

PA2 必答题

1) 请整理一条指令在 NEMU 中的执行过程。

一条指令执行的主要函数就是 `exec_once`, 这个函数主要做两件事情, 一是进行取指、译码、计算等 (`isa_exec`) 函数, 二是进行 `pc` 的更新 (`update_pc`) 函数。

`isa_exec` 函数: 它主要模拟了一个 CPU 取指、译码以及执行的过程, 首先它调用 `instr_fetch` 函数来访问内存: 读取 `pc` 对应位置的指令, 并计算出如果进行序列执行的时候的 `pc` 的值: `seq_pc`。然后再调用 `idex` 函数, 这个函数会根据指令的 `opcode` 来调用 `opcode_table` 里面相应的译码以及执行函数, 拿 LUI 指令来举例, `idex` 会先调用它的 `decode_U` 函数, 这个函数通过 `make_DHelper(U)` 来声明, 他的主要作用就是把立即数低位填 0 加载到 `id_src`, 然后再确定 `id_dest` 对应的寄存器。再调用他的 `exec_lui` 函数, 这个函数通过 `make_EHelper(lui)` 声明, 它的作用就是把 `id_src` 的值放在 `id_dest` 对应的寄存器之中。

`update_pc` 函数: 当 `isa_exec` 执行的指令最后不进行跳转时, 此函数会让当前的 `pc` 置为 `seq_pc`, 否则置为跳转的 `pc`。至此, 一条指令的执行过程完毕。

2) 编译与链接

在 `nemu/include/rtl/rtl.h` 中, 你会看到由 `static inline` 开头定义的各种 RTL 指令函数。选择其中一个函数, 分别尝试去掉 `static`, 去掉 `inline` 或去掉两者, 然后重新进行编译, 你可能会看到发生错误。请分别解释为什么这些错误会发生/不发生? 你有办法证明你的想法吗?

去掉 `static` 之后, 函数不会报错, 因为这里的 `static` 作用是避免内联失败时函数体报重复定义的错, 但我们设计的 `rtl` 函数都是比较简单, 没有 `for` 循环等语句的函数, 所以都能内联成功。

去掉 `inline` 之后, 会报函数没有被引用的错误, 其实这只是一个 `warning`, 但是因为我们编译时加了 `-error` 参数, 所以最后报了 `error` 的错误。

全部都去掉之后, 就会报函数重复定义的错误, 因为这个函数是在 `rtl` 文件里面定义的, 这个头文件被多个文件引用了, 导致了函数体的多次定义

3) 在 `nemu/include/common.h` 中添加 `volatile static int dummy`; 后重新编译 NEMU。重新编译后的 NEMU 有 1 个 `dummy` 变量的实体, 因为在这里用

`volatile` 定义了一个 `dummy`。上一问题条件下在 `nemu/include/debug.h` 中添加 `volatile static int dummy`。重新编译后的 `NEMU` 有 1 个 `dummy` 变量的实体。因为两个文件中都使用了 `volatile` 进行 `dummy` 的定义，所以不会发生冲突。修改添加的代码，为两处 `dummy` 变量进行初始化 `volatile static int dummy = 0`。然后重新编译 `NEMU`，会报错。因为当 `volatile` 修饰的 `dummy` 被赋予了确定的值之后，两个 `dummy` 都希望在栈中建立名为 `dummy` 的静态变量，此时就会有重复定义的冲突。

4) 了解 Makefile

以 `make run` 为例，他会首先找到 `run` 这个 `target` 对应的目标：即 `$(call git_commit, "run")` 和 `$(NEMU_EXEC)`，此时首先会通过 `git` 提交一个记录，然后在生成 `NEMU_EXEC` 这个项目，可以看到生成 `NEMU_EXEC` 需要 `$(BINARY)` `$(ARGS)` `$(IMG)`，`IMG` 和 `ARGS` 都是编译的时候的一些参数或者是输出文件等，`BINARY` 就是我们的目标文件，`BINARY` 生成的过程中最主要的过程如下：
`@$(LD) -O2 -rdynamic $(SO_LDLASGS) -o $@ $^ -lSDL2 -lreadline -ldl`，它就是用 `gcc -O2` 来生成我们的最终项目，其中 `OBJS` 就是我们的源文件。