

TD (2) TP-PYTHON Algèbre Linéaire
Diagonalisation d'une matrice carrée d'ordre n
Vecteurs propres et Valeurs propres
cas particulier d'une matrice Symétrique

- import numpy as np

$M = \text{np.array}([[1., 2], [3, 4]]) \quad \text{pour } M = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$

$v1 = M[:, 0]$ (pour extraire la première colonne de M)

tester : $\text{np.ndim}(M)$, $\text{np.shape}(M)$

$D = \text{np.diag}([1., 2, 3])$ (construit une matrice diagonale)

$\text{np.dot}(M1, M2)$ ou $M1 @ M2$ (produit matriciel)

$a = \text{np.array}([1, 2])$ $b = a.\text{reshape}(2,1)$ (pour choisir les dimensions)

- Le module d'**algèbre linéaire** de numpy permet de calculer l'inverse, le déterminant, les valeurs propres et vecteurs propres d'une matrice :

$\text{np.linalg.inv}(M)$

$\text{np.linalg.det}(M)$

$\text{np.linalg.norm}(\text{vec})$ (norme d'un vecteur)

$A = \text{np.array}([[-6., 4], [-12, 8]]) \quad \text{pour } M = \begin{pmatrix} -6 & 4 \\ -12 & 8 \end{pmatrix}$

$\text{np.linalg.eig}(A)$ (**eigen** values and eigen vectors)

$(\text{valP}, \text{vecP}) = \text{np.linalg.eig}(A)$

- Quelques indications sur les **nombres complexes** qui peuvent apparaître :

$z \in \mathbb{C}$ s'écrit $z = a + i b$ où a et b sont des réels (partie réelle et partie imaginaire)

i le **nombre imaginaire** vérifie $i^2 = -1$

$a = 1 + 1j$ (j est le nombre imaginaire en Python)

('j' suffix comes from electrical engineering, where the variable 'i' is usually used for current)

$\text{np.real}(a)$, $\text{np.imag}(a)$, $\text{np.conj}(a)$, $\text{np.abs}(a)$, $\text{np.angle}(a)$

np.pi (pour le nombre pi), $z = \text{np.exp}(1j * \text{np.pi} / 2)$

Exercice 1

1. Choisir une matrice A de dimension 2×2
récupérer le vecteur $v1$ qui correspond à sa première colonne et calculer sa norme à la main puis avec Python.
2. Calculer la matrice B qui a comme vecteurs propres $u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ et $u_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$
associés respectivement aux valeurs propres $\lambda_1 = 1$ et $\lambda_2 = 4$

Tester pour vérifier : $(\text{val}, \text{vec}) = \text{np.linalg.eig}(B)$

Calculer la norme des vecteurs propres de B fournis par cette méthode.

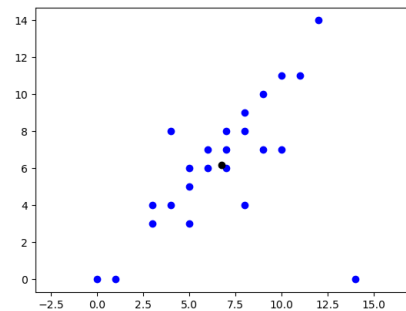
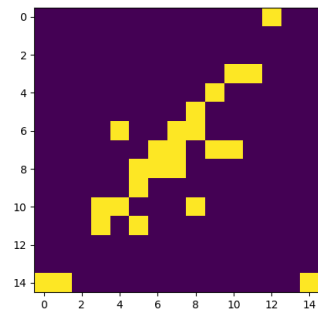
Que remarquez vous ?

Exercice 2

1. Choisir une matrice S d'ordre 3 qui soit **symétrique**.
Vérifier que les vecteurs propres sont orthogonaux en effectuant un unique **calcul matriciel**.
2. Calculer les valeurs propres et vecteurs propres de la matrice $C = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -4 & 2 \end{pmatrix}$
Commenter et regarder son polynôme caractéristique.

Exercice 3

Utiliser le programme fourni qui doit permettre de construire un nuage de points à partir d'une matrice que l'on peut aussi visualiser comme une image. Attention, les « repères » sont différents.



Après avoir calculé la **matrice de variance-covariance** de ce nuage de point, visualiser les vecteurs propres u_1 et u_2 de cette matrice en les faisant démarrer au centre de gravité de ce nuage.

Mais quelle longueur leur donner pour la visualisation ?

Précisions que a matrice de variance-covariance écrite dans la base (u_1, u_2) est la matrice diagonale :

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$$