Объемная голограмма

Лузгина А.А.*

Столы, отчисленных соседей, ванная комната и ноутбук фирмы "Maxwell equations" (Дата: 1 июня 2025 г.)

Работа представляет комплексное исследование голографии, сочетающее экспериментальную часть и программное моделирование. В экспериментальной части реализована запись голограмм по методу Денисюка с использованием пластин ПФГ-03М и лазерного источника. Разработана программная модель записи и восстановления голограмм Габора на основе численного моделирования интерференции и дифракции. Для точечных источников продемонстрирована корректная симуляция интерференционных паттернов и параллакса при смене ракурса. Выявлены проблемы при моделировании объёмных объектов, связанные с расчётом фаз, и предложены пути решения через декомпозицию на точечные источники. Экспериментально установлены оптимальные условия записи и выявлены ключевые факторы, влияющие на качество голограмм: вибрации, когерентность излучения и параметры экспозиции.

I. Введение

Голография — метод записи и воспроизведения трёхмерных изображений, основанный на интерференции когерентных волн. В отличие от традиционной фотографии, фиксирующей только интенсивность света, голография сохраняет информацию о фазе волны, что позволяет восстанавливать полное трёхмерное изображение объекта.

Данная работа сочетает экспериментальные исследования и компьютерное моделирование:

- 1. **Экспериментальная часть** посвящена записи голограмм по методу Денисюка с использованием:
 - Голографических пластин ПФГ-03М (5000 mтр/мм)
 - Лазерного источника (длина волны 532 нм)
 - Специализированных химических реактивов (проявитель OD1, фиксаж)

2. Программное моделирование реализует:

- Расчёт интерференционных картин для произвольных объектов
- Восстановление изображения методом БПФ
- Визуализацию с учётом положения наблюдателя

II. Цели и задачи

Основные цели исследования:

* luzgina.a@phystech.edu; https://old.mipt.ru/education/chair/physics/laboratornyy-praktikum/

- 1. Реализовать экспериментальную запись голограмм объёмных объектов
- 2. Разработать точную модель симуляции голограмм Габора
- 3. Установить критические параметры, влияющие на качество записи

Конкретные задачи:

- 1. Экспериментальные:
 - Оптимизировать схему установки для минимизации вибраций
 - Определить оптимальное время экспозиции (10-20 сек)
 - Проверить влияние фона и расстояний на качество записи
 - Проанализировать причины неудачных попыток записи

2. Вычислительные:

- Реализовать генерацию геометрии объектов (сетка точек)
- Разработать модуль расчёта интерференционных картин
- Визуализировать результат с параллаксом при изменении ракурса

3. Аналитические:

- Сравнить качество записи при разных схемах освещения
- Выявить ограничения модели для объёмных объектов
- Предложить улучшения для симуляции сложных сцен

III. Введение

Голография — это метод записи и воспроизведения трёхмерных изображений объектов. В отличие от традиционных методов получения изображений, которые фиксируют только интенсивность света, голография позволяет записывать как амплитуду, так и фазу световой волны, что делает возможным восстановление полного трёхмерного изображения объекта.

Проект "Симуляция голограммы" направлен на создание программной модели, которая позволяет:

- Рассчитывать запись голограммы в зависимости от заданной геометрии объекта.
- 2. Визуализировать восстановленное изображение с учётом положения наблюдателя.

IV. Теоретическая справка

IV.1. Физические принципы

Голография основана на интерференции когерентных волн. Предметная волна $\mathbf{E}_o(\mathbf{r}) = A_o(\mathbf{r})e^{i\varphi_o(\mathbf{r})}$, рассеянная объектом, интерферирует с опорной волной $\mathbf{E}_r(\mathbf{r}) = A_r e^{i\mathbf{k}_r \cdot \mathbf{r}}$. Интенсивность в плоскости голограммы:

$$I(\mathbf{r}) = |\mathbf{E}_o + \mathbf{E}_r|^2 = |\mathbf{E}_o|^2 + |\mathbf{E}_r|^2 + 2A_oA_r\cos(\Delta\phi(\mathbf{r}))$$
(1)

где $\Delta \phi(\mathbf{r}) = \varphi_o(\mathbf{r}) - \mathbf{k}_r \cdot \mathbf{r}$. Амплитудный коэффициент пропускания голограммы $t(\mathbf{r}) \propto I(\mathbf{r})$.

IV.2. Восстановление изображения

При освещении голограммы восстанавливающей волной $\mathbf{E}_c(\mathbf{r})$, идентичной опорной $(\mathbf{E}_c = \mathbf{E}_r)$, возникают дифрагированные волны:

$$\mathbf{E}_{\mathrm{Bbix}} = t(\mathbf{r})\mathbf{E}_{r}$$

$$\propto \underbrace{(|\mathbf{E}_{o}|^{2} + |\mathbf{E}_{r}|^{2})\mathbf{E}_{r}}_{\text{нулевой порядок}}$$

$$+ \underbrace{A_{r}^{2}\mathbf{E}_{o}}_{\text{мнимое изображение}}$$

$$+ \underbrace{\mathbf{E}_{r}^{2}\mathbf{E}_{o}^{*}}_{\text{действительное изображение}}$$

Мнимое изображение воспроизводит исходное положение объекта, действительное – сопряжённое.

IV.3. Голограмма точечного источника (Габор)

Для точечного источника на расстоянии L (рис. 1):

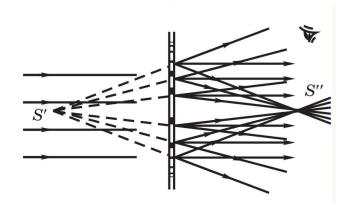


Рис. 1. Голограмма точечного источника

$$\Delta\phi(x) = k\left(\sqrt{L^2 + x^2} - L\right) \approx \frac{kx^2}{2L}$$

$$t(x) \propto 1 + \cos\left(\frac{kx^2}{2L}\right)$$
(3)

При восстановлении плоской волной:

- Мнимое изображение: на расстоянии L за голограммой (z' = -L)
- Действительное изображение: на расстоянии L перед голограммой (z'' = L)

При наклонной опорной волне ($\theta \neq 0$):

$$\mathbf{k}_r = (k\sin\theta, 0, k\cos\theta) \Rightarrow$$
 Смещение изображений: $\Delta x = \pm L\sin\theta$ (4)

IV.4. Метод Денисюка (объёмные голограммы)

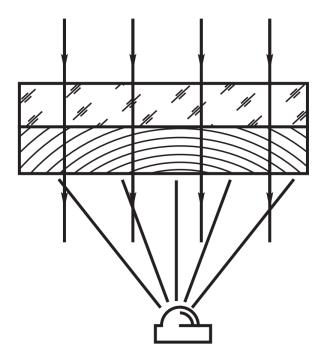


Рис. 2. Схема Денисюка

Опорная и предметная волны распространяются встречно (рис. 2). Интерференция создаёт объёмную решётку с периодом:

$$d = \frac{\lambda}{2n} \quad (n - \text{показатель преломления}) \tag{5}$$

Условие Брэгга для восстановления:

$$2d\sin\alpha = \lambda_{\text{BOCCT}} \tag{6}$$

Особенности:

- Восстанавливается только мнимое изображение
- Селективность по длине волны: $\lambda_{\text{восст}} \approx \lambda_{\text{записи}}$
- Возможно восстановление в белом свете

Разрешающая способность и размер голограммы

Минимальный размер голограммы, использующий разрешение фотоэмульсии (n [лин/мм]):

$$a_{\min} = n\lambda L \tag{7}$$

где L – расстояние до объекта. Размер изображения точки:

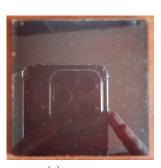
$$b \approx \frac{\lambda}{\sin u}, \quad \sin u = \frac{a}{2L}$$
 (8)

Требования к эмульсии:

- Разрешение >3000 лин/мм (для $\theta\sim20^\circ$: $d\approx2$ мкм)
- Линейная характеристика почернения

V. Экспериментальная методика

Использованное оборудование: Проявитель OD1, тиосульфатный фотографический закрепитель (фиксаж), голографическая пластинка ПФГ-03М (5000 шт./мм)($\mathbf{3}(\mathbf{a})$), установка для записи голограммы ($\mathbf{3}(\mathbf{b})$, $\mathbf{3}(\mathbf{c})$), лазерный модуль, безопасный свет (зеленный светодиод). Создание голограммы:





(а)пластинка

(b)конструкция, вид сбоку



(с)конструкция, вид сверху

Рис. 3. Инструменты использованные в работе

- 1. Подготовка реактивов. Для записи голограммы нужно подготовить проявитель и фиксаж. Проявитель нужно смешать в одной из кювет с фильтрованной водой в отношении 1 к 3 (40 мл и 120 мл). Фиксаж просто налить в кювету. Также надо подготовить порядка литра чистой фильтрованной воды, для промывки голограммы. Вся использованная вода должна быть порядка 20 градусов цельсия.
- 2. Подготовка установки. Для уменьшения вибраций, которые ухудшают записанную интерфе-

ренционную картину, было:

- (a) Найдено тихое место (при этом было проверено, что в это время на улице не будет никаких сильных шумов).
- (b) Пластинка и лазер установлены на тяжелую подставку, которая стоит на 4-х губках, которые гасят вибрации.

Также при выборе места записи, важно отсутствие внешнего света, которое засветит пластину.

3. Запись голограммы. (Все эти действия проводятся в полной темноте.)

После разогрева лазера (примерно 5-10 минут), он освещает пластину на протяжение 10 секунд, после чего отключается (пример освещения голограммы лазером представлен на фото 4). Далее пластина помещается на 7 минут в проявитель. На протяжении всего этого времени кювета аккуратно покачивается, для лучшей проявки. После чего пластинка помещается на 2 минуты в фиксаж.

(Далее действия можно проводить при свете.) На протяжении нескольких минут пластинка промывается холодной водой (лучше всего заранее подготовленной фильтрованной). Далее пластина сушится. Для того, чтобы на нейй налипло меньше пыли в процессе сушки, лучше всего ее чем-то накрыть (полотенцем)

После высыхания при свете фонарика должна быть видна голограмма.



Рис. 4. Пример записи голограммы

VI. Результаты

Был опробовано три метода записи, которые отличаются расстановкой предмета и пластинки относительно лазера(VI).



(а)Пластинка находится над объектом, эмульсией к нему.



(b)Пластинка находится перед объектом, эмульсией к нему.



(c)Палстинка находится рядом с объектом, повернута эмульсией к фигурке и лазеру.

Рис. 5. Расположения предмета и пластинки относительно лазера.

Получилось что-то записать только первым способом.



Рис. 6. Записанная голограмма.

В процессе работы было выдвинуто несколько пред-

положений, почему не получалось записать голограмму:

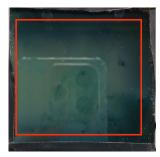
1. Лазер засвечивал пластину, поэтому он был передвинут подальше. Из-за этого времени в 10 секунд для записи стало не хватать, поэтому было попробовано несколько вариантов, первый из которых в 20 секунд представлен на фото, на нем видно, что пластина снова засвечена.



(a) Расположение объектов как на фото 3(b). Время экспозиции 10 секунд.



(b)Расстояние между пластиной и лазером увеличино в два раза. Время экспозиции 10 секунд.



(c)[Расстояние между пластиной и лазером увеличино в два раза. Время экспозиции 20 секунд.

Рис. 7. Расположения предмета и пластинки относительно лазера.

2. Не хватает яркости отраженного света. Для этого была проведена запись без экрана (как на фото. 5(b)), с полностью закрытым задним фоном (8), с белым и черным задним фоном (как на фото 3(b)).



Рис. 8. Задний фон со всех сторон закрыт белой бумагой.

- 3. Ещё одним предположением, почему не удавалось записать голограмму был радиус когерентности. А именно для этого лазера по заявлению продавца он является порядка 15-20 см, таким образом было уменьшено расстояние между объектом и пластиной, чтобы для всех точек выполнялось это условие.
- 4. Для минимизации вибраций из вне, все записи проводились в середине ночи, когда не ходят электрички, а также по трубам не течет воды.

VII. Описание реализации симуляции

VII.1. Архитектура проекта

Проект состоит из нескольких модулей, каждый из которых отвечает за определённую часть симуляции:

- **Генерация геометрии объекта**: Модуль 'geometry' отвечает за задание формы объекта, разбиение его поверхности на сетку точек и проверку корректности геометрии.
- Запись голограммы: Модуль 'hologram_prep' рассчитывает интерференционную картину, создаваемую объектным и опорным пучками, и сохраняет её в виде матрицы интенсивностей.
- Восстановление изображения: Модуль 'calculate_visible_field' позволяет восстанавливать видимое изображение объекта с учётом положения наблюдателя.

- Визуализация: Используется библиотека OpenGL для отображения восстановленного изображения.

VII.2. Этапы работы

1. Генерация геометрии объекта

Объект задаётся в виде набора поверхностей, каждая из которых представлена четырьмя вершинами:

```
vertexes = \{\{P_1, P_2, P_3, P_4\}, \dots\},\
```

```
где P_i = (x, y, z).
```

Пример генерации объекта — плоского квадрата:

срр

```
std::vector<std::vector<Point>> vertexes = {
    { {0, 0, 0}, {1, 0, 0}, {0, 1, 0}, {1, 1, 0}}
    };
    obj_geometry geometry(1e-6, {100, 100},
    vertexes);
    geometry.calculate_points();
```

 Запись голограммы Запись голограммы моделируется путём расчёта интерференционной картины.

```
std::string name_from = "file_with_geometry";
std::string name_to =
"file_where_to_save_intensity.txt";
double width = 10.0;
double height = 10.0;
double scale = 1e-6;
std::vector<unsigned int> np = {1024, 1024};
obj_plate plate(scale, np, width, height);
plate.readDataFromFile(name_from);
plate.calculate_intensity_matrix();
plate.saveIntensityToFile(name_to);
```

3. Восстановление изображения

Восстановление голограммы выполняется методом быстрого преобразования Φ урье (FFT). Использовалась библиотека 'fftw3'.

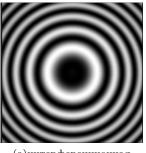
- **FFT** позволяет выделить пучок +1 порядка, содержащий информацию об объекте.
- Результат восстанавливается в виде матрицы интенсивностей, которая затем отображается.

Пример восстановленного изображения:

```
std::string name_from = "file_with_intensity";
v_plate = obj_visible_plate(1e-6);
v_plate.read_intensity_matrix(name_from);
...
while(...){ //main loop
...
v_plate.update_visible_matrix(cameraPos.x,
    cameraPos.y, cameraPos.z);
...
}
```

VII.3. Результаты моделирования

(Получилось мало чего, но мы честно пытались, а еще мысли что делать дальше)



(а)интерференционная картина для точеченого источника





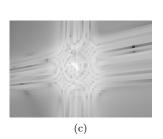
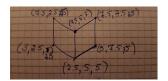


Рис. 9. Интерференционная картина, которая бы была на транспаранте и изображение точеной голограммы с разных ракурсов (можно заметить, что немного картины интенсивностей, который бы видел человеческий глаз меняются)

VIII. Обсуждение результатов

При записи голограммы, получилось что-то записать и потом это увидеть только один раз. Есть несколько вариантов почему мало что получилось:

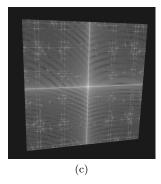
1. Пластинки плохого качества (они были заказные);



(a) геометрия, расчитанная в этом варианте



(b)интерференционная картина для точеченого источника



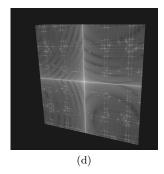


Рис. 10. Геометрия, интерференционная картина, которая бы была на транспаранте и изображение объемной голограммы с разных ракурсов (можно заметить, что немного картины интенсивностей, который бы видел человеческий глаз меняются)

- 2. Лазер в процессе работы ломался, поэтому его приходилось чинить (возможно светить он начал, но уже не с теми характеристиками);
- 3. Возникали шумы (вибрации), не учтенные пр работе:
- 4. Некачественные реактивы.

При моделировании так же возникло много проблем, вот некоторые предположения почему так вышло:

- 1. Где-то появилась ошибка в задании фазы;
- 2. Не так подобрана нормировка рассчитанных значений.

ІХ. Итоги и выводы

- 1. Записна голограмма объемного источника;
- 2. Выявлен ряд причин, почему не получалось записать голограмму;
- 3. Реализована программная модель записи и восстановления голограммы.

Х. Ссылки на литературу

- 1. Hecht, E. **Optics**, Fifth Edition. Pearson Education, 2017.
- 2. Бутиков Е. И. **Оптика: Учебное пособие**. 3-е изд. Санкт-Петербург: Лань, 2016.

Благодарности

Спасибо, большое Максиму Игоревичу Паукову, который на мои слова: "Просто результаты не особо впечатляют", отвечал: "если честно, я не вижу проблемы в этом серьёзной". Это помогло не остановиться.

XI. Приложения

Код проекта расположен по ссылке.