# Esercizi su Formulazione, Dualitá, Sensitivitá, Scarti Complemntari

- 1. Un'azienda produce tre tipi di elettrodomestici: lavatrici, frigoriferi e forni. Per produrre una lavatrice occorrono 9 ore di lavorazione sulla macchina M1 e 8 ore di lavorazione sulla macchina M2; mentre per produrre un frigorifero occorrono 11 ore di lavorazione sulla macchina M2; infine per produrre un forno occorrono 4 ore sulla macchina M1 e 6 sulla macchina M2. La macchina M1 è disponibile per 137 ore settimanali, mentre la macchina M2 è disponibile per 149 ore settimanali. Il numero di forni prodotti non può essere superiore alla somma dei frigoriferi e delle lavatrici prodotte. Tuttavia devono essere prodotti almeno 20 forni. Inoltre la differenza tra il numero di lavatrici e frigoriferi prodotti deve essere uguale a 5. Il guadagno ottenuto dalla vendita di una lavatrice è di 375 euro, quello ottenuto per un frigorifero è 320 euro e quello per un forno è 170 euro. Si vuole conoscere la quantità di lavatrici, frigoriferi e forni da produrre settimanalmente per massimizzare il guadagno totale nel rispetto dei vincoli di produzione.
  - a) Si formuli il corrispondente modello di programmazione lineare (n.b. non risolvere il problema);
  - b) Si scriva il duale del modello costruito al punto 1.

## 1a) Soluzione:

Per prima cosa dobbiamo individuare quali sono le variabili del nostro problema. Poichè bisogna decidere il numero di lavatrici, frigoriferi e forni da produrre, associamo ad ogni tipo di elettrodomestico una variabile distinta:  $x_1, x_2, x_3$  (per semplicità consideriamo le variabili non vincolate ad assumere un valore intero).

$$\max \quad 375x_1 + 320x_2 + 170x_3$$

$$9x_1 + 4x_3 \le 137$$

$$8x_1 + 11x_2 + 6x_3 \le 149$$

$$x_3 \le x_1 + x_2$$

$$x_3 \ge 20$$

$$x_1 - x_2 = 5$$

$$x_1, x_2, x_3 \ge 0$$

### 1b) Soluzione:

Per poter facilmente calcolare il duale dobbiamo innanzitutto scrivere le forme di riferimento:

$$(P) \min c^T x \qquad (D) \max b^T w$$

$$Ax \ge b \qquad A^T w \le c$$

$$x \ge 0 \qquad w \ge 0$$

	$x_1$	$x_2$	$x_3$	
$\overline{w_1}$	9	0	4	137
$w_2$	8	11	6	149
$w_3$	-1	-1	1	0
$w_4$	0	0	1	20
$w_5$	1	-1	0	5
-	375	320	170	

Una volta ricavata la tabella è facile ottenere il problema duale.

$$\min \quad 137w_1 + 149w_2 + 20w_4 + 5w_5$$

$$9w_1 + 8w_2 - w_3 + w_5 \ge 375$$

$$11w_2 - w_3 - w_5 \ge 320$$

$$4w_1 + 6w_2 + w_3 + w_4 \ge 170$$

$$w_1 \ge 0, w_2 \ge 0, w_3 \ge 0, w_4 \le 0, w_5 \ n.v.$$

2. Si consideri il seguente problema di programmazione lineare:

- a) Si determini analiticamente il range di variabilità dei coefficienti di costo che lasci invariata la base ottima  $B=\{2,1\}$ ;
- b) Determinare gli intervalli di variabilità di ognuno dei termini noti affinché il punto di ottimo non cambi;
- c) Moltiplicare i termini noti per k e calcolare tutti i valori di k che rendono la base  $B=\{2,4\}$  ammissibile e ottima.
- d) Moltiplicare il coefficienti di costo della variabile  $x_1$  ed i termini noti per k e calcolare tutti i valori di k che rendono la base  $B=\{2,4\}$  ammissibile e ottima.
- e) Determinare la soluzione duale corrispondente al vertice ottimo.

## 2a) Soluzione:

Data la base  $B=\{2,1\}$  calcoliamo l'inversa  $A_B^{-1}$  e verifichiamo, tramite i valori dei coefficienti di costo ridotto, che sia effettivamente ottima.

$$A_B = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} \qquad A_B^{-1} = \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ -2 & 2 \end{bmatrix}$$

$$x_{B} = A_{B}^{-1} * \underline{b} = \begin{bmatrix} 6 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$z_{3} - c_{3} = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ -2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} - 0 = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} - 0 = -\frac{1}{2} < 0$$

$$z_{4} - c_{4} = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ -2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} - 0 = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} - 0 = -1 < 0$$

Poichè tutti i coefficienti di costo ridotto sono negativi la base è ottima.

Il punto di ottimo è (2,6) e  $x_B = \begin{bmatrix} 6 \\ 2 \end{bmatrix}$  (fare attenzione perchè la prima componente è associata alla variabile  $x_2$ ).

Per stabilire di quanto si può variare un coefficiente di costo  $c_k$  senza cambiare la base ottima bisogna innanzitutto distinguere due casi:

•  $x_k$  fuori base.

In questo caso  $c_B$  non cambia e quindi anche  $z_j = c_B A_B^{-1} a_j$  rimane inalterato  $\forall j \in N$ . Solo  $z_k - c_k$  viene sostituito da  $z_k - c'_k$ . Possiamo quindi scrivere:  $z_k - c'_k = z_k - c_k + c_k - c'_k \le 0$  affinchè la base ottima non cambi.

•  $x_k$  in base.

In questo caso viene modificato  $c_B$  e quindi bisogna considerare tutti i coefficienti di costo ridotto. Supponiamo che  $c'_{B_k} = c_{B_k} + \delta$ . Possiamo quindi scrivere:  $(c_B + \delta e_k)A_B^{-1}a_j = z_j - c_j + \delta(A_B^{-1})^k a_j \leq 0$ .

Ricordiamo che  $(A_B^{-1})^k$  corrisponde alla k-ma riga della matrice  $A_B^{-1}$ 

Per il nostro problema abbiamo:  $c_2 = -\frac{3}{2}$  e  $c_1 = 1$ .

Cominciamo con il variare il primo coefficiente di costo  $c_{B_1}$  (che corrisponde al coefficiente di costo  $c_2$ ):

$$z_3' - c_3 = -\frac{1}{2} + \delta[-1 \ 2] \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = -\frac{1}{2} - \delta \le 0 \Rightarrow \delta \ge -\frac{1}{2}$$
$$z_4' - c_4 = -1 + \delta[-1 \ 2] \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = -1 + 2\delta \le 0 \Rightarrow \delta \le \frac{1}{2}$$

Quindi per  $\delta$  compreso tra  $-\frac{1}{2}$  e  $\frac{1}{2}$  la base ottima non cambia. Infatti se poniamo  $\delta = -\frac{1}{2}$  abbiamo che  $-\frac{3}{2} + (-\frac{1}{2}) = -2$  ossia il nuovo gradiente diventa [1 - 2]. Le curve di livello hanno quindi un coefficienti angolare pari a  $\frac{1}{2}$  come quello del vincolo (b) (le curve di livello si sovrappongono a questo vincolo). Se invece poniamo  $\delta = \frac{1}{2}$  il gradiente diventa [1 - 1] e il coefficiente angolare delle curve di livello è pari a 1 (come quello del vincolo (a)).

Per quanto riguarda  $c_{B_2}$  si effettuano gli stessi passaggi cambiando solo  $(A_B^{-1})^k$  da  $[-1\ 2]$  a  $[-2\ 2]$ .

## 2b) Soluzione:

Vediamo come variare una componente del termine noto senza cambiare la base ottima. In questo caso è facile osservare che la condizione di ottimalità non varia al variare di  $b_k$ , solo l'ammissibilità è influenzata da questi cambiamenti. In particolare supponiamo di cambiare  $b_k$  in  $b'_k = b_k + \delta$  abbiamo quindi che  $x'_B = A_B^{-1}(b + \delta e_k) = x_B + \delta(A_B^{-1})_k \geq 0$ . Abbiamo quindi:

Ricordiamo che  $(A_B^{-1})_k$  corrisponde alla k-ma colonna della matrice  $A_B^{-1}$ .

$$\begin{bmatrix} 6 \\ 2 \end{bmatrix} + \delta \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \end{bmatrix} \ge \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 6 - \delta \ge 0 \\ 2 - 2\delta \ge 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} \delta \le 6 \\ \delta \le 1 \end{bmatrix}$$

Quindi scegliendo per  $\delta$  un valore minore o uguale a 1 la base rimane ammissibile.

## 2c) Soluzione:

Consideriamo il problema in forma standard con i termini noti moltiplicati per k.

$$-min x_1 - 3/2x_2$$

$$-x_1 + x_2 + x_3 = 4k$$

$$-1/2x_1 + x_2 + x_4 = 5k$$

$$x_1, x_2 \ge 0$$

Consideriamo la base  $B = \{2, 4\}$  e calcoliamo la sua inversa:

$$A_B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \qquad \qquad A_B^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

Per prima cosa verifichiamo che la base sia ammissibile.

$$x_B = A_B^{-1}b = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4k \\ 5k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4k \\ k \end{bmatrix} \ge \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{array}{c} 4k \ge 0 \\ k \ge 0 \end{array}$$

Quindi per k maggiore o uguale a zero la base sarà sicuramente ammissibile. Non è possibile rendere la base ottima dato che i valori di k influenzano il termine noto ma non i coefficienti di costo della funzione obiettivo.

#### 2d) Soluzione:

Consideriamo il problema in forma standard modificato come indicato dalla traccia:

$$-\min kx_1 - 3/2x_2$$
$$-x_1 + x_2 + x_3 = 4k$$
$$-1/2x_1 + x_2 + x_4 = 5k$$
$$x_1, x_2 \ge 0$$

Per quanto riguarda l'ammissibilità della base  $B = \{2, 4\}$  abbiamo precedentemente visto che basta scegliere un k maggiore o uguale a zero per soddisfare questa condizione. Vediamo cosa succede con i coefficienti di costo ridotto:

$$z_1 - c_1 = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 \\ -\frac{1}{2} \end{bmatrix} - k = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 \\ -\frac{1}{2} \end{bmatrix} - k = \frac{3}{2} - k \le 0 \Rightarrow k \ge \frac{3}{2}$$

$$z_3 - c_3 = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} - 0 = -\frac{3}{2} < 0$$

Quindi, se  $k \geq 3/2$  la base rimane ammissibile e diventa ottima.

## 2e) Soluzione:

Per determinare la soluzione duale corrispondente al vertice ottimo dobbiamo tener presente il teorema della dualità forte che dice: Se uno dei due problemi tra (P) e (D) ammette ottimo finito  $x^*$  allora anche l'altro problema ammette ottimo finito  $w^*$  e i valori ottimi coincidono ossia  $c^Tx^*=b^Tw^*$ . Scomponendo la soluzione ottima  $x^*$  in  $x_B^*$  e  $x_N^*=0$  abbiamo che  $c_B^Tx_B^*=w^Tb\Rightarrow c_B^TA_B^{-1}b=w^Tb\Rightarrow w^T=c_B^TA_B^{-1}$ . Nel nostro caso abbiamo quindi:

$$w = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ -2 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} \\ -1 \end{bmatrix}$$