

Numerical Analysis

Exam Appendix

Astral Projection

2026 年 1 月 13 日

目录

1	数学基础知识	5
1.1	补充内容	5
1.1.1	矩阵的可分性	5
1.2	重要证明	5
1.2.1	Legender 多项式的零平方误差最小性质	5
1.2.2	Chebyshev 多项式的零一致误差最小性质	5
1.3	例题与习题	5
2	函数插值与重构	7
2.1	重要证明	7
2.1.1	插值多项式的误差函数	7
2.1.2	分片线性插值和分片三次 Hermite 插值的收敛性定理	7
2.1.3	三角插值多项式形式、相多项式形式	8
2.1.4	三角插值的误差分析	8
2.2	函数逼近	8
2.3	补充内容	8
2.3.1	Schauder 基	8
2.4	重要证明	8
2.4.1	最佳平方逼近存在唯一性定理	8
2.4.2	广义傅里叶展开收敛性的证明	8
2.4.3	最佳一致逼近存在性定理	9
2.4.4	Chebyshev 交错点组定理	9
2.4.5	最佳一致逼近唯一性定理	9
2.5	重要例题与习题	9
3	数值微积分	11
3.1	补充内容	11
3.2	重要证明	11
3.2.1	闭型 Newton-Cotes 公式的导出与误差分析	11

3.2.2 开型 Newton-Cotes 公式的导出与误差分析	11
3.3 重要习题与例题	11
4 常微分方程数值解	13
4.1 补充内容	13
4.2 重要证明	13
4.2.1 y 的各阶导数	13
4.2.2 一步误差与局部截断误差的关系	14
4.3 重要习题与例题	14
4.3.1 求相容阶和主局部截断误差：泰勒级数展开法	14
4.3.2 显式 RK 的推导	14

Chapter 1

数学基础知识

1.1 补充内容

1.1.1 矩阵的可分性

1.2 重要证明

1.2.1 Legendre 多项式的零平方误差最小性质

定理 1.2.1. 在所有首项为 1 的 n 次多项式中, Legendre 多项式 $\tilde{P}_n(x)$ 在 $[-1, 1]$ 上与零的平方误差最小。

证明:

提示: 考虑 $f = \tilde{P}_n + a_{n-1}\tilde{P}_{n-1} + \dots + a_1\tilde{P}_1 + a_0\tilde{P}_0$ 和误差函数 $\|f - 0\|^2$

1.2.2 Chebyshev 多项式的零一致误差最小性质

定理 1.2.2. 在所有首项为 2^{n-1} 的 n 次多项式中, Chebyshev 多项式 $T_n(x)$ 在 $[-1, 1]$ 上与零的一致误差最小。

证明:

1.3 例题与习题

Chapter 2

函数插值与重构

2.1 重要证明

2.1.1 插值多项式的误差函数

定理 2.1.1 (插值多项式误差公式). 设 $f \in C^{n+1}[a, b]$, x_0, x_1, \dots, x_n 为区间 $[a, b]$ 上的 $n+1$ 个两两不同的节点, 则对任意 $x \in [a, b]$, 存在 $\xi \in (a, b)$, 使得

$$f(x) - p(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \prod_{i=0}^n (x - x_i) \quad (2.1)$$

其中 $p(x)$ 为通过节点 $(x_i, f(x_i))$ 的插值多项式。

证明:

2.1.2 分片线性插值和分片三次 Hermite 插值的收敛性定理

命题: 定义

$$h = \max_{1 \leq i \leq n} (x_i - x_{i-1}) \quad (2.2)$$

则进行分片线性插值时,

- 若 $f \in C[a, b]$, 则 $\lim_{h \rightarrow 0} \|f - \phi\|_{\infty} \rightarrow 0$
- 若 $f \in C^1[a, b]$, 则 $\|f - \phi\|_{\infty} \leq \frac{h}{2} \|f'\|_{\infty}$
- 若 $f \in C^2[a, b]$, 则 $\|f - \phi\|_{\infty} \leq \frac{h^2}{8} \|f''\|_{\infty}$

进行分片三次 Hermite 插值时,

- 若 $f \in C^1[a, b]$, 则 $\|f - \phi\|_{\infty} \leq ch \|f'\|_{\infty}$
- 若 $f \in C^2[a, b]$, 则 $\|f - \phi\|_{\infty} \leq ch^2 \|f''\|_{\infty}$

- 若 $f \in C^3[a, b]$, 则 $\|f - \phi\|_\infty \leq ch^3 \|f'''\|_\infty$
- 若 $f \in C^4[a, b]$, 则 $\|f - \phi\|_\infty \leq \frac{1}{384} h^4 \|f^{(4)}\|_\infty$

证明:

Note: 分片线性插值只要做泰勒展开即可; 分片三次 Hermite 插值在 4 阶光滑性时可以通过余项公式给出, 低于 4 阶光滑性需要用到 Peano 核定理。

2.1.3 三角插值多项式形式、相多项式形式

2.1.4 三角插值的误差分析

2.2 函数逼近

2.3 补充内容

2.3.1 Schauder 基

2.4 重要证明

2.4.1 最佳平方逼近存在唯一性定理

定理 2.4.1. 设 $f \in C[a, b]$, Φ 为 $C[a, b]$ 的有限维子空间, 则存在唯一的 $\phi^* \in \Phi$, 使得

$$\|f - \phi^*\| = \min_{\phi \in \Phi} \|f - \phi\| \quad (2.3)$$

证明:

2.4.2 广义傅里叶展开收敛性的证明

1、广义傅里叶级数收敛到 $(C[a, b], \|\cdot\|_2)$ 的完备化空间 $(C[a, b], \|\cdot\|_2)$ 中的一个元素。若 $\|\cdot\|_2$ 为权系数 ρ 的内积诱导范数, 则 $(C[a, b], \|\cdot\|_2)$ 即为 $L^2_\rho(a, b)$ 。

2、设 $f \in C[a, b]$, $\{\phi_m\}_{m=0}^\infty$ 为 $C[a, b]$ 中的规范正交函数组, 则 f 在 $\{\phi_m\}$ 下的广义傅里叶展开

$$f \sim \sum_{m=0}^{\infty} a_m \phi_m(x), \quad a_m = (f, \phi_m) \quad (2.4)$$

在 $C[a, b]$ 中一致收敛于 f , 即

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left\| f - \sum_{m=0}^n a_m \phi_m(x) \right\|_\infty = 0 \quad (2.5)$$

证明:

提示: 1 的证明用到 $\sum_{i=0}^\infty |a_i|^2 < \infty$, 2 的证明用到 Weierstrass 逼近定理。

2.4.3 最佳一致逼近存在性定理

定理 2.4.2 (最佳一致逼近存在性定理). 设 $f \in C[a, b]$, 则在 n 次多项式空间 P_n 中, 存在一个多项式 $p_n^* \in P_n$, 使得

$$\|f - p_n^*\|_\infty = \min_{p_n \in P_n} \|f - p_n\|_\infty \quad (2.6)$$

即 P_n 中关于 $f \in C[a, b]$ 的最小偏差是可以达到的。

证明:

提示: 利用偏差泛函的性质

2.4.4 Chebyshev 交错点组定理

定理 2.4.3 (Chebyshev 交错点组定理). 设 $f \in C[a, b]$, $p_n^* \in P_n$ 为 f 在 P_n 中的最佳一致逼近多项式, 则存在 $a \leq x_0 < x_1 < \dots < x_{n+1} \leq b$, 使得

$$f(x_i) - p_n^*(x_i) = (-1)^i \|f - p_n^*\|_\infty, \quad i = 0, 1, \dots, n+1 \quad (2.7)$$

即误差函数在 $n+2$ 个点上达到最大偏差且符号交替。

证明:

提示: 分别证明必要性和充分性, 且均用到反证法。

2.4.5 最佳一致逼近唯一性定理

定理 2.4.4 (最佳一致逼近唯一性定理). 设 $f \in C[a, b]$, 则 f 在 n 次多项式空间 P_n 中的最佳一致逼近多项式 p_n^* 是唯一的。

证明:

提示: 反证法。

2.5 重要例题与习题

求解最佳平方逼近

记 $\Phi = \text{span}(1, x^2)$, 求 $x \in [0, 1]$ 上在 Φ 中的最佳平方逼近。

Chapter 3

数值微积分

3.1 补充内容

3.2 重要证明

3.2.1 闭型 Newton-Cotes 公式的导出与误差分析

3.2.2 开型 Newton-Cotes 公式的导出与误差分析

3.3 重要习题与例题

Chapter 4

常微分方程数值解

4.1 补充内容

4.2 重要证明

4.2.1 y 的各阶导数

当 $y' = f(t, y)$ 时, 求 y 的各阶导数。

符号规范: 记 $\partial f / \partial x_i = f_i$, 即 f_i 是 f 对第 i 个变量的偏导数。在当前情境中, 有

$$f_1 = \frac{\partial f}{\partial t} \tag{4.1}$$

$$f_2 = \frac{\partial f}{\partial y} \tag{4.2}$$

求解:

题目条件为

$$\frac{dy}{dt} = f(t, y) \tag{4.3}$$

即将对 y 的求导转化为了对 f 的全微分。于是有算符关系

$$\frac{d}{dt} = \frac{\partial}{\partial t} + \frac{dy}{dt} \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial t} + f \frac{\partial}{\partial y} \tag{4.4}$$

因此

$$y' = f \quad (4.5)$$

$$y'' = \frac{df}{dt} = \frac{\partial f}{\partial t} + f \frac{\partial f}{\partial y} \quad (4.6)$$

$$= f_1 + f f_2 \quad (4.7)$$

$$y''' = \frac{dy''}{dt} = \frac{df_1}{dt} + f \frac{df_2}{dt} + f_2 \frac{df}{dt} \quad (4.8)$$

$$= \frac{\partial f_1}{\partial t} + f \frac{\partial f_1}{\partial y} + f \left(\frac{\partial f_2}{\partial t} + f \frac{\partial f_2}{\partial y} \right) + f_2 \left(\frac{\partial f}{\partial t} + f \frac{\partial f}{\partial y} \right) \quad (4.9)$$

$$= f_{11} + f f_{12} + f(f_{21} + f f_{22}) + f_2(f_1 + f f_2) \quad (4.10)$$

$$= f_{11} + 2f f_{12} + f^2 f_{22} + f_2(f_1 + f f_2) \quad (4.11)$$

4.2.2 一步误差与局部截断误差的关系

$$(1 - h_{n+1}L)|\tilde{R}_{n+1}| \leq |R_{n+1}| \leq (1 + h_{n+1}L)|\tilde{R}_{n+1}| \quad (4.12)$$

4.3 重要习题与例题

4.3.1 求相容阶和主局部截断误差：泰勒级数展开法

欧拉法

梯形方法

4.3.2 显式 RK 的推导

基本思路：

局部截断误差为

$$R = y(t+h) - y(t) - h\Phi(t, y, f) \quad (4.13)$$

$$= \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} y^{(k)}(t) h^k \quad (4.14)$$

$$- y(t) \quad (4.15)$$

$$- h \cdot \sum_{k=1}^{\infty} \phi_k h^k \quad (4.16)$$

要令 RK 具有 n 阶相容性，即要令

$$R = p_{n+1}(t)h^{n+1} + O(h^{n+2}) \quad (4.17)$$

需要消去 R 中低于 h^{n+1} 的各阶项, 即可得到一系列关于 a_{ij}, b_i, c_i 的方程。

计算方法即为:

- 在 t 点对 $t(t+h)$ 作泰勒展开
- 在 (t_n, y_n) 对 $\phi(t_n, y_n, f)$ 作多元泰勒展开
- 令各阶系数相等, 即

$$\phi_k = \frac{1}{(k+1)!} y^{(k+1)} \quad (4.18)$$

显式二阶推导

显式 RK 参数矩阵:

$$\begin{array}{c|cc} c_1 = 0 & 0 & 0 \\ c_2 & a_{21} & 0 \\ \hline & b_1 + & b_2 = 1 \end{array} \quad (4.19)$$

RK 斜率:

$$k_1 = f(t_n, y_n) \quad (4.20)$$

$$k_2 = f(t_n + c_2 h, y_n + a_{21} h k_1) = f(t_n + c_2 h, y_n + a_{21} h f(t_n, y_n)) \quad (4.21)$$

增量函数:

$$\phi = b_1 k_1 + b_2 k_2 \quad (4.22)$$

对 k_1, k_2 作泰勒展开:

$$k_1 = f(t_n, y_n) = f \quad (4.23)$$

$$k_2 = f + f_1 c_2 h + f_2 \cdot c_2 h f + O(h^2) \quad (4.24)$$

则 $\phi = b_1 k_1 + b_2 k_2$ 的展开可表示为

$$\text{常数项: } \phi_0 = (b_1 + b_2) f \quad (4.25)$$

$$\text{一次项系数: } \phi_1 = b_2 c_2 f_1 + b_2 c_2 f f_2 \quad (4.26)$$

对 y 进行泰勒展开:

$$y' = f(t, y) \quad (4.27)$$

$$y'' = \frac{\partial f}{\partial t} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t} = f_1 + f f_2 \quad (4.28)$$

因此需要满足关系

$$(b_1 + b_2) f = y' = f \quad (4.29)$$

$$b_2 c_2 f_1 + b_2 c_2 f f_2 = \frac{1}{2} y'' = \frac{1}{2} (f_1 + f f_2) \quad (4.30)$$

即

$$b_1 + b_2 = 1 \quad (4.31)$$

$$b_2 c_2 = \frac{1}{2} \quad (4.32)$$

显式三阶推导

RK 参数矩阵

$$\begin{array}{c|ccc} c_1 = 0 & 0 & 0 & 0 \\ c_2 & a_{21} & 0 & 0 \\ c_3 & a_{31} & a_{32} & 0 \\ \hline & b_1 + & b_2 + & b_3 = 1 \end{array} \quad (4.33)$$

RK 斜率:

$$k_1 = f(t_n, y_n) = f \quad (4.34)$$

$$k_2 = f(t_n + c_2 h, y_n + a_{21} h k_1) \quad (4.35)$$

$$= f + f_1 c_2 h + f_2 \cdot a_{21} h f \quad (4.36)$$

$$+ \frac{f_{11}(c_2 h)^2 + 2f_{12}(c_2 h)(a_{21} h k_1) + f_{22}(a_{21} h k_1)^2}{2} + O(h^3) \quad (4.37)$$

$$= f + c_2 f_1 h + a_{21} f f_2 h \quad (4.38)$$

$$+ \frac{c_2^2 f_{11} + 2a_{21} c_2 f f_{12} + a_{21}^2 f^2 f_{22}}{2} h^2 + O(h^3) \quad (4.39)$$

$$= f + c_2(f_1 + f f_2)h + \frac{c_2^2}{2}(f_{11} + 2f f_{12} + f^2 f_{22})h^2 + O(h^3) \quad (4.40)$$

$$k_3 = f(t_n + c_3 h, y_n + h(a_{31} k_1 + a_{32} k_2)) \quad (4.41)$$

$$= f + f_1 c_3 h + f_2 h(a_{31} k_1 + a_{32} k_2) \quad (4.42)$$

$$+ \frac{f_{11} c_3^2 h^2 + 2f_{12} \cdot c_3 h \cdot h(a_{31} k_1 + a_{32} k_2) + f_{22}(a_{31} k_1 + a_{32} k_2)^2 h^2}{2} + O(h^3) \quad (4.43)$$

$$(4.44)$$

此时，向 k_3 中代入 k_1 和 k_2 时，不一定要带入到 h^2 项，只要令所有的 h^2 项系数正确即可。于是有

$$k_3 = f + f_1 c_3 h + f_2 h[a_{31} f + a_{32}(f + c_2(f_1 + f f_2)h)] \quad (4.45)$$

$$+ \frac{h^2}{2}[c_3^2 f_{11} + 2c_3 f_{12}(a_{31} f + a_{32} f) + f_{22}(a_{31} f + a_{32} f)^2] + O(h^3) \quad (4.46)$$

$$= f + [c_3 f_1 + (a_{31} + a_{32})f f_2]h \quad (4.47)$$

$$+ \frac{1}{2}[2a_{32} c_2 f_2(f_1 + f f_2) + c_3^2 f_{11} + 2c_3(a_{31} + a_{32})f f_{12} + f^2 f_{22}(a_{31} + a_{32})^2]h^2 + O(h^3) \quad (4.48)$$

代入 $a_{31} + a_{32} = c_3$ 后, 有

$$k_3 = f + c_3(f_1 + ff_2)h \quad (4.49)$$

$$+ \frac{1}{2}[2a_{32}c_2f_2(f_1 + ff_2) + c_3^2f_{11} + 2c_3^2ff_{12} + f^2f_{22}c_3^2]h^2 + O(h^3) \quad (4.50)$$

$$= f + c_3(f_1 + ff_2)h + \frac{1}{2}[2a_{32}c_2f_2(f_1 + ff_2) + c_3^2(f_{11} + 2ff_{12} + f^2f_{22})]h^2 + O(h^3) \quad (4.51)$$

先考虑 y 的各阶导数, 有

$$y' = f(t, y) \quad (4.52)$$

$$y'' = f_1 + ff_2 \quad (4.53)$$

$$y''' = f_{11} + 2ff_{12} + f^2f_{22} + f_2(f_1 + ff_2) \quad (4.54)$$

代入增量函数 $\phi = b_1k_1 + b_2k_2 + b_3k_3$, 可得

$$\text{常数项: } \phi_0 = (b_1 + b_2 + b_3)f \quad (4.55)$$

$$\text{一次项系数: } \phi_1 = (b_2c_2 + b_3c_3)(f_1 + ff_2) \quad (4.56)$$

$$\text{二次项系数: } \phi_2 = \frac{1}{2}[2b_3a_{32}c_2f_2(f_1 + ff_2) + (b_2c_2^2 + b_3c_3^2)(f_{11} + 2ff_{12} + f^2f_{22})] \quad (4.57)$$

由

$$\phi_0 = y' = f \quad (4.58)$$

$$\phi_1 = \frac{1}{2}y'' = \frac{1}{2}(f_1 + ff_2) \quad (4.59)$$

$$\phi_2 = \frac{1}{6}y''' = \frac{1}{6}[f_{11} + 2ff_{12} + f^2f_{22} + f_2(f_1 + ff_2)] \quad (4.60)$$

可得方程组

$$b_1 + b_2 + b_3 = 1 \quad (4.61)$$

$$b_2c_2 + b_3c_3 = \frac{1}{2} \quad (4.62)$$

$$a_{32}b_3c_2 = \frac{1}{6} \quad (4.63)$$

$$b_2c_2^2 + b_3c_3^2 = \frac{1}{3} \quad (4.64)$$