

VILNIAUS UNIVERSITETAS  
MATEMATIKOS IR INFORMATIKOS FAKULTETAS  
INFORMATIKOS INSTITUTAS  
PROGRAMŲ SISTEMŲ KATEDRA

Kursinis darbas

**Medžiagų maišymo modeliavimas cheminėse reakcijose**  
(Modelling the mixing of reagents in chemical reactions)

Atliko: 4 kurso 3 grupės studentas

Arnas Vaicekauskas (parašas)

Darbo vadovas:

Asist. Dr. Rokas Astrauskas (parašas)

Vilnius  
2024

## Turinys

Sąvokų apibrėžimai .....	2
Įvadas .....	3
1. Matematinis modelis .....	4
1.1. Bedimensis modelis .....	4
1.2. Elementų maišymasis dviejose dimensijose .....	4
2. Skaitinis modelis .....	6
2.1. Erdvės diskretizavimas Dekarto koordinatų sistemoje .....	6
2.2. Dviejų dimensijų skaitinis modelis Dekarto koordinatų sistemoje .....	7
2.2.1. Laiko žingsnio pasirinkimas .....	8
Rezultatai ir išvados .....	10
Literatūra .....	11

## **Sąvokų apibrėžimai**

# Įvadas

Šio **darbo tikslas** yra patobulinti egzistuojantį matematinį itrio aliuminio granato (YAG) reakcijos modelį [IKL05] įtraukiant medžiagų maišymo procesą.

Iškelti darbo uždaviniai:

1. Atlikti literatūros analizę difuzijos modelių, YAG sintezės modelių ir baigtinių skirtumų metodų temomis
2. Sudaryti dviejų dimensijų skaitinį YAG medžiagos reakcijos modelį Dekarto koordinatų sistemoje
3. Sudaryti kompiuterinį modelį pagal skaitinį modelį
4. Patikrinti kompiuterinio modelio teisingumą ir palyginti gautus rezultatus su eksperimentiniais
5. Sukurti skaitinį medžiagų maišymo proceso modelį
6. Papildyti kompiuterinį modelį išmaišymo procesu
7. Ištirti reakcijos pabaigos laiko priklausomybę nuo išmaišymo laiko (čia gal būtų galima tirti kažką bendresnio)

# 1. Matematinis modelis

## 1.1. Bedimensis modelis

$$\frac{\partial c_1}{\partial t} = -3c_1c_2 + D\Delta c_1 \quad (1a)$$

$$\frac{\partial c_2}{\partial t} = -5c_1c_2 + D\Delta c_2 \quad (1b)$$

$$\frac{\partial c_3}{\partial t} = 2c_1c_2 \quad (1c)$$

kur  $c_1, c_2, c_3$  yra bedimensė medžiagų koncentracija,  $\Delta$  - Laplaso operatorius,  $t$  - laikas,  $D$  - bedimensis medžiagų  $c_1$  ir  $c_2$  difuzijos koeficientas.

## 1.2. Elementų maišymasis dviejose dimensijose

Interpretavus bedimensį modelį (1) dviejose dimensijose gauname lygtis

$$\frac{\partial c_1}{\partial t} = -3c_1c_2 + D \left( \frac{\partial^2 c_1}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 c_1}{\partial y^2} \right) \quad (2a)$$

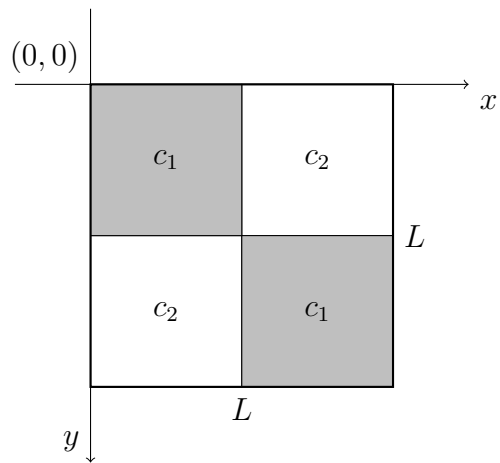
$$\frac{\partial c_2}{\partial t} = -5c_1c_2 + D \left( \frac{\partial^2 c_2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 c_2}{\partial y^2} \right) \quad (2b)$$

$$\frac{\partial c_3}{\partial t} = 2c_1c_2 \quad (2c)$$

Šiam modeliui yra taikomos šios pradinės ir kraštinės sąlygos:

$$\begin{aligned} \frac{\partial c_1}{\partial x} \Big|_{x=0} &= \frac{\partial c_1}{\partial x} \Big|_{x=L} = \frac{\partial c_2}{\partial x} \Big|_{x=0} = \frac{\partial c_2}{\partial x} \Big|_{x=L} = 0, & y \in [0, L], t \in [0, T] \\ \frac{\partial c_1}{\partial y} \Big|_{y=0} &= \frac{\partial c_1}{\partial y} \Big|_{y=L} = \frac{\partial c_2}{\partial y} \Big|_{y=0} = \frac{\partial c_2}{\partial y} \Big|_{y=L} = 0, & x \in [0, L], t \in [0, T] \\ c_1(x, y, 0) &= \begin{cases} 1, \text{ jei } x \in A \\ 0, \text{ kitaip} \end{cases} & c_2(x, y, 0) = \begin{cases} 1, \text{ jei } x \notin A \\ 0, \text{ kitaip} \end{cases}, & (x, y) \in [0, L]^2, A = [0, \frac{L}{2}]^2 \cup [\frac{L}{2}, L]^2 \\ c_3(x, y, 0) &= 0, & (x, y) \in [0, L]^2, \end{aligned}$$

kur  $L$  - bedimensis kubo kraštinės ilgis,  $T$  - bedimensė proceso trukmė.

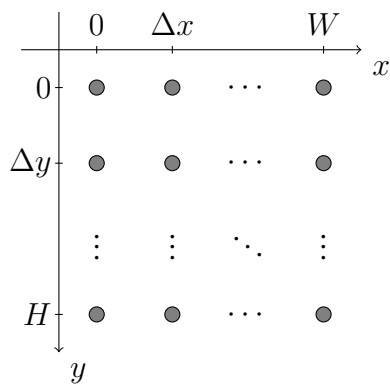


1 pav. Dvimačio modelio pradinės sąlygos laiku  $t = 0$ . Pilka spalva žymi plotą priklausančią aibei  $A$ .

## 2. Skaitinis modelis

### 2.1. Erdvės diskretizavimas Dekarto koordinatų sistemoje

Dviejų dimensijų skaitiniam modeliui erdvė buvo padalinta į  $N \times M$  taškų nutolusių vienas nuo kito fiksuotais  $\Delta x$  ir  $\Delta y$  atstumais.



2 pav. diskretizuota erdvė

Čia

## 2.2. Dviejų dimensijų skaitinis modelis Dekarto koordinatinių sistemoje

Remiantis išreikštiniu baigtinių skirtumų metodu iš dvimačio modelio galima gauti skaitinį modelį.

$$\begin{aligned} \frac{c_{1,i,j}^{n+1} - c_{1,i,j}^n}{\Delta t} = & -3c_{1,i,j}^n c_{2,i,j}^n \\ & + D \left( \frac{c_{1,i-1,j}^n - 2c_{1,i,j}^n + c_{1,i+1,j}^n}{(\Delta x)^2} + \frac{c_{1,i,j-1}^n - 2c_{1,i,j}^n + c_{1,i,j+1}^n}{(\Delta y)^2} \right) \end{aligned} \quad (3a)$$

$$\begin{aligned} \frac{c_{2,i,j}^{n+1} - c_{2,i,j}^n}{\Delta t} = & -5c_{1,i,j}^n c_{2,i,j}^n \\ & + D \left( \frac{c_{2,i-1,j}^n - 2c_{2,i,j}^n + c_{2,i+1,j}^n}{(\Delta x)^2} + \frac{c_{2,i,j-1}^n - 2c_{2,i,j}^n + c_{2,i,j+1}^n}{(\Delta y)^2} \right) \end{aligned} \quad (3b)$$

$$\frac{c_{3,i,j}^{n+1} - c_{3,i,j}^n}{\Delta t} = 2c_{1,i,j}^n c_{2,i,j}^n, \quad (3c)$$

kur  $n \in [0, T)$  - laiko momentas,  $i \in [0, N)$  - diskrečios erdvės taško koordinatė  $x$  ašyje,  $j \in [0, M)$  - diskrečios erdvės taško koordinatė  $y$  ašyje,  $c_{1,i,j}^n$  - pirmos medžiagos kiekis diskrečios erdvės taške  $i, j$  laiko momentu  $n$ ,  $c_{2,i,j}^n$  - antros medžiagos kiekis diskrečios erdvės taške  $i, j$  laiko momentu  $n$ ,  $c_{3,i,j}^n$  - trečios medžiagos kiekis diskrečios erdvės taške  $i, j$  laiko momentu  $n$ ,  $\Delta t$  - laiko žingsnis,  $\Delta x$  - diskrečios erdvės žingsnis  $x$  ašimi,  $\Delta y$  - diskrečios erdvės žingsnis  $y$  ašimi.



### 2.2.1. Laiko žingsnio pasirinkimas

Pertvarkius skaitinio modelio lygtis (3) taip, kad kairėje lygties pusėje liktų medžiagos kiekis sekančiu laiko momentu ir sugrupavus pastovius narius pagal medžiagos kiekio praėjusį laiko momentą gauname išraiška koeficiento, kuris nusako kiek medžiagos ląstelėje  $i, j$  persikels į sekantį laiko momentą.

$$c_{1,i,j}^{n+1} = \left( 1 - \Delta t \left( 3c_{2,i,j}^n + 2D \left( \frac{1}{(\Delta x)^2} + \frac{1}{(\Delta y)^2} \right) \right) \right) c_{1,i,j}^n + D\Delta t \left( \frac{c_{1,i-1,j}^n + c_{1,i+1,j}^n}{(\Delta x)^2} + \frac{c_{1,i,j-1}^n + c_{1,i,j+1}^n}{(\Delta y)^2} \right) \quad (4a)$$

$$c_{2,i,j}^{n+1} = \left( 1 - \Delta t \left( 5c_{1,i,j}^n + 2D \left( \frac{1}{(\Delta x)^2} + \frac{1}{(\Delta y)^2} \right) \right) \right) c_{2,i,j}^n + D\Delta t \left( \frac{c_{2,i-1,j}^n + c_{2,i+1,j}^n}{(\Delta x)^2} + \frac{c_{2,i,j-1}^n + c_{2,i,j+1}^n}{(\Delta y)^2} \right) \quad (4b)$$

$$c_{3,i,j}^{n+1} = c_{3,i,j}^n + 2\Delta t c_{1,i,j}^n c_{2,i,j}^n \quad (4c)$$

Norint užtikrinti modelio skaitmeninį reikia pasirinkti tokį laiko žingsnį  $\Delta t$ , kad koeficientai būtų neneigiami. Trečioje lygtyje medžiagos kiekio koeficientas nepriklauso nuo laiko žingsnio  $\Delta t$ , todėl turime dvi nelygybes, kurias galime išreikšti per laiko žingsnį  $\Delta t$ .

$$1 - \Delta t \left( 3c_{2,i,j}^n + 2D \left( \frac{1}{(\Delta x)^2} + \frac{1}{(\Delta y)^2} \right) \right) \geq 0 \implies \Delta t \leq \frac{1}{3c_{2,i,j}^n + 2D((\Delta x)^{-2} + (\Delta y)^{-2})}$$

$$1 - \Delta t \left( 5c_{1,i,j}^n + 2D \left( \frac{1}{(\Delta x)^2} + \frac{1}{(\Delta y)^2} \right) \right) \geq 0 \implies \Delta t \leq \frac{1}{5c_{1,i,j}^n + 2D((\Delta x)^{-2} + (\Delta y)^{-2})}$$

Galima panaikinti laiko žingsnio  $\Delta t$  priklausomybę nuo einamojo diskrečios erdvės taško padarius pastebėjimą, kad laiko žingsnis su didžiausiomis medžiagų kiekių  $c_{1,i,j}^n$  bei  $c_{2,i,j}^n$  reikšmėmis užtikrintų stabilumą visiem likusiems diskrečios erdvės taškams, taigi:

$$\Delta t \leq \min \left( \frac{1}{3 \max_{(i,j,n) \in [0,N) \times [0,M) \times [0,T)} c_{2,i,j}^n + 2D((\Delta x)^{-2} + (\Delta y)^{-2})}, \frac{1}{5 \max_{(i,j,n) \in [0,N) \times [0,M) \times [0,T)} c_{1,i,j}^n + 2D((\Delta x)^{-2} + (\Delta y)^{-2})} \right)$$

Taip pat galime atsikratyti laiko žingsnio  $\Delta t$  priklausomybės nuo einamojo laiko momento, nes pagal duotas kraštines sąlygas į sistemą laikui einant nepatenka joks naujas medžiagų  $c_1$  ir  $c_2$  kiekis. Taip pat vykstant medžiagų  $c_1$  ir  $c_2$  reakcijai, bendri šių medžiagų kiekiai uždaroje sistemoje mažės, todėl:

$$\Delta t \leq \min \left( \frac{1}{3 \max_{(i,j) \in [0,N) \times [0,M)} c_{2,i,j}^0 + 2D((\Delta x)^{-2} + (\Delta y)^{-2})}, \frac{1}{5 \max_{(i,j) \in [0,N) \times [0,M)} c_{1,i,j}^0 + 2D((\Delta x)^{-2} + (\Delta y)^{-2})} \right)$$

Šiuo atveju, iš pradinių sąlygų  $\max_{(i,j) \in [0,N) \times [0,M)} c_{2,i,j}^0 = \max_{(i,j) \in [0,N) \times [0,M)} c_{1,i,j}^0 = 1$ , taigi

$$\Delta t \leq \frac{1}{5 + 2D((\Delta x)^{-2} + (\Delta y)^{-2})}$$

## **Rezultatai ir išvados**

## Literatūra

- [IKL05] Feliksas Ivanauskas, Aivaras Kareiva, and Bogdanas Lapcun. On the modelling of solid state reactions.Synthesis of YAG. *Journal of Mathematical Chemistry*, 37(4):365–376, 2005-05-01. ISSN: 1572-8897. DOI: 10 . 1007 / s10910 – 004 – 1103 – 2. URL: [https : //doi . org/10 . 1007/s10910-004-1103-2](https://doi.org/10.1007/s10910-004-1103-2) (visited on 2024-10-20).