

Санкт-Петербургский политехнический университет
Петра Великого
Институт прикладной математики и механики
Кафедра «Прикладная математика»

Отчёт
по лабораторной работе №1
по дисциплине
«Интервальный анализ»

Выполнил студент:
Величко Арсений Юрьевич

Проверил:
к.ф.-м.н., доцент
Баженов Александр Николаевич

Санкт-Петербург
2022 г.

Содержание

1	Постановка задачи	3
1.1	Выяснение радиуса элементов матрицы, при котором она становится особенной	3
1.1.1	Линейная и полиномиальная регрессия	3
1.1.2	Задачи томографии	3
1.2	Глобальная оптимизация	3
2	Теория	4
2.1	Определения	4
2.2	Критерий Баумана	4
2.3	Признак Румпа	4
3	Реализация	4
4	Результаты	4
4.1	Линейная регрессия	4
4.1.1	Критерий Баумана	4
4.1.2	Признак Румпа	5
4.1.3	Пример особенной точечной матрицы	5
4.2	Задачи томографии	5
4.2.1	Критерий Баумана	5
4.2.2	Признак Румпа	6
4.2.3	Пример особенной точечной матрицы	6
4.3	Глобальная оптимизация	6
5	Обсуждение	9

1 Постановка задачи

1.1 Выяснение радиуса элементов матрицы, при котором она становится особенной

1.1.1 Линейная и полиномиальная регрессия

Задача регрессии может быть записана в следующем виде

$$\mathbf{y} = \mathbf{X}\beta \quad (1)$$

Пусть \mathbf{X} - интервальная матрица и

$$\text{mid}(\mathbf{X}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1.1 & 1 \end{pmatrix} \quad (2)$$

Необходимо рассмотреть матрицу вида

$$\mathbf{X} = \begin{pmatrix} [1 - \varepsilon, 1 + \varepsilon] & 1 \\ [1.1 - \varepsilon, 1.1 + \varepsilon] & 1 \end{pmatrix} \quad (3)$$

и определить при каком радиусе она содержит особенную матрицу.

1.1.2 Задачи томографии

При решении задач томографии, имеем уравнения типа

$$\mathbf{A}x = \mathbf{b} \quad (4)$$

Необходимо рассмотреть интервальную матрицу 2×2

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} [1 - \varepsilon, 1 + \varepsilon] & [1 - \varepsilon, 1 + \varepsilon] \\ [1.1 - \varepsilon, 1.1 + \varepsilon] & [1.1 - \varepsilon, 1.1 + \varepsilon] \end{pmatrix} \quad (5)$$

и определить при каком радиусе она содержит особенную матрицу.

1.2 Глобальная оптимизация

При помощи простейшего метода глобальной оптимизации найти точки глобального минимума для функции МакКормика

$$f(x, y) = \sin(x + y) + (x - y)^2 - 1.5x + 2.5y + 1, \quad \begin{aligned} -1.5 \leq x \leq 4 \\ -3 \leq y \leq 4 \end{aligned} \quad (6)$$

И функции Химмельблау

$$f(x, y) = (x^2 + y - 11)^2 + (x + y^2 - 7)^2, \quad -5 \leq x, y \leq 5 \quad (7)$$

Также необходимо привести иллюстрации:

- положения брусков из рабочего списка алгоритма и положения их центров
- графики радиусов рабочих брусков в логарифмическом масштабе
- расстояния до точки минимума в логарифмических координатах

2 Теория

2.1 Определения

- Середина матрицы $\text{mid}(\mathbf{A}) = \{A \mid a_{ij} = \text{mid}(\mathbf{a}_{ij})\}$
- Радиус матрицы $\text{rad}(\mathbf{A}) = \{A \mid a_{ij} = \text{rad}(\mathbf{a}_{ij})\}$
- Матрица $\mathbf{A} \in \mathbb{IR}$ называется особенной, если $\exists A \in \mathbf{A} : \det(A) = 0$.
- Числа $\sigma_1 \dots \sigma_k$, равные квадратным корням из собственных значений матрицы AA^T , называется сингулярными числами матрицы A .
- Множество вершин интревальной матрицы $\text{vert}(\mathbf{A}) = \{A \in \mathbb{IR}^{m \times n} \mid A = (a_{ij}) \ a_{ij} \in \{\underline{\mathbf{a}}_{ij}, \bar{\mathbf{a}}_{ij}\}\}$

2.2 Критерий Баумана

Интервальная матрица \mathbf{A} неособенна тогда и только тогда, когда

$$(\det(A')) * (\det(A'')) > 0 \quad \forall A', A'' \in \text{vert}(\mathbf{A}) \quad (8)$$

2.3 Признак Румпа

Если для интервальной матрицы $\mathbf{A} \in \mathbb{IR}^{m \times n}$ имеет место

$$\sigma_{\max}(\text{rad}(\mathbf{A})) < \sigma_{\min}(\text{mid}(\mathbf{A})) \quad (9)$$

Тогда \mathbf{A} неособенна.

3 Реализация

Лабораторная работа выполнена при помощи пакета Matlab с использованием библиотеки IntLab.

Ссылка на репозиторий с исходный кодом:

<https://github.com/ArsenyVelichko/IntervalAnalysis>

4 Результаты

4.1 Линейная регрессия

4.1.1 Критерий Баумана

$$\Delta_1(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1 - \varepsilon & 1 \\ 1.1 - \varepsilon & 1 \end{vmatrix} = -0.1 \quad (10)$$

$$\Delta_2(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1 + \varepsilon & 1 \\ 1.1 - \varepsilon & 1 \end{vmatrix} = -0.1 + 2\varepsilon \quad (11)$$

$$\Delta_3(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1 - \varepsilon & 1 \\ 1.1 + \varepsilon & 1 \end{vmatrix} = -0.1 - 2\varepsilon \quad (12)$$

$$\Delta_4(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1 + \varepsilon & 1 \\ 1.1 + \varepsilon & 1 \end{vmatrix} = -0.1 \quad (13)$$

Все определители должны иметь отрицательный знак

$$\begin{cases} -0.1 + 2\varepsilon < 0 \\ -0.1 - 2\varepsilon < 0 \end{cases} \Rightarrow \varepsilon < 0.05$$

4.1.2 Признак Румпа

$$\text{rad}(\mathbf{X}) = \begin{pmatrix} \varepsilon & 0 \\ \varepsilon & 0 \end{pmatrix} \quad \text{mid}(\mathbf{X}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1.1 & 1 \end{pmatrix} \quad (14)$$

$$\sigma(\text{rad}(\mathbf{X})) = \{0, \varepsilon\sqrt{2}\} \Rightarrow \sigma_{\max}(\text{rad}(\mathbf{X})) = \varepsilon\sqrt{2} \quad (15)$$

$$\sigma(\text{mid}(\mathbf{X})) = \left\{ \sqrt{\frac{421 + 21\sqrt{401}}{200}}, \sqrt{\frac{421 - 21\sqrt{401}}{200}} \right\} \approx \quad (16)$$

$$\approx \{2.0512, 0.0488\} \Rightarrow \sigma_{\min}(\text{mid}(\mathbf{X})) = 0.0488$$

$$\varepsilon\sqrt{2} < 0.0488 \Rightarrow \varepsilon < 0.0345 \quad (17)$$

4.1.3 Пример особенной точечной матрицы

При $\varepsilon = 0.05$

$$X = \begin{pmatrix} 1.05 & 1 \\ 1.05 & 1 \end{pmatrix} \quad \det(X) = 0 \quad (18)$$

4.2 Задачи томографии

4.2.1 Критерий Баумана

$$\Delta_1(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1 - \varepsilon & 1 - \varepsilon \\ 1.1 - \varepsilon & 1 - \varepsilon \end{vmatrix} = -0.1 + 0.1\varepsilon \quad \Delta_2(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1 + \varepsilon & 1 - \varepsilon \\ 1.1 - \varepsilon & 1 - \varepsilon \end{vmatrix} = -0.1 + 2.1\varepsilon - 2\varepsilon^2 \quad (19)$$

$$\Delta_3(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1 - \varepsilon & 1 + \varepsilon \\ 1.1 - \varepsilon & 1 - \varepsilon \end{vmatrix} = -0.1 - 2.1\varepsilon + 2\varepsilon^2 \quad \Delta_4(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1 - \varepsilon & 1 - \varepsilon \\ 1.1 + \varepsilon & 1 - \varepsilon \end{vmatrix} = -0.1 - 1.9\varepsilon + 2\varepsilon^2 \quad (20)$$

$$\Delta_5(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1 - \varepsilon & 1 - \varepsilon \\ 1.1 - \varepsilon & 1 + \varepsilon \end{vmatrix} = -0.1 + 2.1\varepsilon - 2\varepsilon^2 \quad \Delta_6(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1 + \varepsilon & 1 + \varepsilon \\ 1.1 - \varepsilon & 1 - \varepsilon \end{vmatrix} = -0.1 - 0.1\varepsilon \quad (21)$$

$$\Delta_7(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1 + \varepsilon & 1 - \varepsilon \\ 1.1 + \varepsilon & 1 - \varepsilon \end{vmatrix} = -0.1 + 0.1\varepsilon \quad \Delta_8(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1 + \varepsilon & 1 - \varepsilon \\ 1.1 - \varepsilon & 1 + \varepsilon \end{vmatrix} = -0.1 + 4.1\varepsilon \quad (22)$$

$$\Delta_9(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1-\varepsilon & 1+\varepsilon \\ 1.1+\varepsilon & 1-\varepsilon \end{vmatrix} = -0.1 - 4.1\varepsilon \quad \Delta_{10}(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1-\varepsilon & 1+\varepsilon \\ 1.1-\varepsilon & 1+\varepsilon \end{vmatrix} = -0.1 - 0.1\varepsilon \quad (23)$$

$$\Delta_{11}(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1-\varepsilon & 1-\varepsilon \\ 1.1+\varepsilon & 1+\varepsilon \end{vmatrix} = -0.1+0.1\varepsilon \quad \Delta_{12}(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1+\varepsilon & 1+\varepsilon \\ 1.1+\varepsilon & 1-\varepsilon \end{vmatrix} = -0.1-2.1\varepsilon-2\varepsilon^2 \quad (24)$$

$$\Delta_{13}(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1+\varepsilon & 1+\varepsilon \\ 1.1-\varepsilon & 1+\varepsilon \end{vmatrix} = -0.1+1.9\varepsilon+2\varepsilon^2 \quad \Delta_{14}(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1+\varepsilon & 1-\varepsilon \\ 1.1+\varepsilon & 1+\varepsilon \end{vmatrix} = -0.1+2.1\varepsilon+2\varepsilon^2 \quad (25)$$

$$\Delta_{15}(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1-\varepsilon & 1+\varepsilon \\ 1.1+\varepsilon & 1+\varepsilon \end{vmatrix} = -0.1-2.1\varepsilon-2\varepsilon^2 \quad \Delta_{16}(\mathbf{X}) = \begin{vmatrix} 1+\varepsilon & 1+\varepsilon \\ 1.1+\varepsilon & 1+\varepsilon \end{vmatrix} = -0.1-0.1\varepsilon \quad (26)$$

Из $\Delta_6, \Delta_{10}, \Delta_{15}$ видим, что все определители должны быть отрицательными. Из линейных функций быстрее всех возрастает Δ_8 , а из квадратичных - Δ_{14} , таким образом

$$\begin{cases} -0.1 + 4.1\varepsilon < 0 \\ -0.1 + 2.1\varepsilon + 2\varepsilon^2 < 0 \end{cases} \Rightarrow \varepsilon < \frac{1}{41}$$

4.2.2 Признак Румпа

$$\text{rad}(\mathbf{A}) = \begin{pmatrix} \varepsilon & \varepsilon \\ \varepsilon & \varepsilon \end{pmatrix} \quad \text{mid}(\mathbf{A}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1.1 & 1 \end{pmatrix} \quad (27)$$

$$\sigma(\text{rad}(\mathbf{A})) = \{0, 2\varepsilon\} \Rightarrow \sigma_{\max}(\text{rad}(\mathbf{A})) = 2\varepsilon \quad (28)$$

$$\sigma(\text{mid}(\mathbf{X})) = \left\{ \sqrt{\frac{421 + 21\sqrt{401}}{200}}, \sqrt{\frac{421 - 21\sqrt{401}}{200}} \right\} \approx \quad (29)$$

$$\approx \{2.0512, 0.0488\} \Rightarrow \sigma_{\min}(\text{mid}(\mathbf{X})) = 0.0488$$

$$2\varepsilon < 0.0488 \Rightarrow \varepsilon < 0.0244 \quad (30)$$

4.2.3 Пример особенной точечной матрицы

При $\varepsilon = \frac{1}{41}$

$$A = \begin{pmatrix} 1 + \frac{1}{41} & 1 - \frac{1}{41} \\ 1.1 - \frac{1}{41} & 1 + \frac{1}{41} \end{pmatrix} \quad \det(A) = 0 \quad (31)$$

4.3 Глобальная оптимизация

Функция МакКормика.

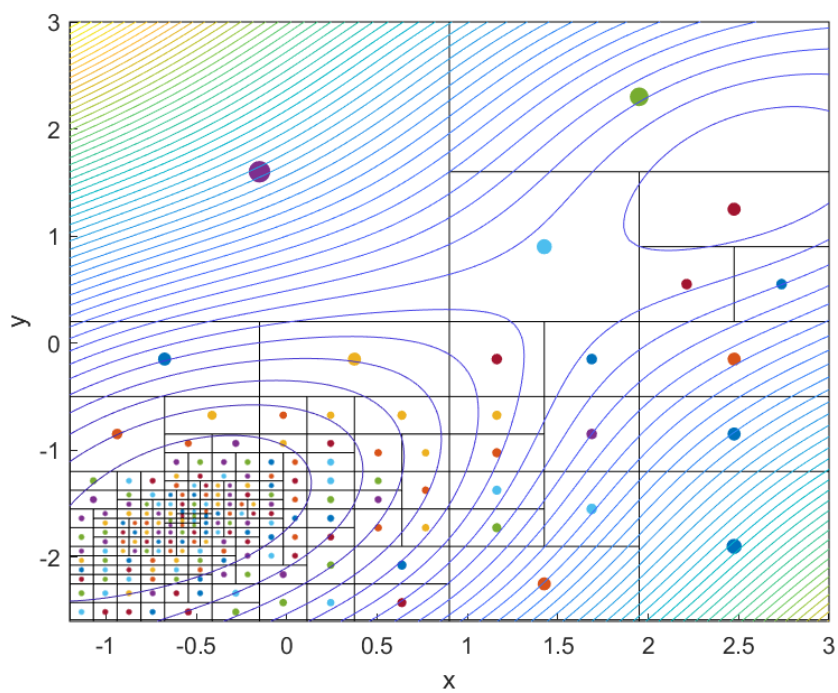


Рис. 1: Положения брусов и их центров для функции МакКормика (6)

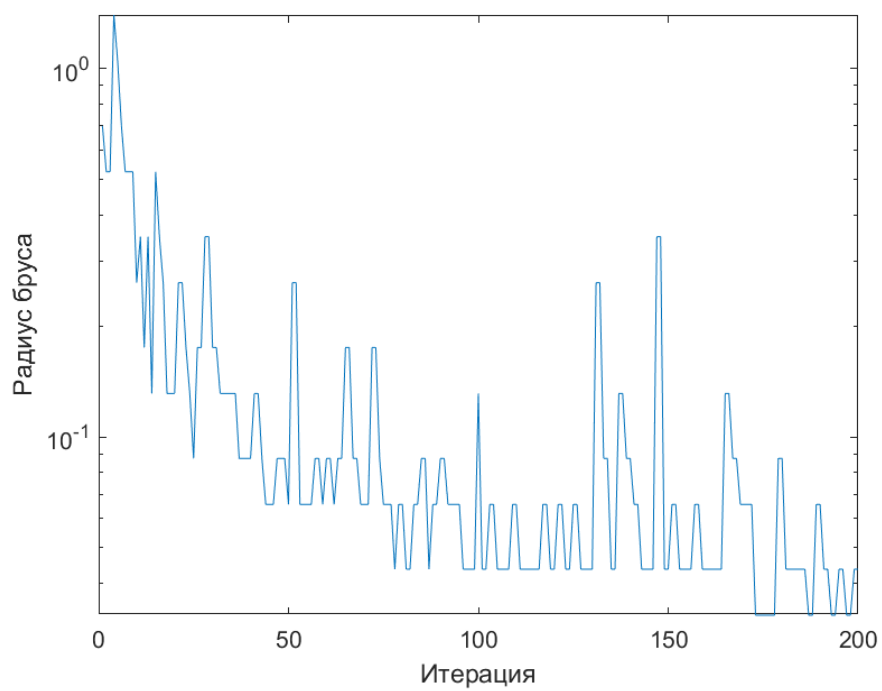
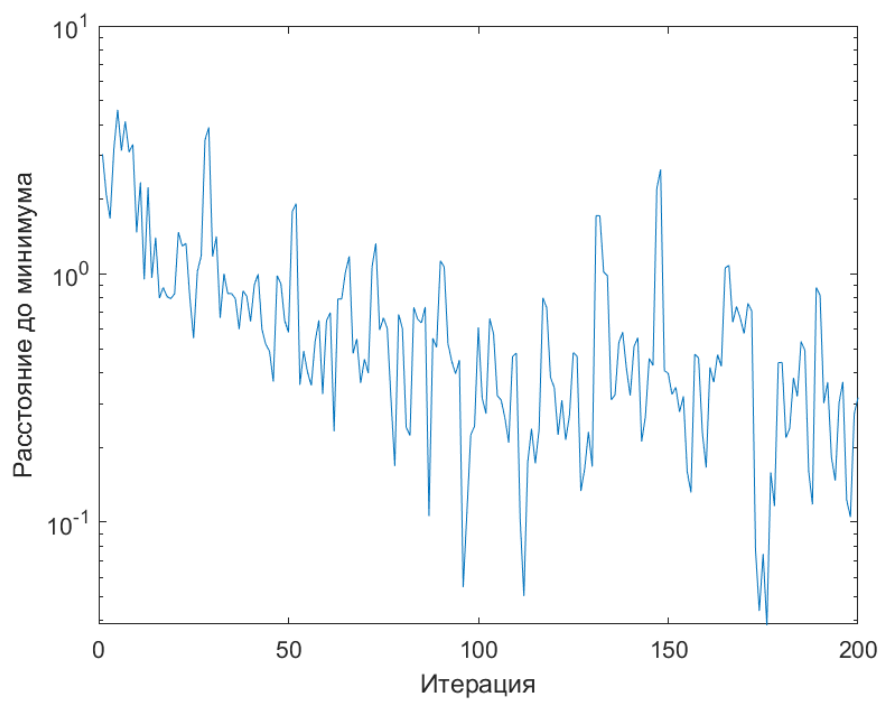
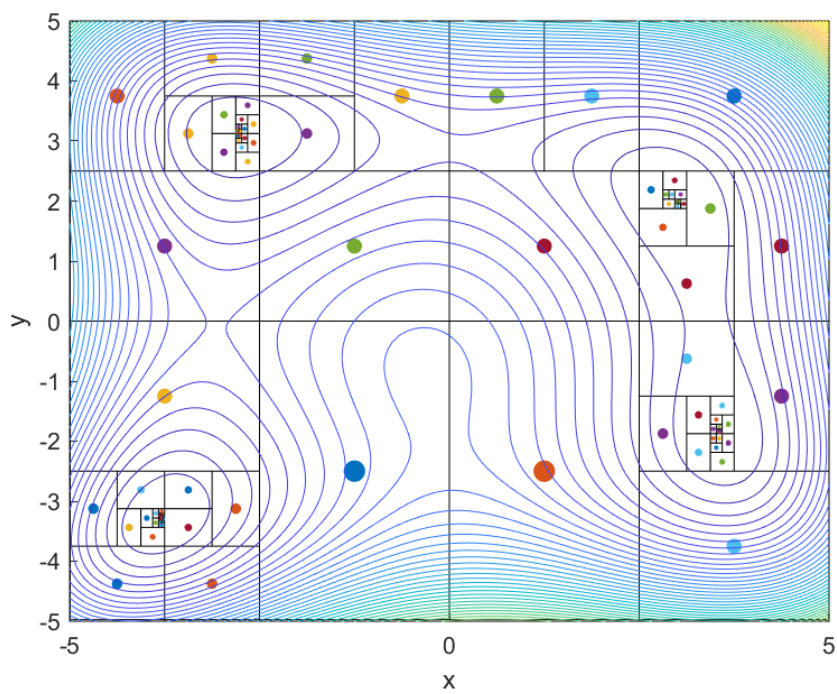


Рис. 2: Радиусы брусов для функции МакКормика (6)



Функция Химмельблау.



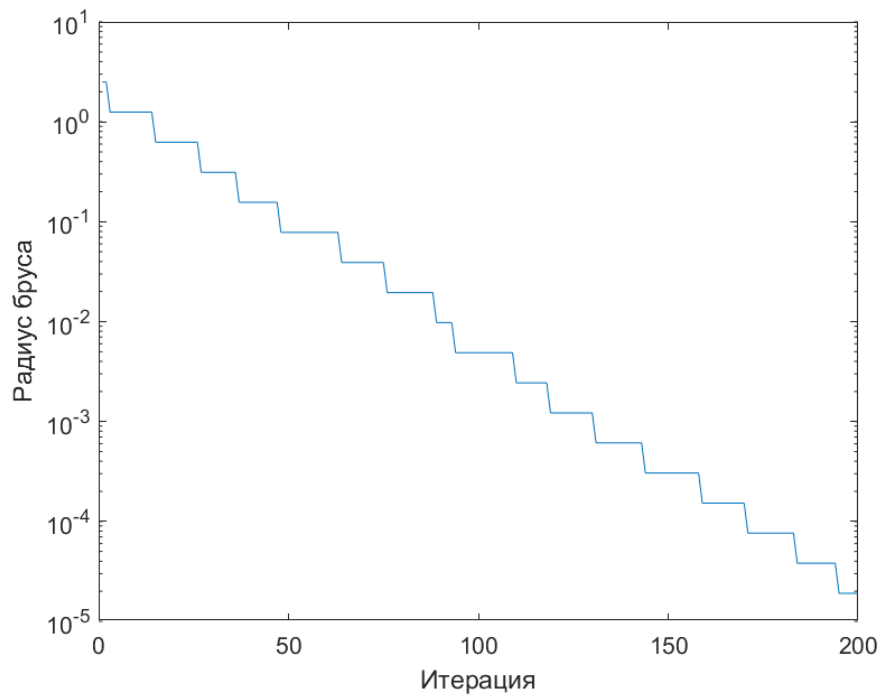


Рис. 5: Радиусы брусков для функции Химмельблау (7)

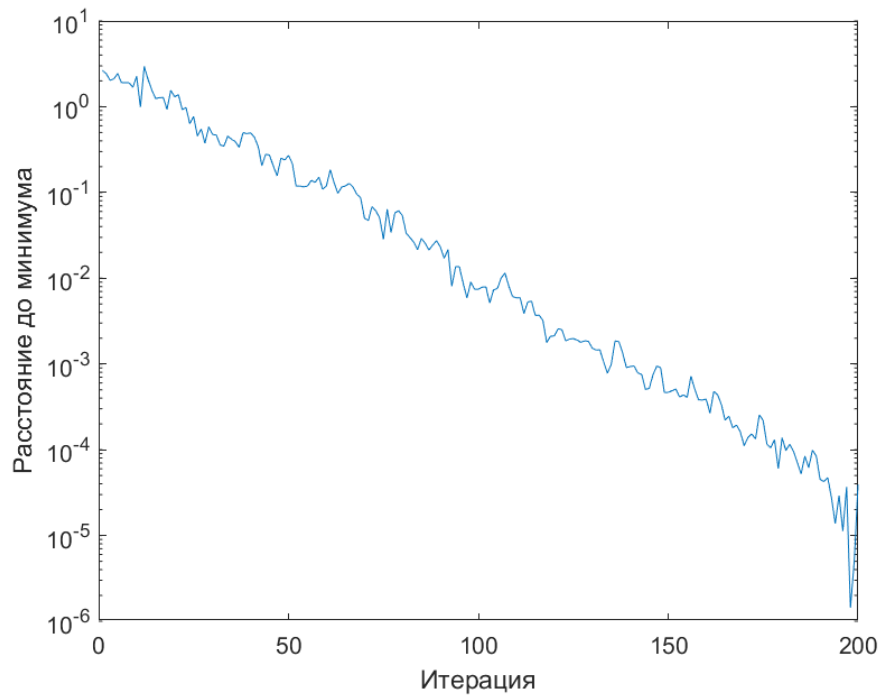


Рис. 6: Расстояние до точки минимума для функции Химмельблау (7)

5 Обсуждение

1. В обеих задачах значения критерия Баумана и признака Румпа согласуются между собой. В задаче регрессии признак Румпа даёт более узкий интервал

для ε , а в задаче томографии - почти идентичный, что и критерий Баумана.

2. На графике радиусов брусков для функции МакКормика мы видим, что монотонное убывание отсутствует. Это означает, что мы не всегда дробим брусья «вглубь», и периодически выбираем новый ведущий брусок, не являющийся потомком предыдущего. Данное обстоятельство делает график расстояния до минимума куда менее релевантным, однако мы всё равно можем увидеть его убывание до порядка 10^{-1} .
3. На функции МакКормика скорость сходимости алгоритма сильно падает, в связи с чем увеличение кол-ва итераций больше 200 имеет малый смысл. Причиной этого является пункт обсуждения (2) и широкое «дно» в овражной структуре данной функции, внутри которого она крайне мало изменяет своё значение.
4. Для функции МакКормика алгоритм остановился на брусе $\left(\begin{matrix} [-0.3469, -0.2812] \\ [-1.3750, -1.2874] \end{matrix} \right)$, минимальное значение в котором равно -2.25 , в то время как реальный минимум $f(-0.54719, -1.54719) = -1.9133$. Тот факт, что брусок не содержит точку минимума вновь отправляет нас к пункту обсуждения (2), и означает лишь то, что мы в дальнейшем бы перешли к бруску, который бы содержал точку минимума.
5. Для функции Химмельблау радиусы брусков монотонно убывают, это означает, что для каждого из минимумов мы постоянно выбираем в качестве нового ведущего бруска потомка предыдущего.
6. Для функции Химмельблау алгоритм сошёлся к вырожденному бруску $[3.5844, -1.8481]$, который описывает соответствующий минимум с точностью порядка 10^{-5} .
7. Можно сделать вывод, что работа алгоритма сильно зависит от поведения функции в окрестности минимума, в связи с чем результат может сильно уступать в точности классическим численным методам. Безусловным плюсом данного алгоритма является возможность вычисления сразу нескольких локальных экстремумов.