# Введение в (GEometry ANd Tracking) GEANT4

Иванов Артем Викторович E-mail: arivanov@jinr.ru

#### Ceaнc (Run)

- Как и в реальном эксперименте, сеанс начинается с "Beam On"
- Сеанс это период набора статистики, в котором не меняются условия проведения эксперимента.
  - параметры пучка
  - физические процессы
  - конфигурация детектора

То есть, детектор не доступен во время сеанса.

- В начале прогона геометрия оптимизируется для навигации, и таблицы поперечных сечений рассчитываются в соответствии с материалами, представленными в геометрии, и заданными предельными значениями.
- Класс G4Run. Управляется G4RunManager.

#### Событие (Event)

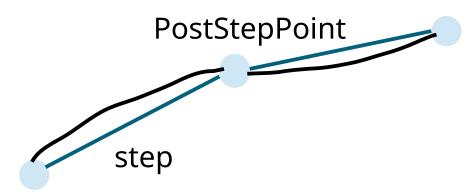
- Единичное независимое измерение
- Класс *G4Event* содержит
  - Первичные и вторичные частицы
  - Коллекцию хитов
  - Коллекцию траекторий
  - Оцифрованный сигнал
- G4Event создается объектом класса G4RunManager и передается объекту класса G4EventManager, который осуществляет управление событием

#### Tрек (Track)

- Треки представлены классом *G4Track*, и содержат информацию о первом и последнем шаге
- Объект *G4Track*, таким образом, описывает полное продвижение частицы в веществе
- Трек удаляется, когда:
  - он выходит за пределы объёма мира;
  - он исчезает (например, распадается);
  - его кинетическая энергия падает до нуля и не требуется дополнительный процесс;
  - пользователь решает завершить его.

#### Шаг (G4Step)

- Описывает минимальное продвижение частицы через вещество с учетом различных физических процессов.
- На каждом шаге частица может терять энергию, менять направление, порождать вторичные частицы
- Шаг имеет две точки, а также «дельта»-информацию о частице (потеря энергии, время пролёта, затраченное на шаг, и т. д.).



#### Срабатывание ( Hit )

- Hit это запись о взаимодействии частицы с чувствительным объемом детектора
- Содержит информацию о координате и времени взаимодействия, энергии и импульсе частицы в этой точке, энерговыделении, геометрическую информацию
- Hits являются данными, которые затем преобразуются в оцифрованный сигнал (*Digi*)

#### Оцифрованный сигнал ( Digi )

• Оцифрованное представление *Hit*, имитирующее реальную электронику детектора с возможным добавлением эффектов шума, дискриминации, временных задержек и тд

• Позволяет максимально приблизить моделирование к реальному эксперименту

• Служит в основном для отладки алгоритмов реконструкции

### Важно! Типы данных

• Псевдонимы для примитивных типов данных для обеспечения кроссплатформенной совместимости:

G4double, G4float, G4int, G4bool, G4long

- Расширенная версия строки под названием **G4String** 
  - наследует от **std::string** все методы и операторы
  - плюс несколько дополнительных методов
- Вместо std::cout/std::endl и std::cerr, в Geant4 используйте G4cout, G4endl и G4cerr
- **G4ThreeVector** трехкомпонентный класс, соответствующий реальному физическому вектору

G4ThreeVector dimensions {1.0, 2.0, 3.0 };

Пожалуйста, используйте эти типы для лучшей совместимости!

### Важно! Физические единицы

#### По умолчанию

- миллиметр,
- наносекунда,
- мегаэлектрон-вольт,
- Кельвин,
- моль,
- кандела,
- радиан,
- стерадиан.

#### Не используйте единицы измерения по умолчанию!

При указании размеров всегда умножайте на соответствующую единицу измерения

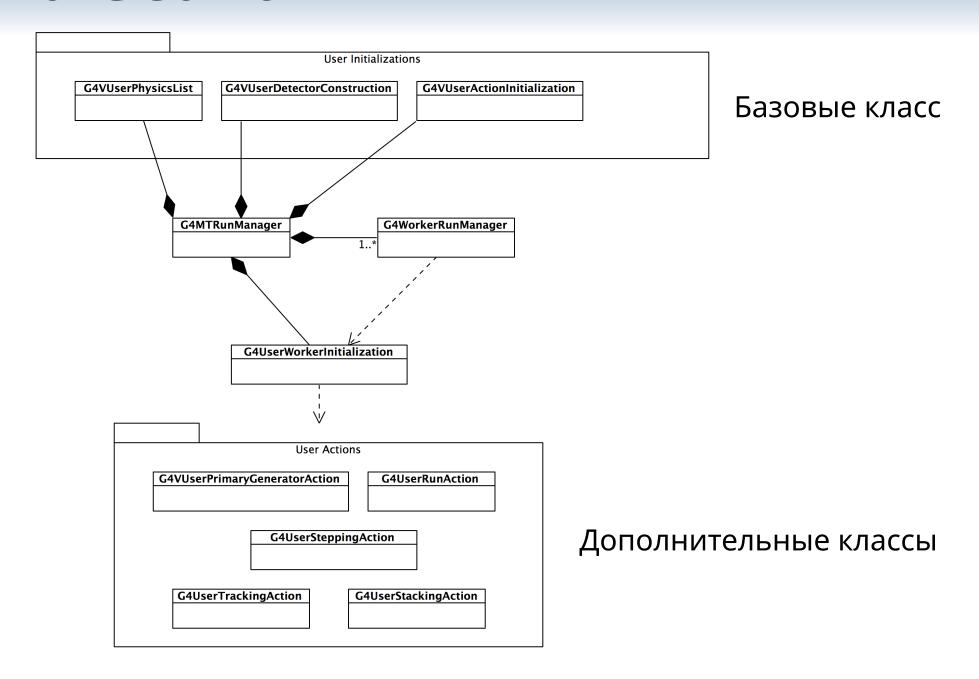
```
double kineticEnergy = 10 * MeV;
double size = 1*meter;
```

Наиболее распространённые единицы измерения определены в библиотеке CLHEP (входит в состав Geant4): *G4SystemOfUnits.hh, CLHEP/SystemOfUnits.hh* 

Выходные данные в единицах измерения: разделить значение на единицу измерения:

```
G4cout << size/meter << "(meter)" << G4endl;
```

### **Схема Geant4**



### Базовые класс

Обязательными для работы являются 3 класса:

- G4VUserDetectorConstruction задается геометрия детектора и используемые материалы
- G4VUserPhysicsList задается используемые частицы, и взаимодействия в которых они участвуют;
- G4VUserPrimaryGeneratorAction создаются первичные частицы задается их тип, направление движения, энергия и т.д.

### Базовые класс, Но

Обязательными для наследования являются 3 класса:

- *G4VUserDetectorConstruction* задается геометрия детектора и используемые материалы
- G4VUserPhysicsList задается используемые частицы, и взаимодействия в которых они участвуют;
- G4VUserActionInitialization используется для инициализации всех классов действий, одним из которых является класс, отвечающий за запуск первичных частиц
  - → G4VUserPrimaryGeneratorAction создаются первичные частицы задается их тип, направление движения, энергия и т.д.

## Дополнительный классы

- G4UserRunAction позволяет задать действия в начале/конце run-a
- G4UserEventAction позволяет задать действия в начале/конце event-a
- G4UserStackingAction позволяет задать действия в момент появления вторичных частиц
- G4UserTrackingAction позволяет задать действия при начале/завершении движения частицы
- G4UserSteppingAction позволяет задать действия выполняемые на каждом шаге движения частиц.

## Run Manager

Связь с ядром Geant4 осуществляет объект класса

```
G4RunManager - однопоточный режим

G4RunManager* runManager = new G4RunManager;

или
```

**G4MTRunManger** – многопоточный режим

```
G4MTRunManager* runManager = new G4MTRunManager;
runManager->SetNumberOfThreads(nthreads);
```

auto\* runManager = G4RunManagerFactory::CreateRunManager();

Фабрика анализирует переменные окружения (например, G4MULTITHREADED) и конфигурацию сборки Geant4, чтобы создать подходящий экземпляр

## Run Manager

В Geant4 метод *SetUserInitialization* класса *G4RunManager* используется для установки пользовательских классов инициализации, которые определяют ключевые компоненты симуляции. Существует три основных перегруженных версии этого метода, каждая из которых отвечает за свой аспект инициализации:

virtual void SetUserInitialization (G4VUserActionInitialization \*userInit)
virtual void SetUserInitialization (G4VUserDetectorConstruction \*userInit)
virtual void SetUserInitialization (G4VUserPhysicsList \*userInit)

# Простейшая программа

```
#include "DetectorConstruction.hh"
#include "ActionInitialization.hh"
#include "G4RunManagerFactory.hh"
#include "FTFP_BERT.hh"
```

Подключаем заголовочные файлы

#### запуск программы ./example

#### int main(){

G4RunManager\* runManager = new G4RunManager;

Создание класса G4RunManager, он контролирует выполнение программы. Управляет циклами по событиям и сеансом

runManager->SetUserInitialization(new DetectorConstruction);

Создание геометрии, материала детектора и мишени

```
auto physicsList = new FTFP_BERT;
runManager->SetUserInitialization(physicsList);
```

Используется готовый физический лист из Geant4 (набора моделируемых частиц и физических процессов)

runManager->SetUserInitialization(new ActionInitialization);

Объявление начальных частиц (параметры пучка) и подключение прочих классов

runManager->Initialize();

Инициализация ядра Geant4

runManager->BeamOn(3);

Запускаем 3 частицы

delete runManager;
return 0;

Окончание работы, вызов деструктора (удаление) G4RunManager

}

# Простейшая программа с macros

```
#include "DetectorConstruction.hh"
#include "ActionInitialization.hh"
#include "G4RunManagerFactory.hh"
#include "G4UImanager.hh"
#include "FTFP BERT.hh"
                                                                                      ./example run.mac
int main(int argc, char** argv){
                                                                                                          /run/initialize
                                                                                                          /run/beamOn 1
     G4RunManager* runManager = new G4RunManager;
     runManager->SetUserInitialization(new DetectorConstruction);
     auto physicsList = new FTFP BERT;
     runManager->SetUserInitialization(physicsList);
     runManager->SetUserInitialization(new ActionInitialization);
    G4UImanager* UImanager = G4UImanager::GetUIpointer();
                                                                    Получение указателя на менеджера взаимодействия с пользователем
                                                                    нужен, что бы можно было отправлять команды в проект
    G4String command = "/control/execute";
    G4String fileName = argv[1];
    UImanager->ApplyCommand(command + fileName);
                                                          Выполнение команды, которая запускает выполнение макроса с указанным именем файла.
     delete runManager;
     return 0;
```

# Простейшая программа с GUI

```
#include "DetectorConstruction.hh"
#include "ActionInitialization.hh"
#include "G4RunManagerFactory.hh"
#include "G4UImanager.hh"
#include "G4UIExecutive.hh"
#include "G4VisExecutive.hh"
#include "FTFP BERT.hh"
```

#### int main(int argc, char\*\* argv){

```
G4RunManager* runManager = new G4RunManager;
runManager->SetUserInitialization(new DetectorConstruction);
```

```
auto physicsList = new FTFP_BERT;
runManager->SetUserInitialization(physicsList);
runManager->SetUserInitialization(new ActionInitialization);
auto visManager = new G4VisExecutive(argc, argv);
visManager→Initialize();
G4UIExecutive* ui = new G4UIExecutive(argc, argv);
G4UImanager* UImanager = G4UImanager::GetUIpointer();
UImanager->ApplyCommand("/control/execute init vis.mac");
ui->SessionStart();
delete ui:
return 0;
```

```
./example
```

```
В коде мы вызываем макрос init_vis.mac
     /run/initialize
     /control/execute vis.mac
                    /vis/open OGL
                    /vis/drawVolume
```

Инициализация системы визуализации для графического отображения геометрии и треков частиц.

> Создание интерактивного пользовательского интерфейса

> > Инициализация менеджера визуализации

Параметры отображения берем из заранее подготовленного файла Запуск интерактивной сессии (программа ждет команд пользователя)

### Visualization

#### В файле vis.mac

/vis/open OGL /vis/drawVolume

Открывает визуализацию с выбором графической системы по умолчанию

Отрисовывает геометрию детектора, все объемы

/vis/scene/add/scale /vis/scene/add/axes

Линейку масштаба

Координатные оси (X=red, Y=green, Z=blue)

/vis/geometry/set/visibility World 0 false
/vis/scene/add/trajectories smooth

Сделать объем "World" невидимым.

Добавляет траектории частиц с сглаживанием.

```
#include "DetectorConstruction.hh"
#include "ActionInitialization.hh"
#include "G4RunManagerFactory.hh"
#include "G4UImanager.hh"
#include "G4UIExecutive.hh"
#include "G4VisExecutive.hh"
#include "FTFP_BERT.hh"
int main(int argc, char** argv){
     G4RunManager* runManager = new G4RunManager;
     runManager->SetUserInitialization(new DetectorConstruction);
    auto physicsList = new FTFP_BERT;
     runManager->SetUserInitialization(physicsList);
     runManager->SetUserInitialization(new ActionInitialization);
     auto visManager = new G4VisExecutive(argc, argv);
     visManager→Initialize();
     G4UIExecutive* ui = new G4UIExecutive(argc, argv);
     G4UImanager* UImanager = G4UImanager::GetUIpointer();
     UImanager->ApplyCommand("/control/execute init_vis.mac");
     ui->SessionStart();
     delete ui;
     return 0;
```

Создание геометрии, материала детектора и мишени

20

### DetectorConstruction

#### **DetectorConstruction.hh**

#### **DetectorConstruction.cxx**

```
#include "DetectorConstruction.hh"
#include "G4SystemOfUnits.hh"

G4VPhysicalVolume *DetectorConstruction::Construct() {
   G4VPhysicalVolume* physWorld.....
   bla bla bla

return physWorld;
```

Описываем детектор

**Тело (Solid)** — определяет форму и размеры геометрического объема, задавая его пространственные границы и конфигурацию.

**Логический объем (Logical Volume)** — объединяет информацию о материале, электромагнитных полях и других свойствах, связывая их с определенным телом **(Solid)**. Также содержит указания о чувствительности объема для регистрации частиц.

Физический объем (Physical Volume) — обеспечивает позиционирование логического объема в пространстве путем указания координат и ориентации относительно системы координат материнского логического объема.

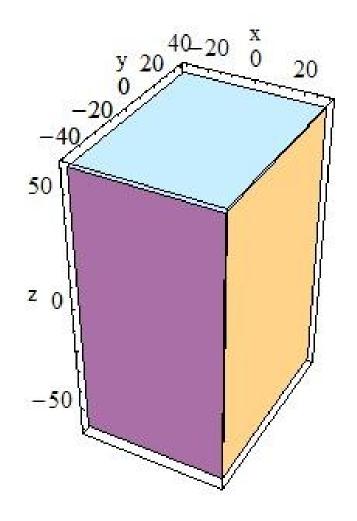
- G4CSVSolid базовый класс для твёрдых тел (формы: шар, бокс, цилиндр и т.д.).
- *G4LogicalVolume* логический объём: связывает форму (solid) с материалом и чувствительными детекторами.
- *G4Material* материал, из которого состоит объём.
- *G4VPhysicalVolume* физический объём: размещает логический объём в пространстве (с позицией и поворотом).

- G4CSVSolid базовый класс для твёрдых тел (формы: шар, бокс, цилиндр и т.д.).
- *G4LogicalVolume* логический объём: связывает форму (solid) с материалом и чувствительными детекторами.
- *G4Material* материал, из которого состоит объём.
- *G4VPhysicalVolume* физический объём: размещает логический объём в пространстве (с позицией и поворотом).

#### Box

```
G4Box(const G4String& pName,
G4double pX,
G4double pY,
G4double pZ)
```

- pX half length in X
- pY half length in Y
- pZ half length in Z
- pName-name

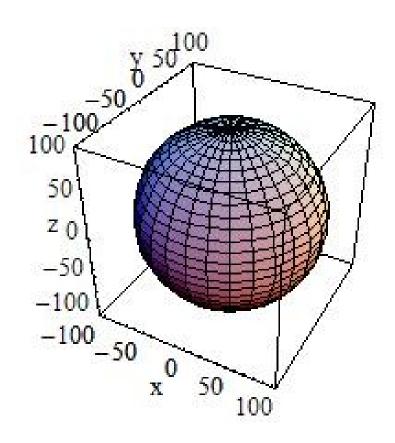


$$pX = 30, pY = 40, pZ = 60$$

### **Full Solid Sphere**

G4Orb(const G4String& pName, G4double pRmax)

- pRmax Outer radius
- pName-name

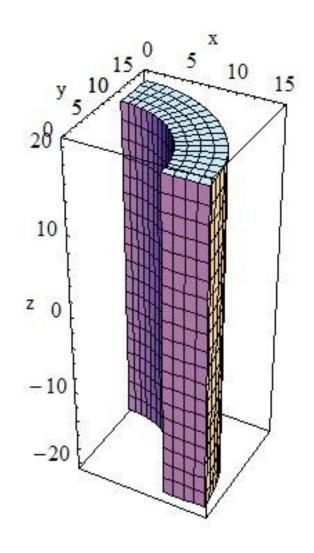


pRmax = 100

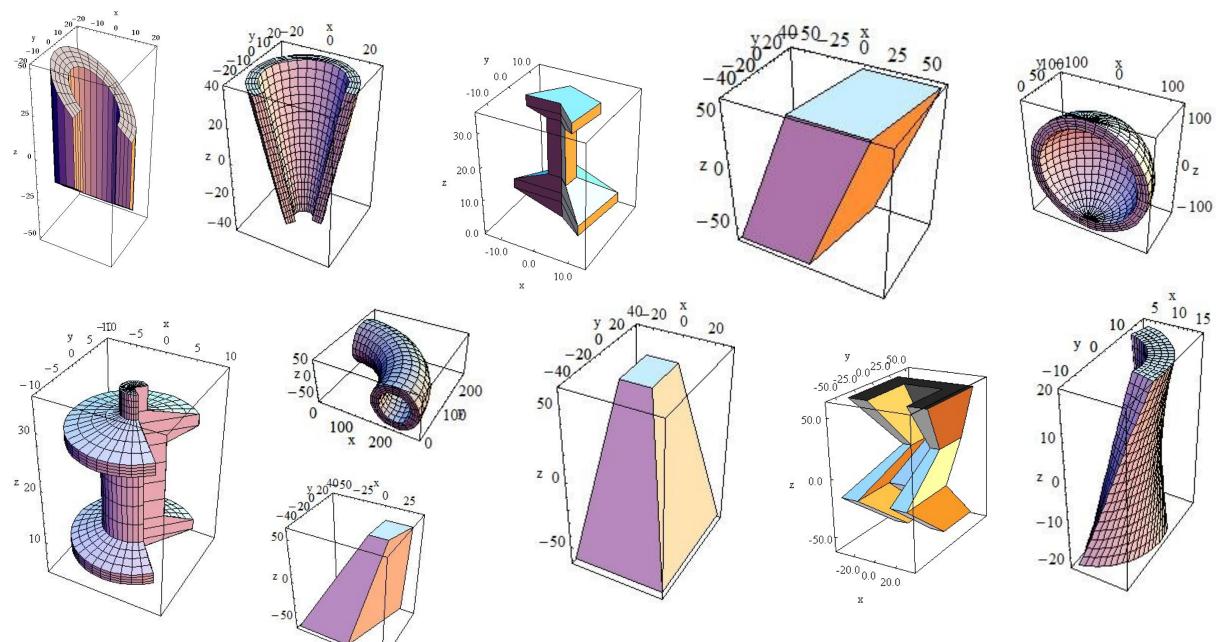
### **Cylindrical Section or Tube**

```
G4Tubs(const G4String& pName,
G4double pRMin,
G4double pRMax,
G4double pDz,
G4double pSPhi,
G4double pDPhi)
```

- pRMin Inner radius
- pRMax Outer radius
- pdz Half length in Z
- pSPhi Starting phi angle in radians
- pDPhi Angle of the segment in radians
- pName-name



$$pRMin = 10$$
,  $pRMax = 15$ ,  $pDz = 20$ 



Mup (World) — должен быть самым большим объёмом и содержать все остальные.

- *G4CSVSolid* базовый класс для твёрдых тел (формы: шар, бокс, цилиндр и т.д.).
- *G4LogicalVolume* логический объём: связывает форму (solid) с материалом и чувствительными детекторами.
- *G4Material* материал, из которого состоит объём.
- *G4VPhysicalVolume* физический объём: размещает логический объём в пространстве (с позицией и поворотом).

### Логический объем

менеджер NistManager:

```
G4double world_sizeXY = 1*meter;
G4double world_sizeZ = 1*meter;
G4Box* solidWorld = new G4Box( "World", 0.5*world_sizeXY, 0.5*world_sizeXY, 0.5*world_sizeZ)
Теперь, используя созданное тело, мы можем перейти к формированию логического
объема. Однако перед этим необходимо определить материал, из которого будет
состоять данный объем. Для этого можно либо самостоятельно создать новый
материал, либо воспользоваться одним из предопределенных материалов через
```

```
auto nist = G4NistManager::Instance();
G4Material* world_mat = nist->FindOrBuildMaterial("G4_AIR");
G4LogicalVolume* logicWorld =
       new G4LogicalVolume(solidWorld,
                                               //its solid
                           world_mat,
                                               //its material
                           "World");
                                               //its name
```

- *G4CSVSolid* базовый класс для твёрдых тел (формы: шар, бокс, цилиндр и т.д.).
- *G4LogicalVolume* логический объём: связывает форму (solid) с материалом и чувствительными детекторами.
- *G4Material* материал, из которого состоит объём.
- *G4VPhysicalVolume* физический объём: размещает логический объём в пространстве (с позицией и поворотом).

# **P4VPhysicalVolume**

```
G4bool checkOverlaps = true; // проверка на пересечения объемов
G4VPhysicalVolume* physWorld =
         new G4PVPlacement(
                                                            //no rotation
                                 G4ThreeVector(0, 0, 0),
                                 logicWorld,
                                              //its logical volume
                                 "World",
                                                            //its name
Материнский объем, этот самый первый, поэтому
                                                            //its mother volume
                                 Θ,
                                 false,
                                                          //no boolean operation
                                                            //copy number
уникальный идентификатор экземпляра объема
                                 Θ,
                                 checkOverlaps);
```

# **P4VPhysicalVolume**

```
G4double env_sizeXY = 10*meter;
G4double env_sizeZ = 10*meter;
auto solidEnv = new G4Box("Box", 0.5 * env_sizeXY, 0.5 * env_sizeXY, 0.5 * env_sizeZ);
G4Material* env mat = nist->FindOrBuildMaterial("G4 Al");
auto logicEnv = new G4LogicalVolume(solidEnv, env_mat, "Box");
new G4PVPlacement(0, G4ThreeVector(0,0,0), logicEnv, "Box", logicWorld, false, 0,
checkOverlaps);
```

# Сборка проекта

- snap install code --classic (пароль dubna)
- source /opt/geant4/geant4-v11.3.2/install/bin/geant4.sh
- git clone https://github.com/Arivanoviktor/geant4.git
- Создаем директорию

```
mkdir practice1
cd practice1
cp -r ../geant4/p1 ./
code p1
```

• Создаем директорию

```
mkdir build
```

• Собираем проект cd build cmake ../p1

make