VAE & VQ-VAE

: Tags

一.前置知识

1.自编码器(AE)

自编码器是一类用于无监督特征学习的神经网络模型,其核心思想是通过编码器将高维输入数据映射到低维潜在空间,并通过解码器从潜在空间重构输入。

(1) 自编码器的数学定义

给定输入数据 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$,自编码器的目标是通过优化网络参数,使得输出数据 $\hat{\mathbf{x}}$ 与输入 \mathbf{x} 尽可能接近。编码器和解码器可以表示为两个函数:

编码器

将输入x 映射到潜在表示 z:

$$\mathbf{z} = f_{ heta}(\mathbf{x}) = \sigma(\mathbf{W}_e\mathbf{x} + \mathbf{b}_e)$$

其中, \mathbf{W}_e 和 \mathbf{b}_e 分别是编码器的权重矩阵和偏置, σ 是激活函数。

解码器

$$\hat{\mathbf{x}} = g_{\phi}(\mathbf{z}) = \sigma'(\mathbf{W}_d\mathbf{z} + \mathbf{b}_d)$$

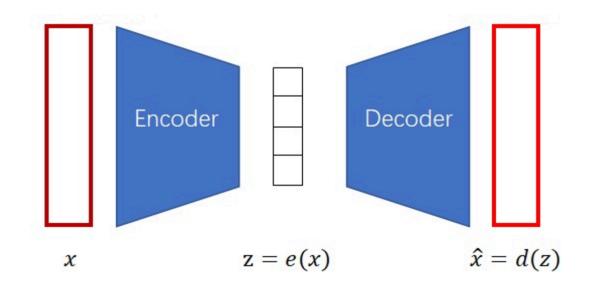
从潜在表示 z重构输入数据 \hat{x}

 \mathbf{W}_d 和 \mathbf{b}_d 是解码器的权重矩阵和偏置, σ' 是另一种激活函数。

损失函数

自编码器的训练目标是最小化重构误差,常使用以下损失函数:

$$L(\mathbf{x},\hat{\mathbf{x}}) = rac{1}{N} \sum_{i=1}^N ||\mathbf{x}_i - \hat{\mathbf{x}}_i||_2^2$$



$$z = argmin_z ||\hat{x} - x||^2$$

(2) 用自编码器生成图像的原理

学习潜在空间分布

传统自编码器的潜在空间没有概率分布约束,这使得直接在潜在空间采样生成图像变得困难。因此,**改进模型**(如变分自编码器或对抗自编码器)通常假设潜在空间**服从某种分布**(如高斯分布),从而简化采样和生成过程。

采样与生成

采样: 从潜在空间的分布中随机采样 \mathbf{z} ,例如从 $\mathcal{N}(\mathbf{0},\mathbf{I})$ 采样。

生成:将采样的 z输入解码器 g_{ϕ} ,生成新图像:

$$\hat{\mathbf{x}} = g_{\phi}(\mathbf{z})$$

2.变分推断

在变分自编码器(VAE)中,变分推断的目标是通过优化一个变分下界(ELBO)来近似真实后验分布 $p(\mathbf{z}|\mathbf{x})$ 。

贝叶斯推断的困难

假设有一个包含观测数据 ${f x}$ 和潜在变量 ${f z}$ 的模型,我们关心的是如何计算**后验分布** $p({f z}|{f x})$:

$$p(\mathbf{z}|\mathbf{x}) = rac{p(\mathbf{x}|\mathbf{z})p(\mathbf{z})}{p(\mathbf{x})}$$

这里, $p(\mathbf{x}) = \int p(\mathbf{x}|\mathbf{z})p(\mathbf{z})d\mathbf{z}$ 是证据。计算这个积分非常复杂,因此,不能直接计算后验分布 $p(\mathbf{z}|\mathbf{x})$,必须用变分推断的方法进行近似。

变分推断的基本思想

变分推断的核心思想是,通过引入一个

变分分布 $q_{\phi}(\mathbf{z})$,来近似真实的后验分 $p(\mathbf{z}|\mathbf{x})$,常用的衡量距离的方式是**KL散度**。

$$D_{ ext{KL}}(q_{\phi}(\mathbf{z})||p(\mathbf{z}|\mathbf{x})) = \mathbb{E}_{q_{\phi}(\mathbf{z})} \left[\log rac{q_{\phi}(\mathbf{z})}{p(\mathbf{z}|\mathbf{x})}
ight]$$

变分下界(ELBO)的推导

计算KL散度需要知道 $p(\mathbf{z}|\mathbf{x})$,因此KL散度无法直接计算,需通过推导变分下界(ELBO)来最小化近似误差。

从对数边际似然出发,对证据 p(x)取对数,引入变分分布并进行重写

$$\log p(\mathbf{x}) = \log \int p(\mathbf{x}|\mathbf{z}) p(\mathbf{z}) d\mathbf{z} = \log \int q_{\phi}(\mathbf{z}) rac{p(\mathbf{x}|\mathbf{z}) p(\mathbf{z})}{q_{\phi}(\mathbf{z})} d\mathbf{z}$$

根据Jensen不等式有:

$$\log p(\mathbf{x}) \geq \mathbb{E}_{q_{\phi}(\mathbf{z})} \left\lceil \log rac{p(\mathbf{x}, \mathbf{z})}{q_{\phi}(\mathbf{z})}
ight
ceil$$

$$\log p(\mathbf{x}) \geq \mathbb{E}_{q_{\phi}(\mathbf{z})} \left[\log p(\mathbf{x}|\mathbf{z}) + \log p(\mathbf{z}) - \log q_{\phi}(\mathbf{z})
ight]$$

将其简化为:

$$\log p(\mathbf{x}) \geq \mathbb{E}_{q_{\phi}(\mathbf{z})} \left[\log p(\mathbf{x}|\mathbf{z})
ight] - D_{\mathrm{KL}} \left(q_{\phi}(\mathbf{z}) \| p(\mathbf{z})
ight)$$

第一项是重构误差,表示给定潜在变量

z 后,数据x的重构质量;第二项是KL散度,表示近似后验 $q_{\phi}(\mathbf{z})$ 与先验分布 $p(\mathbf{z})$ 之间的差异。

$$\mathcal{L}_{ ext{ELBO}} = \mathbb{E}_{q(z)}[\log p(x|z)] - D_{ ext{KL}}(q(z) \parallel p(z))$$

通过最大化变分下界最小化KL散度的原理

目标: 最小化 KL 散度

$$q^*(z) = rg \min_{q(z)} D_{\mathrm{KL}}(q(z) \parallel p(z|x))$$

$$D_{ ext{KL}}(q(z) \parallel p(z|x)) = \int q(z) \log rac{q(z)}{p(z|x)} \, dz = \int q(z) \log rac{q(z)}{p(z)p(x|z)/p(x)} \, dz$$

拆解为两部分:

$$D_{ ext{KL}}(q(z) \parallel p(z|x)) = \int q(z) \log rac{q(z)}{p(z)p(x|z)} \, dz + \log p(x)$$

 $\log p(x)$ 是观测数据的对数边际似然,与 q(z) 无关,是**一个常数**。

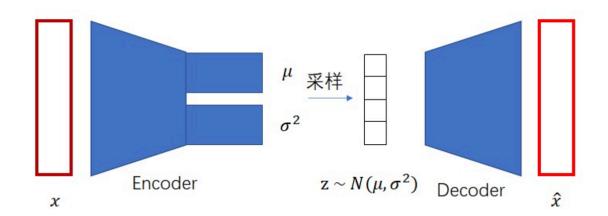
第一项是负的变分下界(ELBO)的定义。

因此:

$$D_{\mathrm{KL}}(q(z) \parallel p(z|x)) = -\mathcal{L}_{\mathrm{ELBO}} + \log p(x)$$

最大化变分下界 $\mathcal{L}_{\mathrm{ELBO}}$ 等价于最小化 KL 散度。

二. VAE:一种正则化的自编码器



loss:
$$||\hat{x} - x||^2 - sim(N(\mu, \sigma^2), N(0, I))$$

VAE的核心思想

①学习数据的潜在表示:通过引入潜在变量的概率模型,将数据生成过程建模为一个概率分布。将高维数据 x 的复杂分布 p(x) 表示为隐变量 z 的分布 p(z) 与条件分布 p(x | z) 的联合分布。

$$p(\mathbf{x}) = \int p(\mathbf{x}|\mathbf{z}) p(\mathbf{z}) d\mathbf{z}$$

(2)生成新数据:从潜在空间z中采样,生成与训练数据相似的新样本

关键技巧

①**变分推断**:通过优化一个变分下界(ELBO),逼近真实后验分布 p(z | x),避免直接 求解高维积分,同时保证编码器的输出分布合理。

②参数化技巧

采样操作本身不是可导的,因此在训练过程中会导致梯度无法传播,无法进行有效的反向传播。为了解决这个问题,VAE引入了**重参数化技巧**,将潜在变量 z 表示为:

$$\mu(x) + \sigma(x) \cdot \epsilon$$

其中, $\mu(x)$ 和 $\sigma(x)$ 是编码器输出的均值和标准差, ϵ 是从标准正态分布 $\mathcal{N}(0,I)$ 中采样的噪声项。通过这个技巧,潜在变量的采样过程变得可微,允许使用反向传播来优化模型。

VAE模型结构

编码器:将数据映射到潜在空间。

解码器: 从潜在变量生成数据。

损失函数

VAE的损失函数是 证据下界 (ELBO),其目的是在潜在空间中找到既能 精确重建数据, 又能保持潜在空间结构 简单和有规律 的方法。

ELBO包含两部分:

$$\mathcal{L}_{VAE}(x) = \mathbb{E}_{q(z|x)}[\log p(x|z)] - D_{KL}(q(z|x)\|p(z))$$

第一项重构损失:

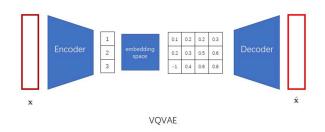
编码器输出潜在变量分布后,解码器根据这些潜在变量z 生成数据x 的概率对数。就是生成的x 和真实的x 之间的相似度。

第二项KL散度:

编码器学习到的潜在变量分布 q(z | x) 和 潜在变量的先验分布之间的差异。

这样做的目的是让编码器学习的潜在空间具有良好的结构,使得在潜在空间中采样时生成的新数据是合理的。

三.VQ-VAE



VQ-VAE的核心思想

通过引入离散的潜在变量(向量量化),使得潜在空间不再是连续的高维变量,而是由有限数量的离散向量(来自一个代码本)组成。能够更好地捕捉和利用数据的离散结构。

关键技巧

停止梯度

在训练过程中,由于向量量化是一个不可导操作,因此VQ-VAE引入了**停止梯度**操作。同时VQ-VAE使用代码本的**软更新**,即通过计算梯度来更新代码本中的离散向量,而不是直接通过量化过程更新编码器的输出。

模型结构

编码器

将输入数据 x映射到一个连续的潜在空间表示 z_{cont}

向量量化层

VQ-VAE对编码器输出的连续潜在向量 \mathbf{z}_{cont} 进行离散化。将连续潜在向量 \mathbf{z}_{cont} 映射到一个预定义的**代码本**codebook中的离散向量里。这个代码本包含 K 个嵌入向量,每个嵌入向量 具有与 \mathbf{z}_{cont} 相同的维度。

VAE & VQ-VAE 6

公式表示为:

$$\mathbf{z}_{ ext{discrete}} = ext{Quantize}(\mathbf{z}_{ ext{cont}}) = \mathbf{c}_k, \quad ext{where} \quad k = rg\min_j \|\mathbf{z}_{ ext{cont}} - \mathbf{c}_j\|$$

解码器

将离散的潜在空间映射回原始数据空间

字典

字典中每个向量 c_i 代表了潜在空间中的一个"离散"元素

损失函数

重构损失:

理想的目标是:

$$\mathcal{L}_{ ext{reconstruction}} = \|x - ext{decoder}(z_q)\|_2^2$$

其中 z_q 是量化后的潜在向量,它是通过最小化连续潜在向量 \mathbf{z}' 和离散代码簿向量 c_i 之间的距离来得到的

问题在于,argmin这个操作是没梯度的

VQ-VAE使用了一种叫做"straight-through estimator"的技术来完成梯度复制。这种技术是说,前向传播和反向传播的计算可以不对应。你可以为一个运算随意设计求梯度的方法。基于这一技术,VQ-VAE使用了一种叫做sg(stop gradient,停止梯度)的运算:

$$sg(x) = egin{cases} x \ (in \ forward \ propagation) \ 0 \ (in \ backward \ propagation) \end{cases}$$

基于这种运算,我们可以设计一个把梯度从 $z_e(x)$ 复制到 $z_q(x)$ 的误差:

$$L_{reconstruct} = ||x - decoder(z_e(x) + sg(z_q(x) - z_e(x)))||_2^2$$

量化误差:

连续潜在表示 z' 与量化后的离散向量 z 之间的差异。

$$\mathcal{L}_{\text{quantization}} = \|\operatorname{sg}(z') - z\|^2$$

其中,sg()表示停止梯度操作,避免对量化过程进行直接反向传播

字典更新:

字典更新损失用来优化字典中的潜在向量,使得它们更好地表示数据的潜在结构。

$$\mathcal{L}_{ ext{codebook}} = \|z - c_i\|^2$$

VQ-VAE的总体损失函数是:

$$egin{aligned} L = & ||x - decoder(z_e(x) + sg(z_q(x) - z_e(x)))||_2^2 \ & + lpha ||sg(z_e(x)) - z_q(x)||_2^2 + eta ||z_e(x) - sg(z_q(x))||_2^2 \end{aligned}$$

VQ-VAE如何生成图像

- ①训练VQ-VAE的编码器和解码器,使得 VQ-VAE能把图像变成「小图像」,也能把 「小图像」变回图像。
- ②训练PixelCNN,让它学习怎么生成「小图像」,拟合潜在空间
- ③随机采样时,先用PixelCNN采样出 「小图像」,再用VQ-VAE把「小图像」翻 译成最终的生成图像

VAE & VQ-VAE