Atelier 4 Picoblaze & Assembleur

Projet S4 info – H19 GIF402 – Conception d'un système ordiné

Larissa Njejimana

Travail proposé

- Introduction à l'utilisation du langage assembleur dans l'environnement Vivado
 - ➤ Microcontrôleur embarqué Picoblaze
 - > Jeu d'instructions KCPSM6

Langage assembleur

Pourquoi utiliser le langage assembleur dans un FPGA

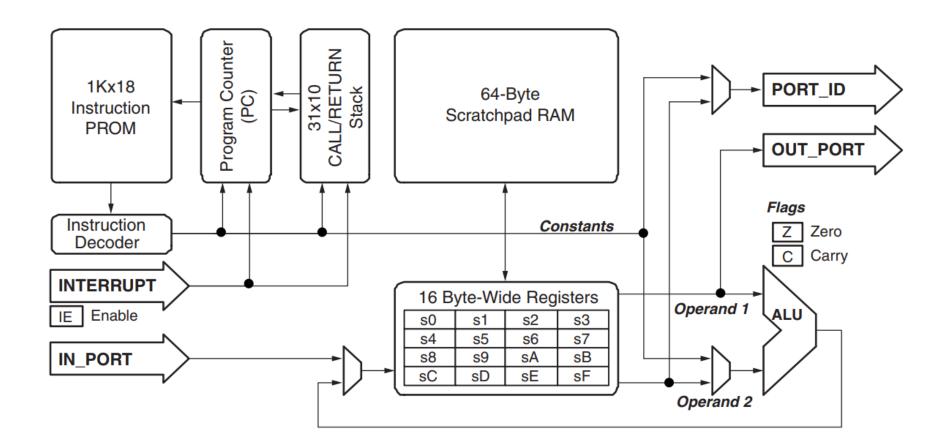
Avantages:

- Simplicité des instructions
- > Implémentation facile de la logique séquentielle :
 - ex: Machine à états finis (MEF)

Inconvénients :

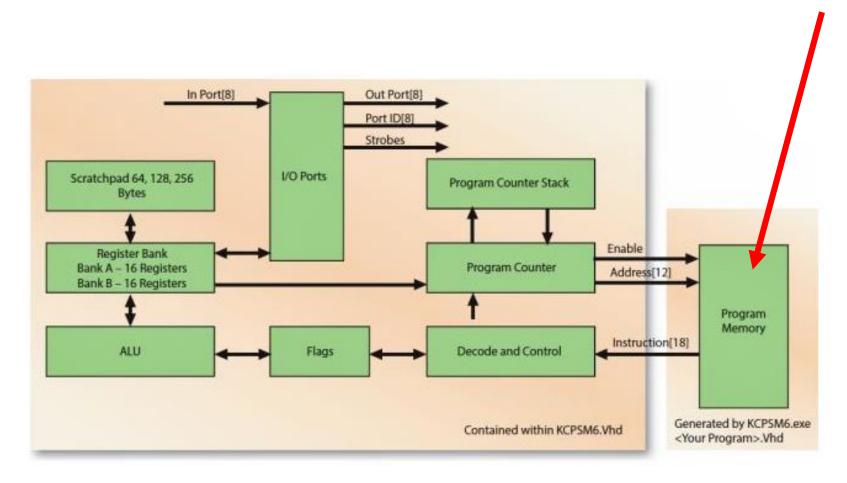
> Manque de rapidité : une instruction prend plus d'un cycle d'horloge

- Le Picoblaze est un microcontrôleur très simple à 8-bit :
 - Architecture RISC
 - > Adressage sur 12-bit
 - > Instructions sur 18-bit
 - L'exécution d'une instruction prend 2 cycles d'horloge

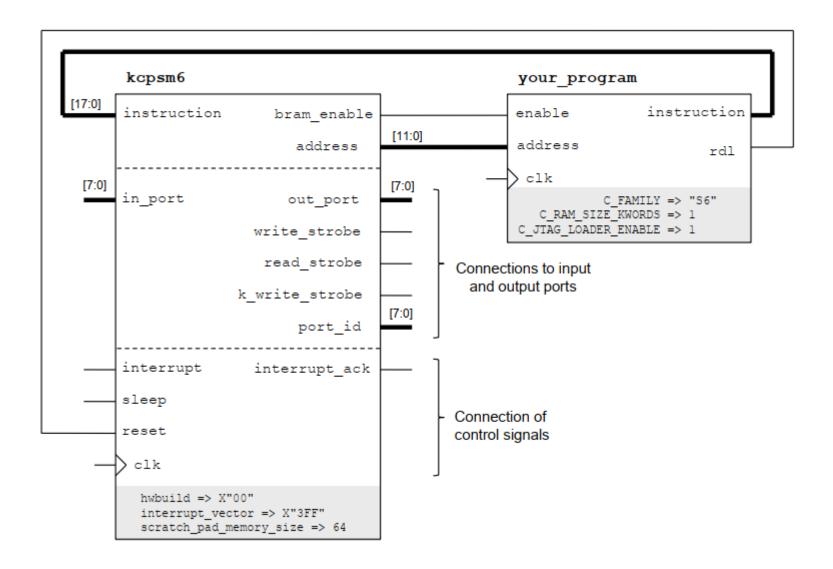


- Le Picoblaze occupe au plus 2 Block RAM dans un FPGA
 - > Possibilité de mettre plusieurs Picoblaze au sein d'un même design
- Ses performances dépassent beaucoup de microcontrôleurs 8-bit sur le marché
- Exemples d'application :
 - Contrôle de moteur
 - > Calculatrice
 - Interface UART
 - Master SPI
 - ➤ Master I2C
 - Contrôle PID
 - > etc

- Le code du Picoblaze est offert par Xilinx.
- Il suffit d'écrire le programme qui sera placé dans la mémoire du Picoblaze.



Du côté VHDL, il s'agit d'un component comme un autre qui est rajouté.



- Le Picoblaze utilise le jeu d'instructions KCPSM6.
- On écrit notre programme en assembleur et un compilateur va générer le fichier **VHD** correspondant

KCPSM6 Instruction Set

```
bit scratch pad location 00 to FF
    Register within bank s0 to sF
y : Register within bank s0 to sF
```

Opcode	Instruction	Page	Opcode	Instruction
Register loading		SI	Shift and Rotate	
-	•			
	STAR SA, KK			
ogical				
02xy0	AND sX, sY			
03xkk	AND sX, kk			
04xy0	OR sX, sY			
05xkk	OR sX, kk			
06xy0	XOR sX, sY	68	14800	KK SA
07xkk	XOR sX, kk	R	egister Ba	nk Selection
rithmetic		70	37000	REGBANK A
10220	ADD ex ev	70	37001	REGBANK B
_				
	•	ı	nput and (Output
_		73	08xy0	INPUT sX, (sY
		73	09xpp	INPUT sX, pp
19xkk	SUB sX, kk	74	2Cxy0	OUTPUT sX, (sY)
1Axy0	SUBCY sX, sY	74	20хрр	OUTPUT sX, pp
1Bxkk	SUBCY sX, kk	78	2Bkkp	OUTPUTK kk, p
est and Co	ompare	5	Scratch Pa	d Memory
0Cxy0	TEST sX, sY		(64 120	or 256 butos)
0Dxkk	TEST sX, kk		(04, 128 (or 200 bytes)
0Exy0	TESTCY sX, sY	81	2Exv0	STORE sX, (sY)
		81	_	STORE sX, ss
_		82		FETCH sX, (sY)
		82	_	FETCH sX, ss
1Exy0	COMPARECY sX,	зΥ		•
	egister loa 00xy0 01xkk 16xy0 17xkk ogical 02xy0 03xkk 04xy0 05xkk 06xy0 07xkk ithmetic 10xy0 11xkk 12xy0 13xkk 18xy0 19xkk 1Axy0 18xk 06xy0 07xkk	00xy0 LOAD sX, sY 01xkk LOAD sX, kk 16xy0 STAR sX, sY 17xkk STAR sX, kk 02xy0 AND sX, sY 03xkk AND sX, kk 04xy0 OR sX, sY 05xkk OR sX, kk 06xy0 XOR sX, sY 07xkk XOR sX, kk 11xkk ADD sX, kk 12xy0 ADDCY sX, sY 13xkk ADDCY sX, sY 13xkk ADDCY sX, sY 19xkk SUB sX, kk 1Axy0 SUB sX, sY 19xkk SUB SX, kk 1Axy0 SUBCY sX, sY 18xk SUBCY sX, kk 18xy0 SUBCY sX, sY 19xkk SUBCY sX, kk 18xy0 SUBCY sX, sY 19xkk SUBCY sX, sY 19xkk SUBCY sX, kk 18xy0 SUBCY sX, sY 19xkk SUBCY sX, kk 18xy0 SUBCY sX, sY 19xkk SUBCY sX, kk 18xy0 SUBCY sX, kk 18xy0 SUBCY sX, sY 19xkk SUBCY sX, kk 18xy0 SUBCY sX, kk	### Signification of the comparison of the compa	### Shift and Ro ### 100xy0 LOAD sx, sy ### 14x06 ### 14x07 ### 14x04 ### 14x07 ### 14x04 ### 14

1Fxkk

Page 54

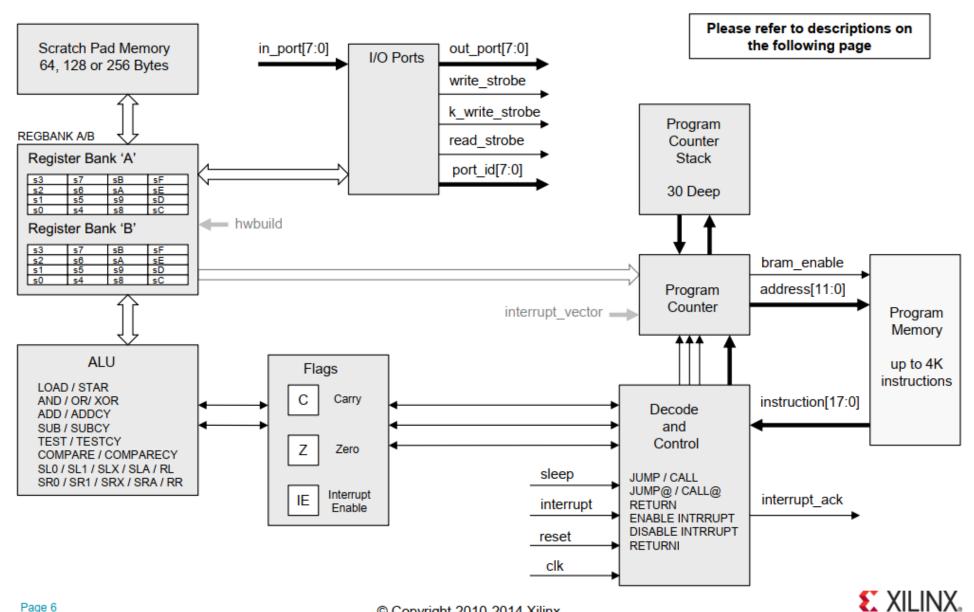
COMPARECY sx, kk

Page Opcode Instruction Interrupt Handling 28000 DISABLE INTERRUPT 28001 ENABLE INTERRUPT 29000 RETURNI DISABLE 29001 RETURNI ENABLE Jump 22aaa JUMP aaa 32aaa JUMP Z, aaa 36aaa JUMP NZ, aaa 3Aaaa JUMP C, aaa 3Eaaa JUMP NC, aaa 26xy0 JUMP@ (sX, sY) **Subroutines** 20aaa CALL aaa 30aaa CALL Z, aaa 34aaa CALL NZ, aaa 38aaa CALL C, aaa 3Caaa CALL NC, aaa 24xy0 CALL@ (sX, sY) 25000 RETURN 31000 RETURN Z 35000 RETURN NZ 39000 RETURN C 3D000 RETURN NC 21xkk LOAD&RETURN sX, kk **Version Control** 14x80 HWBUILD sX 101

E XILINX.

aaa : 12-bit address 000 to FFF

KCPSM6 Architecture and Features



 Plus de documentations se trouvent dans les fichiers se trouvant dans le répertoire de cet atelier, dans le sous-dossier \PicoblazeSources

```
KCPSM6_Release9_30Sept14.zip

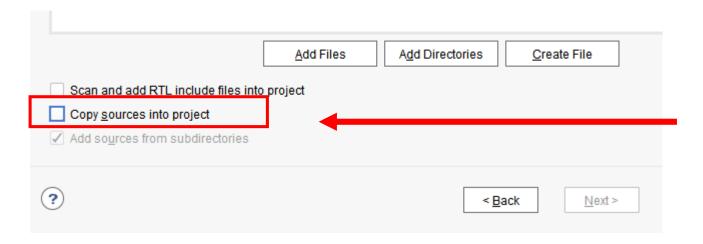
KCPSM6_User_Guide_30Sept14.pdf

PicoBlaze_Design_in_Vivado.pdf
```

Pour les détails sur les instructions assembleurs, le fichier
 KCPSM6_User_Guide_30Sept14.pdf définit en détails chaque instruction.

- Pour mieux comprendre, faisons un premier exemple avec le Picoblaze.
- Créer un nouveau projet Vivado ciblant la carte ZYBO Z7-10 que vous appellerez
 Exercice1.
- <u>Copiez</u> dans le dossier du nouveau projet Vivado crée **Exercice1**, les fichiers suivants se trouvant dans le dossier de l'atelier sur le site web:
 - Demo1/Demo1_Top.vhd
 - Demo1/Demo1_constraints.xdc
 - PicoblazeSources/kcpsm6.exe
 - PicoblazeSources/kcpsm6.vhd
 - PicoblazeSources/ROM_form.vhd

- En utilisant l'option Add Sources dans Vivado, rajouter les fichiers suivants qui viennent d'être copiés dans le répertoire du projet Vivado :
 - Demo1_Top.vhd
 - > kcpsm6.vhd
 - Demo1_constraints.xdc



Avant de cliquer sur **Add Files**, <u>décocher</u> l'option « Copy sources into project »!!

- Ouvrez le fichier **Demo1_Top.vhd**, il contient les components :
 - kcpsm6 pour le picoblaze
 - myProgram qui contiendra notre programme

```
-- Declaration of the KCPSM6 component including default values for generics.
component kcpsm6
generic(
    hwbuild
                                : std logic vector(7 downto 0) := X"00";
                                : std logic vector(11 downto 0) := X"3FF";
    interrupt vector
    scratch pad memory size
                                : integer := 64 -- other options are 128, 256
);
port (
    address
                    : out std logic vector(11 downto 0);
    instruction
                    : in std logic vector(17 downto 0);
                    : out std logic;
    bram enable
    in port
                    : in std logic vector(7 downto 0);
                    : out std logic vector(7 downto 0);
    out port
                    : out std logic vector(7 downto 0);
    port id
                   : out std logic;
    write_strobe
    k write strobe : out std logic;
    read strobe
                    : out std logic;
                    : in std logic;
    interrupt
    interrupt ack
                   : out std logic;
                    : in std logic;
    sleep
                    : in std logic;
    reset
    clk
                    : in std logic
end component;
-- Declaration of the default Program Memory recommended for development.
-- The name of this component should match the name of your PSM file.
  component myProgram
    generic(
                         C FAMILY : string := "S6";
                C RAM SIZE KWORDS : integer := 1;
             C_JTAG_LOADER_ENABLE : integer := 0);
    Port (
                address: in std logic vector(11 downto 0);
            instruction : out std logic vector(17 downto 0);
                 enable : in std logic;
                    rdl : out std logic;
                    clk : in std logic);
  end component;
```

- Toujours dans Demo1_Top.vhd, on définit 2 ports d'entrées (input) vers le Picoblaze :
 - ➤ Le port d'adresse 0 est relié aux boutons de la carte ZYBO
 - ➤ Le port d'adresse 1 est relié aux switches de la carte ZYBO

```
input ports: process(sys clock)
begin
  if sys_clock'event and sys_clock = '1' then
    case port id(0) is -- we have to inputs so 1 bit in port id is enough
      -- Read input port a at port address 00 hex
      when '0' =>
                     in port(3 downto 0) <= i btn;
      -- Read input port b at port address 01 hex
                    in port(3 downto 0) <= i sw;
      when '1' =>
      -- To ensure minimum logic implementation when defining a multiplexer always
      -- use don't care for any of the unused cases (although there are none in this
      -- example).
      when others =>
                       in port(3 downto 0) <= "XXXX";
    end case;
    in port(7 downto 4) <= "0000";
  end if:
end process input ports;
```

- Toujours dans Demo1_Top.vhd, on définit 2 ports de sorties (output) vers le Picoblaze :
 - ➤ Le port d'adresse 2 est relié aux **LEDs** de la carte ZYBO
 - ➤ Le port d'adresse 4 est relié au Pmod 8LD

• Quand le nombre d'entrées/sorties le permet, l'encodage d'adresse sous forme one-hot est privilégié pour minimiser le nombre ressources logiques requises pour synthétiser le picoblaze (Nombre de Look-Up Table ou LUT)

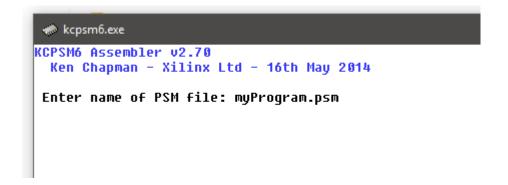
```
output ports: process(sys clock)
begin
 if sys clock'event and sys clock = '1' then
    -- 'write strobe' is used to qualify all writes to general output ports.
    if write strobe = 'l' then
      -- Write to output port w at port address 01 hex
      if port id(1) = '1' then -- port 02
       q leds <= out_port(3 downto 0);
      end if;
      if port id(2) = '1' then -- port 04
        q_Pmod_8LD <= out_port;
    end if:
 end if:
end process output ports;
Pmod 8LD <= q Pmod 8LD;
o leds <= q leds;
```

- Nous venons de définir les entrées et les sorties vers le Picoblaze.
- Pour terminer notre design, il reste à écrire notre programme assembleur pour déterminer le comportement des sorties et le traitement fait avec les valeurs en entrée.
- Il faut que notre programme assembleur ait le même nom que le component dans Demo1_Top.vhd. Dans notre cas, c'est « myProgram ».
- Créer dans un fichier myProgram.psm avec un éditeur de texte. Ce fichier doit se trouver dans le même répertoire que kcpsm6.exe.

- Dans myProgram.psm : copier le code se trouvant dans le dossier de l'atelier :
 - Demo1/Exemple1.psm
- On affiche la valeur des switch sur les LEDs de la carte ZYBO.
- Les valeurs des boutons sont affichées sur le Pmod 8LD.

```
; myProgram.psm
       ; This is the start of 'myProgram' for KCPSM6
       ; 4 Switches
       CONSTANT Switches port, 01
       ; 4 Buttons
       CONSTANT Buttons port, 00
       ; 4 LEDs
       CONSTANT LED port, 02
       ; 8 Pmod 8LD LEDs
       CONSTANT Pmod_8LD_port, 04
       ; Bit assignements for each LED/button
       CONSTANT bit0, 00000001'b ;
      CONSTANT bit1, 00000010'b ;
      CONSTANT bit2, 00000100'b ;
      CONSTANT bit3, 00001000'b ;
       CONSTANT bit4, 00010000'b ;
       CONSTANT bit5, 00100000'b ;
       CONSTANT bit6, 01000000'b ;
       CONSTANT bit7, 10000000'b ;
start: INPUT s0, Switches port
      OUTPUT s0, LED_port
                                                ; dis
       INPUT s1, Buttons port
      OUTPUT s1, Pmod 8LD port
                                                ; dis
      OR s1, bit4
                                                ; set
      OUTPUT s1, Pmod_8LD_port
                                                ; tur
       JUMP start
```

- Maintenant que notre programme assembleur est écrit, on peut le compiler.
- Cliquer sur kcpsm6.exe et entrez le nom du fichier que vous voulez compiler.



Enter.

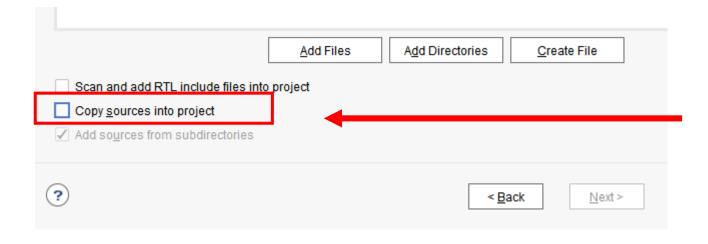
- Le résultat de la compilation va s'afficher.
- S'il n'y a pas d'erreurs « Assembly completed successfully» apparaîtra. Sinon un message d'erreur montrera les lignes de code qui sont problématiques.
- Ne pas fermer la fenêtre ci-contre : avec la commande R, on peut recompiler sans avoir à rentrer le nom du programme à chaque fois.

```
kcpsm6.exe
KCPSM6 Assembler v2.70
  Ken Chapman - Xilinx Ltd - 16th May 2014
Enter name of PSM file: myProgram.psm
Reading top level PSM file...
  C:\ZYBO\Work-2018.2\Ateliers\Atelier4 Picoblaze\Demo1\myProgram.psm
 A total of 70 lines of PSM code have been read
Checking line labels
Checking CONSTANT directives
 Checking STRING directives
Checking TABLE directives
Checking instructions
Writing formatted PSM file...
  C:\ZYBO\Work-2018.2\Ateliers\Atelier4 Picoblaze\Demo1\myProqram.fmt
Expanding text strings
Expanding tables
Resolving addresses and Assembling Instructions
  Last occupied address: 015 hex
   Nominal program memory size: 1K (1024)
                                             address(9:0)
   Occupied memory locations: 22
   Assembly completed successfully
Writing LOG file...
   C:\ZYBO\Work-2018.2\Ateliers\Atelier4 Picoblaze\Demo1\myProqram.loq
 Writing HEX file...
   C:\ZYBO\Work-2018.2\Ateliers\Atelier4 Picoblaze\Demo1\myProqram.hex
Writing VHDL file...
  C:\ZYBO\Work-2018.2\Ateliers\Atelier4 Picoblaze\Demo1\myProgram.vhd
 KCPSM6 Options.....
          R - Repeat assembly with 'myProgram.psm'
          N - Assemble new file.
          0 - Ouit
```

- Un fichier myProgram.vhd est généré et c'est lui qu'il faut rajouter à notre projet vivado.
- Le fichier myProgram.fmt est une version de notre fichier .psm mais formatter de façon plus élégante. On peut copier son contenu dans myProgram.psm pour avoir un code le plus lisible possible.

```
kcpsm6.exe
KCPSM6 Assembler v2.70
  Ken Chapman - Xilinx Ltd - 16th May 2014
Enter name of PSM file: myProgram.psm
Reading top level PSM file...
  C:\ZYBO\Work-2018.2\Ateliers\Atelier4 Picoblaze\Demo1\myProgram.psm
 A total of 70 lines of PSM code have been read
Checking line labels
Checking CONSTANT directives
Checking STRING directives
Checking TABLE directives
Checking instructions
Writing formatted PSM file...
  C:\ZYBO\Work-2018.2\Ateliers\Atelier4 Picoblaze\Demo1\myProqram.fmt
Expanding text strings
Expanding tables
Resolving addresses and Assembling Instructions
  Last occupied address: 015 hex
   Nominal program memory size: 1K (1024)
                                             address(9:0)
   Occupied memory locations: 22
   Assembly completed successfully
Writing LOG file...
   C:\ZYBO\Work-2018.2\Ateliers\Atelier4 Picoblaze\Demo1\myProqram.loq
 Writing HEX file...
  C·\ZVRO\Work-2018 2\Ateliers\Atelier4 Picohlaze\Demo1\myProgram bex
Writing VHDL file...
  C:\ZYBO\Work-2018.2\Ateliers\Atelier4 Picoblaze\Demo1\myProgram.vhd
 KCPSM6 Options.....
          R - Repeat assembly with 'myProgram.psm'
          N - Assemble new file.
          0 - Ouit
```

 En utilisant l'option Add Sources de Vivado, ajouter le fichier myProgram.vhd à notre projet.



Avant de cliquer sur **Add Files**, <u>décocher</u> l'option « Copy sources into project »!!

- Maintenant que tous les fichiers dans l'hiérarchie du projet Vivado sont présents, on peut générer le bitstream.
- Corriger s'il y a des erreurs.
- Une fois, le bitstream généré, ouvrez Hardware Manager. Assurez-vous de brancher le Pmod 8LD sur le port JD.
- Programmer la carte Zybo Z710 et observer le comportement. Il devrait refléter ce qui a été défini dans le code assembleur dans myProgram.psm.

- Si on veut modifier le comportement du programme, il faut :
 - Modifier myProgram.psm
 - > Compiler avec kcpsm6.exe (si sa fenêtre est restée ouverte, faire R pour recompiler)
 - > Le fichier VHD myProgram.vhd va être regénéré automatiquement.
 - > Relancer la génération du bitstream
 - > Programmer le nouveau bitstream avec Hardware Manager
 - Observer les modifications

- Remplaçons le code dans myProgram.psm avec ce qui se trouve dans le dossier de l'atelier :
 - Demo1/Exemple2.psm
- Suivre la démarche décrite dans l'acétate précédente.
- Quel est le comportement de ce nouveau code?
- Faites le lien avec le code assembleur dans myProgram.psm

- Dans le dossier de l'atelier, le sous-dossier Demo2 comprend un projet Vivado avec un picoblaze intégré.
- Il reprend des morceaux du projet de l'atelier du 21 février avec l'ADC (Pmod AD1) mais cette fois-ci, sans processeur ZYNQ.



- Un programme assembleur est déjà écrit dans un fichier qui s'appelle aussi myProgram.psm.
- Le fichier Pblaze_uCtrler.vhd prend les échantillons (12-bit) provenant de la MEF et les envoient vers le Picoblaze pour traitement.
- Il faut deux registres dans le Picoblaze 8-bit pour recueillir les échantillons.
- Le programme assembleur compte le nombre de fois qu'un échantillon est égal à 0x0FFF et affiche ce compteur sur les 4 LEDs de la carte ZYBO.
- On veut aussi afficher la valeur de l'échantillon sur le Pmod 8LD. Comme il n'y a que 8 Leds sur ce Pmod, les 4-LSB de l'échantillon sont tronqués.

- Générer le bitstream.
- Brancher le Pmod AD1 sur le port JC et le Pmod 8LD sur le port JD.
- Faites le montage avec le potentionètre (ou tout autre capteur) pour générer le signal d'entrée de l'ADC.
- Programmer le FPGA avec Hardware Manager pour observer le comportement.
- Faites le lien entre le code assembleur.

Maintenant à votre tour de modifier, le code assembleur dans myProgram.psm pour définir vos propres traitements du signal provenant de l'ADC.

Questions?