



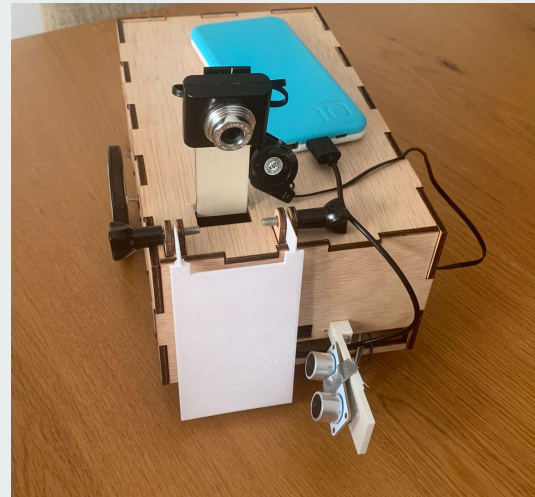
MiniGolfer

Arnau Altimira Rubio

Bernat Brustenga Garriga

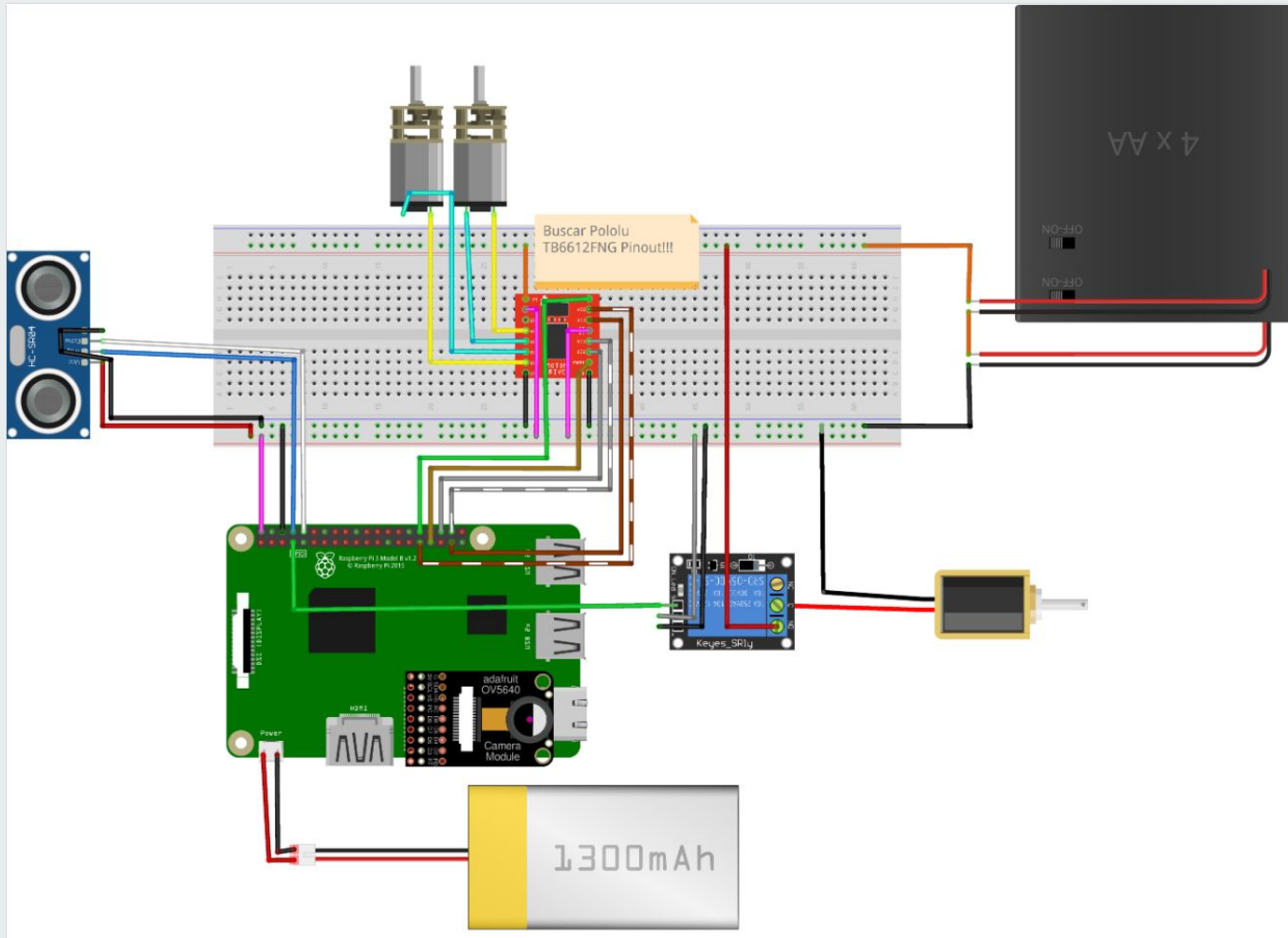
Wenpeng Ji

Joaquim Calavera Madaula

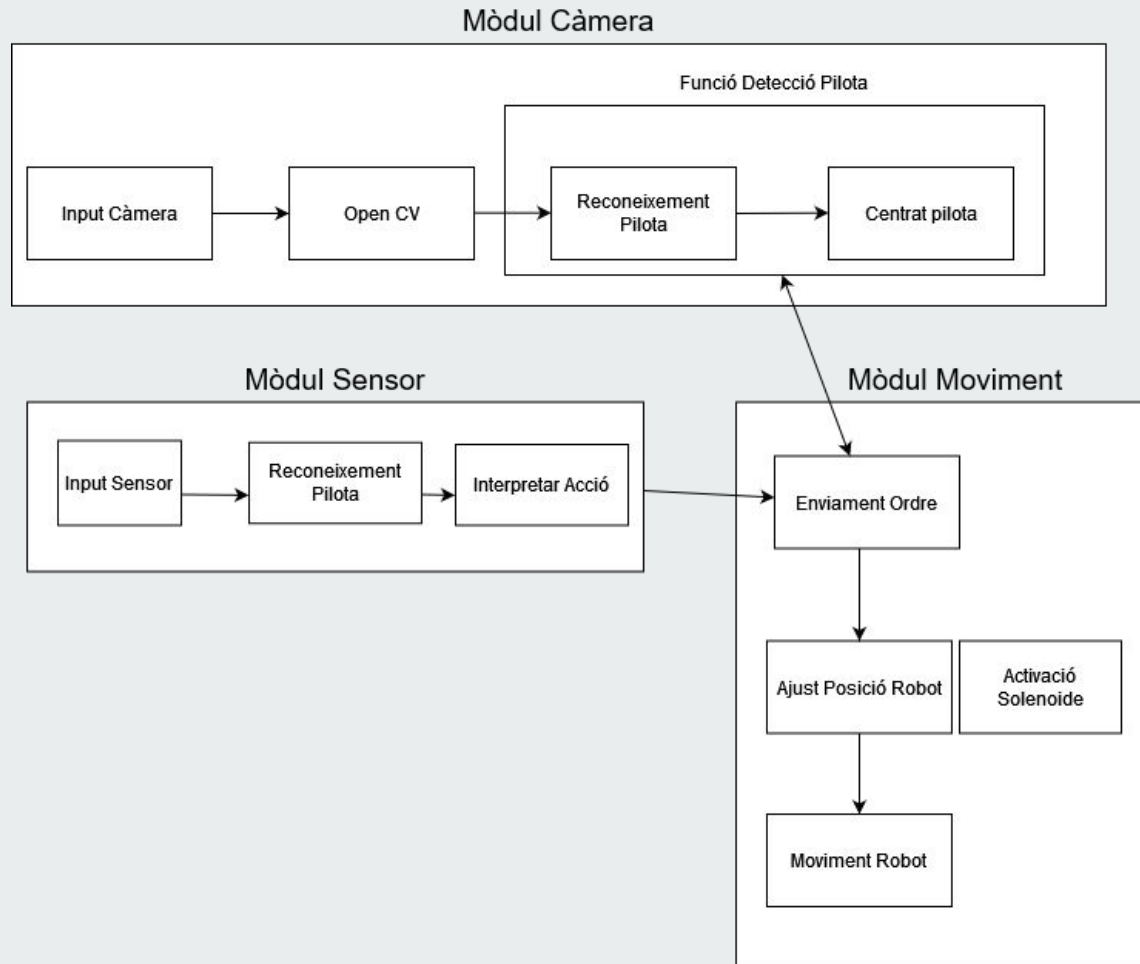


Un robot capaç de jugar al minigolf de forma autònoma

1.Arquitectura hardware



2.Arquitectura software





3. Algorísmica

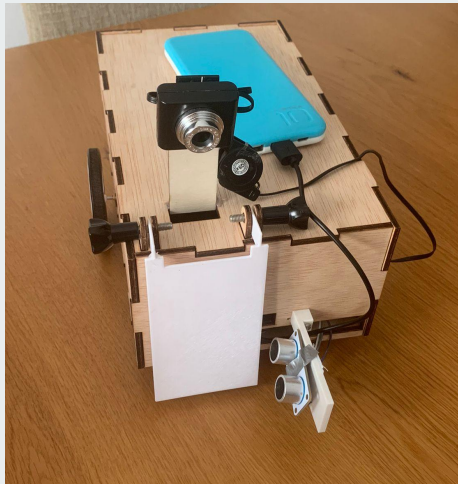
1-Moviment rotatori -> Buscar Pilota

2-Pilota trobada -> Centrar la pilota amb la pala

3-Aproximació a la pilota -> sensor detecta pilota prop de la pala

4-Activació del solenoide per a golpear la pilota

Fotos, Video i Git



<https://github.com/ArnauAlti/ProjecteRobtica/tree/main>