

روش مونته کارلو عموماً به روش‌های محاسباتی‌ای گفته می‌شود که از اعداد تصادفی بهره می‌جوید. به طور خاص‌تر می‌توان آن را دسته‌ای الگوریتم‌ها دانست که اگر شبیه‌سازی کامپیوتری را به مدت کافی ادامه دهیم، به ما جواب درست را می‌دهد. در ادامه چند الگوریتم ساده ولی مشهور که از روش مونته‌کارلو بهره می‌جویند آورده شده است اما قبل از آن بهتر است در رابطه با اعداد تصادفی شفاف‌سازی‌هایی را انجام دهیم.

اعداد تصادفی

به دنباله‌ای از اعداد که با یک توزیع احتمال مشخص تولید شده‌اند، اعداد تصادفی گفته می‌شود. یک نمونه ساده از اعداد تصادفی اعدادی است که پس از پرتاب یک تاس ظاهر می‌گردند. در پرتاب تاس اعداد 1 تا 6 با احتمال‌های برابر یعنی

$$P(1)=P(2)=P(3)=P(4)=P(5)=P(6)=\frac{1}{6}$$

ام تاس به عدد ظاهر شده در پرتاب $(n-1)$ تاس بستگی ندارد، می‌گوییم که این آزمایش خاصیت بی‌حافظگی دارد. منظور از تصادفی بودن همین دارا بودن خاصیت بی‌حافظگی است لازم به ذکر است که عبارت «اعداد تصادفی» در این متن و دیگر متون علوم کامپیوتر با اعداد تصادفی‌ای که در ریاضیات شرح داده می‌شوند متفاوت است زیرا که در عمل یک کامپیوتر قادر به تولید اعدادی که واقعاً تصادفی باشند نیست و صرفاً اعدادی را تولید می‌کنند که به ظاهر تصادفی هستند. به این اعداد، اعداد شبه‌تصادفی²⁸ گفته می‌شود. الگوریتم‌های زیادی برای تولید اعداد شبه‌تصادفی مطرح شده است که بررسی آن‌ها از هدف این متن دور است. با این وجود توصیه می‌شود که برنامه‌نویسی که از روش مونته‌کارلو استفاده می‌کند، از چگونگی کارکرد و محدودیت‌های الگوریتم‌های تولید اعداد تصادفی باخبر باشد تا در شبیه‌سازی‌های خود به مشکل برنخورد. در ادامه ما دو نوع اعداد تصادفی کاربردی را شرح می‌دهیم.

اعداد تصادفی یکنواخت

اگر احتمال به دست آوردن هر عدد حقیقی در یک بازه (مانند $[0,1]$) برابر با دیگر اعداد باشد، اعداد به دست آمده را اعداد تصادفی یکنواخت²⁹ می‌نامیم. چنین توزیعی را می‌توان همچون یک تاس N وجهی سالم در نظر گرفت که هر عددی که بر روی تاس است را با احتمال $\frac{1}{N}$ می‌گرداند.

اعداد تصادفی گاوسی (توزیع نرمال)

²⁶ Markov chain Monte Carlo

²⁷ Monte Carlo method

²⁸ Pseudorandom numbers

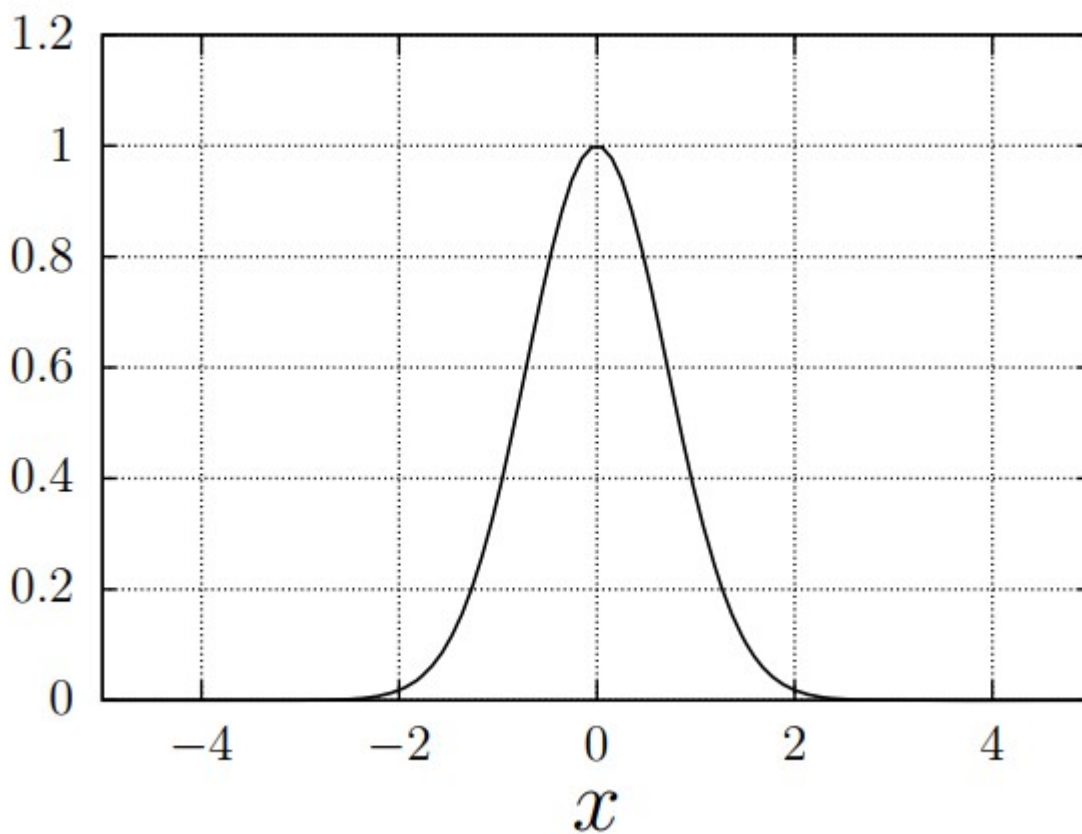
²⁹ Uniform Random Numbers

اعداد تصادفی گاوسی³⁰ در بسیاری از مسائل ریاضی و کامپیوتری کاربرد دارد. این اعداد تصادفی با تابع گاوسی e^{-x^2} که نمودار آن در زیر آورده شده است، به دست می‌آید. با توجه به این که مقادیر این تابع با بزرگ شدن x به سرعت کم می‌شود، آن را طبق فرمول زیر نرمال‌سازی می‌کنیم.

$$P(x) = \frac{e^{-x^2}}{\sqrt{\pi}}$$

که در آن $\sqrt{\pi}$ با انتگرال گیری از این تابع به دست آمده است.

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx = \sqrt{\pi}$$



تصویر A نمودار تابع گاوسی e^{-x^2}

³⁰ Gaussian Random Numbers

یک مثال ساده از متد مونته کارلو (بدون زنجیره مارکوف)

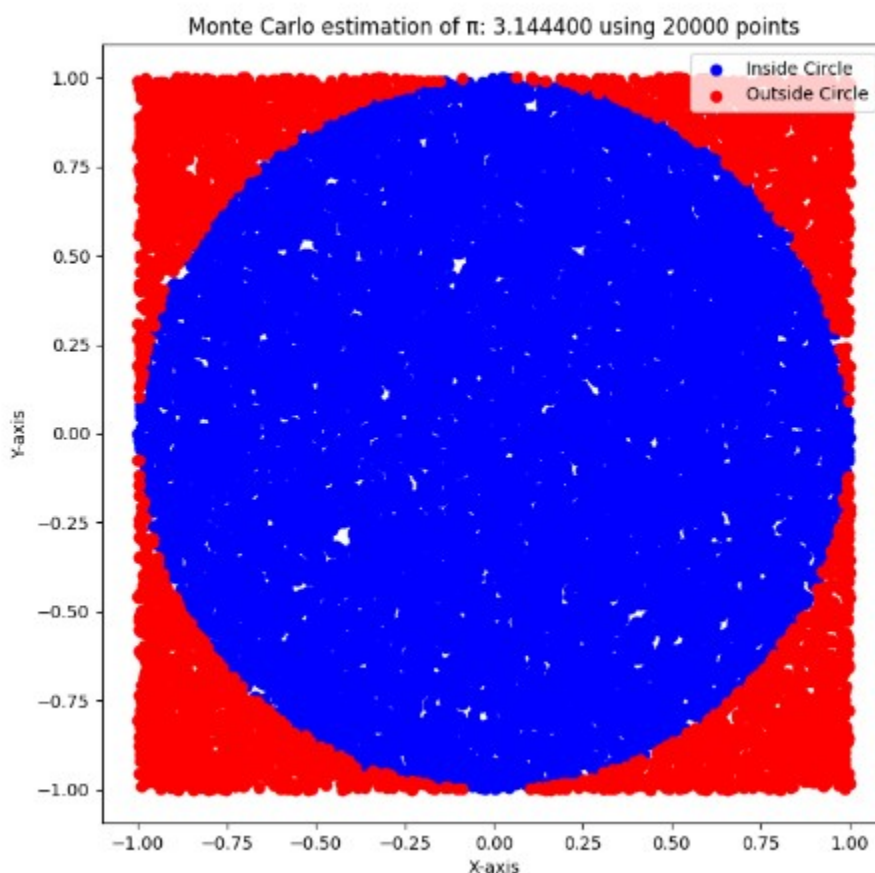
قبل از این که به حالت خاص‌تر MCMC بپردازیم بهتر است برای آشنایی با سازوکار روش مونته‌کارلو، یک مثال از آن بدون استفاده از زنجیره مارکوف بزنیم. آن چه پیش رو می‌آید یک مقدمه ساده و کلاسیک برای آشنایی با روش مونته کارلو است که در آن به کمک تکرارهای طولانی تولید اعداد تصادفی، به تقریب محاسبه عدد پی می‌پردازیم.

روش بدین گونه است:

دایره‌ای به شعاع واحد و مرکز مبدای مختصات را در نظر بگیرید که درون یک مربع با طول ضلع ۲ قرار دارد. نقاط تصادفی زیادی را تولید می‌کنیم و بررسی می‌کنیم که آیا این نقاط درون دایره می‌افتند و یا بیرون دایره. با توجه به نسبتی که بین مساحت دایره و مربع و تعداد نقاطی که درون دایره و خارج از دایره می‌افتند، می‌توان نوشت:

$$\frac{\text{Number of points inside the circle}}{\text{Number of all points}} \approx \frac{\text{Area of the circle}}{\text{Area of the square}}$$

بدیهی است که هر چقدر تعداد نقاط تصادفی تولید شده بیش‌تر باشد، برنامه ما نتیجه‌ای دقیق‌تر را طولانی‌تر بیرون می‌دهد. خروجی برنامه pi.py در فولدر mcmc به ازای 20000 نقطه تصادفی چنین خواهد بود.



الگوریتم متروپلیس-هستینگز

الگوریتم متروپلیس-هستینگز الگوریتمی برای به دست آوردن یک سری نمونه‌های تصادفی از یک تابع توزیع احتمالی است. این الگوریتم زمانی به کار می‌آید که نمونه‌گرفتن به صورت مستقیم از یک توزیع احتمال نشدنی یا هزینه‌بر و سخت باشد. الگوریتم متروپلیس-هستینگز خصوصاً در مواقعی که ما تابع توزیع احتمال یک پدیده تصادفی را نداریم و یا حدس پارامترهای آماری (مانند واریانس و میانگین) برای یک جمعیت بزرگ سخت است بسیار ترجیح داده می‌شود. با نمونه‌برداری از یک توزیع احتمال می‌توان رفتار و ماهیت آن تابع را تقریب زد و به کمک این تقریب عملیات‌های مربوط به آمار و احتمالات یک سیستم پیچیده (مثل شبیه‌سازی حرکات کاتوده‌ای مولکول‌های گاز) را انجام داد. از همین جهت به کمک این الگوریتم به یک هیستوگرام احتمال پسین³¹ دست خواهیم یافت. نمونه‌برداری گیبز³² یک حالت تعمیم‌داده شده از الگوریتم متروپلیس-هستینگز برای نمونه‌برداری از توابع احتمالی چند متغیره است.

الگوریتم متروپلیس-هستینگز مانند کوموردی در یک روز مه‌آلود است. کومورد که جلوی خودش را نمی‌تواند ببیند به صورت تصادفی قدم برمی‌دارد. اگر آن قدم او را بالاتر از جای قبلی خود برد پس این قدم را می‌پذیرد ولی اگر این قدم او را پایین‌تر از جای خود برد تنها با احتمال خاصی آن قدم را می‌پذیرد. علت این که چرا این الگوریتم یک الگوریتم مونته‌کارلو زنجیره مارکوف است مشخص است: زنجیره مارکوف است چرا که هر قدم به قدم قبلی بستگی دارد و مونته‌کارلو است زیرا کومورد به صورت تصادفی قدم‌های زیادی برمی‌دارد.

شبه‌کد این الگوریتم به صورت کلی چنین است:

```
1. Initialise  $x^{(0)}$ .
2. For  $i = 0$  to  $N - 1$ 
    - Sample  $u \sim \mathcal{U}_{[0,1]}$ .
    - Sample  $x^* \sim q(x^* | x^{(i)})$ .
    - If  $u < \mathcal{A}(x^{(i)}, x^*) = \min \left\{ 1, \frac{p(x^*)q(x^{(i)} | x^*)}{p(x^{(i)})q(x^* | x^{(i)})} \right\}$ 
        
$$x^{(i+1)} = x^*$$

    else
        
$$x^{(i+1)} = x^{(i)}$$

```

³¹Posterior probability

³²Gibbs sampling

در شبکه‌کد بالا u یک عدد تصادفی با توزیع یک‌نواخت و x^* یک نمونه تصادفی از q^* که تابع توزیع احتمالی پیشنهاد شده برای تقریب زدن است می‌باشد. q^* متغیری است که توسط برنامه‌نویس تعیین می‌شود به طوری که هر چقدر برنامه‌نویس اطلاعات بیشتری از تابع توزیع احتمالی مجهول داشته باشد، آن را با دقت و شباهت بیشتری می‌تواند انتخاب کند. خط سوم بررسی می‌کند که آیا عدد تصادفی نمونه‌برداری شده کمتر از احتمال پذیرش³³ حالت پیشنهاد شده است یا خیر. در صورت مثبت بودن جواب پس حالت پیشنهاد شده را به عنوان حالت بعدی اتخاذ می‌کنیم و در غیر این صورت گامی بر نمی‌داریم. محاسبه احتمال پذیرش و مقایسه آن با یک عدد تصادفی در واقع تکنیکی برای ایجاد موازنه بین بهره‌برداری-کشف³⁴ می‌باشد تا گاهی اوقات به زنجیره مارکوف اجازه حرکت به یک حالت با احتمال کمتر را بدهد. به صورت ساده‌تر می‌توان احتمال پذیرش را این گونه بیان کرد:

```
acceptance_prob = min(1, likelihood(proposed_state, observed_data_mean,
observed_data_std) / likelihood(current_state, observed_data_mean,
observed_data_std))
```

به عبارت ساده‌تر با ایجاد یک نسبت و تناسب بین مقدار درست‌نمایی³⁵ حالت پیشنهاد شده و مقدار درست‌نمایی حالت کنونی و سپس کمینه گرفتن بین آن کسر و عدد ۱ (برای این که مطمئن شویم که مقدار احتمال ما یک مقدار احتمال معتبر با حداکثر مقدار ۱ است) به این مقدار دست می‌یابیم که پس از مقایسه آن با یک عدد تصادفی از تکنیک بهره‌برداری-کشف استفاده می‌کنیم.

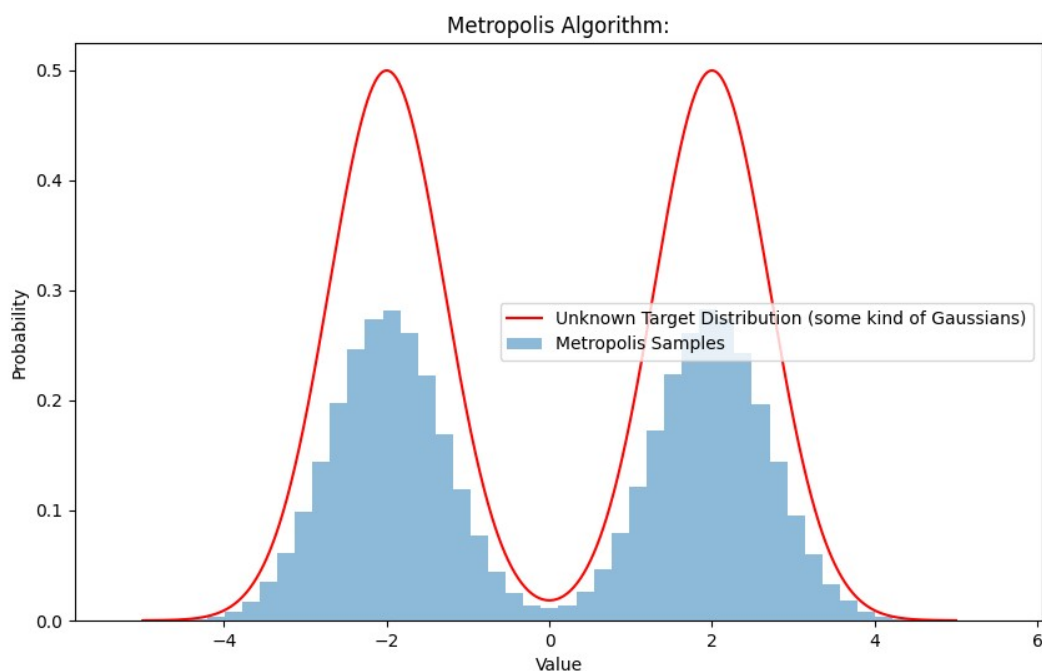
فایل `metropolis_plot.py` در پوشه `mcmc` برنامه‌ای برای نمونه‌برداری تصادفی از یک تابع توزیع احتمال نسبتاً پیچیده گاوسی می‌باشد. در نهایت این برنامه هیستگرام نمونه‌های تصادفی گرفته شده را چاپ می‌کند:

³³Acceptance probability

³⁴رویکرد exploration - exploitation : بهره‌برداری - کشف : هر زمان که با امتحان کردن چیزها در مورد جهان بیاموزید، موازنه کشف یا بهره‌برداری یک معضل اساسی است. دوراهی بین انتخاب آنچه می‌دانید و چیزی نزدیک به آنچه انتظار دارید exploitation (بهره‌برداری) و انتخاب چیزی است که در مورد آن مطمئن نیستید و احتمالاً یادگیری بیشتر دارد exploration (کشف) . برگرفته از

<https://abadis.ir/entofa/exploration-exploitation> نعیم ابراهیمیان

³⁵Likelihood value



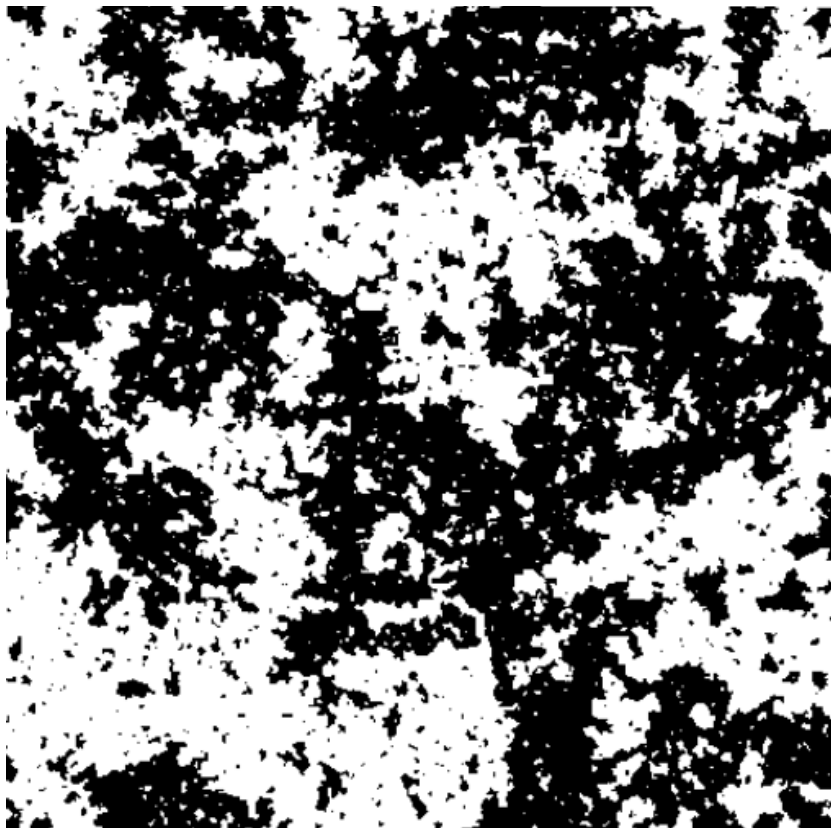
این خروجی با ۴۰ هزار تکرار به دست آمده است. بدیهی است که هر چقدر تعداد تکرارها بیشتر باشد نمونه‌برداری دقیق‌تر خواهد بود.

مثال: حذف نویز از عکس سیاه و سفید

برای حذف نویز در عکس ابتدا بهتر است مدل آیزینگ³⁶ را معرفی نمود. این مدل که به افتخار فیزیکدان برجسته ارنست آیزینگ نام‌گذاری شده است در واقع مدلی ریاضی برای توصیف آرایش فرومغناطیس‌ها می‌باشد. در این مدل ما با اشیایی سروکار داریم که دو حالت گسسته بیشتر ندارند: یا ۱- یا ۰. این اشیاء در یک شبکه³⁷ قرار می‌گیرند و از همین رو می‌توانند با همسایه‌هایشان کنش و واکنش داشته باشند. مدل آیزینگ از مدل‌های مطرح در الگوریتم‌های زنجیره مارکوف مونته کارلو است. در کاربرد مورد نظر ما (حذف نویز از عکس سیاه و سفید) مدل آیزینگ از آن جهت سودمند است که اولاً می‌توان مقدار هر پیکسل را با دو مقدار (سیاه و سفید) مشخص نمود و دوماً هر پیکسل با همسایه خود در ارتباط است. در واقع از مشخصه دوم می‌توان هدف الگوریتم را حدس زد: احتمال این که یک پیکسل سیاه توسط پیکسل‌های سیاه احاطه شده باشد بیشتر از آن است که آن پیکسل سیاه تماماً توسط پیکسل‌های سفید احاطه شده باشد. در صورت رخداد حالت دوم می‌توان با اطمینان نسبتاً بالایی آن پیکسل را یک داده پرت و در نتیجه نویز در نظر گرفت.

³⁶Ising model

³⁷Lattice



یک پیکربندی عادی نزدیک دمای بحرانی از مدل آیزینگ دو بعدی

تابع جرمی احتمال تغییر حالت پیکسل i (که آن را با X_i نمایش می‌دهیم)

به کمک الگوریتم متروپلیس-هستینگز می‌توان نویز و داده‌های پرت را با توجه به نمونه‌های تصادفی تقریب زده حذف کرد؛ کافیهست که در هر مرحله یک پیکسل را به تصادفی انتخاب کرد و سپس به کمک تابع توزیع احتمال پسین بررسی کرد که آیا تغییر حالت این پیکسل (از سیاه به سفید یا از سفید به سیاه) امتیاز توزیع احتمال پسین را بالا می‌برد یا خیر. این امتیاز را می‌توان با محاسبه احتمال پذیرش آن پیکسل در نمونه برداریمان حساب کرد. در صورت مثبت بودن این سوال پس می‌توان آن پیکسل را نویز در نظر گرفت و رنگ آن را معکوس کرد تا هم‌رنگ همسایه‌هایش شود. این مرحله را تا حد ممکن تکرار می‌کنیم تا به عکس اصلی بدون نویز مد نظرمان بیش‌تر نزدیک شویم.

در این برنامه ما به سه پارامتر نیاز داریم:

- پارامتر α که بیان‌گر احتمال تغییر حالت پیکسل‌ها در یک تصویر است. هر چه این مقدار بیش‌تر باشد عکس نویزی‌تر است.
- پارامتر β که بیان‌گر میزان تکیه کردن ما بر مدل آیزینگ ماست. هر چه این مقدار بیش‌تر باشد یک‌پارچگی و هم‌آهنگی بین پیکسل‌های همسایه بیش‌تر است.

- مقدار γ که میزان نفوذ مدل آیزینگ بر پارامتر α را مشخص می‌کند. از آن جا که توابع جرمی احتمال حالات اشیای مدل آیزینگ توابع سیگمویدی³⁸ می‌باشد، می‌توان نوشت:

$$P(X_i=1)=\frac{1}{1+e^{(2\gamma)}} \text{ و } P(X_i=1)=\frac{1}{1+e^{(-2\gamma)}} \text{ همچنین داریم:}$$

$$P(\text{flipping a pixel})=p \cdot \frac{1}{1+e^{(2\gamma)}}+(1-p)\frac{1}{1+e^{(-2\gamma)}}$$

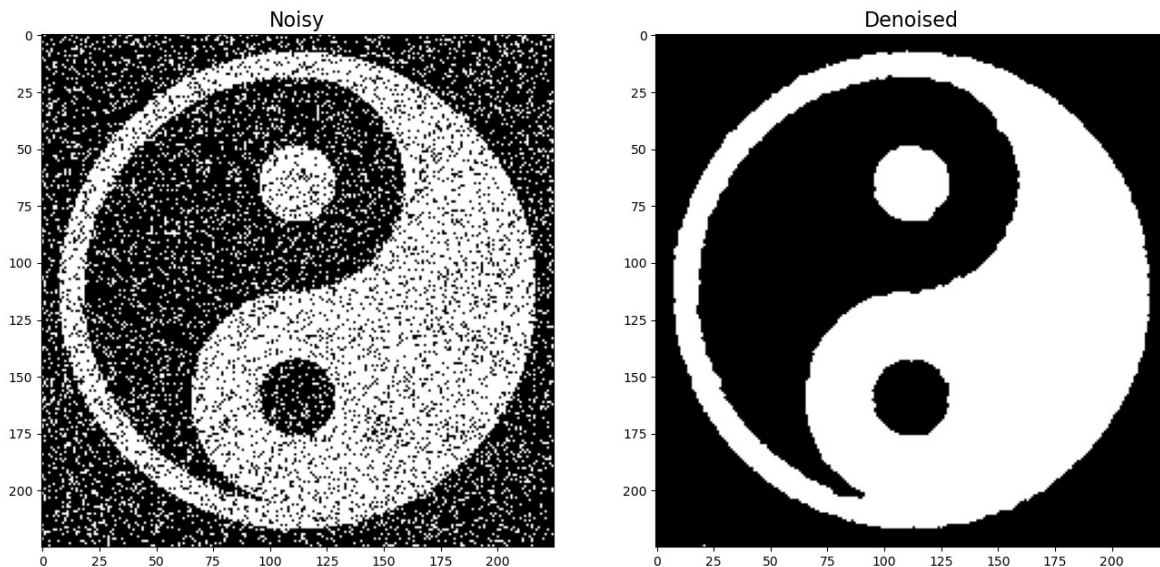
همان α می‌باشد با جای‌گذاری و حل به ازای γ خواهیم داشت:

$$\gamma=\frac{1}{2}\log\left(\frac{1-\alpha}{\alpha}\right)$$

- پارامتر تکرار شبیه‌سازی مونته کارلو که آن را با α نشان می‌دهیم.

برنامه `noise.py` در پوشه `mcmc` دو حالت دارد که کاربر به عنوان ورودی وارد می‌کند. در حالت `noisify` کاربر با آدرس دادن تصویر و مشخص نمودن α تصویر مورد نظر را نویزدار می‌کند. در حالت `de-noise` کاربر با وارد کردن آدرس تصویر نویز دار و همچنین مشخص نمودن α و β و α تصویر نویز-زدایی شده را تحویل می‌گیرد.

پردازش‌های مربوط به تصویرهای ورودی توسط کتابخانه `PIL` و `numpy` صورت می‌گیرد؛ عکس در ابتدا سیاه-سفید می‌شود و سپس اطلاعات پیکسلی آن درون یک آرای ریخته می‌شود در یک فایل متنی ذخیره می‌گردد. عکس این عمل (تبدیل متن به عکس) نیز درون برنامه کدنویسی شده است. عکس زیر نتیجه حاصل شده با پارامترهای $\alpha=0.1, \beta=0.8$ و با ۵۰۰ هزار تکرار است.



³⁸Sigmoid function