

Techniki Optymalizacji

Labolatorium nr 1

Sprawozdanie

Paulina Sadowska, Rafał Araszkiewicz

8 października 2016

1. Wprowadzenie

Celem ćwiczenia było zaimplementowanie algorytmów rozwiązujących problem Komiwojażera dla zbioru 100 punktów. Algorytmy te znaleźć miały najbardziej optymalną ścieżkę łączącą 50 dowolnych punktów grafu gdzie punktem startowym miał być każdy z punktów znajdujących się w zbiorze.

2. Nearest Neighbour

2.1. Opis

2.2. Implementacja w pseudokodzie

2.3. Wyniki

Tablica 1: Greedy Cycle - wyniki

min	10298
mean	12793
max	14877
best path	80, 24, 60, 50, 86, 8, 6, 56, 19, 11, 26, 85, 34, 61, 59, 76, 22, 97, 90, 44, 31, 10, 14, 16, 73, 20, 58, 71, 9, 83, 35, 37, 23, 17, 78, 52, 87, 15, 21, 93, 69, 65, 64, 3, 96, 55, 79, 30, 88, 41, 80

3. Greedy Cycle

3.1. Opis

W algorytmie tym trasa jest budowana w taki sposób, aby zawsze tworzyła cykl Hamiltona. W każdej iteracji dodawany jest jeden najkrótszy łuk z pozostałych dostępnych.

3.2. Implementacja w pseudokodzie

```
dla kazdego z zdefiniowanych punktow poczatkowych
    dodaj do sciezki punkt poczatkowy
dla kazdego z punktow oprocz poczatkowego
    koszt = odleglosc pomiedzy tym punktem a poczatkowym
```

```

        jezeli koszt < dotychczasowy najmniejszy koszt
            dotychczasowy najmniejszy koszt = koszt
    koniec

    dodaj do sciezki punkt o najmniejszym koszcie (odleglosci)
    dodaj na koncu sciezki punkt poczatkowy

    dla pozostalych 48 krokow
        dla wszystkich par punktow w sciezce
            dla wszystkich nieodwiedzonych punktow
                koszt = odleglosc miedzy para punktow – odleglosc miedzy
                    ↪ trojka punktow
                jezeli koszt < dotychczasowy najmniejszy koszt
                    dotychczasowy najmniejszy koszt = koszt
            koniec
        koniec
    dodaj punkt powodujacy najmniejsza zmiane kosztu w odpowiednie miejsce w
        ↪ sciezce
    koniec
koniec

```

3.3. Wyniki

Tablica 2: Greedy Cycle - wyniki

min	11095
mean	12653
max	13393
best path	61, 34, 85, 26, 11, 19, 6, 8, 56, 86, 50, 24, 80, 60, 57, 66, 27, 92, 0, 7, 91, 74, 96, 18, 52, 15, 69, 21, 93, 87, 17, 23, 37, 83, 78, 89, 48, 5, 62, 46, 10, 16, 14, 31, 44, 90, 97, 22, 76, 59, 61

4. Nearest Neighbour Grasp

4.1. Opis

4.2. Implementacja w pseudokodzie

4.3. Wyniki

5. Greedy Cycle Grasp

5.1. Opis

Modyfikacja algorytmu Greedy Cycle opisanego w punkcie 3 polegająca na tym, że w każdym kroku szukamy 3 najlepszych rozwiązań i z nich losujemy te, które będzie dodane do ścieżki.

5.2. Implementacja w pseudokodzie

5.3. Wyniki