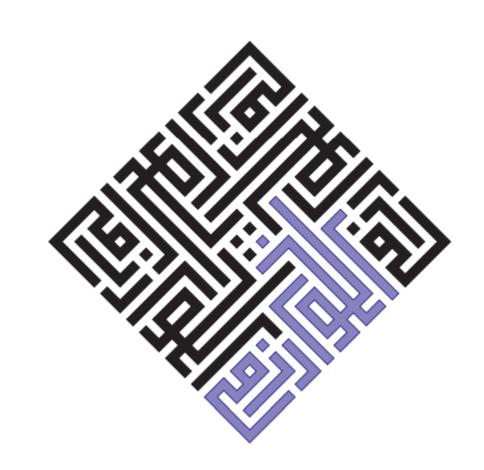


#### TÖL403G GREINING REIKNIRITA

#### 21. Netareiknirit 1

Hjálmtýr Hafsteinsson Vor 2022



# Í þessum fyrirlestri



- Netafræði (graph theory)
  - Saga neta
  - Helstu skilgreiningar
  - Notkunardæmi
- Reiknirit fyrir net
  - Gagnagrindur fyrir net
  - Skoða alla hnúta nets (graph traversal)
    - Djúpleit
    - Breiðleit
    - Bestleit

5.1 - 5.6

#### Netafræði - saga



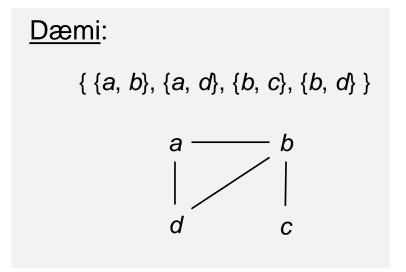
Geta verið tölur, fólk, borgir, vefsíður, ...

- Net eru safn para af hlutum
- Táknum einstaka hluti sem <u>hnúta</u> (vertices, nodes)
- Einstök pör eru kölluð stikur (edges) eða örvar (arcs)

#### Fyrstu dæmi um notkun neta:

Net þjóðvega í Rómaveldi

Notað m.a. af kaþólsku kirkjunni til að ákveða hvort skyldmenni mættu giftast



### Brýrnar í Köningsberg



Þekktasta sögulega netafræðiverkefnið

Borgin Köningsberg liggur beggja vegna árinnar Pregel Þar eru tvær eyjur: Kneiphof og Lomse

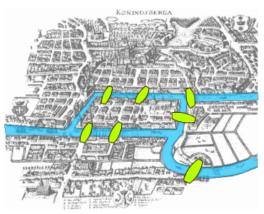
Sjö brýr liggja yfir ánna

Er hægt að ganga yfir allar sjö brýrnar, hverja þeirra nákvæmlega einu sinni og enda á sama stað og maður byrjar?

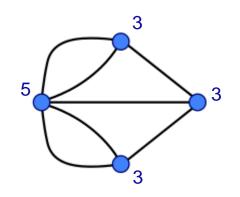
Stærðfræðingurinn Leonhard Euler leysti verkefnið árið 1735

Hann sannaði að slíkur hringur sé aðeins mögulegur í neti þar sem allir hnútarnir hafa jafntölu gráður

Í netinu sem brýrnar mynda eru allar gráðurnar oddatala!



Frá Wikipedia



# Ýmsar skilgreiningar



Net (graph) G er tvennd af mengjum (V, E), þar sem

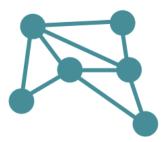
V er mengi hnúta (vertices) og

E er mengi hnútapara, sem kallast stikur (edges)

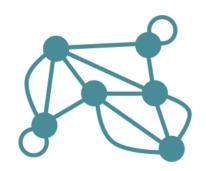
Í <u>óstefndu</u> neti eru stikurnar tveggja staka mengi {*u*, *v*}, oft skrifað *uv* 

Í <u>stefnuneti</u> eru stikurnar raðað hnútapar (u, v), oft skrifað  $u \rightarrow v$ 

Einföld net (simple graphs) leyfa hvorki lykkjur (þ.e. stikuna (u, u) né samhliða stikur ← Athugið að E er mengi!



Net sem leyfa lykkjur og samhliða stikur kallast <u>fjölnet</u> (*multi graphs*)



Líka til <u>ofurnet</u> (*hyper graph*), þar sem stikur geta tengt saman fleiri en tvo hnúta

Við notum sjaldan fjölnet Netið úr brúunum í Köningsberg var fjölnet

#### Fleiri skilgreiningar



- Granni (neighbor) hnútar v
  - Allir hnútar u sem eru tengdir v með stiku
- Gráða (degree) hnútar v
  - Fjöldi nágranna v
- Hlutnet (subgraph) G = (V, E)
  - Annað net G' = (V', E'), með  $V' \subseteq V$  og  $E' \subseteq E$
- Vegur (walk) í neti G
  - Runa hnúta þar sem samliggjandi hnútar eru grannar í G
- Einfaldur vegur (path) í neti G
  - Vegur þar sem enginn hnútur er endurtekinn
- Hringur (cycle) í neti G
  - Vegur sem byrjar og endar í sama hnúti
- Óhringað (acyclic) net
  - Net sem hefur enga hringi

Samhengisþáttur (connected component) er hlutnet þar sem það er vegur á milli allra hnúta

Tré (tree) er samhangandi óhringað net

Spantré (spanning tree) nets G er tré með öllum hnútum netsins G

#### Framsetning neta

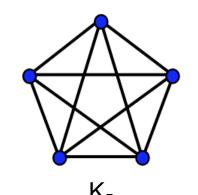


- Algengt að sýna net með því að teikna þau í sléttunni (plane)
  - Hnútar teiknaðir sem hringir og stikur sem línur eða ferlar á milli þeirra
- Net er <u>sléttunet</u> (*planar graph*) ef hægt er að teikna það í sléttunni án þess að nokkrar línu skerist
  - Slík teikning kallast greyping (embedding)
- Það er oft erfitt að sjá hvort net sé sléttunet

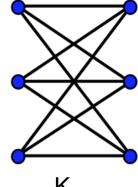
Minnstu net sem ekki eru sléttunet eru K<sub>5</sub> og K<sub>3,3</sub>

Hægt að sýna að net G er sléttunet ef það felur ekki í sér  $K_5$  eða  $K_{3,3}$ 

Þau mega ekki hafa of margar stikur!



Fullkomna netið á 5 hnútum



Fullkomna tvíflokka netið á 3 og 3 hnútum

#### Aðrar framsetningar neta

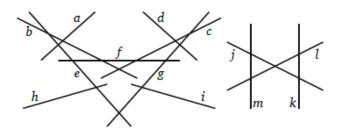


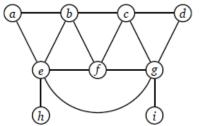
Skurðnet (intersection graph) fyrir hluti af ýmsu tagi

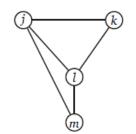
Hnútur fyrir hvern hlut

Stika fyrir hverja tvo hluti sem skarast

Dæmi:







Hver lína er hnútur Stika ef línur skerast

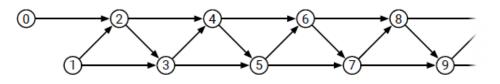
Tenginganet (dependency graph)

Hnútur fyrir hvert undirverkefni

Ör ef lausn eins undirverkefnis byggir á lausn annars <u>Dæmi</u>:

$$F_{n} = \begin{cases} 0 & \text{if } n = 0, \\ 1 & \text{if } n = 1, \\ F_{n-1} + F_{n-2} & \text{otherwise} \end{cases}$$

Hnútur i er undirverkefni  $F_i$ 

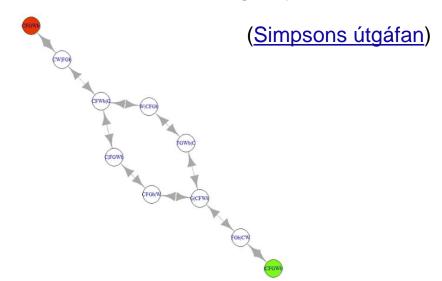


#### Fleiri framsetningar

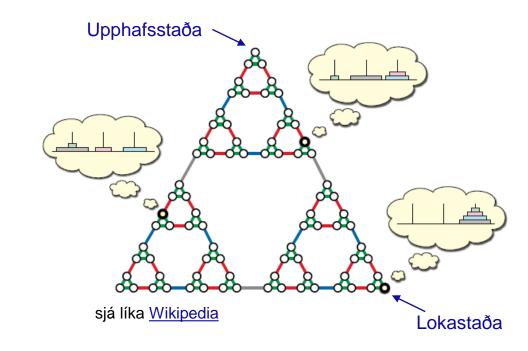


Stöðunet (configuration graph) leikja
 Hver hnútur í netinu er lögleg staða í leiknum
 Stika á milli hnúta ef hægt er að koma á milli staðanna með löglegum leik í stöðunni

Annað dæmi: Úlfur, lamb og heypoki



<u>Dæmi</u>: Turnarnir í Hanoi 3 súlur, *n* skífur

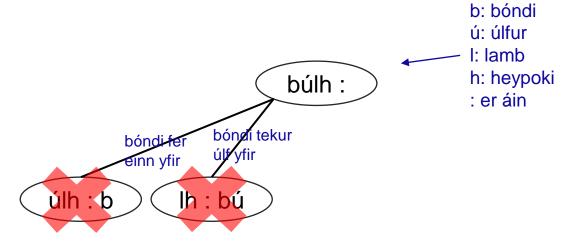


Leikjatré (game trees) eru nátengd stöðunetum Þar má sama staða þó koma upp oftar en einu sinni

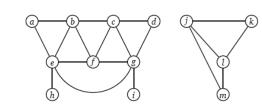
## **Æ**fingar



Teiknið upp fyrstu 3 löglegu hnútana í stöðunetinu fyrir Úlfur-lamb-heypoki



#### Gagnagrindur neta





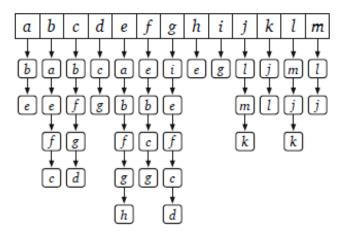
Grannlisti (adjacency list)

Einvítt fylki af tengdum listum Hver listi inniheldur nágranna eins hnútar

Minnisnotkun er O(V + E)Notum nöfn mengjanna sem stærðir þeirra!

Góð gagnagreind ef farið er í gegnum allt netið Notar lítið minni

Dýrt að finna hvort tiltekin stika sé til staðar

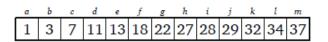


Til ýmsar útgáfur af grannlistum:

Nota tvíleitartré í stað tengdra lista

Nota hakkatöflu í stað tengdra lista

Geyma allar stikurnar í einu fylki og vísa í það



2 5 1 3 5 6 2 4 6 7 3 7 1 2 6 7 8 2 3 5 7 3 4 5 6 9 5 7 11 12 13 10 12 10 11 13 10 12

#### Gagnagrindur neta





Grannfylki (adjacency matrix)

Vx V fylki af 0-um og 1-um Yfirleitt geymt í minni sem tvívítt fylki *A*[1..*V*, 1..*V*] A[u, v] = 1 bbaa  $uv \in E$ 

Fylki fyrir óstefnt net er alltaf samhverft (symmetric)

Hornalínustökin A[u, u] eru alltaf 0

Notar  $O(V^2)$  minnispláss

Tekur O(1) tíma að ákvarða hvort stika sé til staðar

Tekur O(V) tíma að finna alla nágranna hnútar



	а	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	l	m
а	0	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0
b	1	0	1	0	1	1	0	0	0	0	0	0	0
c	0	1	0	1	0	1	1	0	0	0	0	0	0
d	0	0	1	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0
e	1	1	0	0	0	1	1	1	0	0	0	0	0
f	0	1	1	0	1	0	1	0	0	0	0	0	0
g	0	0	1	1	1	1	0	0	1	0	0	0	0
h	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0
i	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0
j	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	1
$\boldsymbol{k}$	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	1	0
l	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	0	1
m	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	1	0

### Samantekt á gagnagrindum



	Standard adjacency list (linked lists)	Fast adjacency list (hash tables)	Adjacency matrix
Space	$\Theta(V+E)$	$\Theta(V+E)$	$\Theta(V^2)$
Test if $uv$ ∈ $E$	$O(1 + \min\{\deg(u), \deg(v)\}) = O(V)$	O(1)	O(1)
Test if $u \rightarrow v \in E$	$O(1 + \deg(u)) = O(V)$	O(1)	O(1)
List $\nu$ 's (out-)neighbors	$\Theta(1 + \deg(v)) = O(V)$	$\Theta(1 + \deg(v)) = O(V)$	$\Theta(V)$
List all edges	$\Theta(V+E)$	$\Theta(V+E)$	$\Theta(V^2)$
Insert edge uv	O(1)	O(1)*	O(1)
Delete edge uv	$O(\deg(u) + \deg(v)) = O(V)$	O(1)*	O(1)

Stjarna \* þýðir væntur jafnaðartími

Virðist oftast hagkvæmast að nota grannlista með hakkatöflum Grannfylki er reyndar mjög hagkvæm þegar netið er þétt Venjulegir grannlistar eru líka oft nógu góðir fyrir mörg verkefni

Lítið umstang (*overhead*) við þessar einfaldari aðferðir

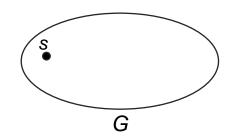
Við munum gera ráð fyrir að net séu geymd með venjulegum grannlistum

## Skoða alla hnúta nets (traversal)



• Grundvallarspurning um net:

Gefið net G og hnútur s í G, í hvaða hnúta er hægt að komast frá s? eða, fyrir hvaða hnút *v* er til vegur frá s til *v* í *G*?



Sækjanleiki(?) (*reachability*)

Augljósasta aðferðin er að nota <u>djúpleit</u> (*depth-first search*)

```
RECURSIVEDFS(\nu):
  if v is unmarked
      mark v
      for each edge vw
          RecursiveDFS(w)
```

Endurkvæm útgáfa

```
ITERATIVEDFS(s):
  Push(s)
  while the stack is not empty
       \nu \leftarrow \text{Pop}
       if v is unmarked
            mark v
            for each edge vw
                 Push(w)
```

Ítrunarútgáfa

Hlaðinn er "sýnilegur" í ítrunarútgáfu

#### Almenn leit



#### Getum skilgreint almenna útgáfu af netaleit:

```
WHATEVERFIRSTSEARCH(s):

put s into the bag
while the bag is not empty
take v from the bag
if v is unmarked
mark v
for each edge vw
put w into the bag
```

Öll pörin (*v*, *parent*(*v*)) skilgreina spantré samhengisþáttarins sem inniheldur *s* 

```
Ef v er í sama samhengisþætti og s, þá er hægt að rekja sig aftur til s með:
```

```
v \rightarrow parent(v) \rightarrow parent(parent(v)) \rightarrow ...
```

Höfum einhverja gagnagrind, <u>poka</u> (*bag*), til að geyma hnútana sem á eftir að skoða

Með því að geyma í pokanum hnútapör, þá getum við smíðað <u>tré</u> fyrir leitina:

```
WHATEVERFIRSTSEARCH(s):put (\emptyset, s) in bagwhile the bag is not emptytake (p, v) from the bagif v is unmarkedmark vparent(v) \leftarrow pfor each edge vwput (v, w) into the bag
```

```
T er tími fyrir aðgerð á poka

Tími: O(V + ET)

Miðað við grannlista, ef grannfylki þá

O(V^2 + ET)
```

#### Mismunandi tegundir af pokum



Hlaði (stack)

Fáum þá djúpleit (depth-first search)

Aðgerðirnar á gagnagrindina, push og pop taka O(1) tíma

Tími reikniritsins er því O(V + E)

Ef netið er samhangandi, þá er E > V, svo þá er tíminn O(E)

Spantréð er þá djúpleitartré (DFS tree)

Lögun þess fer eftir því hvar við byrjum (þ.e. hnúturinn s)

og eftir heimsóknarröð nágrannanna

Höldum áfram niður tréð þar til við finnum enga ómerkta hnúta

Almennt eru djúpleitartré frekar há og grönn

Skoðum djúpleit betur í næsta tíma

#### Mismunandi tegundir af pokum



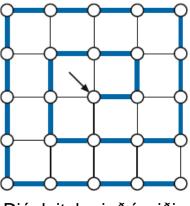
Biðröð (queue)

Fáum þá <u>breiðleit</u> (*breadth-first search*)

Aðgerðirnar á gagnagrindina, push og pull taka O(1) tíma

Tími reikniritsins er því O(V + E)

\_\_\_\_ Ef netið er samhangandi, þá er E> V, svo þá er tíminn O(E)



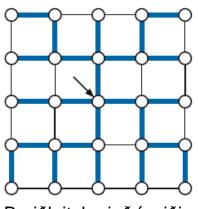
Djúpleit, byrjað í miðju

Spantréð er þá <u>breiðleitartré</u> (*BFS tree*)

Lögun þess fer eftir því hvar við byrjum (þ.e. s)

Skoðum alla nágranna hnútar áður en við förum neðar

Almennt eru breiðleitartré frekar grunn og breið



Breiðleit, byrjað í miðju

#### Mismunandi tegundir af pokum



Forgangsbiðröð (priority queue)

Fáum þá "bestleit" (best-first search)

Þetta er eiginlega fjölskylda af reikniritum:

Skiptir máli hvernig forgangurinn er skilgreindur

Ef þyngd stiku er notuð sem forgangur þá fáum við <u>léttasta spantré</u> (*min. spanning tree*)

Ef fjarlægð hnútar frá upphafshnút er notað sem forgangur þá finnum við <u>stystu vegi</u> (*shortest paths*) í netinu

Reiknirit Dijkstra

Líka hægt að skilgreina forgang til þess að finna flöskuháls stystu vegi (bottleneck shortest paths) í netinu

Finnur þann veg frá s til v sem hefur stærstu minnstu stiku (þ.e. hefur sem stærstan flöskuháls)

Reiknirit Prim

#### Finna samhengisþætti nets



- Reikniritið WhateverFirstSearch finnur aðeins hnúta í sama samhengisþætti og upphafshnúturinn s
- Til að komast í alla hnúta þurfum við ytra fall:

```
WFSALL(G):
for all vertices v
unmark v
for all vertices v
if v is unmarked
WHATEVERFIRSTSEARCH(v)
```

Með smá aukavinnu er hægt að merkja hvern hnút með númeri þáttarins sem hann er í

#### Getum svo talið samhengisþætti netsins:

## Sýnidæmi: Flæðisfylling



Höfum nxn skjápunkta (pixels)

Tveir skjápunktar eru hliðstæðir ef þeir eru nágrannar lárétt eða lóðrétt

 Samhangandi svæði (connected region) er samhangandi hlutmengi skjápunktanna sem allir hafa sama lit

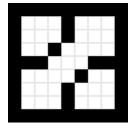
Flæðisfylling (flood fill) felst í því að breyta lit allra skjápunkta í samhangandi svæði yfir í nýjan lit

Getum breytt verkefninu yfir í netaverkefni:

Hver skjápunktur verður að hnút í netinu G

Stika á milli aðliggjandi sjápunkta ef þeir hafa sama lit

Ef myndin hefur  $n \times n$  skjápunkta, þá hefur netið  $n^2$  hnúta og mest  $2n^2$  stikur Tíminn á almennri leit er O(V + E), sem er  $O(n^2)$ 



#### **Fyrirlestraæfingar**



- 1. Við höfum net með 32 hnútum og 128 stikum.
  - a. Ef hægt er að tákna grannfylkið sem bitafylki, hversu mörg bæti tekur þetta net, táknað með grannfylki?
  - b. Ef hnútanúmer eru táknuð sem 32-bita heiltölur og bendar eru sömuleiðis 32 bita. Hversu mörg bæti tekur netið ef það er táknað með grannlista?
  - c. Hvaða ókostir eru við það að nota bitafylki sem grannfylki í nútímatölvum?
- 2. Teiknið upp netið sem táknað er með eftirfarandi 7 bilum (*intervals*):



3. Framkvæmið djúpleit (*DFS*) á netið í dæminu að ofan og byrjið í hnúti *A*.