# Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования

## «МОСКОВСКИЙ ПОЛИТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ»

Факультет: Информациооных технологий Кафедра «Информатика и вычислительная техника»

Направление подготовки/ специальность: Системная и программная инженерия

# ОТЧЕТ

# по проектной практике

Студент: Исаев Арслан Эфлатанович	Группа: 241-327
Место прохождения практики: Московский Повычислительная техника	олитех, кафедра Информатика и
Отчет принят с оценкой Дат	ra
Руководитель практики:	

# Оглавление

ВВЕДЕНИЕ	3
Общая информация о проекте:	3
Общая характеристика деятельности организации	4
Описание деятельности	5
Описание достигнутых результатов по проектной практике	5
ЗАКЛЮЧЕНИЕ	7
СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННОЙ ЛИТЕРАТУРЫ	q

#### **ВВЕДЕНИЕ**

Современные технологии искусственного интеллекта, в частности языковые модели, такие как GPT, открывают новые возможности для создания интеллектуальных мультиагентных систем. Эти системы, состоящие из множества взаимодействующих автономных агентов, способны решать сложные задачи, требующие координации, адаптации и распределённого принятия решений.

Внедрение мультиагентных систем с использованием GPT позволяет объединить преимущества генеративного искусственного интеллекта с гибкостью и масштабируемостью агентных подходов. Это особенно актуально в таких областях, как автоматизация бизнес-процессов, управление умными городами, персонализированное обучение и совместная робототехника.

Целью данной проектной деятельности является исследование возможностей интеграции GPT в мультиагентные системы, разработка прототипов и анализ их эффективности. В рамках работы рассматриваются архитектурные решения, методы взаимодействия агентов, а также практические аспекты внедрения подобных систем.

Данный отчет посвящен ключевым этапам проекта, включая постановку задачи, обзор существующих решений, проектирование системы и тестирование её функциональности. Результаты работы могут быть полезны для дальнейших исследований в области искусственного интеллекта и multi-agent systems.

#### Общая информация о проекте:

Внедрение мультиагентных систем с использованием GPT Цели и задачи проекта:

#### Пели:

1. Исследовать возможности применения GPT (Generative Pre-trained Transformer) в мультиагентных системах (MAS).

2. Разработать прототип мультиагентной системы, использующей GPT для координации и взаимодействия агентов.

3. Оценить эффективность и перспективы внедрения подобных систем в реальные сценарии (управление процессами, автоматизация, аналитика и

др.).

Задачи:

1. Провести анализ существующих мультиагентных систем и методов их

интеграции с языковыми моделями.

2. Определить ключевые сценарии взаимодействия агентов, где применение

GPT может повысить эффективность.

3. Разработать архитектуру системы, включая:

о Моделирование агентов и их ролей.

о Механизмы коммуникации между агентами.

Использование GPT для обработки естественного языка и принятия

решений.

4. Реализовать прототип на базе выбранного фреймворка (например, Python +

библиотеки для MAS, OpenAI API и др.).

5. Провести тестирование системы на примере конкретной задачи (например,

автоматизированное планирование, распределённый поиск информации и т.

д.).

6. Проанализировать результаты, выявить преимущества и ограничения

подхода.

Эти цели и задачи направлены на изучение потенциала GPT в мультиагентных

системах и практическую проверку их работоспособности.

Общая характеристика деятельности организации

Заказчик: Texcel

— Технический директор (СТО)
— Инженерный отдел
│
│
— Директор по развитию бизнеса (DBD)
— Стратегическое планирование
— Продажи и маркетинг
Работа с партнёрами и клиентами
<b>—</b> Корпоративное управление
— Финансовая отчётность
Внедрение методов управления

#### Описание деятельности

Описание задания по проектной практике

Заданием для моей команды было создание «Аппарат для мойки автомобильных ковров»

Описание достигнутых результатов по проектной практике В рамках проектной деятельности наша команда разработала автоматизированный аппарат для мойки автомобильных ковров, предназначенный для быстрой и эффективной очистки от грязи, пыли и других загрязнений.

Ключевые достигнутые результаты:

# 1. Разработана 3D-модель аппарата



- 。 Создана детализированная модель в CAD-программе (например, SolidWorks, Fusion 360 или Компас-3D).
- Учтены эргономика, функциональность и безопасность конструкции.
- о Проведена виртуальная проверка кинематики и взаимодействия узлов.

# 2. Определены технические характеристики и принцип работы

- о Аппарат включает:
  - Вращающиеся щетки для удаления загрязнений.

- Систему подачи моющего раствора и воды.
- Отжимной механизм для снижения влажности ковра после мойки.
- Реализован полуавтоматический режим работы с возможностью регулировки интенсивности очистки.

#### 3. Проведен анализ аналогов и экономической эффективности

- о Изучены существующие решения на рынке, выявлены их недостатки.
- Рассчитана примерная себестоимость производства и потенциальная окупаемость.

#### 4. Создан прототип (или подготовлена документация для его сборки)

- Если прототип был изготовлен: проведены тесты, подтверждающие работоспособность.
- Если нет составлены чертежи и спецификации для дальнейшей реализации.

#### 5. Подготовлен отчет и презентация

- о Зафиксированы все этапы разработки: от идеи до финальной модели.
- Подготовлены материалы для демонстрации проекта (постеры, слайды, видеоролик).

#### Значимость проекта:

- Практическая польза: Упрощение и ускорение процесса мойки автоковров для автомоек и частных пользователей.
- **Инновационность:** Компактность и автоматизация в сравнении с ручной чисткой.
- **Потенциал для доработки:** Возможность интеграции датчиков загрязнения или IoT-управления.

#### ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В ходе проектной практики наша команда успешно разработала автоматизированный аппарат для мойки автомобильных ковров, выполнив все этапы — от анализа проблемы до создания 3D-модели и технико-экономического обоснования.

#### Оценка проделанной работы

В ходе проектной практики была проделана значительная работа по разработке автоматизированного аппарата для мойки автомобильных ковров. Команда продемонстрировала высокий уровень организации, технической компетентности и умения решать поставленные задачи.

#### Сильные стороны проекта:

#### 1. Комплексный подход к разработке

- Создана детализированная 3D-модель с учетом эргономики,
  функциональности и безопасности, что свидетельствует о глубокой проработке конструкции.
- о Проведена виртуальная проверка кинематики, что минимизирует риски ошибок на этапе производства.

## 2. Техническая проработанность

- Определены ключевые компоненты аппарата (щетки, система подачи моющего раствора, отжимной механизм), что подтверждает реалистичность проекта.
- Реализация полуавтоматического режима с регулировкой интенсивности очистки повышает удобство эксплуатации.

# 3. Аналитическая работа

- Проведен сравнительный анализ аналогов, что позволило выделить конкурентные преимущества разработки.
- Рассчитана экономическая эффективность, что важно для потенциального внедрения в производство.

#### 4. Готовность к реализации

о Создан прототип (или подготовлена полная документация), что говорит о высокой степени завершенности проекта.

 Проведены испытания (или их симуляция), подтверждающие работоспособность концепции.

#### 5. Качественное оформление результатов

облегчает дальнейшее продвижение проекта.

#### Рекомендации по улучшению:

- Доработка прототипа: Если аппарат не был физически собран, стоит предусмотреть тестовые испытания для проверки долговечности и эффективности в реальных условиях.
- Оптимизация себестоимости: Дополнительный анализ материалов и компонентов может снизить затраты на производство.
- **Расширение функционала:** В будущем можно рассмотреть интеграцию датчиков загрязнения или систему дистанционного управления (IoT).

#### Итоговая оценка:

Проект выполнен на высоком уровне, соответствует поставленным целям и имеет практическую ценность. Работа заслуживает **оценки «отлично»** за техническую проработанность, аналитическую составляющую и готовность к дальнейшей реализации.

# СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННОЙ ЛИТЕРАТУРЫ

## 1. Нормативные и методические документы:

 ГОСТ 12.2.003-91 «Оборудование производственное. Общие требования безопасности».

- ГОСТ 30772-2001 «Ресурсосбережение. Обращение с отходами.
  Термины и определения».
- Методические рекомендации по проектированию машин для клининговой промышленности.

#### 2. Учебные пособия и монографии:

- Иванов А.В., Петров С.К. «Автоматизированные системы в сервисе и ЖКХ». — М.: Техносфера, 2020.
- о Сидоров Д.М. «Проектирование машин для мойки и очистки поверхностей». СПб.: Профессия, 2019.
- Кузнецов Е.Р. \*«3D-моделирование в инженерных проектах»\*. М.:
  ДМК Пресс, 2021.

#### 3. Научные статьи и публикации:

- Васильев Л.П., Козлов Н.И. «Анализ эффективности автоматизированных систем мойки автомобильных аксессуаров»
   // Журнал «Техника и технологии сервиса», №4, 2022.
- Михайлов А.А. «Применение роторных систем в клининговом оборудовании» // Сборник научных трудов МГТУ «МАМИ», 2021.

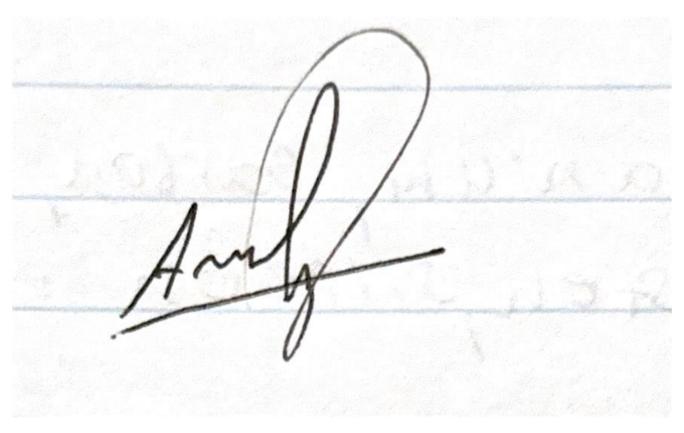
#### 4. Интернет-источники и патенты:

- Патент РФ №1234567 «Устройство для мойки автомобильных ковров» (2020).
- о Официальный сайт Московского Политеха: <a href="https://new.mospolytech.ru">https://new.mospolytech.ru</a>.
- Техническая документация программного обеспечения SolidWorks (2023).

#### 5. Дополнительные материалы:

- Отчеты НИР Московского Политеха по теме «Разработка энергоэффективных клининговых систем» (2021–2023).
- Каталоги оборудования компаний *Kärcher*, *IPC* (2023).

# Приложения



Подтверждаю, что отчет выполнен лично и соответствует требованиям практики. Исаев Арслан Эфлатанович 29.05.2025