6. Numerik Übungen 2017/18

Т9

a) Prüfen Sie nach, ob die Formel (3.38) für die Lagrange-Polynome l_1 wirklich die Bedingung $l_i(x_j) = \delta_{ij}$ erfüllt. S. 47

$$l_i(x_j) = \delta_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{falls } i = j, \\ 0, & \text{falls } i \neq j. \end{cases}$$
(3.37)

$$l_i(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1) \cdots \widehat{(x - x_i)} \cdots (x - x_n)}{(x_i - x_0)(x_i - x_1) \cdots \widehat{(x_i - x_i)} \cdots (x_i - x_n)}$$
(3.38)

$$i = j, \quad l_i(x_i) = \frac{(x_i - x_0)(x_i - x_1) \cdots (x_i - x_n)}{(x_i - x_0)(x_i - x_1) \cdots (x_i - x_n)} = 1$$

$$i \neq j, \quad l_i(x_j) = 0 \Rightarrow (x_j - x_0)(x_j - x_1) \cdots (x_j - x_n) \stackrel{!}{=} 0$$
Wahr, wenn $x_i \in x$

b) Interpolieren Sie $f(x) = 6 - 4x + \frac{1}{2}x^3$ an den Stützstellen $x_k = k - 3, k = 0, ..., 5$, durch eine stückweise lineare Funktion s. Geben Sie dazu die gesuchte stückweise lineare Funktion s als Linearkombination

$$s(x) = \sum_{k=0}^{5} y_k \phi_k(x)$$

von Hutfunktionen $\phi_k(x)$ an.

Sie brauchen die Hutfunktionen $\phi_k(x)$ nicht explizit anzugeben, eine Skizze mit der Funktion f, der Interpolierenden s, allen auftretenden Hutfunktionen $\phi_k(x)$ und Vielfachen $y_k\phi_k(x)$ (mit Nummerierung) ist ausreichend. S. 59

$$x = \begin{bmatrix} -3 & -2 & -1 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}, \qquad s(x) = \sum_{i=0}^{n} y_i \phi_i(x)$$

$$\phi_{i}(x) = \begin{cases} \frac{x - x_{i-1}}{x_{i} - x_{i-1}}, & x \in [x_{i-1}, x_{i}] & \text{falls } i = 1, \dots, n \\ \frac{x_{i+1} - x}{x_{i+1} - x_{i}}, & x \in [x_{i}, x_{i+1}] & \text{falls } i = 0, \dots, n - 1 \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

$$\phi_{0}(x) = \begin{cases} \frac{x_{1} - x}{x_{1} - x_{0}}, & x \in [x_{0}, x_{1}] \\ 0, & \text{sonst} \end{cases} = \begin{cases} \frac{-2 - x}{-2 + 3}, & x \in [-3, -2] \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

$$\phi_{2}(x) = \begin{cases} \frac{x - x_{1}}{x_{2} - x_{1}}, & x \in [x_{1}, x_{2}] \\ \frac{x_{3} - x}{x_{3} - x_{2}}, & x \in [x_{2}, x_{3}] \end{cases} = \begin{cases} \frac{x + 2}{-1 + 2}, & x \in [-2, -1] \\ \frac{0 - x}{0 + 1}, & x \in [-1, 0] \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

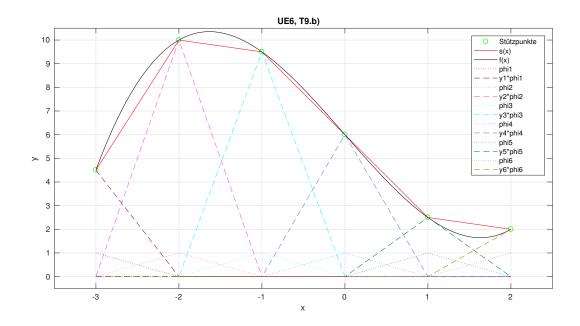


Figure 1: T9.b) Stützpunkte, Funktion f, Stückweise lineare Interpolation s, Hutfunktionen ohne und mit Skalierung.

T10
Gegeben sind die Punkte $(x_0, y_0) = (-1, 2), (x_1, y_1) = (0, 3)$ und $(x_2, y_2) = (1, 3)$ sowie die Ableitungen $y_0' = 3, y_1' = 2, y_2' = -3$ und $y_1'' = 4$.
Bestimmen Sie ein Polynom p, sodass $p(x_i) = y_i, p'(x_i) = y_i', i = 0, 1, 2, \text{ und } p''(x_1) = y_1''$.
Zeichnen Sie das Polynom p und die Punkte in Matlab.
S. 54

Matrizen-Schreibweise an.

b) Stellen Sie die beiden "fehlenden" Gleichungen für die Momente M_0, \ldots, M_n für periodische Splines mit $s(x_0) = s(x_n)$, $s'(x_0) = s'(x_n)$ und $s''(x_0) = s''(x_n)$ auf.

Wie sieht die Matrix des gesamten Gleichungssystems aus? Ist sie auch eine Tridiagonalmatrix?