#### Preuves en logique équationnelle

# David Delahaye

David.Delahaye@lirmm.fr

Université de Montpellier Faculté des Sciences

Licence Informatique L3 2021-2022





# Égalité

#### **Syntaxe**

- C'est un prédicat binaire, noté de manière infixe;
- $s \doteq t$ , où s et t sont des termes.

#### Sémantique

- $[s \doteq t]_{\rho}^{I} = ([s]_{\rho}^{I} = [t]_{\rho}^{I});$ 
  - Où « = » est l'égalité sur  $D_I$ ;
  - Ne pas confondre la syntaxe et la sémantique :

    - « = » ≡ égalité sémantique



# Égalité

#### **Syntaxe**

- C'est un prédicat binaire, noté de manière infixe;
- $s \doteq t$ , où s et t sont des termes.

#### Sémantique

- $[s \doteq t]_{\rho}^{I} = ([s]_{\rho}^{I} = [t]_{\rho}^{I});$
- Où « = » est l'égalité sur  $D_I$ ;
- Ne pas confondre la syntaxe et la sémantique :
  - «  $\doteq$  »  $\equiv$  égalité syntaxique;
  - « = » = égalité sémantique.

## Logique équationnelle

#### Équations : syntaxe

- Équation  $\equiv$  paire de termes notée  $s \doteq t$ ;
- Les termes s et t ne sont pas forcément clos;
- Mais la quantification sur les variables libres est implicite;
- $s \doteq t \equiv \forall \vec{x}.s \doteq t$ , où  $\vec{x} = FV(s) \cup FV(t)$ ;
- Exemple :  $x + 0 \doteq x \equiv \forall x.x + 0 \doteq x$ .

# Logique équationnelle

#### **Équations**: sémantique

- Soit  $s \doteq t$  une équation et I une interprétation;
- I est un modèle de  $s \doteq t$  ou I satisfait  $s \doteq t$ , noté  $I \models s \doteq t$ , ssi pour toute affectation  $\rho$ ,  $[s]_{\rho}^{I} = [t]_{\rho}^{I}$ ;
- Un ensemble  $\mathcal{E}$  d'équations entraı̂ne s = t, noté  $\mathcal{E} \models s = t$ , ssi toutes les interprétations satisfaisant toutes les équations de  ${\mathcal E}$  en même temps (les modèles de  $\mathcal{E}$ ) sont aussi des modèles de s = t, c'est-à-dire quand  $I \models s' \doteq t'$  pour tout  $s' \doteq t' \in \mathcal{E}$  implique  $I \models s \doteq t$ .

- Démontrer que : x + 0 = x, x + y = y + x = 0 + x = x, où 0 est une constante et « + » est un symbole de fonction binaire noté de manière infixe;
- Démonstration :
  - Soit *I* une interprétation telle que  $I \models x + 0 \stackrel{.}{=} x$  et  $I \models x + y \stackrel{.}{=} y + x$  c'est-à-dire pour toute affectation  $\rho$ :

```
[x + 0]_{\rho}^{I} = [x]_{\rho}^{I}, \text{ c.-à-d. } I(+)(\rho(x), I(0)) = \rho(x) (1);
[x + v]_{\rho}^{I} = [v + x]_{\rho}^{I}, \text{ c.-à-d. } I(+)(\rho(x), \rho(y)) = I(+)(\rho(y), \rho(x)) (2)
```

- n doit démontrer que  $I \models 0 + x \stackrel{.}{=} x$ , c'est-à-dire pour toute
- affectation  $\rho$ ,  $[0 + x]]_{\rho}^{I} = [x]_{\rho}^{I}$ , c.-à-d.  $I(+)(I(0), \rho(x)) = \rho(x)$ :
  - $I(+)(I(0), \rho(x)) = I(+)(\rho(x), I(0)), \text{ selon } (2);$
  - Puis,  $I(+)(\rho(x), I(0)) = \rho(x)$ , selon (1)

#### Conséquence logique

- Démontrer que :  $x + 0 \doteq x, x + y \doteq y + x \models 0 + x \doteq x$ , où 0 est une constante et « + » est un symbole de fonction binaire noté de manière infixe:
- Démonstration :
  - Soit I une interprétation telle que  $I \models x + 0 \doteq x$  et  $I \models x + y \doteq y + x$ , c'est-à-dire pour toute affectation  $\rho$ :

L3 Info. 2021-2022

- Démontrer que : x + 0 = x, x + y = y + x = 0 + x = x, où 0 est une constante et « + » est un symbole de fonction binaire noté de manière infixe;
- Démonstration :
  - Soit *I* une interprétation telle que  $I \models x + 0 \doteq x$  et  $I \models x + y \doteq y + x$ , c'est-à-dire pour toute affectation  $\rho$ :

    - $[x + y]_{\rho} = [y + x]_{\rho}, \text{ c.-a-d. } I(+)(\rho(x), \rho(y)) = I(+)(\rho(y), \rho(x))$  On doit démontrer que  $I \models 0 + x \stackrel{.}{=} x$ , c'est-à-dire pour toute
      - affectation  $\rho$ ,  $[0+x]]_{\rho}^{I} = [x]]_{\rho}^{I}$ , c.-à-d.  $I(+)(I(0), \rho(x)) = \rho(x)$ :
        - $I(+)(I(0), \rho(x)) = I(+)(\rho(x), I(0)), \text{ selon } (2);$
        - \* Puis,  $I(+)(\rho(x), I(0)) = \rho(x)$ , selon (1)

- Démontrer que : x + 0 = x, x + y = y + x = 0 + x = x, où 0 est une constante et « + » est un symbole de fonction binaire noté de manière infixe;
- Démonstration :
  - Soit *I* une interprétation telle que  $I \models x + 0 \doteq x$  et  $I \models x + y \doteq y + x$ , c'est-à-dire pour toute affectation  $\rho$ :
    - $[x + 0]_{\rho}^{I} = [x]_{\rho}^{I}, \text{ c.-à-d. } I(+)(\rho(x), I(0)) = \rho(x) \text{ (1)};$   $[x + y]_{\rho}^{I} = [y + x]_{\rho}^{I}, \text{ c.-à-d. } I(+)(\rho(x), \rho(y)) = I(+)(\rho(y), \rho(x)) \text{ (2)}.$
  - On doit démontrer que  $I \models 0 + x \doteq x$ , c'est-à-dire pour toute affectation  $\rho$ ,  $[0 + x]_{\rho}^{I} = [x]_{\rho}^{I}$ , c.-à-d.  $I(+)(I(0), \rho(x)) = \rho(x)$ :
    - $I(+)(I(0), \rho(x)) = I(+)(\rho(x), I(0)), \text{ selon } (2);$
    - Puis,  $I(+)(\rho(x), I(0)) = \rho(x)$ , selon (1)

- Démontrer que : x + 0 = x, x + y = y + x = 0 + x = x, où 0 est une constante et « + » est un symbole de fonction binaire noté de manière infixe;
- Démonstration :
  - Soit *I* une interprétation telle que  $I \models x + 0 \doteq x$  et  $I \models x + y \doteq y + x$ , c'est-à-dire pour toute affectation  $\rho$ :
    - \*  $[x + 0]_{\rho}^{I} = [x]_{\rho}^{I}$ , c.-à-d.  $I(+)(\rho(x), I(0)) = \rho(x)$  (1); \*  $[x + y]_{\rho}^{I} = [y + x]_{\rho}^{I}$ , c.-à-d.  $I(+)(\rho(x), \rho(y)) = I(+)(\rho(y), \rho(x))$  (2).
  - On doit démontrer que  $I \models 0 + x \doteq x$ , c'est-à-dire pour toute affectation  $\rho$ ,  $[0 + x]_{\rho}^{I} = [x]_{\rho}^{I}$ , c.-à-d.  $I(+)(I(0), \rho(x)) = \rho(x)$ :
    - \*  $I(+)(I(0), \rho(x)) = I(+)(\rho(x), I(0))$ , selon (2);
    - \* Puis,  $I(+)(\rho(x), I(0)) = \rho(x)$ , selon (1).

#### Substitution

#### **Définition**

- Une substitution  $\sigma$  est une application de  $\mathcal{V}$  vers  $\mathcal{T}$ ;
- Elle se définit par récurrence structurelle comme suit :
  - ▶ Si  $x \in \mathcal{V}$  alors  $\sigma(x) = \sigma(x)$ :
    - Si  $f \in \mathcal{S}_{\mathcal{F}}$  d'arité n et  $t_1, \ldots, t_n \in \mathcal{T}$  alors  $\sigma(f(t_1,\ldots,t_n))=f(\sigma(t_1),\ldots,\sigma(t_n)).$

#### Exemple

- Soit la substitution  $\sigma$  telle que  $\sigma(x) = a$  et  $\sigma(y) = f(b)$ , où a et bsont des constantes, et f un symbole de fonction unaire;
- $\sigma(f(x, y)) = f(a, f(b)).$



#### Position et substitution

#### Position

- Une position est un élément de  $(\mathbb{N} \{0\})^*$ ;
- Étant donné un terme t, le terme  $t|_p$  désigne le terme à la position p et se définit par récurrence structurelle sur les positions :
  - $\triangleright$  Si  $p = \epsilon$ ,  $t|_{\epsilon} = t$ ;
  - Si  $p = i \cdot p'$  et  $t = f(t_1, \dots, t_n)$ , où l'on a  $i \le n$  et où p' est une position, alors  $t|_{i \cdot p'} = t_i|_{p'}$ .
- Exemples : si  $t = f(x, g(y, z)), t|_{\epsilon} = f(x, g(y, z)), t|_{1} = x,$  $t|_{2} = g(y, z), t|_{21} = y, t|_{22} = z.$

#### Substitution à une position donnée

- La notation  $t[u]_p$  désigne la substitution de u au terme  $t|_p$  dans t;
- Exemple : si  $t = f(x, g(y, z)), t[h(a)]_{21} = f(x, g(h(a), z)).$

| □ ▶ ◆ **□** ▶ 夕 Q (

# Règles

$$\frac{s \doteq t \in \mathcal{E}}{s \doteq t} \text{ ax} \qquad \frac{s \doteq s}{s \doteq s} \text{ refl}$$

$$\frac{s \doteq t}{t \doteq s} \text{ sym} \qquad \frac{s \doteq t}{s \doteq u} \text{ trans}$$

$$\frac{s \doteq t}{\sigma(s) \doteq \sigma(t)} \text{ subst} \qquad \frac{s \doteq t}{u[s]_p \doteq u[t]_p} \text{ cont}$$

#### Règles

$$\frac{s \doteq t \in \mathcal{E}}{s \doteq t} \text{ ax} \qquad \frac{s \doteq s}{s \doteq s} \text{ refl}$$

$$\frac{s \doteq t}{t \doteq s} \text{ sym} \qquad \frac{s \doteq t}{s \doteq u} \text{ trans}$$

$$\frac{s \doteq t}{\sigma(s) \doteq \sigma(t)} \text{ subst} \qquad \frac{s \doteq t}{u[s]_p \doteq u[t]_p} \text{ cont}$$

4□ > 4₫ > ჟ

## Arbre de preuve (arbre de dérivation)

- On part de l'équation initiale à démontrer;
- On applique les règles en raisonnement abductif (raisonnement arrière), c'est-à-dire que l'on part de ce qu'on veut montrer pour aller vers les hypothèses/axiomes);
- On construit ainsi un arbre dont le séquent est la racine et les branches sont créées par les différentes prémisses des règles de déduction;
- Dans une branche, on s'arrête lorsqu'on atteint une règle axiomatique, qui devient ainsi une feuille de l'arbre;
- Un arbre de preuve est un arbre dont toutes les branches se terminent par une règle axiomatique (on parle alors de branche close).

# Propriétés

#### Prouvabilité

•  $s \doteq t$  est prouvable dans EQ à partir de  $\mathcal{E}$ , noté  $\mathcal{E} \vdash_{\mathsf{EQ}} s \doteq t$ , ssi il existe une dérivation dans EQ se terminant sur  $s \doteq t$  à partir de  $\mathcal{E}$ .

# Théorème d'adéquation (Birkhoff, 1933)

- Correction : Si  $\mathcal{E} \vdash_{\mathsf{EQ}} s \doteq t$  alors  $\mathcal{E} \models s \doteq t$  ;
- Complétude : Si  $\mathcal{E} \models s \doteq t$  alors  $\mathcal{E} \vdash_{\mathsf{FQ}} s \doteq t$ .

#### Exemple précédent

- $\mathcal{E} = x + 0 \doteq x, x + y \doteq y + x$ ;
- On veut démontrer que  $\mathcal{E} \vdash_{\mathsf{FQ}} 0 + x \doteq x$  :

$$x + y \doteq y + x \qquad x + 0 \doteq x \in \mathcal{E}$$

$$0 + x \doteq x$$



#### Exemple précédent

- $\mathcal{E} = x + 0 \doteq x, x + y \doteq y + x$ ;
- On veut démontrer que  $\mathcal{E} \vdash_{\mathsf{EQ}} 0 + x \stackrel{.}{=} x$  :

$$x + y \doteq y + x \in \mathcal{E}$$

$$x + y \doteq y + x \qquad x + 0 \doteq x \in \mathcal{E}$$

$$0 + x \doteq x + 0 \qquad x + 0 \doteq x$$

$$0 + x \doteq x$$

#### Exemple précédent

- $\mathcal{E} = x + 0 \doteq x, x + y \doteq y + x$ ;
- On veut démontrer que  $\mathcal{E} \vdash_{\mathsf{FQ}} 0 + x \stackrel{.}{=} x$  :

$$x + y \doteq y + x \in \mathcal{E}$$

$$x + y \doteq y + x \qquad x + 0 \doteq x \in \mathcal{E}$$

$$0 + x \doteq x + 0 \qquad x + 0 \doteq x$$

$$0 + x \doteq x \qquad \text{trans}$$

#### Exemple précédent

- $\mathcal{E} = x + 0 = x, x + y = y + x$ ;
- On veut démontrer que  $\mathcal{E} \vdash_{\mathsf{FQ}} 0 + x \stackrel{.}{=} x$  :

$$\frac{x+y \doteq y+x \in \mathcal{E}}{\frac{x+y \doteq y+x}{0+x \doteq x+0}} \text{ subst} \qquad \begin{array}{c} x+0 \doteq x \in \mathcal{E} \\ x+0 \doteq x \end{array} \text{ trans}$$

#### Exemple précédent

- $\mathcal{E} = x + 0 \doteq x, x + y \doteq y + x$ ;
- On veut démontrer que  $\mathcal{E} \vdash_{\mathsf{EQ}} 0 + x \stackrel{.}{=} x$  :

$$\frac{x+y \doteq y+x \in \mathcal{E}}{x+y \doteq y+x \atop 0+x \doteq x+0} \text{ subst} \qquad x+0 \doteq x \in \mathcal{E} \\ x+0 \doteq x \text{ trans}$$



#### Exemple précédent

- $\mathcal{E} = x + 0 = x, x + y = y + x$ ;
- On veut démontrer que  $\mathcal{E} \vdash_{\mathsf{EQ}} 0 + x \stackrel{.}{=} x$  :

$$\frac{x+y \doteq y + x \in \mathcal{E}}{\frac{x+y \doteq y + x}{0+x \doteq x + 0}} \text{ ax} \qquad \frac{x+0 \doteq x \in \mathcal{E}}{x+0 \doteq x} \text{ ax}$$

$$\frac{0+x \doteq x + 0}{0+x \doteq x} \text{ trans}$$



# Faire le lien entre EQ et LK/LJ

#### Nouvelle formulation pour EQ

$$\frac{\forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash s \doteq t} \mathsf{ax}_{eq}$$

$$\frac{\Gamma \vdash s \doteq t}{\Gamma \vdash t \doteq s} \mathsf{refl} \qquad \frac{\Gamma \vdash s \doteq t}{\Gamma \vdash t \doteq s} \mathsf{sym}$$

$$\frac{\Gamma \vdash s \doteq t}{\Gamma \vdash s \doteq u} \mathsf{trans} \qquad \frac{\Gamma \vdash s \doteq t}{\Gamma \vdash u[s]_{p} \doteq u[t]_{p}} \mathsf{cont}$$

#### Remarques

- On ajoute un séquent (avec des équations et d'autres formules).
- Les équations sont explicitement (universellement) quantifiées.
- La règle ax<sub>eq</sub> gère les instanciations.
- ullet La règle subst est capturée par la règle  $ax_{eq}$

# Faire le lien entre EQ et LK/LJ

#### Ajout de règles à LK

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, s \doteq t \qquad \Gamma \vdash \Delta, P(s)}{\Gamma \vdash \Delta, P(t)} =_{\mathsf{right}}$$

$$rac{\Gamma dash \Delta, s \doteq t \qquad \Gamma, P(s) dash \Delta}{\Gamma, P(t) dash \Delta} =_{\mathsf{left}}$$

#### Ajout de règles à LJ

$$\frac{\Gamma \vdash s \doteq t \qquad \Gamma \vdash P(s)}{\Gamma \vdash P(t)} =_{\mathsf{right}}$$

$$\frac{\Gamma \vdash s \doteq t \qquad \Gamma, P(s) \vdash A}{\Gamma, P(t) \vdash A} =_{\mathsf{left}}$$

13 / 25

# Faire le lien entre EQ et LK/LJ

#### Nouvelle formulation pour EQ

$$\frac{\forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash s \doteq t} \operatorname{ax_{eq}} \frac{}{\Gamma \vdash s \doteq s} \operatorname{refl}$$

#### Remarques

- Les règles  $=_{right}$  et  $=_{left}$  sont très puissantes.
- Les règles sym, trans et cont deviennent redondantes!
- En effet, il suffit de prendre l'égalité  $\doteq$  pour P.

# Système LK<sub>FQ</sub>

#### Règles concernant l'égalité

$$\frac{\forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash s \doteq t} \text{ax}_{eq}$$

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, s \doteq t \qquad \Gamma \vdash \Delta, P(s)}{\Gamma \vdash \Delta, P(t)} =_{right}$$

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, s \doteq t \qquad \Gamma, P(s) \vdash \Delta}{\Gamma, P(t) \vdash \Delta} =_{left}$$

# Système LJ<sub>EQ</sub>

#### Règles concernant l'égalité

$$\frac{\forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash s \doteq t} \text{ ax}_{eq}$$

$$\frac{\Gamma \vdash s \doteq t \qquad \Gamma \vdash P(s)}{\Gamma \vdash P(t)} =_{right}$$

$$\frac{\Gamma \vdash s \doteq t \qquad \Gamma, P(s) \vdash A}{\Gamma, P(t) \vdash A} =_{left}$$

4□ > 4酉 > 40

# Preuve dans LK<sub>EQ</sub>/LJ<sub>EQ</sub>

#### Exemple

- $\Gamma = \forall x.x + 0 \doteq x, \forall x, y.x + y \doteq y + x.$
- On veut démontrer que  $\Gamma \vdash \forall x. P(0+x) \Rightarrow P(x)$ .

# Preuve dans LK<sub>EQ</sub>/LJ<sub>EQ</sub>

#### Exemple

- $\Gamma = \forall x.x + 0 \doteq x, \forall x, y.x + y \doteq y + x.$
- On veut démontrer que  $\Gamma \vdash \forall x. P(0+x) \Rightarrow P(x)$ .

$$\frac{ \frac{\Gamma \vdash x + 0 \stackrel{.}{=} 0 + x}{\Gamma \vdash x + 0 \stackrel{.}{=} x} \xrightarrow{\mathsf{aX}_{eq}} \frac{\mathsf{aX}_{eq}}{\Gamma \vdash x + 0 \stackrel{.}{=} x} \xrightarrow{\mathsf{eright}} \frac{\mathsf{aX}_{eq}}{\Gamma, P(0 + x) \vdash P(0 + x)} \underset{\mathsf{eright}}{=} \mathsf{ax}} = \frac{\Gamma, P(0 + x) \vdash P(x)}{\Gamma, P(0 + x) \vdash P(x)} \xrightarrow{\mathsf{eright}} \mathsf{ax}} = \mathsf{eright}}{\Gamma, P(0 + x) \vdash P(x) \xrightarrow{\mathsf{right}}} \mathsf{ax}$$

# Optimisations de LK<sub>EQ</sub>

# Remplacement des règles $=_{right}$ et $=_{left}$ dans LK

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, P(s) \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash \Delta, P(t)} =_{\mathsf{right1}}$$

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, P(t) \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash \Delta, P(s)} =_{\mathsf{right2}}$$

$$\frac{\Gamma, P(s) \vdash \Delta \qquad \forall \vec{x}. s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(t) \vdash \Delta} =_{\mathsf{left}1}$$

$$\frac{\Gamma, P(t) \vdash \Delta \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(s) \vdash \Delta} =_{\mathsf{left2}}$$

#### Remarque

• La règle ax<sub>eq</sub> devient redondante!

# Optimisations de LK<sub>EQ</sub>

# Remplacement des règles $=_{right}$ et $=_{left}$ dans LK

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, P(s) \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash \Delta, P(t)} =_{\mathsf{right1}}$$

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, P(t) \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash \Delta, P(s)} =_{\mathsf{right2}}$$

$$\frac{\Gamma, P(s) \vdash \Delta}{\Gamma, P(t) \vdash \Delta} \quad \forall \vec{x}. s' \doteq t' \in \Gamma \quad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(t) \vdash \Delta} =_{\mathsf{left1}}$$

$$\frac{\Gamma, P(t) \vdash \Delta}{\Gamma, P(s) \vdash \Delta} \quad \forall \vec{x}. s' \doteq t' \in \Gamma \quad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(s) \vdash \Delta} =_{\mathsf{left2}}$$

#### Remarque

• La règle ax<sub>eq</sub> devient redondante!

# Optimisations de LK<sub>EQ</sub>

# Remplacement des règles $=_{right}$ et $=_{left}$ dans LK

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, P(s) \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash \Delta, P(t)} =_{\mathsf{right1}}$$

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, P(t) \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash \Delta, P(s)} =_{\mathsf{right2}}$$

$$\frac{\Gamma, P(s) \vdash \Delta \qquad \forall \vec{x}. s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(t) \vdash \Delta} =_{\mathsf{left1}}$$

$$\frac{\Gamma, P(t) \vdash \Delta \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(s) \vdash \Delta} =_{\mathsf{left2}}$$

#### Remarque

• La règle ax<sub>eq</sub> devient redondante!

## Optimisations de LK<sub>EQ</sub>

### Remplacement des règles $=_{right}$ et $=_{left}$ dans LK

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, P(s) \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash \Delta, P(t)} =_{\mathsf{right1}}$$

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, P(t) \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash \Delta, P(s)} =_{\mathsf{right2}}$$

$$\frac{\Gamma, P(s) \vdash \Delta \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(t) \vdash \Delta} =_{\mathsf{left1}}$$

$$\frac{\Gamma, P(t) \vdash \Delta}{\Gamma, P(s) \vdash \Delta} \quad \forall \vec{x}. s' \stackrel{.}{=} t' \in \Gamma \quad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(s) \vdash \Delta} =_{\mathsf{left2}}$$

#### Remarque

• La règle ax<sub>eq</sub> devient redondante!

# Optimisations de LK<sub>EQ</sub>

### Remplacement des règles $=_{right}$ et $=_{left}$ dans LK

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, P(s) \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash \Delta, P(t)} =_{\mathsf{right1}}$$

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, P(t) \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash \Delta, P(s)} =_{\mathsf{right2}}$$

$$\frac{\Gamma, P(s) \vdash \Delta \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(t) \vdash \Delta} =_{\mathsf{left1}}$$

$$\frac{\Gamma, P(t) \vdash \Delta \qquad \forall \vec{x}. s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(s) \vdash \Delta} =_{\mathsf{left2}}$$

#### Remarque

• La règle axeq devient redondante!

# Optimisations de LJ<sub>EQ</sub>

## Remplacement des règles $=_{right}$ et $=_{left}$ dans LJ

$$\frac{\Gamma \vdash P(s) \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash P(t)} =_{\mathsf{right1}}$$

$$\frac{\Gamma \vdash P(t) \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash P(s)} =_{\mathsf{right2}}$$

$$\frac{\Gamma, P(s) \vdash A \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(t) \vdash A} =_{\mathsf{left}1}$$

$$\frac{\Gamma, P(t) \vdash A \qquad \forall \vec{x}.s' \doteq t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(s) \vdash A} =_{\mathsf{left2}}$$

#### Remarque

• La règle ax<sub>eq</sub> est toujours redondante.

# Système LK<sub>FQ</sub> (version finale et optimisée)

#### Règles concernant l'égalité

$$\frac{\Gamma \vdash s \stackrel{.}{=} s}{\Gamma \vdash \Delta, P(s)} \quad \forall \vec{x}.s' \stackrel{.}{=} t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash \Delta, P(t)} =_{\mathsf{right1}}$$

$$\frac{\Gamma \vdash \Delta, P(t)}{\Gamma \vdash \Delta, P(t)} \quad \forall \vec{x}.s' \stackrel{.}{=} t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash \Delta, P(s)} =_{\mathsf{right2}}$$

$$\frac{\Gamma, P(s) \vdash \Delta}{\Gamma, P(t) \vdash \Delta} \quad \forall \vec{x}.s' \stackrel{.}{=} t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(t) \vdash \Delta} =_{\mathsf{left1}}$$

$$\frac{\Gamma, P(t) \vdash \Delta}{\Gamma, P(s) \vdash \Delta} \quad \forall \vec{x}.s' \stackrel{.}{=} t' \in \Gamma \qquad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(s) \vdash \Delta} =_{\mathsf{left2}}$$

# Système LJ<sub>EQ</sub> (version finale et optimisée)

#### Règles concernant l'égalité

$$\frac{\Gamma \vdash S \stackrel{.}{=} s}{\Gamma \vdash P(s)} \quad \forall \vec{x}.s' \stackrel{.}{=} t' \in \Gamma \quad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash P(t)} =_{\mathsf{right1}}$$

$$\frac{\Gamma \vdash P(t)}{\Gamma \vdash P(s)} \quad \forall \vec{x}.s' \stackrel{.}{=} t' \in \Gamma \quad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma \vdash P(s)} =_{\mathsf{right2}}$$

$$\frac{\Gamma, P(s) \vdash A}{\Gamma, P(t) \vdash A} \quad \forall \vec{x}.s' \stackrel{.}{=} t' \in \Gamma \quad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(t) \vdash A} =_{\mathsf{left1}}$$

$$\frac{\Gamma, P(t) \vdash A}{\Gamma, P(s) \vdash A} \quad \forall \vec{x}.s' \stackrel{.}{=} t' \in \Gamma \quad s = \sigma(s'), t = \sigma(t')}{\Gamma, P(s) \vdash A} =_{\mathsf{left2}}$$

# Preuve dans LK<sub>EQ</sub>/LJ<sub>EQ</sub>

#### Exemple

- $\Gamma = \forall x.x + 0 \doteq x, \forall x, y.x + y \doteq y + x.$
- On veut démontrer que  $\Gamma \vdash \forall x. P(0+x) \Rightarrow P(x)$ .

$$\frac{\frac{\Gamma, P(x) \vdash P(x)}{\Gamma, P(x + 0) \vdash P(x)}}{\frac{\Gamma, P(0 + x) \vdash P(x)}{\Gamma, P(0 + x) \Rightarrow P(x)}} =_{\text{left}2}$$

$$\frac{-1}{\Gamma \vdash P(0 + x) \Rightarrow P(x)} \Rightarrow_{\text{right}} \sigma_{1}$$

$$\frac{\Gamma \vdash P(0 + x) \Rightarrow P(x)}{\Gamma \vdash \forall x \cdot P(0 + x) \Rightarrow P(x)} \forall_{\text{right}}$$

$$\sigma_1 = [x/x, 0/y], \ \sigma_2 = [x/x].$$

# Preuve dans LK<sub>EQ</sub>/LJ<sub>EQ</sub>

#### Exemple

- $\Gamma = \forall x.x + 0 \doteq x, \forall x, y.x + y \doteq y + x.$
- On veut démontrer que  $\Gamma \vdash \forall x. P(0+x) \Rightarrow P(x)$ .

$$\frac{\frac{\Gamma, P(x) \vdash P(x)}{\Gamma, P(x + 0) \vdash P(x)}}{\frac{\Gamma, P(x + 0) \vdash P(x)}{\Gamma, P(0 + x) \vdash P(x)}} \stackrel{=_{\mathsf{left2}}}{\underset{\mathsf{right}}{=_{\mathsf{left1}}}, \sigma_2}$$
$$\frac{\Gamma \vdash P(0 + x) \Rightarrow P(x)}{\Gamma \vdash \forall x. P(0 + x) \Rightarrow P(x)} \forall_{\mathsf{right}}$$

$$\sigma_1 = [x/x, 0/y], \ \sigma_2 = [x/x].$$

### Équivalence entre les règles de LJ<sub>EQ</sub> et les tactiques de Coq

Règle de LJ <sub>EQ</sub>	Tactique Coq
refl	reflexivity
$=_{right1}$	rewrite <- id
$=_{right2}$	rewrite id
$=_{left1}$	rewrite <- in id
$=_{left2}$	rewrite in id

- Ne pas oublier que Coq fonctionne en abductif.
- Par défaut, les réécritures sont gauche-droite.
- La réécriture droite-gauche s'indique explicitement avec rewrite <-.

```
Un exemple simple
Coq < Parameter E : Set.
E is assumed
Coq < Parameters a b : E.
a is assumed
b is assumed
Coq < Parameter P : E -> Prop.
P is assumed
```

Coq < Axiom eq : a = b.

eq is assumed

```
Un exemple simple
Coq < Goal P(b) \rightarrow P(a).
1 subgoal
   P b \rightarrow P a
Coq < intro.
1 subgoal
  H : P b
   Pa
```

# Un exemple simple

```
Coq < rewrite eq.

1 subgoal

H : P b

-----
P b

Coq < assumption.

No more subgoals.
```

```
Sens de la réécriture
Coq < Goal P(a) \rightarrow P(b).
1 subgoal
   Pa \rightarrow Pb
Coq < intro.
1 subgoal
  H : P a
   P b
```

#### Sens de la réécriture

```
Coq < rewrite <- eq.

1 subgoal

H : P a

------
P a

Coq < assumption.

No more subgoals.
```