

### به نام خدا



دانشگاه صنعتی امیرکبیر دانشکده مهندسی کامپیوتر اصول علم ربات

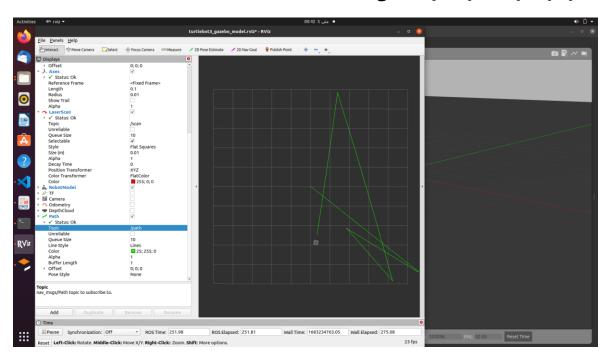
تمرین سری ....

سید عارف طباطبایی	نام و نام خانوادگی
9831040	شماره دانشجویی
15 ارديبهشت 1402	تاریخ ارسال گزارش

### فهرست گزارش سوالات (لطفأ پس از تكميل گزارش، اين فهرست را بهروز كنيد.)

## $\text{first-step}-1 \ \text{u-gl}$

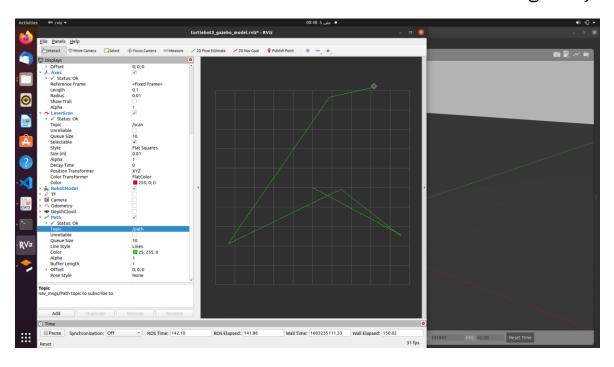
مسیر حرکت ربات به ازای سرعت خطی 0.2:



خطای انحراف از مقصد با دقت دو رقم اعشار:

$$\frac{0.85 + 0.2 + 0.28 + 0.64 + 0.05}{5} = 0.404$$

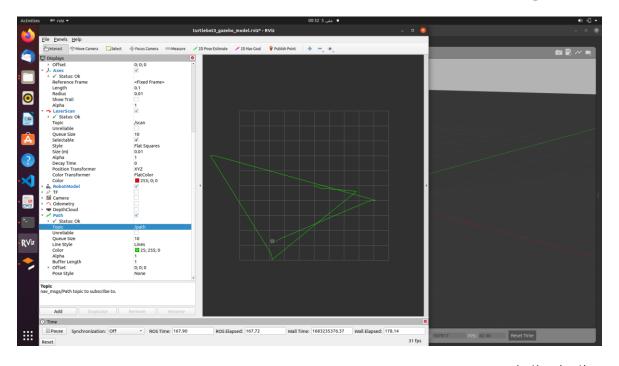
سرعت خطى 0.4:



خطای انحراف از مقصد:

$$\frac{0.77 + 1.01 + 1.99 + 0.91 + 0.13}{5} = 0.962$$

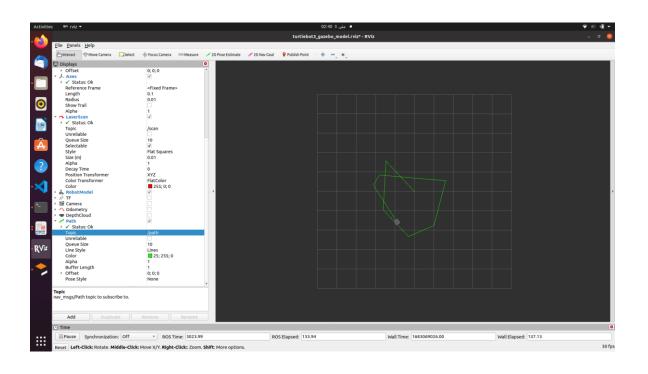
سرعت خطى 0.8:



خطای انحراف از مقصد:

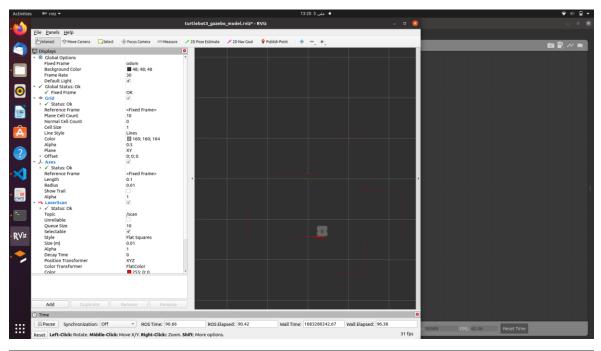
$$\frac{1.7 + 0.55 + 6.65 + 1.88 + 4.87}{5} = 3.13$$

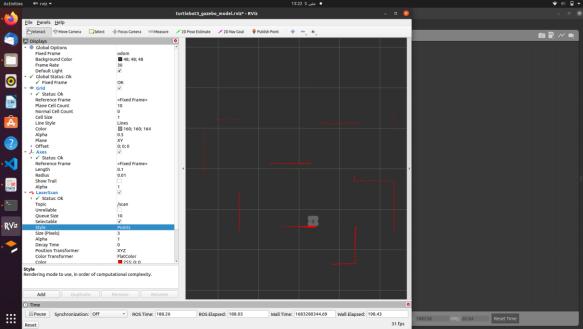
# second-step – ۲ سوال



## third-step -3 سوال

#### بخش اول:





دلیل لرزش نقاط داده شده در شبیه ساز: نویز حسگر Rviz. که این نویز می تواند در اثر نقص سنسور یا شرایط محیطی رخ دهد.

#### بخش دوم:

