



Macchine di Turing multinastro: equivalenza

22 aprile 2022

Varianti della MdT

Esistono diverse varianti della definizione di macchina di Turing deterministica.

Vedremo:

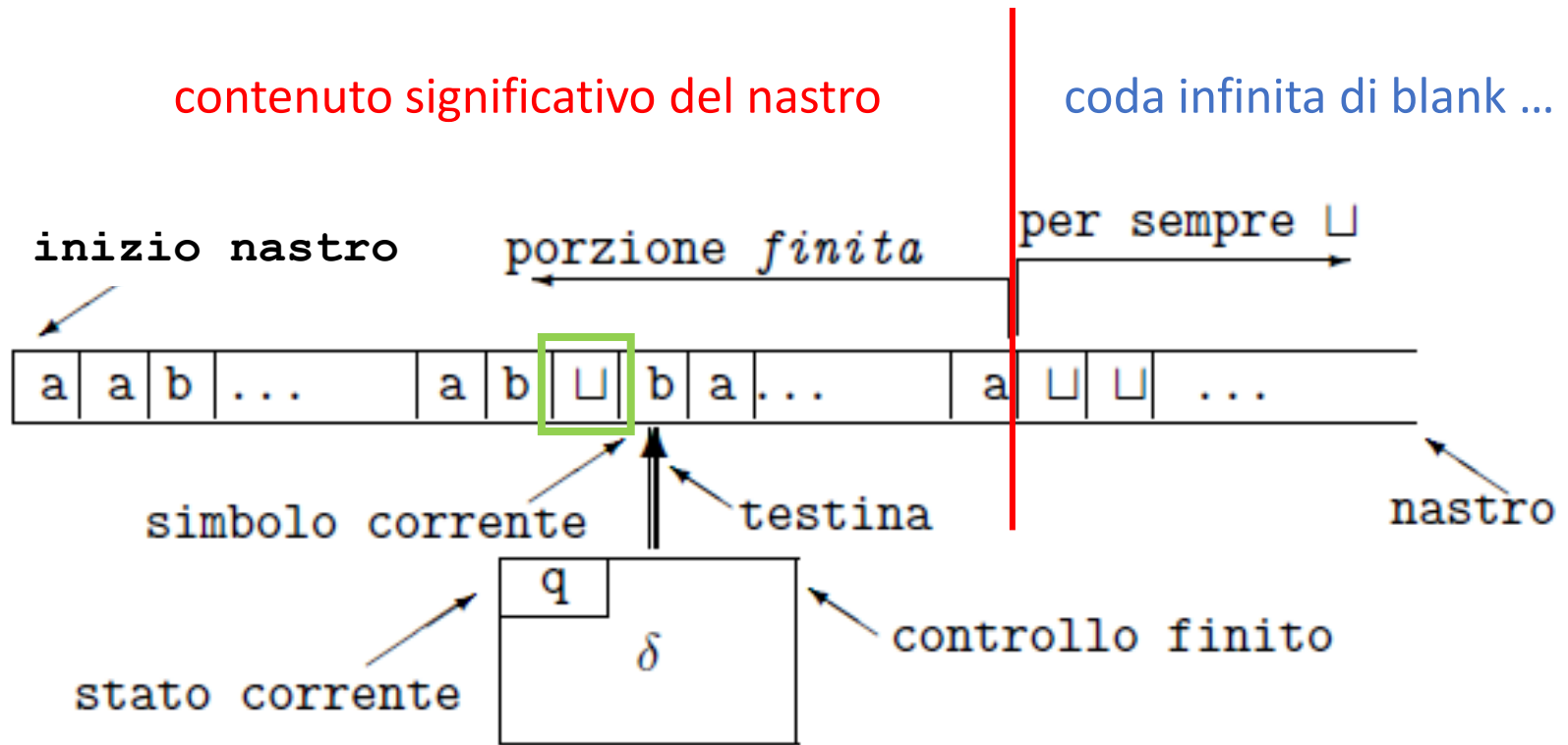
- la Macchina di Turing **multinastro**
- la Macchina di Turing **non deterministica**

Tali macchine di Turing hanno lo **stesso potere computazionale** (o espressivo) delle MdT deterministiche, cioè riconoscono la stessa classe di linguaggi.

Sono stati proposti molti altri modelli di computazione (+ o – simili alle MdT). Sorprendentemente:

Tutti i modelli «**ragionevoli**» con un accesso **non restrittivo** ad una **memoria illimitata** risultano essere **equivalenti**.

Una MdT



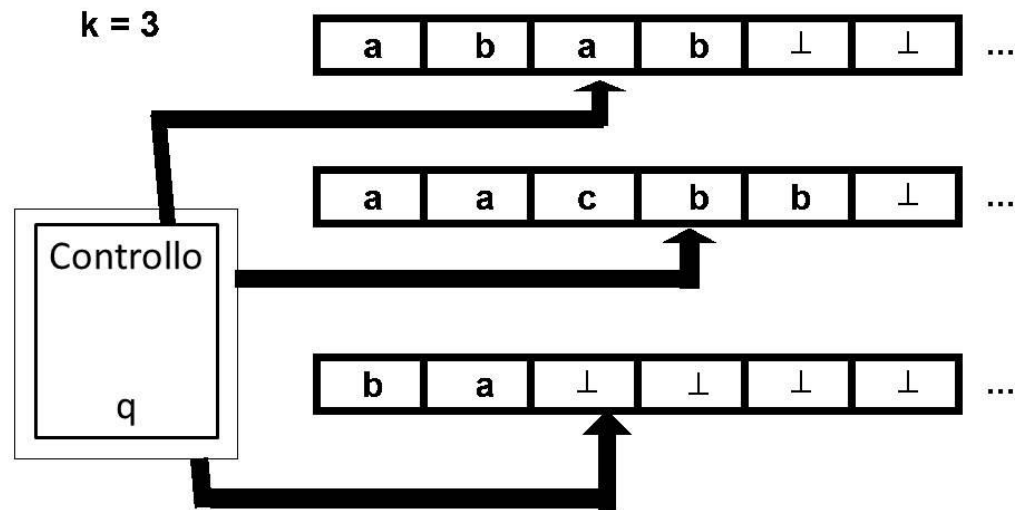
Il **contenuto significativo del nastro** è una stringa $w \in \Gamma^*$, con la convenzione che il suo ultimo carattere (se $w \neq \varepsilon$) non sia blank.

La stringa w **PUO'** contenere blank al suo interno.

A volte nel progetto di una MdT si definiscono delle transizioni per scrivere un **carattere speciale** nella **prima cella** del nastro, per meglio individuarla.

Macchina di Turing multinastro

Una macchina di Turing multinastro (abbreviata MdTM) è una macchina di Turing in cui si hanno più nastri contemporaneamente accessibili in scrittura e lettura che vengono aggiornati tramite più testine (una per nastro).



Macchina di Turing multinastro

Definizione (MdT a k nastri)

Dato un numero intero positivo k , **una macchina di Turing con k nastri** è una settupla

$$(Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_{\text{accept}}, q_{\text{reject}})$$

dove $Q, \Sigma, \Gamma, q_0, q_{\text{accept}}, q_{\text{reject}}$ sono definiti come in una MdT deterministica e *la funzione di transizione δ* è definita al modo seguente:

$$\delta : Q \times \Gamma^k \rightarrow Q \times \Gamma^k \times \{L, R, S\}^k$$

Nota: Γ^k è il prodotto cartesiano di k copie di Γ e $\{L, R, S\}^k$ è il prodotto cartesiano di k copie di $\{L, R, S\}$.

Definizione (MdT multinastro)

Una macchina di Turing multinastro è una macchina di Turing a k nastri, dove k è un numero intero positivo.

Funzione di transizione di una MdTM

Espressione

$$\delta(q_i, a_1, \dots, a_k) = (q_j, b_1, \dots, b_k, D_1, \dots, D_k)$$

indica che se la MdT a k nastri M

- ▶ si trova nello stato q_i
- ▶ la testina t legge a_t per $t = 1 \dots, k$

allora

- ▶ M va nello stato q_j
- ▶ la testina t scrive b_t e si muove nella direzione $D_t \in \{L, S, R\}$, per $t = 1 \dots, k$

Computazione di una MdTM

Se $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_{accept}, q_{reject})$ è una macchina di Turing con k nastri,

$(q_0 w, q_0, \dots, q_0)$ è una **configurazione iniziale** con input w

$(u_1 q_{accept} v_1, \dots, u_k q_{accept} v_k)$ è una **configurazione di accettazione**.

Il **linguaggio $L(M)$ riconosciuto** da M è

$$L(M) = \{w \in \Sigma^* \mid \exists u_t, v_t \in \Gamma^*, t \in \{1, \dots, k\} : \\ (q_0 w, \dots, q_0) \rightarrow^* (u_1 q_{accept} v_1, \dots, u_k q_{accept} v_k)\}$$

Il modello di MdT «potenziato» con la possibilità di avere più di un nastro, permette di riconoscere più linguaggi?

Teorema

I due modelli di Mdt e MdTM hanno stesso potere computazionale.

Dimostrazione

In un verso è ovvio: ogni MdT è una MdTM con $k=1$ nastri.

Viceversa, dimostriamo che per ogni MdT multinastro M esiste una MdT (a singolo nastro) S equivalente ad M , cioè $L(S) = L(M)$.

Ci riferiremo al contenuto (significativo) del nastro.

Supponiamo che **M** sia una MdT a **k** nastri.

Costruiamo una MdT (a singolo nastro)

$$\mathbf{S} = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_{accept}, q_{reject})$$

che simuli **M**.

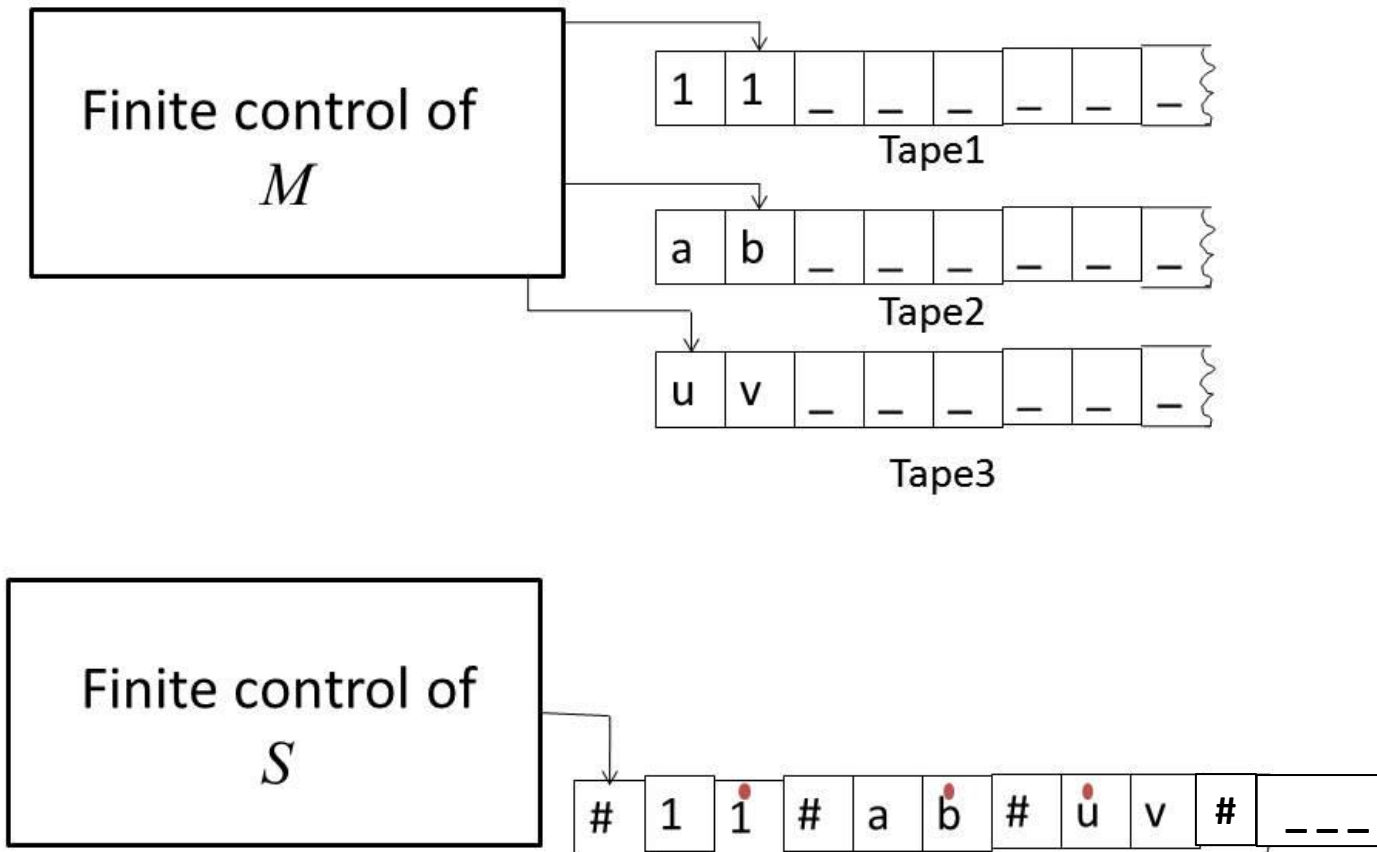
M = Multi
S = Singolo

La macchina **S** deve codificare su un solo nastro

- il **contenuto** significativo di ogni nastro
- la **posizione** della testina su ogni nastro

Vediamo come fare dapprima su un **esempio**.

Esempio: $k=3$



Più in generale

- Il contenuto del nastro di S sarà la concatenazione di k blocchi separati da $\#$ (seguita da \sqcup).
- Ogni blocco corrisponderà a un nastro di M e avrà una lunghezza variabile che dipende dal contenuto del nastro corrispondente.
- Un elemento $\dot{\gamma}$, con $\gamma \in \Gamma$, nel blocco t -esimo indica la posizione della testina del nastro t -esimo, $t \in \{1, \dots, k\}$.

Quindi a una configurazione di M

$$(u_1 q a_1 v_1, \dots, u_k q a_k v_k)$$

corrisponderà la configurazione di S

$$q' \# u_1 \dot{a}_1 v_1 \# \dots \# u_k \dot{a}_k v_k \#$$

(per qualche stato q')

Nota: Se Γ' è l'alfabeto dei simboli di nastro di M , l'alfabeto dei simboli di nastro di S sarà $\Gamma' \cup \{\dot{\gamma} \mid \gamma \in \Gamma'\} \cup \{\#, \dot{\#}\}$.

Sia $w = w_1 \dots w_n$ una stringa di input per S .

S comincia nella sua **configurazione iniziale** per w , cioè

$$q_0 w_1 \dots w_n$$

Poi, con una serie di passi, dalla sua configurazione iniziale passa alla configurazione corrispondente alla **configurazione iniziale di M** , cioè quella con w sul primo nastro, gli altri nastri vuoti e ogni testina sulla prima cella del suo nastro (per qualche stato q').

$$q' \# w_1 \dots w_n \# \sqcup \# \dots \# \sqcup \#$$

Equivalenza fra MdT e MdTM

Per ogni mossa del tipo $\delta(q, a_1, \dots, a_k) = (s, b_1, \dots, b_k, D_1, \dots, D_k)$

- ▶ S scorre il nastro verso destra, fino al primo \perp memorizzando nello stato i simboli marcati sui singoli nastri;
Memorizzazione: stato aggiuntivo per ogni possibile sequenza di $\leq k$ simboli di Γ
- ▶ la testina si riposiziona all'inizio del nastro,

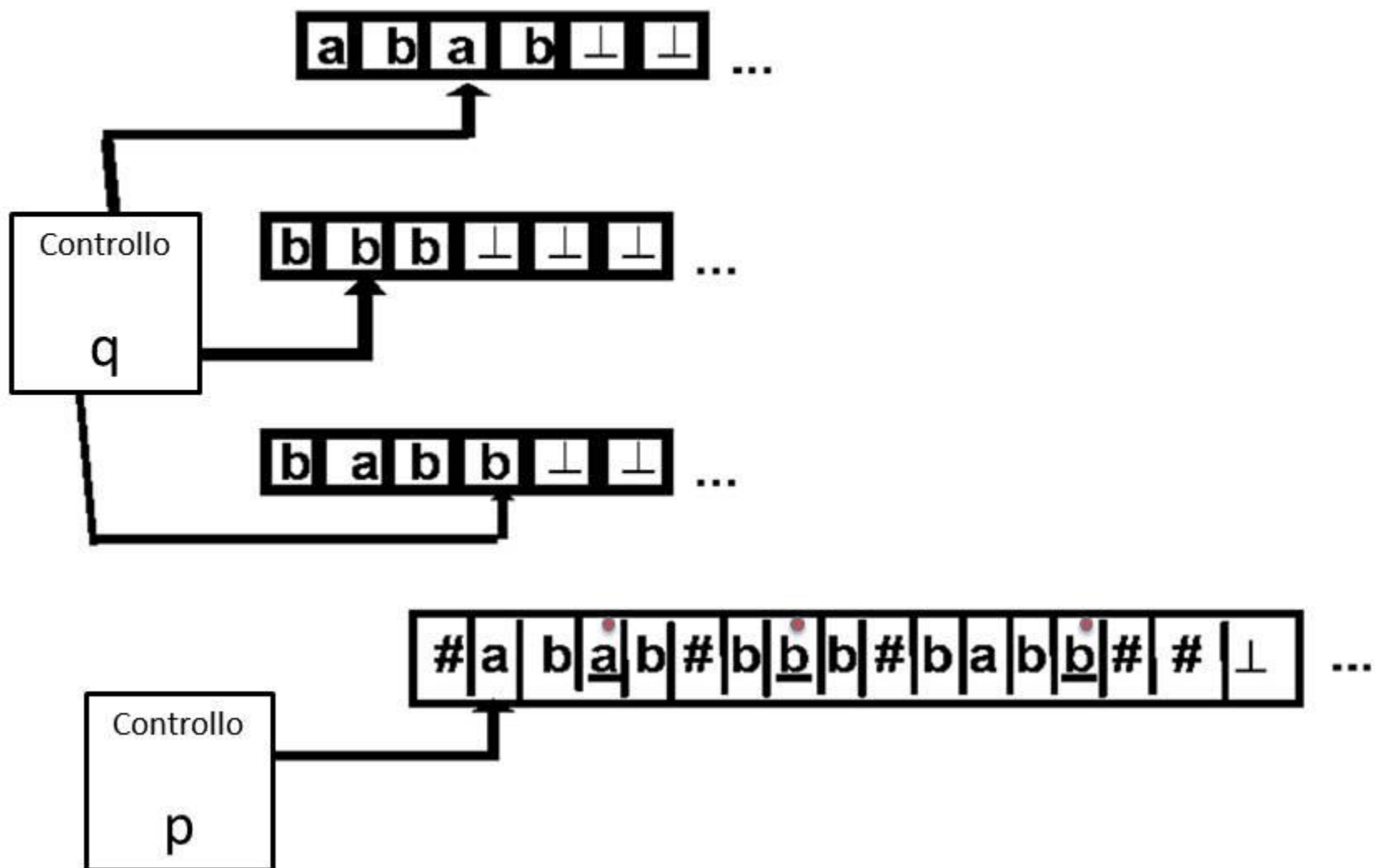
Primo
passaggio

- ▶ poi il nastro viene scorso di nuovo eseguendo su ogni blocco (cioé un nastro di M) le azioni che simulano quelle delle testine di M: scrittura e spostamento.

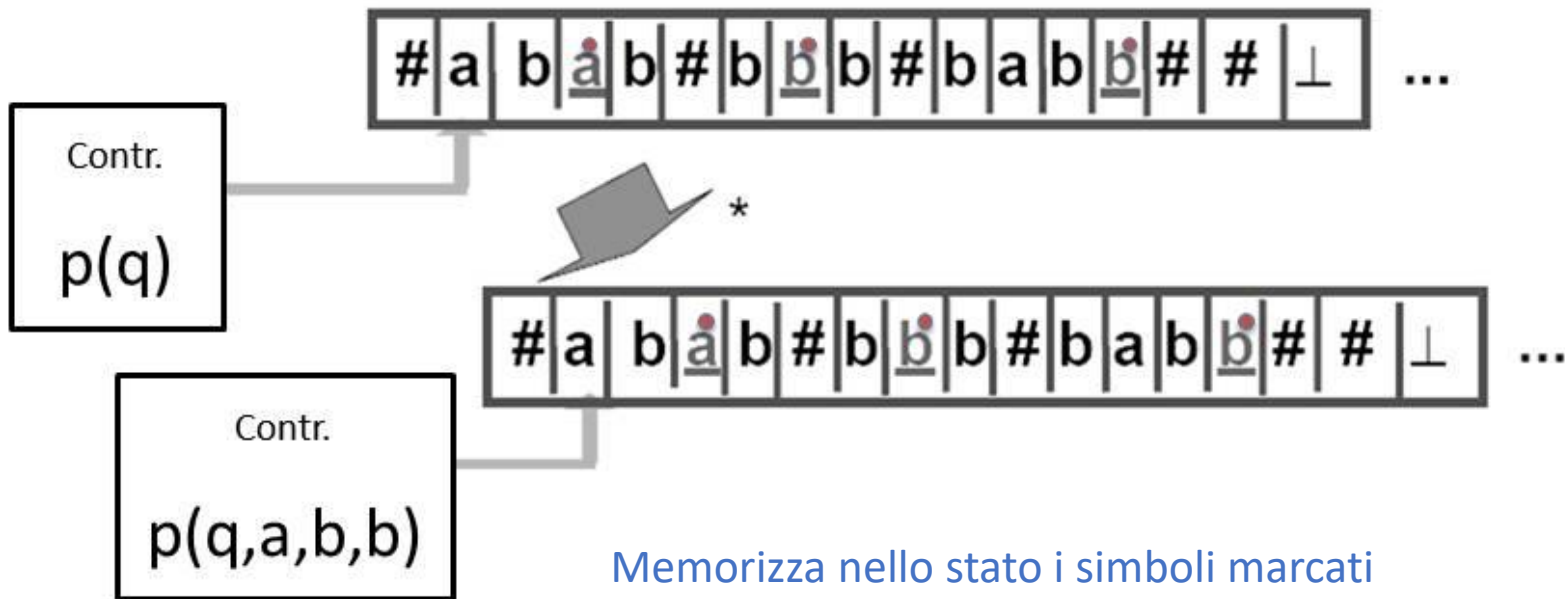
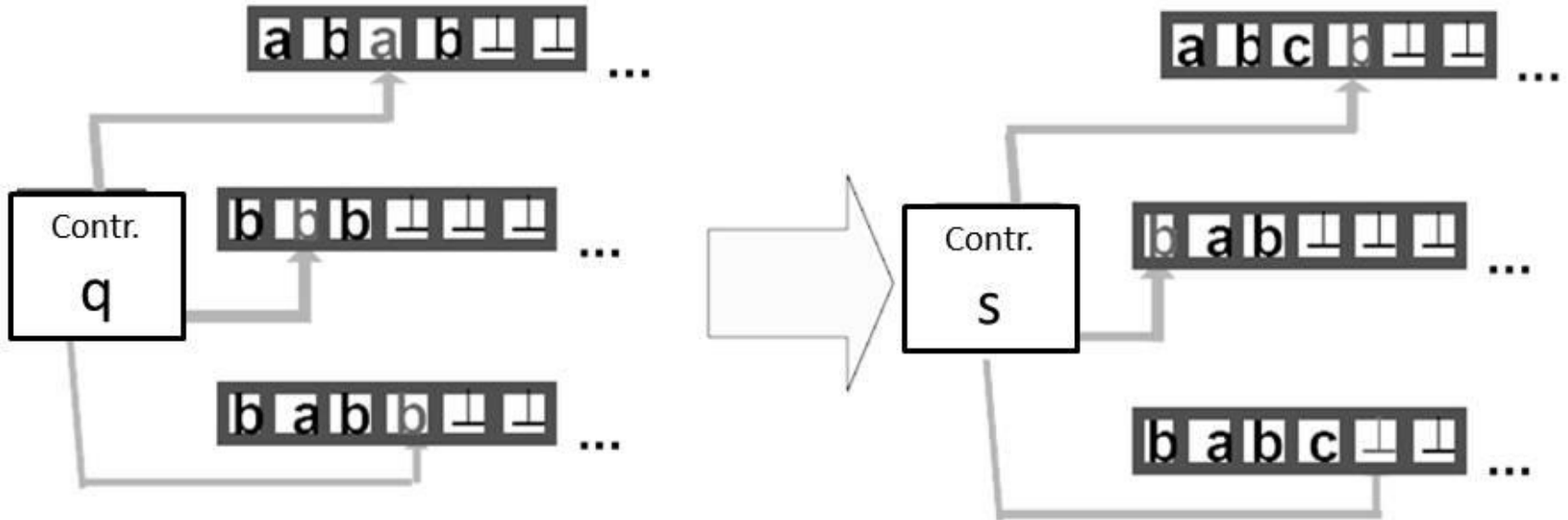
Secondo
passaggio

- ▶ Durante il secondo passaggio S scrive su tutti i simboli "marcati" e
- ▶ sposta il marcatore alla nuova posizione della testina corrispondente di M

Esempio



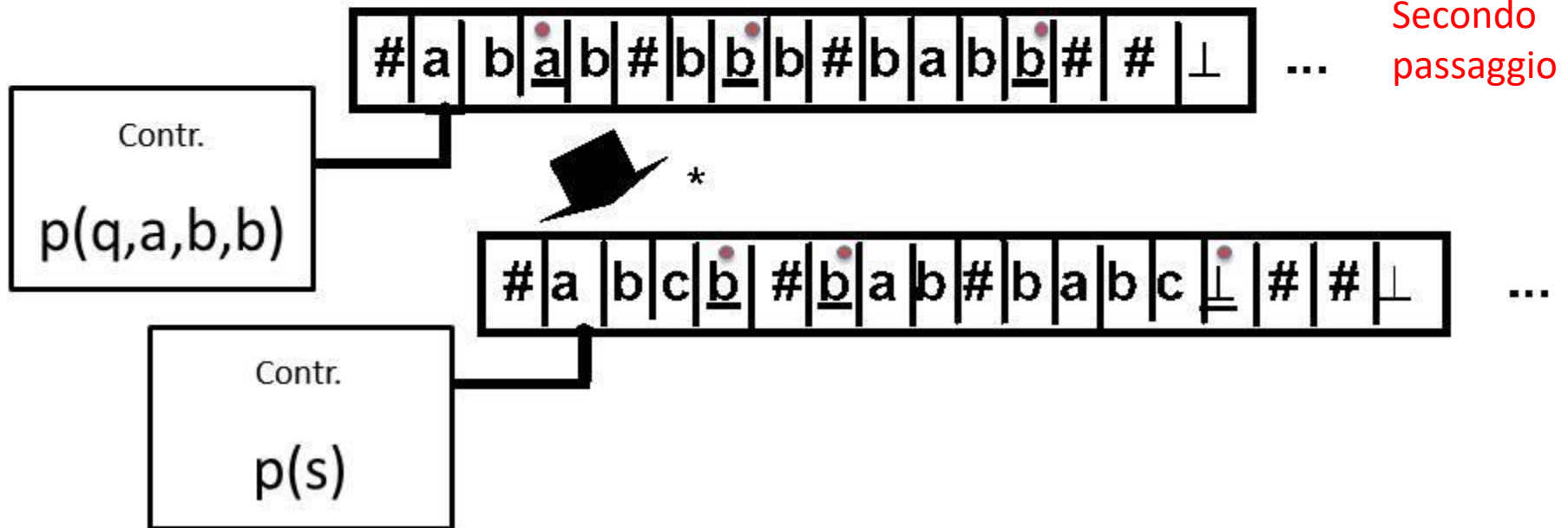
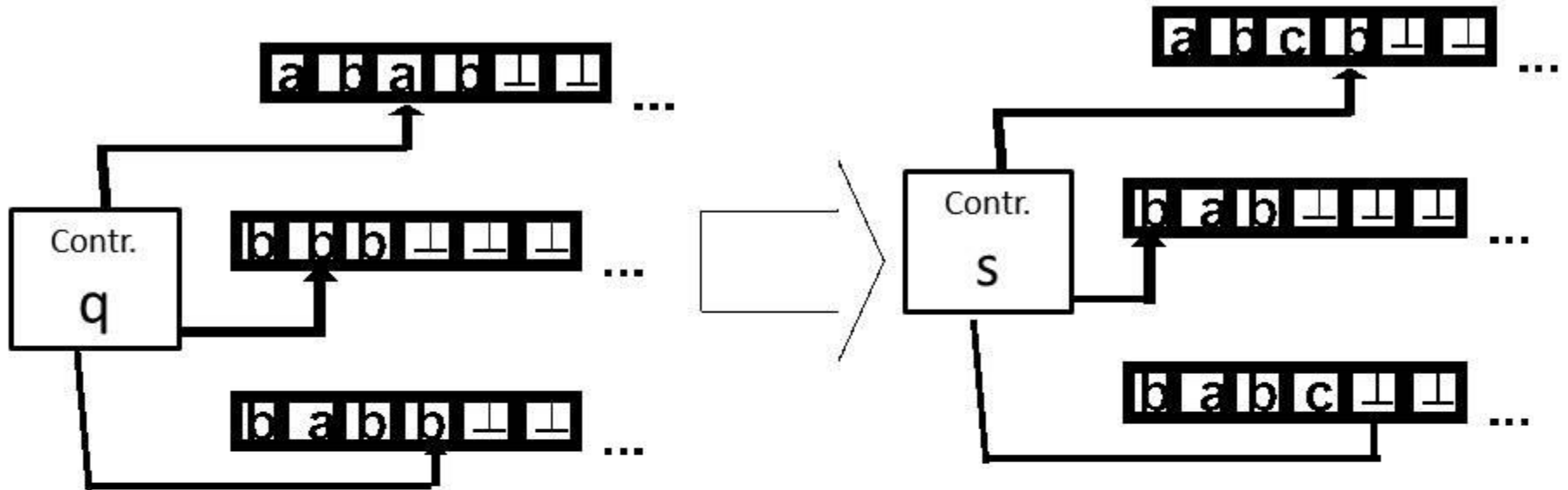
$$\delta(q, a, b, b) = (s, c, a, c, R, L, R)$$



Primo
passaggio

Memorizza nello stato i simboli marcati

$$\delta(q, a, b, b) = (s, c, a, c, R, L, R)$$



- Nota. Nel corso della simulazione S potrebbe spostare una delle testine virtuali (puntino) su un delimitatore $\#$. Questo significa che M ha spostato la testina del nastro (corrispondente al segmento del nastro di S) sulla parte di nastro contenente solo \sqcup (sulla cella a destra del carattere diverso da \sqcup più a destra del suo nastro). In questo caso, S cambia $\dot{\#}$ con $\dot{\sqcup}$ e deve spostare di una posizione tutto il suffisso del nastro a partire da $\dot{\#}$ (cambiato con $\#$) fino all'ultimo $\#$ a destra.
- Poi la MdT entra nello stato che ricorda il nuovo stato di M e riposiziona la testina all'inizio del nastro.
- Infine, se M si ferma, anche S si ferma

La MdT S avrà **molto più stati** di M e la computazione su uno stesso input necessiterà di **molto più passi**, ma ... **S simula M** , cioè $L(S) = L(M)$!

Teorema

Per ogni MdT multinastro M esiste una MdT (a singolo nastro) S equivalente ad M , cioè $L(S) = L(M)$.

Teorema

Un linguaggio L è Turing riconoscibile se e solo se esiste una macchina di Turing multinastro M che lo riconosce, cioè tale che $L(M) = L$.

- Nota. Nel corso della simulazione S potrebbe spostare una delle testine virtuali (puntino) su un delimitatore $\#$. Questo significa che M ha spostato la testina del nastro (corrispondente al segmento del nastro di S) sulla parte di nastro contenente solo \sqcup (sulla cella a destra del carattere diverso da \sqcup più a destra del suo nastro). In questo caso, S cambia $\#$ con \sqcup e deve spostare di una posizione tutto il suffisso del nastro a partire da $\#$ (cambiato con $\#$) fino all'ultimo $\#$ a destra.

1. Progettare una macchina di Turing che **sposta** l'input a destra di una casella. ***(discusso in aula)***
2. Progettare una macchina di Turing che calcola il **successore** in binario.

Questi esercizi ci mostrano cosa può **fare** una MdT:
copiare, spostare, calcolare **successore, somma, differenza** (in unario o binario), ...
contare, ovvero riconoscere occorrenze di **ugual numero**, lunghezza pari ad una **potenza di 2**,

3.8 Give implementation-level descriptions of Turing machines that decide the following languages over the alphabet $\{0,1\}$.

- ^Aa. $\{w \mid w \text{ contains an equal number of 0s and 1s}\}$
- b. $\{w \mid w \text{ contains twice as many 0s as 1s}\}$
- c. $\{w \mid w \text{ does not contain twice as many 0s as 1s}\}$

E con una MdT a 2 (o più) nastri, avremmo «vantaggi»?
Provate.