Data Preprocessing: Accuracy: errors in recorded values, outlier values (unexpected) ex: enormous price for a cheap item once (introduced 0 by mistake) Completeness: lacking attribute values, only aggregate data, ... ex: sometimes type of payment (card/cash) not recorded Consistency: discrepancies in values used ex: some department codes with leading 0, some without Timeliness: data missing or icomplete for some time, but eventually complete ex: data recorded by person too late for monthly analysis, but available afterwards Believability: Not trusted by users ex: due to a previous bug (now corrected), people distrust system and use manual alternatives Interpretability: ambiguous data ex: adjustment orders (not real but to correct mistake/complaint) can be confused as real orders.

Tasks: Data cleaning (fill missing value, smoothing, outliers, inconsistencies), Data integration (multiple database,...), Data reduction (Dimensionality reduction, Numerosity reduction, Data compression), Data transformation.

Données incomplètes : ignoré tuple, remplir à la main, automatiquement (mean,std,...). Clustering : detect and remove outliers. Coefficient de corrélations : $p'_k = (p_k - \bar{p}/\sigma_p), q'_k = (q_k - \bar{q}/\sigma_q), corr(p,q) = p' \cdot q'$. Mode of data : données qui apparait le plus, midrange of data : min + max/2, $\sigma_p = \sqrt{v(p)}, v(p) = \sum (p_i - \bar{p})^2$.

Data reduction: **Dimensionality reduction** (attribut inutiles), techniques: Wavelet transforms, Principal Component Analysis, Supervised and nonlinear techniques. **Numerosity reduction**: régression, histogramme, data cube. **Data compression**: Audio/video compression, string compression.

Data Transformation: min-max: $v' = \frac{v - min_A}{max_A - min_A} \cdot (new_{max_A} - new_{min_A}) + new_{min_A}$. z-score: $v' = \frac{v - \bar{A}}{\sigma_A}$. decimal-scaling: $v' = \frac{v}{10^j} j$ is the smallest integer such that |max(v)| < 1. Binnings method for data smoothing: D'abord, séparer les données en n groupe différent. Puis, pour chaque groupe, remplacer par la moyenne (smoothing by mean), le min ou max le plus proche (smoothing by boundaries), la médiane smoothing by median.

Market-Basket analysis: permet de trouver les groupes d'articles qui ont tendance à apparaitre ensemble. On dispose des transactions. Soit I un ensemble d'article, D un ensemble de transactions, chaque transactions T_j est un ensemble d'article. Règle de dissociation (comme associations mais peut avoir non). Support(X => Y) = P(XetY). Confiance(X => Y) = P(Y|X) = P(XetY)/P(X). Lift(X => Y) = Confiance/Support. Agrégation: agréger produits très similaires en produit moins spécifique. Taxonomie: Généralisation par catégorisation (p.ex: "Vêtement"). Á partir de seuil définis par nous min_{sup}, min_{conf} , trouver les règles intéressantes (juste regarde si ok ou non).

Algorithme d'extraction de règles : calculer les fréquences de chaque item (L1), supprimer de L_1 les éléments plus petit que min_{sup} , on calcule toute les combinaisons 2 à 2 d'éléments, à partir de K=3 combiner seulement les éléments avec le même départ, enlever de C les éléments dont au moins un des sous-ensemble n'est pas présent dans L précédent, calculer L comme étant C sans les éléments avec le support dans $T \leq min_{sup}$, arrêter quand on ne fait plus de combinaisons. Prendre dans le sac tous les éléments non-traçées. Phase 2 : Pour chaque éléments qui ne sont pas du premier niveaux, calculer conf(X=>Y)/conf(X) (faire avec Y aussi).

Partitionnement : Diviser T en n partition et appliquer apriori() sur chacune et prendre les unions des résultats. Avantages : s'adapte à la mémoire dispo, facilement //. Défaut : on peut avoir bcq de candidat au deuxième passage.

Decision Tree: Accuracy rate: $\frac{n_{pred}}{n_{true}}$, évaluation du modèle: accuracy, speed, robustness, scalability. Basic algorithme: Tree is constructed in a top-down recursive divide-and-conquer manner, At start, all the training examples are at the root, Attributes are categorical, Examples are partitioned recursively based on selected attributes. Condition d'arrêt: no more sample, plus d'attribut à splitter, All samples for a given node belong to the same class. Sélection d'attribut: plus gros gain de performance: $Gain(A) = Info(D) - Info_A(D)$, $Info(D) = -\sum_{i=1}^m p_i \cdot \log_2(p_i)$, $Info_A(D) = \sum_{j=1}^v \frac{|D_j|}{|D|} \times I(D_j)$. $SplitInfo_A(D) = -\sum_{j=1}^v \frac{|D_j|}{|D|} \times \log_2(\frac{|D_j|}{|D|})$. GainRatio = Gain(A) - SplitInfo(A). $gini(D) = 1 - \sum_{j=1}^n p_j^2$, p_j est la fréquence relative $\frac{n_j}{n_{tot}}$. $gini_A(D) = \frac{D_1}{D}gini(D_1) + \frac{D_2}{D}gini(D_2)$. $\Delta gini(A) = gini(D) - gini_A(D)$. Information gain: biaisé au travers des attributs multi-valués. Gain ratio: tendance à choisir des séparations mal balancée quand des partitions sont plus petite que d'autre. Gini index: biaisé au travers des attributs multi-valués, difficultés avec beaucoup de classe, à tendance à favoriser les tests qui donnent des partitions et des "purity" équilibrés. Overfitting: preprunning (ne split pas un noeud si le gain est en dessous des certains treshold), postprunning (supprime les branches qui minimise une certaine erreur).

Clustering: hiérarchique (analyse détaillé) ou non (gd ensembles de données). HAC: démarre avec 1 cluster par élément, groupe les clusters les plus similaire 2 par 2 jusqu'à atteindre k cluster voulus. Saut minimum: valeur maximum de la fonction de similarité. Diamètre: valeur minimum de la fonction de similarité. Moyenne: faire la moyenne de toutes les combinaisons. K-means: On démarre avec k centroid, lors de chaque itérations on fait: attribuer chaque point au centroid le plus proche, recalculer le centre des centroids (vecteurs moyen des distances aux centroid). Faire jusqu'à convergence ou bien un nombre d'itération fixé atteint. Distances: distance euclidienne, distance de manhatan, similarité par le cosinus $1 - \frac{\vec{x} \cdot \vec{y}}{|\vec{x}| \cdot |\vec{y}|}$. Complexité: O(iknm) iteration, taille vecteur, nombre cluster, nombre sample. Buckshot: faire premier et utiliser comme base pour k-mean. Qualité du clustering: $Purity(\omega_i) = \frac{1}{n} max_j(n_{ij}), j \in C$.

Data warehouse Type de schéma : Star une fact table relié à des dimensions table, SnowFlake idem mais avec des dimensions table qui peuvent être normalisé. Fact Constellation comme star mais avec plusieurs fact table. Utilisation des schémas : datawarehouse plutôt constellation et datamart plutôt star ou snowflake. Type de warehouse : enterprise warehouse sujet qui concerne toute l'entreprise (données détaillées et summarisé), datamart un groupe spécifique d'utilisateur (département) les données sont souvent summarisé (par mois p.example). Virtual warehouse un ensemble de vue sur une base de données opérationnelle. Une fact table est composé de clé (vers les autres tables de dimensions (information sur différents objets)) et de mesure. Star net query model Groupe de ligne qui émanent d'un point central, chaque ligne est une dimension et chaque point de la ligne est un niveau de la dimensions. Pourquoi DW competitive advantage, business productivity, customer relationship management, cost reduction. OLTP vs OLAP label : users, function, DB design, data, usage, access, unit of work, records accessed, users, metric, DB size. Architecture data sources -> data storage -> OLAP engine -> Front-end tools. Opérations sur un cube : roll-up -> summarize data (ville -> pays), drill-down -> inverse of roll-up, slice -> where en SQL, dice -> select en SQL, Pivot -> reorient cube. Si chaque dimensions (4) à 5 niveaux -> donne 5⁴ cuboïd. Facteur du nombre de niveaux par dimensions. Le cuboïde avec 0 dimensions s'appelle apex. Base cuboïde : cuboïde de base avec toutes les dimensions.

Conjontive query : AND.