

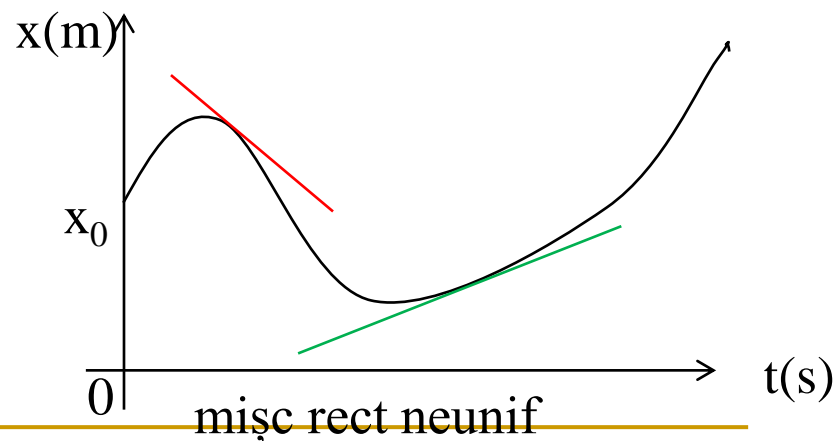
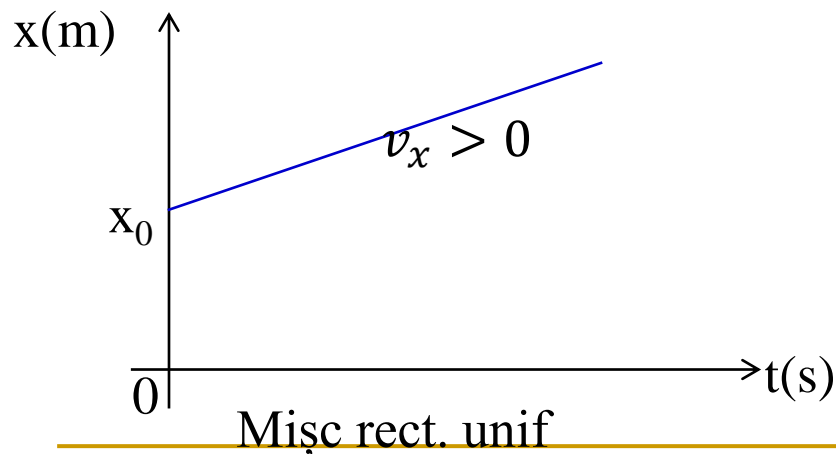
MIȘCAREA RECTILINIE UNIFORMĂ $\vec{v}(t) = \text{constant}$

OX: $\vec{r} = x \vec{i}$

$$\vec{F} = 0 \quad \longleftrightarrow \quad \vec{v}(t) = \text{constant}$$

$$\longrightarrow \quad x(t) = x_0 + v_x \cdot (t - t_0)$$

Condiții inițiale: poziția inițială x_0 la momentul inițial t_0



MIȘCARE RECTILINIE UNIFORM ACCELERATĂ $\vec{a}(t) = \text{const.}$

OY: $\vec{r} = y \vec{j}$

$$\vec{F} = \text{const} \longleftrightarrow \vec{a}(t) = \text{constant}$$

$$\Longrightarrow v_y(t) = v_{0y} + a \cdot (t - t_0)$$

Condițiile inițiale : t_0, y_0, v_{0y}

$$\Longrightarrow y(t) = y_0 + v_{0y} \cdot (t - t_0) + a \cdot \frac{(t - t_0)^2}{2}$$



Definiția **impulsului**: $\vec{p} = m \cdot \vec{v}$ (N's)

Energia cinetică $E_c = \frac{m \cdot v^2}{2}$ (JOULE) $\left(E_c = \frac{p^2}{2m} \right), \quad p = IMPULS$

Energia potențială ca expresie depinde de tipul de forțe care acționează între corpurile sistemului.

Exemple:

-Energia potențială gravitațională în apropierea Pământului

$$E_p = mgy \quad (\text{forța } G = -mg)$$

-Energia potențială elastică

$$E_p = \frac{kx^2}{2} \quad (\text{forța } F_{el} = -kx)$$

Lucrul mecanic pentru $\vec{F} = \text{const.}$ $L = \vec{F} \cdot \Delta \vec{r}$

TEOREMA CONSERVĂRII IMPULSULUI

Din legea a doua a lui Newton dacă $\vec{F} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \vec{p} = \text{constant}$

IMPULSUL TOTAL AL UNUI SISTEM FIZIC IZOLAT SE CONSERVĂ.

TEOREMA VARIĂȚIEI ENERGIEI CINETICE

$$L = \Delta E_c \qquad L = \frac{mv_2^2}{2} - \frac{mv_1^2}{2}$$

Pentru forțe conservative

$$L = -\Delta E_p \qquad L = -(E_p(2) - E_p(1))$$

TEOREMA CONSERVĂRII ENERGIEI MECANICE

ENERGIA TOTALĂ A UNUI SISTEM IZOLAT, SUPUS FORȚELOR CONSERVATIVE, SE CONSERVĂ.

$$E_c(1) + E_p(1) = E_c(2) + E_p(2) = \text{constant}$$