

一、傅里叶级数

连续周期信号： $f(t)=f(t+T)$, $\omega_0=\frac{2\pi}{T}$
三角形式： $f(t)=a_0+\sum_{n=1}^{\infty}[a_n\cos(n\omega_0t)+b_n\sin(n\omega_0t)]$
指数形式： $f(t)=\sum_{n=-\infty}^{\infty}c_ne^{jn\omega_0t}$, 其中
$$c_n=\frac{1}{T}\int_Tf(t)e^{-jn\omega_0t}dt$$

关系： $c_0=a_0$, $c_n=\frac{a_n-jb_n}{2}$, $c_{-n}=c_n^*$ ($f(t)$ 实)

- 线性： $af(t)+bg(t)\leftrightarrow ac_n+bd_n$
- 时移： $f(t-t_0)\leftrightarrow c_ne^{-jn\omega_0t_0}$
- 共轭对称： $f(t)$ 实 $\Rightarrow c_{-n}=c_n^*$
- 帕塞瓦尔： $\frac{1}{T}\int_T|f(t)|^2dt=\sum_{n=-\infty}^{\infty}|c_n|^2$

二、傅里叶变换

$$F(\omega)=\mathcal{F}[f(t)]=\int_{-\infty}^{\infty}f(t)e^{-j\omega t}dt$$
$$f(t)=\mathcal{F}^{-1}[F(\omega)]=\frac{1}{2\pi}\int_{-\infty}^{\infty}F(\omega)e^{j\omega t}d\omega$$

- 线性性： $\mathcal{F}[af(t)+bg(t)]=aF(\omega)+bG(\omega)$
- 时移性： $\mathcal{F}[f(t-t_0)]=F(\omega)e^{-j\omega t_0}$
- 频移性： $\mathcal{F}[f(t)e^{j\omega_0t}]=F(\omega-\omega_0)$
- 尺度变换： $\mathcal{F}[f(at)]=\frac{1}{|a|}F(\frac{\omega}{a})$
- 对称性 (对偶性)： $\mathcal{F}[F(t)]=2\pi f(-\omega)$
- 时域微分： $\mathcal{F}[\frac{d^nf(t)}{dt^n}]= (j\omega)^nF(\omega)$ 条件: $f(-\infty)+f(\infty)=0$
- 频域微分： $\mathcal{F}[t^nf(t)]=j^n\frac{d^nF(\omega)}{d\omega^n}$
- 积分性： $\mathcal{F}[\int_{-\infty}^tf(\tau)d\tau]=\frac{F(\omega)}{j\omega}+\pi F(0)\delta(\omega)$
- 时域卷积： $\mathcal{F}[f(t)*g(t)]=F(\omega)G(\omega)$
- 频域卷积： $\mathcal{F}[f(t)g(t)]=\frac{1}{2\pi}F(\omega)*G(\omega)$
- 能量与功率：
 - 能量信号： $E=\int_{-\infty}^{\infty}|f(t)|^2dt=\frac{1}{2\pi}\int_{-\infty}^{\infty}|F(\omega)|^2d\omega$
 - 功率信号 (周期)： $P=\frac{1}{T}\int_T|f(t)|^2dt=\sum_{n=-\infty}^{\infty}|a_n|^2$ (a_n 为傅里叶系数)
 - 平均功率： $P=\lim_{T\rightarrow\infty}\frac{1}{T}\int_{-T/2}^{T/2}|f(t)|^2dt$
- 共轭对称性：若 $f(t)$ 实, 则 $F(-\omega)=F^*(\omega)$
- 奇偶虚实性：
 - $f(t)$ 实偶 $\Rightarrow F(\omega)$ 实偶
 - $f(t)$ 实奇 $\Rightarrow F(\omega)$ 纯虚奇
 - $f(t)$ 虚偶 $\Rightarrow F(\omega)$ 虚偶
 - $f(t)$ 虚奇 $\Rightarrow F(\omega)$ 实奇
- 奇偶分解：
 - 偶部： $f_e(t)=\frac{f(t)+f(-t)}{2}\Leftrightarrow F_e(\omega)=\text{Re}\{F(\omega)\}$
 - 奇部： $f_o(t)=\frac{f(t)-f(-t)}{2}\Leftrightarrow F_o(\omega)=j\text{Im}\{F(\omega)\}$
 - 关系： $f(t)=f_e(t)+f_o(t)$, $F(\omega)=F_e(\omega)+F_o(\omega)$

14. 奇偶分解：

三、常见傅里叶变换对

常用函数定义：

$\text{rect}(t)$ 宽为 1
 $\text{tri}(t)$ 宽为 2
$$\text{sinc}(t)=\frac{\sin(\pi t)}{\pi t}$$
$$\text{sa}(t)=\frac{\sin(t)}{t}$$

$$\delta(t)\longleftrightarrow 1$$
$$1\longleftrightarrow 2\pi\delta(\omega)$$
$$e^{j\omega_0t}\longleftrightarrow 2\pi\delta(\omega-\omega_0)$$
$$\cos(\omega_0t)\longleftrightarrow \pi[\delta(\omega-\omega_0)+\delta(\omega+\omega_0)]$$
$$\sin(\omega_0t)\longleftrightarrow j\pi[\delta(\omega+\omega_0)-\delta(\omega-\omega_0)]$$
$$e^{-at}u(t)\longleftrightarrow \frac{1}{a+j\omega}, \quad (a>0)$$
$$u(t)\longleftrightarrow \pi\delta(\omega)+\frac{1}{j\omega}$$

$$\text{rect}(\frac{t}{\tau})\longleftrightarrow \frac{\tau\sin(\omega\tau/2)}{\omega\tau/2}$$
$$\text{sinc}(t)=\frac{\sin(\pi t)}{\pi t}\longleftrightarrow \text{rect}(\frac{\omega}{2\pi})$$
$$\text{tri}(\frac{t}{\tau})\longleftrightarrow \frac{\tau\sin^2(\omega\tau/2)}{(\omega\tau/2)^2}$$
$$\sum_{n=-\infty}^{\infty}\delta(t-nT)\longleftrightarrow \frac{2\pi}{T}\sum_{k=-\infty}^{\infty}\delta(\omega-k\omega_0)$$

周期信号的傅里叶变换：

方法一（利用傅里叶级数）：

若 $f(t)=\sum_{n=-\infty}^{\infty}c_ne^{jn\omega_0t}$, 则

$$F(\omega)=2\pi\sum_{n=-\infty}^{\infty}c_n\delta(\omega-n\omega_0)$$

方法二 (单周期信号法)：

$$f(t)=\sum_{k=-\infty}^{\infty}f_0(t-kT)$$
$$F(\omega)=\frac{2\pi}{T}F_0(\omega)\sum_{n=-\infty}^{\infty}\delta(\omega-n\omega_0)$$

其中 $c_n=\frac{1}{T}F_0(n\omega_0)$

四、离散时间傅里叶变换 (DTFT)

$$X(e^{j\omega})=\sum_{n=-\infty}^{\infty}x[n]e^{-j\omega n}$$
$$x[n]=\frac{1}{2\pi}\int_{-\pi}^{\pi}X(e^{j\omega})e^{j\omega n}d\omega$$

- 线性： $\mathcal{F}_d[ax[n]+by[n]]=aX(e^{j\omega})+bY(e^{j\omega})$
- 时移： $\mathcal{F}_d[x[n-n_0]]=e^{-j\omega n_0}X(e^{j\omega})$
- 频移： $\mathcal{F}_d[e^{j\omega_0n}x[n]]=X(e^{j(\omega-\omega_0)})$
- 周期性： $X(e^{j(\omega+2\pi)})=X(e^{j\omega})$
- 共轭对称：若 $x[n]$ 实, 则 $X(e^{-j\omega})=X^*(e^{j\omega})$
- 频域微分： $\mathcal{F}_d[nx[n]]=j\frac{dX(e^{j\omega})}{d\omega}$
- 时域扩展： $x_k[n]=\begin{cases}x[n/k], & n=0,\pm k,\pm 2k,\dots\\0, & \text{其他}\end{cases}$
则 $X_k(e^{j\omega})=X(e^{jk\omega})$
- 卷积： $\mathcal{F}_d[x[n]*y[n]]=X(e^{j\omega})Y(e^{j\omega})$
- 调制： $\mathcal{F}_d[x[n]y[n]]=\frac{1}{2\pi}X(e^{j\omega})*Y(e^{j\omega})$
- 奇偶虚实性：
 - $x[n]$ 实偶 $\Rightarrow X(e^{j\omega})$ 实偶
 - $x[n]$ 实奇 $\Rightarrow X(e^{j\omega})$ 纯虚奇
 - $x[n]$ 虚偶 $\Rightarrow X(e^{j\omega})$ 虚偶
 - $x[n]$ 虚奇 $\Rightarrow X(e^{j\omega})$ 实奇
- 低频和高频：低频指 $\omega\approx 2k\pi$, 高频指 $\omega\approx (2k+1)\pi$

$$\delta[n]\longleftrightarrow 1$$
$$\delta[n-n_0]\longleftrightarrow e^{-j\omega n_0}$$
$$a^nu[n]\longleftrightarrow \frac{1}{1-ae^{-j\omega}}, \quad |a|<1$$
$$u[n]\longleftrightarrow \frac{1}{1-e^{-j\omega}}+\pi\sum_{k=-\infty}^{\infty}\delta(\omega-2\pi k)$$
$$\text{rect}_N[n]\longleftrightarrow \frac{\sin(\omega N/2)}{\sin(\omega/2)}e^{-j\omega(N-1)/2}$$

$$H_{\text{LP}}(e^{j\omega})=\begin{cases}1, & |\omega|\leq\omega_c\\0, & \omega_c<|\omega|\leq\pi\end{cases}$$
$$h_{\text{LP}}[n]=\frac{\omega_c}{\pi}\cdot\frac{\sin(\omega_cn)}{\omega_cn}=\frac{\sin(\omega_cn)}{\pi n}$$

其中 ω_c 为截止频率, $h_{\text{LP}}[n]$ 为理想低通滤波器的冲激响应。

五、拉普拉斯变换 (双边) 定义： $F(s)=\mathcal{L}[f(t)]=\int_{-\infty}^{\infty}f(t)e^{-st}dt$, $s=\sigma+j\omega$

- 线性： $\mathcal{L}[af(t)+bg(t)]=aF(s)+bG(s)$, ROC 至少为 $R_1\cap R_2$
- 时移： $\mathcal{L}[f(t-t_0)]=e^{-st_0}F(s)$, ROC 不变
- 频移： $\mathcal{L}[e^{-at}f(t)]=F(s+a)$, ROC: $\text{Re}(s+a)\in R$

- 尺度： $\mathcal{L}[f(at)]=\frac{1}{|a|}F(\frac{s}{a})$, ROC: $\frac{s}{a}\in R$
- 时域微分： $\mathcal{L}[f'(t)]=sF(s)$, ROC 至少为 R
- s 域微分： $\mathcal{L}[tf(t)]=-\frac{dF(s)}{ds}$, ROC: R
- 积分： $\mathcal{L}[\int_{-\infty}^tf(\tau)d\tau]=\frac{F(s)}{s}$, ROC 至少为 $R\cap\{\text{Re}(s)>0\}$
- 卷积： $\mathcal{L}[f(t)*g(t)]=F(s)G(s)$, ROC 至少为 $R_1\cap R_2$
- 初值定理： $f(0^+)=\lim_{s\rightarrow\infty}sF(s)$ (因果信号)
- 终值定理： $\lim_{t\rightarrow\infty}f(t)=\lim_{s\rightarrow 0}sF(s)$ (极点在左半平面或原点)

$\delta(t)\longleftrightarrow 1$, 全 s 平面
$$u(t)\longleftrightarrow \frac{1}{s}, \quad \text{Re}(s)>0$$
$$-u(-t)\longleftrightarrow \frac{1}{s}, \quad \text{Re}(s)<0$$
$$e^{-at}u(t)\longleftrightarrow \frac{1}{s+a}, \quad \text{Re}(s)>-a \quad (\text{右边})$$
$$-e^{-at}u(-t)\longleftrightarrow \frac{1}{s+a}, \quad \text{Re}(s)<-a \quad (\text{左边})$$
$$te^{-at}u(t)\longleftrightarrow \frac{1}{(s+a)^2}, \quad \text{Re}(s)>-a$$
$$-te^{-at}u(-t)\longleftrightarrow \frac{1}{(s+a)^2}, \quad \text{Re}(s)<-a$$
$$e^{-a|t|}\longleftrightarrow \frac{2a}{s^2-a^2}, \quad -a<\text{Re}(s)<a$$
$$t^nu(t)\longleftrightarrow \frac{n!}{s^{n+1}}, \quad \text{Re}(s)>0$$
$$\cos(\omega_0t)u(t)\longleftrightarrow \frac{s}{s^2+\omega_0^2}, \quad \text{Re}(s)>0$$
$$\sin(\omega_0t)u(t)\longleftrightarrow \frac{\omega_0}{s^2+\omega_0^2}, \quad \text{Re}(s)>0$$
$$e^{-at}\cos(\omega_0t)u(t)\longleftrightarrow \frac{s+a}{(s+a)^2+\omega_0^2}, \quad \text{Re}(s)>-a$$
$$e^{-at}\sin(\omega_0t)u(t)\longleftrightarrow \frac{\omega_0}{(s+a)^2+\omega_0^2}, \quad \text{Re}(s)>-a$$

六、z 变换 定义： $X(z)=\mathcal{Z}[x[n]]=\sum_{n=-\infty}^{\infty}x[n]z^{-n}$

- 线性： $\mathcal{Z}[ax[n]+by[n]]=aX(z)+bY(z)$, ROC 至少为 $R_1\cap R_2$
- 时移： $\mathcal{Z}[x[n-n_0]]=z^{-n_0}X(z)$, ROC: R (可能除去 $z=0$ 或 $z=\infty$)
- 尺度： $\mathcal{Z}[a^nx[n]]=X(\frac{z}{a})$, ROC: $|z/a|\in R$ 即 $|z|\in|a|R$
- z 域微分： $\mathcal{Z}[nx[n]]= -z\frac{dX(z)}{dz}$, ROC: R
- 时域卷积： $\mathcal{Z}[x[n]*y[n]]=X(z)Y(z)$, ROC 至少为 $R_1\cap R_2$
- 差分： $\mathcal{Z}[x[n]-x[n-1]]=(1-z^{-1})X(z)$, ROC 至少为 $R\cap\{z\neq 0\}$
- 累加： $\mathcal{Z}[\sum_{k=-\infty}^nx[k]]=\frac{X(z)}{1-z^{-1}}$, ROC 至少为 $R\cap\{|z|>1\}$
- 初值定理： $x[0]=\lim_{z\rightarrow\infty}X(z)$ (因果序列)
- 终值定理： $\lim_{n\rightarrow\infty}x[n]=\lim_{z\rightarrow 1}(z-1)X(z)$ (极点在单位圆内或 $z=1$)

$\delta[n]\longleftrightarrow 1$, 全 z 平面
$$u[n]\longleftrightarrow \frac{z}{z-1}, \quad |z|>1$$
$$-u[-n-1]\longleftrightarrow \frac{z}{z-1}, \quad |z|<1$$
$$a^nu[n]\longleftrightarrow \frac{z}{z-a}, \quad |z|>|a| \quad (\text{右边})$$
$$-a^nu[-n-1]\longleftrightarrow \frac{z}{z-a}, \quad |z|<|a| \quad (\text{左边})$$
$$na^nu[n]\longleftrightarrow \frac{az}{(z-a)^2}, \quad |z|>|a|$$
$$-na^nu[-n-1]\longleftrightarrow \frac{az}{(z-a)^2}, \quad |z|<|a|$$
$$\cos(\omega_0n)u[n]\longleftrightarrow \frac{z(z-\cos\omega_0)}{z^2-2z\cos\omega_0+1}$$
$$\sin(\omega_0n)u[n]\longleftrightarrow \frac{z\sin\omega_0}{z^2-2z\cos\omega_0+1}$$

单边 z 变换：

定义： $X_u(z) = \mathcal{Z}_u[x[n]] = \sum_{n=0}^{\infty} x[n]z^{-n}$
时移性质（关键区别）： 右移 $n_0 > 0$ ：

$$\mathcal{Z}_u[x[n - n_0]] = z^{-n_0} X_u(z) + \sum_{k=0}^{n_0-1} x[k - n_0]z^{-k}$$

左移 $n_0 > 0$ ：

$$\mathcal{Z}_u[x[n + n_0]] = z^{n_0} X_u(z) - z^{n_0} \sum_{k=0}^{n_0-1} x[k]z^{-k}$$

差分方程求解： 单边 z 变换可直接包含初始条件

应用场合： 单边适用于因果系统和初值问题； 双边适用于一般信号分析

单边 z 变换求解差分方程步骤：

- 对差分方程两边取单边 z 变换
- 代入初始条件 $x[0], x[-1], \dots$
- 求解 $Y(z)$
- 反变换得 $y[n]$ （通常为因果序列）

七、连续时间 LTI 系统分析

系统函数： $H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \mathcal{L}[h(t)]$

稳定性判据：

- BIBO 稳定**: 所有极点在左半平面, 即 $\text{Re}(p_j) < 0$
- 临界稳定**: 极点在虚轴上
- 不稳定**: 至少一个极点在右半平面

频率响应： $H(j\omega) = H(s)|_{s=j\omega}$

- 幅频特性： $|H(j\omega)|$
- 相频特性： $\angle H(j\omega)$

时频特性：

无失真传输条件： $y(t) = Kx(t - t_d)$

- 幅频： $|H(j\omega)| = K$ （常数）
- 相频： $\angle H(j\omega) = -\omega t_d$ （线性相位）
- 理想： $H(j\omega) = Ke^{-j\omega t_d}$

群时延： $\tau_g(\omega) = -\frac{d\theta(\omega)}{d\omega}$

其中 $\theta(\omega) = \angle H(j\omega)$

物理意义： 窄带信号包络的时延

相时延： $\tau_p(\omega) = -\frac{\theta(\omega)}{\omega}$

物理意义： 载波的时延

关系：

- 线性相位： $\theta(\omega) = -\omega t_d$ ， 则 $\tau_g = \tau_p = t_d$
- 非线性相位： $\tau_g \neq \tau_p$ ， 产生失真

部分分式展开：

对于 $H(s) = \frac{N(s)}{D(s)}$ ，若极点 p_i 为单极点：

$$H(s) = \sum_i \frac{r_i}{s - p_i} \quad \text{其中} \quad r_i = [(s - p_i)H(s)]_{s=p_i}$$

零输入响应与零状态响应：

定义：

- 零输入响应** $y_{zi}(t)$: 输入为零， 仅由初始条件产生的响应
- 零状态响应** $y_{zs}(t)$: 初始条件为零， 仅由输入产生的响应
- 全响应**: $y(t) = y_{zi}(t) + y_{zs}(t)$

求解方法（单边拉普拉斯变换法）：

1. 零状态响应：

- 初始条件全为零
- 对微分方程取单边拉氏变换
- $Y_{zs}(s) = H(s)X(s)$ ， 其中 $H(s)$ 为系统函数
- 反变换得 $y_{zs}(t) = h(t) * x(t)$ （卷积）

2. 零输入响应：

- 输入 $x(t) = 0$ ， 仅考虑初始条件

- 对微分方程取单边拉氏变换

3. 全响应求解步骤：

- 对微分方程两边取单边拉氏变换（含初始条件）
- 求解 $Y(s) = Y_{zs}(s) + Y_{zi}(s)$
- 部分分式展开
- 反变换得 $y(t)$

注意事项：

- 初值 $y(0^-), y'(0^-), \dots$ 需从 $t < 0$ 状态确定
- 若有冲激输入， 需考虑 0^- 到 0^+ 的跳变
- 零状态响应由系统函数唯一确定
- 零输入响应仅与初始条件和系统特征根有关

八、离散时间 LTI 系统分析

系统函数： $H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \mathcal{Z}[h[n]]$

稳定性判据：

- BIBO 稳定**： 所有极点在单位圆内， 即 $|p_j| < 1$
- 临界稳定**： 极点在单位圆上
- 不稳定**： 至少一个极点在单位圆外

频率响应： $H(e^{j\omega}) = H(z)|_{z=e^{j\omega}}$

差分方程与系统函数关系：

差分方程： $\sum_{k=0}^N a_k y[n - k] = \sum_{k=0}^M b_k x[n - k]$

系统函数： $H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{\sum_{k=0}^M b_k z^{-k}}{\sum_{k=0}^N a_k z^{-k}}$

九、因果性与稳定性

连续系统（s 域）：

- 因果性**: $H(s)$ 是真有理函数（分子次数 \leq 分母次数）
- 稳定性**: 收敛域包含虚轴， 所有极点 $\text{Re}(p) < 0$
- 因果稳定**: 收敛域为 $\text{Re}(s) > \sigma_0$ 且 $\sigma_0 < 0$

离散系统（z 域）：

- 因果性**: $H(z)$ 收敛域为 $|z| > r$ （某个圆外）
- 稳定性**: 收敛域包含单位圆 $|z| = 1$ ， 所有极点 $|p| < 1$
- 因果稳定**: 收敛域为 $|z| > r$ 且 $r < 1$

十、系统连接

串联： $H(s) = H_1(s)H_2(s)$ 或 $H(z) = H_1(z)H_2(z)$

并联： $H(s) = H_1(s) + H_2(s)$ 或 $H(z) = H_1(z) + H_2(z)$

反馈： $H(s) = \frac{H_1(s)}{1 \pm H_1(s)H_2(s)}$ （+ 负反馈， - 正反馈）

十一、采样理论

冲激串采样：

- 采样信号： $x_p(t) = x(t)p(t) = x(t) \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT)$
- 频域： $X_p(j\omega) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X(j(\omega - k\omega_s))$ ， $\omega_s = \frac{2\pi}{T}$
- 频谱周期延拓， 周期为 ω_s

采样定理（Nyquist）：

- 若 $x(t)$ 带限于 ω_M ， 即 $X(j\omega) = 0, |\omega| > \omega_M$
- 采样频率 $\omega_s \geq 2\omega_M$ （Nyquist 率）， 可无失真恢复
- 恢复: 理想低通滤波器 $H_r(j\omega) = \begin{cases} T, & |\omega| < \omega_c \\ 0, & |\omega| \geq \omega_c \end{cases}$
- 其中 $\omega_M < \omega_c < \omega_s - \omega_M$

零阶保持（ZOH）采样：

- $x_0(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT)[\text{rect}(\frac{t-nT}{T} - \frac{1}{2})]$
- 频域： $X_0(j\omega) = H_0(j\omega)X_p(j\omega)$
- $H_0(j\omega) = T\text{sa}(\frac{\omega T}{2})e^{-j\omega T/2}$

线性内插：

- $x_1(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT)\text{tri}(\frac{t-nT}{T})$

- 频域： $X_1(j\omega) = H_1(j\omega)X_p(j\omega)$
- $H_1(j\omega) = T[\frac{\sin(\omega T/2)}{\omega T/2}]^2 = T\text{sa}^2(\frac{\omega T}{2})$

离散时间处理连续信号： C/D 转换（连续到离散）：

- 采样： $x[n] = x_c(nT)$
- 频域关系： $X(e^{j\omega}) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X_c(j\frac{\omega - 2\pi k}{T})$

离散时间处理：

- 离散系统： $Y(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega})X(e^{j\omega})$
- 等效连续频率： $\Omega = \omega T$

D/C 转换（离散到连续）：

- 理想重建： $y_c(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} y[n] \frac{\sin(\pi(t-nT)/T)}{\pi(t-nT)/T}$
- 零阶保持： $y_c(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} y[n]\text{rect}(\frac{t-nT-T/2}{T})$

整体系统：

- 等效连续系统： $H_{eff}(j\Omega) = H(e^{j\Omega T}), |\Omega| < \pi/T$
- 采样频率足够高时近似连续滤波器

混叠（Aliasing）：

- 当 $\omega_s < 2\omega_M$ 时， 频谱混叠
- 高频成分” 伪装” 成低频， 无法恢复
- 解决： 预滤波（抗混叠滤波器）

离散时间采样（多速率信号处理）：

1. 抽取（Decimation/下采样）：

- 定义： $y[n] = x[Mn]$ ， 每 M 个样本取一个（ M 为整数）
- 频域： $Y(e^{j\omega}) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} X(e^{j(\omega - 2\pi k)/M})$
- 频谱周期延拓并压缩， 采样率降低 M 倍
- 抗混叠： 先低通滤波 $H(e^{j\omega})$ ， 截止频率 $\omega_c = \pi/M$ ， 再抽取

2. 零值插入（Zero-padding/上采样）：

- 定义： $y[n] = \begin{cases} x[n/L], & n = 0, \pm L, \pm 2L, \dots \\ 0, & \text{其他} \end{cases}$ （ L 为整数）
- 频域： $Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega L})$
- 频谱扩展 L 倍， 产生 $L - 1$ 个镜像
- 需后接低通滤波器去除镜像， 截止频率 $\omega_c = \pi/L$

3. 内插（Interpolation/插值）：

- 定义： 零值插入后低通滤波， $y[n] = (x_L[n] * h[n])$
- 低通滤波器： $H(e^{j\omega}) = \begin{cases} L, & |\omega| \leq \pi/L \\ 0, & \pi/L < |\omega| \leq \pi \end{cases}$
- 理想内插： $h[n] = \frac{\sin(\pi n/L)}{\pi n/L}$
- 采样率提高 L 倍， 插入 $L - 1$ 个样本

4. 离散时间冲激串采样：

- 周期序列： $p[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta[n - kN]$
- 采样： $y[n] = x[n]p[n]$
- 频域： $Y(e^{j\omega}) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(e^{j(\omega - 2\pi k/N)})$
- 频谱周期延拓， 周期 $2\pi/N$

注意：

- 审题
- 求单位冲激响应还是单位阶跃响应
- 注意题目中是否隐含因果性和稳定性
- 注意拉氏变换和 z 变换的收敛域（每一步都要求）
- 求响应前注意收敛域是否存在， 若不存在用本征函数或卷积