1.噪声

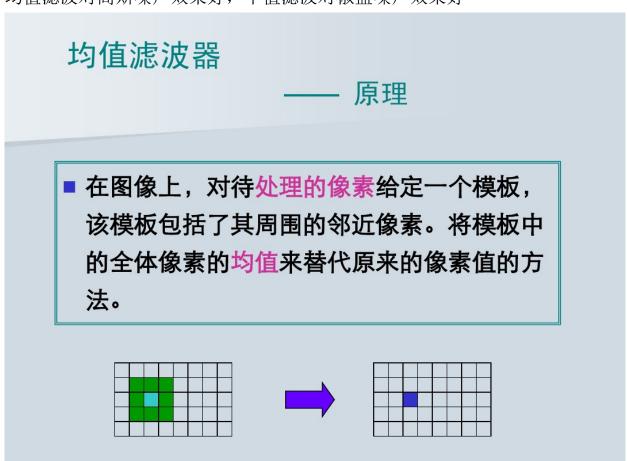
常见的图像噪声:

椒盐噪声: 出现位置是随机的, 但噪声的赋值是基本相同的

高斯噪声:出现的位置是一定的(每一点上),但噪声的幅值是随机的

2.均值滤波和中值滤波

均值滤波对高斯噪声效果好,中值滤波对椒盐噪声效果好



三、两种滤波方法的比较及改进(一)、均值滤波

- 处理方法

待处理像素

以模块运算系数表示即:

$$H_0 = \frac{1}{9} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

1	2	1	4	3		
1	2	2	3	4		
5	7	6	8	9		
5	7	6	8	8		
5	6	7	8	9		



1	2	1	4	3		
1	3	4	4	4		
5	4	5	6	9		
5	6	7	8	8		
5	6	7	8	9		

C = 5.5263

C = 6.6316

边框保留不变的效果示例

示例

均值滤波的改进

—— 加权均值滤波

- 均值滤波器的缺点是,会使图像变的模糊,原因 是它对所有的点都是同等对待,在将噪声点分摊 的同时,将景物的边界点也分摊了。
- 为了改善效果,就可采用加权平均的方式来构造 滤波器。

均值滤波的改进

加权均值滤波

■ 如下,是几个典型的加权平均滤波器。

$$H_{1} = \frac{1}{10} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$H_{2} = \frac{1}{16} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$
示例

$$H_2 = \frac{1}{16} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$H_{3} = \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$H_{4} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{4} & 0 \\ \frac{1}{4} & 1 & \frac{1}{4} \\ 0 & \frac{1}{4} & 0 \end{bmatrix}$$
示例

$$H_4 = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{4} & 0 \\ \frac{1}{4} & 1 & \frac{1}{4} \\ 0 & \frac{1}{4} & 0 \end{bmatrix}$$



(二)、中值滤波

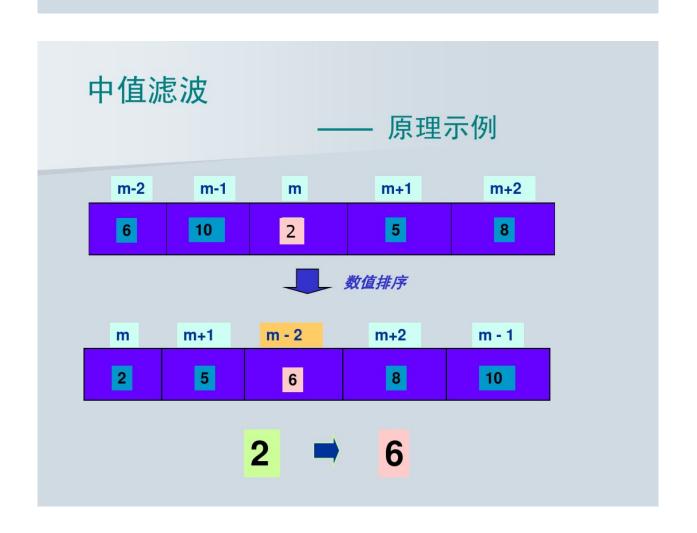
— 问题的提出

- 虽然均值滤波器对噪声有抑制作用,但同时会 使图像变得模糊。即使是加权均值滤波,改善 的效果也是有限的。
- 为了有效地改善这一状况,必须改换滤波器的 设计思路,中值滤波就是一种有效的方法。

中值滤波

—— 设计思想

- 因为噪声(如椒盐噪声)的出现,使该点像素比 周围的像素亮(暗)许多。
- 如果在某个模板中,对像素进行由小到大排列的 重新排列,那么最亮的或者是最暗的点一定被排 在两侧。
- 取模板中排在中间位置上的像素的灰度值替代待 处理像素的值,就可以达到滤除噪声的目的。



中值滤波器

— 处理示例

例:模板是一个1*5大小的一维模板。

原图像为: 2 2 6 2 1 2 4 4 4 2 4

处理后为:



(1,2,2,2,6) (1,2,2,2,6) (1,2,2,4,6) (2,4,4)

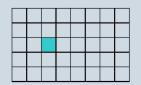
中值滤波

滤波处理方法

■ 与均值滤波类似,做3*3的模板,对9个数排 序,取第5个数替代原来的像素值。







中值滤波器与均值滤波器的比较

■ 原因:

- 椒盐噪声是幅值近似相等但随机分布在不同位置上,图像中有干净点也有污染点。
- 中值滤波是选择适当的点来替代污染点的值,所以处理效果好。
- 因为噪声的均值不为0,所以均值滤波不能 很好地去除噪声点。

中值滤波器与均值滤波器的比较

■ 原因:

- 高斯噪声是幅值近似正态分布,但分布在每点像 素上。
- 因为图像中的每点都是污染点,所以中值滤波选 不到合适的干净点。
- 因为正态分布的均值为0, 所以均值滤波可以消除 噪声。(注意:实际上只能减弱, 不能消除。)

