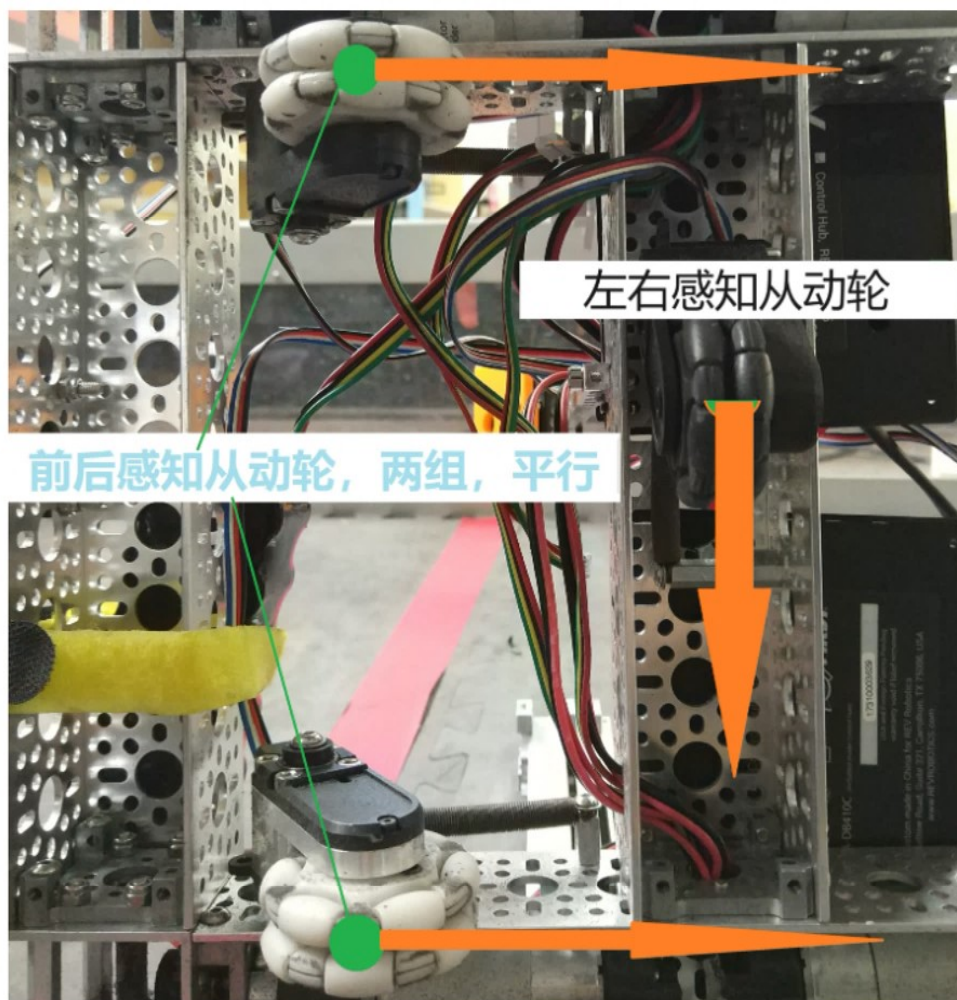


程序设计

1. 从动轮导航系统



从动轮导航系统（测试车）

- 我们使用从动轮来感知机器的运动，计算机器的位置、速度、加速度等。
每个从动轮上配有编码器，可以读取从动轮转了多少圈，以此推算出从动轮的位移
- 但是，从动轮的位移并不一定就是机器的位移，机器的旋转也会让从动轮转动，这就会造成误差。我们的解决方案是：1. 使用对称、平行排列的竖直从动轮求平均值消除误差。 2. 平行从动轮做差得出旋转量，推算出横向从动轮的误差，并从原始数值中减掉