数学实验作业一

作业内容一

- 图像百方图操作
 - 1. 解释图像直方图均衡化的原理,并用程序实现。
 - 2. 输入图片I与参考图片J,对I做变换得到I'使其统计直方图尽可能与J的统计直方图接近。

作业内容二

- 图像卷积与滤波
 - 对输入的灰度图与彩色图分别添加高斯噪音、泊松噪声、椒盐噪声。
 - 2. 分别对原图以及添加噪音之后的图像施加均值滤波、中值滤波、高斯滤波,并分析滤波结果。

作业要求

- 编程语言不限
- 除图像读写之外, 其它功能要自己独立实现
- 将自己的实现与自带的实现,在效果与精度上进行对比,并分析原因
- 截止时间: 9月11号

提交内容

- 相关代码与实验样例
- 作业报告,需包括以下部分:
 - 作业问题描述
 - 算法原理描述
 - 编程实现描述
 - 结果展示与结果分析

拓展阅读

- 中值滤波的加速:
- https://nomis80.org/ctmf.pdf
- https://jiaya.me/projects/fastwmedian/index.htm

提交方式

• 将测试样例、代码、作业报告打包压缩,以姓名_学号_HW1.zip格式发送至: ustcme2022@163.com

数学实验作业二

作业内容一

- 图像的泊松融合:
 - 将某张图(从某张大图里面取一部分或者这张图本身)放到另外一张大图的某个位置,采用泊松融合方法进行融合
 - 根据所讲述的算法原理构造相应的线性方程组进行 求解

作业内容二

- 基于0范数的图像光滑:
 - 掌握Image Smoothing via L0 Gradient Minimization的算法原理
 - 2. 并根据算法原理读懂作者所提供的代码: http://www.cse.cuhk.edu.hk/~leojia/projects/L0smoothing/L0smoothing.zip,并用代码所附图像之外的至少五张图像进行测试,并修改算法中的不少于五组不同参数来测试算法效果

作业要求

- 编程语言不限
- 用Eigen库来实现矩阵、向量的表示,线性方程组的求解
- 泊松融合的矩阵, 要用Eigen中的稀疏矩阵格式来构造
- 尝试Eigen中所提供的不同Sparse Linear Solver进行求解,并对比不同solver的求解效率
- 截止时间: 9月18号

提交内容

- 相关代码与实验样例
- 作业报告,需包括以下部分:
 - 作业问题描述
 - 算法原理描述
 - 编程实现描述
 - 结果展示与实验结果分析

拓展阅读

- 基于中值坐标的图像克隆: https://www.cs.huji.ac.il/ ~danix/mvclone/
- 稀疏优化: https://www.cmor-faculty.rice.edu/
 ~optimization/sparse/index.html

提交方式

• 将测试样例、代码、作业报告打包压缩,以姓名_学号_HW2.zip格式发送至: ustcme2022@163.com

数学实验作业三

作业内容

- 用自己手机拍摄一个场景,拍摄方式为从左到右移动拍摄,从拍摄的图像中均匀选取五张以上图像,拼接流程按照课程所讲述的方式来进行:
 - 采用OpenCV中的SIFT方法来进行特征点检测,并构建不同图像特征点之间的对应关系
 - 结合RANSAC方法与Homography Transformation计算方法,获得图像对之间的变换
 - 对图像进行warping与融合获得最终的大场景图像

提交内容

- 相关代码与实验样例
- 作业报告,需包括以下部分:
 - 作业问题描述
 - 算法原理描述
 - 编程实现描述
 - 结果展示与实验结果分析

提交时间与方式

• 截止时间: 9月25号

• 将测试样例、代码、作业报告打包压缩,以姓名_学号_HW3.zip格式发送至: ustcme2022@163.com

数学实验作业四

作业内容

- 从这个数据集: https://vision.middlebury.edu/mview/所提供的 多视角图片数据,恢复物体的三维点云模型
 - 数据集已提供了每张拍摄图片相机的内参,直接读取,具体见: https://vision.middlebury.edu/mview/data/
 - 采用08_UncalibratedStereo-数学实验.pdf 课件中的方法, 每次以两张图片作为输入(某张图片固定),来恢复每个视 角的点云,然后根据相机变换,将不同的视角的点云放在一 个统一的坐标系下
 - 需计算两张图片之间的相机变换, 以及稠密点云恢复

提交内容

- 相关代码与实验样例
- 作业报告,需包括以下部分:
 - 作业问题描述
 - 算法原理描述
 - 编程实现描述
 - 结果展示与实验结果分析

提交时间与方式

参考代码: https://vision.middlebury.edu/mview/code/

• 截止时间: 10月16号

• 将测试样例、代码、作业报告打包压缩,以姓名_学号_HW4.zip格式发送至: ustcme2022@163.com

数学实验作业五

作业内容

- 阅读论文 www.liushuaicheng.org/SIGGRAPH2013/BundledPaths.pd <u>f</u>
- 作者提供的代码实现了文章中部分步骤,地址为 http://www.liushuaicheng.org/SIGGRAPH2013/MeshWarp MatLab.zip
- 论文和作者提供的代码随作业框架附上,要求补全框架,依照论文中的方法实现视频稳像(也可以不用框架)

提交内容

- 相关代码与实验样例
- 作业报告,需包括以下部分:
 - 作业问题描述
 - 算法原理描述
 - 编程实现描述
 - 结果展示与实验结果分析

提交时间与方式

- 参考代码:
 http://www.liushuaicheng.org/SIGGRAPH2013/MeshWarp
 MatLab.zip
- 截止时间: 11月6号
- 将测试样例、代码、作业报告打包压缩,以姓名_学号 HW5.zip格式发送至: ustcme2022@163.com

实验 6 要求: 环绕某物品拍摄视频, 并用 NeRF 完成重建。