Computació Numèrica

Tema 5.2 - Integració Numèrica

M. Àngela Grau Gotés

Departament de Matemàtiques Universitat Politècnica de Catalunya · BarcelonaTech.

2 de maig de 2023

Drets d'autor

"Donat el caràcter i la finalitat exclusivament docent i eminentment il·lustrativa de les explicacions a classe d'aquesta presentació, l'autor s'acull a l'article 32 de la Llei de propietat intel·lectual vigent respecte de l'ús parcial d'obres alienes com ara imatges, gràfics o altre material contingudes en les diferents diapositives"



© 2023 by M. Àngela Grau Gotés.

Licencia Creative Commons Atribución-NoComercial-SinDerivadas 4.0 Internacional.

Índex

- Conceptes
- Pórmules de Newton-Côtes
 - Mètode de Romberg
- Integració Adaptativa
- Integració per Mètodes de Montecarlo
- Integració Gaussiana
- Guia estudi

Introdució

La integració numèrica ens proporciona valors aproximats de $\int_{a}^{b} f(t) dt$ que ens seran d'utilitat

• Quan la funció f(t) no tingui primitiva:

$$F(z) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{z} e^{\frac{-t^2}{2}} dt$$

- Quan la primitiva necessita molt esforç de càlcul.
- Quan no es coneix l'expressió analítica de f(x).

Fórmula de integració

Fórmula de quadratura

Els mètodes que es consideren són de la forma

$$\int_{a}^{b} f(t) dt = \sum_{i=0}^{n} W_{i} f(x_{i}) + E_{n}(f).$$

- On W_i són els coeficients o pesos la fórmula.
- On $Q_n(f) = \sum_{i=0}^n W_i f(x_i)$ és una fórmula de quadratura de n+1 punts.
- On $E_n(f)$ és l'error de truncament de la fórmula.

Precisió

Grau de precisió d'una fórmula de quadratura

Una fórmula de quadratura per a una funció f en un interval [a, b] es diu que té **grau de precisió n** si i només si tots els monomis de grau menor o igual que n, $(x^k, k = 0, 1, ..., n)$, són integrats de forma exacta amb la fórmula

$$\int_a^b f(t) dt \simeq \sum_{i=0}^n W_i f(x_i)$$

Exercici

Per a quins coeficients a, b i c la fórmula d'integració:

$$\int_0^1 f(t) dt = a f(0) + b f(1/2) + c f(1).$$

és exacte per a polinomis de grau més petit o igual que dos?



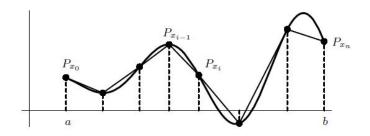


Figura: mètode dels trapezis i interpolant lineal

Si $f: [a,b] \subseteq \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$ una funció real de variable real contínua, sigui $P_n(x)$ el polinomi interpolador de f en els nodes $a = x_0 < x_1 < x_2 < ... < x_n = b$, en la forma de Lagrange, llavors

$$\int_a^b f(t) dt \simeq \int_a^b P_n(t) dt.$$

L'expresssió que s'obté de $\int_a^b P_n(t) dt$ s'anomena **fórmula de Newton-Côtes** de n+1 punts.

Té grau de precisió **almenys** *n*.

Expressions genèriques

Fent ús del polinomi interpolador en forma de Lagrange en abscises equiespaides i el canvi $x=a+t\,h$

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{j=0}^n \left(\int_a^b L_j(x) \right) f(x_j) = h \cdot \sum_{j=0}^n \alpha_j f(x_j),$$

on els nombres α_j depenen només del nombre de punts escollits i vénen definits per

$$\alpha_j = \int_0^n \varphi_j(t) dt, \qquad \varphi_j(t) = \prod_{\substack{k=0 \ k \neq j}}^n \frac{t-k}{j-k}.$$

Exercici

Deduïu la fórmula de Newton-Côtes per a:

- $\int_a^b f(x)dx$ i nodes a, b.
- $\int_a^b f(x)dx$ i nodes $a, \frac{a+b}{2}, b$.
- $\int_0^1 f(x)dx$ i nodes 0, 1/3, 2/3, 1.

Classificació: obertes i tancades

• Fórmules tancades de n+1 punts. Els extrems de l'interval [a, b] s'inclouen com a nodes.

Nodes equiespaiats són
$$a = x_0 < x_1 < ... < x_{n-1} < x_n = b$$
, i $h = (b-a)/n$

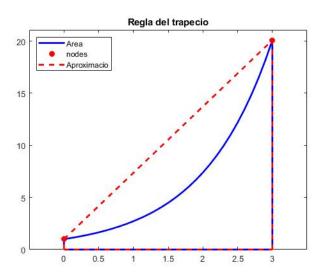
• **Fórmules obertes de** n+1 **punts**. Tots els nodes són de l'interval obert (a, b), els extrems de l'interval no s'inclouen com a nodes.

Nodes equiespaiats són $a < x_0 < x_1 < ... < x_{n-1} < x_n < b$, i h = (b-a)/(n+2) on $a = x_{-1}$ i $b = x_{n+1}$.

Tancades

Fórmula de Newton-Côtes tancada, n=1

Regla del trapezi



Regla del trapezi

Fórmula de Newton-Côtes tancada n = 1

$$\int_{a}^{b} f(x) \ dx = \underbrace{\frac{h}{2} \cdot (f(a) + f(b))}_{T(f,h)} - \underbrace{\frac{h^{3}}{12} f''(\xi)}_{E\{f\}},$$

$$h = b - a$$
, $a < \xi < b$.

És una fórmula tancada, els nodes contenen els extrems de l'interval.

Regla del trapezi

Demostració

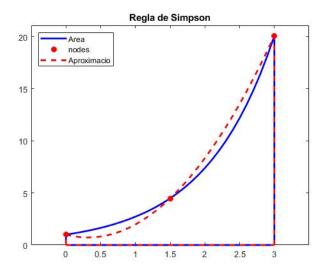
Para analizar el método del trapecio, usemos una interpolación entre el punto a y b usando el polinomio de Lagrange y su error. En este caso tenemos que

$$f(x) = f(a)\frac{x-b}{a-b} + f(b)\frac{x-a}{b-a} + f''(\xi)\frac{(x-a)(x-b)}{2}.$$

Integremos el polinomio obtenido; así nos queda

$$\begin{split} \int_{a}^{b} f(x) \mathrm{d}x &= \frac{f(a)}{a - b} \int_{a}^{b} (x - b) \mathrm{d}x + \frac{f(b)}{b - a} \int_{a}^{b} (x - a) \mathrm{d}x + f''(\xi) \int_{a}^{b} \frac{(x - a)(x - b)}{2} \mathrm{d}x \\ &= \frac{f(a) + f(b)}{2} (b - a) + f''(\xi) \frac{(b - a)^{3}}{12} \\ &= \frac{f(a) + f(b)}{2} h + f''(\xi) \frac{h^{3}}{12}, \end{split}$$

nuevamente con $\xi \in [a;b]$. Ahora lo que hemos obtenido es un método cuyo error es proporcional a la derivada segunda, y, en consecuencia, mejoramos nuestra aproximación. Analicemos ahora



Fórmula de Simpson

Fórmula de Newton-Côtes tancada n = 2

$$\int_{a}^{b} f(x) \ dx = \underbrace{\frac{h}{3} \cdot \left(f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right)}_{S(f,h)} - \underbrace{\frac{h^{5}}{90} f^{(4)}(\xi)}_{E\{f\}},$$

$$h = \frac{b-a}{2}, \qquad a < \xi < b.$$

Dóna el resultat exacte per polinomis de grau

Fórmula de Newton-Côtes tancada, n = 3

Fórmula de $\frac{3}{8}$ de Simpson

• Per n = 3, $h = \frac{b-a}{n}$, $x_k = a + k h$, k=0,1,2,3 s'obté

$$\int_{a}^{b} f(x) \ dx = \underbrace{\frac{3h}{8} \cdot (f(x_0) + 3f(x_1) + 3f(x_2) + f(x_3))}_{I(f,h)} - \underbrace{\frac{3h^5}{80} f^{(4)}(\xi)}_{E\{f\}},$$

amb
$$x_0 = a$$
, $x_1 = \frac{2a+b}{3}$, $x_2 = \frac{a+2b}{3}$, $x_3 = b$ i $a < \xi < b$.

Dóna el resultat exacte per polinomis de grau

Fórmula de Newton-Côtes tancada, n = 4

Fórmula de Boole

• Per n = 4, $h = \frac{b-a}{n}$, $x_k = a+kh$, k = 0,1,2,3,4 s'obté

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \underbrace{\frac{2h}{45} \cdot (7f(x_0) + 32f(x_1) + 12f(x_2) + 32f(x_3) + 7f(x_4))}_{I(f,h)} - \underbrace{\frac{8h^7}{945} f^{(6)}(\xi)}_{E\{f\}},$$

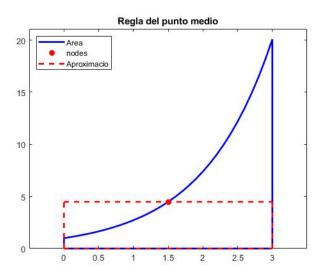
$$\mathsf{amb}\ x_0 = a\,,\ x_1 = \frac{3a+b}{4}\,,\ x_2 = \frac{a+b}{2}\,,\ x_3 = \frac{a+3b}{4}\,,\ ,\ x_4 = b\ \mathsf{i}\ a < \xi < b\,.$$

Dóna el resultat exacte per polinomis de grau

Fórmules de Newton-Côtes Obertes

Fórmula de Newton-Côtes oberta n = 0

Regla del punt mig



Fórmula del Rectangle o punt mig.

Fórmula de Newton-Côtes oberta n = 0

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \underbrace{h \cdot f\left(\frac{a+b}{2}\right)}_{R(f,h)} + \underbrace{\frac{E\{f\}}{(b-a)}h^{2} f''(\xi)}_{\xi},$$

$$h = b - a$$
, $a < \xi < b$.

És una fórmula oberta, els nodes no contenen els extrems de l'interval.

Fórmules de Newton-Côtes obertes

Fórmules obertes per n = 1 i n = 2

 Per $n=1,\; h=\frac{b-a}{3},\; x_{k-1}=a+k\; h\,,\; k=0,1,2,3$ s'obté

$$\int_a^b f(x) \ dx = \underbrace{\frac{3h}{2} \cdot \left[f\left(\frac{2a+b}{3}\right) + f\left(\frac{a+2b}{3}\right) \right]}_{I(f,h)} + \underbrace{\frac{3h^3}{4} f''(\xi)}_{E\{f\}}, \quad a < \xi < b.$$

• Per n=2, $h=\frac{b-a}{4},\ x_k=a+k\,h\,,\ k=0,1,2,3,4$ s'obté

$$\int_a^b f(x) \ dx = \underbrace{\frac{4h}{3} \cdot \left[2f\left(\frac{3a+b}{4}\right) - f\left(\frac{a+b}{2}\right) + 2f\left(\frac{a+3b}{4}\right) \right]}_{I(f,h)} + \underbrace{\frac{14h^5}{45} f^{(4)}(\xi)}_{E\{f\}},$$

amb $a < \xi < b$.

Dóna el resultat exacte per polinomis de grau

Fórmules de Newton-Côtes Comparativa

Comparació de mètodes

Exactitud, Error de Truncament i Grau de Precisió

	Grau precisió	Error truncament	Exacte
Punt mig	0	$\frac{(b-a)^3}{24}f''(\xi_0)$	1
Trapezi	1	$\frac{(b-a)^3}{12}f''(\xi_1)$	1
Simpson	2	$\frac{(b-a)^5}{2880}f^{(4)}(\xi_2)$	3

Fórmules de Newton-Côtes Compostes

Fórmules de Newton-Côtes compostes

En general, fer servir fórmules de Newton-Côtes no és adient per a intervals de longitud gran, recordem que els polinomis interpoladors en nodes equiespaiats presenten grans oscilacions en els nodes dels extrems del l'interval d'interpolació.

Una opció és treballar per trams amb fórmules de Newton-Côtes de pocs punts, pensem en la interpolació a trossos.

Exercici

Fent ús de la regla del trapezi, calculeu:

$$\int_0^4 e^x \, dx = \int_0^2 e^x \, dx + \int_2^4 e^x \, dx = \int_0^1 e^x \, dx + \int_1^2 e^x \, dx + \int_2^3 e^x \, dx + \int_3^4 e^x \, dx \, .$$

Fórmula del Rectangle o punt mig.

Fórmules de Newton-Côtes compostes

Per a $f:[a,b]\subseteq\mathbb{R}\longrightarrow\mathbb{R}$ una funció real de variable real amb derivada segona contínua:

1 Per $a = x_0 < x_1 < ... < x_{n-1} < x_n = b$, i $h_k = x_{k+1} - x_k$ s'obté

$$\int_a^b f(x) \ dx = \sum_{k=1}^n \left(h_k \cdot f\left(\frac{x_{k-1} + x_k}{2}\right) + \frac{1}{24} h_k^3 \ f''(\xi_k) \right), \ a < \xi_k < b.$$

2 Si partició equiespaida, $h=\frac{(b-a)}{n}$ i $x_k=a+kh$ per a $k=0,1,\ldots,n$,

$$\int_a^b f(x) \ dx = h \cdot \sum_{k=1}^n f\left(\frac{x_{k-1} + x_k}{2}\right) + \frac{1}{24}h^2(b-a) \ f''(\xi), \ a < \xi < b.$$

Fórmules dels trapezis.

Fórmules de Newton-Côtes compostes

Sigui $f:[a,b]\subseteq\mathbb{R}\longrightarrow\mathbb{R}$ una funció real de variable real amb derivada segona contínua:

① Per $a = x_0 < x_1 < ... < x_{n-1} < x_n = b$, i $h_k = x_{k+1} - x_k$ s'obté

$$\int_a^b f(x) \ dx = \sum_{k=1}^n \left(\frac{h_k}{2} \cdot (f(x_{k-1}) + f(x_k)) - \frac{1}{12} h_k^3 \ f''(\xi_k) \right), \ a < \xi_k < b.$$

2 Per partició equiespaida, $h=\frac{(b-a)}{n}$ i $x_k=a+kh$ per a $k=0,1,\ldots,n$,

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \frac{h}{2} \left(f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b) \right) - \frac{(b-a)}{12} h^2 f''(\xi),$$

 $a < \xi < b$.

Fórmules de Simpson.

Fórmules de Newton-Côtes compostes

Per a $f:[a,b]\subseteq\mathbb{R}\longrightarrow\mathbb{R}$ una funció real de variable real amb derivada cuarta contínua, per n parell:

1 Per $a = x_0 < x_1 < ... < x_n = b$, i $h_k = \frac{x_{k+1} - x_k}{2}$ i $y_k = \frac{x_{k+1} + x_k}{2}$ s'obté

$$\int_{a}^{b} f(x) \ dx = \sum_{k=0}^{n-1} \left(\frac{h_{k}}{3} \cdot (f(x_{k+1}) + 4f(y_{k}) + f(x_{k})) - \frac{h_{k}^{5}}{90} \ f^{(4)}(\xi_{k}) \right)$$

2 Per partició equiespaida, $h=\frac{(b-a)}{n}$ i $x_k=a+kh$ per a $k=0,1,\ldots,n$,

$$\int_a^b f(x) dx = \frac{h}{3} \cdot \left(f(a + 4 \sum_{k=1}^{n/2} f(x_{2k-1})) + 2 \sum_{k=1}^{n/2-1} f(x_{2k}) + f(b) \right) - \frac{(b-a)}{180} h^4 f^{(4)}(\xi).$$

$$a < \xi < b$$
.

Fórmules de Newton-Côtes compostes

Exercici

Calculeu:

$$\int_0^1 \frac{\sin t}{t} dt \approx 0.946083070367 \pm 0.5e - 12$$

- Regla del punt mig
- Regla dels trapezis

Mètode de Romberg



Mètode de Romberg

Fent ús de la extrapolació de Richardson, s'aconsegueix millorar recursivament l'aproximació de la fórmula composta dels trapezis amb poc cost computacional

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \frac{h}{2} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_{k}) + f(b) \right] + E\{f\},\$$

Es pot demostrar que

$$E\{f\} = K_1h^2 + K_2h^4 + K_3h^6 + \dots,$$

amb K_i una constatnt que depèn de $f^{2i-1}(a)$ i de $f^{2i-1}(b)$

Mètode de Romberg

Per h = (b - a)/n, $x_k = a + kh$ i $k = 0 \div n$ calculem

$$T(h), T\left(\frac{h}{2}\right), T\left(\frac{h}{4}\right), \cdots, T\left(\frac{h}{2^p}\right)$$

llavors, l'esquema d'extrapolació de Richardson per $L \geq 1$, és:

$$T_{ ext{L}+1}(h) = T_{ ext{L}}(h) + rac{T_{ ext{L}}(h) - T_{ ext{L}}(2h)}{4^{ ext{L}} - 1} \ T_{1}(h) = T(h) \, .$$

Consulteu pàg. 169 de Grau & Noguera

Taula d'extrapolació

$\mathcal{O}(h^2)$	$\mathcal{O}(h^4)$	$\mathcal{O}(h^6)$	$\mathcal{O}(h^8)$
$1:T_1(h)$			
2 : $T_1(h/2)$	$3:T_2(h/2)$		
4 : $T_1(h/4)$	5 : $T_2(h/4)$	6 : $T_3(h/4)$	
7 : $T_1(h/8)$	8 : $T_2(h/8)$	9 : $T_3(h/8)$	10 : $T_4(h/8)$
:	:	:	:

Taula: Mètode de Romberg

Exemple

$$\int_0^{0.8} \frac{\sin t}{t} dt \approx 0.772095 \pm 0.0000005$$

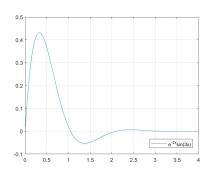
h	T_1	T_2	T_3
0.8	0.758680		
0.4	0.768760	0.772120	
0.2	0.771262	0.772096	0.772095
0.1	0.771887	0.772095	0.772095

Taula: Mètode de Romberg



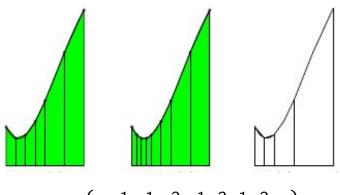
Introducció

Les fórmules compostes són molt efectives, però amb funcions del tipus



els mètodes amb nodes equiespaiats no són eficients.

Els mètodes que es consideren són de la forma



$$\Delta_4 = \left\{0, \frac{1}{16}, \frac{1}{8}, \frac{3}{16}, \frac{1}{4}, \frac{3}{8}, \frac{1}{2}, \frac{3}{4}, 1\right\}$$

Es divideix l'interval [a,b] en dos subintervals igual, i fent ús de la fórmula de Simpson per h=(b-a)/2 es calcula l'aproximació I_1 , el mateix càlcul amb h/2 per l'interval de l'esquerra [a,m] i l'interval de la dreta [m,b] per m=(b+a)/2 obtenint I_D i I_E , llavors $I_2=I_D+I_R$ i per extrapolació calculem $I_3=I_2+(I_2-I_1)/15$.

Si

$$|I_1-I_2|<15\cdot tol,$$

en aquest cas retorna el valor extrapolat I_3 com a valor, altrement es divideixen els dos subintervals [a, m] i [m, b] en dos cadascun fins que s'arrivi a la precisió desitjada.

S'aplica la tècnica del "divide y vencerás" subdividint l'interval d'integració.

Mètodes de Montecarlo

per Integració aproximada

Mètodes de Montecarlo

Introducció

Mètode de Montecarlo: mètodes per estimar el valor d'una quantitat desconeguda utilitzant els principis de la inferència estadística.

Aplicació Integració múltiple

Introducció

Es fonamenta en dos resultats:

• Si X és una variable aleatòria i funció de densitat f i $g: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ és una funció qualsevol, llavors el valor esperat de la v.a. g(X) és

$$E[g(X)] = \int_{-\infty}^{\infty} g(x)f(x)dx$$

LLei forta dels grans nombres

Si $X_1, X_2, X_3, \dots X_n$ és una successió de v.a.i.i.i, totes de mitja μ , llavors

$$\lim_{n\to\infty}\frac{X_1+X_2+X_3+\cdots+X_n}{n}=\mu$$

Càlcul d'integrales aproximades (cas I)

S'interpreta la integral

$$\theta = \int_0^1 g(x) \, dx$$

com la esperança E[g(x)] per x variable aleatòria uniforme en [0,1] .

Aproximació:

- lacktriangledown Generar $u_1,u_2,\ldots u_m$ mostra de m nombres aleatoris uniformes U(0,1)
- 2 Calculem $\hat{\theta}_m = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m g(u_i)$,
- 3 L'error és $\mathcal{O}\left(\frac{1}{\sqrt{m}}\right)$

Error (cas I)

• Per la llei forta dels grans nombres, verifica

$$\hat{ heta}_m o heta$$
 amb probabilitat 1 quan $m o \infty$

- L'error $\hat{\theta}_m \theta$ en la integració pel Montecarlo, és aproximadament una normal de mitja 0 i desviació $\frac{\sigma}{\sqrt{m}}$
- La convergència depèn del tamany de la mostra.
- El mètode és més precís al reduir-se $\frac{\sigma}{\sqrt{m}}$.
- El valor s_m és l'estimador de σ

$$\sigma^2 = \int_0^1 (g(x) - \theta)^2 dx \longrightarrow s_m^2 = \frac{1}{m-1} \sum_{i=1}^m \left(g(u_i) - \hat{\theta}_m \right)^2$$

Cas general

$$\int_a^b G(x) dx \approx \frac{b-a}{M} \sum_{i=1}^M G(a+(b-a)u_i), \qquad \mathcal{O}\left(\frac{1}{\sqrt{M}}\right)$$

per a $u_1,u_2,\ldots u_m$ és nombres aleatoris uniformes de l'interval [0,1] .

$$\int_{-\infty}^{+\infty} G(x)f(x) dx \approx \frac{V}{M} \sum_{i=1}^{M} G(x_i), \qquad \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = V$$

per x_i variables aleatòries de distribució de probabiliat f(x).

hit-or-miss (cas II)

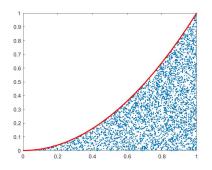
Sigui X una variable aleatòria continua, f(x) la seva funció de densitat en un interval $[\alpha,\beta]$, la probabilitat que la variable aleatòria prengui el valor $b\in [\alpha,\beta]$ és

$$p = P\{X \le b\} = \int_{\alpha}^{b} f(x) \, dx$$

Aproximació hit-or-miss

- Generar $X_1, X_2, X_3, \dots X_M$ mostra aleatòria de la variable X
- Per cada X_i , calculem $g(X_i) = I(X_i \le x)$ que val val 1 si $X_i \le x$ i 0 en cas contrari
- 3 Calculem $\hat{p} = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} I(X_i \le x)$
- Il màxim de la variança de \hat{p} és $\frac{1}{4M}$

hit-or-miss (cas general)



$$\frac{\text{\#punts dins}}{\text{\#punts generats}} = \frac{\text{area sota grafica}}{\text{area rectangle}}$$

Exercici

Integració de Montecarlo

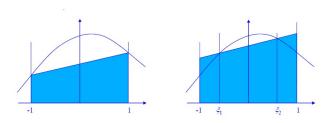
- a) Calculeu $\int_0^1 x^2 dx$.
- b) Calculeu $\int_0^1 (1-x^2)^{(3/2)} dx$,
- c) Com s'ha de pendre la mostra de gran per obtenir la mateixa exactitud que amb la fórmula dels trapezis?

Per trapezis useu h=0.1, h=0.05. Per Montecarlo, la mostra de mida prou gran (N>1000)

Integració Gaussiana



Introducció



A diferència de les Fórmules de Newton-Côtes, que fan ús d'una partició equiespaiada fixada *a prior*i, les diferents tècniques de quadratures gaussianes obtenen els nodes d'integració de tal manera que s'optimitzi tant la precisió como el "gasto" computacional realitzat.

S'escullen els nodes x_0, x_1, \ldots, x_m i els pesos W_0, W_1, \ldots, W_m de la fórmula d'aproximació:

$$\int_a^b f(t)w(t) dt \simeq \sum_{j=0}^m W_j f(x_j). \tag{1}$$

de tal manera el grau d'exactitud sigui el màxim per 2m+1 punts; el sistema d'equacions (1) té 2m+2 variables a determinar, les condicions d'exactitud

$$\int_{a}^{b} t^{k} w(t) dt = \sum_{j=0}^{m} W_{j} x_{j}^{k} \quad 0 \leq k \leq 2m+1.$$

dóna lloc a un sistema de 2m + 2 equacions i 2m + 2 incògnites. Gauss va demostrar que el sistema té solució única quan w = 1 i [a, b] = [-1, 1].

Polinomis ortogonals

Sigui $\{q_j\}_{j\in\mathbb{N}}$ el polinomi ortogonal mònic de grau j i $\{p_j\}_{j\in\mathbb{N}}$ el polinomi ortonormal mònic de grau j respectivament respecte del producte escalar

$$\langle f,g \rangle = \int_a^b f(x)g(x)w(x)dx \quad f,g \in C[a,b]$$
 (2)

Teorema

Les arrels del polinomi p_n són reals, diferents entre elles i pertanyen a l'interval (a, b); es a dir existeixen n nombres reals tals $x_k \in (a, b)$ tal que $p_n(x_k) = 0$.

Nodes no equiespaiats

Grau de precisió

La fórmula d'integració:

$$\int_{a}^{b} f(t)w(t) dt = \sum_{i=0}^{m} W_{i}f(x_{i}) + E_{m}\{f\}$$
 (3)

pot tenir grau de precisió igual a 2m + 1 si els nodes x_0, x_1, \dots, x_m són els zeros del polinomi ortogonal en [a, b] de grau m + 1.

Donats els nodes, x_0, x_1, \ldots, x_m els pesos W_0, W_1, \ldots, W_m són sempre positius i es calculen per

$$W_j = \int_a^b l_j(x) dx \quad j = 0, \ldots, m.$$

Polinomis ortogonals de Legendre, Laguerre, TXebysxev, Hermitte, ...

Expressió de l'error

La fórmula d'integració:

$$\underbrace{\int_{a}^{b} f(t)w(t) dt}_{I(f)} = \underbrace{\sum_{i=0}^{m} W_{i}f(x_{i})}_{Q_{m}(f)} + E_{m}\{f\}$$
(4)

Teorema

Si $f \in \mathcal{C}^{2m+2}([a,b])$, l'expressió de $E_m\{f\}$ és:

$$E_m\{f\} = \frac{f^{(2m+2)}(\eta)}{(2m+2)!} \int_a^b q_{m+1}^2(x) w(x) dx \quad \eta \in (a,b).$$

Si f és un polinomi de grau $\leq 2m+1$, llavors $E_m\{f\}=0$.

Integració Gauss-Legendre

La fórmula d'integració és:

$$\int_{-1}^{1} f(x) dx = \sum_{j=1}^{m} \beta_{j} f(x_{j}) + E_{m} \{f\}$$

amb els nodes $\mathbf{x_1}, \dots, \mathbf{x_m}$ els zeros del polinomi de Legendre de grau m i $W_j = \int_{-1}^1 l_j(x) \, dx$ per $l_j(x)$ els polinomis interpoladors de lagrange desl nodes escollits.

$$P_0(x) = 1$$
, $P_1(x) = x$, $P_2(x) = \frac{1}{2}(3x^2 - 1)$, $P_3(x) = \frac{1}{2}(5x^3 - 3x)$, ...
 $P_n(x) = \frac{1}{n}((2n - 1)x P_{n-1}(x) + (n - 1) P_{n-2}(x))$

Integració Gauss-Legendre

n	$nodos x_i$	coeficientes c_i
2	$-\sqrt{1/3} = -0.57735026918963$	1 = 1,00000000000000
2	$\sqrt{1/3} = 0,57735026918963$	1 = 1,000000000000000
	$-\sqrt{3/5} = -0.77459666924148$	5/9 = 1,5555555555555
3	0 = 0,0000000000000	8/9 = 1,88888888888888888888888888888888888
	$\sqrt{3/5} = -0.77459666924148$	5/9 = 1,5555555555555
	$-\sqrt{\frac{15+2\sqrt{30}}{35}} = -0.86113631159405$	$\frac{90-5\sqrt{3}}{180} = 0,34785484513745$
	$-\sqrt{\frac{15-2\sqrt{30}}{35}} = -0.33998104358486$	$\frac{90+5\sqrt{3}}{180} = 0,65214515486255$
4	$\sqrt{\frac{15-2\sqrt{30}}{35}} = 0,33998104358486$	$\frac{90+5\sqrt{3}}{180} = 0,65214515486255$
	$\sqrt{\frac{15+2\sqrt{30}}{35}} = 0,86113631159405$	$\frac{90-5\sqrt{3}}{180} = 0,34785484513745$
	-0,93246951420315	0,17132449237917
	-0,66120938646626	0,36076157304814
250	-0,23861918608320	0,46791393457269
5	0,23861918608320	0,46791393457269
	0,66120938646626	0,36076157304814
	0,93246951420315	0,17132449237917

Integració Gauss-Txebixev

La fórmula d'integració és:

$$\int_{-1}^{1} \frac{g(t)}{\sqrt{1-t^2}} dt = \frac{\pi}{m} \sum_{i=1}^{m} g(t_i) + E_m\{g\}$$

amb els m nodes t_1,\ldots,t_m els zeros del polinomi de Txebixev de grau m, els zeros són $t_k=\cos\left[\frac{(2k-1)\pi}{2m}\right]$.

En particular l'error és:

$$E_m\{g\} = \frac{g^{2m)}(\xi)}{(2m)!} \frac{2\pi}{2^{2m}}$$

$$T_0(x) = 1$$
, $T_1(x) = x$, $T_2(x) = 2x^2 - 1$,..., $T_{n+1}(x) = 2xT_n(x) - T_{n-1}(x)$

Fórmules de Lobatto

Són les fórmules que s'obtenen d'integrar l'interpolant de grau m en els nodes $x_0=-1< x_1< \cdots < x_m=1$, on els nodes interiors x_1,\ldots,x_{m-1} són els zeros de la derivada del polinomi de Legendre de grau m. Tenen grau d'exactitud 2m-1.

Per exemple, per m = 3:

$$\int_{-1}^{1} f(t) dt = \frac{1}{6} \left(f(-1) + 5f\left(\frac{-\sqrt{5}}{5}\right) + 5f\left(\frac{\sqrt{5}}{5}\right) + f(1) \right) .$$

$$\int_0^1 f(x) dx = \frac{1}{12} \left(f(0) + 5f\left(\frac{5-\sqrt{5}}{10}\right) + 5f\left(\frac{5+\sqrt{5}}{10}\right) + f(1) \right).$$



Gauss – Lobatto Quadrature

An Extension of Gaussian Quadrate

How is Gauss-Lobatto different than Gaussian Quadrature?

- The integration points INCLUDE the endpoints of the integration interval
- Accurate for polynomials up to degree 2n-3

The Lobatto Quadrature of the function f(x) on the interval [-1,1] is

$$\int_{-1}^{1} f(x) dx = \frac{2}{n(n-1)} [f(1) + f(-1)] + \sum_{i=2}^{n-1} w_i f(x_i) + R_n$$

with weights

$$w_i = \frac{2}{n(n-1)[P_{n-1}(x_i)]^2}, \qquad x_i \neq \pm 1$$

and remainder

$$R_n = \frac{-n(n-1)^3 2^{2n-1} [(n-2)!]^4}{(2n-1)[(2n-2)!]^3} f^{(2n-2)}(\xi), \qquad -1 < \xi < 1.$$



 $q=quadl(fun,a,b)\,approximates the integral of the function fun from a to b, to within an error of <math display="inline">10^{\text{-}6}$ using adaptive Lobatto quadrature. (Limits a and b must be finite.)

Altres ..

• Integració Gauss-Laguerre: $\int_0^\infty g(x)e^{-x}dx$

$$L_0(x) = 1$$
, $L_1(x) = 1 - x$, $L_2(x) = \frac{1}{2}(x^2 - 4x + 2)$
 $L_{n+1}(x) = \frac{1}{n+1}((2n+1-x)L_n(x) - nL_{n-1}(x))$

• Integració Gauss-Hermite: $\int_{-\infty}^{\infty} g(x)e^{-x^2}dx$

$$H_0(x) = 1$$
, $H_1(x) = 2x$, $H_2(x) = 4x^2 - 2$, $H_3(x) = 8x^3 - 12x$
 $H_{n+1}(x) = 2xH_n(x) - 2nH_{n-1}(x)$

Canvi d'interval

• La relació x = a + t(b - a) aplica l'interval [a, b] en l'interval [0, 1]:

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = (b - a) \int_{0}^{1} f(a + t(b - a)) dt$$

• La relació x=(a+b+t(b-a))/2 aplica l'interval [a,b] en l'interval [-1,1]:

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \left(\frac{b-a}{2}\right) \int_{-1}^{1} f\left(\frac{(b+a)+t(b-a)}{2}\right) dt$$

Guia estudi subtema

Llibre Càlcul numèric: teoria i pràctica

• Conceptes associats: Capítol 5, Derivació i integració numèrica. Des de la pàgina 164 fins a la 195.

Llibre Cálculo Científico con MATLAB y Octave

- Conceptes i exercicis resolts: capítol 4, pàgines 109 a 1239.
- Problemes i pràctiques proposades: del 4.5 al 4.18

Llibres de consulta online

- Llibre de consulta Accès UPCommons, Càlcul numèric: teoria i pràctica
- Llibre de consulta Accès UPCommons, Cálculo numérico
- Llibre de consulta Accès Biblioteca, Cálculo Científico con MATLAB y Octave by A. Quarteroni, F. Saleri
- Métodos Numéricos, J. Douglas Faires & Richard Burden. Ed. Thomson 3era edición. 2004.