

УТВЕРЖДЕН
XXXX.ЭХХ.001.04.00 12-ЛУ

**ПРИМЕР РАБОТЫ ПРОГРАММНОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ ДЛЯ
ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ С ПЛАТОЙ РАСШИРЕНИЯ EDUBOT**

XXXX.ЭХХ.001.04.00

Программное обеспечение

Текст программы

XXXX.ЭХХ.001.04.00 12

Листов 3

Инв. № подл.	Подпись и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подпись и дата

2020

```
from edubot import EduBot, MotorMode
import smbus
```

```
bus = smbus.SMBus(1) # Инициализируем шину I2C
bot = EduBot(bus) # Создаем экземпляр класса взаимодействия с платой расширения
```

```
print(bot.whoIam()) # в случае, если все прошло успешно, данная строка должна вывести 42
```

```
bot.setMotorMode(MotorMode.MOTOR_MODE_PID) # устанавливаем режим работы моторов в PID
```

```
bot.setParrot0(40) # задаем скорость одному мотору
bot.setParrot1(40) # задаем скорость другому мотору
bot.setServo0(127) # задаем позицию одному сервоприводу
bot.setServo1(127) # задаем позицию другому сервоприводу
time.sleep(3)
bot.setParrot0(0) # задаем скорость одному мотору
bot.setParrot1(0) # задаем скорость другому мотору
bot.setServo0(100) # задаем позицию одному сервоприводу
bot.setServo1(100) # задаем позицию другому сервоприводу
```

```
bot.exit()
```

[illegible]