Codierungstheorie

Reinhold Hübl

Herbst 2021 / 4. Vorlesung



1/30

Übung

Wir betrachten den Körper \mathbb{F}_8 mit der Relation $\alpha^3 = \alpha + 1$. Berechnen Sie

- $(\alpha + 1) \cdot \alpha^2$.
- $(\alpha^2 + 1) \cdot (\alpha^2 + \alpha)$.

Es kann mehrere Relationen geben, die den Körper \mathbb{F}_q beschreiben, aber nicht jede Relation

$$\alpha' = r_{l-1} \cdot \alpha^{l-1} + r_{l-2} \cdot \alpha^{l-2} + \dots + r_1 \cdot \alpha + r_0$$

ist eine definierende Relation.

Beispiel

Die Relation $\alpha^3 = \alpha^2 + \alpha + 1$ beschreibt den Körper \mathbb{F}_8 nicht.

Definition

Ist $\alpha^l = r_{l-1} \cdot \alpha^{l-1} + r_{l-2} \cdot \alpha^{l-2} + \cdots + r_1 \cdot \alpha + r_0$ eine definierende Relation von \mathbb{F}_q , so heißt

$$F(X) = X^{l} - r_{l-1} \cdot X^{l-1} - r_{l-2} \cdot X^{l-2} - \dots - r_1 \cdot X - r_0 \in \mathbb{F}_p[X]$$

Minimal polynom von \mathbb{F}_q .

Satz

Ein Polynom $F(X) = X^l + r_{l-1} \cdot X^{l-1} + \cdots + r_1 \cdot X + r_0 \in \mathbb{F}_p[X]$ ist genau dann ein Minimalpolyonom von \mathbb{F}_q (mit $q = p^l$) wenn es **keine** Polynome h(X) und g(X) vom Grad mindestens 1 gibt, sodass

$$F(X) = g(X) \cdot h(X)$$

Für Körpererweiterungen kleinen Grades kann das leicht überprüft werden.

Bemerkung

Ist I=2, so ist $F(X)=X^2+r_1\cdot X+r_0$ genau dann ein Minimalpolynom vn \mathbb{F}_q , wenn F(X) keine Nullstelle in \mathbb{F}_p hat.

Ist I=3, so ist eine $F(X)\in \mathbb{F}_p[X]$ genau dann ein Minimalpolynom von \mathbb{F}_q , wenn F(X) keine Nullstelle in \mathbb{F}_p hat.

Beispiel

Das Polynom $F(X) = X^2 + X + 1$ ist ein Minimalpolynom von \mathbb{F}_4 , denn

$$F(0) = 1 \neq 0$$
, $F(1) = 1 \neq 0$

also definiert $\alpha^2 = -\alpha - 1 = \alpha + 1$ den Körper \mathbb{F}_4 .

Das Polynom $F(X)=X^2+1$ ist kein Minimalpolynom von \mathbb{F}_4 , denn

$$F(1) = 0.$$

Übung

Überprüfen Sie, welche der Polynome $F(X) = X^3 + X^2 + 1$ und $G(X) = X^3 + X^2 + X + 1$ Minimalpolynome von \mathbb{F}_8 sind.

Bemerkung

Ist I=4 oder I=5, so ist ein Polynom $F(X)\in \mathbb{F}_p[X]$ vom Grad I genau dann ein Minimalpolynom von \mathbb{F}_q $(q=p^I)$, wenn F(X) keine Nullstelle in \mathbb{F}_p hat und wenn es kein Polynom $g(X)\in \mathbb{F}_p[X]$ vom Grad 2 gibt, dass selbst keine Nullstelle hat und das F(X) teilt.

Beispiel

Das Polynom $F(X) = X^4 + X^3 + X + 1$ ist kein Minimalpolynom von \mathbb{F}_{16} , denn F(1) = 0.

Das Polynom $F(X)=X^4+X+1$ ist ein Minimalpolynom von \mathbb{F}_{16} , denn

$$F(0) = 1 \neq 0, \quad F(1) = 1 \neq 0$$

und

$$F(X) \div (X^2 + X + 1) = X^2 + X$$
 Rest 1

Übung

Überprüfen Sie, ob das Polynom $F(X) = X^5 + X^4 + 1$ ein Minimalpolynom von \mathbb{F}_{32} ist.

Für die Division in endlichen Körpern gibt es keine definierende Formel.

Das Inverse $\frac{1}{a}$ eines $a \in \mathbb{F}_q \setminus \{0\}$ kann durch Ausprobieren und über die Multplikationstafel bestimmt werden.

Beispiel

In \mathbb{F}_8 , definiert durch $\alpha^3 = \alpha + 1$ gilt

$$(\alpha+1)\cdot\alpha=\alpha^2+\alpha, (\alpha+1)\cdot(\alpha+1)=\alpha^2+1, \cdots, (\alpha+1)\cdot(\alpha^2+\alpha)=1$$

also gilt

$$\frac{1}{\alpha+1} = \alpha^2 + \alpha$$

Wie im Fall von \mathbb{F}_p kann auch für \mathbb{F}_q das Inverse eines Elements $a \neq 0$ mithilfe des euklidischen Algorithmus bestimmt werden.

Dazu nehmen wir an, dass \mathbb{F}_q durch eine Relation $\alpha^l = r_{l-1} \cdot \alpha^{l-1} + r_{l-2} \cdot \alpha^{l-2} + \cdots + r_1 \cdot \alpha + r_0$ und damit das Minimalpolynon

$$F(X) = X^{l} - r_{l-1} \cdot X^{l-1} - r_{l-2} \cdot X^{l-2} - \dots - r_{1} \cdot X - r_{0} \in \mathbb{F}_{p}[X]$$

definiert wird.

Ist $a = a_n \cdot \alpha^n + \cdots + a_1 \cdot \alpha + a_0$ (mit n < I) ein Element von \mathbb{F}_q , so schreibe

$$a(X) = a_n \cdot X^n + \cdots + a_1 \cdot X + a_0$$

Da F(X) keine echten Teiler hat, sind a(X) und F(X) teilerfremd,

$$\operatorname{ggT}(a(X), F(X)) = 1$$

Der euklidische Algorithmus ermittel $\frac{1}{a}$ nun wie folgt:

- Bestimme ggT(a(X), F(X)) = 1 mithilfe des euklidischen Algorithmus (mit Polynomdivision mit Rest statt ganzzahliger Division mit Rest).
- Durch Rückwärtsrechnen finde eine Darstellung

$$1 = g(X) \cdot a(X) + h(X) \cdot F(X)$$

mit Polynomen $g(X), h(X) \in \mathbb{F}_p[X]$.

Es ist

$$\frac{1}{a} = g(\alpha)$$

Beispiel

Im Körper \mathbb{F}_8 gegeben durch $\alpha^3 = \alpha + 1$ (also mit $F(X) = X^3 + X + 1$ betrachte $a = \alpha + 1$, also a(X) = X + 1.

- $(X^3 + X + 1) = (X^2 + X) \cdot (X + 1) + 1$.
- $X + 1 = (X + 1) \cdot 1 + 0 \longrightarrow STOPP$.

$$1 = X^3 + X + 1 - (X^2 + X) \cdot (X + 1) = 1 \cdot (X^3 + X + 1) + (X^2 + X) \cdot (X + 1)$$

also

$$\frac{1}{\alpha+1} = \alpha^2 + \alpha$$

Satz

Der Körper \mathbb{F}_a kann beschrieben werden durch ein α mit definierender Relation

$$\alpha' = r_{l-1} \cdot \alpha^{l-1} + r_{l-2} \cdot \alpha^{l-2} + \dots + r_1 \cdot \alpha + r_0$$

so dass

$$\mathbb{F}_q \setminus \{0\} = \{\alpha, \alpha^2, \dots, \alpha^{q-2}, \alpha^{q-1} = 1\}$$

Ist dann $a \in \mathbb{F}_q \setminus \{0\}$, so gibt es ein $s \in \{1, \dots, q-1\}$ mit

$$a = \alpha^s$$

und damit gilt

$$\frac{1}{a} = \alpha^{q-1-s}$$

denn

$$a \cdot \alpha^{q-1-s} = \alpha^s \cdot \alpha^{q-1-s} = \alpha^{q-1} = 1$$

Beispiel

Ist \mathbb{F}_8 gegeben durch die Relation $\alpha^3 = \alpha + 1$, so gilt

$$\begin{array}{rclcrcl} \alpha & = & \alpha & & \alpha^5 & = & \alpha^2 + \alpha + 1 \\ \alpha^2 & = & \alpha^2 & & \alpha^6 & = & \alpha^2 + 1 \\ \alpha^3 & = & \alpha + 1 & & \alpha^7 & = & 1 \\ \alpha^4 & = & \alpha^2 + \alpha & & \alpha^8 & = & \alpha \end{array}$$

Damit gilt

$$\frac{1}{\alpha^2 + 1} = \frac{1}{\alpha^6} = \alpha^1 = \alpha$$

oder

$$\frac{\alpha^2 + \alpha}{\alpha^2 + \alpha + 1} = \frac{\alpha^4}{\alpha^5} = \frac{1}{\alpha} = \alpha^6 = \alpha^2 + 1$$

Übung

Betrachten Sie \mathbb{F}_8 gegeben durch die Relation $lpha^3=lpha^2+1.$ Prüfen Sie ob,

$$\mathbb{F}_8 \setminus \{0\} = \{\alpha, \alpha^2, \dots, \alpha^7\}$$

und bestimmen Sie

$$\frac{1}{\alpha^2+1}$$

Der wichtigste Körper für die digitale Datenverarbeitung ist der Körper \mathbb{F}_{256} mit $2^8=256$ Elementen. Er wird definiert durch die Relation

$$\alpha^8 = \alpha^4 + \alpha^3 + \alpha^2 + 1$$

Hierfür gilt

$$\mathbb{F}_{256} \setminus \{0\} = \{\alpha, \alpha^2, \dots, \alpha^{254}, \alpha^{255} = 1\}$$

Ein Element $x \in \mathbb{F}_{256}$ wird als 8-Tupel

$$x = (b_7, b_6, b_5, b_4, b_3, b_2, b_1, b_0) \in \mathbb{F}_2^8$$

gespeichert; das entspricht dem Element

$$x = b_7\alpha^7 + b_6\alpha^6 + \dots + b_1\alpha + b_0$$

Damit lassen sich Bytes multplizieren und dividieren.



Beispiel

Für die beiden Elemente $x,y\in\mathbb{F}_{256}$ mit

$$x = (1, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1), y = (0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 0)$$

gilt

$$x \cdot y = (1,0,0,1,0,0,0,1) \cdot (0,0,1,0,1,1,0,0)$$

= $(\alpha^7 + \alpha^4 + 1) \cdot (\alpha^5 + \alpha^3 + \alpha^2)$
= $\alpha^6 + \alpha^4 + \alpha^2$
= $(0,1,0,1,0,1,0,0)$

Über beliebigen endlichen Körpern können lineare Gleichungssysteme betrachtet und nach dem Eliminationsverfahren gelöst werden.

Beispiel

Über \mathbb{F}_8 , gegeben durch $lpha^3=lpha+1$ betrachte das lineare Gleichungssystem

$$\alpha \cdot x_1 + \alpha^2 \cdot x_2 + (\alpha^2 + 1) \cdot x_3 = 0$$

$$\alpha^2 \cdot x_1 + (\alpha^2 + \alpha) \cdot x_2 + (\alpha + 1) \cdot x_3 = 0$$

$$v = r \cdot (\alpha^2, \alpha^2, 1)$$

Die Lösung $v_1 = (\alpha^2, \alpha^2, 1)$ ist die Grundlösung des Gleichungssystems.

Betrachte einen endlichen Körper $k = \mathbb{F}_q$ und eine Teilmenge $U \subseteq k^n$.

Definition

U heißt **Untervektorraum** von k^n , wenn gilt

- $U \neq \emptyset$.
- Ist $u \in U$ und $r \in k$, so ist $r \cdot u \in U$.
- Sind $u, v \in U$, so ist auch $u + v \in U$.

Definition

Ein **linearer** $[n,k]_q$ -Code ist ein \mathbb{F}_q -Untervektorraum $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ der Dimension k.

Bemerkung

Ein linearer $[n,k]_q$ -Code ist ein $[n,k]_q$ -Code im Sinne der ursprünglichen Definition, also ein Code der Länge n und der logarithmischen Kardinalität k.

Beispiel

 $C = \{(0,0,0,0,), (1,0,1,0), (0,1,0,1), (1,1,1,1)\}$ ist ein linearer $[4,2]_2$ —Code.



Definition

Ist $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ ein lineare Code und $c = (c_1, \ldots, c_n) \in C$, so heißt

$$w(c) = d(c,0) = |\{i \in \{1,\ldots,n\} | c_i \neq 0\}|$$

das Gewicht von c.

Beispiel

Für
$$C = \{(0,0,0),\,(1,0,1),\,(0,1,1),\,(1,1,0)\}$$
 ist

$$w((0,0,0)) = 0$$

 $w((1,0,1)) = 2$
 $w((0,1,1)) = 2$

$$w((1,1,0)) = 2$$

Satz

Ist $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ ein linearer $[n, k]_q$ -Code, so gilt

$$d(C) = \min\{w(c)|\ c \in C \setminus \{0\}\}$$

Folgerung

Ist C ein linearer $[n,1]_q$ -Code und bildet der Vektor v eine Basis von C, so gilt

$$d(C) = w(v)$$

Beispiel

Der lineare $[n, 1]_a$ -Code

$$C = \{(r, r, \dots, r, r) \mid r \in \mathbb{F}_a\}$$

hat Minimalabstand d(C) = n.

Übung

Berechnen Sie d(C) für den linearen $[6,2]_2$ –Code $C\subseteq \mathbb{F}_2^6$ mit Basis

$$v_1 = (1, 1, 1, 1, 1, 1), \quad v_2 = (1, 1, 0, 1, 1, 0)$$

Erzeugermatrix

Jeder $[n,k]_q$ -Code $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ besitzt eine Basis g_1,\ldots,g_k , bestehend aus k Vektoren.

lst

$$g_i = (g_{i,1}, g_{i,2}, \dots, g_{i,n})$$
 $(i = 1, \dots, k)$

so heißt

$$G = \begin{pmatrix} g_{1,1} & g_{1,2} & \cdots & g_{1,n} \\ g_{2,1} & g_{2,2} & \cdots & g_{2,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ g_{k,1} & g_{k,2} & \cdots & g_{k,n} \end{pmatrix}$$

Erzeugermatrix von C.

Beispiel

Der $[5,2]_2$ -Code

$$C = \{(0,0,0,0,0), (1,0,1,0,1), (0,1,0,1,1), (1,1,1,1,0)\}$$

hat Erzeugermatrix

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

aber auch

$$G' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Die Erzeugermatrix eines Codes ist also nicht eindeutig bestimmt.

Erzeugermatrix

Übung

Bestimmen Sie eine Erzeugermatrix G des linearen $[3,2]_7$ -Codes

$$C = \{(x, y, z) \mid x + 2y + 4z = 0\}$$



Ein Ergebnis der linearen Algebra besagt, dass jeder Untervektorraum von \mathbb{F}_q^n als Lösungsmenge eines homogenen Gleichungssystems geschrieben werden kann.

Satz

Ist $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ ein $[n,k]_q$ -Code, so gibt es eine $(n-k) \times n$ -Matrix H vom Rang n-k mit

$$C = \{c \in \mathbb{F}_q^n \mid H \cdot \overrightarrow{c} = \overrightarrow{0}\}\$$

Die Matrix H heißt **Paritätsprüfmatrix** von C.



Beispiel

Der $[5, 2]_2$ -Code

$$C = \{(0,0,0,0,0), (1,0,1,0,1), (0,1,0,1,1), (1,1,1,1,0)\}$$

hat Paritätsprüfmatrix

$$H = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

aber auch

$$H' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Die Paritätsprüfmatrix eines Codes ist also nicht eindeutig bestimmt.

Beispiel

Der erste systematische fehlerkorrigierende Code (aus der zweiten Vorlesung) war ein lineare $[7,5]_{11}$ -Code mit Paritätsprüfmatrix

$$H = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 \end{pmatrix}$$

Übung

Bestimmen Sie eine Paritätsprüfmatrix H des linearen $[3,1]_7$ -Codes

$$C = \{(r, 3r, 6r) \mid r \in \mathbb{F}_7\}$$