МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МО ЭВМ

ОТЧЕТ

по лабораторной работе №2

по дисциплине «Построение и анализ алгоритмов»

Тема: Алгоритмы на графах

Студент гр. 7383	 Тян Е.
Преподаватель	Жангиров Т.Р

Санкт-Петербург

2019

СОДЕРЖАНИЕ

1. ЦЕЛЬ РАБОТЫ	3
2. РЕАЛИЗАЦИЯ ЗАДАЧИ	4
3. ТЕСТИРОВАНИЕ	8
4. ВЫВОД	9
ПРИЛОЖЕНИЕ А. ТЕСТОВЫЕ СЛУЧАИ	10
ПРИЛОЖЕНИЕ Б. ИСХОЛНЫЙ КОЛ ПРОГРАММЫ	11

1. ЦЕЛЬ РАБОТЫ

Цель работы: исследовать и реализовать задачу построения кратчайшего пути в ориентированном графе помощью метода A*.

Формулировка задачи: необходимо разработать программу, которая решает задачу построения кратчайшего пути в ориентированном графе методом А* до любой из представленных вершин. Каждая вершина в графе имеет буквенное обозначение («а», «b», «с»...), каждое ребро имеет неотрицательный вес. В качестве эвристической функции следует взять близость символов, обозначающих вершины графа, в таблице ASCII.

Входные данные: в первой строчке через пробел указываются начальная и две конечные вершины. Далее в каждой строке указываются ребра графа и их вес.

2. РЕАЛИЗАЦИЯ ЗАДАЧИ

В данной работе используются главная функция (int main()) и структуры данных(struct node, class list), содержащие методы void add_edge(char v1, char v2, double weight), double evristic(int i, double way), void path(char first, char last1, char last2, priority_queue <node> & queue1, double way, vector <char>& str_way)), а также перегрузка оператора bool operator < (const node& a, const node & b).

Параметры, хранящиеся в структуре данных struct node:

- key приоритет нахождения в очереди;
- dif разница между ASCII символов;
- str путь в символом виде.

Параметры, содержащиеся в структуре данных class list:

• edge – массив, хранящий информацию о ребрах.

Параметры, передаваемые в метод void add_edge(char v1, char v2, double weight) структуры данных class list:

- v1 вершина, из которой исходит ребро;
- v2 вершина, в которую входит ребро;
- weight вес ребра.

Параметры, передаваемые в метод double evristic(int i, double way) структуры данных class list:

- і индекс вершины в графе;
- way длина пути, содержащая только веса ребер.

Параметры, передаваемые в метод void path(char first, char last1, char last2, priority_queue <node> & queue1, double way, vector <char>& str_way) структуры данных class list:

- first начальная вершина;
- last1 первая конечная вершина;
- last2 вторая конечная вершина;
- queue1 очередь с приоритетом;
- way длина пути, содержащая только веса ребер;

• str_way – путь.

Параметры передаваемые в bool operator < (const node& a, const node & b):

- a элемент struct node;
- b элемент struct node.

В функции main() считываются начальная вершина и две конченые вершины, для которых нужно будет найти путь. Далее в цикле начинается считывание ребер графа и построение массива, хранящего ребра графа. Записывается значение начальной вершины, откуда будем начинать путь. Вызывается метод класса list path(char first, char last1, char last2, priority_queue <node> & queue1, double way, vector <char>& str_way), который идет по графу, используя эвристическую функцию, и образует очередь с приоритетами. Под эвристической функцией понимается функция вычисляющая сумму разницы между конечной вершиной пути и вершиной, в которую ведет ребро, по которому мы идем, и длины пройденного пути. Используя свойства очереди с приоритетами строиться кратчайший путь для вершины, которая на данном шаге находится ближе. В конце работы программа выводит кратчайший путь до любой из вершин, если таковой имеется.

Рассмотрим пример работы программы на графе приведенном на рис. 1.

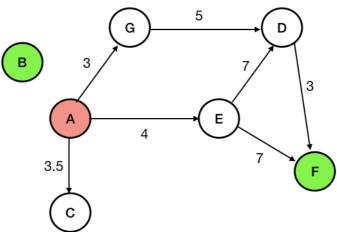


Рисунок 1 — граф, описывающий пример работы программы Программа считывает значения, хранящиеся в файле «test.txt». На

первом шаге поиска кратчайшего пути сначала в очередь с приоритетом будет помещена вершина G и потом вершина E, т.к. приоритет для пути в вершину G=4, а для E=5. В очередь будут класться сначала вершины с меньшим приоритетом. Далее будет выниматься вершина G как в обычной очереди сначала вынимаются элементы, лежащие в начале. Дальнейшие шаги приведены на рис. 2, 3



Рисунок 2 — представление очереди после первого шага

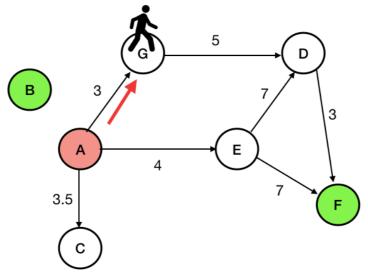


Рисунок 3 — действие программы после извлечения первого элемента из очереди



Рисунок 4 — представление очереди после второго шага

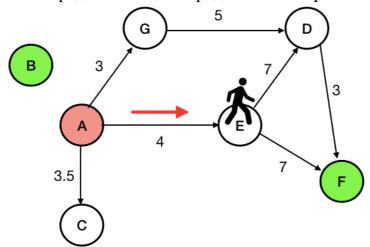


Рисунок 5 — действие программы после извлечения второго элемента из очереди



Рисунок 6 — представление очереди, после третьего шага

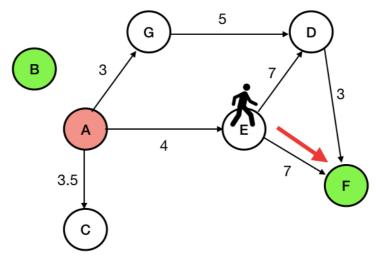


Рисунок 7 — представление конечного шага

Результатом работы программы будет строка «aef». Несмотря на то, что разница между символами В и А была меньше, чем между А и F, программа е искала путь между А и В, т.к. его не существует.

3. ТЕСТИРОВАНИЕ

Программа была собрана в компиляторе G++ в OS Linux Ubuntu 12.04. Программа может быть скомпилирована с помощью команды:

$$g++ <$$
имя файла $>$.cpp -std= $c++11$

Тестовые случаи представлены в Приложении А.

Исходя из тестовых случаев можно увидеть, что тестовые случаи не выявили некорректной работы программы, что говорит о том, что по результатам тестирования было показано, что поставленная задача была выполнена.

4. ВЫВОД

B ходе выполнения лабораторной работы была решена задача нахождения кратчайшего пути в графе методом A^* на языке C^{++} . Так же была изучена структура данных очередь с приоритетом.

Была написана программа строящая граф в виде списка смежности, очередь с приоритетом и вычисляющая кратчайший путь от заданной вершины до конечной, если такой существует.

ПРИЛОЖЕНИЕ А. ТЕСТОВЫЕ СЛУЧАИ

№	Ввод	Вывод
1	a x f a b 3 b d 5 a e 4 a c 3.5 e f 7 e d 7 d f 3	aef
2	a k e a b 3.1 a c 4 a d 2.9 b e 3.052 e g 8.6 f g 6 e h 7 c e 6 d e 3 e f 1 e h 7 h k 3 g k 1.4 f i 1.2 i k 1.1 d f 1.099 f 1 2.5 i h 6 h 1 0.1	adfl
3	e a a b 3.0 b c 1.0 c d 1.0 a d 5.0 d e 1.0	

ПРИЛОЖЕНИЕ Б. ИСХОДНЫЙ КОД ПРОГРАММЫ

main.cpp:

```
#include <iostream>
#include <cmath>
#include <queue>
using namespace std;
typedef struct node{
  double key;
  double dif;
  vector <char> str;
}node;
bool operator < (const node& a,const node& b){
  return a.key > b.key;
}
class list{
private:
  vector <tuple <char, char, double> > edge;
public:
  void add_edge(char v1, char v2, double weight){
     edge.push_back(make_tuple(v1, v2, weight));
  }
  double evristic(int i,double way){
     return get<2>(edge[i])+way;
  void path(char first, char last1, char last2,
                            priority_queue <node> &queue1, double way,
                                                        vector <char>& str_way){
     vector<char> str1;
     while(true){
       for(int i = 0; i < edge.size(); i++)
          if(get<0>(edge[i]) == first){
            node elem;
            elem.dif=min( fabs(last1-get<1>(edge[i])),
                                                   fabs(last2-get<1>(edge[i])));
            elem.key=evristic(i,way)+elem.dif;
            for(auto j:str1)
               elem.str.push_back(j);
            elem.str.push_back(get<1>(edge[i]));
            queue1.push(elem);
          }
```

```
if(queue1.empty())
          break;
        if(!queue1.empty()){
          node popped;
          popped=queue1.top();
          queue1.pop();
          first=popped.str[popped.str.size()-1];
          str1=popped.str;
          way=popped.key-popped.dif;
        if(str1[str1.size()-1] == last1 ||
                                               str1[str1.size()-1] == last2){
          for(auto j:str1)
             str_way.push_back(j);
          break;
        }
     }
  }
};
int main(){
  char first, last1, last2, v1;
  cin>>first;
  cin>>last1;
  cin>>last2;
  list list1;
  while(cin>>v1){
     char v2;
     cin>>v2;
     double weight;
     cin>>weight;
     if(isalpha(v1) && isalpha(v2))
        list1.add_edge(v1, v2, weight);
  }
  vector <char> str;
  str.push_back(first);
  priority_queue <node> queue1;
  double way=0;
  list1.path(first, last1, last2, queue1, way, str);
  if(str[str.size()-1] == last1 || str[str.size()-1] == last2)
     for(auto j:str)
        cout<<j;
  return 0;
}
```