Structures de données

Christophe Damas José Vander Meulen

Planning

- S2 début S3: Structures linéaires, ensembles et dictionnaires
- fin S3: Files de priorité
- S4: Graphes
- S5 S6 S7: Projet
- S8 S9 –S10: Arbres
- S11 S12: Code de Huffmann

Evaluation

- En juin
 - 25 % projet sur les graphes
 - 75 % examen sur machine
- En septembre
 - 100 % examen sur machine

STRUCTURES LINÉAIRES, ENSEMBLES ET DICTIONNAIRES : RAPPEL + IMPLEMENTATION JAVA

Attention, cette présentation n'est qu'un bref rappel. Pour plus d'informations, référez-vous à la javadoc.

Vecteur

```
public class Vector<E> {
    boolean isEmpty();
    int size();
    E elementAt(int index);
    void add(int index, E element);
    void add(E element);
    E remove(int index);
    String toString();
 Complexité?
```

Pile

```
public class Stack<E> extends Vector<E> {
    void push(E item);
    Object pop();
    Object peek();
}
```

File

```
public interface Queue<E>{
   boolean empty();
    void add(E e);
   E poll();
    E peek();
    int size();
    String toString();
```

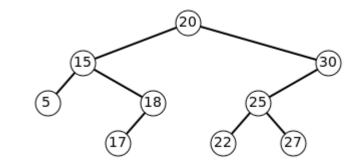
 Les classes implémentant cette interfaces utilisent soit un tableau (ArrayDeque) ou soit le chaînage (LinkedList)

Ensemble

```
public interface Set<E>{
   boolean isEmpty() ;
   int size();
   boolean add(E e) ;
   boolean contains (Object o) ;
   boolean remove(Object o) ;
   String toString() ;
```

Ensemble: implémentation

- Ensemble non trié
 - table de hashage: HashSet
 - Operations en O(1)
- Ensemble trié
 - implémente l'interface SortedSet
 - Méthodes supplémentaires first(), last()
 - arbre binaire: TreeSet
 - Operations en O(log(N))



Dictionnaire

```
public interface Map <K,V>{
   boolean isEmpty() ;
   int size();
   boolean put(K key, V value);
   boolean containsKey(K key);
   Object remove (Object key);
   Object get(Object key);
```

Dictionnaire: Implémentation

- Dictionnaire non trié: HashMap
 - Table de hashage
 - Opérations: O(1)
- Dictionnaire trié: TreeMap
 - Utilisation arbre binaire
 - Operations: O(log(N))
 - Méthodes supplémentaires pour obtenir les clés les plus basses/hautes

Files de priorité

Christophe Damas José Vander Meulen

File de priorité

```
public interface PriorityQueue{
    void insert (Comparable v);
    Comparable max();
    Comparable delMax();
    boolean isEmpty();
    int size();
```

Implémentation

 Pour implémenter les files de priorité, on pourrait utiliser certaines des structures vues jusqu'à présent.

complexité	Vecteur/Liste non trié	Vecteur/Liste trié
insert		
delMax		

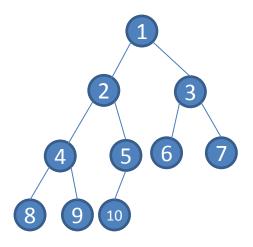
Implémentation: Heap

- Il existe une implémentation où les opérations se font en O(log(n)).
 - Donc, l'insertion et le traitement de n éléments se feront en O(n*log(n)).

compléxité	Vecteur/Liste non trié	Vecteur/Liste trié	Tas
insert	O(1)	O(n)	O(log(n))
delMax	O(n)	O(1)	O(log(n))

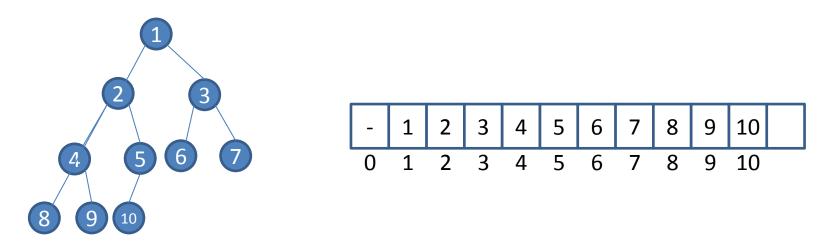
Arbre binaire complet

 Arbre dont toutes les feuilles sont au même niveau ou sur deux niveaux adjacents et si toutes les feuilles situées au niveau le plus bas sont le plus à gauche possible.



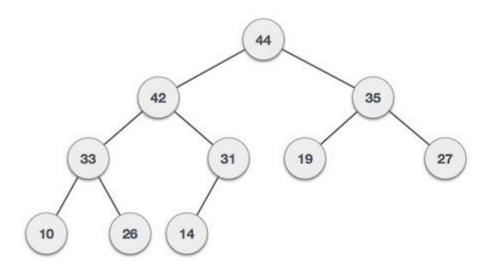
Implémentation arbre binaire complet

- Il est facile d'implémenter un arbre binaire complet à l'aide d'un tableau.
 - La racine est en position 1
 - Les enfants d'un nœud sont en position 2k et 2k+1



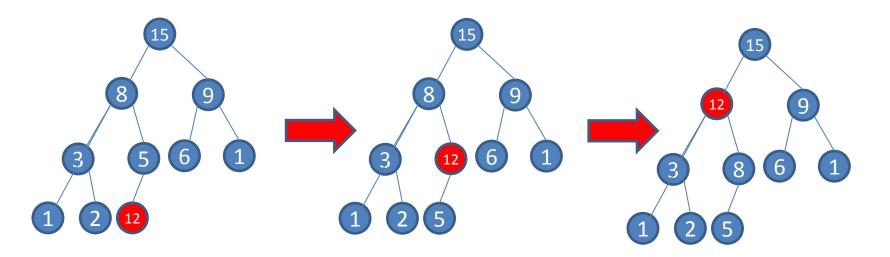
Tas

 Un tas est un arbre binaire complet pour lequel la valeur de chaque noeud est supérieure ou égale à celle de ses fils

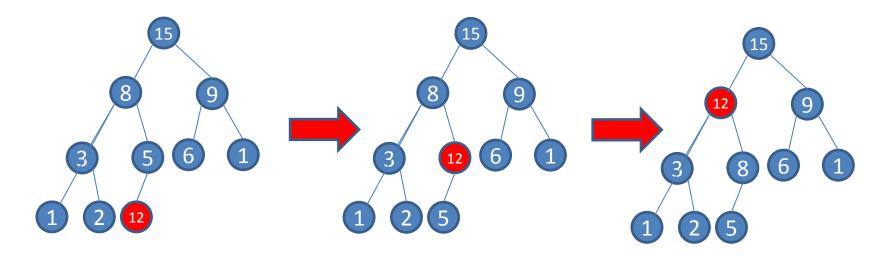


Algorithme sur les tas: swim

 Si la propriété du tas est violé car un noeud est plus grand que son parent, on peut régler le problème en échangeant ce noeud avec son parent

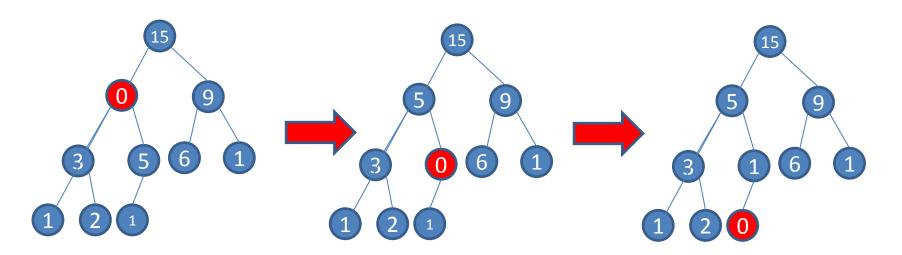


swim: pseudo-code



Algorithme sur les tas: sink

 Si la propriété du tas est violé car un noeud est plus petit que ses enfants, on peut régler le problème en échangeant ce noeud avec le plus grand de ses enfants



sink: pseudo-code

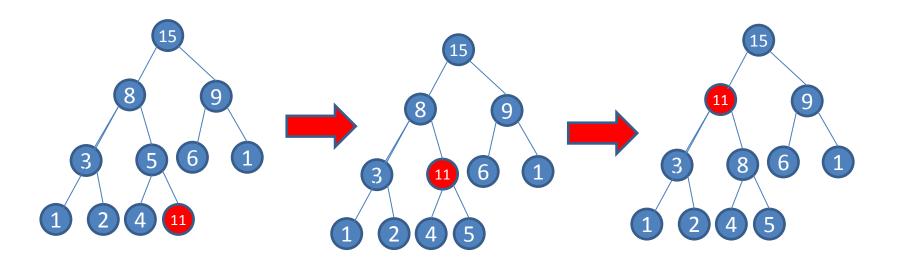
```
private void sink(int k){
       while (2*k <= N){
               int j=2*k;
                if(j<N && less(j,j+1)) j++:</pre>
                if (!less(k,j)) break;
               exchange(k,j);
               k=j;
           6
                                0 6
```

Retour aux méthodes

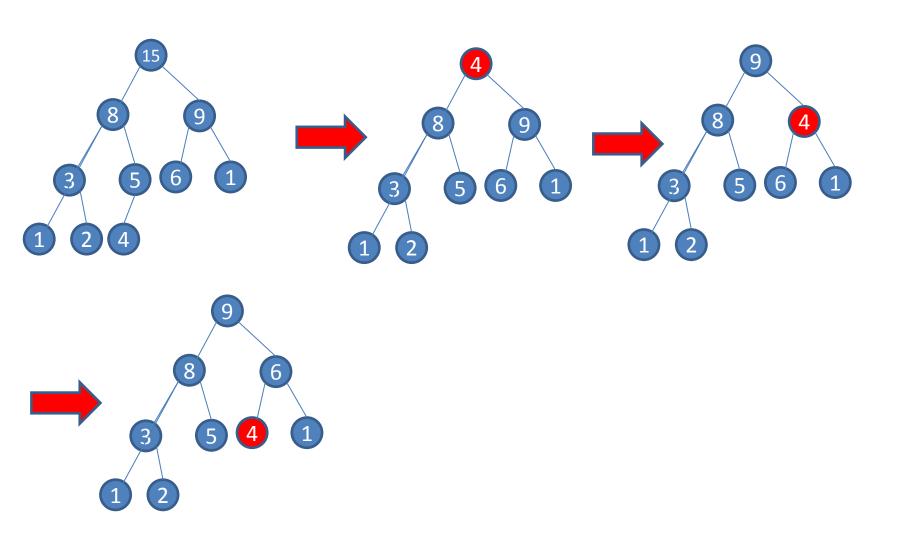
```
public interface PriorityQueue{
    void insert (Comparable v);
    Comparable max();
    Comparable delMax();
    boolean isEmpty();
    int size();
}
```

- insert: on ajoute la valeur à la fin du tableau, on incrémente la taille du tas et on exécute swim sur ce noeud pour rétablir la propriété du tas
- delMax: On enlève l'élément maximum (la racine) et le remplace par le dernier élément du tas sur lequel on exécute sink pour rétablir la propriété du tas

Insertion de la valeur 11



Suppression du maximum



Complexité

 Les 2 opérations en O(log(n)) car l'arbre binaire est complet

Heap Sort

- Si on insère n éléments dans une file de priorité, puis qu'on supprime le maximum, la dernière case du tableau devient libre. On peut donc y stocker le maximum. En continuant de la sorte, le tableau sera trié.
- Le gros avantage de Heapsort est d'être en O(n*log(n)) même dans le pire des cas (contrairement à Quick Sort qui est O(n²).
- Heapsort utilise une technique légèrement modifiée pour construire le tas initial contenant tous les éléments du tableau. Elle utilise uniquement le sink().

En java

- class PriorityQueue
- Voir Javadoc

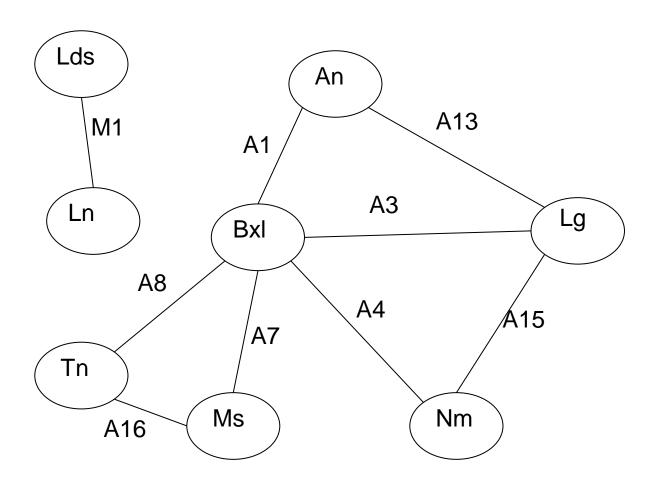
Exercice sur papier

- Insérez les éléments suivants dans un tas dans cet ordre: 57 85 44 21 23 52 17 7 95
- Donnez le tableau représentant ce tas après ces 9 insertions
- Enlevez deux fois le maximum et représenter le tableau après cette opération

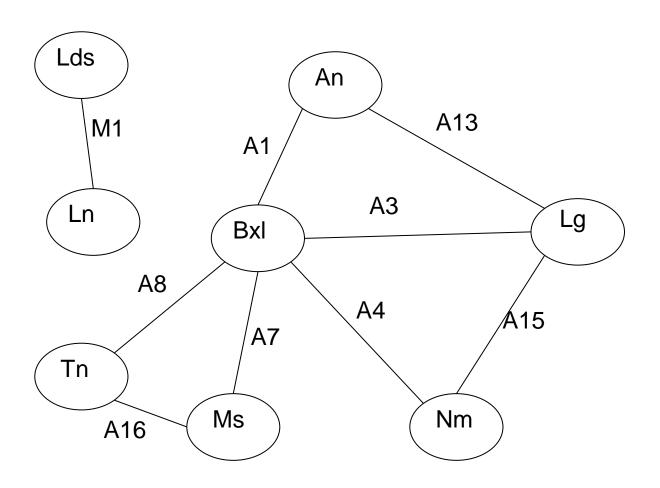
Les Graphes

(slides basés sur ceux de A. Dupont et M. Marchand)

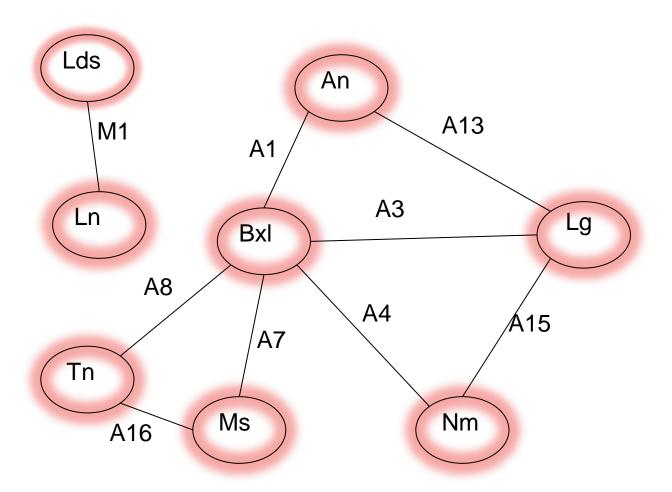
Exemple 1 : graphe non dirigé



Les sommets

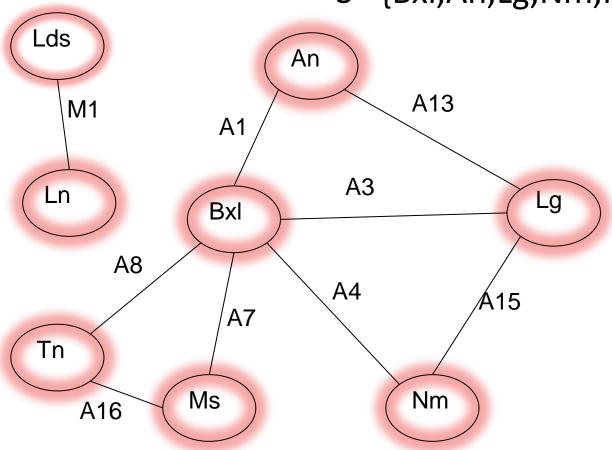


Les sommets

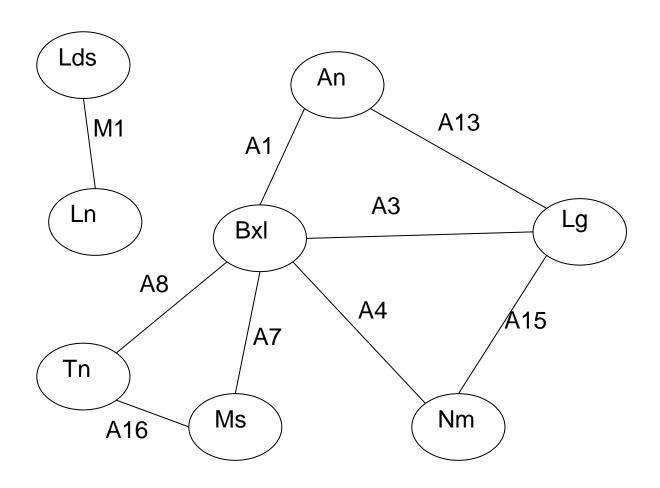


Les sommets

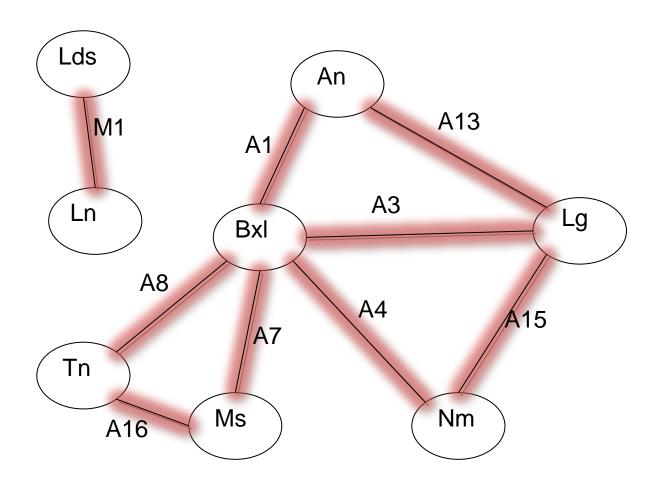
S ={Bxl,An,Lg,Nm,Ms,Tn,Ln,Lds}



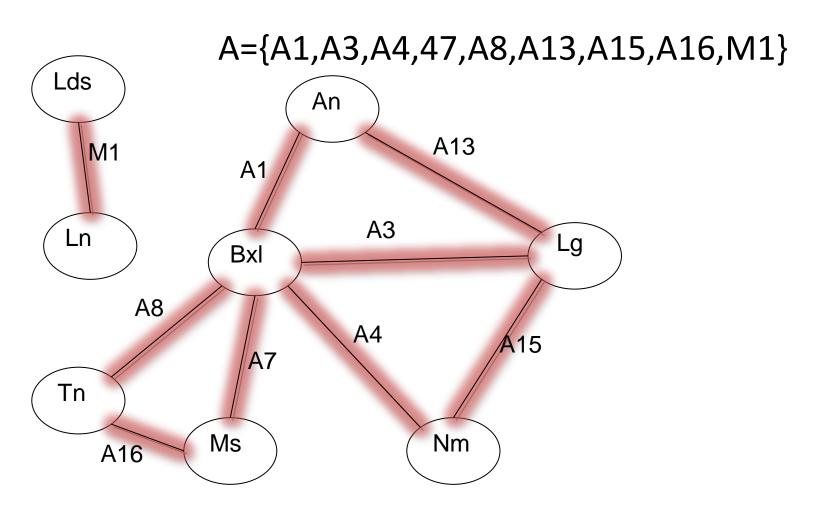
Les arcs



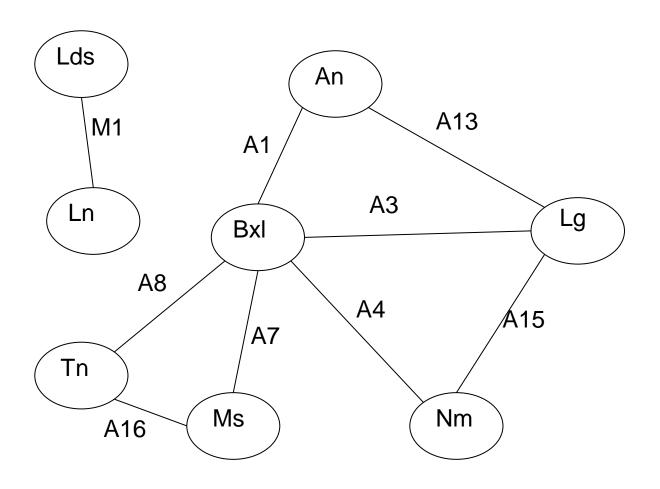
Les arcs



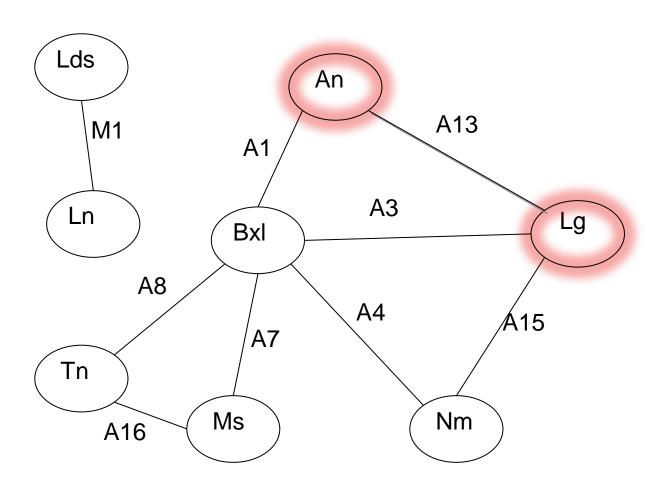
Les arcs



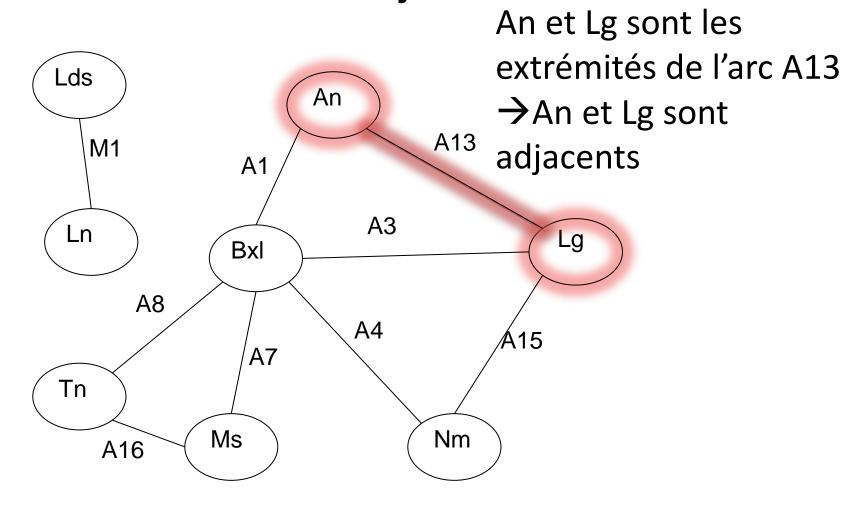
Sommets adjacents



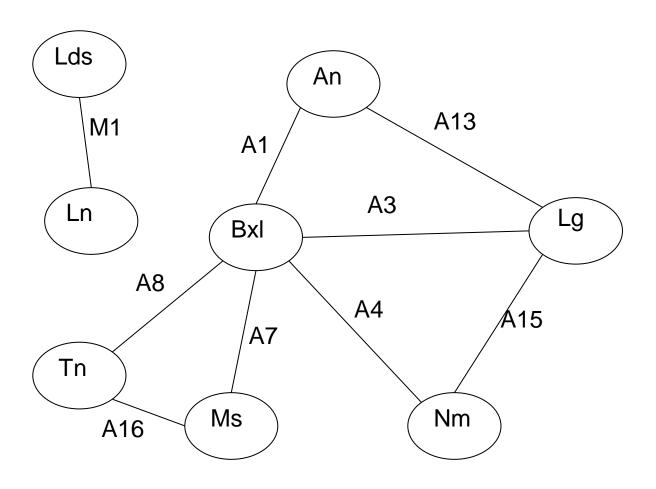
Sommets adjacents



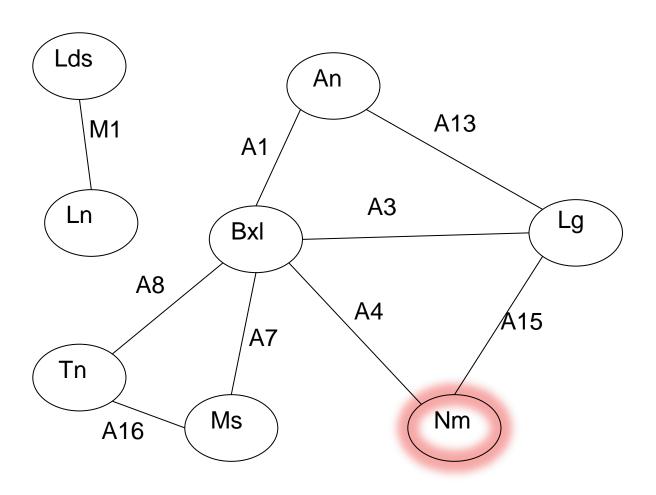
Sommets adjacents



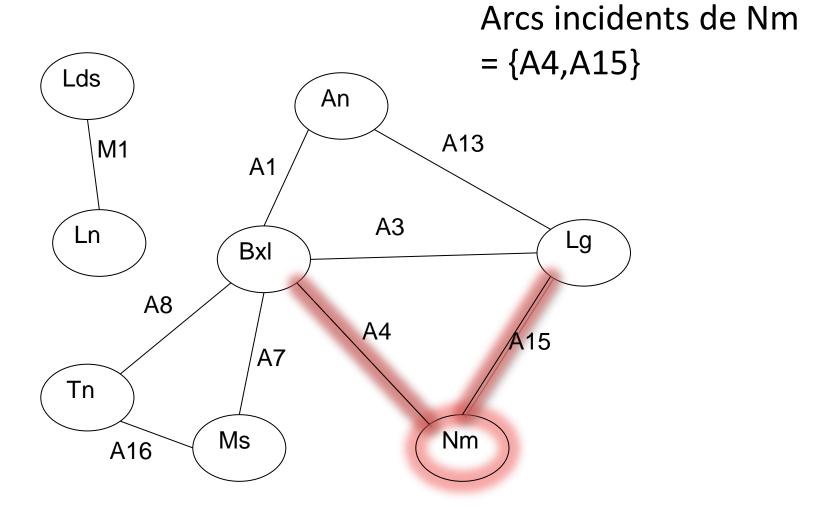
Arcs incidents

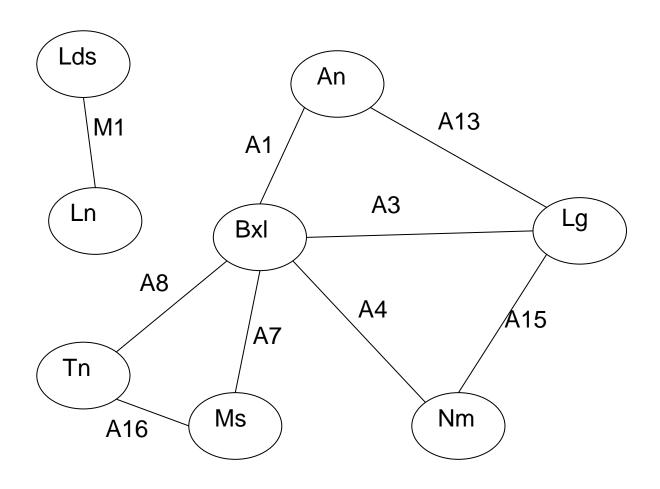


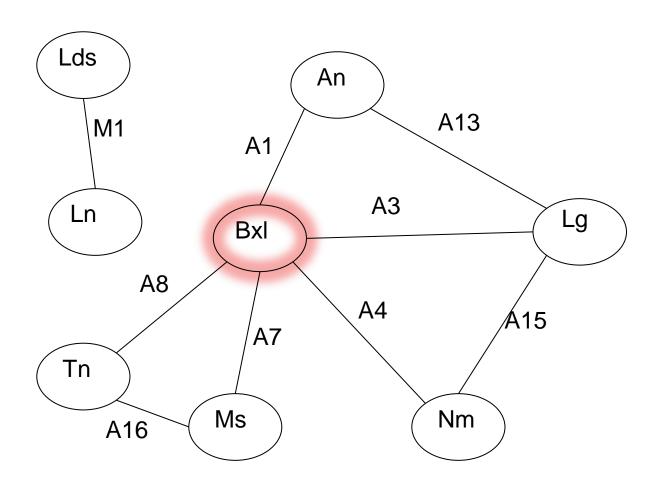
Arcs incidents

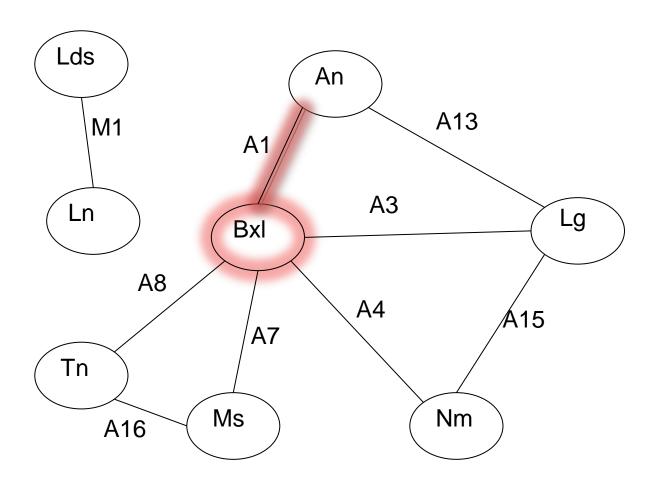


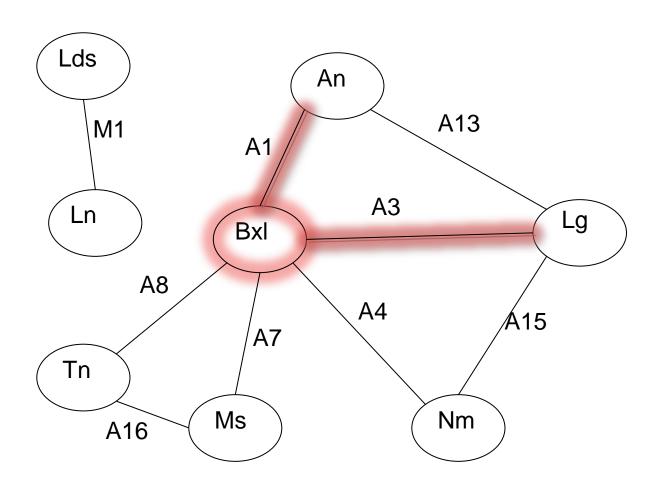
Arcs incidents

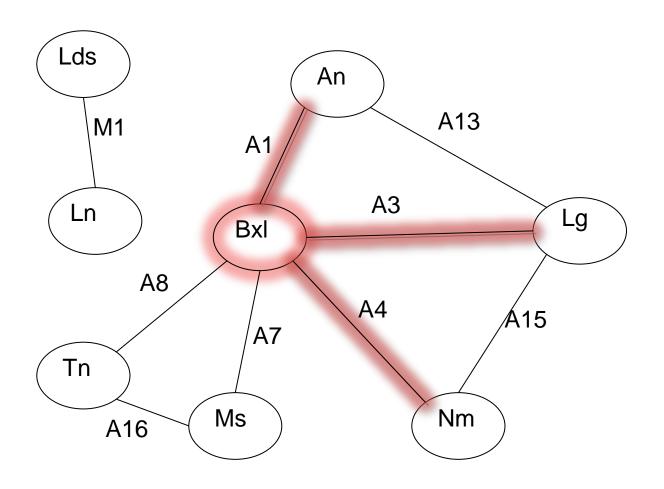


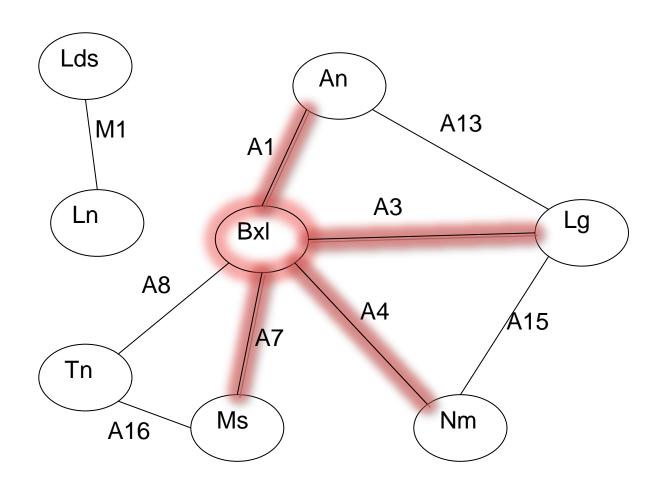


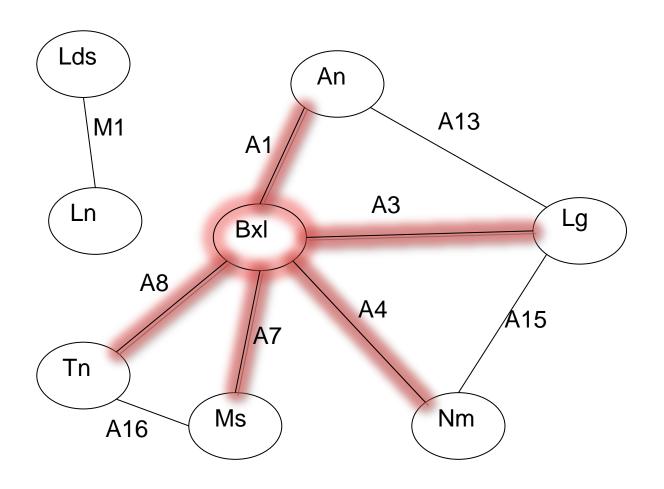


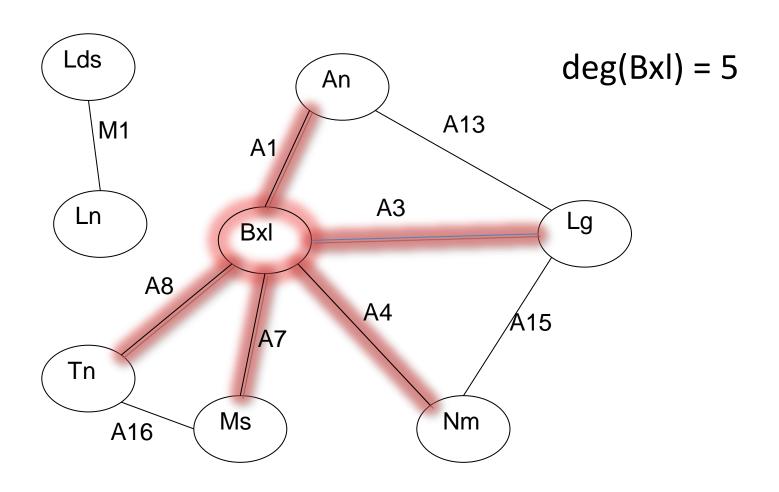


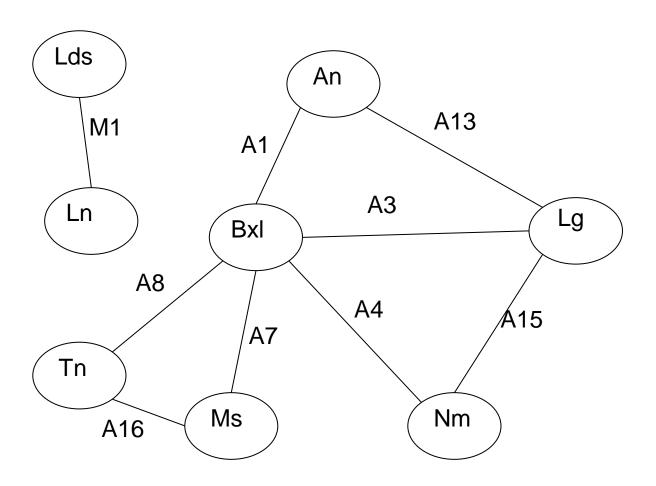




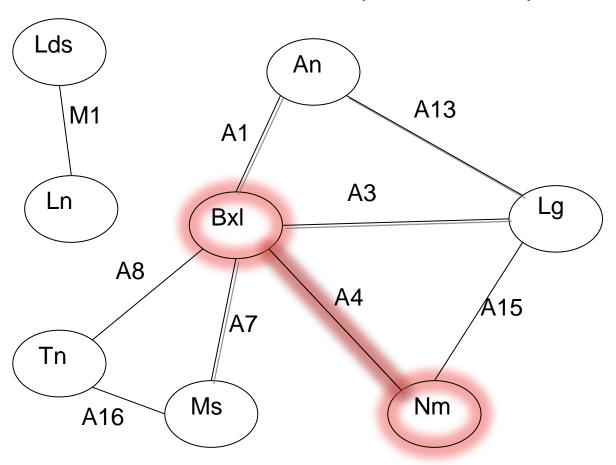




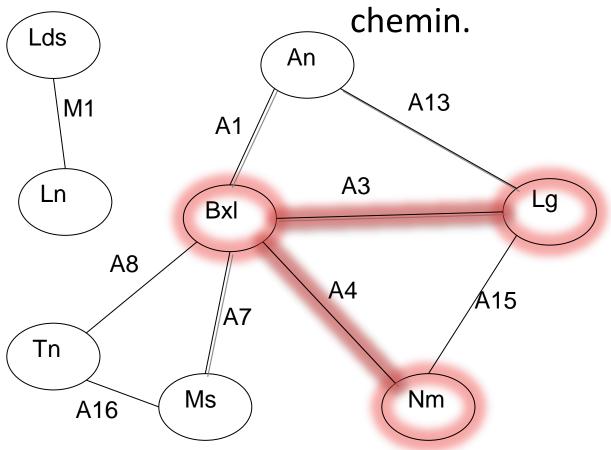




(Nm,A4,Bxl) est un chemin.

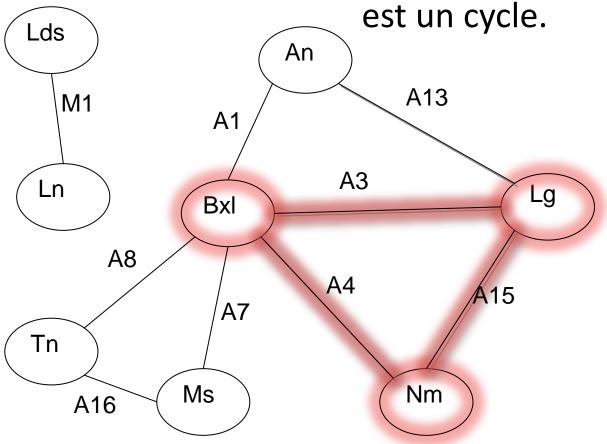


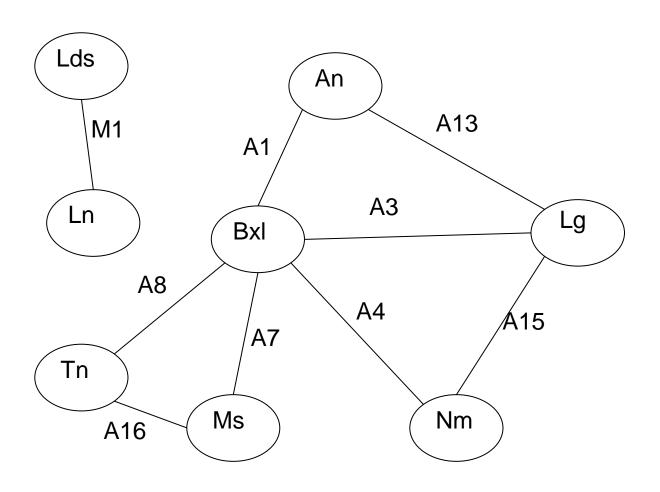
(Nm,A4,Bxl,A3,Lg) est un chemin.

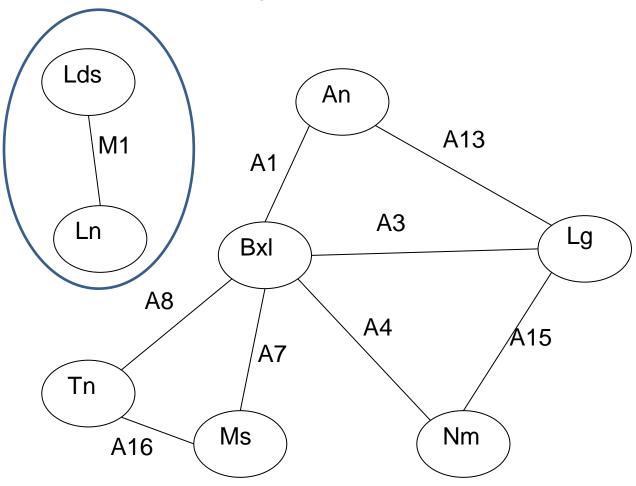


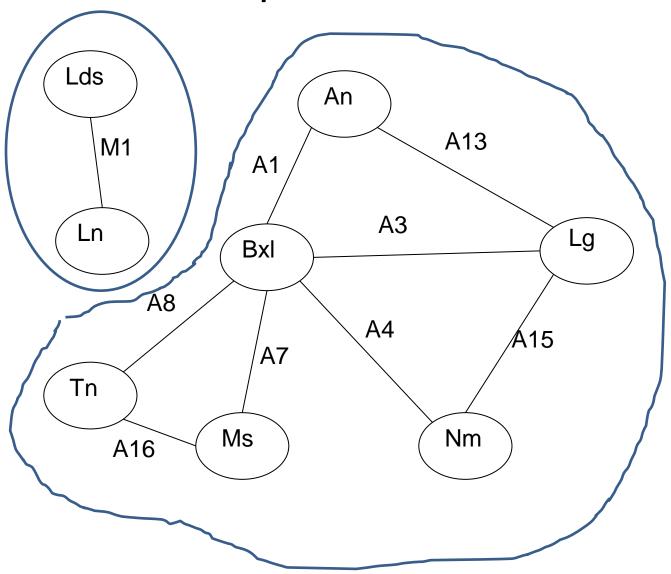
(Nm,A4,Bxl,A3,Lg,A13,An,A1 ,Bxl,A7,Ms) est un chemin. Lds An A13 M1 **A1 A3** Ln Lg Bxl **A8** A4 Á15 **A**7 Tn Ms Nm A16

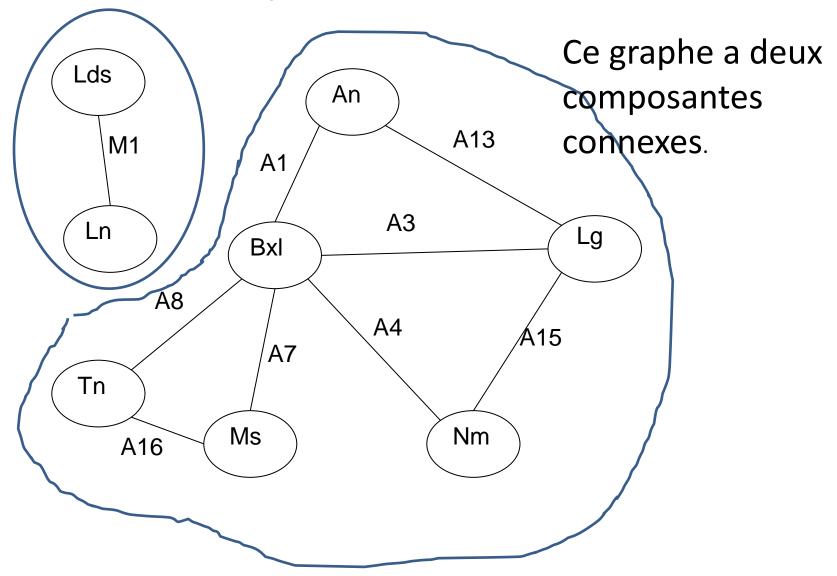
(Nm,A4,Bxl,A3,Lg,A15,Nm) est un cycle.



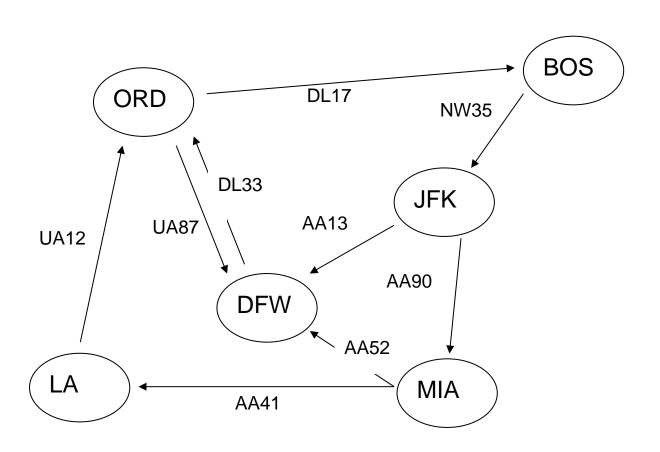




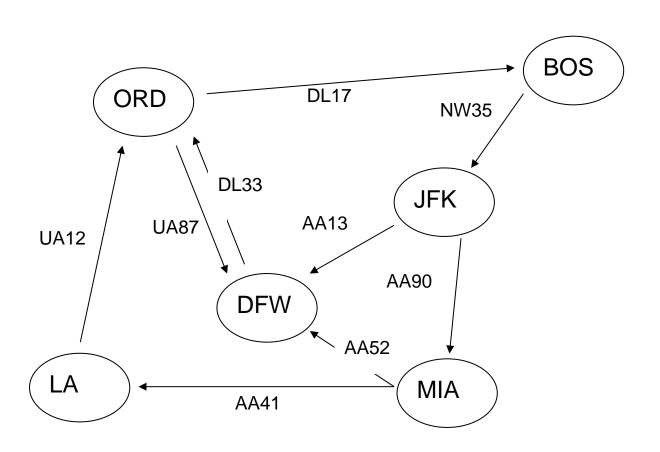




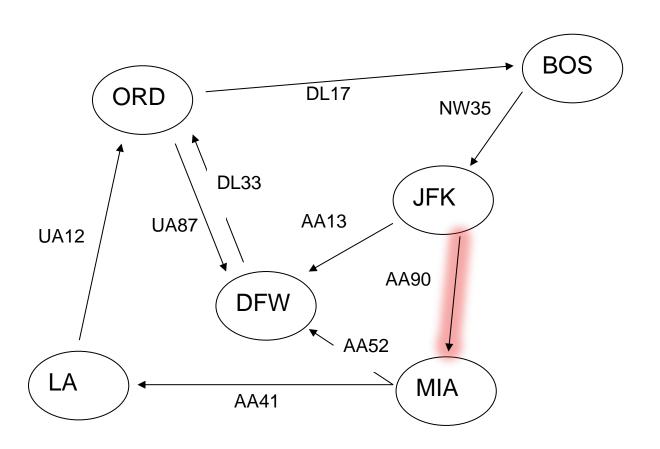
Exemple 2 : graphe dirigé



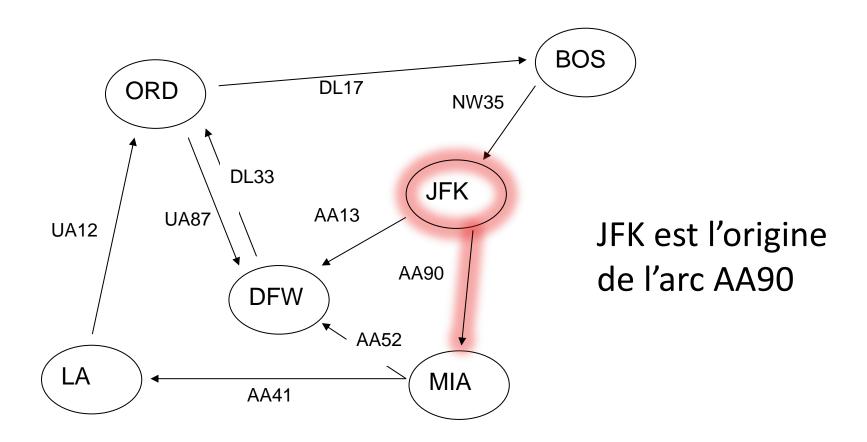
Origine



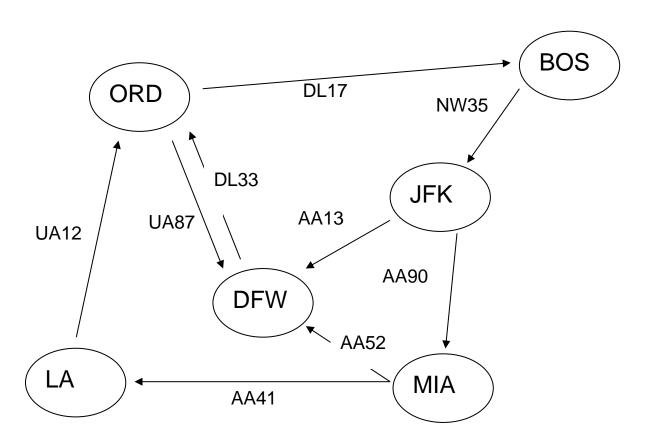
Origine



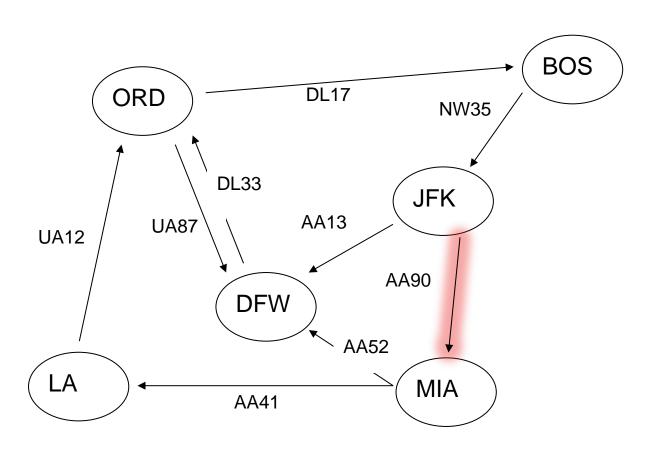
Origine



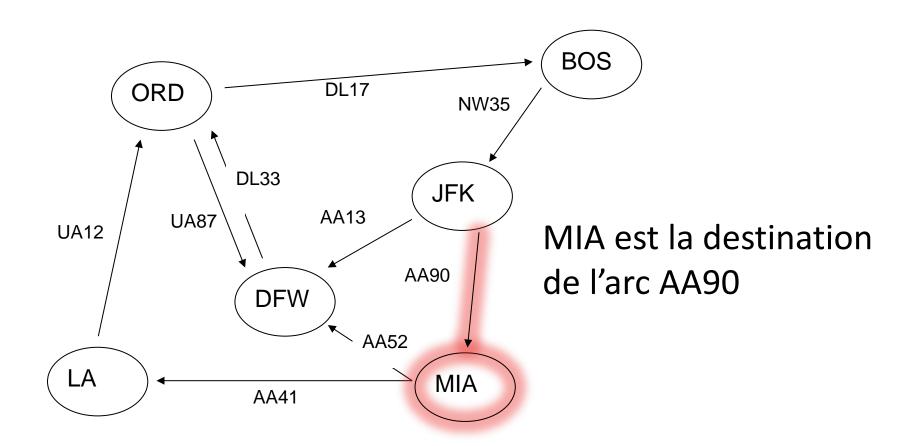
Destination



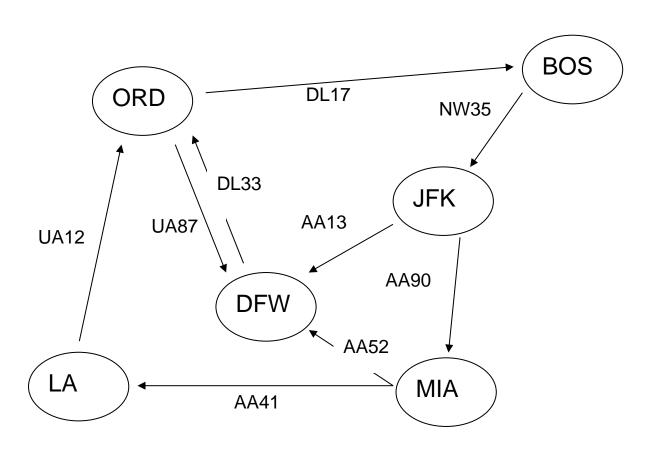
Destination



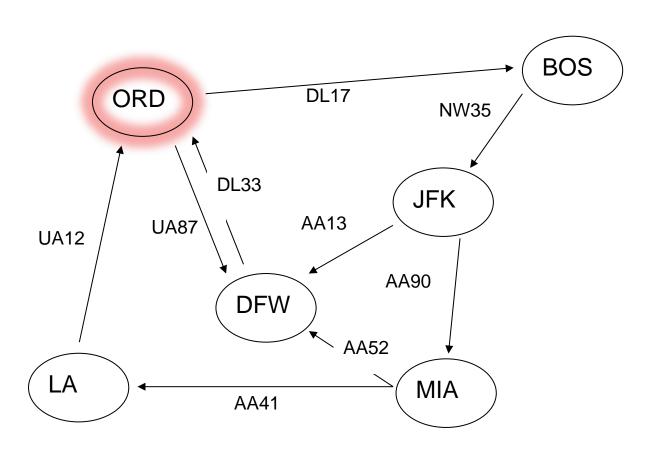
Destination



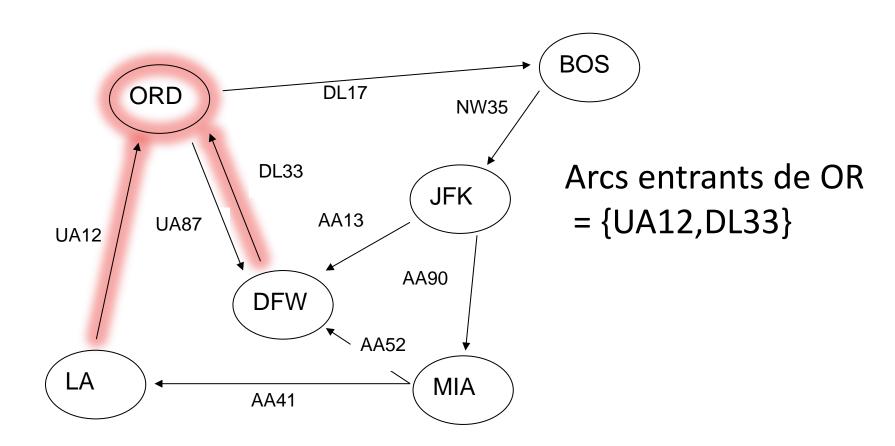
Arcs entrants



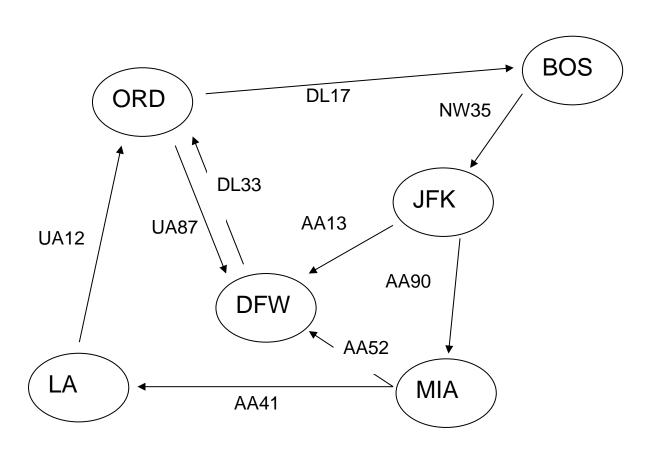
Arcs entrants



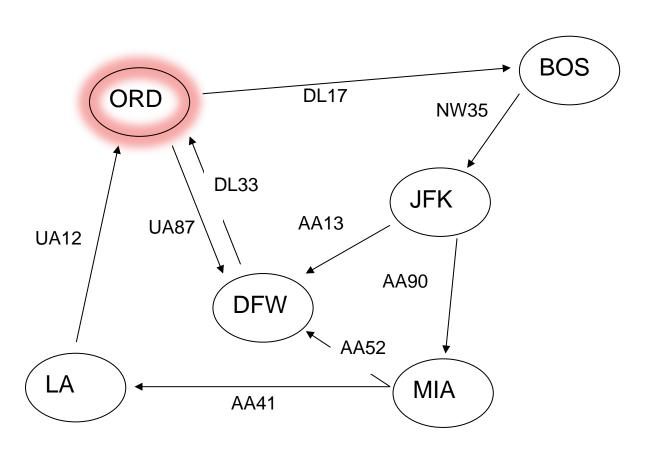
Arcs entrants



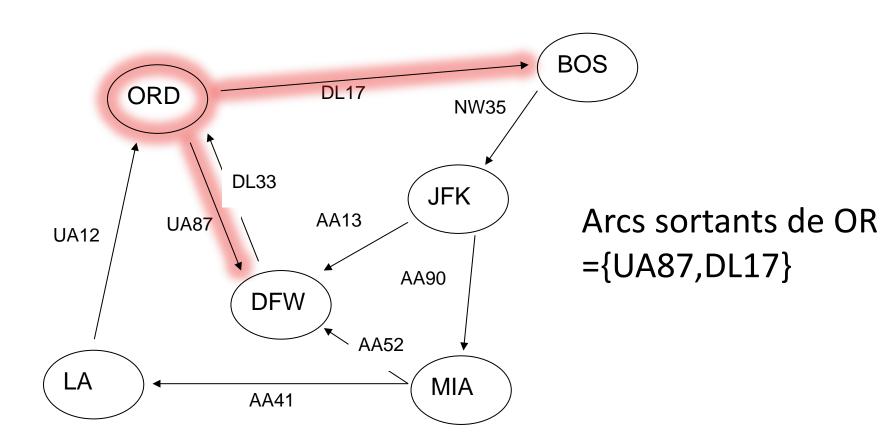
Arcs sortants

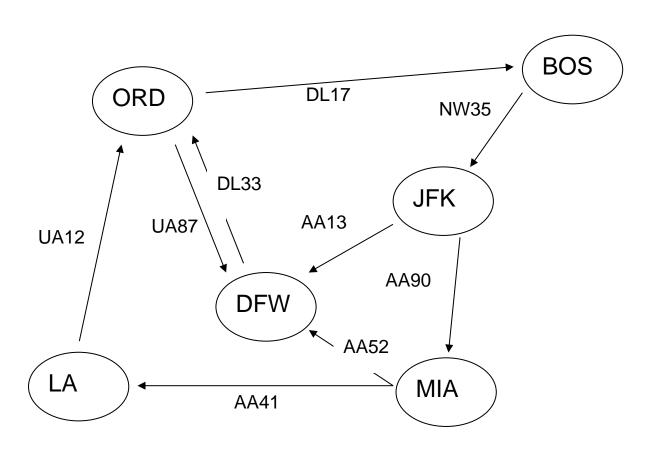


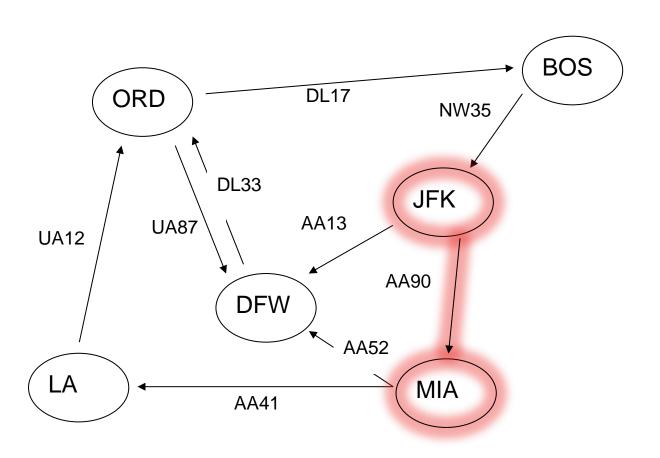
Arcs sortants

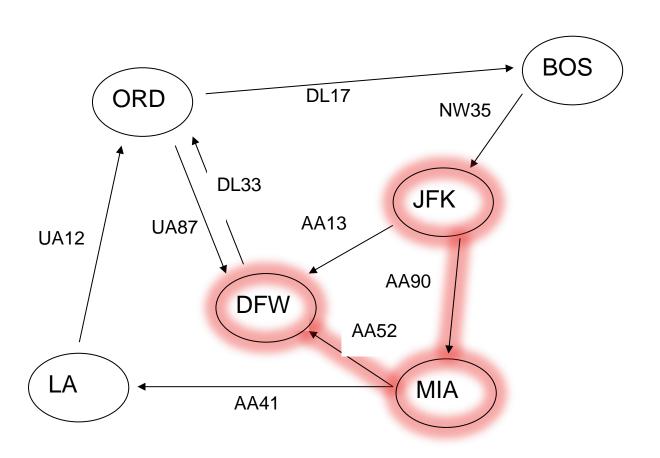


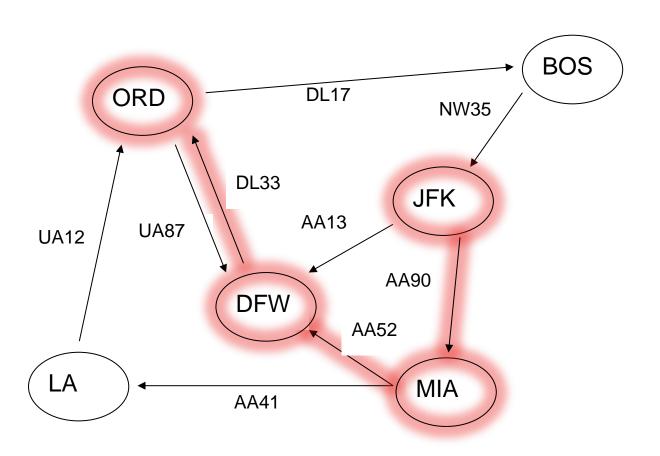
Arcs sortants



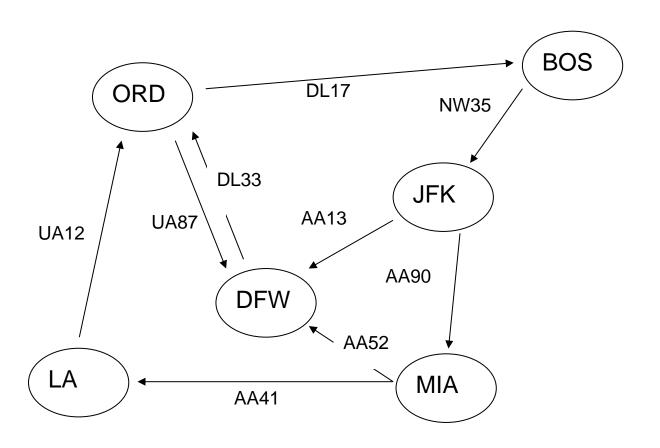




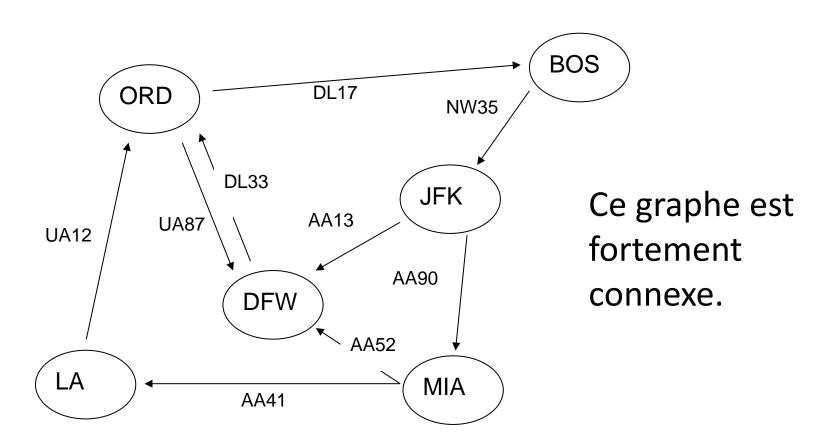




Connexité



Connexité



Exemple d'implémentation des graphes

Classe Sommet

- valeur du sommet
- référence à l'endroit où ce sommet est stocké dans le conteneur des sommets (liste, ensemble, vecteur, ...).

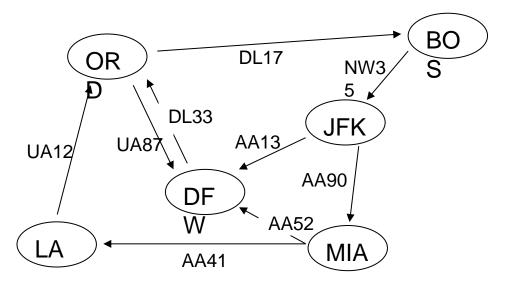
Classe Arc

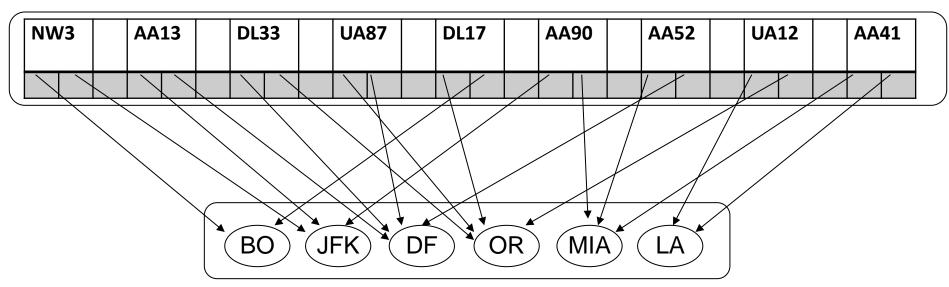
- valeur de l'arc
- référence vers le sommet origine
- référence vers le sommet destination
- référence à la position de cet arc dans le conteneur des arcs

3 exemples d'implémentation d'un graphe

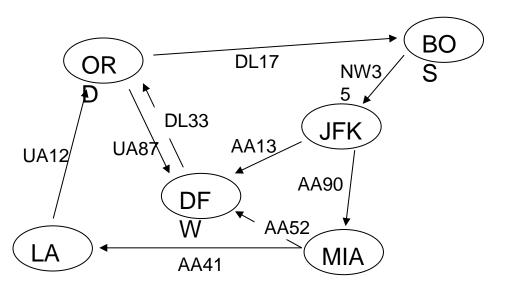
- Liste d'arcs
- Matrice d'adjacence
- Liste d'adjacence

Liste d'Arcs

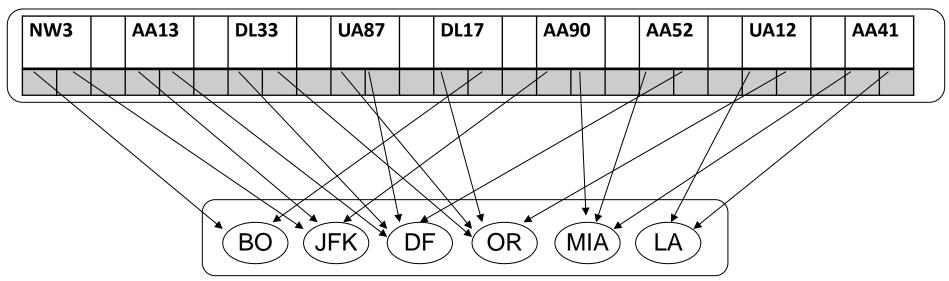




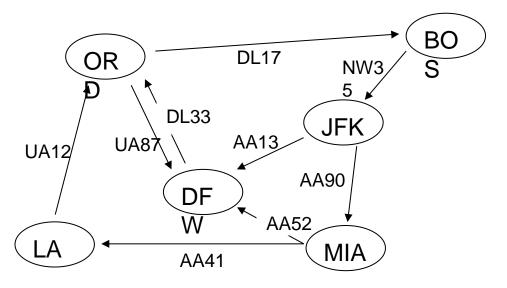
Liste d'Arcs

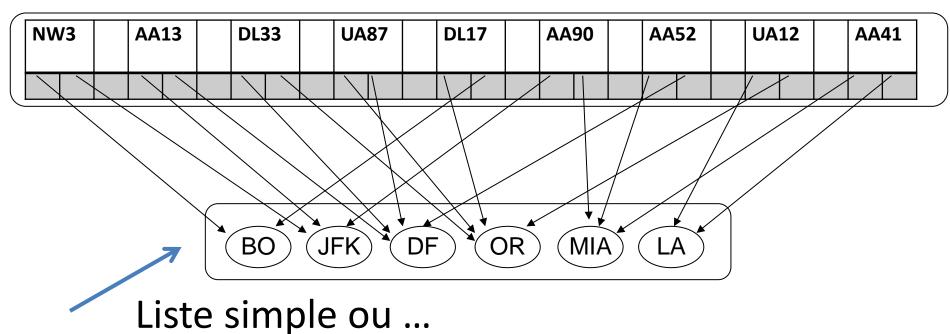


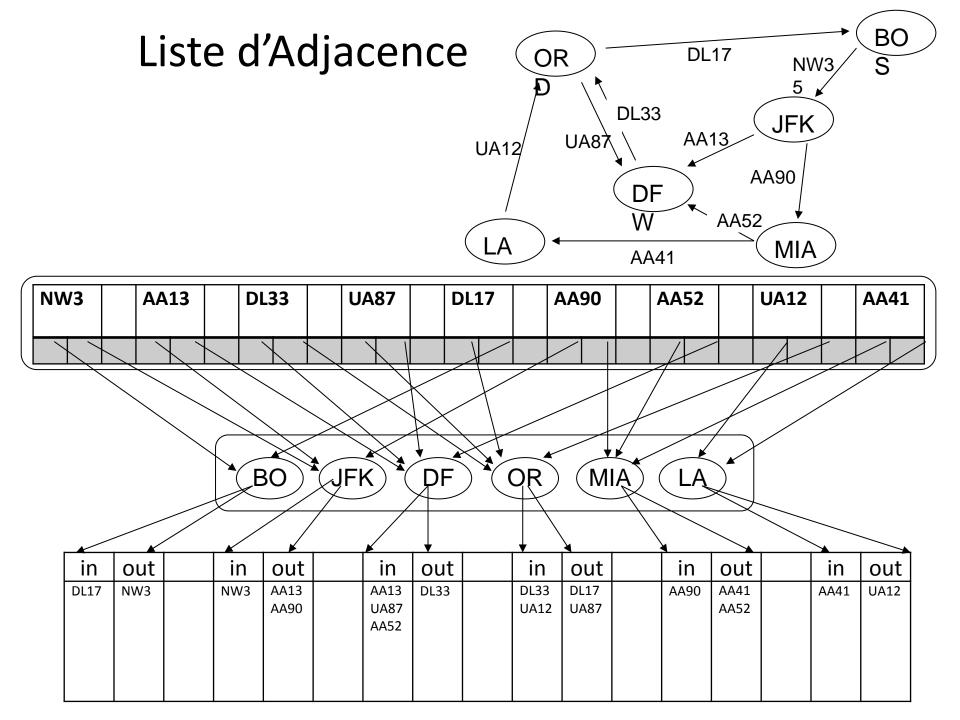




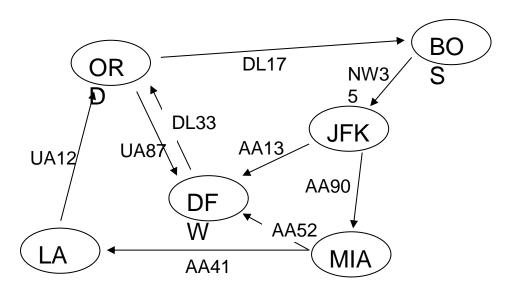
Liste d'Arcs







Matrice d'Adjacence



	0	1	2	3	4	5
0	ı	DL17	ı	ı	UA87	ı
1	ı	ı	ı	NW3	ı	ı
2	UA12	ı	ı	ı	-	1
3	ı	ı	ı	ı	AA13	AA90
4	DL33	ı	ı	ı	ı	ı
5	-	-	AA41	-	AA52	-

0	1	2	3	4	5
OR	ВО	LA	JFK	DF	MIA

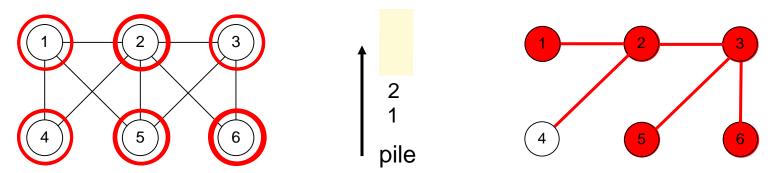
Algorithmes sur le graphes

- Depth First Search (DFS)
- Breadth First Search (BFS)
- Algorithme du plus court chemin (Dijkstra)

Depth First Search

Objectif: construire « en profondeur » un arbre couvrant pour un graphe connexe.

Exemple



- 1° Fixer un sommet de départ (sommet courant)
- 2° Utiliser une « pile » auxiliaire
- 3° Sélectionner dans l'adjacence du sommet courant un nouveau sommet et le relier au sommet courant
- 4° Si c'est impossible, remonter au sommet précédent (dépiler)

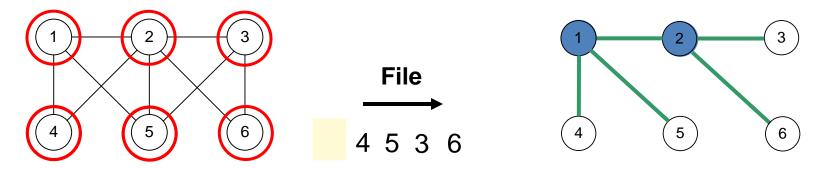
DFS

- Pour un graphe quelconque, le processus prend fin quand
 - On a capté tous les sommets
 - Le graphe est alors connexe
 - Ou lorsque la pile est vide
 - Le graphe est non connexe
 - On a construit un arbre couvrant pour la composante connexe du sommet de départ

Breadth-First Search

Objectif: construire « en largeur » un arbre couvrant pour un graphe connexe.

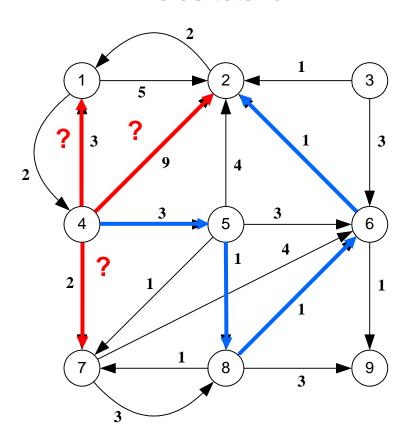
Exemple



- 1° Fixer un sommet de départ (sommet courant)
- 2° Dans l'adjacence du sommet courant sélectionner tous les sommets non encore atteints, et les stocker dans une « file »
- 3° Le « premier » de file devient le nouveau courant

Algorithme du plus court chemin





Rechercher le chemin de **poids total minimum**, d'un sommet *d* à un sommet *a* dans un digraphe pondéré.

Par exemple, quel est le « meilleur chemin » de 4 à 2 ?

Comment choisir?

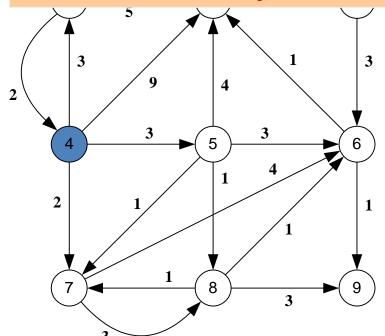
Comment concevoir un algorithme permettant de découvrir le « meilleur chemin » d'un sommet à un autre ?

La réponse de Dijkstra

Dijkstra apporte une réponse à sommet de départ : 4

« quel est le meilleur chemin

d'un sommet de départ fixé à chacun des autres sommets? »



donnent les poids des meilleurs chemins du sommet de départ vers chacun des sommets accessibles.

Etiquettes définitives :

3	6	_	0	3	5	2	4	6
---	---	---	---	---	---	---	---	---

1202B, Les arbres + la récursivité

J. Vander Meulen C. Damas

Mars 2017

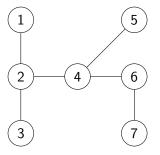
Qu'est ce qu'un arbre?

Représentation informatique des arbres

Algorithmes

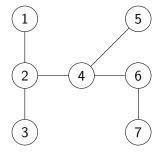
Un arbre (non orienté) est un graphe particulier

• Un graphe non vide, non orienté, acyclique et connexe.



Un arbre (non orienté) est un graphe particulier

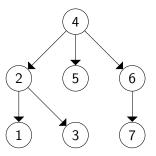
• Un graphe non vide, non orienté, acyclique et connexe.



Un unique chemin d'un noeud à un autre

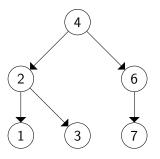
Un arbre (orienté) est aussi un graphe particulier

 Un graphe non vide, acyclique, ayant une unique racine et tel que tous les nœuds sauf la racine ont un unique parent

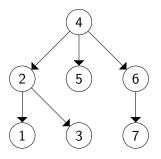


Un arbre binaire

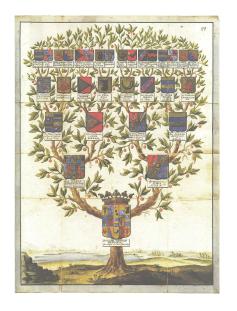
 Un arbre dont chaque noeud a au plus deux noeuds adjacents (souvent appelés fils gauche et fils droit)



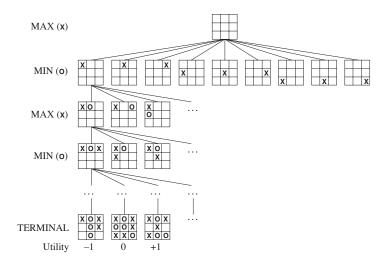
Tous les arbres ne sont pas binaires



Exemples 1 : les arbres généalogiques

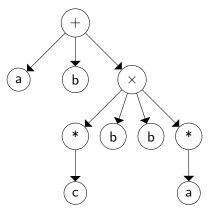


Exemples 2 : les arbres en IA

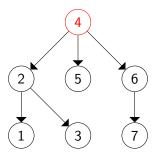


Exemples 3 : les arbres dans les compilateurs

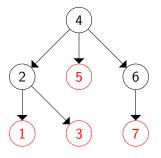
• Une expression : $a|b|c^*bba^*$



Terminologie : racine (anglais : root)

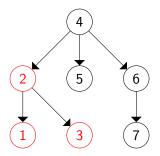


Terminologie : feuilles (anglais : leaves) (29)



Terminologie : parent—enfant (anglais : parent—children)

- 2 est le parent de 1 et 3
- 1 et 3 sont les enfants de 2



Une définition récursive des arbres

- Pour pouvoir écrire facilement des algorithmes récursifs sur les arbres, on va considérer une deuxième définition des arbres orientés
- Les deux définitions sont équivalentes
- L'ensemble des arbres qu'on peut définir avec les deux définitions sont les mêmes

Une définition récursive des arbres

- Dans un premier temps, on va définir les plus petits arbres possibles (les arbres composés d'un unique noeud)
- Dans un second temps, on va définir des arbres de plus en plus grands (les arbres composés de plus d'un noeud)

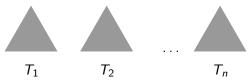
Premier temps : soit un ensemble E, définition d'un arbre de hauteur 0

Une racine avec un label $e \in E$ est un arbre



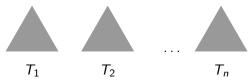
Second temps : soit un ensemble E, définition d'un arbre de hauteur > 0

• Supposons n arbres T_1, T_2, \ldots, T_n :

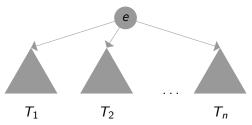


Second temps : soit un ensemble E, définition d'un arbre de hauteur > 0

• Supposons n arbres T_1, T_2, \ldots, T_n :



• Le graphe suivant, où $e \in E$, est aussi un arbre valide :



Second temps : exemple

• Supposons les 3 arbres :

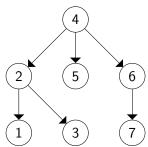


Second temps: exemple

• Supposons les 3 arbres :



• On peut construire l'arbre suivant :



Qu'est ce qu'un arbre?

Représentation informatique des arbres

Algorithmes

Une représentation orientée POO (application pratique de la définition récursive)

- Une classe Tree
- 3 attributs :
 - Une valeur
 - Une référence vers son parent
 - Un conteneur contenant des références vers ses fils
- 2 constructeurs :
 - Un destiné aux arbres de hauteur 0
 - Un autre destiné aux arbres de hauteur > 0

Classe Tree

```
public class Tree {
  private int value;
  private Tree parent;
  private Tree[] children;
  public Tree(int v, Tree[] chd) {
    value = v;
    children = chd;
    int i = 0;
    while(i != chd.length) {
      chd[i].parent = this;
      i++;
```

Classe Tree

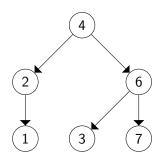
```
public class Tree {
    ....

public Tree(int v) {
    this(v, new Tree[0]);
 }
    ...
}
```

Créer un arbre

```
public class Main{
  public static void main(String[] args){
    Tree 11 = new Tree(1);
    Tree 13 = \text{new Tree}(3):
    Tree 15 = \text{new Tree}(5);
    Tree 17 = \text{new Tree}(7):
    Tree t2 = new Tree(2, new Tree[]{11, 13});
    Tree t6 = new Tree(6, new Tree[]{17});
    Tree t4 = new Tree(4, new Tree[]{t2, 15, t6});
```

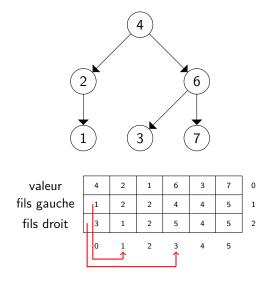
Une représentation d'arbres binaires avec un tableau



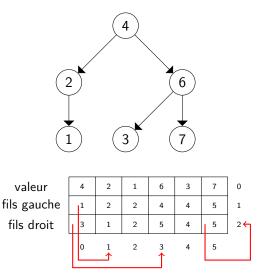
valeur fils gauche fils droit

4	2	1	6	3	7	0
1	2	2	4	4	5	1
3	1	2	5	4	5	2
		•	•	•	•	

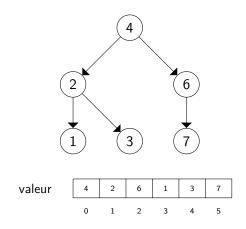
Une représentation d'arbres binaires avec un tableau



Une représentation d'arbres binaires avec un tableau



Une représentation d'arbres binaires complets avec un tableau



Qu'est ce qu'un arbre?

Représentation informatique des arbres

Algorithmes

Les algorithmes récursifs : intuitions

Pour résoudre un problème, on considère généralement différents cas :

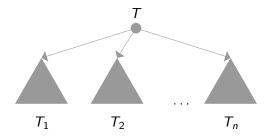
- cas simples :
 - par exemple, les arbres de hauteur 0
 - il existe généralement un algo trivial pour ces instances

Les algorithmes récursifs : intuitions

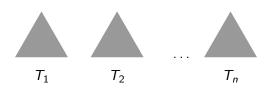
Pour résoudre un problème, on considère généralement différents cas :

- cas simples :
 - par exemple, les arbres de hauteur 0
 - il existe généralement un algo trivial pour ces instances
- cas plus complexes :
 - par exemple, les arbres de hauteur > 0
 - avant de traiter ces instances, on va considérer des instances plus petites.

Avant de traiter tout cet arbre



On va traiter uniquement ses sous-arbres (de manière récursive)



Remarque : les sous-arbres T_1, T_2, \ldots, T_n sont plus petits que l'arbre initial

Un 1er exemple : # d'un arbre

• Écrire un algorithme récursif qui renvoie le #Ø d'un arbre

public static int nbrLeaves(Tree t)

Un 1^{er} exemple : #Ø d'un arbre

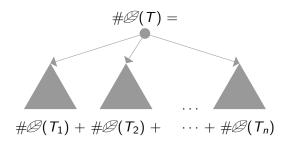
- Écrire un algorithme récursif qui renvoie le $\#\mathscr{Q}$ d'un arbre

public static int nbrLeaves(Tree t)

- Cas simple : le $\#\mathscr{Q}$ d'une $\mathscr{Q}=1$



$\#\mathscr{O}$ d'un arbre de hauteur > 0



#∅ : code Java

```
public static int nbrLeaves(Tree t) {
  int r;
  if (t.children.length == 0) {
    r = 1;
  } else {
    r = 0:
    int i = 0;
    while (i != t.children.length) {
      r += nbrLeaves(t.children[i]);
      i++:
  return r;
```

Un 2^e exemple : aplanir les @ d'un arbre

 Écrire un algorithme récursif qui renvoie un tableau contenant les Ø d'un arbre

```
public static Tree[] flattenLeaves(Tree t)
```

Un 2^e exemple : aplanir les Ø d'un arbre

 Écrire un algorithme récursif qui renvoie un tableau contenant les Ø d'un arbre

```
public static Tree[] flattenLeaves(Tree t)
```

- Pour résoudre ce prb on va construire un algorithme plus général
 - On place les d'un arbre dans une partie de tableau

```
static int flattenLeaves(Tree t, Tree[] a, int idx)
```



Un 2^e exemple : code Java

```
static int flattenLeaves(Tree t, Tree[] a, int idx) {
  int r;
  if (t.children.length == 0) {
    a[idx] = t;
    r = 1;
  } else {
   r = 0;
    int i = 0;
    while (i != t.children.length) {
      r += flattenLeaves(t.children[i], a, idx + r);
      i++:
  return r;
```

Un 2^e exemple : code Java

```
static int flattenLeaves(Tree t) {
  int nl = nbrLeaves(t);
  Tree[] r = new Tree[nl];
  flattenLeaves(t, r, 0);
  return r;
}
```

Un 3^e exemple : imprimer le chemin vers la racine

 Tous les algorithmes traitant des arbres ne sont pas obligatoirement récursifs

```
public static void pathV1(Tree t) {
  System.out.println(t.value);
  if (t.parent != null) {
    pathV1(t.parent);
public static void pathV2(Tree t) {
  while(t != null) {
    System.out.println(t.value);
    t = t.parent;
```

1202B, Union-find

J. Vander Meulen C. Damas

Mars 2017

Description de la structure

Représentation

Algorithmes

Application

Représenter des partitions d'un intervalle $E = [0 \dots n[$

Soit un intervalle fini E

$$E = \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7\}$$

Représenter des partitions d'un intervalle $E = [0 \dots n[$

Soit un intervalle fini E

$$E = \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7\}$$

On veut représenter et manipuler des partitions de E

$$(0 \quad 3 \quad 6 \quad 7) \quad (2) \quad (1 \quad 4)$$

À partir d'une partition initiale de E

- $\{e\} \mid e \in E\}$
- {{0},{3},{6},{7},{2},{1},{4},{5}}
- C'est la relation identité abordée durant le cours de mathématiques du bloc 1.

Fusionner deux parties de la partition

$$\Big\{\{0\},\{3\},\{6\},\{7\},\{2\},\{1\},\{4\},\{5\}\Big\}$$

• Fusionner deux parties de la partition

$$\Big\{ \textcolor{red}{\mathbf{\{0,3\}}}, \textcolor{blue}{\mathbf{\{6\}}}, \textcolor{blue}{\mathbf{\{7\}}}, \textcolor{blue}{\mathbf{\{2\}}}, \textcolor{blue}{\mathbf{\{1\}}}, \textcolor{blue}{\mathbf{\{4\}}}, \textcolor{blue}{\mathbf{\{5\}}} \Big\}$$

• Fusionner deux parties de la partition

$$\Big\{\{0,3\}, \textcolor{red}{\{6,7\}}, \{2\}, \{1\}, \{4\}, \{5\}\Big\}$$

• Fusionner deux parties de la partition

$$\Big\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1\},\{4\},\{5\}\Big\}$$

Fusionner deux parties de la partition

$$\Big\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1\},\textcolor{red}{\pmb{\{4,5\}}}\Big\}$$

• Fusionner deux parties de la partition

$$\Big\{\{0,3,6,7\},\{2\}, \textcolor{red}{\{1,4,5\}}\Big\}$$

Fusionner deux parties de la partition

$$\Big\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1,4,5\}\Big\}$$

Répondre à la question :

Deux éléments appartiennent-ils à la même partie?

$$\left\{\{0,3,\textcolor{red}{6},7\},\{2\},\{1,\textcolor{red}{4},5\}\right\} \Rightarrow \mathrm{Non}$$

5

Fusionner deux parties de la partition

$$\Big\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1,4,5\}\Big\}$$

Répondre à la question :

Deux éléments appartiennent-ils à la même partie?

$$\Big\{ \{ \textcolor{red}{0}, 3, \textcolor{red}{6}, 7 \}, \{ 2 \}, \{ 1, 4, 5 \} \Big\} \Rightarrow \mathrm{Oui}$$

5

Fusionner deux parties de la partition

$$\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1,4,5\}\}$$

Répondre à la question :

Deux éléments appartiennent-ils à la même partie?

$$\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1,4,5\}\}\Rightarrow \mathrm{Oui}$$

Compter le nombre d'éléments d'une partie

$$\#\{0,3,6,7\}=4$$

5

Les représentants des parties

Pour des raisons algorithmiques :

chaque partie est associée à un représentant

$$\Big\{\{0,3,\textcolor{red}{6},7\},\{\textcolor{red}{2}\},\{\textcolor{red}{1},4,5\}\Big\}$$

Description de la structure

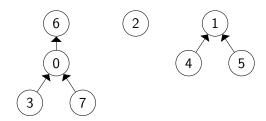
Représentation

Algorithmes

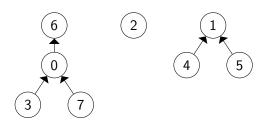
Application

Une partition d'un intervalle E est représentée abstraitement par une forêt

 $\Big\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1,4,5\}\Big\}$

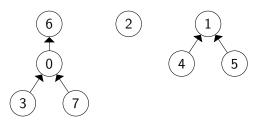


$$\Big\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1,4,5\}\Big\}$$



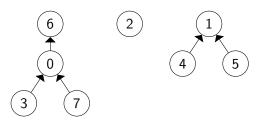
3	3	1	1	1	1	4	1	0
6	1	2	0	1	1	6	0	1
0	1	2	3	4	5	6	7	

$$\Big\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1,4,5\}\Big\}$$



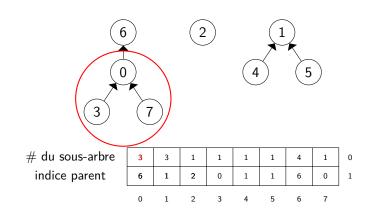
3	3	1	1	1	1	4	1	0
6	1	2	0	1	1	6	0	1
1 0	1	2	3	4	5	6	7	

$$\Big\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1,4,5\}\Big\}$$

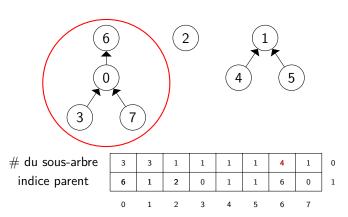


3	3	1	1	1	1	4	1	C
6	1	2	0	1	1	6	0	1
0	1	2	3	4	5	6 ↑	7	,

 $\Big\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1,4,5\}\Big\}$

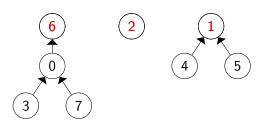


$$\Big\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1,4,5\}\Big\}$$



Une partition d'un intervalle E est représentée abstraitement par une forêt

- Les racines des arbres sont les représentants des ≠ parties



3	3	1	1	1	1	4	1	0
6	1	2	0	1	1	6	0	1
0	1	2	3	4	5	6 ↑	7	

Description de la structure

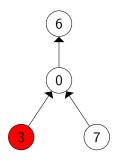
Représentation

Algorithmes

Application

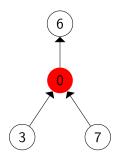
Trouver la racine d'un arbre

Une première opération interne, à partir d'un noeud de départ, on remonte jusqu'à la racine.



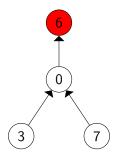
Trouver la racine d'un arbre

Une première opération interne, à partir d'un noeud de départ, on remonte jusqu'à la racine.



Trouver la racine d'un arbre

Une première opération interne, à partir d'un noeud de départ, on remonte jusqu'à la racine.

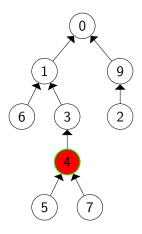


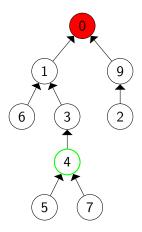
Trouver le représentant de la partie d'un nombre n (find)

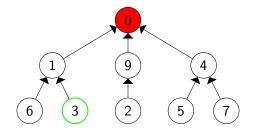
 1) Trouver la racine R de l'arbre auquel le noeud N associé au nombre n appartient.

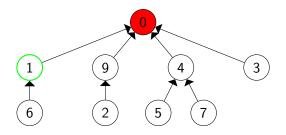
Le nombre associé à la racine R est le représentant de la partie du nombre n

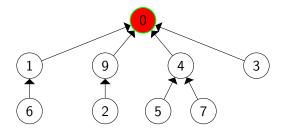
2) Compresser le chemin allant de la racine de R à N











Pour compter le nombre d'éléments d'une partie P à laquelle un nombre n appartient

- $\#\{0,3,6,7\}=4$
- On trouve le représentant de la partie P (find)
- Ensuite, on trouve trivialement la taille de cette partie dans le tableau qui représente l'arbre de la partie P

Pour vérifier si deux nombres n_1 et n_2 appartiennent à la même partie

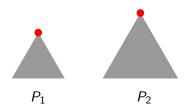
•
$$\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1,4,5\}\}\Rightarrow \text{Non}$$

•
$$\{\{0,3,6,7\},\{2\},\{1,4,5\}\} \Rightarrow \text{Oui}$$

- On trouve les représentants des deux parties de n₁ et de n₂
- Ensuite, on vérifie que ces deux représentants sont les mêmes

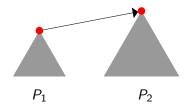
Pour fusionner deux parties P_1 et P_2 de la partition (union)

On trouve les représentants des deux parties P₁ et P₂



Pour fusionner deux parties P_1 et P_2 de la partition (union)

- On trouve les représentants des deux parties P₁ et P₂
- On « attache » la plus petite partie à la plus grande



Complexité

Si E = [0..n[et que l'on effectue m opérations find ou union :

$$\mathcal{O}(\alpha(n)m)$$

οù

- α est la fonction inverse de la fonction d'Ackermann
- α est une fonction qui croît extrêmement lentement

Complexité

Si E = [0..n[et que l'on effectue m opérations find ou union :

$$\mathcal{O}(\alpha(n)m)$$

οù

- α est la fonction inverse de la fonction d'Ackermann
- α est une fonction qui croît extrêmement lentement

En pratique

$$\approx \mathcal{O}(m)$$

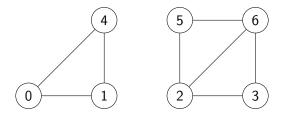
Description de la structure

Représentation

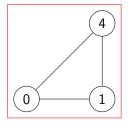
Algorithmes

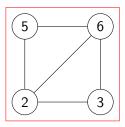
Application

Composantes fortement connexes d'un graphe

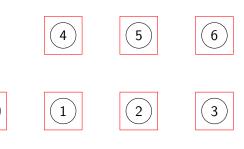


Composantes fortement connexes d'un graphe

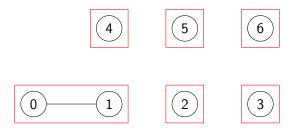




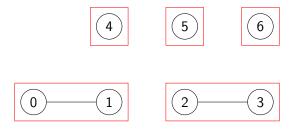
Composantes connexes d'un graphe

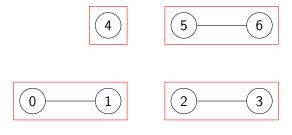


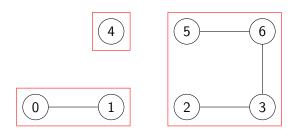
Composantes connexes d'un graphe

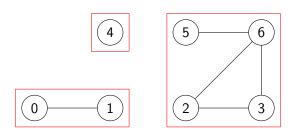


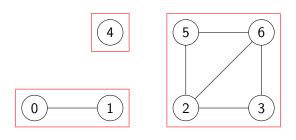
Composantes connexes d'un graphe

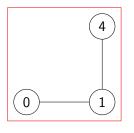


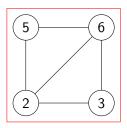


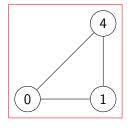


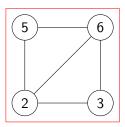












Codes de Huffman

Méthode de compression des fichiers

BUT : coder les "lettres" de plus grandes fréquences sur moins de bits que celles de fréquences plus petites

Mauvais exemple

CAFE	Α	0
010111	В	10
	C	01
Quel est le problème ?	D	00
	Е	1
	F	11

Mauvais exemple

CAFE	Α	0
010111	В	10
	C	01
Quel est le problème ?	D	00
	Ε	1
	F	11

LE HIC : savoir où un code se termine et où un nouveau code commence

Mauvais exemple

CAFE	Α	0
010111	В	10
	C	01
Quel est le problème ?	D	00
	Ε	1
	F	11

LE HIC: savoir où un code se termine et où un nouveau code commence

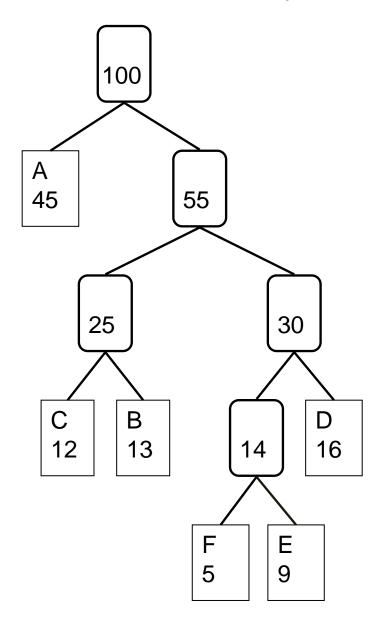
SOLUTION : le codage d'une "lettre" n'est jamais un préfixe du codage d'une autre "lettre"

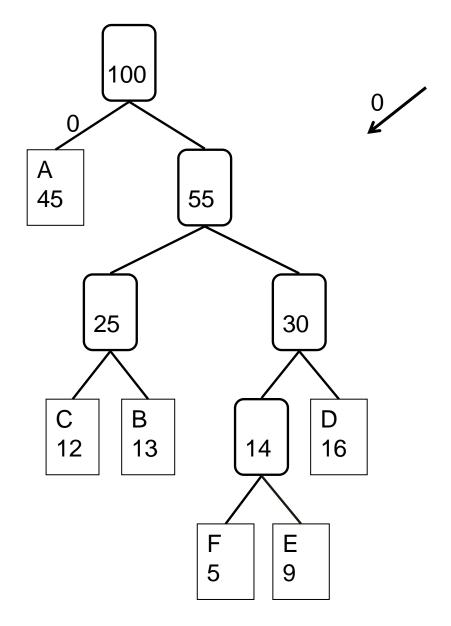
L'algorithme de Huffman construit un arbre binaire représentant le codage de chaque « lettre »

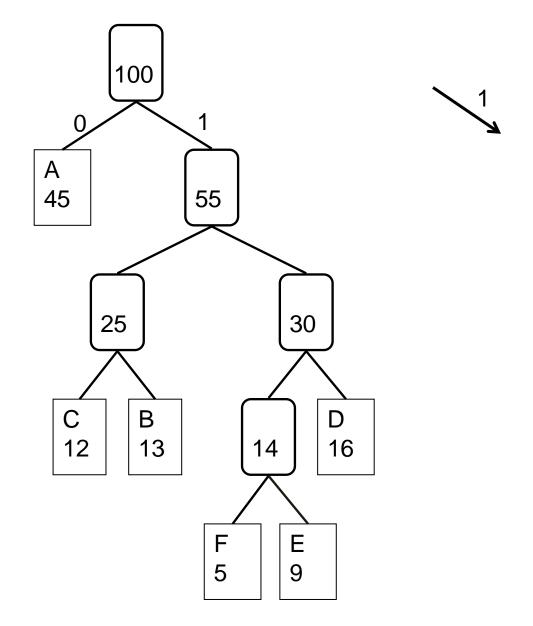
Exemple:

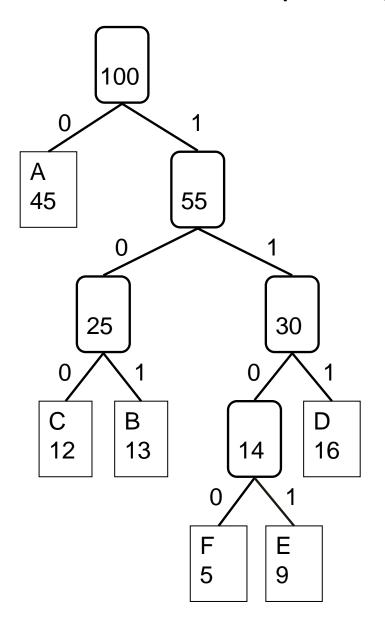
Supposons que notre texte ne contient que les lettres A, B, C, D, E et F et qu'on a la map des fréquences suivantes :

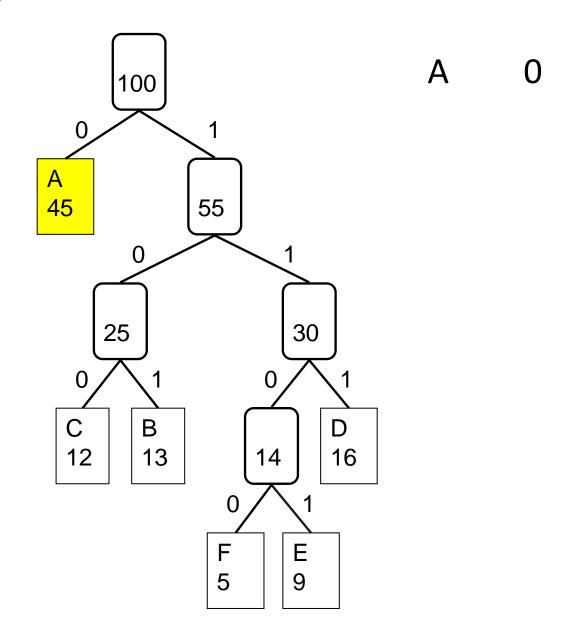
Α	В	С	D	Е	F
45	13	12	16	9	5

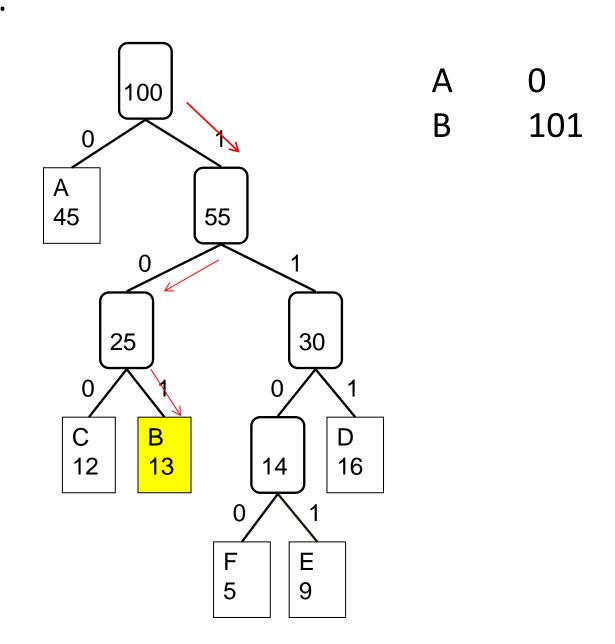


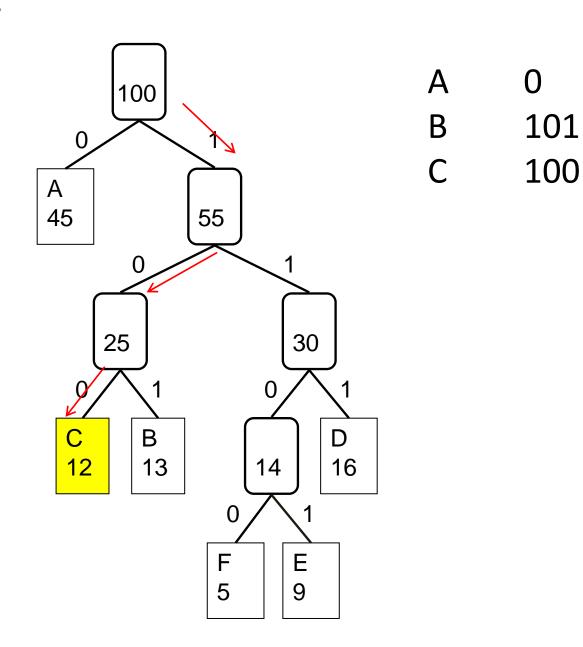


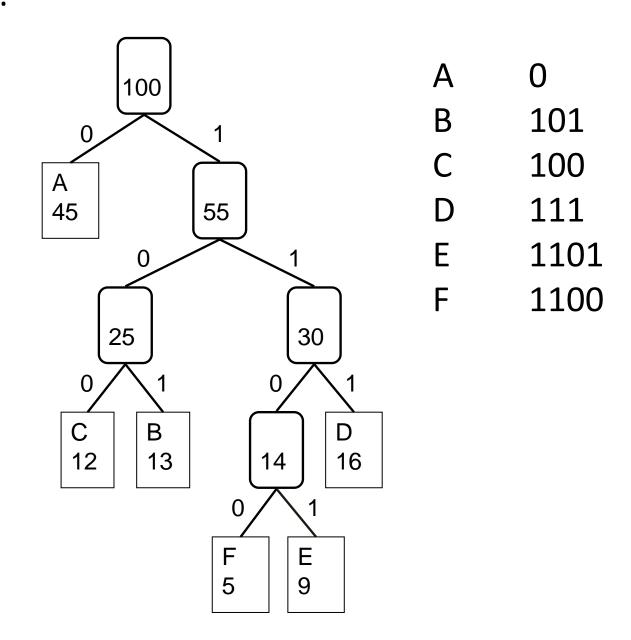












A 0
B 101
C 100
D 111
E 1101
F 1100

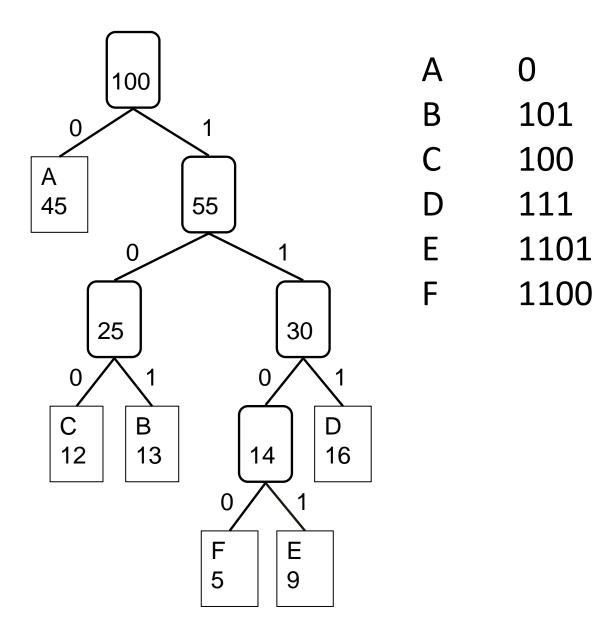
A 0
B 101
C 100
D 111
E 1101
F 1100

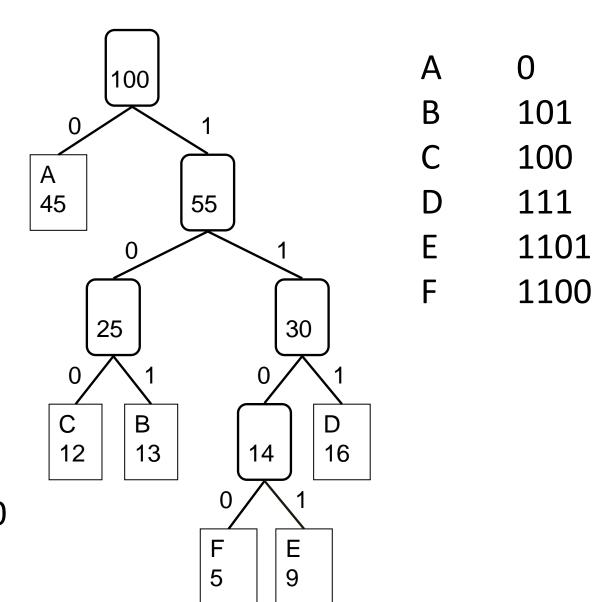
A 0
B 101
C 100
D 111
E 1101
F 1100

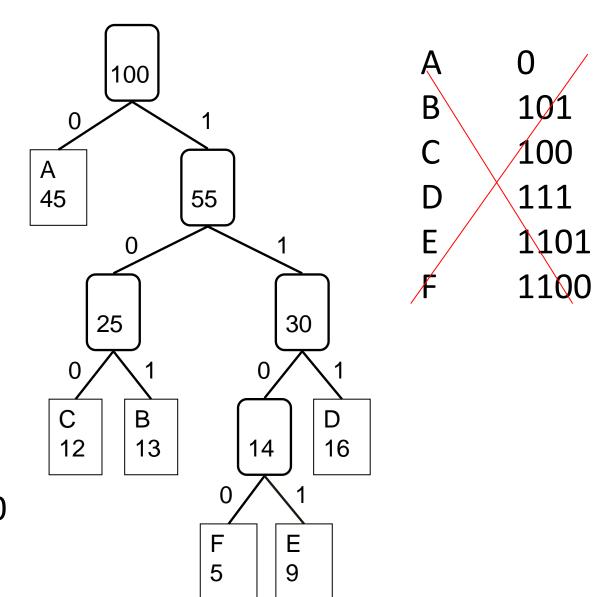
A 0
B 101
C 100
D 111
E 1101
F 1100

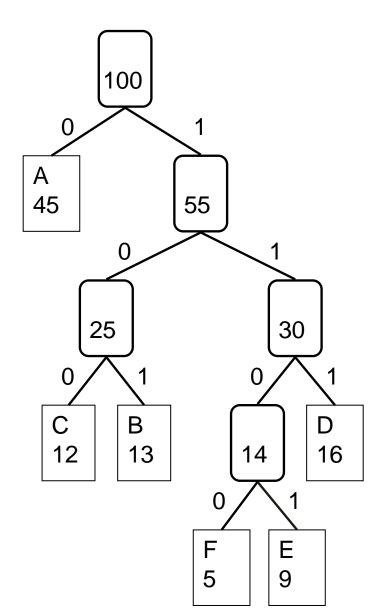
A 0
B 101
C 100
D 111
E 1101
F 1100

A 0
B 101
C 100
D 111
E 1101
F 1100





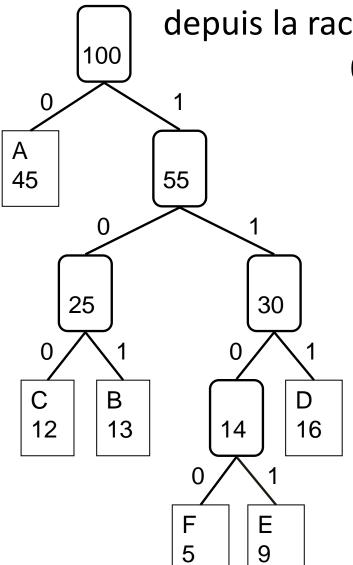




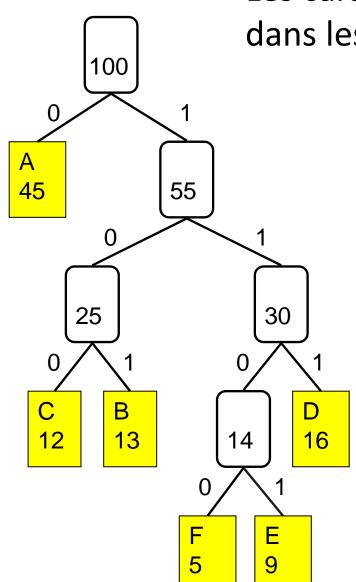
Plusieurs parcours de l'arbre depuis la racine jusqu'une feuille

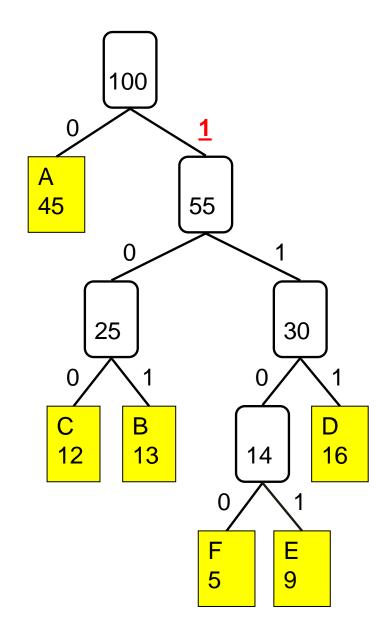
0 → à gauche

 $1 \rightarrow a$ droite

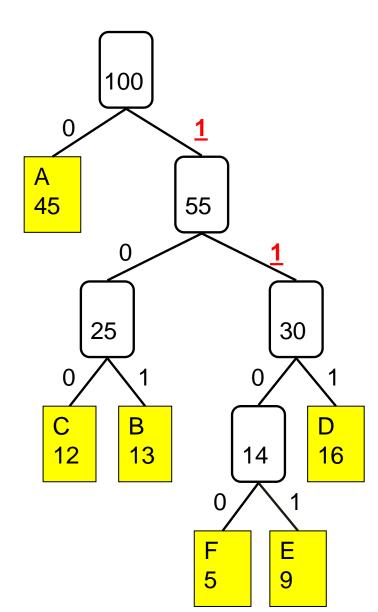


Les caractères se trouvent dans les feuilles!

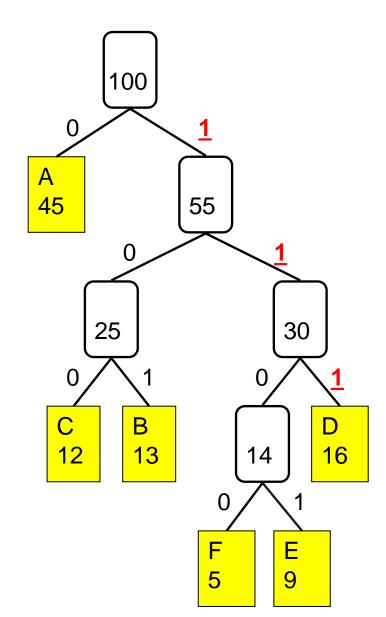




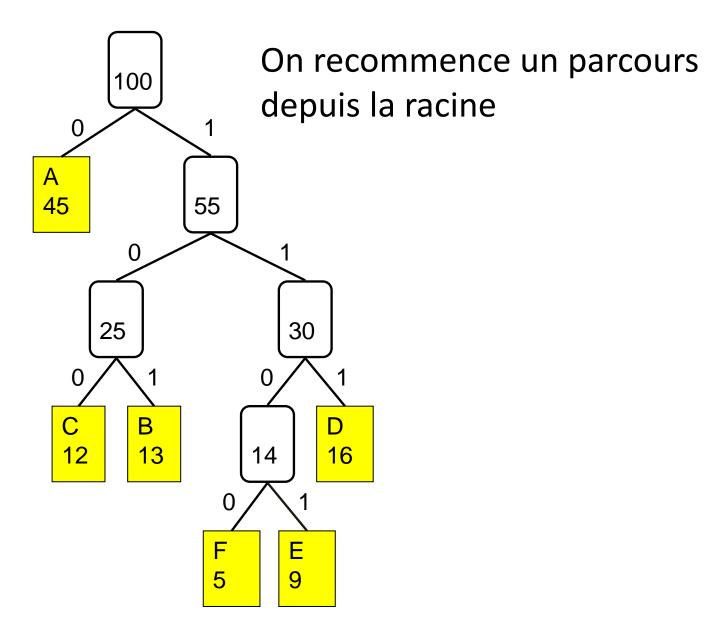
<u>1</u>1111011000



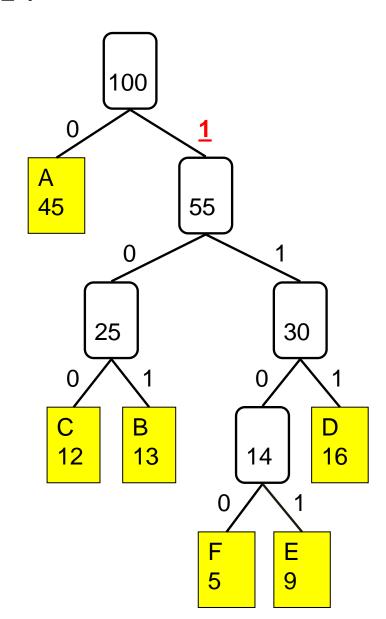
<u>11</u>111011000



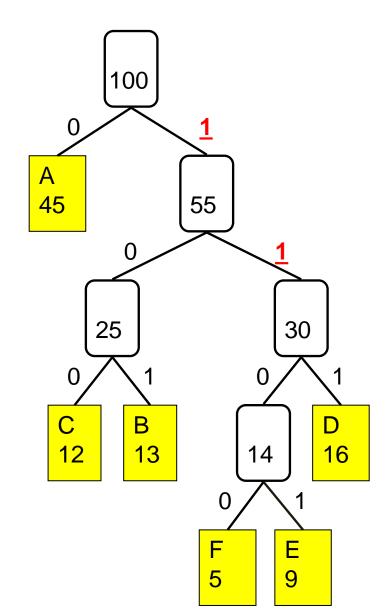
<u>111</u>11011000



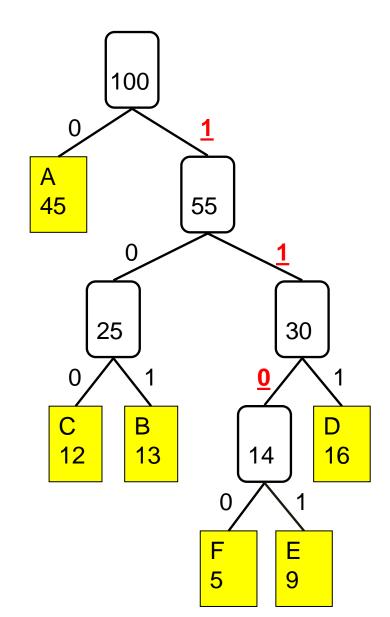
111111111000 D



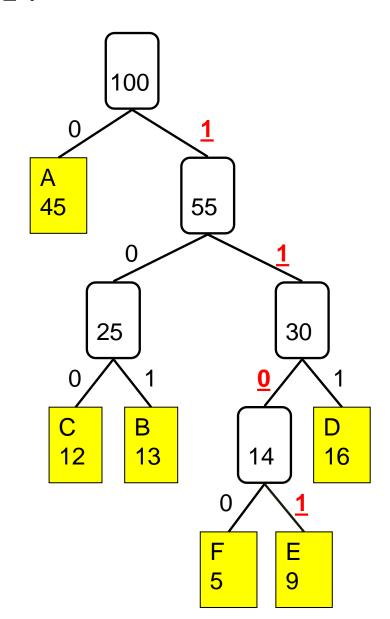
111<u>1</u>1011000 D



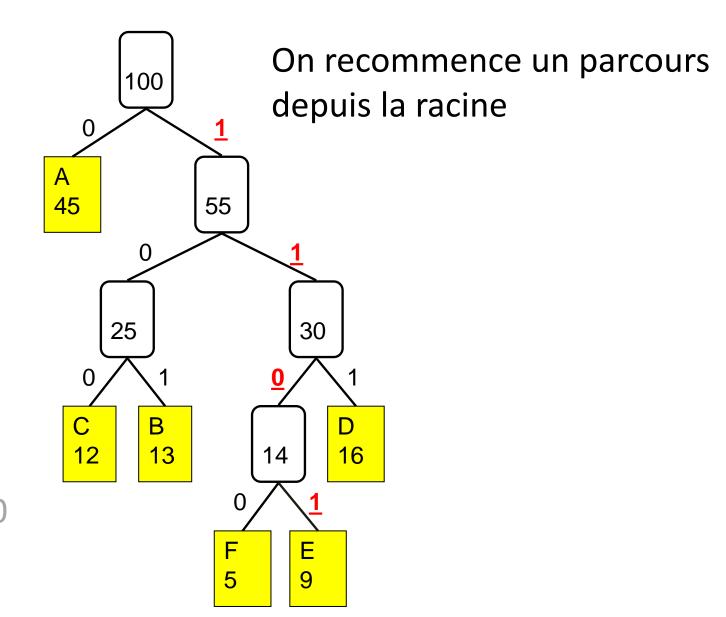
111<u>11</u>011000 D



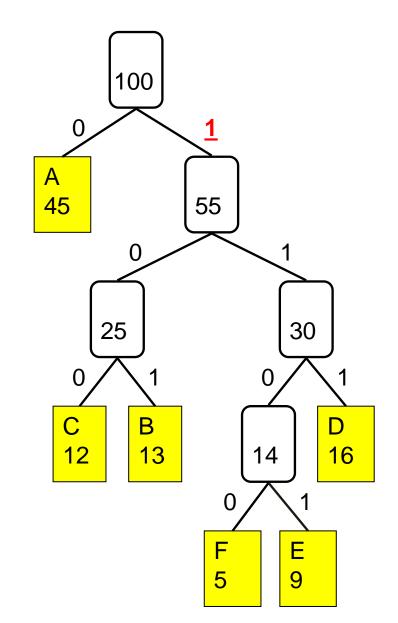
111<u>110</u>11000



111<u>1101</u>1000

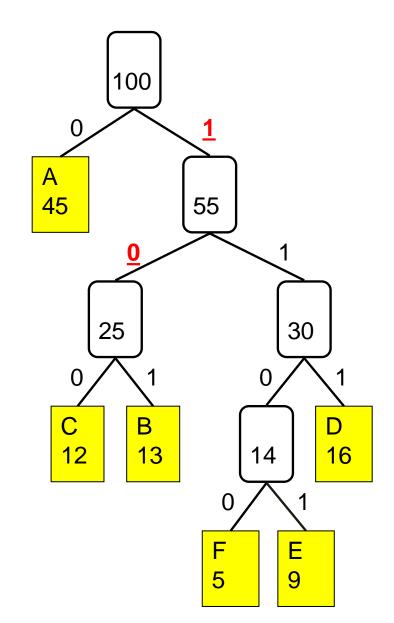


111<u>1101</u>1000



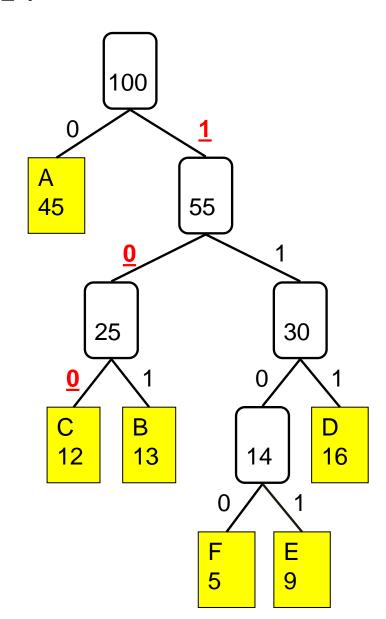
1111101<u>1</u>000

) E



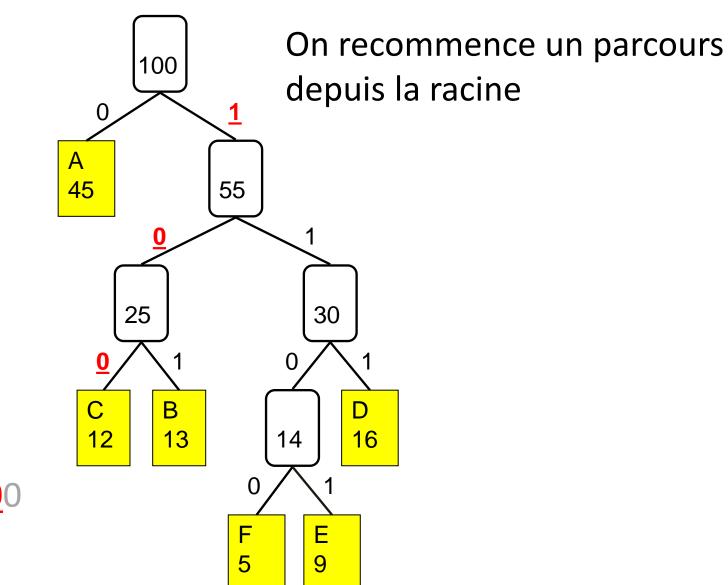
1111101<u>10</u>00

D E



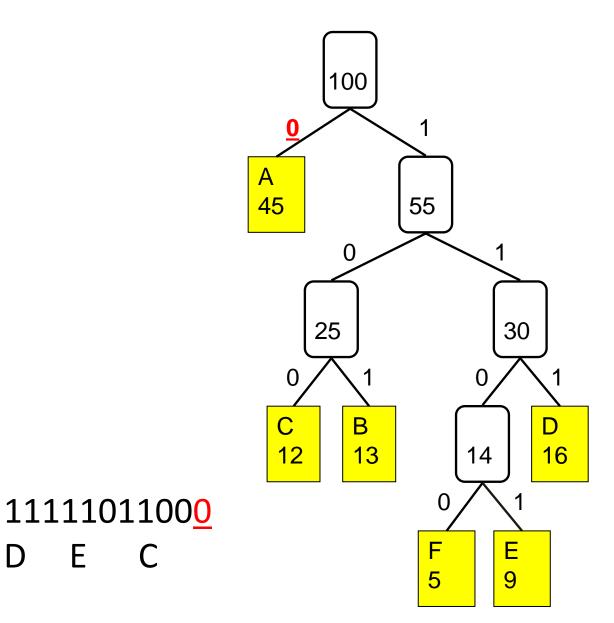
1111101<u>100</u>0

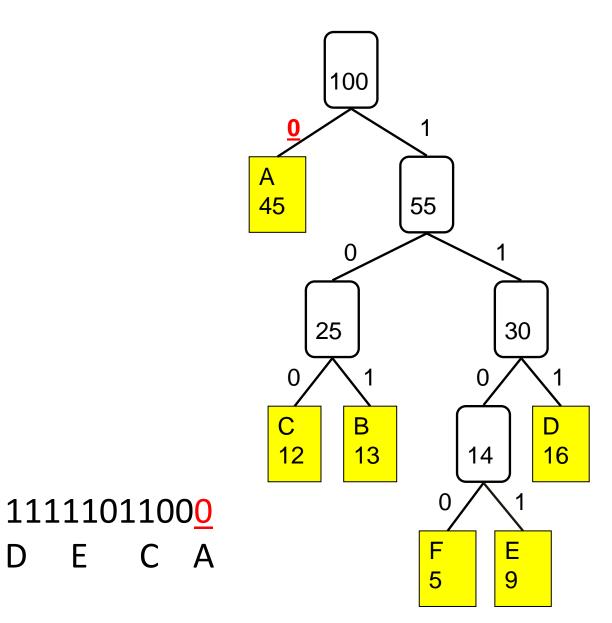
D E



1111101<u>100</u>0

D E





ALGORITHME:

L'algorithme de Huffman utilise une file de priorité.

Cette file de priorité contient des arbres.

La priorité correspond à la fréquence.

ALGORITHME:

L'algorithme de Huffman utilise une file de priorité.

Cette file de priorité contient des arbres.

La priorité correspond à la fréquence.

Dans les figures suivantes, la file est triée pour faciliter la compréhension de l'algorithme!

 F
 E
 C
 B
 D
 A

 5
 9
 12
 13
 16
 45

Etape initiale

n insère()

 F
 E
 C
 B
 D
 A

 5
 9
 12
 13
 16
 45

A chaque étape : 2 x supprimeMax() Σ fréquences insère() E C B D A 45

Etape 1

supprimeMax()

Ի 5 E C B D A 45

Etape 1

Fils gauche

F 5
 C
 B
 D
 A

 12
 13
 16
 45

F 5

supprimeMax() E 9

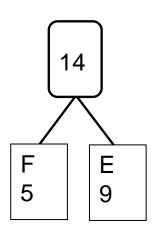
 C
 B
 D
 A

 12
 13
 16
 45

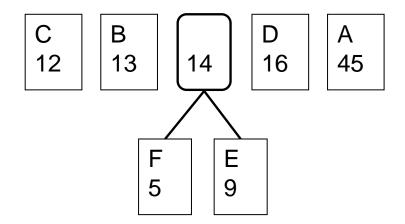
Fils droit

E 9
 C
 B
 D
 A

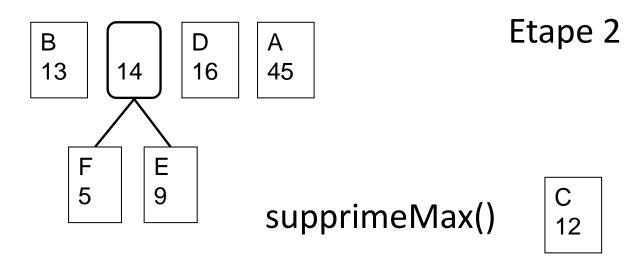
 12
 13
 16
 45

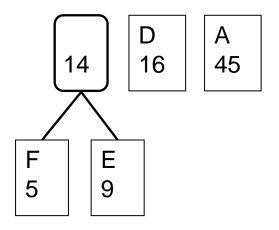


Σ des 2 fréquences → racine



insère()

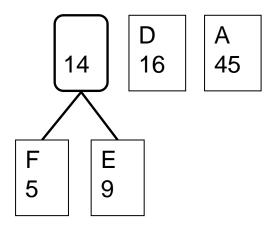




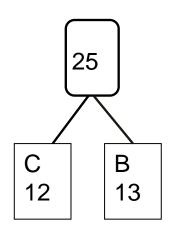
C 12

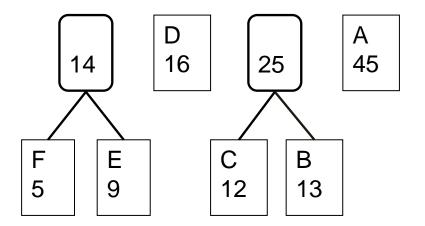
supprimeMax()

B 13

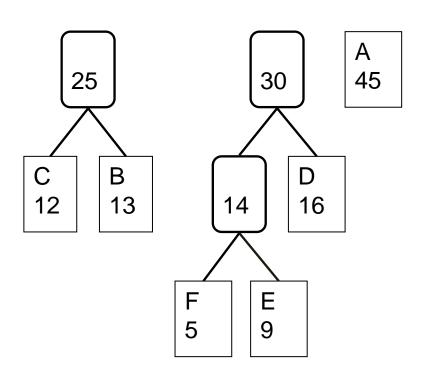


Σ des 2 fréquences

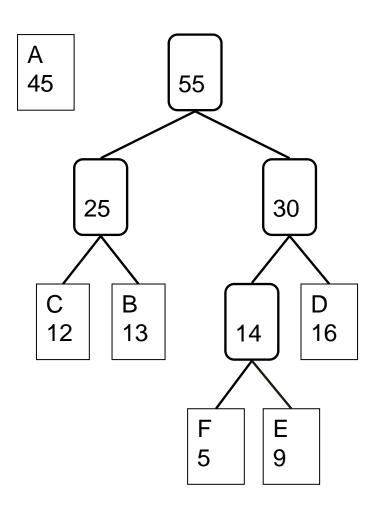




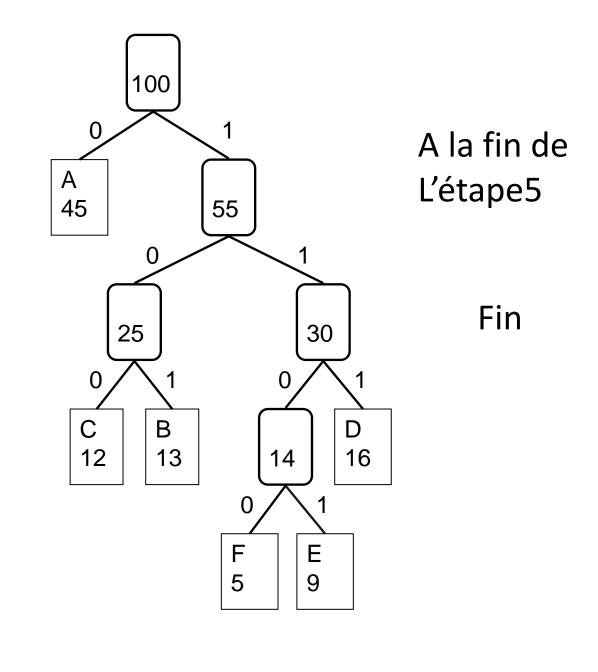
insère()



A la fin de L'étape3



A la fin de L'étape4



PERFORMANCE:

L'utilisation d'une file de priorité donne un algorithme en O(n*log(n)).

En effet les insertions et suppressions y sont en O(log(n)).