

沈飞

性别:男 出生年月:1986.1208 民族:汉 政治面貌:群众

学校:中国科学院上海应用物理研究所 专业:光学工程

联系方式: 18858187808 电子邮件: shenfei1208@gmail.com

个人主页: samuel1208.github.com 工作经验: 4年



求职意向及自我评价

期望职业:人工智能器方面的研发工作

自我评价:乐观开朗,严以律己,以诚待人,学习能力强,能够吃苦耐劳,工作积极主动。

专业技能

1. 能熟练在 Linux 与 Windows 平台上进行开发

2. 能熟练使用 C/C++、Python、Matlab、Lua、Torch、Cmake、Cuda/OpenCL 进行开发

3. 对 R、Java、Object C 等语言有一定的了解

4. 对计算机视觉与机器学习算法有较深的研究,如:Deep Learning(DBN、CNN、Auto Encode)、Sparse Coding、CART(分类回归树)、Random Forest、Adaboost、SVM、PCA、ZCA、K-Mean、T_SNE、特征描述(HOG、LBP、SURF、HAAR、ICF/ACF)、Object Tracking 相关算法等

5. 大学英语六级,具有良好的听说读写能力,并在韦博国际英语进行了2年的英语学习

教育经历

2008.9~2011.7 中国科学院上海应用物理研究所 光学工程 硕士

2004.9~2008.7 东北大学 测控技术与仪器 学士

2013~至今 在线教育 (Machine Learning、Statistic Learning、Fundamentals of Digital Image and

video Processing)

工作经历

2015.01-至今 ThunderSoft 人流统计监测

主要工作:负责整个算法的设计

工作内容:

使用 ACF (Aggregate Channel Feature) 特征加 Gentle Adaboost 与 Decision Tree 的级联检测器进行行人检测。 并使用 KCF (Kernelized Correlation Filters) 方法进行行人跟踪

2014.04-2015.01 ThunderSoft ASD (自动场景检测)

主要工作:负责整个算法的设计

工作内容:

使用 CNN (Convolutional Neural Network) 分类器, 并使用 CPSD (Convolutional Predictive Sparse Decomposition) 对 CNN 网路进行预学习, 使得在样本有限的情况下得到更好的分类效果

2013.04-2014.01 ThunderSoft 性别、年龄检测

主要工作:负责整个算法的设计工

工作内容:

使用 CNN 网路结构进行性别分类器与年龄回归器的设计,由于年龄样本的倾斜性(年龄训练样本分布严重不平衡),在训练年龄回归器的时候,其使用带权重的损失函数来解决其样本的倾斜问题

2013.04-2014.01 ThunderSoft 微笑、手势检测

主要工作:负责整个算法的设计

工作内容:

微笑检测:先使用嘴巴检测器进行嘴巴区域的检测,再基于 HOG+SURF 特征加 SVM 的分类器其进行微笑分类手势检测:先检测到皮肤区域,再使用 LBP 特征加 Gent le Adaboost 与 Decision Tree 的级联检测器进行手势检测,

2013.04-2014.04 ThunderSoft 人脸与人脸五官的检测

主要工作:负责检测算法的设计

工作内容:

基于 LBP 特征, 使用 Gentle Adaboost 与 Decision Tree 的级联检测器进行人脸与五官的检测, 并使用 Feature-Centric 思想对人脸检测进行加速, 最后使用 Kernel Mean Shift 的方法进行人脸跟踪

2012.09-2013.03 ArcSoft PicAction

主要工作:负责图像的对齐工作

工作内容:

三星 S4 的 OEM 项目,将多帧图像里面的运动物体合并到一张图像里面,负责图像的对齐工作,基于光流算法与块匹配算法进行图像对齐

2012.04-2012.09 ArcSoft ASD (自动场景检测)

主要工作:负责分类器模型参数的学习

工作类容:

主要基于 ANN(Artificial Neural Network)与 SVM 两个算法进行分类器的学习。

2011.09-2012.04 ArcSoft 基于 OpenCL 优化工作

主要工作:负责使用 OpenCL 对现有算法进行加速

工作内容:

主要对两个项目(SIM3D、Stereo Match)的算法进行了OpenCL 的移植, SIM3D 主要是通过一张图来生成得到深度图,通过这个深度图来得到一个伪3D图像。Stereo Match 主要是通过双目摄像头来计算得到深度图