گزارش پروژهی دوم درس هوش مصنوعی، شبکهی عصبی

محمدآرمان سلیمانی، شمارهی دانشجویی: ۹۸۱۰۵۸۳۵

فهرست

٣	مقدمه
۴	بخش اول: تابع یک بعدی بدون نویز
۴	بررسی کد و یادگیری سه تابع با تنظیمات اولیه
٧	تحلیل تعداد لایههای شبکه و نوع و تعداد نورونهای هر لایه
١.	تعداد چرخههای شبکه برای تکمیل یادگیری
14	بازهی نقاط ورودی
۱۷	تعداد نقاط ورودی
۱۹	میزان پیچیدگی تابع مورد نظر
۲.	بخش دوم: تابع یکبعدی با نویز
۲٠	میزان پیچیدگی تابع مورد نظر
77	تعداد نقاط ورودی
۲۳	تعداد چرخههای شبکه برای تکمیل یادگیری
78	وسعت دامنهی ورودی
۲۷	تعداد لایهها و نورونهای شبکه
٣.	بخش سوم: توابع با ابعاد بالاتر
٣٢	تعداد نقاط ورودی
٣٢	میزان پیچیدگی تابع مورد نظر
٣٣	تعداد لایههای شبکه و نورونهای هر لایه
٣۴	تعداد چرخههای شبکه برای یادگیری
٣۴	وسعت دامنهی ورودی
٣۴	بخش چهارم: یادگیری دادههای نامنظم
٣٨	بخش پنجم: تشخیص رقم در MNIST

۴٠.	توضيح كد
۴۲.	تعداد نقاط ورودی
۴٣.	میزان پیچیدگی
44.	تعداد لایههای شبکه و تعداد نورونهای هر لایه
۴۵.	تعداد چرخههای شبکه برای تکمیل یادگیری
48.	جمعبندی
48.	خش ششم: كاهش نويز
۴۷.	توضيح كد
49.	بررسی چهار سطح نویز مختلف
۵۲.	مقایسهی نتایج دادههای آموزشی و آزمایشی
۵۳.	تاثیر تعداد دادههای آموزشی
۵۴.	تعداد لایههای شبکه و تعداد نورونهای هر لایه
۵۵.	تعداد چرخههای شبکه برای تکمیل یادگیری
۵٧.	بررسی رفع نویز برای دیتاست Fashion MNIST
۵٨.	جمعبندی
	جمع بندی
۵٩.	ىنابع

مقدمه

در این گزارش به نحوهی پیادهسازی پروژهی دوم، شبکههای عصبی چندلایه، میپردازیم و نتایج به دست آمده را تحلیل میکنیم. برای پیادهسازی شبکههای عصبی از زبان پایتون و کتابخانههای Keras استفاده شده است.

همچنین برخی جاها از پیادهسازی پروژهی اول درس کمک گرفته شده است، مانند ایجاد دیتاست نقاط برای قسمتهای اول.

در این پروژه، ترتیب تحلیلهای انجام شده در بخشهای مختلف لزوما یکسان نیست و تفاوتهایی با شرح پروژه دارد، علت این امر این است که بنده مسیری که خودم طی کردم را در این تحلیلها نوشتهام، مثلا ابتدا تعداد نورونها را کم و زیاد کردم تا به یک مدل ثابت برسم و سپس تعداد نقاط ورودی را کم و زیاد کردم تا تفاوتها روی مدل ثابت مشخص شود.

بخش اول: تابع یک بعدی بدون نویز

در پروژه ی اول یک فایل pointgen.py ایجاد شده بود که شامل یک تابع ریاضی بود و امکانات لازم برای ایجاد یک فایل CSV حاوی نقاط تابع مد نظر. در این پروژه هم از همان فایل استفاده شده است. تنها نکته ی جدید این است که در این پروژه چون نیاز داریم تعداد رجوع زیادی به تمامی سطرهای دیتاست داشته باشیم و خیلی نیازی به کوئری زدن نداریم، به جای pandas از numpy استفاده می کنیم.

بررسی کد و یادگیری سه تابع با تنظیمات اولیه

```
min_x, max_x, point_cnt = 0, 5, 10000

# generate and load our function's points
generate_point_set(point_cnt, min_x, max_x)
dataset = loadtxt('points.csv', delimiter=',', skiprows=1)

# points are generated randomly, so a slice = random split
train = dataset[0:8000, :]
test = dataset[8000:10000, :]
```

در این قسمت بازه ی X نقاط و تعداد نقطه تایین شده و دیتاست ایجاد و بارگذاری می شود. X نقاط ما به صورت یک float با توزیع یکنواخت در بازه ی مد نظرمان انتخاب می شود و دیتاست ایجاد شده کاملا تصادفی است، بنابراین برای split کردن دیتاست نیازی نیست مجددا رندوم انتخاب کنیم و کافیست آن را به دو قسمت کنیم.

```
# generate NN
model = Sequential()
model.add(Dense(200, input_dim=1, activation='relu'))
model.add(Dense(100, activation='linear'))
model.add(Dense(50, activation='relu'))
model.add(Dense(1, activation='linear'))

model.compile(loss='mean_squared_error', optimizer='adam', metrics=['mean_squared_error'])

model.fit(train[:, 0], train[:, 1], epochs=200, batch_size=200)

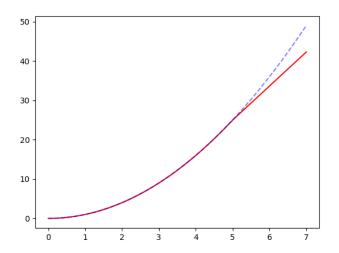
_, model_MSE = model.evaluate(test[:, 0], test[:, 1])
print('MSE: ' +str(model_MSE))
```

در این قسمت شبکهی عصبی ساخته شده، train شده و تحلیل می شود. دقت داریم که در این قسمت رگرسیون انجام می دهیم و متریک ما MSE است و نه دقت. تنظیمات مربوط به شبکهی عصبی در این بخش تغییر خواهند کرد و آنچه در این تصویر هست فقط یک مثال است.

```
# plot results + ground truth
plot_range = np.linspace(0, 7, 100)
predicted = model.predict(plot_range)
ground_truth = function(plot_range)
plt.plot(plot_range, predicted, '-r')
plt.plot(plot_range, ground_truth, '--b', alpha=0.5)
plt.show()
```

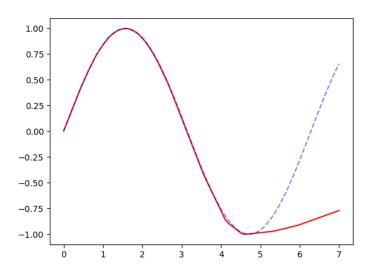
در نهایت تابع ایجاد شده (قرمز) به همراه تابع اصلی (خطچین) نمایش داده می شوند. بازه ی رسم توابع اندکی از بازه ی x دیتاست بزرگتر است تا توانایی مدل در برون یابی خارج از محدوده ی نقاط آموزشی نیز مشاهده شود.

چنانچه با تنظیمات نشان دادهشده سعی کنیم <u>تابع x^2</u> را تخمین بزنیم خواهیم داشت:



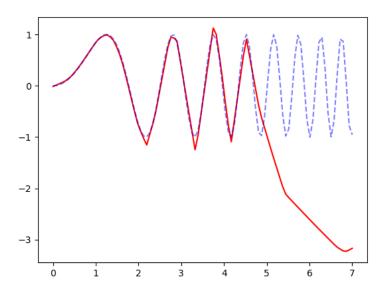
و داریم MSE = 0.00032 (در بازه)

بنابراین خطای شبکه در بازه ی نقاط آموزشی (۰ تا ۵) خیلی کم است ولی در برون یابی فراتر از ۵ ناتوان است. برای تابع (sin(x که تابعی پیچیده تر است با همین تنظیمات خواهیم داشت:



و داریم MSE = 0.00011 (در بازه)

بنابراین مجددا خطا در ناحیهی آموزشی خیلی کم است ولی در برونیابی عملکرد خوبی نداریم. حال تابع پیچیده تری انتخاب کرده و از (sin(x^2) استفاده می کنیم. با همین تنظیمات داریم:



و داریم MSE = 0.01708 (در بازه)

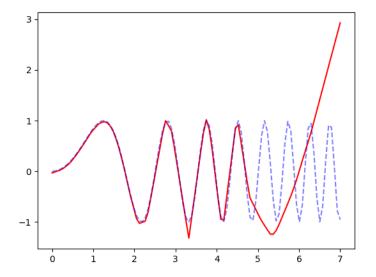
اولا که برای این تابع هم خطا به میزان زیادتری بدتر شده، هم برونیابی همچنان بد است و هم اینکه مدل ما توانایی دریافت trend دادهها را ندارد (به وضوح مشاهده می شود که با زیاد شدن بسامد، منحنی تابع بدتر می شود). بنابراین به نظر می آید که باید شبکه پیچیده تر شود تا بتواند یادگیری بهتری داشته باشد.

تحلیل تعداد لایههای شبکه و نوع و تعداد نورونهای هر لایه

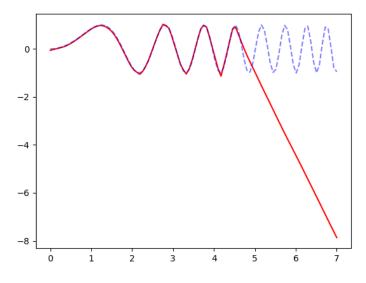
مشاهده شد که نسخه ی اولیه ۴ - ۴ لایه شامل ۲۰۰، ۲۰۰، ۵۰ و ۱ نورون - راهگشا نبود. از طرفی استفاده از نورونهای ReLU در کارهای رگرسیون اینچنینی خیلی درست نیست زیرا در یادگیری مقادیر و شیبهای زیاد و غیرخطی دچار سختی می شود. بنابراین علاوه بر بررسی تعداد نورون و لایه ها، به نوع نورون ها نیز دقت می کنیم.

ابتدا شبکه را پنجلایه میکنیم و پیچیده ترین تابع را مجددا بررسی میکنیم:

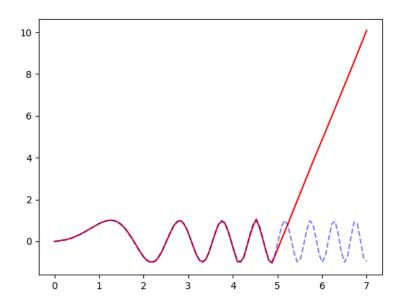
```
# generate NN
model = Sequential()
model.add(Dense(200, input_dim=1, activation='relu'))
model.add(Dense(100, activation='linear'))
model.add(Dense(50, activation='relu'))
model.add(Dense(25, activation='linear'))
model.add(Dense(1, activation='linear'))
```



بنابراین هنوز هم مشکل برطرف نشده است. تعداد نورونها در چهار لایهی اول را دو برابر کرده و تکرار میکنیم:

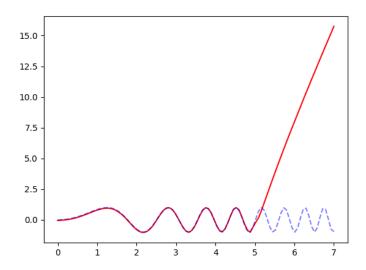


حال نورونهای سه لایهی اول را ۴۰۰ و چهارمی را ۱۰۰ قرار میدهیم. داریم:

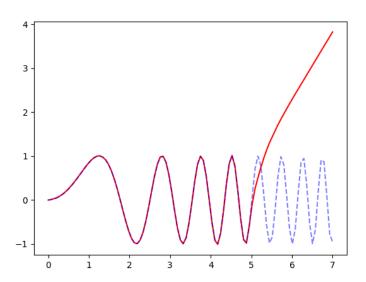


در این حالت MSE به مراتب بهتر از قبل است، و تابع لااقل در بازه ی آموزشی تمیز است. بنابراین مشاهده می شود که اگر تعداد لایه / نورون کافی نباشد، مدل نمی تواند trend داده ها را یاد بگیرد. البته دقت داریم که تابع (x^2) سختگیرانه است زیرا بسامد با فرکانس متغیر دارد، و شبکه ای با ۵ لایه و جمعا دقت داریم که تابع (x^2) نیست. شبکه های خیلی کوچکتر می توانند دو تابع اول ما را به خوبی یاد بگیرند.

حال محض سرگرمی لایهی چهارم را ReLU کرده و مجددا همین آزمایش را انجام میدهیم. داریم:



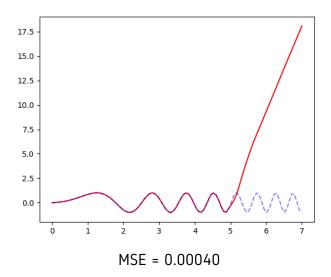
و MSE = 0.00161 که قدری زیادتر است ولی زیادتر بودن آن معنادار نیست. بنابراین خیلی هم بد نمی شود زیرا هنوز هم در لایهی دوم و آخر، فعالساز خطی داریم. اگر لایهی دوم هم ReLU شود داریم:



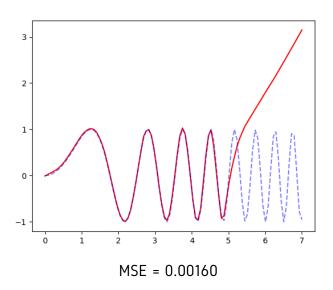
و MSE = 6.77e-5 که خیلی کمتر از قبلیهاست. بنابراین در این تابع استفاده از ReLU آسیب خاصی نزد و حتی به بهبود هم منجر شد که خلاف تصور بنده بود. انجام همین آزمایش روی x^2 هم نتایج خوبی داشت.

تعداد چرخههای شبکه برای تکمیل یادگیری

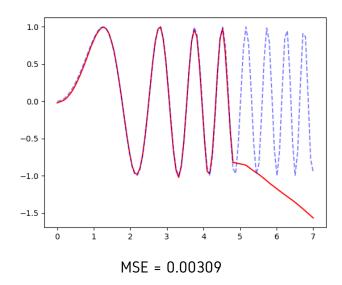
با توجه به MSE بسیار کم و یادگیری خوبی که در بازهی نقاط آموزشی داشتیم، نمی توان انتظار داشت که با افزایش MSE یا اندازه ی batch یادگیری بهتر شود – با توجه به دادههایی که Keras هنگام یادگیری به ما می دهد، ما در اواسط یادگیری به چنین MSE می رسیم (یعنی همین الان هم در معرض overfit هستیم). یس کاهش تعداد چرخه را امتحان می کنیم. در حال حاضر داریم:



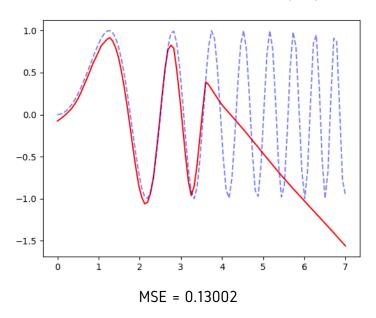
با کاهش تعداد epoch از ۲۰۰ به ۱۰۰ خواهیم داشت:



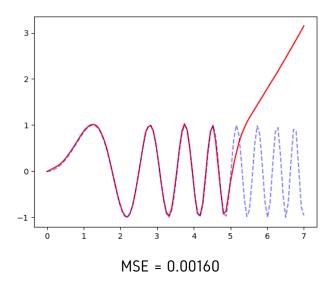
اگرچه افت کیفیت واضح است ولی هنوز خیلی هم بد نیست. با ۵۰ epoch خواهیم داشت:



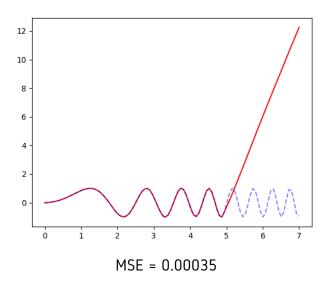
با کاهش تعداد epoch به ۲۰ خواهیم داشت:



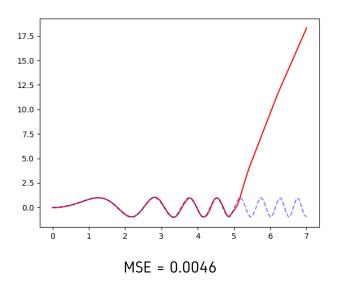
بنابراین به نظر می آید در اینجا حداقل ۵۰ دور برای یادگیری خوب لازم داریم و ۱۰۰ الی ۱۵۰ دور به بهترین نتیجه می رسد. حال با ۱۰۰ دور یادگیری، اندازهی batch را تغییر می دهیم تا ببینیم چه تاثیری دارد.



با کاهش از ۲۰۰ به ۱۰۰ خواهیم داشت:



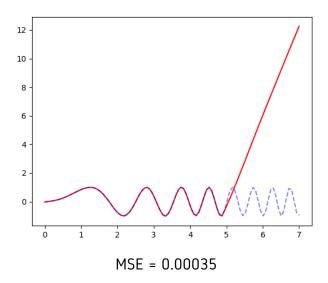
می توان حدس زد که با ۱۰۰ و ۲۰۰ مدل overfit بوده که با ۱۰۰ و ۱۰۰ بهتر شده است. اندازهی بچ را به ۵۰ کاهش می دهیم:



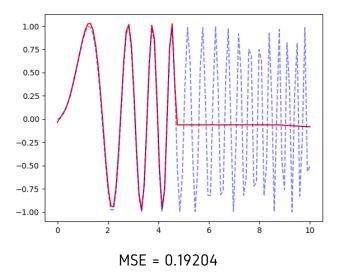
بنابراین افت مشاهده میشود. از ادامه دادن این روند صرف نظر میکنیم زیرا واضح است که مجددا کیفیت مدل کاهش خواهد داشت. بنابراین مدلی که تا اینجا انتخاب کردهایم ۱۰۰ دور یادگیری و هر دور ۱۰۰ نقطه خواهد داشت.

بازهى نقاط ورودي

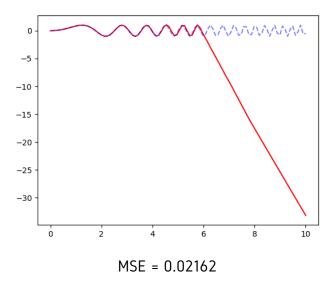




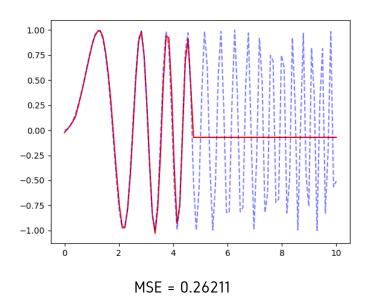
با ارتقای بازه به ۰ تا ۷.۵ داریم:



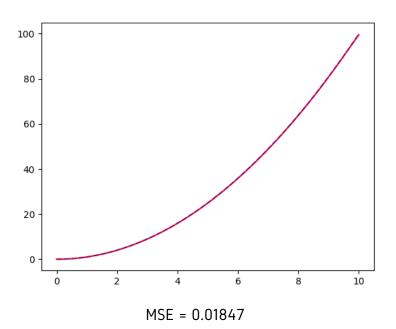
بنابراین یادگیری نقاط این بازه برای مدل ما مشکل است. اگر بازه را به نقاط ۰ تا ۶ کاهش دهیم خواهیم داشت:



که خیلی بد نیست ولی از ۰ تا ۵ به وضوح بدتر است. اگر محض یادگیری بازهی ۰ تا ۱۰ را بررسی کنیم:



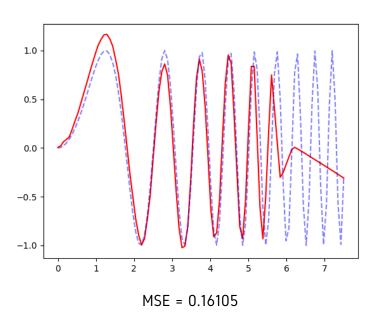
بنابراین همانطور که واضح است، وسعت دامنهی ورودی تاثیر بهسزایی در یادگیری توابع پیچیده تر دارد. از آنجایی که توابع ساده تر یک روند ثابتی دارند، از گستردگی دامنه آسیب کمتری میبینند (مثلا اگر هدفمان یادگیری یک خط بود، اگر مدل در بازهی ۰ تا ۵ موفق عمل می کرد، عملا در تمامی بازهها موفق بود). به عنوان مثال اگر تابعمان ۲^2 بود:



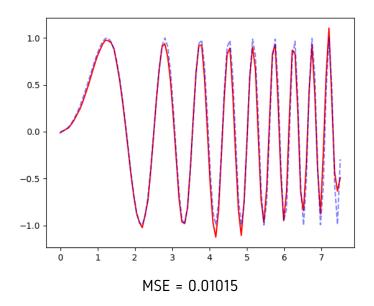
بنابراین افزایش دامنه وقتی آسیب جدی میزند که تابعمان در قسمت اضافه شده به دامنه، ویژگی جدیدی از خود نشان دهد.

تعداد نقاط ورودي

در این قسمت دو مورد را بررسی می کنیم: این که تاثیر افزایش تعداد نقاط ورودی برای تابع (x^2) در بازهی تا ۵ کنیم: این که تاثیر کاهش تعداد نقاط ورودی برای همین تابع در بازهی تا ۵ چقدر است. در حالت اولیه ۱۰۰۰۰ نقطه داریم که ۸۰۰۰ تا برای آموزش و ۲۰۰۰ تا برای تست است. این تعداد را دو برابر می کنیم و تابع را در بازه ی تا ۷.۵ بررسی می کنیم:

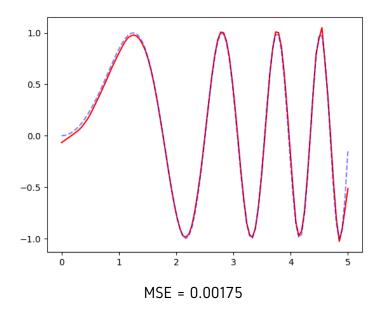


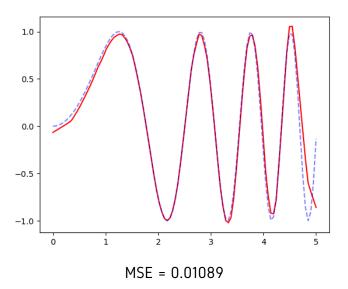
بنابراین قدری بهبود حاصل شده است، ولی مدل هنوز هم به خوبی عمل نمی کند. اگر این تعداد را یک و نیم برابر کنیم خواهیم داشت:



بنابراین مدل به دقت خوبی می رسد. چند نکته وجود دارد: مدل ما می توانست در بازه ۰ تا ۵ دقت خوبی داشته باشد، ولی با افزایش دامنه، ضعیف شده بود. با افزایش تعداد نقاط به نوعی (مطابق انتظارمان) با افزایش دامنه مقابله کردیم و مشکل ناشی از افزایش دامنه برطرف شد. اما نمی توان انتظار داشت که همواره با افزایش تعداد نقاط، مشکل حل شود، زیرا اولا مدل ما تعداد ثابتی epoch و epoch دارد و الزاما از افزایش نقاط بهره نمی برد، دوما مدل ما با توجه به نورون هایش تا حد ثابتی توانایی یادگیری پیچیدگی را دارد و قرار نیست با خوراندن نقاط بیشتر و افزایش epoch بتوانیم تابع سخت تری در آن بگنجانیم.

حال با ۵۰۰۰ نقطه بازهی ۰ تا ۵ را تحلیل می کنیم:





بنابراین افت کیفیت مشاهده می شود. برای داشتن یک یادگیری خوب بهتر است برای بازهی ۰ تا ۵ همان ۱۰۰۰۰ نقطه را داشته باشیم، ولی برای بازهی ۰ تا ۷.۵ نیازمند ۳۰۰۰۰ نقطه هستیم تا خروجی حدودا همان کیفیت را داشته باشد.

میزان پیچیدگی تابع مورد نظر

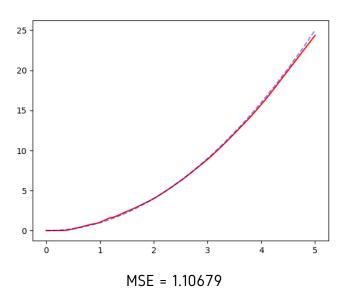
این موضوع به تفصیل در ابتدای این بخش بررسی شد. تابع پیچیده تر نیازمند شبکه ی پیچیده تری برای دریافت روند است، و برونیابی تابع پیچیده سخت تر است. یعنی اگر مثلا برای یک تابع در بازه ی کوچکی MSE = X حاصل شود، با افزایش بازه، همین مدل می تواند دقت خود را تا حد خوبی حفظ کند، ولی برای تابع پیچیده این امر صادق نیست، زیرا روند تابع ممکن است عوض شود و پیشبینی آن عملا غیرممکن است. به عنوان مثال، تابع ۲² همواره مشتق دوم ثابتی دارد و می توان با یک شبکه ی ساده آن را یاد گرفت و برونیابی هم کرد. ولی تابع در یک بازه سخت است، و برونیابی آن با این روشها نزدیک به غیرممکن. از آنجایی که می خواستیم مدل به چالش کشانده شود، در سرتاسر این بخش از سخت ترین تابعمان کمک گرفتیم.

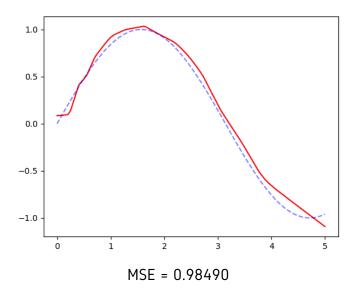
بخش دوم: تابع یکبعدی با نویز

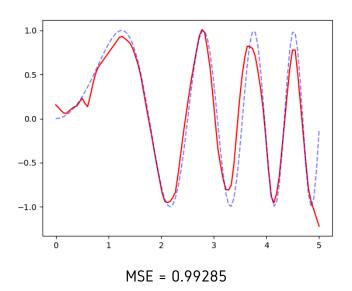
در این قسمت با استفاده از امکان نویز گوسی که در pointgen گذاشته بودیم (از پروژهی ژنتیک مانده بود) استفاده می کنیم و روند یادگیری را مشاهده می کنیم. دقت داریم که چون توضیحات مفصل در قسمت اول آمده است، در این قسمت بیشتر به نتایج و مقایسهی آنها می پردازیم و نه توضیح دادن این که چه اتفاقی افتاده است.

میزان پیچیدگی تابع مورد نظر

سه تابع 2^x و (sin(x^2) و sin(x^2) را با ۱۰۰۰۰ نقطه و شبکهی ثابت قسمت قبل یاد می گیریم. داریم:





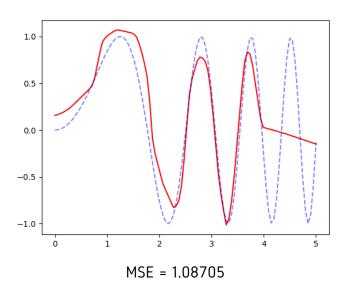


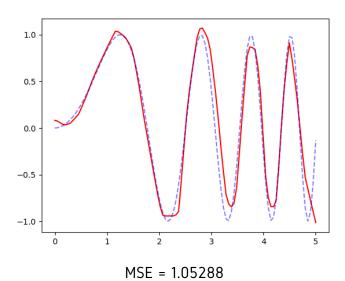
در حالت بدون نویز MSE ما باید در حدود 0.01 میبود، ولی الان در هر سه مدل به حدود 1 رسیده است. چیزی که جالب است این است که نویز ما gauss(0, 1) است!

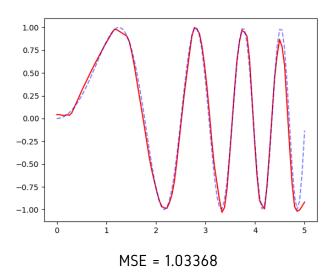
در حالتی که نویز داریم نمی توان به دنبال کاهش MSE کمتر از یک حدی بود، و این حد برای نویز گوسی ما همین 1 است. اگر MSE جایی کمتر از این مقدار شود یعنی عملا مدل روی نقاط ما overfit شده است. زمانی که نویز داریم مشکل overfit جدی تر است و باید مراقب باشیم که مدل ما خیلی به نقاط نویزی تن ندهد. به نظر می آید همین الان هم تا حدی این مشکل وجود دارد ولی خیلی جدی نیست.

تعداد نقاط ورودي

برای تابع $\sin(x^2)$ که در قسمت قبل به تفصیل بررسی شد، اینجا تحلیل تعداد نقاط ورودی را انجام می دهیم. دیتاست را یک بار ۵۰۰۰ نقطه، یک بار ۱۰۰۰۰ نقطه و یک بار ۲۰۰۰۰ نقطه می گذاریم (به ترتیب).





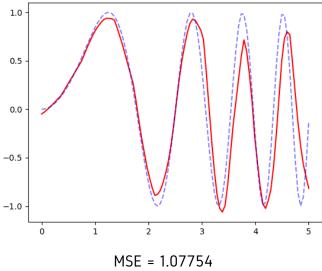


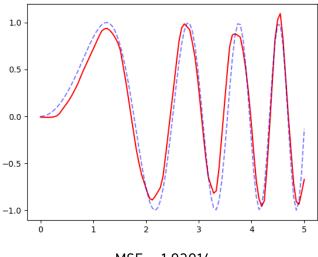
اگرچه MSE فرق چندانی نکرده است ولی ظاهر توابع بهتر شده. دقت داریم که چون برد تابع کوچک است، تغییر عجیبی در MSE نخواهیم داشت و بهبودهای ما هم تغییر کمی در MSE ایجاد میکنند، ولی ظاهر تابع بهتر شده است.

نکته حائز اهمیت این است که چون تابعمان ۱۰۰ تا epoch و هریک با ۱۰۰ نمونه انجام می دهد، در حال حاضر حداکثر استفاده از ۲۰۰۰۰ نقطه را نکرده ایم، بلکه با افزایش نقاط، بازنمایی دیتاست ما (representative بودن) بهتر شده است. اگر بخواهیم از این هم بهتر شود باید از نقاط زیادشده استفاده کنیم.

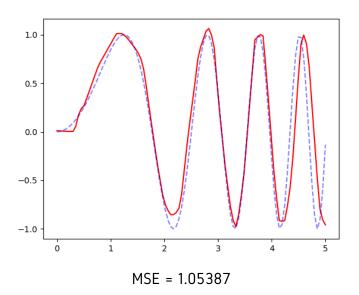
تعداد چرخههای شبکه برای تکمیل یادگیری

با دیتاست حاوی ۲۰۰۰۰ نقطه، تعداد چرخههای یادگیری را کم و زیاد میکنیم. از آنجایی که موضوع epoch و batch size در بخش اول به تفصیل مورد بررسی قرار گرفت، در این قسمت به تغییر epoch اکتفا میکنیم (زیرا عملا تغییر این دو تقریبا از یک جنس است) و نتایج حاصل از کم و زیاد کردن آن را مشاهده میکنیم. یادگیری به ترتیب با ۵۰، ۲۰۰ و ۲۰۰ مرحله انجام شد و نتیجه در ادامه آورده شده است:

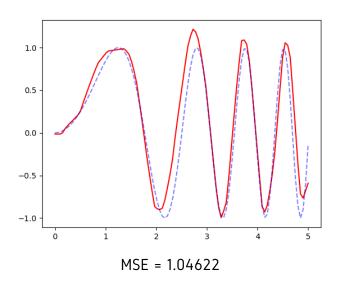




MSE = 1.02914



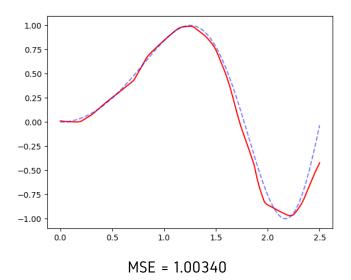
با وجود این که مراحل زیاد شد MSE زیاد شد، بنابراین به نظر می آید دچار overtrain شدهایم. اگر از ۱۵۰ مرحله استفاده کنیم خواهیم داشت:

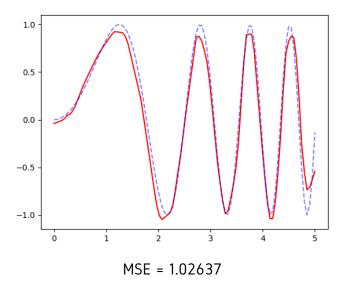


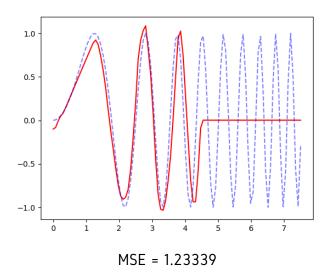
بنابراین جواب ما در حدود همان ۱۰۰ مرحله است، ولی بهتر است دیتاست ما بزرگتر باشد تا بازنمایی بهتر شود و نویز تاثیر کمتری بگذارد (در حالتی که نویز نبود ۱۰۰۰۰ نقطه هم نتیجه خوبی داشت ولی الان ۲۰۰۰۰ تا بهتر است).

وسعت دامنهی ورودی

حال که به مدل خوبی رسیدیم سعی می کنیم با ریز و درشت کردن بازه، نتیجه را مشاهده کنیم. از آنجایی که نویز رندوم است، انتظار داریم در بازهی کوچک، نتیجه به مدل بدون نویز نزدیک شود (زیرا نویز نقاط ممکن است همدیگر را کنسل کنند) ولی نتیجه در بازهی بزرگ قطعا بد خواهد بود. نقطهی شروع بازه ۱۰ است و نقطهی انتها را ۲.۵ و ۵ و ۷.۵ می گذاریم (به ترتیب) و داریم:



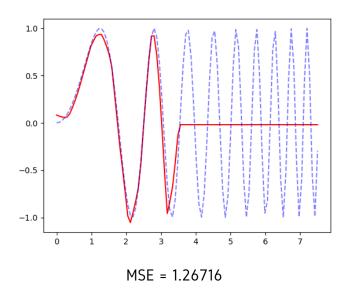




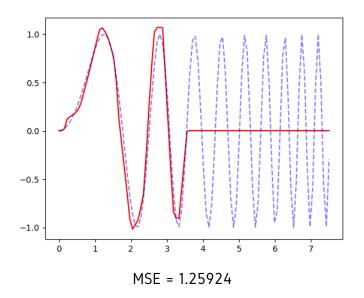
همانطور که انتظار داشتیم، یادگیری در زمانی که بازه بزرگ باشد سخت می شود، مخصوصا وقتی که تابعمان پیچیده است (مطابق توضیحات بخش اول).

تعداد لایهها و نورونهای شبکه

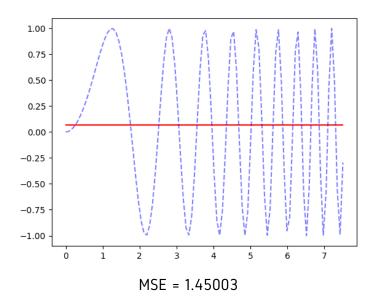
در این قسمت هم به پیچیده تر شدن و هم به ساده تر شدن مدل می پردازیم. ابتدا سعی می کنیم مدل را کمی قوی تر کنیم تا شاید عملکرد در بازهی ۰ تا ۷.۵ بهتر شود. یک لایه اضافه کرده و تعداد نورونها در لایههای ۴۰۰ تایی را ۵۰۰ می کنیم. داریم:



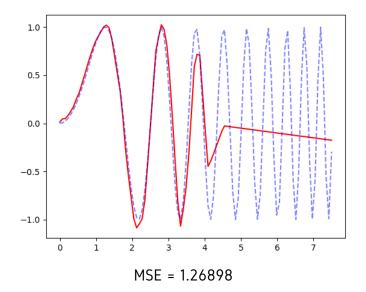
بنابراین مشاهده می شود هنوز مشکل هست و بدتر هم هست. باز هم شبکه را گسترش می دهیم تا ۷ لایه شود به ترتیب ۵۰۰ و ۱۰۰۰ و ۵۰۰ و ۵۰۰ و ۲۵۰ و ۱۰۰ و ۱ نورون. داریم:



بنابراین پیچیده شدن شبکه به خودی خود مشکل را حل نمی کند. در کنار این کار اگر مراحل یادگیری را هم زیادتر کنیم داریم:



بنابراین آنچه مشاهده می شود این است که الزاما با پیچیده شدن شبکه، وضع بهتر نمی شود. این موضوع وقتی نویز داریم شدت بیشتری هم پیدا می کند زیرا تأثیر نویزها با پیچیده شدن شبکه بیشتر نمایان می شود و مدل overtrain می شود و برای کاهش MSE خود را ناچار می بیند که یک خط صاف برود. اگر شبکه را ساده کنیم (از حالت اول هم ساده تر) تا به ۲۵۰، ۲۵۰، ۲۰۰، ۷۰ و ۱ نورون برسیم، داریم:



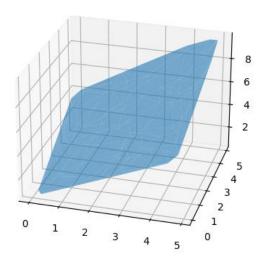
بنابراین آنچه در اول کار داشتیم مناسب بود و نه زیادی پیچیده بود و نه زیادی ساده. همانطور که اول کار گفته شد وقتی نویز با توزیع gauss(0, 1) داریم رسیدن به MSE=1 عملا بهترین چیزی است که می توانیم بخواهیم.

بخش سوم: توابع با ابعاد بالاتر

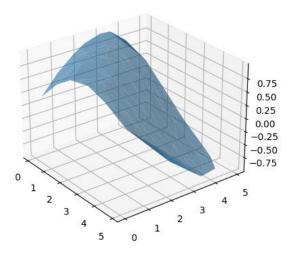
این قسمت نیز مانند قسمتهای قبل است و فقط با تفاوتهای کمی، بجای یک ستون ورودی، چند ستون ورودی داریم. تنها تفاوت قابل توجه این است که امکان نمایش دو تابع به صورت خوبی وجود ندارد – اولا فقط می توان توابع دو بعدی را به صورت قابل درک نمایش داد، دوما که نمایش تابع ایجاد شده در کنار تابع مورد انتظار، تصویر را شلوغ می کند و درک تفاوتهای اندکی که میان این دو هست عملا غیرممکن خواهد بود. بنابراین در ابتدا چند تصویر از توابع ایجاد شده نشان می دهیم و در ادامه از MSE برای درک کیفیت استفاده می کنیم.

در ابتدا شبکهی ما دارای ۴۰۰ و ۴۰۰ و ۴۰۰ و ۱۰۰ و ۱ نورون است و در ۱۰۰ مرحله با بستههای ۱۰۰ تایی آموزش می بیند.

به عنوان مثال، تابع ایجاد شده برای f = x + y با دامنه δ تا δ برای هر دو ورودی برابر است با:

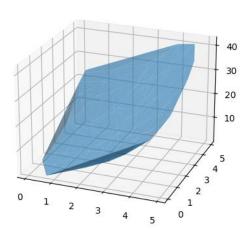


MSE = 0.02562



MSE = 1.51520

و یا تابع ایجاد شده برای $f = x^2 + y^2$ با همان دامنه برابر است با:



MSE = 0.00114

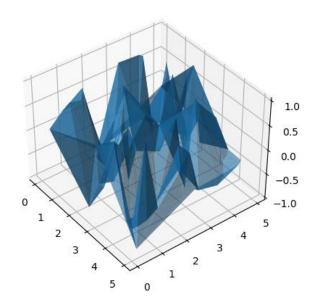
با توجه به اینها مشاهده می شود که پیشبینی توابع چندبعدی هم کار عجیبی نیست. در ادامه تحلیلهایی که در دو بخش قبل داشتیم را دوباره تکرار می کنیم، ولی برای بررسی تابع ایجاد شده، به MSE بسنده می کنیم.

تعداد نقاط ورودي

تابع (x/2 + y/2) با ۵۰۰۰ و ۵۰۰۰ و ۲۰۰۰۰ نقطه به ترتیب دارای MSE های 0.00047 و 6.75648 و 50.75648 و 3.15093 مای 3.15093 باعث 3.15093 است. از آنجایی که نقاط تصادفی هستند به نظر میآید زیاد شدن نقاط (بیش از حد لازم) باعث می شود تابع روی قسمتی از ورودی overfit شود و در کل ضعیف شود. بنابراین بهتر است تعداد نقاط را الکی زیاد نکنیم.

میزان پیچیدگی تابع مورد نظر

با ۱۰۰۰۰ نقطه سه تابع x+y و $\sin(x+y)$ و $\sin(x^2+y^2)$ و $\sin(x+y)$ و $\sin(x+y)$ با نقطه سه تابع $\sin(x+y)$ و $\sin(x+y)$ است. تابع آخر از آنجایی که جالب است اینجا آورده شده است:



مشاهده می شود که overfit شدیدی رخ داده است که MSE را خیلی کم کرده است. دقت داریم که تابع ثابت f=0 برای این موارد منجر به f=1 خواهد شد، پس وقتی به f=1 می می یعنی یک جای کار اساسی می لنگد و شبکه کار خاصی برایمان نکرده است.

تعداد لایههای شبکه و نورونهای هر لایه

شبکه در حالت فعلی: ۴۰۰ و ۴۰۰ و ۴۰۰ و ۱۰۰ و ۱ نورون

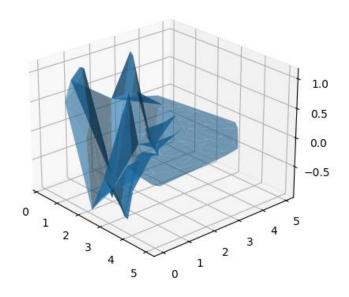
شبکه در حالت دوم: ۲۵۰ و ۲۵۰ و ۲۵۰ و ۱۰۰ و ۱ نورون

شبکه در حالت سوم: ۴۰۰ و ۶۰۰ و ۲۰۰ و ۲۰۰ و ۱۰۰ و ۱ نورون

به ترتیب MSE برای ۱۰۰۰۰ نقطه از تابع sin(x^2 + y^2) بدست می آید:

0.10021 , 0.04918 , 0.06264

چون با توجه به اعداد و شکل حاصل به نظر مشکل از جنس overfitting است حالت ۲۰۰ و ۲۰۰ و ۵۰ و ۱ نورون را امتحان می کنیم:



MSE = 0.30480

بنابراین کماکان فشار زیادی به شبکه وارد شده و حاصل خاصی نداریم. البته با توجه به شکل واقعی این تابع، انتظار بالایی هم نداریم، ولی به دنبال این هستیم که MSE کاهش یابد نه افزایش.

تعداد چرخههای شبکه برای یادگیری

این بار ۲۵۰ و ۴۰۰ و ۴۰۰ و ۱۰۰ و ۱ نورون داریم و تابع (x+y) را بررسی می کنیم.

حالت اول: epoch = 50, batch size = 50

حالت دوم: epoch = 100, batch size = 100

حالت سوم: epoch = 150, batch size = 150

تعداد نقاط را ۲۰۰۰۰ گذاشته تا تفاوت محسوس باشد. به ترتیب MSE به دست آمده برابر است با 0.00012 و 7.39693e-05 و 3.333311e-05 و با توجه به تصویر توابع، به نظر میآید پیشرفت حاصل شده است. بنابراین در وضعیت overfit نیستیم و وقتی نقطه هست می توان از آن استفاده کرد تا دقت بهتر شود.

وسعت دامنهی ورودی

برای تابع زیربخش قبل، تحلیلمان را با همان ۲۰۰۰۰ نقطه و یادگیری حالت دوم، با دامنه ی ۰ تا ۵، ۰ تا ۷.۵ و ۰ تا ۱۰ نجام میدهیم و نتیجه را مشاهده می کنیم. MSE به ترتیب برابر است با 6.75793e-05 و 0.00023 و 0.00055.

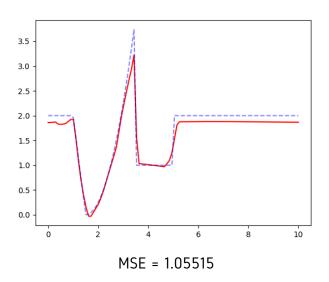
واضح است که چرا این اتفاق میافتد و این موضوع در دو بخش قبل به تفصیل بررسی شد، وقتی بازه بزرگتر می شود عملا حجم چیزهایی که مدل باید یاد بگیرد زیادتر خواهد شد و یک مدل ثابت با تعداد نقاط و ... ثابت، در طی این امر، نتیجه ی ضغیف تری خواهد داشت.

بخش چهارم: یادگیری دادههای نامنظم

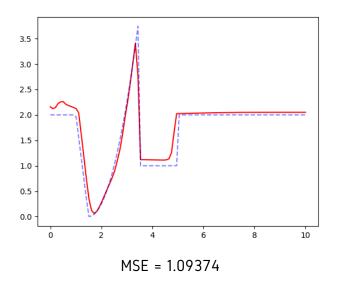
در این بخش مطابق خواسته ی تمرین، تابعی بدون نظم برای نقاط یادگیری در نظر می گیریم. برای این منظور عملا مجبوریم تابعی چندضابطهای ایجاد کنیم. مجددا کار خاصی انجام نداده ایم و کدمان همان کد بخش اول و دوم است، با این تفاوت که تابع عجیب و غریبی برای تولید نقاط استفاده شده است. برای پیاده کردن این تابع از np.piecewise استفاده شده است:

```
return np.piecewise(x, [(x > 1) & (x < 1.5),
	(x >= 1.5) & (x < 3.5),
	(x >= 3.5) & (x < 5),
	(x <= 1) | (x >= 5)],
	[lambda x: 6 - 4 * x,
	lambda x: (x - 1.5)**2,
	1, 2]) + noise
```

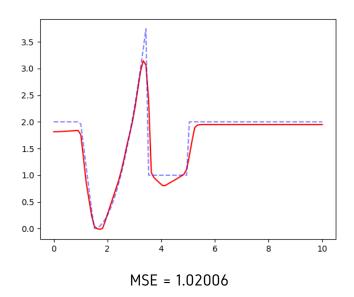
و برای ۱۰۰۰۰ نقطه در بازهی ۰ تا ۱۰، با ۱۰۰ دور آموزشی هریک با ۵۰ داده، روی شبکهای با ۴۰۰ و ۴۰۰ و ۴۰۰ و ۱۰۰ و ۱ نورون، داریم:



دقت داریم که تابع ناپیوستگی یا به اصطلاح «پرش» دارد، و با این وجود، شبکه آن را تا حد خوبی یاد گرفته است. سعی میکنیم مقداری بهتر شود، برای این منظور، ۱۵۰ دور آموزشی هریک با ۱۰۰ داده را امتحان میکنیم:



به نظر می آید مدل در حال overfit شدن است، بنابراین همان روند یادگیری قبلی را انجام می دهیم ولی تعداد نورون سه لایه اول را به ۳۰۰ کاهش می دهیم. داریم:



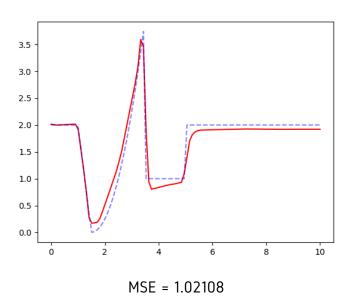
بنابراین MSE کم شده است ولی نتیجه ی زیبایی نداریم. به نظر می آید تابعی که در ابتدا استفاده کردیم – که گل سرسبد بخش اول پروژه بود – بهترین تعادل را برایمان ایجاد می کند. البته به چند مورد باید دقت داشت:

اولا که می توان یادگیری زیادتری انجام داد و شبکهی ساده تری استفاده کرد. در این حالت احتمالا بتوانیم در زمان بیشتری به همین جواب برسیم ولی منابع کمتری هدر بدهیم.

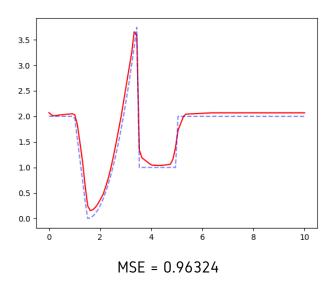
دوما که تعادل میان تابع (از نظر شباهت) و MSE لازم است، زیرا اگر فقط MSE کم شود و تابع حالت نافرمی به خودش بگیرد، ممکن است در دنیای واقعی نتیجه ی خوبی نداشته باشد.

سوما توجه داریم که بخاطر پرش های تابع و نقاط نوک تیز و حرکات با بسامد بالا، یادگیری چنین تابعی ذاتا سخت است.

به نظر می آید بهترین راه برای بهبود نتیجه، افزایش تعداد نقاط باشد. تعداد نقاط را به ۲۰۰۰۰ رسانده و داریم:



با افزایش دور یادگیری به ۱۲۰ و تعداد نقاط هر دور به ۱۰۰ داریم:



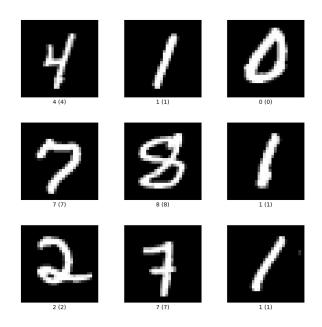
که به نظر نتیجه ی خوبی می آید – هم تابع ایجاد شده شبیه خطچین است و هم MSE به زیر ۱ رسیده است. اگر پرش ناگهانی داشته باشیم کار مدل سختتر خواهد شد ولی اصلا نشدنی نیست (بالاخره شبکه عصبی است، نه رگرسیون ساده!). از آنجایی که هرچقدر تابع پیچیده تر باشد شبکه ی مورد نیاز بزرگتر است، اندازه ی شبکه معادل خشم دانشجو است.

بخش پنجم: تشخیص رقم در MNIST

در این قسمت یک کد کاملا نو استفاده شده است که روی دیتاست MNIST (و برای برخی قسمتها Fashion) یادگیری انجام می دهد. برای اجرای مستقیم کدهای این قسمت، چنانچه قبلا (MNIST) یادگیری انجام می دهد. برای اجرای مستقیم کدهای این قسمت، چنانچه قبلا keras.datasets.mnist دریافت نشده باشد، یک راهکار برای دور زدن تحریم گوگل لازم است (بنده از shecan استفاده کردم).

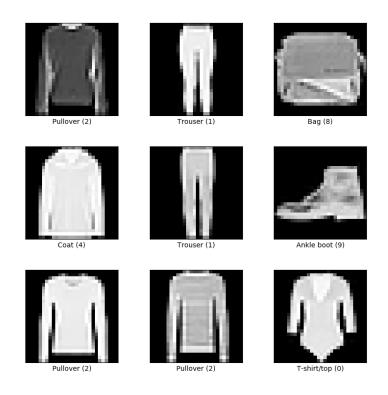
بنده در ابتدا میان MNIST و CIFAR10 دودل بودم، زیرا هردو ده کلاسه هستند و تصاویر کوچکی دارند که باعث می شود نیازی به شبکههای خاص نداشته باشیم و بتوان با زمان معقول به یک مدل خوب رسید. علت انتخاب MNIST این بود که اولا رایج تر و به نوعی «ملاک» تر است و نقطهی ورود عموم مردم به شبکههای عصبی است. همچنین تصور بنده این بود که یادگیری روی این دیتاستها نیازمند زمان زیادی از مرتبهی ساعت است،

بنابراین MNIST که حجم کمتری داشت را ترجیح دادم، ولی بعد از اولین یادگیری مشاهده کردم که سرعت یادگیری این دیتاستها از یادگیریهای چهار بخش قبل به مراتب کمتر است!



چند نمونه از دادههای MNIST

از آنجایی که با یک شبکه می توان به سادگی دقت بالایی برای MNIST به دست آورد، برخی جاها از Fashion از آنجایی که با یک شبکه می توان افت و خیز دقت را بیشتر مشاهده کرد.



چند نمونه از دادههای این Fashion MNIST

توضیح کد

```
# load dataset from keras
(input_train, output_train), (input_test, output_test) = mnist.load_data()

# reshape data into relu-friendly numbers
input_train = input_train.reshape((input_train.shape[0], 28*28)).astype('float32')/255
input_test = input_test.reshape((input_test.shape[0], 28*28)).astype('float32')/255
output_train = to_categorical(output_train, 10)
output_test = to_categorical(output_test, 10)
```

در این قسمت، دیتاست از موجودی keras بارگذاری می شود. اگر این کار قبلا انجام نشده باشد لازم است که این دیتاست دانلود شود. در ادامه، فرمت تصاویر و خروجی ها تغییر می کند تا مناسب کار ما باشد. منظور این

است که هر تصویر را به شکل ۲۸ در ۲۸ پیکسل در میآوریم. از آنجایی که شبکه ی عصبی ReLU داریم (و در کل برای سایر نورونهای رایج در کلاس بندی) بهتر است مقادیر پیکسلها عدد کوچکتری باشد، برای همین تقسیم بر ۲۵۵ می کنیم (تا عددی در بازه ی ۰ تا ۱ بدست بیاید). خروجیها هم برای کار کلاس بندی categorical شدهاند.

```
# create model
model = Sequential()
model.add(Dense(32, input_dim = 28 * 28, activation= 'relu'))
model.add(Dense(64, activation = 'relu'))
model.add(Dense(10, activation = 'softmax'))

model.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer='adam', metrics=['accuracy'])

model.fit(input_train, output_train, batch_size=128, epochs=10, validation_split=0.1)
```

حال مشابه بخشهای قبلی پروژه، شبکه عصبی تعریف می شود. اینجا چون کلاس بندی داریم و نه رگرسیون، تابع نورونها را ReLU قرار داده و در نهایت یک لایه ی softmax داریم که تعیین کند کلاس infer شده کدام است. سپس برای کامپایل کردن مدل، مجددا چون کلاس بندی داریم و نه رگرسیون، از تابع loss متفاوتی نسبت به بخش اول استفاده می کنیم و سنجه ی ما برای مدل «دقت» است و نه MSE.

```
# save on disk
model.save('p2_mnist')

# evaluate model

score = model.evaluate(input_test, output_test, verbose=0)

print("Test Loss: ", score[0])
print("Test Accuracy: ", score[1]*100, '%')
```

در این قسمت مدل ذخیره می شود (زیرا تصور اولیه بنده این بود که یادگیری آن خیلی طولانی است، راهی پیدا کردم که ذخیره شود و اگر دوباره به آن نیازی شد آماده باشد) و دقت آن اندازه گیری می شود.

لازم به ذکر است که دیتاست MNIST از اول split شده است و لزوما کار جالبی نیست که split آن را به هم بزنیم، زیرا ارزیابی مدل با همین split نوعی استاندارد است. بنابراین cross-validation هم عملا انجام نمی دهیم، ولی با یک split مشخص، حالات مختلف مدل را تست می کنیم تا نتیجه ای در همان حدود حاصل شود.

مشابه قسمت اول، دقت مدلهای مختلف را از جنبههای مختلف بررسی می کنیم. از آنجایی که عملیات رگرسیون نیست عملا امکان ارزیابی چشمی مدل وجود ندارد، صرفا می توانیم با عددی که برای دقت بدست می آید مدل را قضاوت کنیم.

مدل اولیه – معادل با کدی که دیده شد – دارای دقت %96.870 است.

Test Loss: 0.10876163095235825 Test Accuracy: 96.86999917030334 %

تعداد نقاط ورودي

دیتاست ما به طور پیشفرض ۶۰۰۰۰ تصویر آموزشی دارد. در حالت عادی تمامی آنها را داریم پس گزینهی پیش روی ما این است که بخشی از آن را دور بریزیم. بدیهی است که نتیجه ی این کار مثبت نیست ولی می توانیم شدت بد بودن این کار را ارزیابی کنیم.

چنانچه از ۱۰۰۰۰ تصویر آموزشی استفاده کنیم دقت به %92.790 میرسد. بدتر از ۶۰۰۰۰ تصویر است ولی خیلی هم بد نیست.

با استفاده از ۳۰۰۰۰ تصویر یعنی نصف دیتاست دقت به %95.820 میرسد که خیلی نزدیک به حالتی است که کل دیتاست استفاده شود.

با استفاده از ۵۰۰۰۰ تصویر یعنی بیشتر دیتاست دقت به %96.430 میرسد که کمتر از نیم درصد با حالتی که کل دیتاست استفاده شود فرق دارد. بنابراین تاثیر کاهش تعداد اعضای آموزشی فجیع نیست. اما باید به چند مورد توجه داشت، اولا که مدل کنونی ما ۱۰ دور آموزشی دارد با سایز batch برابر ۱۲۸. پس تاثیر کاهش و افزایش دیتاست در اوردر چند ده هزار تاثیر شرک فرور می داد. این از در تاثیر نیاد نیاد در تاثیر نیاد در تاث

تاثیر شگرفی بجز تغییر بازنمایی دیتاست ندارد و تاثیر خودش را تمام و کمال نشان نمیدهد.

دوما که دیتاست ما دیتاست «آسانی» است چون شباهت عناصر زیاد است و اهمیت تصاویر و هر بعد ورودی (عملا پیکسل) یکنواخت است. در دیتاستهایی که به نوعی anomaly داریم اهمیت گستردگی دیتاست بیشتر است و خودش را بیشتر نشان خواهد داد.

در اینجا چون با چندصد نمونه به دقت حدود ۹۷ درصد رسیده بودیم، نمی توان تاثیر تغییر دیتاست را نشان داد (حتی اگر تعداد دور آموزشی را زیاد کنیم و ریسک overfit شدن هم داشته باشیم و هر کاری هم بکنیم، دقت نهایتا ۳ درصد می تواند زیاد تر شود!).

میزان پیچیدگی

در اینجا میزان پیچیدگی مانند بخشهای ابتدایی معنایی ندارد زیرا دیتاست ما ثابت است، ولی همانطور که انتظار داریم و در قسمتهای اول دیدیم، اگر پارامترهایمان را ثابت نگه داریم (مشخصات شبکه و تعداد نقاط و ...) بدیهی است که با پیچیده شدن کار ما، دقت کم خواهد شد. واقعیتی که وجود دارد دیتاستهای مد نظر ساده هستند (و خب این اولین تجربهی بنده است) و بدون چالش خاصی دقتمان بالای ۹۰ درصد خواهد بود (برای دیتاست MNIST رسیدن به این دقت خیلی آسان است). برای حل این مشکل، دیتاستهای متفاوتی ارائه شدهاند (مانند Fashion MNIST برای دسته بوشاک) که رسیدن به دقت بالا نیازمند

مقداری تدبیر بیشتر باشد، پس اگر دیتاست را جایگزین کنیم با همین شبکه دقتمان کم خواهد شد.

از آنجایی که دیتاست Fashion MNIST از لحاظ ابعاد و فرمت تصاویر خیلی شبیه به MNIST است و در کتابخانه آماده موجود است، کافیست بجای import کردن Fashion_MNIST، MNIST را قرار بدهیم. مابقی کد تغییری نمی کند.

مشاهده می شود که دقت شبکهای که روی MNIST حدود ۹۷ درصد بود، برای Fashion MNIST حدود ۸۷ درصد

است یعنی ۱۰ درصد کمتر.

تعداد لایههای شبکه و تعداد نورونهای هر لایه

برای دیدن این که شبکهی ضعیفتر چه خواهد کرد، تعداد نورونها را از ۳۲ و ۶۴ به ۲۰ و ۵۰ کاهش میدهیم

و این را روی mnist بررسی می کنیم. دقت به %96.100 کاهش می یابد که اصلا کاهش چشمگیری نیست. اگر

تعداد را به ۱۶ و ۳۲ کاهش بدهیم و مجددا یادگیری انجام بدهیم دقت به %95.390 کاهش می یابد که هنوز

هم خیلی زیاد است. برای مقایسه، همین مدل روی fashion mnist دارای دقت %85.290 است.

نکتهی حائز اهمیت این است که افت دقت خیلی کم است، یعنی اگرچه با کوچک کردن شبکه دقت کم میشود

و با انتخاب دیتاست سخت تر حتی کمتر تر هم می شود، ولی افت دقت با کاهش چند نورون شدید نیست که به

نوعی بیانگر این است که تفکیک کردن انواع دادههایمان ساده است (ارقام تفاوت قابل ملاحظهای با همدیگر

دارند). اگر بخواهیم بیشتر از اینها تعداد نورونها را کم کنیم شبکه تمام میشود.

حال سعى مي كنيم با پيچيده كردن شبكه، دقت روى fashion mnist را بالا ببريم. تعداد نورونها را ۵۰ و

۱۰۰ قرار می دهیم و یادگیری را تکرار می کنیم.

Test Loss: 0.3572291135787964

est Accuracy: 87.41999864578247 %

بنابراین دقت بهتر می شود (ولی نه خیلی). حال یک لایه با ۷۵ نورون میان این دو اضافه می کنیم و داریم:

Loss: 0.3452637791633606 est Accuracy: 87.87000179290771 % اگر تعداد نورونها را به ۶۰ و ۱۰۰ و ۱۲۰ برسانیم خواهیم داشت:

Test Loss: 0.34538787603378296 Test Accuracy: 87.95999884605408 %

بنابراین به نظر می آید که به نوعی به ته خط رسیدهایم و با پیچیده کردن شبکه نمی توان به سادگی به دقت ۹۷ درصدی که در دیتاست ساده تر داشتیم برسیم.

تعداد چرخههای شبکه برای تکمیل یادگیری

در این قسمت بررسی می کنیم که تعداد چرخهها چه تاثیری روی یادگیری ما خواهند داشت. ابتدا روی دیتاست mnist با شبکهی ۳۲ و ۶۴ نورونی، تعداد دادههای هر چرخه را از ۱۲۸ به ۹۰ کاهش می دهیم. دقت به %96.450 می رسد که یعنی افت شدیدی نداشتیم. اگر به ۶۰ کاهش بدهیم دقت به %96.840 می رسد که حتی از حالت اولیه هم زیادتر است (گرچه این تغییرات دهم درصدی شانسی هستند عمدتا و معنای خاصی ندارند).

اگر با همان ۹۰ داده برای هر دوره، تعداد دوره را از ۱۰ به ۸ کاهش بدهیم دقت می شود %96.450 و اگر به ۵ دوره کاهش بدهیم به %96.280 می رسیم. اگر حتی باز هم آن را کم کنیم و ۳ دور یادگیری داشته باشیم دقت می شود %95.550 . نکته این است که احتمالا در دورهای ۹ و ۱۰ تغییر خاصی نداریم، یعنی مدل ما مقدار خیلی کمی overfit می شود. همانطور که گفته شد تغییرات از مرتبه دهم درصد خیلی معنادار نیستند، زیرا خیلی اوقات ممکن است با کاهش یادگیری، بخش train دیتاست به test شبیه تر شود و دقت بالاتر به نظر بیاید، ولی این چیز خوبی نیست. بنابراین به نظر می آید ۸ الی ۱۰ دور یادگیری و حدود ۹۰ الی ۱۰۰ داده در هر دور، برای mnist کفایت کند.

در ادامه سعی می کنیم با افزایش یادگیری، روی شبکهای با ۵۰ و ۱۰۰ نورون، دقت روی fashion mnist را زیادتر کنیم. به یاد داریم دقت چنین شبکهای با ۱۰ دور یادگیری و ۱۲۸ داده در هر دور حدود ۸۷ درصد بود. با افزایش تعداد دور به ۱۲ دقت می شود 87.480% که فرق خاصی نکرده است. با افزایش تعداد دور به ۱۵ دقت می شود 87.320% که نتیجه ی خوبی نیست.

بنابراین با افزایش دور نمی توان به سادگی این مشکل را حل کرد. اگر با همان ۱۲ دور تعداد داده ی هر دور را به ۲۰۰ برسانیم دقت می شود %88.020 که بالاترین عددی است که تا کنون داشته ایم. اگر حالا تعداد دور به ۱۵ برسد دقت می شود %87.680 که خبر خوبی نیست. بنابراین با این شبکه (که قدری از شبکه ی mnist قوی تر بود) و با ۱۲ دور یادگیری و batch size برابر ۲۰۰ می توان به دقت ۸۸ درصد رسید.

جمعبندي

نکتهای که در اینجا وجود دارد این است که در بخشهای رگرسیون، بهبود شبکه راحت بود. با افزایش تعداد نقاط و پیچیده کردن شبکه و قدری افزایش یادگیری، تقریبا همیشه امکان کاهش خطا وجود داشت. ولی کلاس بندی روی این دیتاستها به این سادگی نیست و برای بهبود آن فراتر از یک حدی، نیازمند تکنیکهای خاص و استفاده از شبکههای پیشرفته تر هستیم که فراتر از بحث ماست. واقعیتی که وجود دارد هم این است که این دیتاستها ذاتا دارای نویز هستند، یعنی باید مقایسهی ما با بخش رگرسیون نویزدار باشد، و نمی توان از یک دقتی فراتر رفت، یعنی همانطور که وقتی نویز گاوسی داریم MSE نمی تواند کمتر از یک حدی شود (بدون دوتی فراتر رفت، یعنی همانطور که وقتی نویز گاوسی داریم شود زیرا دیتاست قطعا شامل تصاویری است که ابهام دارند (مثلا عدد ۹ی که خیلی شبیه دامن باشد) و هرگز نمی توان دقت شبکه دارند (مثلا عدد ۹ی که خیلی شبیه دامن باشد) و هرگز نمی توان دقت شبکه را از حدی بالاتر برد.

بخش ششم: کاهش نویز

در این بخش از دیتاست MNIST استفاده می کنیم و دیتاست Fashion MNIST را به کنار می گذاریم. البته برای محاسبه ی عددی خطا، هردو مناسب هستند، ولی چون قصد داریم با چشم هم نتیجه را مشاهده کنیم، قضاوت این که یکی از تصاویر Fashion MNIST دقیقا چیست و چه زمانی نتیجه خوب است، سخت است.

```
def noisify(image, intensity):

if intensity > 0:
    image_copy = random_noise(image, mode='gaussian', clip=True)
if intensity > 1:
    image_copy = random_noise(image_copy, mode='gaussian', clip=True)
    image_copy = random_noise(image_copy, mode='salt', clip=True)
if intensity > 2:
    image_copy = random_noise(image_copy, mode='gaussian', clip=True)
image_copy = random_noise(image_copy, mode='gaussian', clip=True)
if intensity > 3:
    image_copy = random_noise(image_copy, mode='gaussian', clip=True)
```

ابتدا یک تابع تعریف میکنیم که نویز را به یک تصویر اضافه کند. کتابخانهی scikit-image شامل توابع آمادهای برای این کار است. متغیر intensity برای تعیین شدت نویز است. بر اساس مقدار آن، مرحله به مرحله نویز زیاد می شود. در مراحل دوم و بعدتر، هربار در کنار نویز gaussian، نویز salt هم داریم که برخی پیکسلها را به صورت رندوم ۱ میکند.

```
def add_image_to_plot(axs, row, img_n, img_dn, img_r):
axs[row, 0].imshow(img_n)
axs[row, 1].imshow(img_dn)
axs[row, 2].imshow(img_r)
return axs
```

این تابع سه تصویر معادل یک ردیف را به پلات ما اضافه می کند. تصویر اول حاوی نویز، تصویر دوم حاصل نویزگیری با شبکه و تصویر سوم، ground truth است که تصویر ما قبل از نویزگذاری است.

```
# load dataset from keras
(input_train, output_train), (input_test, output_test) = mnist.load_data()

# extrack 10k images and generate noised samples
images = input_train[0:12000]/255

noise_intensity = 1

images_noised = np.array(list(map(lambda x: noisify(x, noise_intensity), images))).reshape(-1, noise_intensity))
```

```
42  input_train = images_noised[0:10000]
43  output_train = images[0:10000]
44  input_test = images_noised[10000:12000]
45  output_test = images[10000:12000]
```

در این چند خط، دیتاست بارگذاری شده و ۱۲۰۰۰ عضو اول آن انتخاب میشوند. از آنجایی که چیدمان دیتاست رندوم است نیازی نیست اندیسهای رندوم تولید کنیم. ۱۰۰۰۰ عضو اول برای یادگیری هستند. سپس نمونهی نویزدار عکس نیز تولید میشود.

```
# create and train model

model = Sequential()

model.add(Dense(500, input_dim = 28 * 28, activation= 'relu'))

model.add(Dense(1000, activation = 'relu'))

model.add(Dense(28 * 28, activation = 'relu'))

model.compile(loss='mean_squared_error', optimizer='adam', metrics=['mean_squared_error'])

model.fit(input_train.reshape(-1, 28*28), output_train.reshape(-1, 28*28), batch_size=32, epocless
```

در این قسمت مدل ایجاد، کامپایل و train می شود. تنها نکته این است که این بار دیتاست را در کل train نکردیم و موقع پاس دادن آن به keras این عمل روی آن انجام شد. همچنین اگرچه کار ما ذاتا رگرسیون است، ولی مقادیر پیکسلها تقسیم بر ۲۵۵ شده و در نتیجه ReLU به خوبی کار ما را انجام می دهد و نیازی به نورون linear نداریم.

```
57 _, model_MSE = model.evaluate(input_test.reshape(-1, 28*28), output_test.reshape(-1, 28*28))
58  print('MSE: ' +str(model_MSE))
```

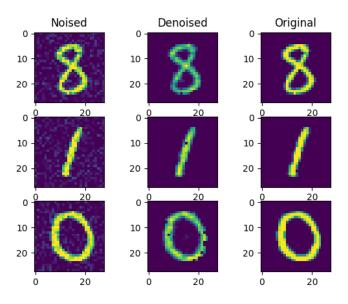
در این قسمت، مدل ارزیابی شده و MSE برای دادگان تست محاسبه میشود.

```
fig = plt.figure(dpi=100)
 axs = fig.subplots(3, 3)
 i1, i2, i3 = randint(0, 12000), randint(0, 12000), randint(0, 12000)
 add_image_to_plot(axs, 0, images_noised[i1],
                   model.predict(images_noised[i1].reshape(-1, 28*28)).reshape(28, 28),
                   images[i1])
 add_image_to_plot(axs, 1, images_noised[i2],
                   model.predict(images_noised[i2].reshape(-1, 28*28)).reshape(28, 28),
                   images[i2])
 add_image_to_plot(axs, 2, images_noised[i3],
                   model.predict(images noised[i3].reshape(-1, 28*28)).reshape(28, 28),
                   images[i3])
 axs[0, 0].set_title("Noised")
 axs[0, 1].set_title("Denoised")
 axs[0, 2].set_title("Original")
plt.show()
```

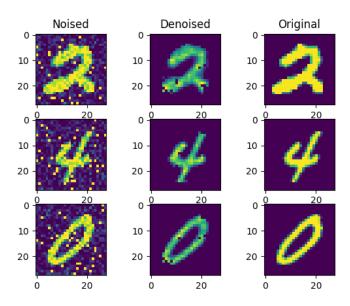
در نهایت سه اندیس تصادفی انتخاب شده و به ازای هر اندیس، تصویر اصلی، تصویر نویزدار شده و تصویری که نویز آن توسط شبکه حذف شده است مشاهده می شود.

بررسی چهار سطح نویز مختلف

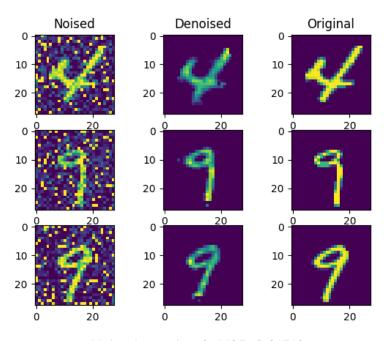
در این قسمت مشاهده می کنیم که با چهار سطح نویز مختلف و شبکهای که در کد بالا مشاهده شد، چه نتیجهای حاصل می شود.



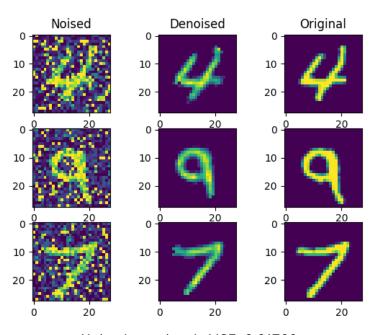
Noise Intensity=1, MSE=0.00832



Noise Intensity=2, MSE=0.01457



Noise Intensity=3, MSE=0.01512

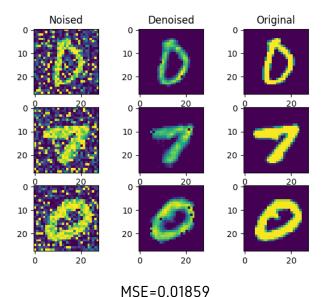


Noise Intensity=4, MSE=0.01788

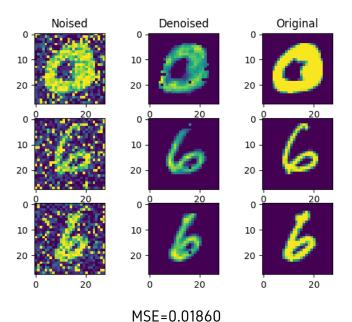
بنابراین مشاهده می شود که شبکه ی عصبی توانایی کافی در رفع نویز را دارد. در ادامه تحلیلهای بیشتری روی این موضوع انجام می دهیم. البته دقت داریم که این MSE ها کم نیستند – اعداد ورودی و خروجی در بازه ی ۰ تا ۱ هستند پس بدترین MSE ممکن برابر ۱ است!

مقایسهی نتایج دادههای آموزشی و آزمایشی

در قسمت قبل، نمونههای مشاهده شده بصورت مخلوط از نمونههای آموزشی و آزمایشی بودند. در این قسمت این دو را از هم جدا میکنیم و نتایج را بررسی میکنیم. در سراسر تحلیلهایمان، سطح نویز حداکثر است. نویز گیری روی نمونههای آموزشی:



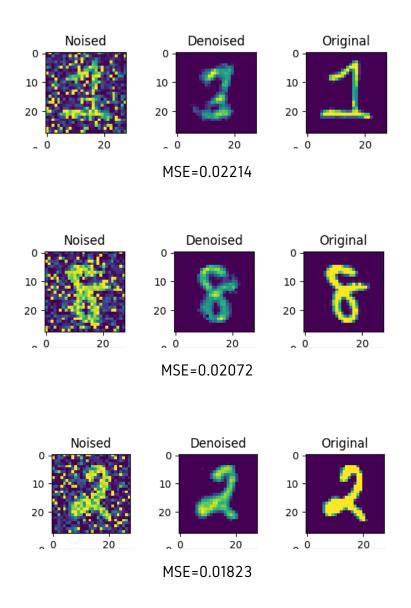
نویزگیری روی نمونههای آزمایشی:



بنابراین شبکه به خوبی آموزش دیده است و تفاوت خاصی بین نمونههای آزمایشی و آموزشی نداریم.

تاثیر تعداد دادههای آموزشی

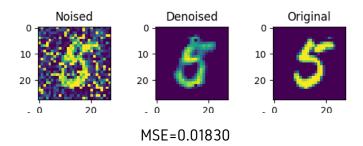
مشابه قسمتهای قبلی، بررسی می کنیم که اندازه ی دیتاست چقدر در کارمان تاثیر دارد. به ترتیب برای سایز ۳۰۰۰ و ۵۰۰۰ و ۱۰۰۰۰ بررسی می کنیم که خطا چقدر است.



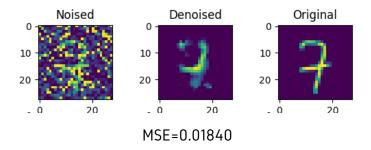
مشاهده می شود که با ۳۰۰۰ داده وضعیت خیلی خوب نیست ولی بین ۵۰۰۰ و ۱۰۰۰۰ داده نتیجه خیلی فرق نمی کند. مجددا تاکید می شود که MSE=0.022 مقدار قابل توجهی است زیرا اعداد از ۰ تا ۱ هستند.

تعداد لایههای شبکه و تعداد نورونهای هر لایه

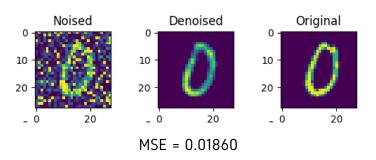
۲۵۰ و ۵۰۰ و ۷۸۴ نورون



۵۰۰ و ۱۰۰۰ و ۷۸۴ نورون



۵۰۰ و ۱۰۰۰ و ۱۵۰۰ و ۲۸۴ نورون

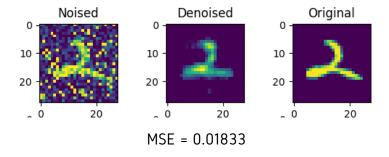


بنابراین به نظر می آید که مدل در حال overfit شدن است و نیازی نیست شبکه ی خیلی پیچیدهای داشته باشیم. شبکه ی اول این زیربخش که کمترین خطا را هم دارد، در حدود شبکه های بخش های ابتدایی پروژه است.

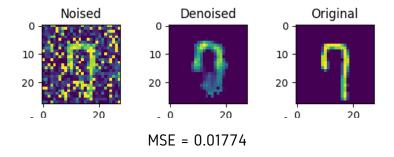
تعداد چرخههای شبکه برای تکمیل یادگیری

شبکهای با ۳۰۰ و ۷۰۰ و ۷۸۴ نورون استفاده می کنیم و تعداد دورهای آموزشی را ۵ و ۱۰ و ۱۵ و ۲۰ و ۲۵ می گذاریم و نتیجه را مشاهده می کنیم:

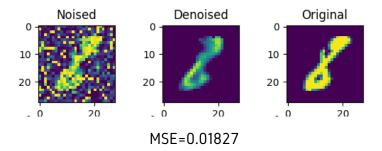
با ۵ دور:



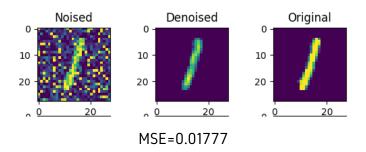
با ۱۰ دور:



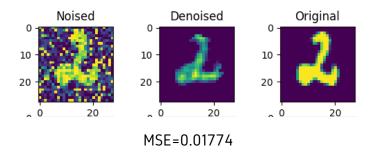
با ۱۵ دور:



با ۲۰ دور:



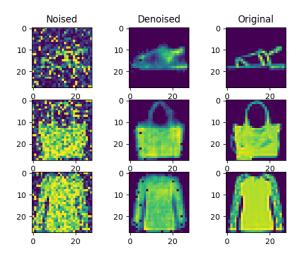
با ۲۵ دور:



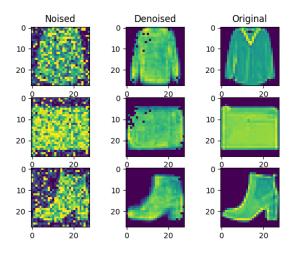
بنابراین اگرچه تعداد دور یادگیری زیادتر ذاتا چیز بهتری است، اما کمک زیادی به ما نمی کند، چون با چند برابر کردن مدت زمان یادگیری، خطایمان فقط به میزان کمی کاهش مییابد.

بررسی رفع نویز برای دیتاست Fashion MNIST

محض بررسی یک دیتاست پیچیدهتر (که نویز گرفتن از آن سخت تر از نویز گرفتن از ارقام باشد) مجددا سراغ Fashion MNIST میرویم. با ۱۰ دور آموزشی و ۳۰۰ و ۷۰۰ نورون و ۱۰۰۰ داده ی آموزشی داریم:



MSE = 0.02013



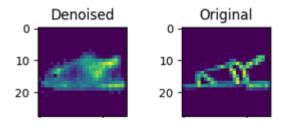
MSE = 0.01966

بنابراین میبینیم که کیفیت نسبت به دیتاست MNIST دچار افت شده است و تصاویر نویزگیری شده فرق قابل توجهی با تصاویر اصلی دارند.

علت این امر تا حدی بخاطر این است که ارقام دستنویس خیلی تنوع رنگ ندارند و پیکسلهای آنها تقریبا صفر و یکی هستند، بنابراین اولا نویز خیلی آنها را خراب نمی کند و دوما رفع نویز ساده است. ولی در تصاویر لباس، جزئیات حائز اهمیت زیادتری داریم و رنگبندی زیاد است، پس هم نویز مخرب تر است و هم رفع آن سخت تر.

جمعبندي

در این قسمت رفع نویز با MLP بررسی شد. مشاهده شد که بدون سختی خاصی این کار برای دیتاست MNIST امکانپذیر است ولی برای Fashion MNIST سختتر است و برای دیتاستهای واقعی تر حتی سختتر هم خواهد شد. دقت داریم که باید هدف از این رفع نویز هم مشخص باشد — چنانچه قصد داریم پس از رفع نویز inference انجام دهیم، کیفیت افت شدیدی نمی کند، ولی اگر بخواهیم از دید انسان عکس شبیه حالت اول شود، کار تا حدی سخت تر است. مثلا اگر به یک مثال از Fashion MNIST نگاه کنیم:



برای هردو تصویر واضح است که با یک کفش روبهرو هستیم و چنانچه این را ورودی شبکه عصبی قسمت پنج قرار دهیم قطعا جواب کفش خواهد بود، یعنی کلاس تصویر (از ۱۰ کلاس دیتاست) پس از نویز گرفتن و رفع نویز هنوز هم رقم π باشد و به نویز واضح است. این معادل این است که یک رقم مثلا π بعد از نویز گرفتن و رفع نویز هنوز هم رقم π باشد و به Λ تبدیل نشده باشد.

ولی اگر از دید انسان به دو تصویر نگاه کنیم، تفاوت قابل توجه است. تصویر سمت چپ شبیه یک کتانی است و عملا دیگر تصویر سمت راست نیست و از دید یک انسان تصویر دچار تفاوت شدیدی شده است. علت این امر می تواند به وجود کتانی در دادههای آموزشی شبکه نیز باشد.

جمعبندي

در شش قسمت این پروژه، رگرسیون و کلاسبندی با MLP بررسی شد. در هر قسمت سعی بر این بود که تاثیر تمامی مشخصات شبکه بررسی شود و مسیری که برای بهبود شبکه طی شده است توضیح داده شود. البته توضیحات کلیشهای بیشتر در قسمتهای اول آورده شد و در قسمتهای بعدی از تکرار مکررات پرهیز شد و صرفا نتایج بررسی شدند. در چهار قسمت اول دیدیم که با شبکهی عصبی چگونه میتوان رگرسیون را روی توابع اجرا کرد و حتی توابع عجیب و چندضابطهای را یاد گرفت. چالش اصلی این قسمت برون یابی شبکه روی توابع پیچیده بود — با بهبود شبکه میتوان انتظار درون یابی خوبی داشت، ولی برون یابی توابع چندضابطهای یا دورهای خیلی سخت است. در قسمت پنجم کلاس بندی روی دیتاست MNIST و همچنین Fashion MNIST بررسی شد و دیدیم که یک شبکه به سادگی میتواند به دقت بالایی در کلاس بندی آنها دست پیدا کند. در قسمت ششم هم دادههایی از این دو دیتاست را آغشته به نویز کردیم و با شبکهی عصبی نویز آنها را حذف کردیم.

منابع

- 1: https://machinelearningmastery.com/tutorial-first-neural-network-python-keras/
- 2: https://www.tensorflow.org/tutorials/keras/regression
- 3: https://github.com/titansarus/AI-Projects/tree/master/Neural%20Network
- 4: https://www.tensorflow.org/tutorials/keras/classification
- 5: https://keras.io/examples/vision/mnist_convnet/
- 6: https://www.analyticsvidhya.com/blog/2021/06/mnist-dataset-prediction-using-keras/
- 7: https://scikit-image.org/docs/stable/api/skimage.util.html#skimage.util.random_noise
- پروژهی ژنتیک خودم، که امکانات تولید دیتاست و نویز داشت: 8