Отчет по 6 лабораторной работе.

Команда: Холодов А.В. Иванов А.А. ПИН-21

Задание Л6.31. Вычислите для заданных целых x и y:

```
z = x + (x+1)y - 6
```

Реализация:

```
void exercise_1()
{
    cout<<endl<<"Exercise 1:"<<endl;
    int x,y,z;
    x=5;
    y=5;
    asm(
        "mov %[X], %[Z]\n"
        "inc %[X]\n"
        "imul %[X], %[Y]\n"
        "sub $6, %[Y]\n"
        "add %[Y], %[Z]\n"
        : [Z] "=m" (z)
        : [X] "r" (x), [Y] "r" (y)
        : "cc", "memory"
    );
    cout <<"z = "<< z << endl;
}</pre>
```

Вывод:

```
Exercise 1: z = 29
```

Задание Л6.32. Вычислите для заданного целого x:

```
void exercise_2()
{
    cout<<endl<<"Exercise 2:"<<endl;
    int x=50,z;
    asm(
        "lea 123(%eax,1), %eax\n"
        : "=a" (z)
        : "a" (x)
        : "cc"
    );

    cout << "Z = " << z << endl;
}</pre>
```

Вывод:

```
Exercise 2:
Z = 173
```

Задание Л6.33. Проверьте, доступны ли на используемой платформе команды AVX, SSE (SSE1-SSE4.2), FPU.

Реализация:

```
void exercise_3()
    cout<<endl<<"Exercise 3:"<<endl;</pre>
    int c_reg = 0;
    int d reg = 0;
        "xor ‱eax, ‰eax\n"
        "mov $1, %%eax\n"
        "cpuid\n"
        :[F] "=&c" (c_reg), [D] "=&d" (d_reg)
        :: "%eax", "%ebx"
    );
    cout<< "c_reg" << bitset<32> (c_reg);
    cout<<endl;
    cout<<"d_reg" <<bitset<32> (d_reg);
    cout<<endl;
    cout<<"SSE1 supported(25 bit d_reg)" <<endl;</pre>
    cout<<"SSE2 supported(26 bit d_reg)" <<endl;</pre>
    cout<<"SSE3 supported(0 bit c_reg)" <<endl;</pre>
    cout<<"SSE4.1 supported(19 bit c reg)" <<endl;</pre>
    cout<<"SSE4.2 supported(20 bit c_reg)" <<endl;</pre>
```

Вывод:

```
Exercise 3:
c_reg111111111111110100011001000000011
d_reg000111111000101111111111111

Fpu supported(0 bit d_reg)

SSE1 supported(25 bit d_reg)

SSE2 supported(26 bit d_reg)

Avx supported(28 bit c_reg)

SSE3 supported(0 bit c_reg)

SSE4.1 supported(19 bit c_reg)

SSE4.2 supported(20 bit c_reg)
```

Задание Л6.34. Вычислите для заданного x с плавающей запятой двойной точности значение y (таблица Л6.1) (используйте скалярные AVX-команды vmovsd/vaddsd/vs

```
y = x + 76
```

Реализация:

```
void exercise_4()
{
    cout<<endl<<"Exercise 4:"<<endl;
    double x = 0.1;
    double y = 0;
    asm (
        "vaddsd %[I], %[X], %[X]\n"
        : "=x" (y)
        :[X] "x" (x), [I] "x" (76.0)
        :"cc"
    );
    cout << "y="<< y<<endl;
}</pre>
```

Вывод:

```
Exercise 4:
y=76.1
```

Задание Л6.35. Вычислите для заданного x с плавающей запятой двойной точности значение Л6.34, используя FPU.

Реализация:

```
void exercise_5()
{
    cout<<endl<<"Exercise 5:"<<endl;
    double x = 0.1;
    double y = 0;
    double add = 76;
    asm[]
        "fldl %[X]\n" // st(0) = %[X]
        "faddl %[A]\n" // st(0) = %[X] + %[A]
        "fstpl %[Y]\n" // %[Y] = %[X] + %[A]
        :[Y]"=m"(y)
        :[X]"m"(x), [A]"m"(add)
        :"cc"
    );
    cout << "y="<< y<<endl;
}</pre>
```

Вывод:

```
Exercise 5:
y=76.1
```

Задание Л6.36. Рассчитайте, используя векторные команды AVX vmovupd/vaddpd/vsubpd/vmulpd/vdivpd и ymm-регистры (если они недоступны — SSE-аналоги и xmm) для массивов $(x_0,...x_3)$ и $(y_0,...y_3)$ из четырёх чисел с плавающей запятой двойной точности (double), аналогичный массив $(z_0,...z_3)$, где

$$z_i = (x_i + y_i)/(x_i - y_i).$$

Выделение памяти под x, y, z и заполнение массивов x, y может быть выполнено на C/C++.

Проверьте расчёт, реализовав то же самое на С/С++.

Реализация:

```
void exercise 6()
   double x[4] = \{1.1, 4.8, 2.6, 5.9\};
   double y[4] = {11.3, 1.3, 9.8, 4.4};
   double z[4] = \{0, 0, 0, 0\};
        "vmovupd %[X], %%ymm1\n"
        "vmovupd %[Y], %%ymm2\n"
        "vaddpd %%ymm1, %%ymm2, %%ymm3\n"
        "vsubpd %%ymm2, %%ymm1, %%ymm4\n"
        "vdivpd %%ymm4, %%ymm3, %%ymm3\n"
        "vmovupd %%ymm3, %[Z]\n"
        :[Z] "=m" (z)
        :[X] "m" (x), [Y] "m" (y)
        :"cc", "ymm1", "ymm2", "ymm3", "ymm4", "memory"
   );
    for(int i = 0; i < 4; i++)
        cout << z[i] <<endl;</pre>
```

Вывод:

```
Exercise 6:
-1.21569
1.74286
-1.72222
6.86667
```

Задание Л6.37. Реализуйте Л6.36, используя более быструю команду vmovapd и, соответственно, выравняв x, y, z на 32 байта.

Реализация:

```
void exercise 7()
    cout<<endl<<"Exercise 7:"<<endl;</pre>
   alignas(32)double x[4] = \{1.1, 4.8, 2.6, 5.9\};
   alignas(32)double y[4] = \{11.3, 1.3, 9.8, 4.4\};
   alignas(32)double z[4] = \{0, 0, 0, 0\};
        "vmovapd %[X], %%ymm1\n"
        "vmovapd %[Y], %%ymm2\n"
        "vaddpd %%ymm1, %%ymm2, %%ymm3\n"
        "vsubpd %%ymm2, %%ymm1, %%ymm4\n"
        "vdivpd %%ymm4, %%ymm3, %%ymm3\n"
        "vmovapd %%ymm3, %[Z]\n"
        :[Z] "=m" (z)
        :[X] "m" (x), [Y] "m" (y)
        :"cc", "ymm1", "ymm2", "ymm3", "ymm4", "memory"
    );
    for(int i = 0; i < 4; i++)
        cout << z[i] <<endl;</pre>
```

Вывод:

```
Exercise 7:
-1.21569
1.74286
-1.72222
6.86667
```

Л6.3. Вопросы

- Какие вы знаете регистры общего назначения x86 и x86-64?
- Какие вы знаете команды ассемблера x86?
 - 1. На x86 доступно восемь 32-х битных регистров общего назначения eax, ebx, ecx, edx, esp, ebp, esi и edi. Архитектура x86-64 имеет 16 целочисленных 64-битных регистров общего назначения (RAX, RBX, RCX, RDX, RBP, RSI, RDI, RSP, R8 R15)
 - **2.** Команды передачи данных, Двоичные арифметические команды, Логические команды, Команды работы со строками (последовательностями