

# Álgebra Lineal I

Usando Beamer (nunca ppt)

William Carlos Echegaray Castillo

Universidad Nacional de Ingeniería  
Facultad de Ciencias  
Escuela Profesional de Matemática

14 de diciembre de 2020

# Transformaciones Lineales

En general tenemos, sea  $v \in V$  cualquiera, entonces podemos escribir en función de las bases  $\Gamma$  y  $\Omega$  como sigue

$$v = \sum_{j=1}^n x_j v^j, \quad y \quad v = \sum_{j=1}^n x_j w^j$$

que determinan los vectores

$$x_v = (x_1, \dots, x_n)^t, \quad y \quad y_v = (y_1, \dots, y_n)^t.$$

## Proposición

Con las notaciones anteriores, se tiene

1.  $PQ = I$ .
2.  $Px_v = y_v$  y  $Qy_v = x_v$ .

### Prueba:

1. Note que

$$v^j = \sum_{i=1}^n \alpha_{ij} w^i = \sum_{i=1}^n \alpha_{ij} \left( \sum_{t=1}^n \beta_{ti} v^t \right) = \sum_{t=1}^n \sum_{i=1}^n (\alpha_{ij} \beta_{ti}) v^t.$$

Como los vectores  $v^j$  son linealmente independiente, entonces se tiene

$$\sum_{i=1}^n \alpha_{ij} \beta_{ti} = \delta_{tj},$$

donde  $\delta_{tj}$  es el delta de Kronecker.

Además tenemos,

$$(QP)_{tj} = \sum_{i=1}^n \alpha_{ij} \beta_{ti}.$$

Por tanto se tiene  $QP = I$ .

2. Se tiene que  $v = \sum_{j=1}^n y_j w^j$ , y

$$v = \sum_{i=1}^n x_i v^i = \sum_{i=1}^n x_i \left( \sum_{j=1}^n \alpha_{ji} w^j \right) = \sum_{j=1}^n \left( \sum_{i=1}^n \alpha_{ji} x_i \right) w^j.$$

De las dos últimas relaciones tenemos

$$y_j = \sum_{i=1}^n \alpha_{ji} x_i = (Px_v)_j, \quad \text{para } j = 1, 2, \dots, n.$$

Luego  $y_v = Px_v$  y por el ítem (1) se obtiene que  $Qy_v = x_v$ .

Consideremos  $V$  y  $W$  espacios vectoriales, y las bases  $\{v^1, v^2, \dots, v^n\}$  y  $\{e^1, e^2, \dots, e^n\}$  para  $V$ , y  $\{w^1, w^2, \dots, w^m\}$  y  $\{f^1, f^2, \dots, f^m\}$  para  $W$ . Entonces

$$v^j = \sum_{t=1}^n \alpha_{tj} e^t, \quad w^t = \sum_{k=1}^m \beta_{kt} f^k,$$

para  $j = 1, 2, \dots, n$  y  $t = 1, 2, \dots, m$ , entonces estas expresiones determinan las matrices de cambio de base

$$P = [\alpha_{tj}] \in \mathbb{K}(n, n), \quad Q = [\beta_{kt}] \in \mathbb{K}(m, m).$$

Además, dada la transformación lineal  $T : V \longrightarrow V$ , se tiene

$$T(v^j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} w^i, \quad j = 1, 2, \dots, n,$$

$$T(e^t) = \sum_{k=1}^m b_{kt} f^k, \quad t = 1, 2, \dots, n,$$

determinan las matrices asociadas a  $T$ ,  $A_T = [a_{ij}]$ ,  $B_T = [b_{kt}]$ .

## Proposición

Con las notaciones dadas se tiene

$$A_T = Q^{-1}B_TP$$

. **Prueba:**

Notamos

$$T(v^j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} w^i = \sum_{i=1}^m a_{ij} \left( \sum_{k=1}^m \beta_{ki} f^k \right) = \sum_{k=1}^m \left( \sum_{i=1}^m \beta_{ki} a_{ij} \right) f^k$$

$$T(v^j) = \sum_{t=1}^n \alpha_{tj} T(e^t) = \sum_{t=1}^n \alpha_{tj} \left( \sum_{k=1}^m b_{kt} f^k \right) = \sum_{k=1}^m \left( \sum_{t=1}^n b_{kt} \alpha_{tj} \right) f^k.$$

Como  $\{f^1, f^2, \dots, f^m\}$  es una base, y de la igualdad anterior tenemos

$$\sum_{i=1}^m \beta_{ki} a_{ij} = \sum_{t=1}^n b_{kt} \alpha_{tj}, \quad k = 1, 2, \dots, m, \quad j = 1, 2, \dots, n.$$

Por tanto,  $(QA_T)_{kj} = (B_TP)_{kj}$ ,  $k = 1, 2, \dots, m$ ,  $j = 1, 2, \dots, n$ .

Entonces  $QA_T = B_TP$ . ■

## Observación

*La proposición anterior no indica que dos matrices asociadas a una transformación lineal son equivalentes, luego podemos escribir*

$$A_T = Q^{-1}B_TP.$$

*Para un caso particular  $W = V$  se tiene, para dos bases  $\{v^1, \dots, v^n\}$  y  $\{w^1, \dots, w^n\}$  de  $V$ , obtenemos*

$$v^j = \sum_{t=1}^j \alpha_{tj} w^t, \quad j = 1, 2, \dots, n.$$

*Si  $P = [\alpha_{ij}]$  y  $T : V \longrightarrow V$  una transformación lineal, entonces tenemos*

$$T(v^j) = \sum_{i=1}^n a_{ij} v^i, \quad j = 1, 2, \dots, n$$

$$T(w^t) = \sum_{k=1}^n b_{kt} w^k, \quad t = 1, 2, \dots, n,$$

estas relaciones nos proporciona las matrices  $A_T = [a_{ij}]$ ,  $B_T = [b_{kt}]$  asociadas a  $T$ .

Por tanto las notaciones anteriores nos conduce a la siguiente

### Proposición

$$A_T = P^{-1}B_TP.$$

**Prueba:** Ejercicio. ■

Esta proposición nos indica que dos matrices asociadas a una transformación lineal  $T : V \longrightarrow V$  son semejantes.



Recordemos que dada una matriz  $A \in \mathbb{K}(m, n)$ , denotamos por  $\mathcal{F}(A)$ ,  $\mathcal{C}(A)$  los espacios generados por los vectores fila y columna de  $A$  respectivamente, también  $r_f(A) = \dim(\mathcal{F}(A))$  y  $r_c(A) = \dim(\mathcal{C}(A))$  el rango de  $A$  por filas y por columnas de  $A$  respectivamente.

## Teorema (Teorema del Rango)

Sea una matriz  $A \in \mathbb{K}(m, n)$ , entonces

$$r_f(A) = r_c(A).$$

Denotemos por  $r(A) = r_f(A) = r_c(A)$ , el **rango** de  $A$ .

## Proposición

Dada una matriz  $A \in \mathbb{K}(m, n)$  y

$$\mathcal{N}(A) = \{x \in \mathbb{K}(n, 1) / Ax = \mathbf{0}\}.$$

Entonces

$$n = \dim(\mathcal{N}(A)) + r_c(A).$$

### Prueba:

Sea la transformación lineal  $L_A : \mathbb{K}(n, 1) \longrightarrow \mathbb{K}(m, 1)$  definida por

$$L_A(x) = Ax,$$

consideremos  $A = [a^1 a^2 \cdots a^n]$  (vectores columnas de  $A$ ), entonces

$$L_A(x) = Ax = \sum_{j=1}^n x_j a^j,$$

entonces tenemos

$$\text{Im}(L_A) = \mathcal{L}(\{a^1, a^2, \dots, a^n\}),$$

y por tanto

$$r_c(A) = \dim(\text{Im}(L_A)).$$

Luego tenemos

$$n = \dim(\mathcal{N}(L_A)) + \dim(\text{Im}(L_A)) = \dim(\mathcal{N}(L_A)) + r_c(A).$$



Ahora veamos una de las demostraciones del teorema del rango

### Prueba:

Consideremos

$$\begin{aligned}
 \mathcal{N}(A) &= \{x \in \mathbb{K}(n, 1) / Ax = 0\} \\
 &= \{x \in \mathbb{K}(n, 1) / \sum_{j=1}^n a_{ij}x_j = 0, \ i = 1, 2, \dots, m\} \\
 &= \{x \in \mathbb{K}(n, 1) / \langle a^i, x \rangle = 0, \ i = 1, 2, \dots, m\}, \quad a^i \text{ vectores filas} \\
 &= \{x \in \mathbb{K}(n, 1) / \langle y, x \rangle = 0, \text{ para todo } y \in \mathcal{F}(A)\} \\
 &= [\mathcal{F}(A)]^\perp.
 \end{aligned}$$

Por tanto

$$n = \dim(\mathcal{F}(A)) + \dim([\mathcal{F}(A)]^\perp) = r_f(A) + \dim(\mathcal{N}(A)).$$

Por la proposición anterior tenemos que  $r_f(A) = r_c(A)$ .

## Proposición

*Dadas  $A, B \in \mathbb{K}(m, n)$ , entonces los siguientes enunciados son equivalentes:*

- 1.  $A$  y  $B$  son equivalentes.*
- 2.  $A$  y  $B$  son asociados a una misma transformación lineal.*
- 3.  $r(A) = r(B)$ .*

**Prueba:** Ejercicio. ■

Empezaremos el estudio con las formas bilineales y luego lo generalizaremos

## Definición

Sea  $V, W$  espacios vectoriales, una **forma bilineal**  $b : V \times W \longrightarrow \mathbb{R}$  es una aplicación que es lineal en cada una de sus componentes, es decir, para todo  $v, v' \in V, w, w' \in W, \alpha \in \mathbb{R}$

1.  $b(v + v', w) = b(v, w) + b(v', w); \quad b(\alpha v, w) = \alpha b(v, w).$
2.  $b(v, w + w') = b(v, w) + b(v, w'); \quad b(v, \alpha w) = \alpha b(v, w).$

Definamos el conjunto

$$\mathcal{B}(V \times W) = \{b : V \times W \longrightarrow \mathbb{R} / b \text{ es bilineal}\}$$

con las operaciones dadas antes este conjunto es un espacio vectorial.

Consideremos  $\mathcal{V} = \{v^1, v^2, \dots, v^m\}$ ,  $\mathcal{W} = \{w^1, w^2, \dots, w^n\}$  bases de  $V$  y  $W$  respectivamente, entonces sea  $b_{ij} = b(v^i, w^j)$  define una matriz  $B = [b_{ij}] \in \mathbb{R}(m, n)$ , la cual es llamada **matriz de la forma bilineal**  $b$  relativamente a las bases  $\mathcal{V}$  y  $\mathcal{W}$ .

Si tenemos las base de  $\mathcal{V} = \{v^1, v^2, \dots, v^m\}$ ,  $\mathcal{W} = \{w^1, w^2, \dots, w^n\}$   $V$  y  $W$  respectivamente, entonces podemos definir la matriz  $B = [b_{ij}]$  de la siguiente forma

$$b_{ij} = b(v^i, w^j),$$

entonces una forma bilineal  $b : V \times W \longrightarrow \mathbb{R}$  queda determinada, esto es posible, dado que  $v = \sum_{i=1}^m x_i v^i \in V$  y  $w = \sum_{j=1}^n y_j w^j \in W$ , entonces

$$b(v, w) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n x_i y_j b(v^i, w^j) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n x_i y_j b_{ij}.$$