



Processamento de Imagens com Python

Rafael Güntzel Arenhart

Links importantes

Download da distribuição Python Anaconda:

<https://www.continuum.io/downloads>

Documentação numpy e scipy:

<https://docs.scipy.org/doc/numpy/reference/routines.html>

<http://docs.scipy.org/doc/scipy/reference/>

Documentação PIL:

<http://effbot.org/imagingbook/image.htm>

Documentação Scikit-image:

<http://scikit-image.org/docs/dev/>

Importar pacotes

```
from __future__ import division
import PIL.Image as pil
import numpy as np
import scipy.ndimage as sp
import matplotlib.pyplot as plt
import skimage as sk
import skimage.filters as filters
import skimage.morphology as morphology
import skimage.measure as measure
import Tkinter as tk
import tkinterFileDialog as filedialog
```

Division – Faz com que divisões não sejam arredondadas

PIL – Python Image Library, ferramentas para carregar e salvar imagens

Numpy – Suporte para matrizes, úteis para manipular imagens

Scipy.ndimage – Operações mais simples de processamento de imagens

Pyplot – Ferramentas para exibir imagens e gráficos

Skimage – Operações avançadas de processamento de imagens

Tkinter e filedialog – Interface para carregar e salvar imagens

Interface - Spyder

The image displays the Spyder Python IDE interface, which is divided into three main panes:

- Editor de scripts (Code Editor):** Located on the left, it shows a Python script named `img_proc.py`. The script includes a header with encoding and author information, followed by imports for `PIL`, `numpy`, `scipy`, `matplotlib`, `skimage`, `Tkinter`, and `tkFileDialog`. It defines two functions: `carregar()` which opens an image file, and `salvar(imagem)` which saves the image as a BMP file.
- Explorador de variáveis (Variable Explorer):** Located on the right, it displays a table of variables in the current namespace. The table has columns for Name, Type, Size, and Value.
- Console (IPython console):** Located at the bottom right, it shows the IPython prompt and the execution of the script. It displays the output of the `runfile` command and the `filedialog.askopenfilename()` function.

Name	Type	Size	Value
A	list	3	[1, 2, 3]
S	str	1	Hello world!
image	Image	(256, 256)	

IPython console output:

```
Python 2.7.11 |Anaconda 2.5.0 (32-bit)| (default, Jan 29 2016, 15:36:56) [MSC v.1500 32 bit (Intel)]
Type "copyright", "credits" or "license" for more information.

IPython 4.0.3 -- An enhanced Interactive Python.
? -> Introduction and overview of IPython's features.
%quickref -> Quick reference.
help -> Python's own help system.
object? -> Details about 'object' type (for extra details).
%gui? -> A brief reference about the graphical user interface.

In [1]: runfile('C:/Users/Arenhart/Documents/Python Scripts/img_proc.py',
wdir='C:/Users/Arenhart/Documents/Python Scripts')

In [2]: filedialog.askopenfilename()
....
```

Carregar imagens

```
def carregar():  
    return pil.open(filedialog.askopenfilename())
```

```
In [9]: image = carregar()
```

```
In [10]: image
```

```
.....:  
out[10]:
```



Salvar imagem

```
def salvar(imagem):  
    imagem.save(filedialog.asksaveasfilename())
```

```
In [21]: salvar(image)
```

```
....:
```

```
Traceback (most recent call last):
```

```
File "<ipython-input-21-765ce5110e9d>", line 1, in <module>  
    salvar(image)
```

```
File "C:/Users/Arenhart/Documents/Python Scripts/img_proc.py", line 24, in salvar  
    imagem.save(filedialog.asksaveasfilename())
```

```
File "C:\Anaconda2\lib\site-packages\PIL\Image.py", line 1662, in save  
    format = EXTENSION[ext]
```

```
KeyError: ''
```

Gera erro se o arquivo salvo não tiver uma extensão de imagem válida

Salvar imagem

```
def salvar(imagem):  
    save_name = filedialog.asksaveasfilename()  
    try:  
        imagem.save(save_name)  
    except:  
        if '.' in save_name:  
            save_name = save_name[:save_name.find('.')] + '.bmp'  
        else:  
            save_name = save_name + '.bmp'  
        imagem.save(save_name)
```

Se a extensão for inválida, salva automaticamente como formato bitmap.

Operações em imagem

- 1 – Redimensionar
- 2 – Cortar
- 3 – Converter em escala de cinza
- 4 – Separar canais de cor
- 5 – Converter imagem em matriz

Redimensionar

Para redimensionar uma imagem, utilize:

imagem = imagem.resize((novo_tamanho_x, novo_tamanho_y))

Atenção para os duplos parênteses!

```
In [28]: image  
...:  
Out[28]:
```



```
In [31]: image.resize((300,300))  
Out[31]:
```



```
In [29]: image.resize((100,100))  
Out[29]:
```



Cortar imagem

Para selecionar apenas uma região da imagem, utiliza:

**`imagem = imagem.crop((coordenada_x_esquerda,
coordenada_y_superior,
coordenada_x_direita,
coordenada_y_inferior))`**

Atenção: os valores são para as coordenadas no eixo, e não para o tamanho da imagem cortada

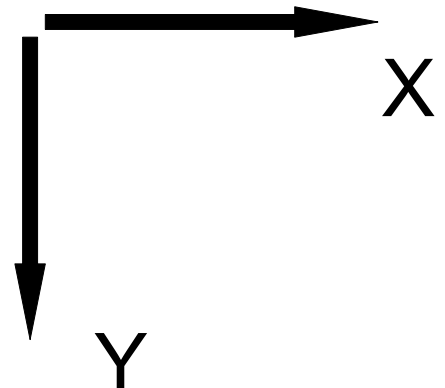
```
In [28]: image  
Out[28]:
```



```
In [33]: image.crop((0,100,200,200))  
Out[33]:
```



Coordenadas



Converter para escala de cinza

Para converter uma imagem colorida em escala de cinza, utilize:

`imagem = imagem.convert('L')`

L é o código para imagens em escala de cinza

```
In [35]: pigmentos
```

```
Out[35]:
```



```
In [36]: pigmentos.convert('L')
```

```
Out[36]:
```



Separar canais de cor

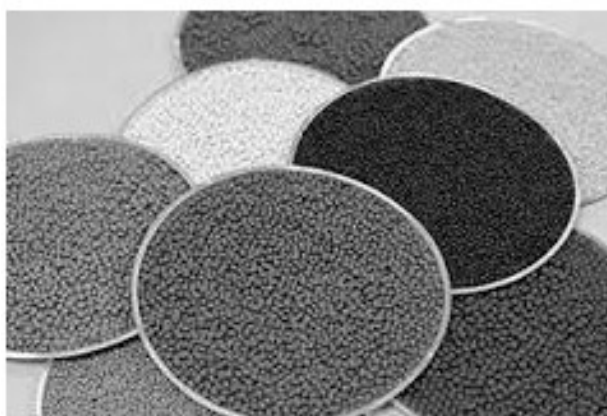
Para separar uma imagem colorida em seus canais de cor, utilize:
`imagem_vermelha, imagem_verde, imagem_azul = imagem.split()`

```
In [39]: pigmentos_red, pigmentos_green, pigmentos_blue = pigmentos.split()
```

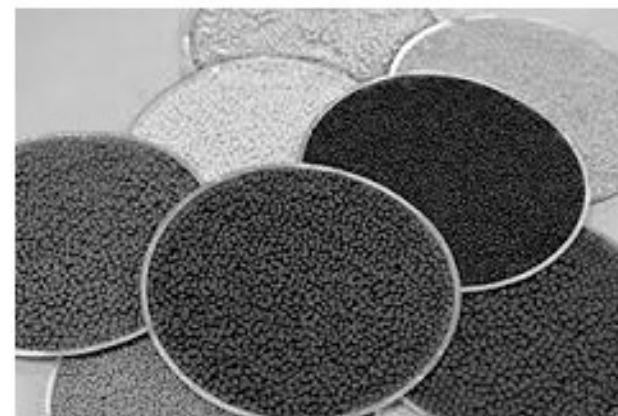
```
In [40]: pigmentos_red  
Out[40]:
```



```
In [41]: pigmentos_green  
Out[41]:
```



```
In [42]: pigmentos_blue  
Out[42]:
```



Converter imagem em matriz

Para converter de imagem para matriz:

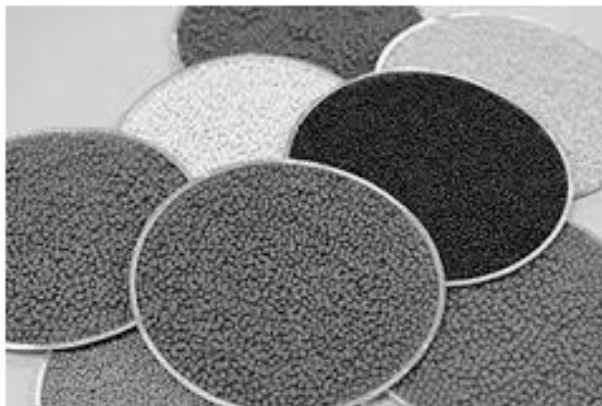
imagem_mat = np.array(imagem)

```
In [62]: pigmentos_mat = np.array(pigmentos_pb)
...: pigmentos_mat
Out[62]:
array([[201, 201, 201, ..., 211, 211, 211],
       [201, 201, 201, ..., 211, 211, 211],
       [202, 202, 202, ..., 211, 211, 211],
       ...,
       [214, 213, 214, ..., 128, 197, 248],
       [214, 213, 214, ..., 229, 238, 243],
       [214, 213, 214, ..., 224, 240, 202]], dtype=uint8)
```

Para converter de matriz para imagem:

imagem = pil.fromarray(imagem_mat)

```
In [63]: pigmentos_img = pil.fromarray(pigmentos_mat)
...: pigmentos_img
Out[63]:
```



Diferenças matriz/imagem

A matriz não pode ser diretamente salva como imagem, mas uma forma simples de salvar uma matriz é utilizar:

salvar(pil.fromarray(imagem))

A matriz também não é representada como uma imagem no console, e sim como uma série de números, dificultando a sua visualização. Existem duas formas de visualizar uma matriz como imagem:

1 – Selecionar a imagem no explorador de imagens com o botão direito e selecionar “show image”

2 – Utilizar o comando `pil.fromarray(imagem)`, sem atribuí-lo a uma variável, isso irá apenas mostrar a imagem no console.

Visualizar matrizes

The screenshot shows the Jupyter Notebook interface. At the top, there's a "Variable explorer" tab which displays a table of variables:

Name	Type	Size	Value
hist	tuple	2	(array([4..., 20432]), array([... 255.]))
im	uint8	(256, 256)	array([[0, 0, 0, ..., 0, 0, 0], [0, 0, 0, ..., 0, 0, 0], [0, 0, 0, ..., 0, 0, 0], [0, 0, 0, ..., 0, 0, 0], [0, 0, 0, ..., 0, 0, 0], [0, 0, 0, ..., 0, 0, 0]])
image	Image	(256, 256)	<Image @ 0xB40B270> Mod
pigmentos	Image	(240, 160)	<JpegImageFile @ 0xB40B...>
pigmentos_blue	Image	(240, 160)	<Image @ 0xB40BF90> Mo
pigmentos_green	Image	(240, 160)	<Image @ 0xB40BF70> Mo

Below the variable explorer are tabs for "Object inspector", "Variable explorer" (which is active), and "File explorer". Below these is the "IPython console" area.

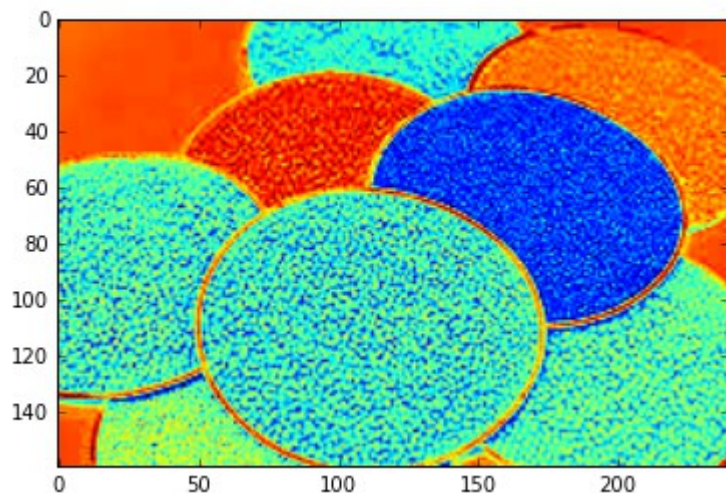
A right-click context menu is open over the "im" variable row. The menu options include:

- Edit
- Plot
- Show image (highlighted)
- Save array
- Insert
- Remove
- Copy
- Paste

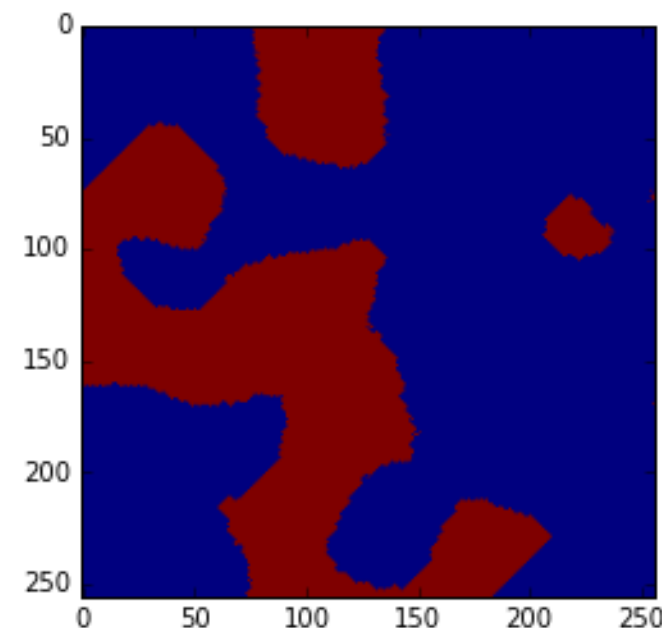
In the bottom right corner, the prompt "In [66]:" is visible.

```
In [66]: %varexp --imshow im
```

```
In [67]: %varexp --imshow pigmentos mat
```



Na imagem gerada,
vermelho escuro
representa os números de
maior valor, enquanto o
azul escuro representa o
menor valor



Operações em matriz

- 1 – Histograma
- 2 – Expansão de contraste
- 3 – Equalização do histograma
- 4 – Binarização
- 5 – Mapa de distância
- 6 – Inversão de imagem
- 7 – Filtro gaussiano
- 8 – Filtro mediano
- 9 – Filtros de gradiente
- 10 – Erosão e dilatação
- 11 – Abertura e fechamento
- 12 – Granulometria
- 13 – Rotulagem
- 14 – Conectividade
- 15 – Fatores de forma

Histograma

Para gerar um histograma, utilize:

histograma = np.histogram(imagem_mat.flatten(),bins=x)

Onde “bins” se refere ao número de colunas de largura constante na qual os dados serão divididos. Atente-se à operação `.flatten()` que deve ser realizada na matriz.

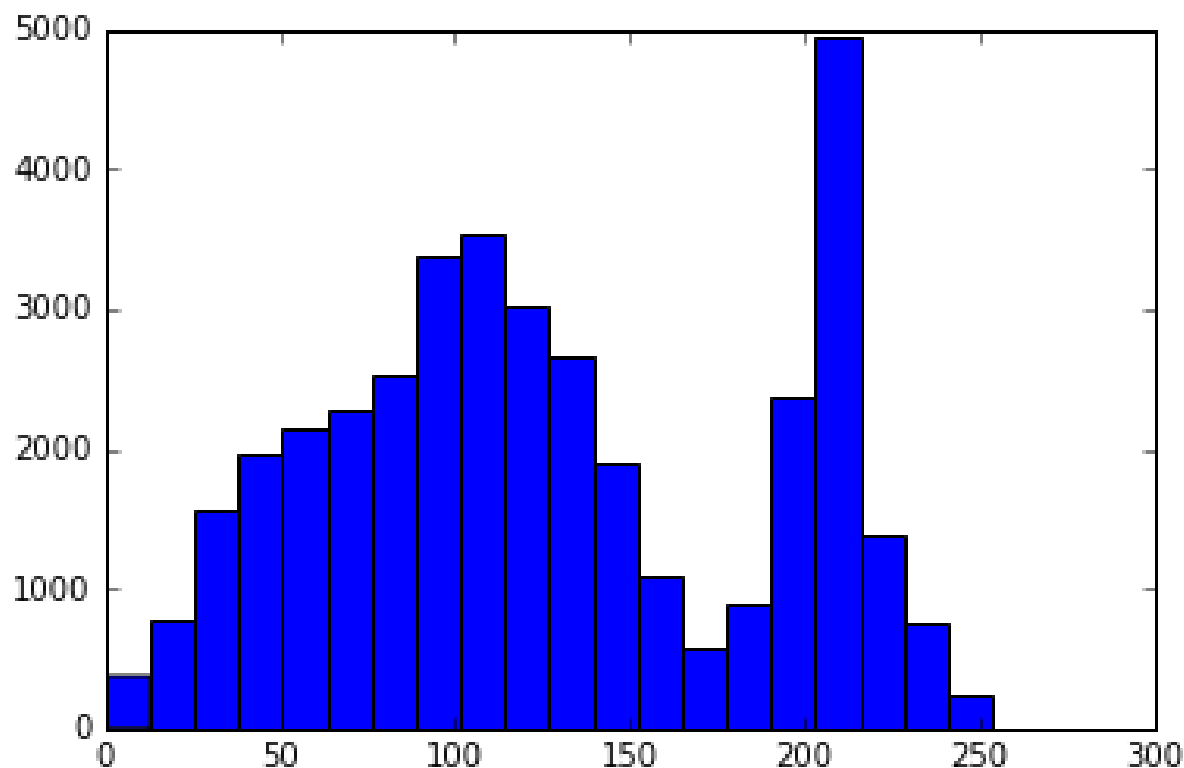
```
In [76]: histograma = np.histogram(pigmentos_mat.flatten(),bins=20)
....: histograma
Out[76]:
(array([ 376,  776, 1572, 1957, 2154, 2273, 2522, 3376, 3537, 3013, 2670,
        1905, 1099,  582,  902, 2359, 4942, 1388,  755,  242]),
 array([  0. ,  12.7,  25.4,  38.1,  50.8,  63.5,  76.2,  88.9,
        101.6, 114.3, 127. , 139.7, 152.4, 165.1, 177.8, 190.5,
        203.2, 215.9, 228.6, 241.3, 254. ]))
```

Atenção, a função `np.histogram` não gera um gráfico, e sim duas listas, uma com a contagem de pontos em cada coluna, e outra com os valores médio de cada coluna.

Histograma – gerar gráfico

```
def histograma(matriz, bins = 20):  
    return plt.hist(matriz.flatten(),bins=bins)
```

```
In [81]: plt.hist(pigmentos_mat.flatten(),bins=20)  
Out[81]:
```



A imagem pode ser salva clicando sobre ela com o botão direito e selecionando “save image as...”.

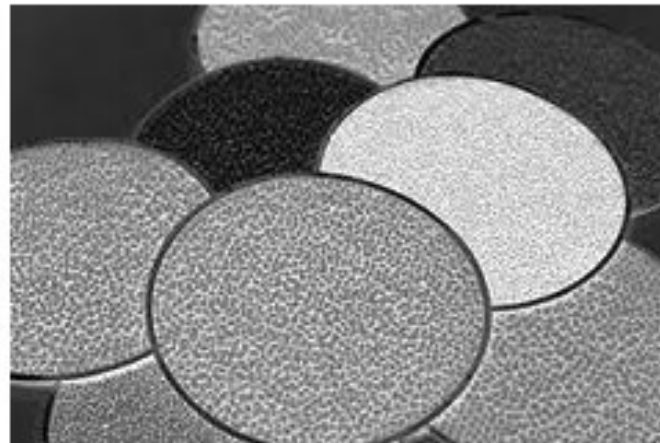
Inverter imagem

```
def inverter(imagem):  
    return 255 - imagem
```

```
In [149]: pil.fromarray(pigmentos_mat)  
Out[149]:
```

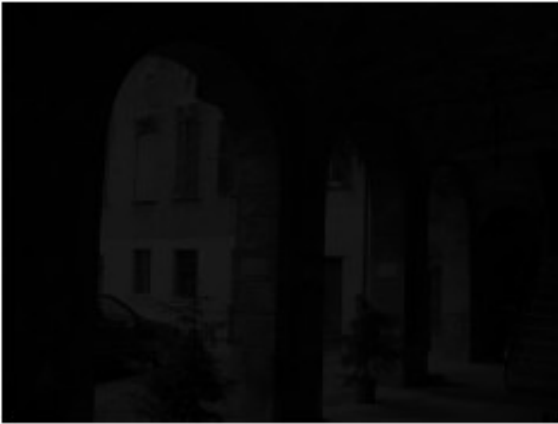


```
In [148]: pil.fromarray(inverter(pigmentos_mat))  
Out[148]:
```



Expansão de contraste

```
In [170]: cathedral_img  
Out[170]:
```



Automaticamente modifica o nível de cinza para que eles englobem as cores de branco a preto. Utilize o comando: **sk.exposure.rescale_intensity(imagem_mat)**

```
In [173]: pil.fromarray(sk.exposure.rescale_intensity(cathedral_mat))  
Out[173]:
```



Equalização de histograma

Para realçar uma imagem utilizando a equalização de histograma, pode-se utilizar a função a seguir:

`sk.exposure.equalize_hist(imagem_mat)`

Porém, a função acima gera uma matriz com valores entre 0 e 1, representando os valores máximos e mínimos da escala de cinza. Para se automatizar a conversão da matriz de volta para uma matriz de 256 níveis de cinza, pode-se definir a função abaixo:

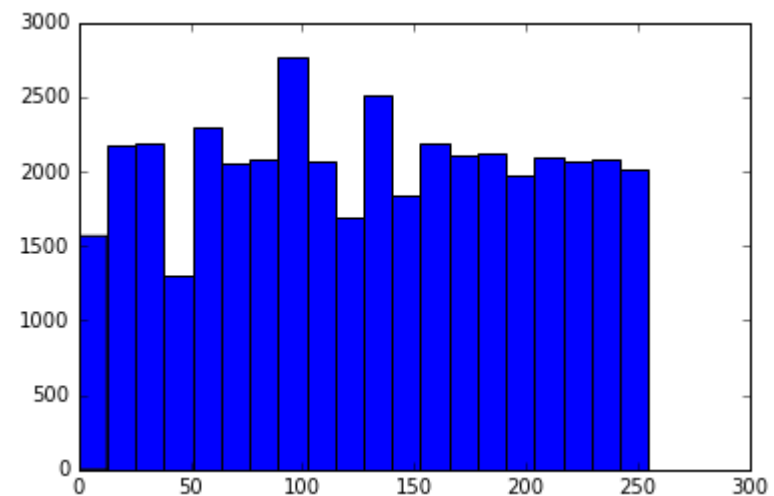
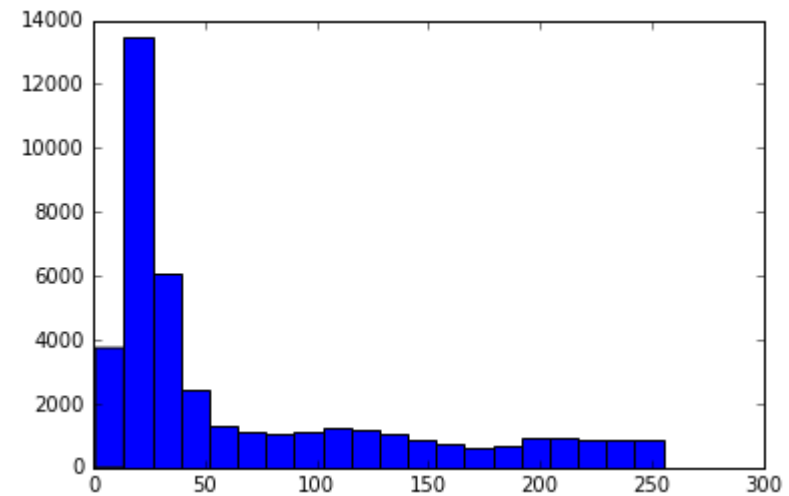
```
def equalizar_histograma(matriz):  
    return (sk.exposure.equalize_hist(matriz)*255).astype('uint8')
```

Equalização de histograma

```
In [191]: catedral_img  
Out[191]:
```



```
In [192]: catedral_img_eq  
Out[192]:
```



Filtro gaussiano

```
def filtro_gaussiano(matriz,sigma):  
    return (filters.gaussian_filter(matriz,  
                                     sigma=sigma)*255).astype('uint8')
```

In [224]: catedral_ruido_img

Out[224]:



In [221]: pil.fromarray(filtro_gaussiano(catedral_ruido_mat,sigma=1))

Out[221]:



Filtro gaussiano

Sigma = 0.5



Sigma = 1



Sigma = 2

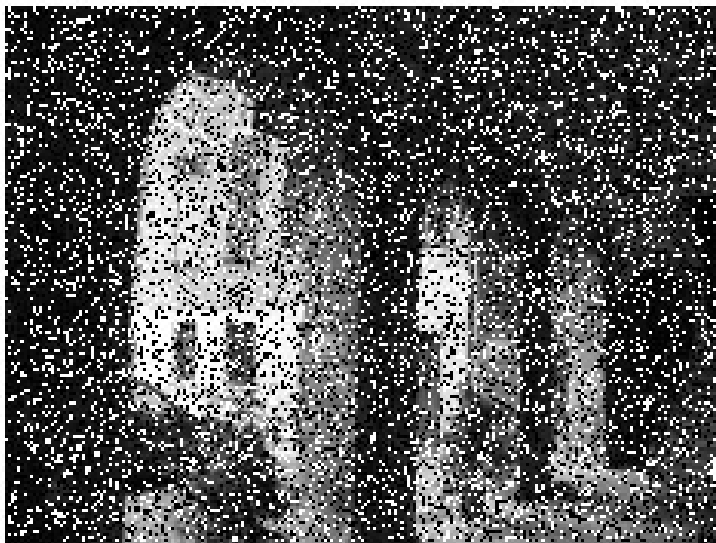


Sigma = 3

Filtro mediana

```
def filtro_mediana(matriz,tamanho):  
    return filters.median(matriz,morphology.disk(tamanho))
```

```
In [232]: catedral_ruidosp_img  
Out[232]:
```



```
In [238]: pil.fromarray(filtro_mediana(  
    catedral_ruidosp_mat,1))  
Out[238]:
```



Filtro mediana

Original



Tamanho 1



Tamanho 2



Tamanho 3

Filtro de realce

```
def filtro_realce(matriz, tamanho):  
    return filters.rank.enhance_contrast(matriz, morphology.disk(tamanho))
```

```
In [268]: pil.fromarray(catedral_desfocada_mat)  
Out[268]:
```



```
In [270]: pil.fromarray(filtro_realce(catedral_desfocada_mat,1))  
Out[270]:
```



Binarização

```
def binarizar(matriz, limiar=None):  
    if limiar == None:  
        limiar = filters.threshold_otsu(matriz)  
    return ((matriz <= limiar) * 255).astype('uint8')
```

Duas formas de utilizar a função:

1 – **binarizar(imagem_mat)** – segmenta utilizando a binarização automática de Otsu

2 – **binariza(imagem_mat, limiar=x)** – segmenta utilizando x como o limiar

Para descobrir o valor numérico para o limiar de Otsu, utilizar:

filters.threshold_otsu(imagem_mat)

```
In [119]: pil.fromarray(binarizar(pigmentos_mat))
```

```
Out[119]:
```



```
In [120]: filters.threshold_otsu(pigmentos_mat)
```

```
Out[120]: 141
```

Mapa de distância

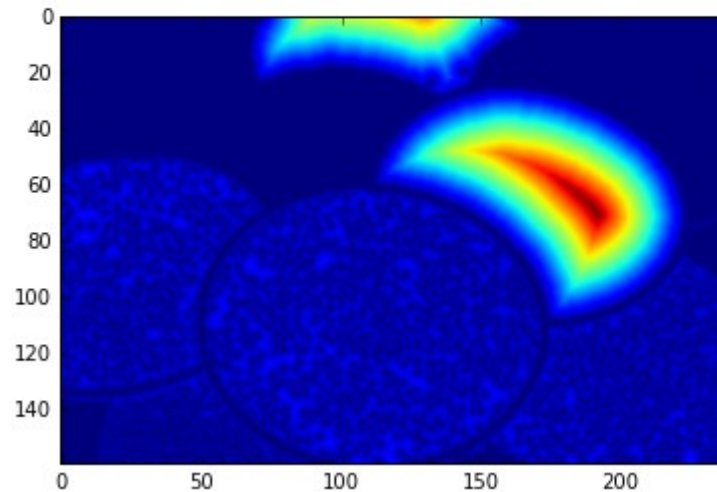
```
def mapa_distancia(matriz_binarizada):  
    sp.morphology.distance_transform_edt(matriz_binarizada)
```

```
In [145]: pil.fromarray(pigmentos_bin)  
Out[145]:
```



```
In [142]: distance = sp.morphology.distance_transform_edt(pigmentos_bin)
```

```
In [143]: %varexp --imshow distance
```



Filtros de gradiente

```
def filtro_prewitt(matriz):  
    return (255-filters.prewitt(matriz)*255).astype('uint8')  
  
def filtro_sobel(matriz):  
    return (255-filters.sobel(matriz)*255).astype('uint8')  
  
def filtro_scharr(matriz):  
    return (255-filters.scharr(matriz)*255).astype('uint8')
```

Os filtros de gradiente utilizam métodos diferentes que possuem sensibilidades à orientação do gradiente diferentes.

A ordem de maior sensibilidade para menor é:
Prewitt → Sobel → Scharr

Filtros de gradiente

Original



Prewitt



Sobel



Scharr

Erosão e Dilatação

```
def erosao(matriz_binaria,tamanho=1):  
    matriz_binaria = matriz_binaria//255  
    return (morphology.binary_erosion(  
        matriz_binaria,morphology.disk(tamanho))*255).astype('uint8')  
  
def dilatacao(matriz_binaria,tamanho=1):  
    matriz_binaria = matriz_binaria//255  
    return (morphology.binary_dilation(  
        matriz_binaria,morphology.disk(tamanho))*255).astype('uint8')
```

Erosão



Original



Dilatação



Abertura e Fechamento

```
def abertura(matriz_binaria,tamanho=1):  
    matriz_binaria = matriz_binaria//255  
    return (morphology.binary_opening(  
        matriz_binaria,morphology.disk(tamanho))*255).astype('uint8')  
  
def fechamento(matriz_binaria,tamanho=1):  
    matriz_binaria = matriz_binaria//255  
    return (morphology.binary_closing(  
        matriz_binaria,morphology.disk(tamanho))*255).astype('uint8')
```

Abertura



Original

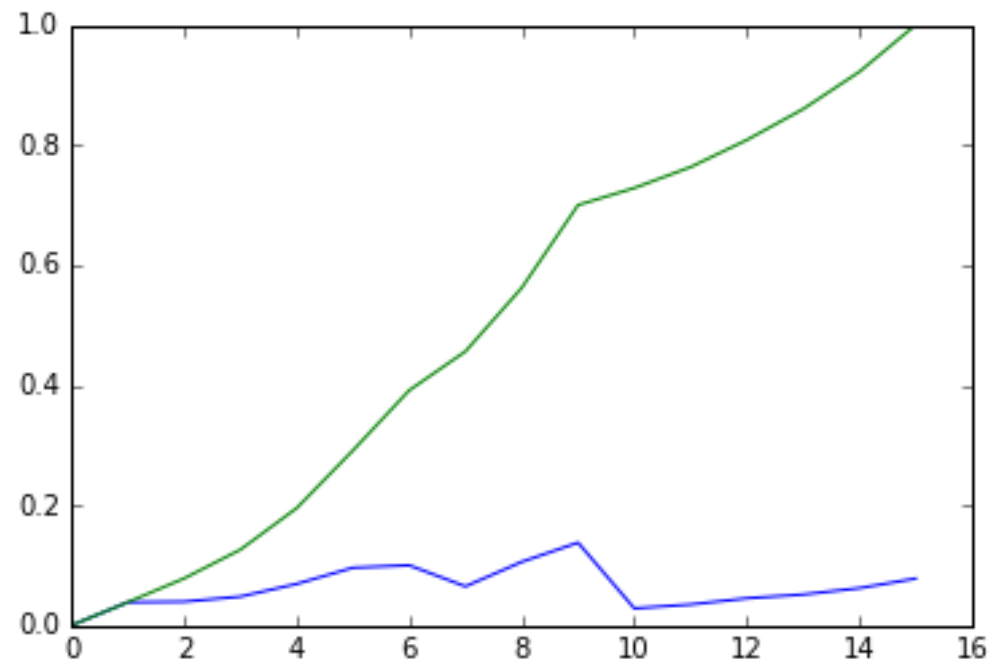


Fechamento



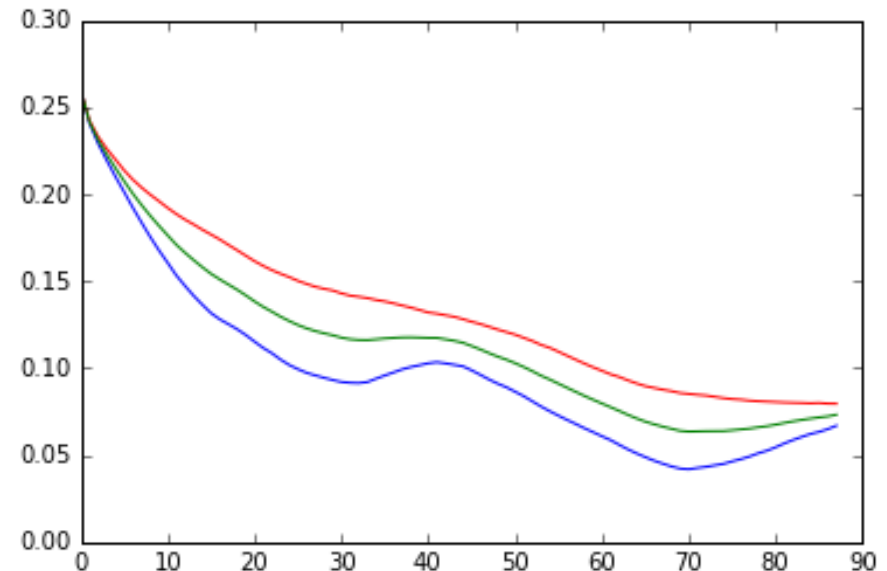
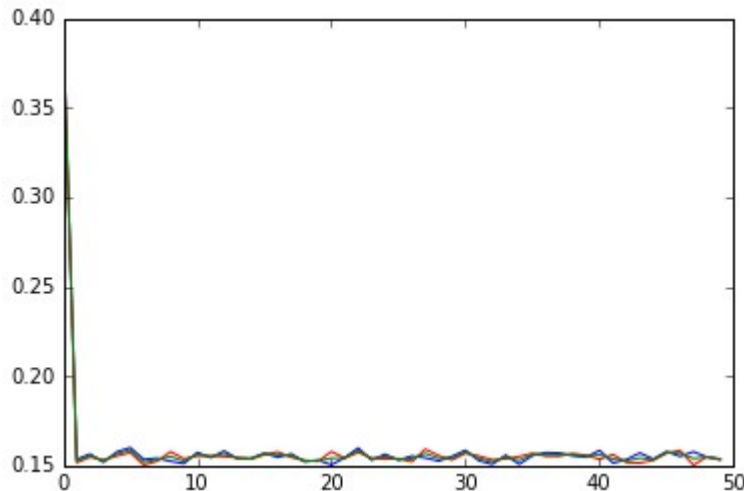
Granulometria

```
def granulometria(matriz_binaria):  
    matriz_binaria = matriz_binaria  
    area_inicial = sum(matriz_binaria.flatten())  
    raio = [0]  
    area_cf = [0]  
    area = [0]  
    i = 1  
    while area_cf[-1] < 1:  
        raio.append(i)  
        new_area = 1 - (sum(abertura(matriz_binaria,i).flatten())/area_inicial)  
        area.append(new_area-area_cf[-1])  
        area_cf.append(new_area)  
        i += 1  
    plt.plot(raio,area,color='blue')  
    plt.plot(raio,area_cf,color='green')  
    plt.show()  
    print raio,area
```



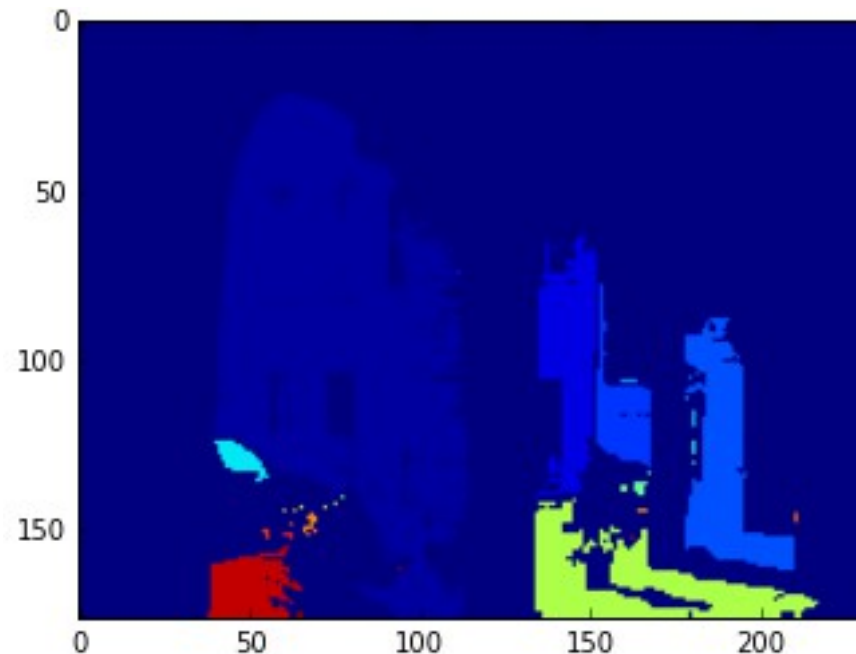
Correlação

```
def correlacao(matriz_binaria):  
    matriz_binaria = matriz_binaria // 255  
    comprimento = range(min(matriz_binaria.shape)//2)  
    tamanho_total = matriz_binaria.shape[0]*matriz_binaria.shape[1]  
    correlacao_x = []  
    correlacao_y = []  
    matriz = matriz_binaria.flatten()  
    for i in comprimento:  
        correlacao_x.append(sum(matriz * np.append(matriz[i:],matriz[:i]))/tamanho_total)  
    matriz = matriz_binaria.transpose().flatten()  
    for i in comprimento:  
        correlacao_y.append(sum(matriz * np.append(matriz[i:],matriz[:i]))/tamanho_total)  
    correlacao = (np.array(correlacao_x) + np.array(correlacao_y))/2  
    plt.plot(comprimento,correlacao_x,color='blue')  
    plt.plot(comprimento,correlacao_y,color='red')  
    plt.plot(comprimento,correlacao,color='green')  
    plt.show()
```



Rotulagem

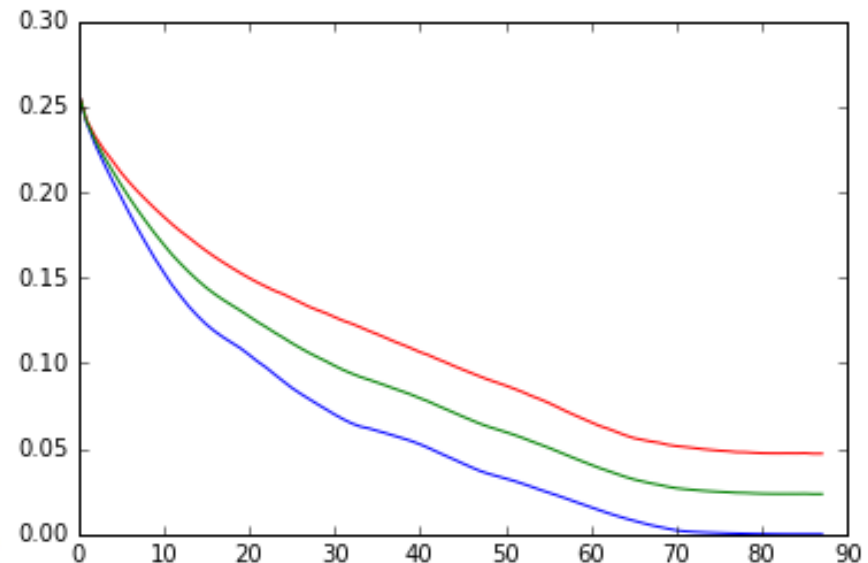
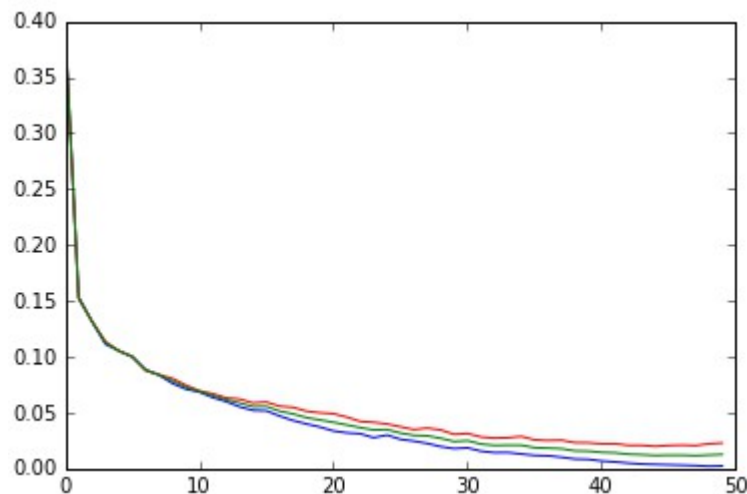
```
def rotular(imagem_binaria):  
    return measure.label(imagem_binaria, background=0)
```



Para cada objeto conexo, é atribuído um rótulo, que é um valor numérico inteiro exclusivo para os pixels daquele objeto.

Conectividade

```
def conectividade(matriz_binaria):  
    matriz_binaria = rotular(matriz_binaria)  
    comprimento = range(min(matriz_binaria.shape)//2)  
    tamanho_total = matriz_binaria.shape[0]*matriz_binaria.shape[1]  
    conectividade_x = []  
    conectividade_y = []  
    matriz = matriz_binaria.flatten()  
    for i in comprimento:  
        matriz_deslocada = np.append(matriz[i:],matriz[:i])  
        matriz_sobreposta = np.logical_and(matriz_deslocada==matriz,matriz != -1)  
        conectividade_x.append(sum(matriz_sobreposta)/tamanho_total)  
    matriz = matriz_binaria.transpose().flatten()  
    for i in comprimento:  
        matriz_deslocada = np.append(matriz[i:],matriz[:i])  
        matriz_sobreposta = np.logical_and(matriz_deslocada==matriz,matriz != -1)  
        conectividade_y.append(sum(matriz_sobreposta)/tamanho_total)  
    conectividade = (np.array(conectividade_x) + np.array(conectividade_y))/2  
    plt.plot(comprimento,conectividade_x,color='blue')  
    plt.plot(comprimento,conectividade_y,color='red')  
    plt.plot(comprimento,conectividade,color='green')  
    plt.show()
```

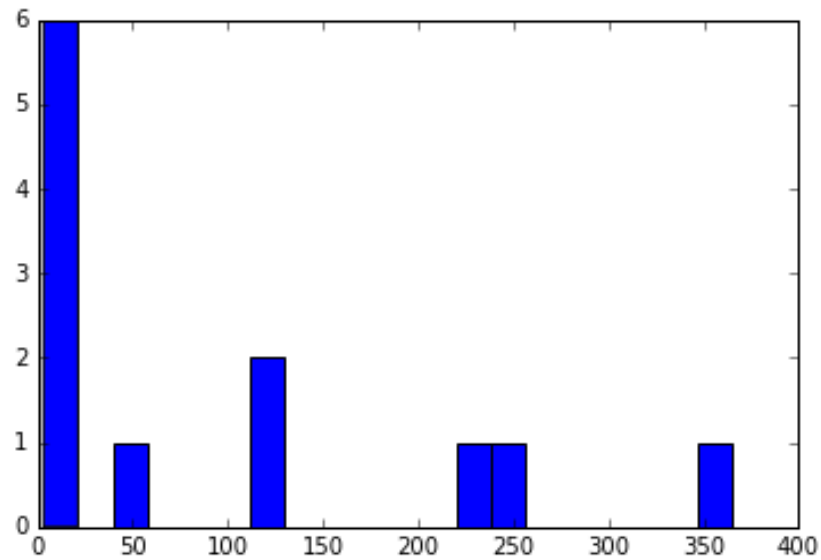


Fatores de forma

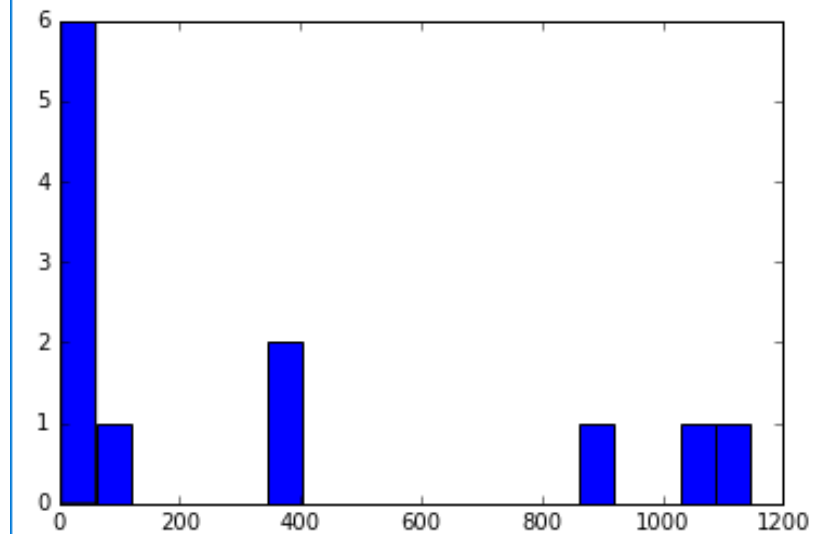
```
def propriedades(matriz_rotulada,bins=20):
    prop = measure.regionprops(matriz_rotulada)
    perimetros = []
    areas = []
    alongamento = []
    rugosidade = []
    for p in prop:
        if p['minor_axis_length'] == 0 : continue
        perimetros.append(p['perimeter'])
        areas.append(p['area'])
        rugosidade.append(p['perimeter']**2/(4*np.pi*p['area']))
        alongamento.append(p['major_axis_length']/p['minor_axis_length'])
    print 'Perimetros'
    plt.hist(perimetros,bins=bins)
    plt.show()
    print 'Areas'
    plt.hist(areas,bins=bins)
    plt.show()
    print 'Alongamento'
    plt.hist(alongamento,bins=bins)
    plt.show()
    print 'rugosidade'
    plt.hist(rugosidade,bins=bins)
    plt.show()
```

Fatores de forma

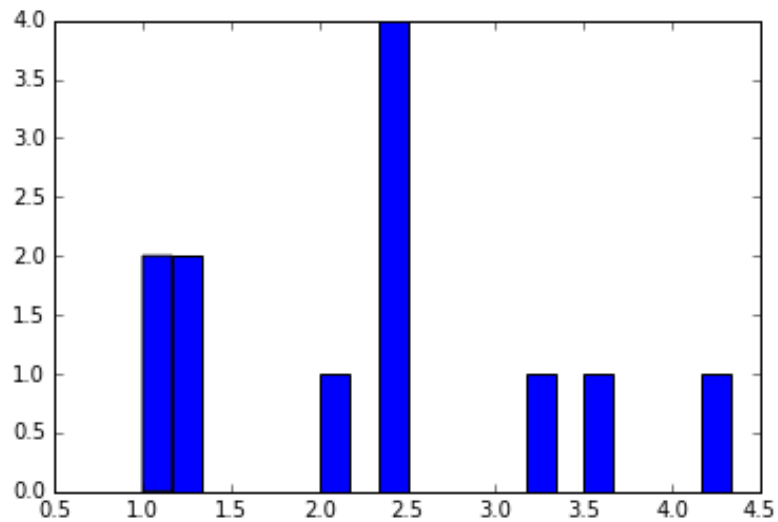
Perímetros



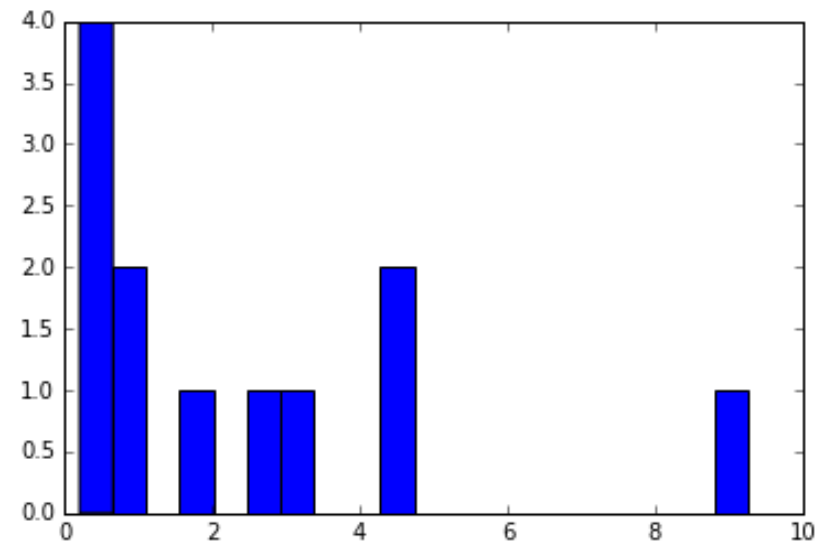
Areas



Alongamento



rugosidade



Segmentação por Watershedding

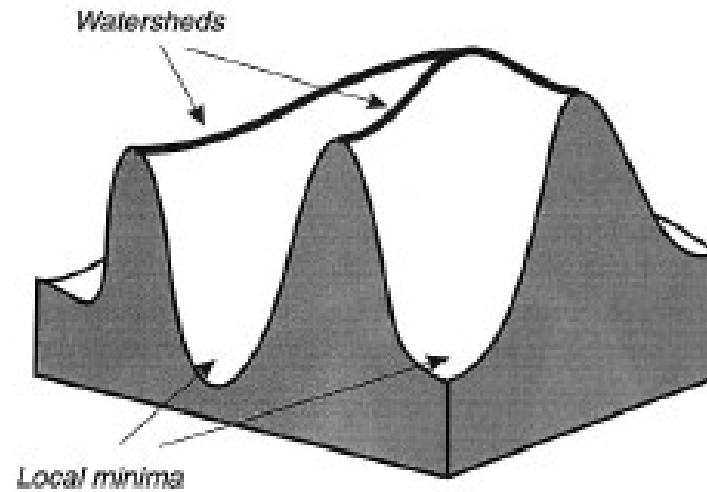


Fig. 2.22. The idea of watershed detection.

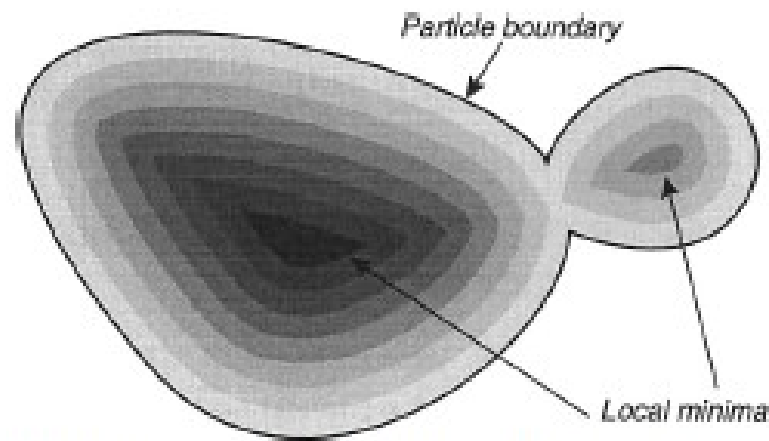
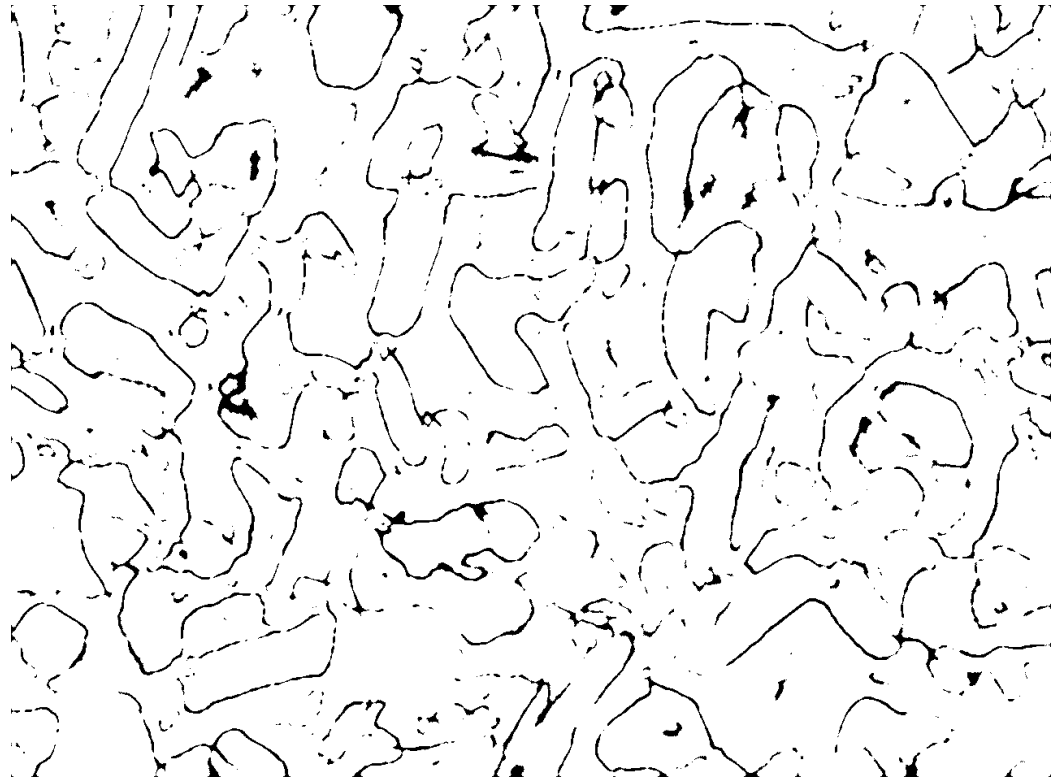
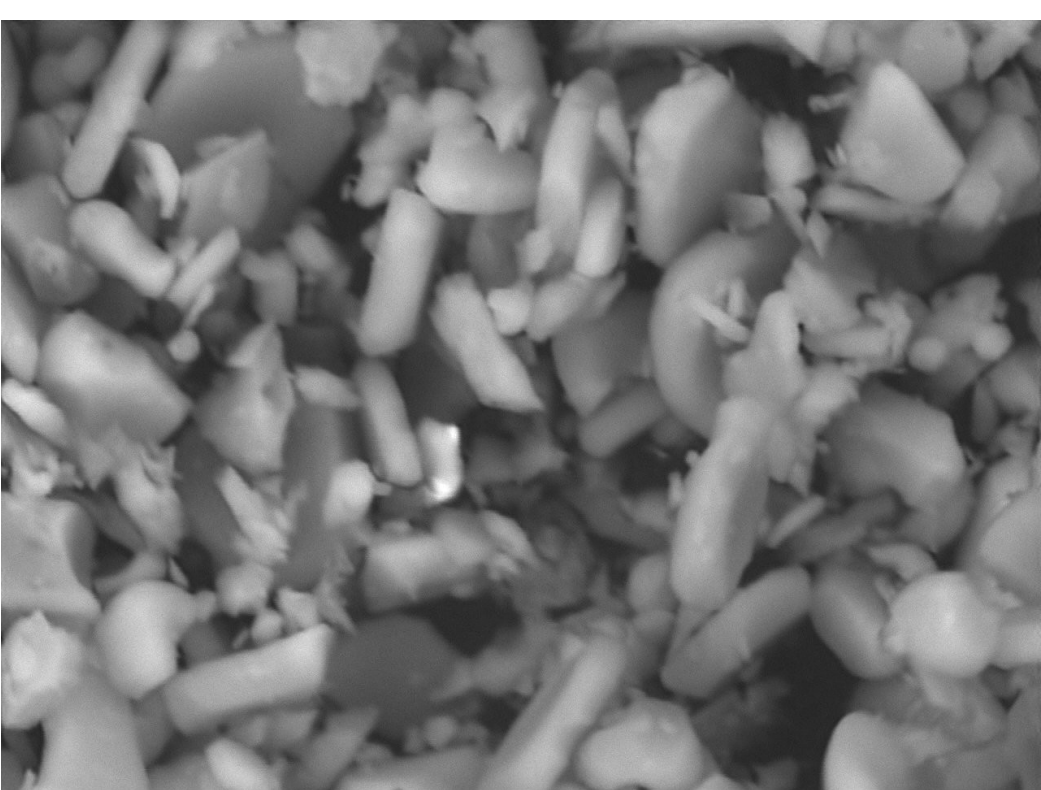


Fig. 2.23. Distance image built on the basis of binary image of a concave particle. More precisely, it is a negative of the distance image, as the particle center is its darkest point.

Extração das bordas



Extração de bordas

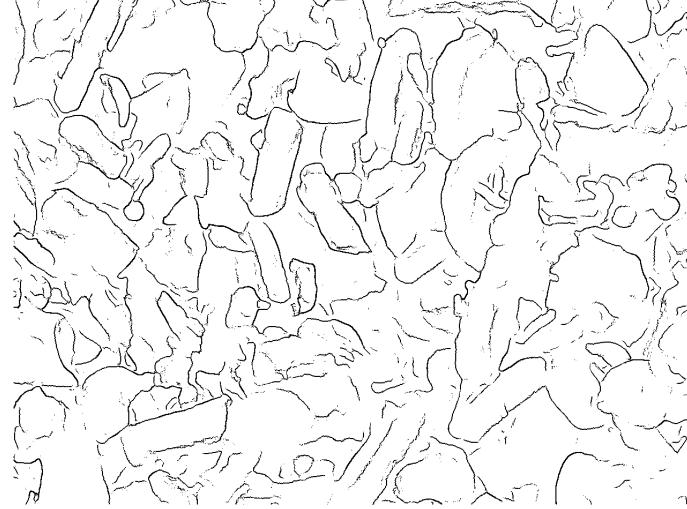
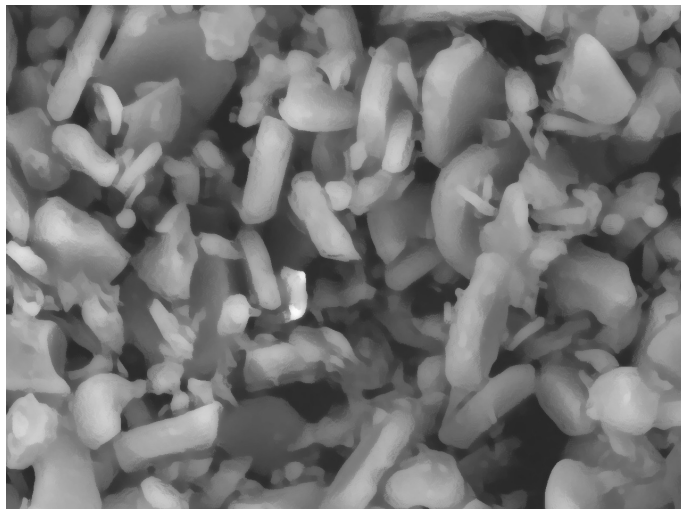
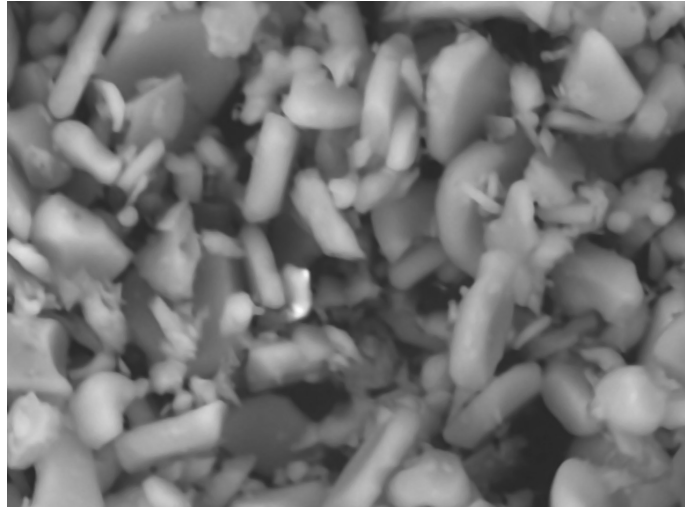
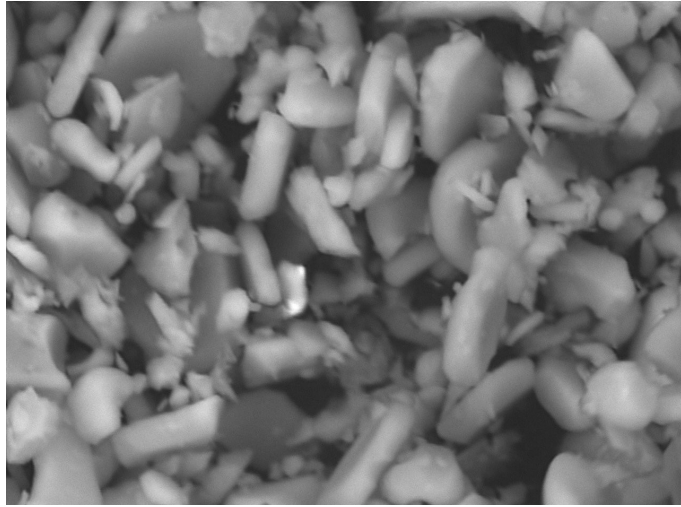
```
def extrair_bordas(matriz, mediana = 1, gaussiano = 2, realce = 2,
                  limiar = None, bordas = None, mediana2 = 0, fechamento = 2,
                  janela = 100, offset = 0):

    bordas = filtro_mediana(matriz, mediana)
    bordas = filtro_gaussiano(bordas, gaussiano)
    bordas = filtro_realce(bordas, realce)
    bordas = filtro_scharr(bordas)
    bordas = (filters.threshold_adaptive(bordas, janela,
                                       offset=offset)*255).astype('uint8')

    fundo = binarizar(matriz, limiar)
    bordas = bordas * (fundo//255)
    bordas = filtro_mediana(bordas, mediana2)

    return bordas
```

Extração bordas



Watersheding

```
def segregacao_watershed(bordas, pegada = 5, limiar = 0):  
  
    dist = mapa_distancia(bordas)  
    picos = feature.peak_local_max(dist, indices = False,  
                                   labels = bordas,  
                                   footprint = np.ones((pegada, pegada)),  
                                   threshold_rel = limiar)  
    marcadores = sp.label(picos)  
  
    rotulos = morphology.watershed(-dist, marcadores[0], mask = bordas)  
  
    return rotulos
```

Watersheding

