(p)

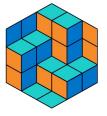


Для этого обратимся к еще одной модельке - авторегрессионной модели

$$Y_t = \sum_{j=1}^p Y_{t-j} lpha_j + \epsilon_t$$

Эта модель полагается только на предыдущие значения, а значит ее мы можем обучить. Как пример, получив на вход **2,3,4** - она скажет **5**.

AR(p)



Для этого обратимся к еще одной модельке - авторегрессионной модели

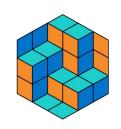
$$Y_t = \sum_{j=1}^p Y_{t-j} lpha_j + \epsilon_t$$
 она нам и нужна!

Эта модель полагается только на предыдущие значения, а значит ее мы можем обучить. Как пример, получив на вход **2,3,4** - она скажет **5**.

И?

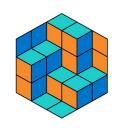
Что делать дальше?



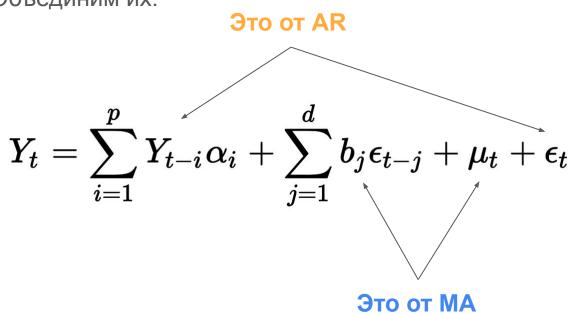


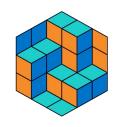
Все просто! Объединим их:

$$Y_t = \sum_{i=1}^p Y_{t-i}lpha_i + \sum_{j=1}^d b_j\epsilon_{t-j} + \mu_t + \epsilon_t$$



Все просто! Объединим их:



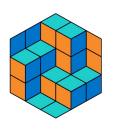


Все просто! Объединим их:

Помним что это такое?

$$Y_t = \sum_{i=1}^p Y_{t-i} lpha_i + \sum_{j=1}^d b_j \epsilon_{t-j} + \mu_t + \epsilon_t$$

Оптимизация: все тот же **MSE**



Оптимизация: все тот же **MSE**

Окей, допустим, параметры она найдет - что делать с р и d?

Оптимизация: все тот же **MSE**

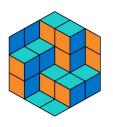
Окей, допустим, параметры она найдет - что делать с р и d?

• Самый простой способ - угадать

Оптимизация: все тот же **MSE**

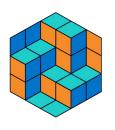
Окей, допустим, параметры она найдет - что делать с р и d?

- Самый простой способ угадать
- Есть еще один, но он вам не понравится...



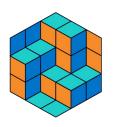
Подбор р:

- Идем от 0 элемента до конца
- Для каждого элемента считаем корреляцию с набором всех предыдущих
 это называется РАСF
- Параллельно строим график значимости выбираем предел значимости (обычно 0.05 или 0.01) и с помощью (например) таблицы критических значения распределения Стьюдента, мы находим критический порог для текущего уровня значимости.



Подбор **q**:

• Делаем аналогично, но теперь считаем корреляцию для **лагов**. Это называется **ACF**.

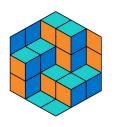


Круто, мы теперь примерно понимаем как работает ARMA.

И по теореме Волда даже понимаем, что она реально работает.

Но она работает не со всеми рядами...

Как фиксить?



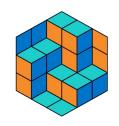
Круто, мы теперь примерно понимаем как работает ARMA.

И по теореме Волда даже понимаем, что она реально работает.

Но она работает не со всеми рядами...

Как фиксить?

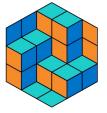
Мы ведь знаем как приводить ряд к стационарному виду!



Глава 2

ARIMA

ARIMA(p,q,d)



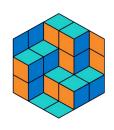
Давайте просто сделаем ряд стационарным и добавим что-то про тренд!

$$\Delta^q Y_t = c + \sum_{i=1}^p \Delta^q Y_{t-i} lpha_i + \sum_{j=0}^d b_j \epsilon_{t-j} \, .$$

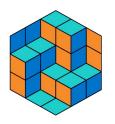
 Δ^q - оператор взятия разности q раз - сначала в самом ряду, потом в полученном и т.д.

Как подобрать q?

Как это можно сделать?



Как подобрать q?

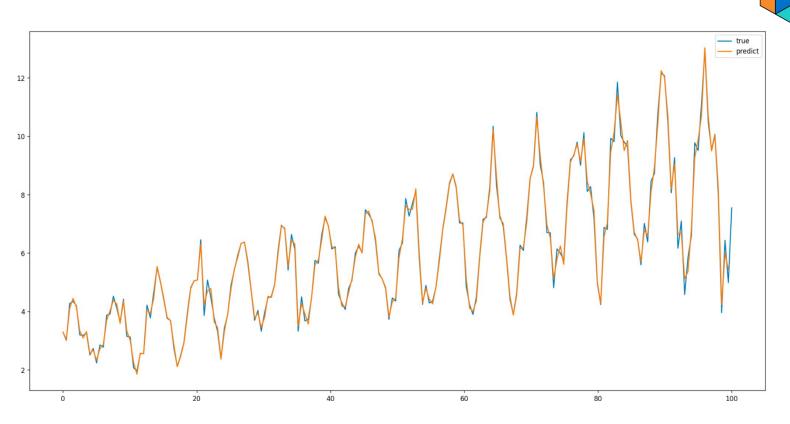


Как это можно сделать?

На самом деле несложно:

- Берем 1 раз разность.
- Проверяем на стационарность (например тестом Дики-Фуллера)
- Если все ок то заканчиваем. Иначе берем разность еще раз.

Как итог, ARIMA(p,q,d)



Вопросы?

