

# Álgebra Lineal I

Usando Beamer (nunca ppt)

William Carlos Echegaray Castillo

Universidad Nacional de Ingeniería  
Facultad de Ciencias  
Escuela Profesional de Matemática

11 de enero del 2021

# Cálculo de Valores y Vectores Propios de una Matriz $A \in \mathbb{K}(n, n)$

## Definición

Sea  $A \in \mathbb{K}(n, n)$  una matriz, decimos que  $A$  es **diagonalizable** si existen matrices  $P, D \in \mathbb{K}(n, n)$  con  $P$  no singular y  $D$  diagonal tal que

$$D = P^{-1}AP$$

## Ejemplo

Consideremos la matriz  $A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 9 & -5 \end{bmatrix}$ , en este se tiene que

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -9 \end{bmatrix} \quad y \quad D = \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & -6 \end{bmatrix},$$

donde

$$P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & -6 \end{bmatrix}.$$

## Proposición

*Sea  $V$  un espacio vectorial, entonces para cualquier transformación  $T : V \longrightarrow V$  los polinomios  $p_T$  y  $\varphi_T$  tienen las mismas raíces.*

### Prueba:

Sea  $\lambda$  una raíz de  $p_A$ , entonces  $\lambda$  es un valor propio de  $T$ , por tanto existe un vector  $v \in V$  no nulo tal que  $Av = \lambda v$ , de donde se tiene  $A^2v = \lambda Av = \lambda^2v$ , también  $A^3v = \lambda^3v$  y así en forma sucesiva se tiene  $A^mv = \lambda^mv$ , entonces para un polinomio  $p(x) = a_0 + a_1x + \cdots + a_kx^k$ , tenemos

$$\begin{aligned} p(T)(v) &= (a_0I + a_1T + \cdots + a_kT^k)(v) \\ &= (a_0v + a_1T(v) + \cdots + a_kT^k(v)) \\ &= a_0v + a_1\lambda v + \cdots + a_k\lambda^k v \\ &= (a_0 + a_1\lambda + \cdots + a_k\lambda^k)v = p(\lambda)v. \end{aligned}$$

en particular si  $p = \varphi_T$ , entonces tenemos

$$0 = \varphi_T(T)(v) = \varphi_T(\lambda)v,$$

y como  $v \neq \mathbf{0}$ , entonces  $\varphi_T(\lambda) = 0$ .

Por tanto  $p_T$  y  $\varphi_T$  poseen las mismas raíces. ■

## Ejemplo

Sea la matriz  $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ , entonces su polinomio característico es

$$\begin{aligned} p_A(\lambda) &= \det(A - \lambda I) = \lambda^2 - 2\lambda + 1 \\ &= (\lambda - 1)^2, \end{aligned}$$

de donde  $p_A(A) = (A - I)^2 = 0$ .

## Nota

*el polinomio minimal de  $A$ , tiene la propiedad que  $\text{grad}(\varphi_A) \leq n$ .  
En ejemplo anterior el grado de polinomio minimal es 2, dado que  $A - I \neq 0$ .*

## Ejemplo

*Sea la matriz  $A = \begin{bmatrix} 48 & -10 & -10 \\ 90 & -17 & -20 \\ 135 & -30 & -27 \end{bmatrix}$ .*

*Compruebe que  $\text{grad}(\varphi_A) = 2$*

## Definición

Diremos que una matriz  $A \in \mathbb{K}(n, n)$  es **triangulable** si es semejante a una matriz triangular. Una transformación lineal  $T : V \longrightarrow V$  es **triangulable** si existe una base de  $V$  en la matriz asociada a  $T$  sea triangular.

## Proposición

Sea  $V$  un espacio vectorial de dimensión finita,  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ , entonces toda transformación lineal  $T : V \longrightarrow V$  es triangulable.

### Prueba:

Usaremos inducción matemática sobre  $n$ :

- $n = 1$  es válido.
- (H I) Supongamos que hasta  $n - 1$  el enunciado es válido.

- Veamos que para  $n$  también es válido:

Consideremos la transformación lineal  $T^\nabla : V^* \longrightarrow V^*$  definida por  $T^\nabla(f) = f \circ T$ .

Sea  $\lambda \in \mathbb{C}$  un valor propio de  $T^\nabla$  y  $g \in V^*$  su correspondiente vector propio, es decir,

$$T^\nabla(g) = \lambda g.$$

Definamos  $S = \{v \in V / g(v) = 0\}$ , note que  $S$  es un subespacio de  $V$ , con  $\dim(S) = n - 1$  y también  $T(S) \subset S$ .

Por hipótesis de inducción  $S$  posee una base, digamos,  $\{v^1, \dots, v^{n-1}\}$  tal que



$$T(v^1) = \lambda_1 v^1$$

$$T(v^2) = a_{12}v^1 + \lambda_2 v^2$$

$$\vdots$$

$$T(v^{n-1}) = a_{1,n-1}v^1 + \cdots + \lambda_{n-1}v^{n-1}$$

ahora agregamos el vector  $v^n$  a fin de completar la base de  $V$ , con

$$T(v^n) = a_{1n}v^1 + \cdots + \lambda v^n,$$

por tanto la matriz asociada a  $T$ , en la base  $\{v^1, \dots, v^n\}$ , es

$$A_T = \begin{bmatrix} \lambda_1 & a_{12} & \cdots & a_{1,n-1} & a_{1n} \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & a_{2,n-1} & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & \cdots & \lambda_{n-1} & a_{n-1,n} \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & \lambda \end{bmatrix}$$

El polinomio característico de  $T$  es

$$\begin{aligned} p_T(\lambda) &= \det(A_T - \lambda I) \\ &= (\lambda - \lambda_1) \cdots (\lambda - \lambda_n) \\ &= \lambda^n - \left( \sum_{j=1}^n \lambda_j \right) \lambda^{n-1} + \cdots + (-1)^n \prod_{j=1}^n \lambda_j \\ &= \lambda^n - \text{traza}(T) \lambda^{n-1} + \cdots + (-1)^n \det(T). \end{aligned}$$

Ahora justificamos estos pasos en la siguiente

## Proposición

*Dada la matriz  $A \in \mathbb{C}(n, n)$ , entonces existe una matriz no singular  $P \in \mathbb{C}(n, n)$  tal que*

$$P^{-1}AP = \begin{bmatrix} \lambda_1 & * & \cdots & * & * \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & * & * \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & \cdots & \lambda_{n-1} & * \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & \lambda_n \end{bmatrix}$$

**Prueba:** Ejercicio. (sug, La transformación lineal  $L_A : \mathbb{C} \longrightarrow \mathbb{C}$  tiene por matriz asociada en la base canónica de  $\mathbb{C}(n, 1)$  precisamente a  $A$ )

## Ejemplo

Sea la matriz  $A = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ -3 & -2 \end{bmatrix}$ , entonces su polinomio característico está dado por  $p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \lambda^2 - 2\lambda + 1 = (\lambda - 1)^2$ .

Notamos que  $A$  posee un único valor propio  $\lambda=1$  (multiplicidad dos).

De la ecuación  $Av = v$  tenemos

$$Av = A(v_1, v_2)^t = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ -3 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4v_1 + 3v_2 \\ -3v_1 - 2v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix},$$

de donde obtenemos  $v_1 + v_2 = 0$ , entonces  $v = (v_1, v_2)^t = (1, -1)^t$ , ahora agregamos el vector  $v^2 = (0, 1)^t$  tal que  $v^1, v^2$  sea una base para  $\mathbb{R}^2$

Por tanto

$$\begin{aligned}L_A(v^1) &= v^1 \\L_A(v^2) &= 3v^1 + v^2,\end{aligned}$$

de donde la matriz triangular de  $A$  es

$$P = [v^1 \ v^2] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$$

y por tanto

$$P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

## Proposición (Cayley-Hamilton)

*Sean  $V$  un espacio vectorial, con  $\dim(V) = n$ , y  $T : V \longrightarrow V$  una transformación lineal. entonces  $p_T(T) = 0$*

**Prueba:** Ejercicio. ■

## Observación

1. El polinomio  $\varphi_T(x)$  divide a  $p_T(x)$ . En efecto por el algoritmo de la división de Euclides, existen polinomios  $g$  y  $h$  tales que

$$p_T(x) = g(x)\varphi_T(x) + h(x)$$

donde  $h(x) = 0$  ó  $\text{grad}(h) < \text{grad}(\varphi_T)$ .

Por el teorema de Cayley-Hamilton, se tiene

$$0 = p_T(T) = g(T)\varphi_T(T) + h(T) = 0 + h(T) = h(T),$$

de donde  $h(T) = 0$ . Entonces por la minimalidad del grado  $\varphi_T$  se tiene que  $h(x) = 0$ . Por tanto

$$p_T(x) = g(x)\varphi_T(x).$$

2. Si  $\lambda_1, \dots, \lambda_r$  son valores propios de  $T$  diferentes (reales o complejos) y debido a que  $p_T$  y  $\varphi_T$  tienen las mismas raíces, y de acuerdo a la observación anterior, tenemos

$$p_T(\lambda) = (\lambda - \lambda_1)^{m_1} \cdots (\lambda - \lambda_r)^{m_r}$$

$$\varphi_T(\lambda) = (\lambda - \lambda_1)^{d_1} \cdots (\lambda - \lambda_r)^{d_r}.$$

Además,

$$m_1 + \cdots + m_r = n, \quad d_1 + \cdots + d_r = \text{grad}(\varphi_T)$$

$$1 \leq d_j \leq m_j, \quad j = 1, 2, \dots, r.$$

El número  $m_j$  se llama **multiplicidad algebraica** de  $\lambda_j$ . Por otro lado, asociado a cada raíz  $\lambda_j$ , existe un subespacio

$$V_j = \{v \in V / T(v) = \lambda_j v\}$$

cuya dimensión es la **multiplicidad geométrica** de  $\lambda_j$ .



## Proposición

*Sea  $\lambda$  un valor propio de una transformación lineal  $T : V \longrightarrow V$ . Si denotamos por  $e$  y  $m$  a su multiplicidad geométrica y multiplicidad algebraica respectivamente, entonces*

$$e \leq m.$$

**Prueba:** Ejercicio. ■

Recordar que una matriz es diagonalizable si es semejante a una matriz diagonal. Una transformación lineal  $T : V \longrightarrow V$  es diagonalizable si existe una base de  $V$  en donde su matriz asociada es diagonal, es decir,  $V$  posee una base formada por vectores propios correspondientes a la transformación lineal.

Sean  $V$  un espacio vectorial, con  $\dim(V) = n$ , y una transformación lineal  $T : V \longrightarrow V$ . Si  $\lambda_1, \dots, \lambda_r$  son los valores propios diferentes de  $T$ , entonces los subespacios

$$V_j = \{v \in V / T(v) = \lambda_j v\}, \quad j = 1, 2, \dots, r,$$

tienen la propiedad

$$V_j \cap [V_1 + \dots + V_{j-1} + V_{j+1} + \dots + V_r] = \{\mathbf{0}\}, \quad j = 1, \dots, r$$

por tanto  $V_1 + \dots + V_r$  es suma directa, y se denota

$$V_0 = V_1 \oplus \dots \oplus V_r$$