

Сокеты

Цели и задачи

Обеспечить унифицированное взаимодействие между процессами как выполняющимися на одном компьютере, так и на разных хостах в сети.

Понятие «Сокет»

Коммуникационный узел, обеспечивающий прием и передачу данных для процесса. Сокет имеет исключительно программный интерфейс. Сокет существует, пока счетчик ссылок на него не равен нулю.

Коммуникационный Домен

Сокет создается в рамках коммуникационного домена, который определяет набор коммуникационных характеристик в некоторой унифицированной форме.

Коммуникационные характеристики (1)

- Упорядоченная доставка данных
- Отсутствие дублирования данных
- Надежная доставка данных

Коммуникационные характеристики (2)

- Сохранение границ сообщений
- Поддержка передачи экстренных сообщений
- Предварительное установление соединений

BSD-сокеты

- Дейтаграммный сокет (datagram socket)
- Поточковый сокет (stream socket)
- Пакетный сокет (packet socket)
- Сокет низкого уровня (raw socket)

Дейтаграммный сокет

SOCK_DGRAM

Теоретически ненадежная,
несвязная передача пакетов
(дейтаграмм)

Потоковый сокет

SOCK_STREAM

Надежная передача потока байтов без сохранения границ сообщений. Возможна передача экстренных данных.

Пакетный сокет

SOCK_SEQPACKET

Надежная последовательная
передача данных без
дублирования с
предварительным
установлением связи и
сохранением границ сообщений.

Сокет низкого уровня

SOCK_RAW

Обеспечивает
непосредственный доступ к
коммуникационному протоколу.

Коммуникационные домены

AF_UNIX (PF_UNIX)

AF_INET (PF_INET)

AF_INET6 (PF_INET6)

AF_NS (PF_NS)

AF_UNIX

Локальное межпроцессное взаимодействие в пределах единой ОС. Используются внутренние протоколы.

AF_INET

Взаимодействие процессов
удаленных систем.

Используется стек протоколов
ТСР/ІР.

Двунаправленный канал

```
int socketpair(int domain, int type,  
int protocol, int sv[2]);
```

Создается двунаправленный канал,
напоминающий два
неименованных канала,
направленных в противоположные
стороны.

Создание сокета

```
int socket(int domain, int type, int  
protocol);
```

Создает сокет заданного типа в заданном домене. Протокол чаще всего выбирается по умолчанию.

Поддержка различных ТИПОВ СОКЕТОВ В ДОМЕНАХ

Домен:	AF_UNIX	AF_INET
Тип сокета		
SOCK_STREAM	Да	Да
SOCK_DGRAM	Да	Да
SOCK_SEQPACKET	Нет	Нет
SOCK_RAW	Нет	Да

Поддержка различных протоколов

Сокет

Протокол

SOCK_STREAM

IPPROTO_TCP (TCP)

SOCK_DGRAM

IPPROTO_UDP (UDP)

SOCK_RAW

IPPROTO_ICMP (ICMP)

SOCK_RAW

IPPROTO_RAW (IP)

Привязка сокета

```
int bind(int socket,  
struct sockaddr * addr, int len);
```

Осуществляется привязка сокета к локальному адресу (получение сокетом имени). В некоторых случаях привязка происходит неявно.

Структура sockaddr

```
short sa_family;
```

```
char sa_data[14];
```


Структура sockaddr_un

```
short sun_family;
```

```
char sun_path[108];
```

Структура sockaddr_in

```
short sin_family;  
u_short sin_port;  
struct in_addr sin_addr;  
char sin_zero[8];
```


Адреса сокетов в различных доменах

UNIX домен

sockaddr_un

AF_UNIX	2 байта
Имя файла	до 1024

Internet домен

sockaddr_in

AF_INET	2 байта
port	2 байта
IP-адрес	4 байта
Не используется	8 байт

Преобразование различных форматов IP-адресов

```
int inet_aton(const char *cp,  
             struct in_addr *inp);  
in_addr_t inet_addr(const char *cp);  
in_addr_t inet_network(const char *cp);  
char *inet_ntoa(struct in_addr in);  
struct in_addr inet_makeaddr(int net,  
                             int host);  
in_addr_t inet_lnaof(struct in_addr in);  
in_addr_t inet_netof(struct in_addr in);
```


Создание очереди

ВХОДЯЩИХ ЗАПРОСОВ

```
int listen(int socket, int backlog);
```

Параметр `backlog` определяет максимальное число запросов, которые могут ожидать соединения. (Уже установленные соединения не учитываются)

Прием входящего соединения

```
int accept(int socket,  
           struct sockaddr * cInAddr,  
           int * addrlen);
```

Блокирующий системный вызов.

Установка соединения со стороны клиента

```
int connect(int socket,  
            struct sockaddr * srvaddr, int len);
```

Блокирующий системный вызов.

Получение данных

```
int recv(int s, char * msg, int len,  
int flags);
```

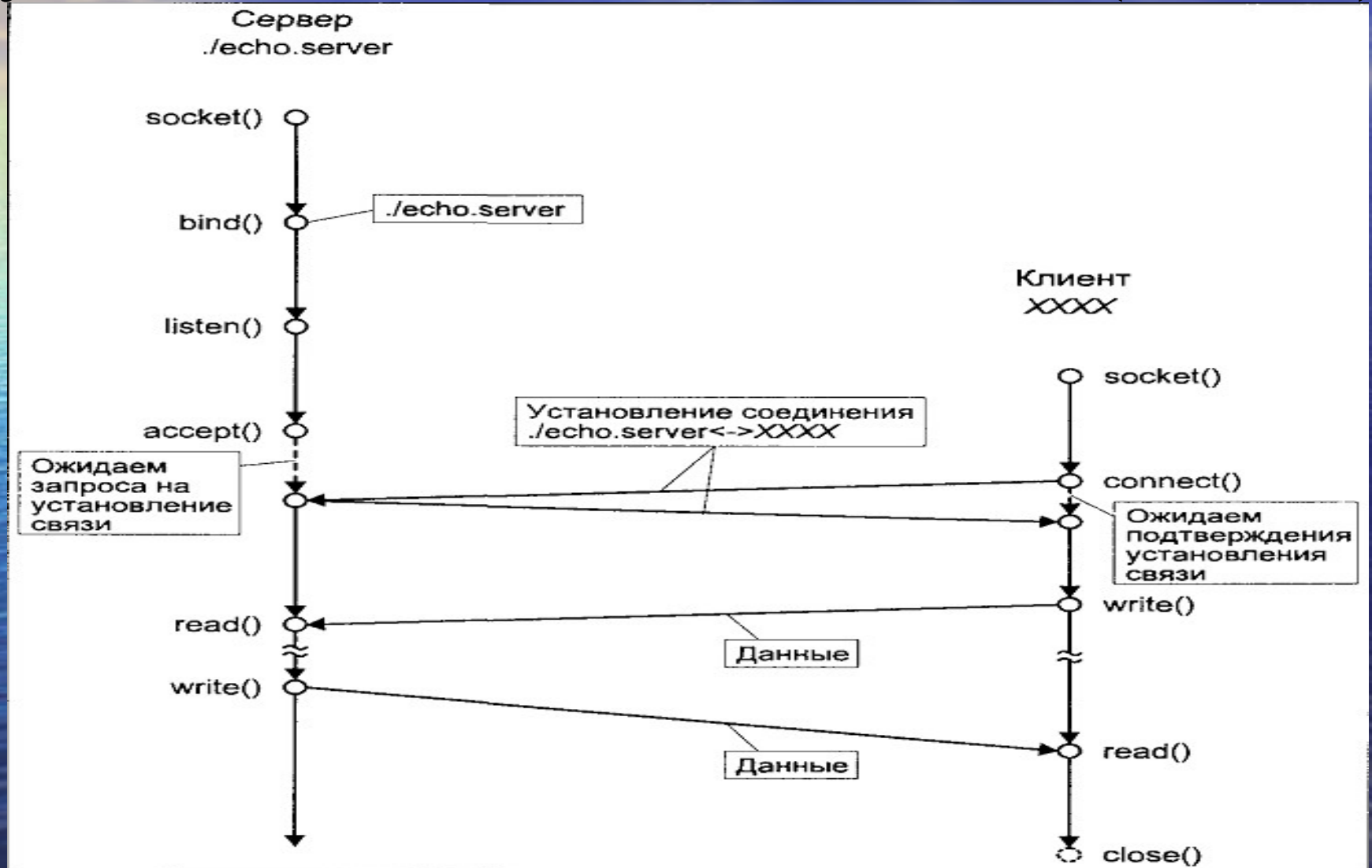
```
int recvfrom(int s, char * msg,  
int len, int flags,  
struct sockaddr * fromaddr,  
int * fromlen);
```


Отправка данных

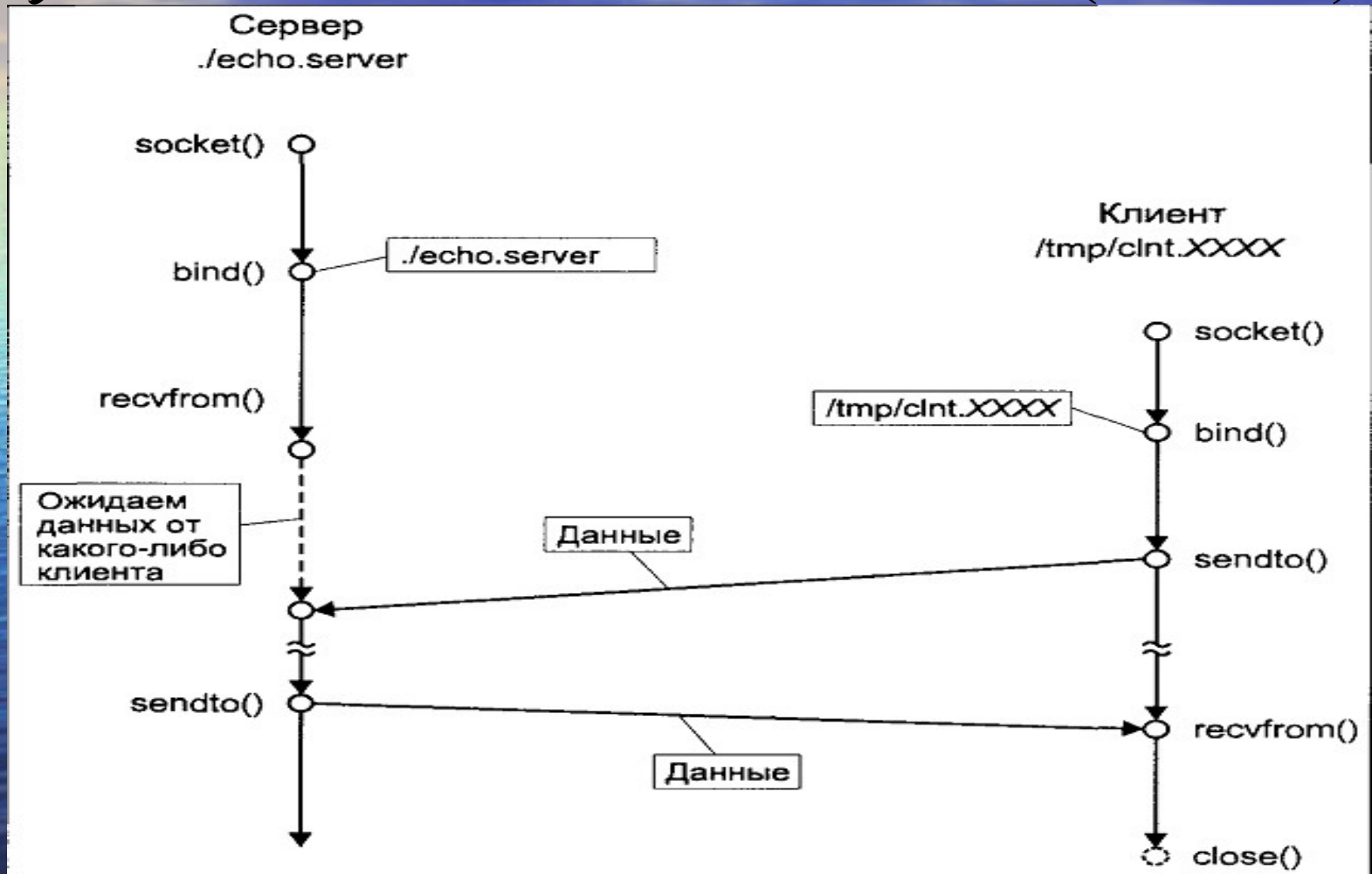
```
int send(int s, char * msg, int len,  
int flags);
```

```
int sendto(int s, char * msg,  
int len, int flags,  
struct sockaddr * toaddr,  
int tolen);
```

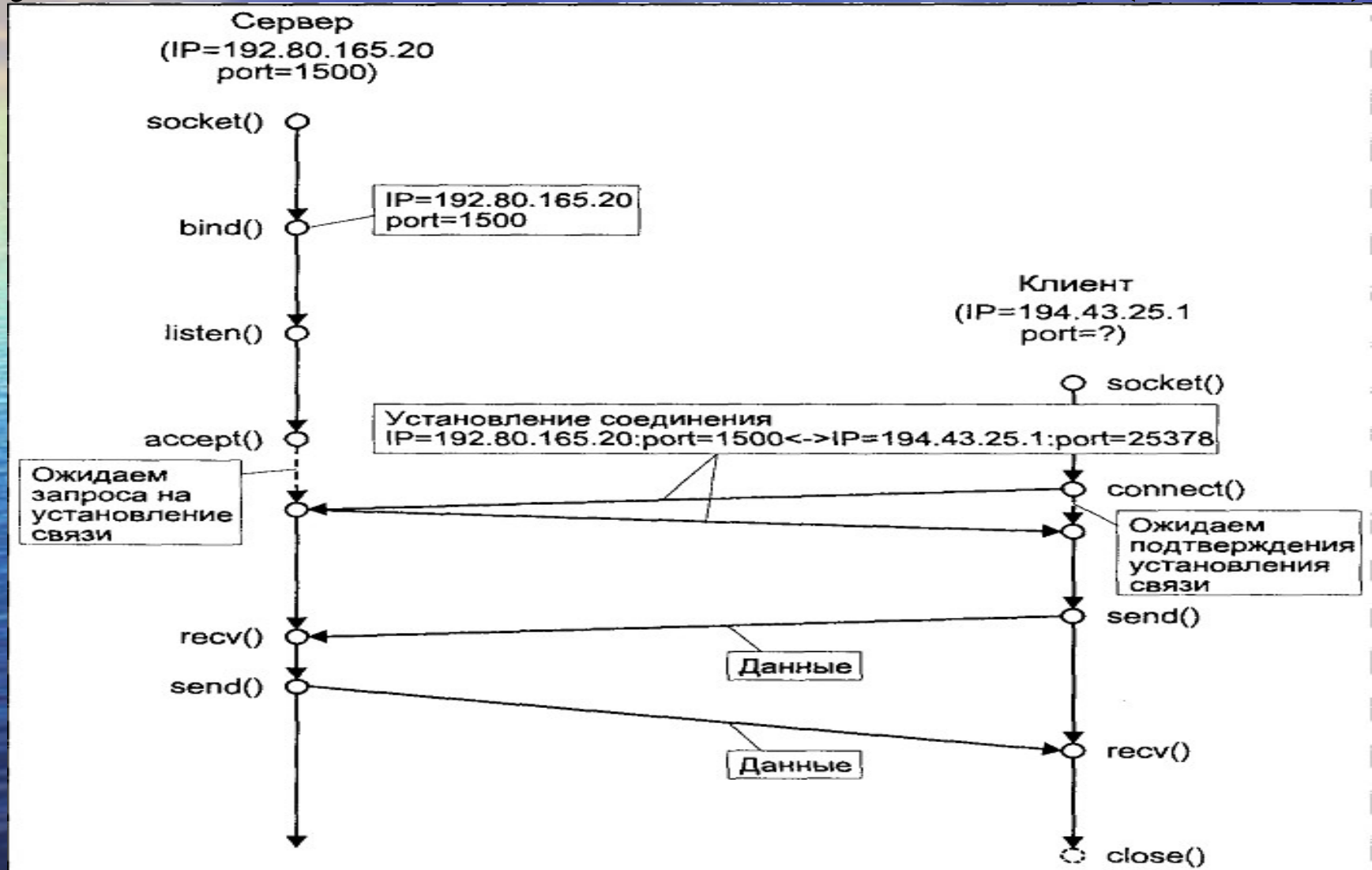
Взаимодействие процессов с установлением соединения (UNIX)



Взаимодействие процессов без установления соединения (UNIX)



Взаимодействие процессов с установлением соединения (INET)



Сравнение различных систем межпроцессного взаимодействия

	Каналы	FIFO	Сообщения	Разделяемая память	Сокеты (домен UNIX)
Пространство имен	—	Имя файла	Ключ	Ключ	Имя файла
Объект	Системный канал	Именованный канал	Очередь сообщений	Разделяемая область памяти	Коммуникационный узел
Создание объекта	<code>pipe()</code>	<code>mknod()</code>	<code>msgget()</code>	<code>shmget()</code>	<code>socket()</code>
Связывание	<code>pipe()</code>	<code>open()</code>	<code>msgget()</code>	<code>shmat()</code>	<code>bind()</code> <code>connect()</code>
Передача данных	<code>read()</code> <code>write()</code>	<code>read()</code> <code>write()</code>	<code>msgrcv()</code> <code>msgsnd()</code>	Непосредственный доступ <code>mmap()</code>	<code>read()</code> <code>write()</code> <code>recv()</code> <code>send()</code> <code>recvfrom()</code> <code>sendto()</code>
Уничтожение	<code>close()</code>	<code>close()</code> <code>unlink()</code>	<code>msgctl()</code>	<code>shmdt()</code>	<code>close()</code> <code>unlink()</code>



Планирование процессов

Типы мультипрограммирования

- Системы пакетной обработки
- Системы разделения времени
- Системы реального времени

Разделение времени

Каждому процессу выделяется некоторый квант времени, так чтобы у каждого пользователя создавалась иллюзия, что он один работает в системе.

Когда выделять квант?

Какой выделять квант?

Планирование по наивысшему приоритету (1)

HPF (Highest priority first):

- С вытеснением процессов
- Без вытеснения процессов

Проблема организации очереди.

Планирование по наивысшему приоритету (2)

- Стратегия SJF (Shorted job first)
- Динамический приоритет:
 - ✓ коэффициент a — ожидание
 - ✓ коэффициент b — выполнение

Планирование по наивысшему приоритету (3)

$0 < a < b$ – FIFO

$0 > b > a$ – LIFO

Круговорот (1)

RR (Round robin)

K – текущая длина очереди.

T – время цикла планирования (эпохи).

$t = T / K$ – величина временного кванта.

Круговорот (2)

Если T – бесконечно, то метод вырождается в FIFO с приоритетами, соответствующими порядку поступления.

Круговорот (3)

Время T должно быть не очень большое, чтобы не страдали интерактивные пользователи, но и не очень маленькое, чтобы не возрастали накладные расходы на переключение контекстов.

Модификации круговорота

- Круговорот со смещением – квант времени каждого процесса пропорционален его статическому (задаваемому пользователем) приоритету.
- Использование для вычисления приоритета формулы исходя из стратегии SJF

Модификации круговорота

- Использование двух очередей: ведущей и фоновой.
- Использование нескольких очередей. (Многоуровневый метод очередей с обратной связью)

Очереди с обратной связью (1)

Новый процесс попадает в первую очередь. Отработав квант времени, перемещается во вторую и т.д.

Таким образом, новый процесс работает до прихода следующего процесса, но не более, чем успел проработать предыдущий процесс.

Очереди с обратной связью (2)

Обобщение метода ведущей и фоновой очереди. Каждый процесс несколько раз проходит одну очередь, прежде чем перемещается в другую очередь. Получаем несколько очередей с принципом планирования RR.

Очереди с обратной связью (3)

Использование предыдущего метода побуждает пользователей разбивать сложные задания на несколько коротких простых.

Сравнение подходов

Очереди с обратной связью и круговорот хорошо обслуживают короткие задания. Планирование по наивысшему приоритету позволяет повысить загрузженность устройств.

Можно использовать смешанные подходы.

Многоуровневое планирование (1)

- Диспетчер (передача управления первому процессу в очереди) очень короткий.
- Краткосрочный планировщик (Поместить готовый процесс в очередь) выполняется часто.

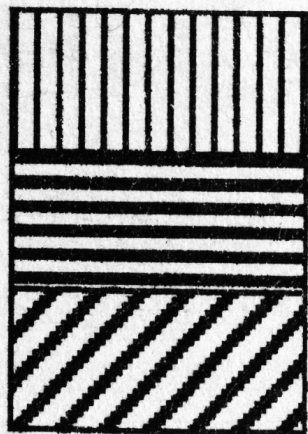
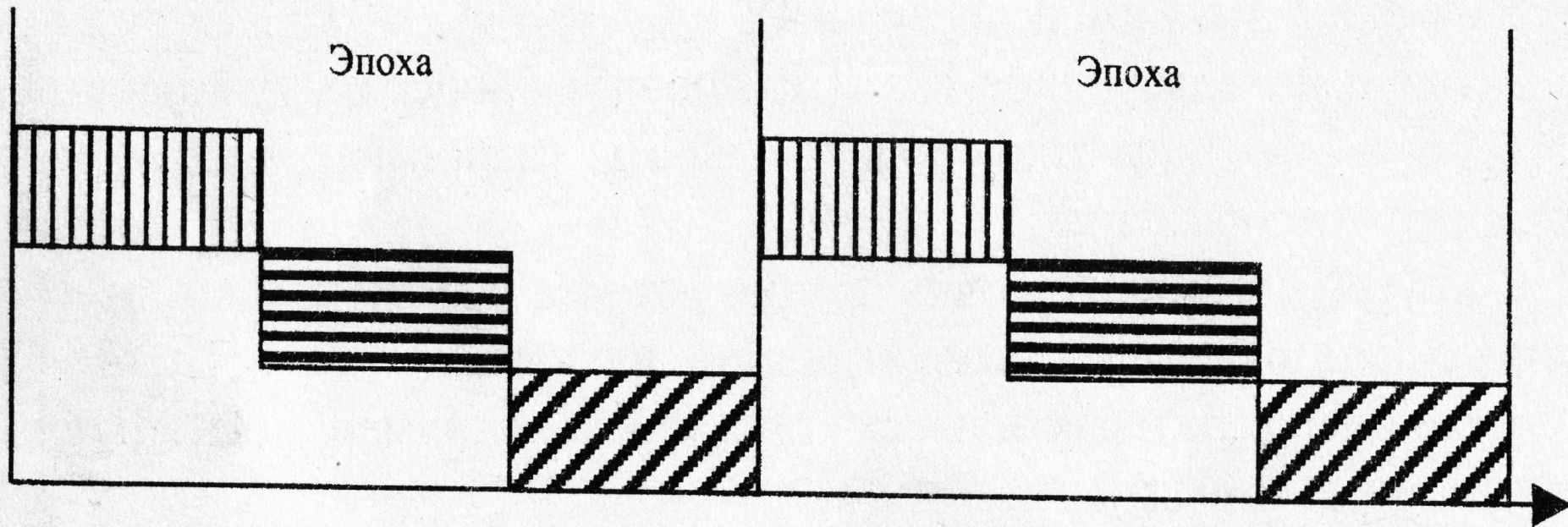
Многоуровневое планирование (2)

- Долгосрочный планировщик
(Пересчет приоритетов)
выполняется долго, вызывается
редко.

Планирование в Linux

Время процессора делится на эпохи. В пределах каждой эпохи каждому процессу предоставляется квант времени. Квант времени напрямую зависит от приоритета. Когда все процессы израсходуют свой квант времени, эпоха заканчивается.

Идеальная система



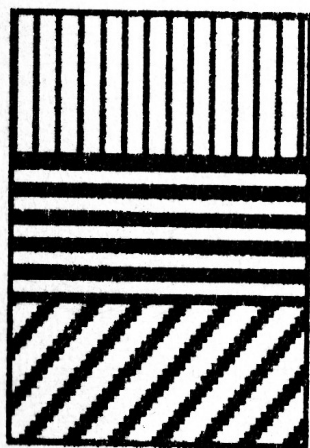
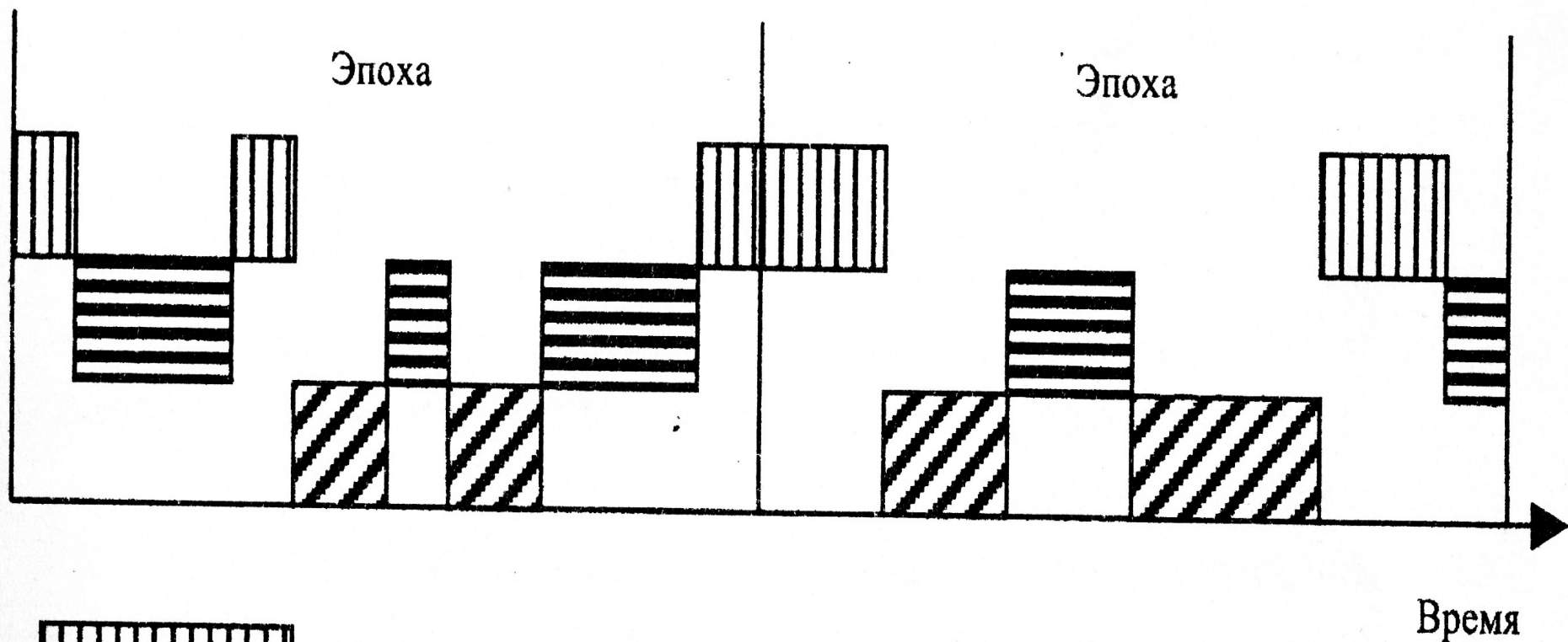
Процесс 1

Процесс 2

Процесс 3

Время

Реальная система



Процесс 1

Процесс 2

Процесс 3

Две задачи планировщика

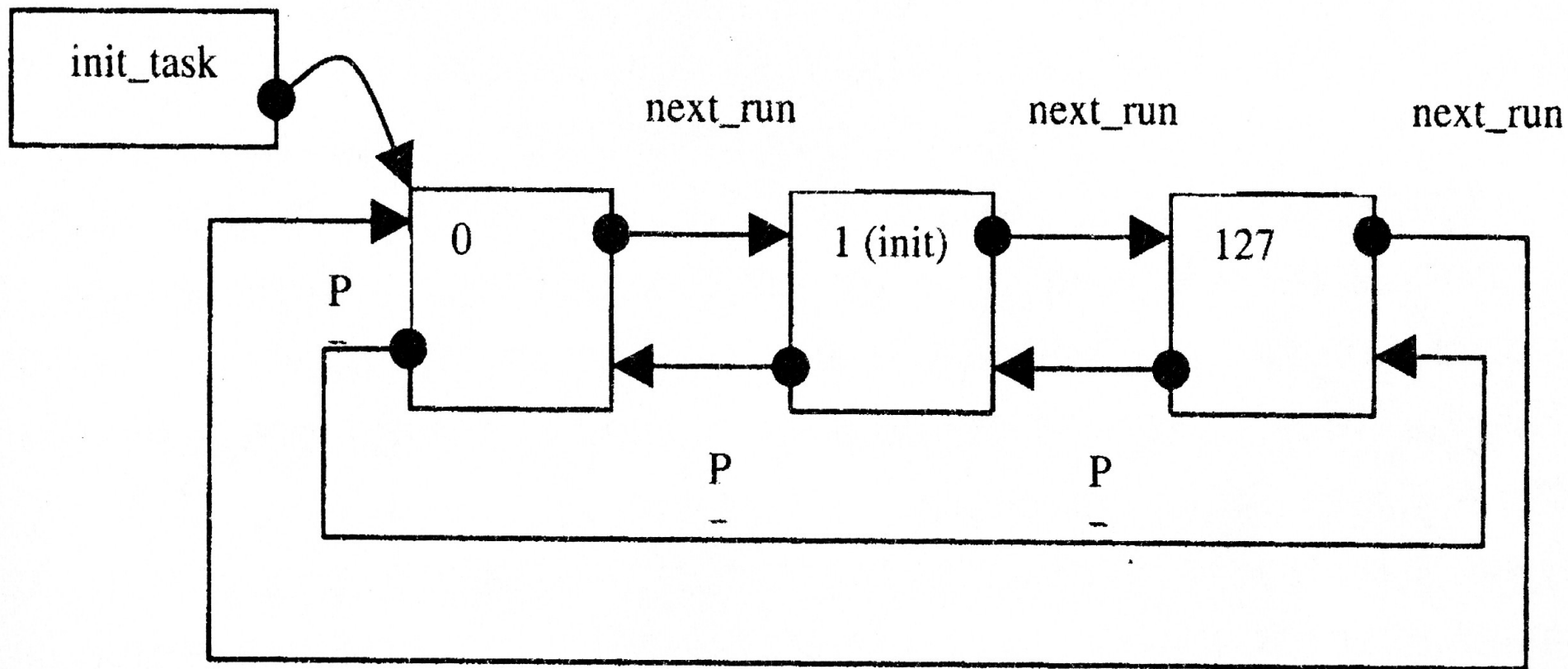
- Реализация режима разделения времени (Квантование времени процессора)
- Ранжирование процессов (Вычисление и назначение приоритетов)

Случаи освобождения процессора

Происходит вызов планировщика

- Переход в состояние ожидания
- По истечении кванта времени
- При появлении более приоритетного процесса

Очередь ГОТОВНОСТИ



Политики планирования

- Традиционное планирование UNIX (приоритет динамический)
- Планирование по дисциплине FIFO (приоритет статический)
- Планирование по дисциплине RR (приоритет статический)

Дескриптор процесса (некоторые поля)

- Флаг перепланирования
- Политика планирования
- Базовый приоритет
- Счетчик тиков
- Приоритет реального времени

Работа планировщика

- Подготовительный этап (обработка текущего процесса и определение состава очереди готовности)
- Основной этап (выбор из очереди готовности процесса для передачи ему процессора)

Значения приоритетов

- 0 – 40 – обычные процессы
- 1001 – 1099 – процессы
реального времени

Некоторые особенности

- После `fork()` оставшийся родительскому процессу квант времени делится между родительским и дочерним процессом
- «Подыгрывание» приостановленным процессам:
$$\text{счетчик} = (\text{счетчик} \gg 1) + \text{приоритет}$$