

# RAPPORT DU PROJET ARAGOG #4

SEMAINE DU 06 / 02 / 19:

## INTRODUCTION:

On a enfin monté l'araignée en entier ! Elle compte maintenant 6 pattes.

POINTS POSITIFS	POINTS NÉGATIFS
<ul style="list-style-type: none"><li>Nous n'avons plus (techniquement) de mécanique à faire sur l'araignée puisque notre objectif est de la faire marcher à six pattes alors qu'elle était complètement démontée. Maintenant que les deux dernières pattes sont en place, il ne reste qu'à écrire les programmes de marche.</li><li>On a aussi récupéré des morceaux de latex bleu qu'on a collé au bout des pattes pour lui mettre des patins car le métal glissait sur la surface de la table et du sol. On a donc apporté de l'adhérence pour faciliter le mouvement et aussi permettre aux servos de ne pas se casser si la patte dérape et que le moteur est sous tension.</li></ul>	<ul style="list-style-type: none"><li>En branchant 12 servos à la carte arduino, même si notre programme ne demandait que de contrôler 3 pattes (6 servos), les fils qui relient l'alimentation à la carte ont brûlé (forte odeur de cramé et fumée pendant quelques secondes). Bien qu'on ait cru que c'était un moteur qui avait grillé, ou la carte, il n'empêche que l'alimentation ne doit pas être assez puissante pour délivrer la tension nécessaire au fonctionnement des 6 pattes (bien qu'il y ait 6 servos qui n'ont encore jamais été branchés!). Cela soulève donc un problème d'alimentation.</li></ul>

## CE QUE JE RETIENS DE LA SÉANCE:

Bien que l'on ait fait la même chose mon binôme et moi, on a pu se répartir les deux dernières pattes à monter pour aller le plus vite possible. On retiendra aussi le problème de l'alimentation, qu'il faut à tout prix régler si on veut initier un mouvement de marche.

## OBJECTIFS POUR LA FUTURE SÉANCE:

On a également déterminé nos objectifs à réaliser avant les vacances, c'est-à-dire ce qu'il faut absolument faire **la semaine prochaine**:

1. Régler le problème de l'alimentation
2. Faire bouger les 6 pattes selon un schéma de marche d'une araignée
3. Commencer à la poser sur le sol (car depuis le début le robot est surélevé grâce à une potence).

De manière générale, il faut absolument, avant d'avancer plus profondément dans le sujet, se mettre d'accord avec ma partenaire sur les sujets suivants :

1. Se plonger dans l'état de l'art qu'on construira au fur et à mesure que notre projet avance
2. Commencer à construire le diaporama de présentation (prendre des photos, des vidéos) et ne surtout pas le laisser à la dernière minute.

FIN DU RAPPORT #4