



Introdução

Esta semana utiliza a Transformada de Laplace para modelar sistemas dinâmicos. Esse método facilita a modelagem no domínio complexo e permite obter funções de transferência diretamente na variável s .

Atividades

1. Assistir os vídeos de 1 a 3, da seguinte lista:

- Sistemas de Controle - Professor Aniel

https://www.youtube.com/watch?v=EmEZuGuTGMw&list=PLjhxDly7tNQp2CkUHvAKPciOsnuYk_f_&index=1

2. Da lista de problemas do livro, disponibilizado no arquivo 'Nise - cap2 - Lista de Exercícios', resolva as seguintes sequências:

- a) Faça os exercícios de 17 até o 20, modelando os sistemas elétricos.
- b) Faça os exercícios de 26 até o 29, modelando os sistemas mecânicos lineares.
- c) Faça os exercícios de 32 até o 34, modelando os sistemas mecânicos rotativos.

Desenvolva os exercícios à caneta e legível. Escaneie as folhas e gere um arquivo PDF.

Referências Extras

- Luís Antônio Aguirre

https://www.youtube.com/watch?v=3NRRP3H_jBs&list=PLALrL4i0Pz6CfqappJPo-45HZj0AavVyO&index=7

- Transformada de Laplace aplicada a circuitos elétricos

<https://www.youtube.com/watch?v=0rpZTpA-Gbo>