

به نام خدا



دانشگاه تهران
دانشکده فنی
دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر



درس سیستم های چند عاملی پیشرفته

پروژه ی درس مرحله ی 1

نام و نام خانوادگی: ارشیا مخلص

شماره دانشجویی: 810104247

آذر ماه 1404

سوال 1.	3
مقدمه	3
LLM-based Agents پایه	3
همکاری چندعاملی (Multi-Agent Collaboration)	3
چارچوب ها و پلتفرم ها (Frameworks & Benchmarks)	3
سامانه های کاربردی دامنه محور	4
شبیه سازی اجتماعی و جوامع عامل ها	4
ارزیابی و بهبود مدل	4
جمع بندی و مسیرهای آینده	4
سوال 2.	6
هدف کلی مقاله چیست؟	6
عامل ها چه هستند و محیط بازی چگونه است؟	6
عامل ها چگونه با هم ارتباط برقرار می کنند؟	6
آیا عامل ها با هم همکاری می کنند؟ چگونه و چرا؟	6
منظور از Theory of Mind در این مقاله چیست؟	6
حافظه در این مقاله چگونه مدیریت و نگهداری می شود؟	7
نتایج اصلی مقاله چیست؟	7
یک محیط/بازی مشابه که بتوان آزمایش را تکرار کرد چیست؟	7
دو شکل مقاله چه چیزی را نشان می دهند؟	8
سوال 3.	9
هدف کلی این مقاله چیست؟	9
عامل ها چه هستند و محیط بازی چگونه است؟	9
عامل ها چگونه با هم ارتباط برقرار می کنند؟	9
آیا عامل ها با هم همکاری می کنند؟ چگونه و چرا؟	9
منظور از Theory of Mind در این مقاله چیست؟	10
حافظه در این مقاله چگونه مدیریت و نگهداری می شود؟	10
نتایج اصلی مقاله چیست؟	10
یک محیط/بازی مشابه که بتوان آزمایش را در آن تکرار کرد چیست؟	11
دو شکل مقاله چه چیزی را نشان می دهند؟	11

سوال 1.

در سال های اخیر، عامل های مبتنی بر LLM از یک «چت بات قوی» به اجزای هوشمندی تبدیل شده اند که می توانند مثل یک عضو تیم فکر کنند، برنامه بریزند، ابزار استفاده کنند و در کنار عامل های دیگر کار جمعی انجام دهند. مخزن هایی مثل Multi-Agent-Papers و Awesome Multi-Agent Papers تصویر روشنی می دهند از این که جامعه تحقیقاتی چطور از عامل تکی شروع کرده و به طراحی جوامع بزرگ عامل ها، چارچوب های چندعاملی و بنچمارک های پیچیده برای سنجش همکاری، رقابت و هماهنگی رسیده است.

مقدمه

در سطح پایه، LLM-based agent یعنی مدلی که فقط متن تولید نمی کند، بلکه در یک «پوسته عامل» قرار می گیرد و می تواند اهداف را بفهمد، کار را به گام های کوچک بشکند، با محیط و ابزارها تعامل کند و نتایج را ارزیابی کند. هرچه وظیفه پیچیده تر و بلندمدت تر می شود، یک عامل تنها کمتر کافی است؛ به همین دلیل کارها به سمت چندعامل رفته اند تا مثل یک تیم انسانی، نقش ها و مسئولیت ها تقسیم شوند و از تعامل، نقد متقابل و تخصصی سازی سود ببرند.

LLM-BASED AGENTS پایه

در لایه ی پایه، کارهایی مثل ReAct نشان می دهند چگونه می توان استدلال زنجیره ای و عمل (مثلاً وب جستجو، اجرای کد، فراخوانی API) را در یک حلقه ادغام کرد تا عامل بتواند در محیطی مثل WebShop یا ALFWorld کار انجام دهد. فهرست هایی مثل Awesome-Agent-Papers و مخازن «LLM_MultiAgents_Survey_Papers» مجموعه ای بزرگ از این عامل های تک نقشی را مستند می کنند که واحد اصلی بسیاری از سیستم های چندعاملی بعدی هستند.

همکاری چند عاملی (MULTI-AGENT COLLABORATION)

در سطح بعد، کارها به همکاری چندعامل می رسند؛ جایی که چند LLM یا چند شخصیت از یک LLM در قالب نقش های متفاوت کنار هم قرار می گیرند. نمونه های شاخص در README اولیه شامل MetaAgents برای هماهنگی اجتماعی و تشکیل تیم در سناریوی نمایشگاه کار، GameGPT برای توسعه بازی با نقش هایی مثل مدیر، مهندس و بازیبن، LLM-Coordination برای ارزیابی توان هماهنگی و Theory of Mind در بازی هایی مثل Hanabi و Overcooked، و Co-NavGPT برای ناوبری تصویری چندرباتی با استفاده از مدل های دید-زبان است. در کنار این ها، کارهایی مثل CAMEL، AutoAgents، Multi-Agent Collaboration، و AutoGen الگوهای عمومی تری از گفتگو، نقد متقابل، self-play و تقسیم کار میان عامل ها ارائه می دهند.

چارچوب ها و پلتفرم ها (FRAMEWORKS & BENCHMARKS)

برای اینکه این ایده ها فقط در مثال های پراکنده نمانند، مجموعه ای از چارچوب ها و بنچمارک ها طراحی شده اند: AutoGen و AgentScope و MALLM بسترهای عمومی برای تعریف عامل ها، نقش ها و جریان مکالمه و ابزارها فراهم می کنند، در حالی که AgentBench، MultiAgentBench، Collab-Overcooked، و SmartPlay روی سنجش توان عامل ها در همکاری، رقابت، برنامه ریزی و تعامل با محیط تمرکز دارند. این

بنچمارک‌ها معمولاً سناریوهای بازی، حل مسئله، QA، استفاده از ابزار و ارزیابی امنیت/ریسک را در بر می‌گیرند و معیارهایی مثل موفقیت در کار، پایداری همکاری و کیفیت استدلال را می‌سنجند.

سامانه‌های کاربردی دامنه محور

بخش بزرگی از لیست به کاربردهای دامنه‌ای اختصاص دارد؛ در نرم افزار و کدنویسی، کارهایی مثل ChatDev، MetaGPT، CodeR و AutoSafeCoder چند عامل با نقش‌های مهندس، طراح، بازیکن و تست را برای تحلیل نیازمندی، طراحی، پیاده‌سازی و دیباگ کنار هم قرار می‌دهند. در پزشکی، Agent Hospital، MDAgents، Zodiac و کارهای مشابه از عامل‌ها برای تصمیم‌سازی تشخیصی، آموزش پزشکی و شبیه‌سازی بیمارستان استفاده می‌کنند. در رباتیک و ناوبری، RoCo، Co-NavGPT و MALMM با تکیه بر LLM/VLM به عنوان برنامه ریز سطح بالا، چند ربات را برای ناوبری و دستکاری هماهنگ می‌کنند. حوزه‌های دیگر مثل سیستم‌های توصیه‌گر (AgentCF)، مالی (TwinMarket)، حقوق و دادگاه‌های شبیه‌سازی شده (AgentCourt) و برنامه ریزی شهری (urban planning agents) هم نشان می‌دهند که الگوی چندعاملی تقریباً به هر حوزه‌ای که تصمیم‌گیری و تعامل پیچیده دارد قابل تعمیم است.

شبیه‌سازی اجتماعی و جوامع عامل‌ها

گروه دیگری از کارها هدفشان حل یک وظیفه مهندسی نیست، بلکه مطالعه رفتار جمعی و اجتماعی عامل‌ها است؛ Generative Agents، AgentSociety، OASIS، TwinMarket و ده‌ها کار مشابه، شهرها، بازارها یا جوامع بزرگ مصنوعی می‌سازند که در آن صدها تا میلیون‌ها عامل LLM زندگی روزمره، تصمیم اقتصادی، کنش سیاسی یا تعامل اجتماعی را شبیه‌سازی می‌کنند. این خط پژوهشی برای مطالعه شکل‌گیری هنجارها، ظهور همکاری پایدار، تکامل فرهنگی و حتی هم‌ترازی اجتماعی مدل‌ها اهمیت دارد و نشان می‌دهد LLM‌ها فراتر از حل مسائل تکی، می‌توانند واحدهای سازنده «جامعه‌های مصنوعی» باشند.

ارزیابی و بهبود مدل

برای نگه داشتن این سیستم‌ها در مسیر درست، بخش بزرگی از کارها روی ارزیابی و بهبود تمرکز دارد؛ رویکردهایی مثل multi-agent debate، Agent-as-a-Judge، ChatEval و AutoDefense سعی می‌کنند از خود عامل‌ها به عنوان منتقد، داور یا مهاجم/دفاع‌کننده استفاده کنند تا هم کیفیت استدلال و factuality بالا برود و هم ریسک‌هایی مثل jailbreak یا تصمیم غلط‌شناسایی شود. بنچمارک‌هایی مثل AgentBench، Collab-Overcooked، Decrypto و ارزیابی‌های Theory of Mind برای چندعامل کمک می‌کنند بفهمیم این سامانه‌ها تا چه حد می‌توانند نیات دیگران را درک کنند، برنامه مشترک بسازند و در محیط‌های پرریسک قابل اعتماد عمل کنند.

جمع‌بندی و مسیرهای آینده

در مجموع، این README‌ها و فهرست‌ها نشان می‌دهند که LLM-based multi-agent systems از «چند مدل حرف زن» فراتر رفته‌اند و در حال تبدیل شدن به معماری‌های جدی برای حل مسائل پیچیده، شبیه‌سازی جوامع و خودکارسازی جریان‌های کاری هستند، اما هنوز چالش‌های مهمی مثل مقیاس‌پذیری، پایداری همکاری، Theory of Mind قابل اعتماد، ایمنی و ارزیابی دقیق باز هستند. همین چالش‌ها نقطه شروع خوبی برای پروژه‌های جدید است: از طراحی پروتکل‌های بهتر برای ارتباط عامل‌ها، تا ساخت بنچمارک‌های دقیق‌تر برای هماهنگی و طراحی چارچوب‌هایی که بتوانند این سیستم‌ها را در کاربردهای واقعی امن و پایدار نگه دارند.

سوال 2.

هدف کلی مقاله چیست؟

هدف کلی این مقاله ارزیابی توانایی عامل های مبتنی بر LLM برای همکاری چندعاملی در یک مأموریت متنی جست و جو و خنثی سازی بمب است، به خصوص از نظر برنامه ریزی مشترک و استنتاج Theory of Mind (استدلال درباره وضعیت ذهنی دیگر عامل ها). مقاله می خواهد نشان دهد که این عامل ها بدون آموزش ویژه و به صورت صفر-شات می توانند رفتاری نزدیک به روش های پیشرفته MARL و برنامه ریزی داشته باشند، اما هنوز به خاطر خطا در مدیریت کانتکست بلندمدت و هالوسینیشن از وضعیت محیط، برنامه ریز یا هم تیمی ایده آلی نیستند.

عامل ها چه هستند و محیط بازی چگونه است؟

در این تحقیق سه عامل LLM محور با نام های Alpha، Bravo و Charlie تعریف شده اند که هر کدام نقش یک متخصص در تیم خنثی سازی بمب را بازی می کنند و با استفاده از یک مدل زبانی مثل GPT-3.5 یا GPT-4 تصمیم می گیرند. محیط بازی یک دنیای متنی است که روی یک گراف از اتاق ها (نودها) ساخته شده؛ در هر اتاق ممکن است بمب های چندمرحله ای رنگی وجود داشته باشد و هر عامل فقط اتاق فعلی، ابزارهای خودش، پیام های تیم و وضعیت کلی امتیاز را می بیند و می تواند بین حرکت به اتاق های مجاور، بازرسی بمب و استفاده از سیم برهای رنگی انتخاب کند تا بمب ها را به طور هماهنگ خنثی کنند.

عامل ها چگونه با هم ارتباط برقرار می کنند؟

ارتباط بین عامل ها کاملاً متنی است: در هر راند، هر عامل علاوه بر انتخاب اکشن، یک پیام متنی برای تیم می فرستد که بلافاصله از طریق کانال چت داخلی به صورت broadcast در مشاهدات دور بعد همه اعضا نمایش داده می شود. خود محیط بازی و یک لایه ی «text game interface» این پیام ها را از متن طبیعی به اعمال انتزاعی (مثلاً «move to room X» یا «inspect bomb Y» رمزگشایی می کند و در عوض، وضعیت محیط را دوباره به صورت توضیح متنی (محتوای اتاق، نتیجه ی عمل، موقعیت هم تیمی ها، پیام های قبلی) به عامل ها برمی گرداند.

آیا عامل ها با هم همکاری می کنند؟ چگونه و چرا؟

بله، همکاری صریح و ضمنی هر دو شکل می گیرد: عامل ها وظایف را بین خود تقسیم می کنند، یک عامل معمولاً (Alpha) نقش رهبر را می گیرد و به بقیه می گوید به کدام اتاق بروند یا کدام بمب را بررسی/خنثی کنند و دیگران هم غالباً طبق این پیشنهادها عمل می کنند. این همکاری به این دلیل ضروری است که اطلاعات و ابزارها بین عامل ها پخش شده (هرکس تعدادی سیم بر رنگی دارد و فقط اتاق فعلی را می بیند)، بنابراین برای رسیدن به حداکثر امتیاز باید هم در فضا (پخش شدن در اتاق های مختلف) و هم در توالی برش های رنگی بمب ها با هم هماهنگ شوند؛ نتایج نشان می دهد تیم های مبتنی بر GPT-4 با این همکاری می توانند همه بمب ها را در زمان محدود خنثی کنند.

منظور از THEORY OF MIND در این مقاله چیست؟

Theory of Mind در این مقاله یعنی توانایی عامل برای استدلال درباره «آن چه خود و دیگران می دانند یا نمی دانند»، در سه سطح:

Introspection: توصیف وضعیت دانشی و باوری خود عامل.

First-order ToM: استنتاج این که یک هم تیمی در مورد وضعیت جهان چه باوری دارد (مثلاً آیا Bravo می داند بمب در اتاق ۳ است یا نه).

Second-order ToM: استنتاج این که هم تیمی درباره وضعیت ذهنی خود عامل چه فکری می کند (مثلاً آیا Charlie می داند که Alpha از محتوای اتاق ۵ خبر دارد).

در طول مأموریت، بعد از بعضی اکشن ها از عامل ها سوالات ToM پرسیده می شود (الهام گرفته از تست Sally-Anne) و پاسخ های متنی آن ها توسط انسان ها با توجه به تاریخچه کامل تعاملات برچسب گذاری می شود.

حافظه در این مقاله چگونه مدیریت و نگهداری می شود؟

حافظه ی عامل ها از دو بخش اصلی تشکیل شده است:

History در ورودی مدل: بخشی از تاریخچه ی راندهای قبلی (قوانین بازی، چند راند اخیر شامل مشاهدات، اعمال و پیام ها) تا حد ظرفیت ورودی مدل در prompt نگه داشته می شود.

Belief State (صریح) در حالت: (GPT-4 + Belief) بعد از هر مشاهده، عامل با پرامپت خاصی وادار می شود یک متن ساخت یافته به روز کند که باورهای مهمش درباره ی محیط (مثلاً «Bomb 1 is in Room 0 with sequence Red»، «Room 3 connected to Room 0») را ذخیره می کند؛ این متن در پرامپت راندهای بعد تکرار می شود تا محدودیت طول context جبران شود و خطاهای ناشی از فراموشی و هالوسینیشن کاهش یابد.

نتایج اصلی مقاله چیست؟

از نظر عملکرد وظیفه: تیم مبتنی بر ChatGPT (gpt-3.5) همه بمب ها را خنثی نمی کند و میانگین امتیاز حدود ۴۳ می گیرد، در حالی که تیم GPT-4 و GPT-4+Belief امتیاز کامل ۹۰ می گیرند؛ GPT-4+Belief تعداد راندها را نسبت به GPT-4 عادی تقریباً نصف می کند (۲۸/۳ → ۱۲/۳ راند) و درصد اکشن معتبر را از حدود ۷۲٪ به ۸۶٪ می رساند، که آن را از نظر کارایی به MAPPO نزدیک می کند.

نسبت به خط مبناها CBS Planner: (برنامه ریز متمرکز با اطلاعات کامل) در ۶ راند به جواب بهینه می رسد و MAPPO پس از میلیون ها گام آموزش در حدود ۱۱ راند، در حالی که عامل های LLM بدون آموزش خاص و با تصمیم گیری کاملاً غیرمتمرکز به عملکردی نسبتاً نزدیک می رسند.

از نظر ToM: دقت ToM در ChatGPT برای introspection حدود ۷۹٪، برای first-order حدود ۴۲٪ و برای second-order حدود ۱۲٪ است؛ در GPT-4 این اعداد به حدود ۸۰٪، ۶۰٪ و ۶۴٪ می رسند و در GPT-4+Belief به حدود ۹۷٪، ۸۰٪ و ۶۹٪ افزایش می یابند، که نشان می دهد نمایش صریح باورها هم عملکرد تیمی و هم استنتاج ToM را بهبود می دهد.

از نظر کیفی: الگوهایی مثل رهبری (Alpha emergent) دستور می دهد، بقیه تبعیت می کنند، کمک به هم تیمی، حل تعارض و اشتراک اطلاعات در رفتار تیم های GPT-4 دیده می شود، ولی دو نوع شکست سیستماتیک هم مشاهده می شود: نادیده گرفتن محدودیت های بلندمدت (مثلاً حرکت به اتاق غیرمجاور) و هالوسینیشن درباره وضعیت بازی (مثلاً فرض وجود بمبی که نیست یا مرحله ای که دیده نشده).

یک محیط/بازی مشابه که بتوان آزمایش را تکرار کرد چیست؟

یک محیط مشابه می تواند هر سناریوی جست و جو و نجات متنی یا شبیه سازی شده ای باشد که در آن: جهان به اتاق ها/نواحی گراف مانند تقسیم شده،

اطلاعات و ابزار بین عامل ها توزیع شده، موفقیت نیاز به توالی درست اعمال و هماهنگی بین اعضای تیم دارد. برای مثال می توان یک «ماموریت نجات گروگان» متنی طراحی کرد که در آن چند عامل باید در یک ساختمان، اتاق ها را جست و جو کنند، کلیدها و ابزارها را تقسیم کنند، درها را باز کنند و گروگان ها را نجات دهند؛ هر عامل فقط اتاق فعلی خود را می بیند و از طریق چت متنی با بقیه هماهنگ می شود، دقیقاً مشابه ساختار گرافی و ارتباطی این مقاله. یک گزینه دیگر بسط همین سناریو بمب خنثی کنی به تعداد بیشتر اتاق ها و بمب ها است، یا پیاده سازی آن در یک محیط متنی مانند TextWorld یا ALFWorld با قوانین مشابه.

دو شکل مقاله چه چیزی را نشان می دهند؟

شکل اصلی فریم ورک: (Figure 1) این شکل معماری کلی سیستم را نشان می دهد؛ در سمت راست Task «Environment» (محیط بمب ها و اتاق ها) قرار دارد، که از طریق «Text Game Interface» به توصیف های متنی و بازخورد درباره اعمال تبدیل می شود؛ در سمت چپ سه عامل LLM (Alpha، Bravo، Charlie) دیده می شوند که هر کدام با مدل زبانی، belief state متنی و تاریخچه ی تعامل خود کار می کنند و در هر راند بر اساس observation، belief state را به روزرسانی کرده، اکشن و پیام به تیم تولید می کنند. این شکل جریان حلقه ای: محیط → مشاهده متنی → به روزرسانی باور → انتخاب عمل و پیام → رمزگشایی به عمل → به روزرسانی محیط را به صورت شماتیک نمایش می دهد.

شکل رفتار و خطاها: (Figure 2) این شکل چند پزل مثالی از لاگ تعامل را نشان می دهد؛ در پزل بالا-چپ نمونه ای از شکست در مدیریت کانتکست بلندمدت (درخواست حرکت به اتاق غیرمجاور و خطای محیط) آمده است، در بالا-راست نمونه ای از رفتارهای تعاملی مثبت مثل رهبری emergent و تقسیم وظایف در پیام های Alpha، Bravo و Charlie را می بینیم، و در پزل های پایین، پاسخ های GPT-4+Belief و ChatGPT به پرسش های ToM (first-order، second-order، introspection) کنار هم گذاشته شده تا نشان دهد GPT-4+Belief چگونه با توجه به تاریخچه ی موقعیت و پیام ها، استنتاج دقیق تری از «چه کسی چه چیزی می داند» انجام می دهد.

سوال 3.

هدف کلی این مقاله چیست؟

هدف کلی مقاله این است که نشان دهد می توان با استفاده از LLM های از پیش آموزش دیده و چند مثال زنجیره استدلال (chain-of-thought)، آن ها را به عامل هایی تبدیل کرد که در بازی های استراتژیک بتوانند به صورت انعطاف پذیر و قابل تعمیم، درباره ی وضعیت ها، پاداش ها و باورهای دیگران استدلال کنند، بدون این که نیاز به آموزش مجدد روی هر بازی جدید باشد. نویسندگان می خواهند نشان دهند که با یک «prompt compiler» ساختاریافته، LLM قادر است در انواع بازی های ماتریسی و مذاکره، استراتژی های نزدیک به نظریه ی بازی و انسان مانند تولید کند.

عامل ها چه هستند و محیط بازی چگونه است؟

در این کار عامل ها همان LLM هایی هستند (مثل code-davinci-002 و نسخه های متنی (davinci/curie که نقش بازیکن را در بازی های استراتژیک بر عهده می گیرند و با تکیه بر پرامپت های حاوی دموهای استدلال، حرکت بعدی خود را انتخاب می کنند. دو نوع محیط اصلی تعریف می شود:

بازی های ماتریسی (Matrix Games): بازی های 2×2 و بزرگ تر (3×3 ، 3×4 ، چندبازیکنه) مثل Prisoner's Dilemma, Chicken, Stag Hunt, Matching Pennies و نسخه های دومرحله ای، که در آن ها هر بازیکن یک اکشن از مجموعه اکشن های محدود انتخاب می کند و ترکیب اکشن ها یک پاداش عددی برای هر بازیکن تولید می کند.

بازی های مذاکره (Deal or No Deal): سناریوهایی که دو بازیکن باید یک «گلدان» شامل چند نوع آیتم (کلاه، کتاب، توپ) را بین خود تقسیم کنند، در حالی که هر کدام ارزش متفاوتی برای هر آیتم دارند و از ارزش طرف مقابل خبر ندارند؛ در برخی آزمایش ها خود مدل نقش «broker» (داور) را دارد و باید یک تقسیم «منصفانه» پیشنهاد دهد.

عامل ها چگونه با هم ارتباط برقرار می کنند؟

در بیشتر آزمایش ها، ارتباط بین عامل ها ضمنی است و از طریق ساختار بازی و مدل سازی ذهنی طرف مقابل انجام می شود؛ یعنی LLM در استدلال متنی خود در نظر می گیرد که «حریف چه هدفی دارد و چه اکشنی خواهد زد» و بر همان اساس بهترین پاسخ را انتخاب می کند (level-k / Theory-of-Mind) سبک. (در محیط مذاکره، ارتباط به صورت دیالوگ رفت و برگشتی است: انسان یا عامل مقابل یک پیشنهاد متنی برای تقسیم آیتم ها می دهد، LLM با استدلال متنی درباره ارزش ها و باورها پاسخ می دهد (accept/reject/propose)، و این رفت و برگشت در چند دور ادامه می یابد؛ در سناریوی «broker» هم LLM براساس اطلاعات دو طرف، پیشنهاد متن محور جدید تولید می کند.

آیا عامل ها با هم همکاری می کنند؟ چگونه و چرا؟

این مقاله هم سناریوهای رقابتی و هم تعاونی را پوشش می دهد، اما در هر دو حالت نوعی «استدلال متقابل» بین عامل ها وجود دارد که به همکاری یا سازش منجر می شود. در برخی بازی های ماتریسی مثل «welfare» «welfare» یا وقتی هدف «کمینه کردن تفاوت پاداش ها» (equality) است، LLM عملاً به دنبال حداکثرسازی رفاه

مشترک یا تقسیم منصفانه پاداش است، که نوعی همکاری است. در بازی مذاکره ی واقعی هم نتایج نشان می دهد که عامل نه تنها پاداش خود را بالا می برد، بلکه پاداش انسان را هم کمی بهتر از baseline می کند و در ارزیابی کاربران «منطقی، سازش گر و شبیه انسان» دیده می شود، یعنی به طور ضمنی همکاری/سازش را یاد می گیرد تا به توافق برسد.

منظور از THEORY OF MIND در این مقاله چیست؟

هرچند مقاله مستقیماً روی واژه ی «Theory of Mind» تمرکز ندارد، ولی مفهوم آن را در قالب سه مؤلفه ی استراتژیک پیاده می کند:

Search: جست و جو در درخت بازی با فرض هایی درباره ی این که حریف چه هدفی دارد و چه اکشنی انتخاب می کند.

Value Assignment: این که مدل بفهمد خود بازیکن و حریف چه پاداشی از هر حالت می گیرند (مثلاً حریف می خواهد «max» خودش را زیاد کند یا «کمک» کند).

Belief Tracking: نگه داشتن باور روی اطلاعات پنهان مثل حالت جهان یا ترجیحات حریف، مثلاً از روی این که «حریف ۹ بار از ۱۰ بار کتاب را به توپ ترجیح داده، پس کتاب را بیشتر دوست دارد.»

در عمل، این یعنی مدل تلاش می کند باورهای حریف و اهدافش را از روی رفتار و پاداش ها استنتاج کند و بر اساس آن استراتژی خود را تنظیم کند، که جوهره ی Theory of Mind در محیط های استراتژیک است.

حافظه در این مقاله چگونه مدیریت و نگهداری می شود؟

حافظه در این کار بیشتر در قالب «استدلال متنی درون پرامپت» است:

یک «prompt compiler» برای هر بازی یک دمو تولید می کند که در آن مراحل جست و جو، محاسبه ی امیدریاضی پاداش ها، مقایسه ی اکشن ها و به روزکردن باورها روی حالت های پنهان یا ارزش ها به صورت متن chain-of-thought نوشته شده است.

هنگام حل بازی جدید، LLM همین الگوی متنی را روی داده های جدید تکرار می کند: برای هر حالت/اکشن پاداش ها را حساب می کند، روی hidden states یا ترجیحات حریف belief به روز می کند و در چند دور «propose → evaluate → revise» (به خصوص در مذاکره) پیشنهاد را اصلاح می کند؛ این متن استدلالی کوتاه مدت حافظه ی کاری عامل است.

در تنظیمات پیچیده تر، از «factored reasoning» و ابزارهایی مثل search(...) و mean(...) به صورت نمادین در متن استفاده می شود تا استدلال روی زیرمسئله ها و زیر درخت ها شکسته شود و مشکل محدودیت context کمتر شود.

نتایج اصلی مقاله چیست؟

در بازی های ماتریسی با پاداش های جدید، LLM با پرامپت استراتژیک توانست در تقریباً همه ی موارد بهترین پاسخ نظریه ی بازی را پیدا کند (دقیقاً ۱/۰۰ دقت در بسیاری از تنظیمات)، در حالی که ۰-shot، -۲-shot معمولی و CoT ساده عملکرد خیلی ضعیف تری داشتند.

در بازی هایی با قوانین پیچیده تر (درخت های دومرحله ای، ماتریس های بزرگ تر، چندبازیکنه)، استفاده از «factored search» باعث شد مدل بتواند به این ساختارهای جدید بدون مثال اضافی تعمیم بدهد و با دقت بالا

بهترین پاسخ را انتخاب کند، در حالی که بدون فاکتور کردن، دقت به خاطر محدودیت context و پیچیدگی افت می کرد.

در سناریوهای با اهداف جدید (مثلاً $daxity$ ، $welfare$ ، $max/help$)، مدل فقط با دیدن دموهایی که هدف را توضیح می دهند و بدون آموزش مجدد توانست در اکثر موارد با دقت نزدیک ۱/۰۰ بهترین پاسخ را برای هدف جدید انتخاب کند، که نشان دهنده ی تعمیم به «اهداف انتزاعی» است.

در نقش «broker» در Deal or No Deal، عامل استدلالی توانست تفاوت با تقسیم ایده آل عادلانه را بیش از دو برابر نسبت به baseline کاهش دهد (یعنی پیشنهادات بسیار نزدیک به optimum equality یا Rawlsian fairness تولید کند).

در نقش مذاکره کننده ی مستقیم با انسان ها، روش پیشنهادی هم پاداش خود و هم پاداش انسان را کمی بالا برد و در ارزیابی کاربران، از نظر «شبيه انسان بودن، معقول بودن، سازش گر و کمتر تهاجمی بودن» از baselines بهتر نمره گرفت، یعنی هم از نظر کارایی و هم از نظر کیفیت اجتماعی رفتار، برتر بود.

یک محیط/بازی مشابه که بتوان آزمایش را در آن تکرار کرد چیست؟

هر محیط نظریه ی بازی که با چند بازیکن، جدول پاداش و شاید اطلاعات پنهان تعریف می شود، مناسب تکرار این سبک آزمایش است؛ مثلاً:

نسخه ای از بازی «Diplomacy» یا «Hanabi» که به جای اجرای کامل، موقعیت ها به صورت توصیف متنی و payoff های ساده شده به مدل داده شود تا بهترین حرکت یا مذاکره را انتخاب کند.

یک بازار ساده دو یا سه کالایی که چند عامل باید قیمت گذاری یا پیشنهاد خرید/فروش بدهند؛ LLM می تواند با همان ساختار search / value / belief استراتژی قیمت یا پیشنهاد را پیدا کند.

سناریوهای ساده ی مزایده (auction) که در آن چند bidder با ارزش های پنهان در یک حراج تک شیء یا چندشیء شرکت می کنند و مدل باید استراتژی پیشنهاد را انتخاب کند.

نکته ی اصلی این است که بتوان محیط را به صورت «درخت یا ماتریس پاداش» و چند متن دمو برای جست وجو و محاسبه ی ارزش ها به LLM داد تا همان روش روی آن اعمال شود.

دو شکل مقاله چه چیزی را نشان می دهند؟

شکل ۱: در سمت چپ یک درخت بازی جزئی مشاهده ای با دو بازیکن (Gopher) و (Bob) و حالت های پنهان s_1, s_2 و اکشن های a_1, a_2, b_1, b_2 نشان داده شده که در برگ های آن پاداش های دو بازیکن نوشته شده است؛ در سمت راست، یک نمونه از استدلال متنی مرتبط آورده شده که در آن با رنگ های مختلف سه جزء «search» جست وجوی شاخه ها، «value» (محاسبه ی امید ریاضی پاداش ها) و «belief» (شکل دادن باور روی حالت جهان از روی اقدام حریف) هایلایت شده تا نشان دهد prompt compiler چگونه chain-of-thought را ساختار می دهد.

شکل ۳ (برای Deal or No Deal): پنل (a) یک اپیزود نمونه را نشان می دهد که در آن تعداد آیتم ها و ارزش های Alice و Bob نمایش داده شده و پیشنهاد اولیه حریف مشخص است؛ پنل (b) نمونه ای از استدلال متنی مربوط به همین اپیزود را نشان می دهد که در آن با رنگ صورتی بخشی که روی «ارزش ها» حساب می کند، با نارنجی «جست وجوی پیشنهادات جایگزین» و با خاکستری «به روزرسانی باورها درباره ترجیحات حریف» مشخص شده است. این شکل ها کمک می کنند بصری ببینیم که سه مؤلفه ی search / value / belief چگونه داخل متن زنجیره استدلالی جاگذاری شده اند.