Lezioni di Ricerca Operativa

Corso di Laurea in Informatica Università degli Studi di Salerno

Lezione nº 12

Algoritmo del Simplesso:

- Metodo delle 2 Fasi
- Esempio

R. Cerulli – F. Carrabs

Dato il seguente problema di PL in forma STANDARD:

min
$$z = \underline{c}^T \underline{x}$$

 $A\underline{x} = \underline{b}$ (1)
 $\underline{x} \ge \underline{0}$ (2)
 $\underline{x} \in \mathbb{R}^n$

con A(m.n) e $\underline{b} \ge 0$. Supponiamo di volerlo risolvere utilizzando l'algoritmo del simplesso.

Ci occorre una base iniziale

Se tra le colonne di A non è presente la matrice Identità non è facile individuare m colonne di A linearmente indipendenti.

Si modifica allora artificialmente il sistema dei vincoli:

$$\min \underline{c}^T \underline{x}$$

$$A\underline{x} = \underline{b} \quad \Rightarrow \quad A\underline{x} + I\underline{y} = \underline{b}$$

$$\underline{x} \ge 0 \quad \Rightarrow \quad \underline{x} \ge 0, y \ge 0$$

con l'aggiunta di una variabile artificiale y_i ad ogni vincolo del sistema. Nel nuovo sistema è presente una matrice identità (associata alle variabili y).

Una soluzione (\underline{x} ', \underline{y} ') del nuovo sistema sarà soluzione anche del sistema di partenza se e solo se \underline{y} '=0.

Per ottenere una tale soluzione (se esiste) risolviamo il seguente problema di PL.

$$\min \sum_{i} y_{i}$$

$$A\underline{x} + I\underline{y} = \underline{b}$$

$$\underline{x} \ge 0, y \ge 0$$

Per risolvere tale problema possiamo utilizzare il simplesso utilizzando come base iniziale le colonne della matrice (A,I) associate alle variabili artificiali y.

Quindi nella prima fase si risolve il problema:

$$\min g = \sum_{i} y_{i}$$

$$A\underline{x} + I\underline{y} = \underline{b}$$

$$\underline{x} \ge 0, y \ge 0$$

Inizialmente tutte le variab. y sono in base mentre tutte le variabili x sono fuori base.

Alla fine della prima fase possono verificarsi due casi, l'ottimo della F.O:

- g* >0 ⇒ Ax=b non ammette soluzione. Non si passa alla seconda fase
- 2) $g^* = 0 \Rightarrow A\underline{x} = \underline{b}$ ammette soluzione (a meno di soluzioni degeneri).

Si passa alla seconda fase: si risolve il problema iniziale utilizzando la base ottima della prima fase come base iniziale della seconda fase.

$$\min z = -x_1 - 2x_2$$

$$x_1 + x_2 \ge 1$$

$$x_1 + 2x_2 \le 4$$

$$\underline{x} \ge 0$$

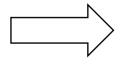
$$\min z = -x_1 - 2x_2$$

$$x_1 + x_2 - x_3 = 1$$

$$x_1 + 2x_2 + x_4 = 4$$

$$\underline{x} \ge 0$$

Problema della Prima fase



$$\min g = y_1$$

$$x_1 + x_2 - x_3 + y_1 = 1$$

$$x_1 + 2x_2 + x_4 = 4$$

$$\underline{x} \ge 0, \underline{y} \ge 0$$

Per uniformità poniamo $y_1 = x_5$.

min
$$g = x_5$$

 $x_1 + x_2 - x_3 + x_5 = 1$
 $x_1 + 2x_2 + x_4 = 4$
 $\underline{x} \ge 0$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad B = \{5,4\} \quad N = \{1,2,3\}$$

$$B = \{5,4\} \quad N = \{1,2,3\}$$

Matr. Identità Base Iniziale

$$A_{B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \qquad \underline{\mathbf{x}}_{B} = \mathbf{A}_{B}^{-1}\underline{\mathbf{b}} \Leftrightarrow \underline{\mathbf{x}}_{B} = \mathbf{I}\underline{\mathbf{b}} \Leftrightarrow \underline{\mathbf{x}}_{B} = \underline{\mathbf{b}}$$

$$\begin{bmatrix} x_5 \\ x_4 \end{bmatrix} = \overline{b} = A_B^{-1} \underline{b} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \end{bmatrix} \qquad \qquad x_5 = 1, x_4 = 4$$

Test di Ottimalità: calcolo di $z_j - c_j$ per $j \in N$ $B = \left\{5,4\right\} \ N = \left\{1,2,3\right\}$

$$(z_1 - c_1) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} I \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} - 0 = 1 \qquad (z_2 - c_2) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} I \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} - 0 = 1$$
$$(z_3 - c_3) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} I \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix} - 0 = -1$$

x₂ entra in base Quale variabile esce dalla base?

Regola del minimo rapporto:

$$\begin{bmatrix} x_5 \\ x_4 \end{bmatrix} = \overline{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \end{bmatrix} \qquad \underline{y}_2 = A_B^{-1} \underline{a}_2 = I \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$x_2 = \frac{\overline{b}_1}{y_{1k}} = \min_{j \in B} \left\{ \frac{\overline{b}_j}{y_{jk}} : y_{jk} > 0 \right\} \Rightarrow x_2 = 1 = \min\{1, 2\}$$

x₅ esce dalla base; x₂ entra in base con valore 1

Nuova base:

$$B = \{2,4\}$$
 $N = \{1,5,3\}$

$$A_B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \qquad A_B^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x_2 \\ x_4 \end{bmatrix} = \overline{b} = A_B^{-1} \underline{b} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Test di Ottimalità: calcolo di z_i – c_i per j ∈N

$$B = \{2,4\} \quad N = \{1,5,3\}$$

$$(z_1 - c_1) = \begin{bmatrix} 0 & 0 \end{bmatrix} A_B^{-1} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} - 0 = 0 \qquad (z_3 - c_3) = \begin{bmatrix} 0 & 0 \end{bmatrix} A_B^{-1} \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix} - 0 = 0$$

$$(z_5 - c_5) = \begin{bmatrix} 0 & 0 \end{bmatrix} A_B^{-1} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} - 1 = -1$$

Soluzione Ottima della Prima fase

$$g^* = \underline{c}_B \overline{\underline{b}} \Leftrightarrow \underline{c}_B A_B^{-1} \underline{b}$$

$$g^* = \begin{bmatrix} 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \end{bmatrix} = 0$$
 Si può passare alla seconda fase

Si risolve il problema iniziale: utilizzando come base di partenza:

$$B = \{2,4\}$$
 $N = \{1,3\}$

$$\min z = -x_1 - 2x_2$$

$$x_1 + x_2 - x_3 = 1$$

$$x_1 + 2x_2 + x_4 = 4$$

$$\underline{x} \ge 0$$

$$A_B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \qquad A_B^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x_2 \\ x_4 \end{bmatrix} = \underline{\overline{b}} = A_B^{-1}\underline{b} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Test di Ottimalità: calcolo di z_i − c_i per j ∈N

$$B = \{2,4\} \quad N = \{1,3\}$$

$$(z_1 - c_1) = \begin{bmatrix} -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} - (-1) = -1$$

$$(z_3 - c_3) = \begin{bmatrix} -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix} - 0 = 2$$

x₃ entra in base Quale variabile esce dalla base?

Regola del minimo rapporto:

$$\begin{bmatrix} x_2 \\ x_4 \end{bmatrix} = \overline{\underline{b}} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \qquad \underline{y}_3 = A_B^{-1} \underline{a}_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$x_3 = \frac{\overline{b}_2}{y_{2k}} = \min_{j \in B} \left\{ \frac{\overline{b}_j}{y_{jk}} : y_{jk} > 0 \right\} \Rightarrow x_3 = 1 = \min\{1\}$$

x₄ esce dalla base; x₃ entra in base con valore 1

Nuova base:
$$B = \{2,3\}$$
 $N = \{1,4\}$

$$A_B = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \qquad A_B^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & 1/2 \\ -1 & 1/2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \overline{b} = A_B^{-1} \underline{b} = \begin{bmatrix} 0 & 1/2 \\ -1 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Test di Ottimalità: calcolo di z_i − c_i per j ∈N

$$B = \{2,3\}$$
 $N = \{1,4\}$

$$(z_1 - c_1) = \begin{bmatrix} -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1/2 \\ -1 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} - (-1) = -1 + 1 = 0$$

$$(z_4 - c_4) = \begin{bmatrix} -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1/2 \\ -1 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} - 0 = -1$$

Metodo Del Big M

Si modifica artificialmente il sistema dei vincoli:

$$\min \underline{c}^T \underline{x} \qquad \min \underline{c}^T \underline{x} + M \underline{1}^T \underline{y}$$

$$A\underline{x} = \underline{b} \qquad \rightarrow A\underline{x} + I\underline{y} = \underline{b}$$

$$\underline{x} \ge 0 \qquad \rightarrow \underline{x} \ge 0, y \ge 0$$

con l'aggiunta di una variabile artificiale y_i ad ogni vincolo del sistema. Nel nuovo sistema è presente una matrice identità (associata alle variabili y).

Alla funzione obiettivo originale vengono sommate (nel caso di un problema di minimo) le variabili artificiali moltiplicate per un coefficiente M molto grande.